MI 632, MI 632 P
MI 632 C, MI 632 PC

HU **Használati útmutató**
LV **Lietošanas pamācība**
LT **Naudojimo instrukcija**
RU **Инструкция по эксплуатации**
ET **Kasutusjuhend**

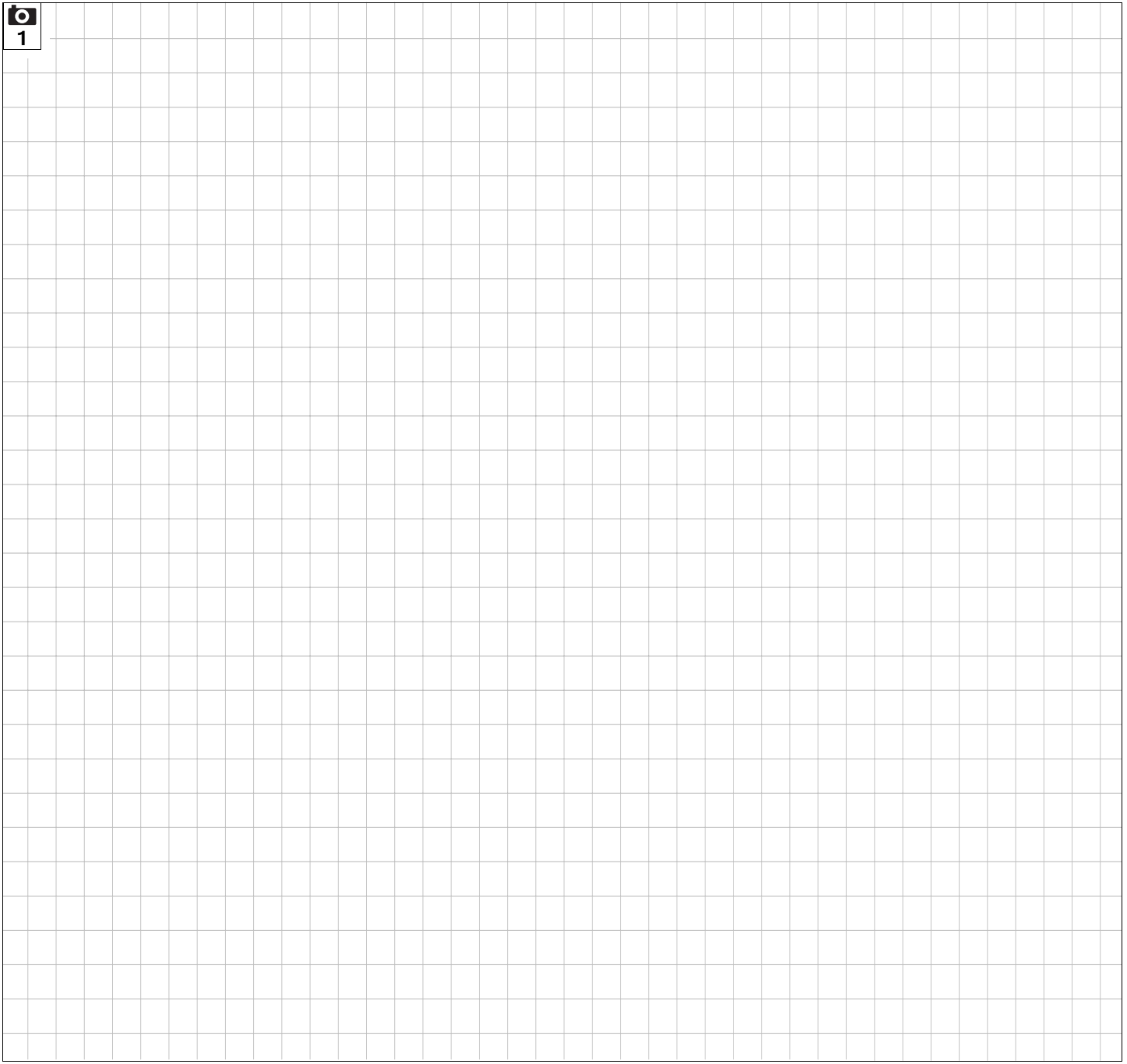
MI 632.0 MI 632.0 C MI 632.0 P MI 632.0 PC

B OST 2

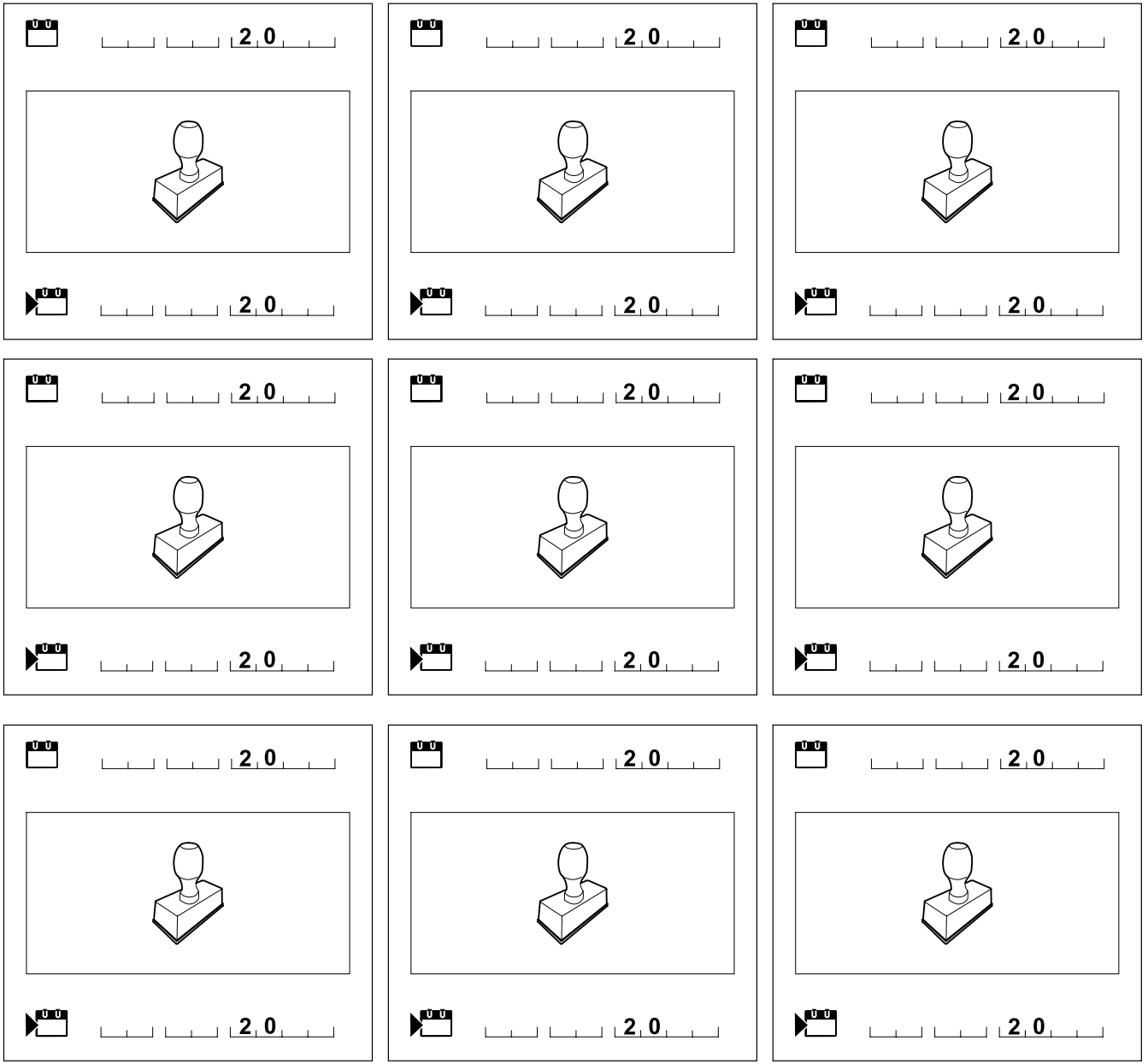
www.viking-garden.com

0478 131 9731 B. A16. Eco. DS-2016-01

© 2016 VIKING GmbH, A-6336 Langkampfen / Kufstein


1

2



Tisztelt Ügyfelünk!

Köszönjük, hogy a VIKING minőségi termékét választotta.

Ez a termék a legkorszerűbb gyártási eljárással és széles körű minőségbiztosítási intézkedések mellett készült, hiszen csak akkor érhetjük el célunkat, ha az ügyfél elégedett gépével.

Amennyiben kérdése lenne gépével kapcsolatban, kérjük, forduljon a szakkereskedőkhöz vagy közvetlenül képviseletünkhöz.

Örömteli munkát kíván VIKING gépéhez:

Dr. Peter Pretzsch

ügyvezető igazgató

1. Tartalomjegyzék

A használati útmutatóhoz 4
Általános rész 4
Országok szerinti változatok 4
Útmutató a használati útmutató olvasásához 4
A gép leírása 6
Robotfűnyíró 6
Dokkoló állomás 7
Vezérlőkonzol 8
A robotfűnyíró működése 9
Működési elv 9
Kézi nyírás 10
Biztonsági berendezések 10
STOP gomb 10
Gépzárolás 10
Védőburkolatok 11
Kétkezes kezelés 11
Ütközésérzékelő 11
Felemelés elleni védelem 11
Dőlésérzékelő 11
A kijelző megvilágítása 11
Riasztó 11
GPS-védelem 11
A biztonság érdekében 11
Általános információk 11
Ruházat és felszerelés 13
Figyelem – elektromos sérülések veszélye 13
Akkumulátor 13
A gép szállítása 14
Üzembe helyezés előtt 14
Programozás 15
Üzemeltetés közben 16
Karbantartás és javítások 17
Tárolás hosszabb üzemszünet esetén 18
Hulladékkezelés 18
A szimbólumok leírása 18
Szállítási terjedelem 19
Első telepítés 20
Utasítások az első telepítéshez 20
Az akkumulátor beszerelése 20
A vágási magasság beállítása 21
A nyelv, a dátum és a pontos idő beállítása 21
A dokkoló állomás telepítése 22
A határoló huzal lefektetése 25
A határoló huzal csatlakoztatása 27
A robotfűnyíró és a dokkoló állomás párosítása 30
A telepítés ellenőrzése 31
A robotfűnyíró programozása 32
Az első telepítés befejezése. 33
Első nyírás az első telepítés után 33
VIKING iMow alkalmazás 34
Menü 34
Kezelési információk 34
Állapotkijelzés 36
Információs terület 37
Főmenü 37
Parancsok 38
Nyírási terv 39
Aktív idők 39
Nyírási idő 40
Információ 40
Beállítások 41
iMow – gépbeállítások 41
Az esőérzékelő beállítása 42
Az állapotkijelzés beállítása 42
Telepítés 43
Indulási pontok beállítása 43

Klórmentesen fehérített papír. A papír újrahasznosítható. A védőborító halogénmentes.

Biztonság 44
Szervizelés 46
Határoló huzal 46
A határoló huzal lefektetésének megtervezése 47
A nyírási terület vázlatának elkészítése 47
A határoló huzal lefektetése 47
A határoló huzal csatlakoztatása 48
Huzaltávolságok – az iRuler vonalzó használata 48
Szűk területek 49
Elzárt területek 49
Mellékterületek 50
Folyosók 51
Összekötő szakaszok kialakítása 52
Precíz szegélynyírás 53
Lejtős részek a nyírási területen 53
Huzaltartalék kialakítása 53
A huzalösszekötők használata 53
Dokkoló állomás 54
A dokkoló állomás kezelőelemei 54
Fűnyírási tanácsok 55
Általános információk 55
Mulcsozás 55
Aktív idők 55
Nyírási idő 55
Dokkterület (MI 632 C, MI 632 PC) 55
Kézi nyírás 56
A gép üzembe helyezése 56
Előkészületek 56
A vezérlőkonzol kiemelése és behelyezése 56
A programozás beállítása 56
Fűnyírás az automatika használatával 57
Az aktív időktől független nyírás 57
Kézi nyírás 58
A robotfűnyíró dokkolása 58
Az akkumulátor feltöltése 59
Karbantartás 60
Karbantartási terv 60
A gép tisztítása 60
A fűnyíró kés kopáshatárainak ellenőrzése 61
A fűnyíró kés le- és felszerelése 61
A fűnyíró kés élezése 62
A menesztő tárcsa le- és felszerelése 62
Huzalszakadás keresése 63
Hálózati csatlakozó 64
Tárolás és téli leállítás 64
Általános pótalkatrészek 65
Külön tartozékok 65
A kopás minimalizálása és a meghibásodások elkerülése 65
Környezetvédelem 66
Az akkumulátor kiszerelése 66
Szállítás 67
A gép megemelése vagy hordozása 67
A gép rögzítése hevederekkel 67
A gyártó megfelelőségi nyilatkozata 67
Műszaki adatok 68
Üzenetek 69
Hibakeresés 75
Szervizelési időpontok 79
Az átadás igazolása 79
A szervizelés igazolása 79
Telepítési példák 80

2. A használati útmutatóhoz

2.1 Általános rész

Ez a használati utasítás a 2006/42/EC irányelv értelmében **eredeti használati útmutatónak** minősül.

A VIKING folyamatosan dolgozik a termékpaletta továbbfejlesztésén, emiatt fenn kell tartanunk a termékkialakítás, a technológia és a felszereltség megváltoztatásának jogát.
Így a jelen füzet adatai és ábrái alapján semmiféle igény nem támasztható.

Ezt a használati utasítást szerzői jogok védik. Minden jog fenntartva, különösen a sokszorosítás, a fordítás és az elektronikus rendszerek segítségével történő feldolgozás joga.

2.2 Országok szerinti változatok

A VIKING a célországtól függően eltérő csatlakozódugókkal és kapcsolókkal szerelt gépeket szállít.

Az ábrákon Euro csatlakozóval rendelkező gépek láthatók – más kivitelű csatlakozóval szerelt gépeket ugyanilyen módon kell a hálózathoz csatlakoztatni.

2.3 Útmutató a használati útmutató olvasásához

Az ábrák és a szövegek adott kezelési lépéseket írnak le.

A gépen található valamennyi szimbólum magyarázata megtalálható a jelen használati útmutatóban.

Az ábrák nézőpontja:

A „**bal**“ és a „**jobb**“ értelmezése a használati útmutatóban:
A kezelő a gép mögött áll (munkahelyzet), és a haladási irányban előrefelé tekint.

Hivatkozás fejezetre:

Kapcsolódó és további magyarázatot nyújtó fejezetekre és pontokra nyíl hívja fel a figyelmet. A következő példában egy fejezetre történő utalás látható: (⇨ 2.1)

Szövegrészek jelölése:

A leírt utasítások az alábbi példákban látható módon lehetnek jelölve.

A felhasználó beavatkozását igénylő kezelési lépések:

- Lazítsuk meg az 1-es csavart csavarhúzóval, húzzuk meg a 2-es kart ...

Általános felsorolások:

– a termék sportrendezvényeken vagy egyéb versenyeken való használata

Kiemelt jelentőségű szövegrészek:

A kiemelt jelentőségű szövegrészek hangsúlyozása érdekében ezeket a részeket a használati útmutatóban az alábbi szimbólumok egyikével jelöljük.

Veszély!
Figyelmeztetés balesetveszélyre és súlyos személyi sérülésekre. A leírt tevékenységet szükséges vagy tilos elvégezni.

Figyelem!
Figyelmeztetés személyi sérülések veszélyére. A leírt tevékenység lehetséges vagy valószínű sérülésektől óv meg.

Vigyázat!
A leírt tevékenységgel könnyű sérülések, ill. anyagi károk kerülhetők el.

Megjegyzés
A gép tökéletesebb használatára vagy a lehetséges hibás kezelés elkerülésére vonatkozó információ.

Ábrára hivatkozó szövegrészek:

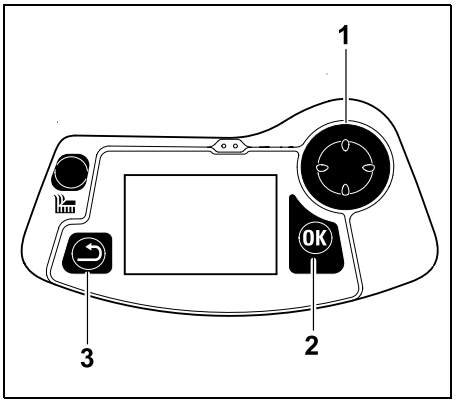
A gép használatához szükséges bizonyos ábrák a használati utasítás legelején találhatók.

A használati utasítás szövegrészei mellett látható fényképezőgép-szimbólum az ábraoldalakon található megfelelő ábrára hivatkozik.

Szövegrészek ábrával:

Az adott ábrára vonatkozó, az ábrán látható alkatrészekre utaló számokat tartalmazó kezelési lépések közvetlenül az ábra után találhatók.

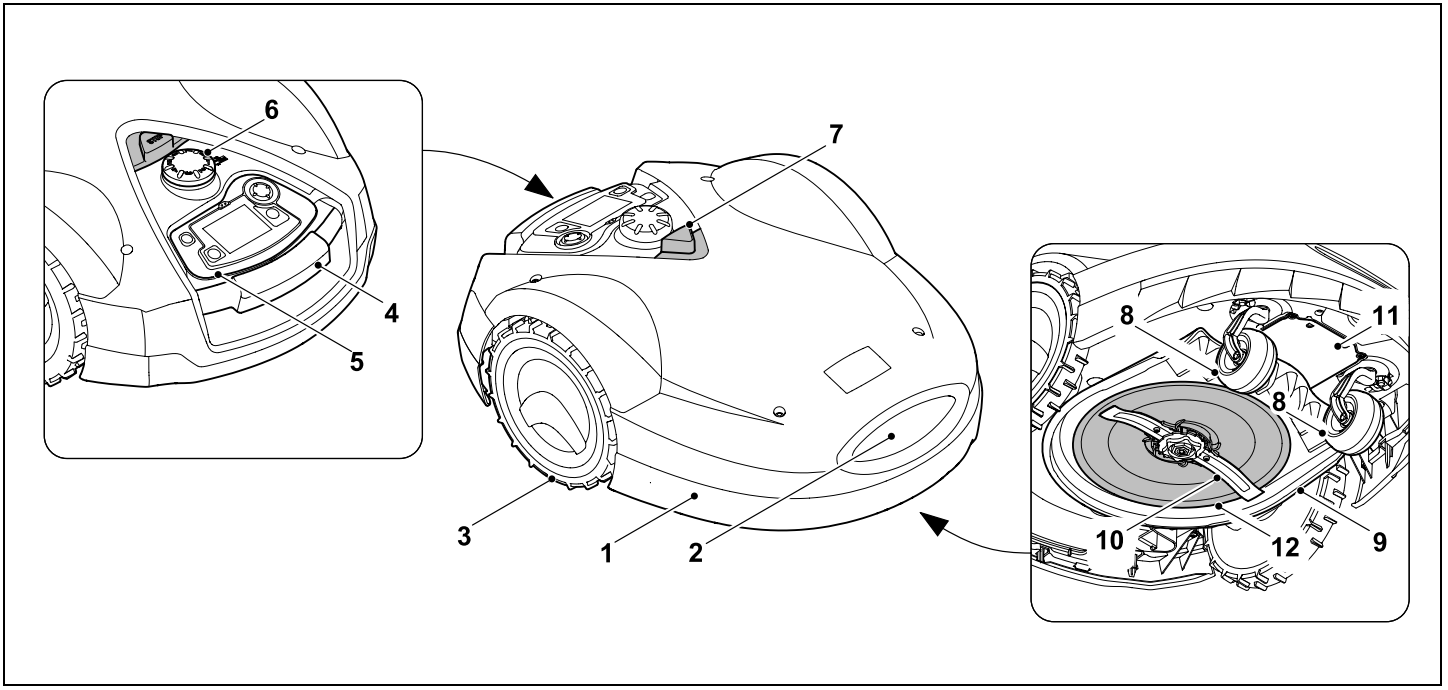
Példa:



Az irányítógombok (1) a menükön belüli navigációra szolgálnak, a beállítások megerősítése és az egyes menüpontok megnyitása az OK gomb (2) segítségével történik. A „Vissza” gomb (3) segítségével lehet kilépni a menükből.

3. A gép leírása

3.1 Robotfűnyíró



1 Mozgó csapágyazású burkolat (⇨ 5.5), (⇨ 5.6)

2 Töltőcsatlakozók: csatlakoztatás a dokkoló állomáshoz

3 Hátsó kerék

4 Hordfogantyú (⇨ 5.6)

5 Levehető vezérlőkonzol (⇨ 3.3), (⇨ 15.2)

6 Tekerőgomb a vágásmagasság-állításhoz (⇨ 9.3)

7 STOP gomb (⇨ 5.1)

8 Első kerék

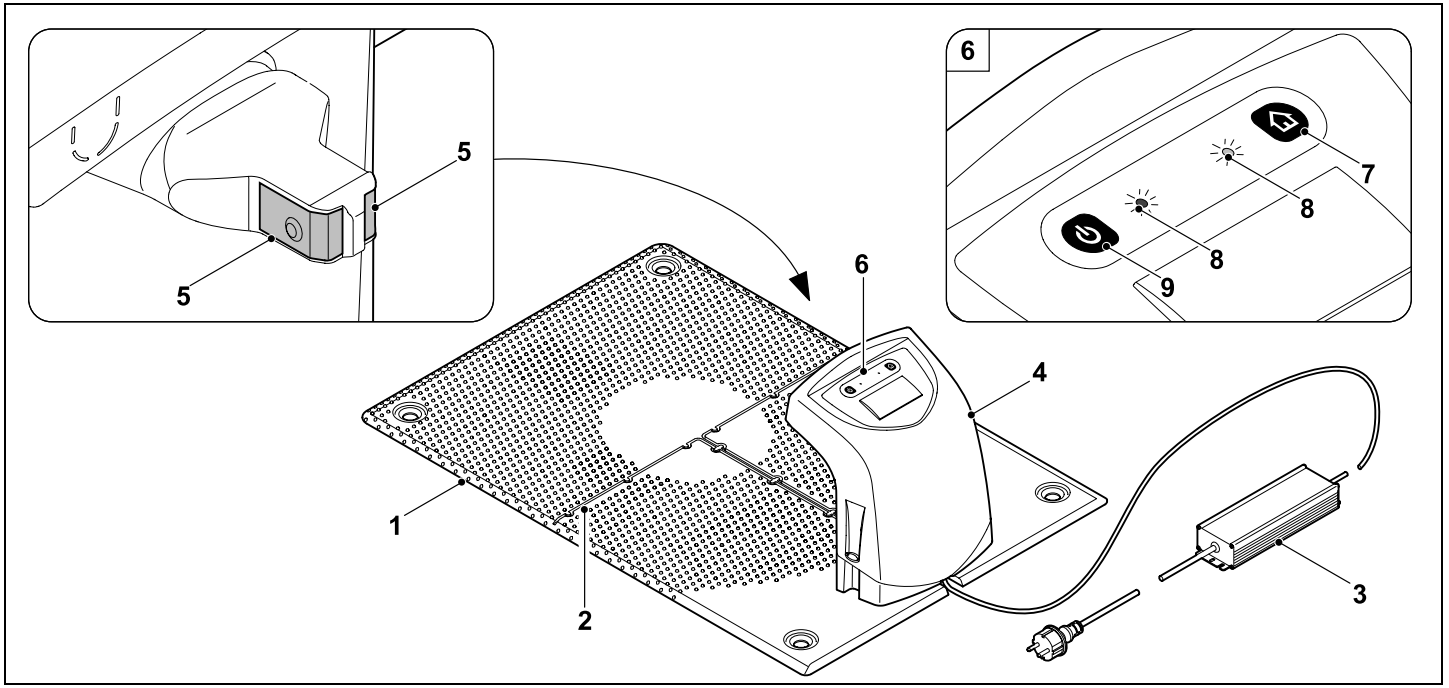
9 Nyírószerkezet

10 Mindkét oldalán köszörült fűnyíró kés (⇨ 16.3)

11 Akkumulátortartó rekesz

12 Menesztő tárcsa

3.2 Dokkoló állomás



1 Alaplemez

2 Kábelvezetők a határoló huzalhoz (⇨ 9.7)

3 Hálózati csatlakozó

4 Levehető burkolat (⇨ 9.5)

5 Töltőcsatlakozók: csatlakoztatás a robotfűnyíróhoz

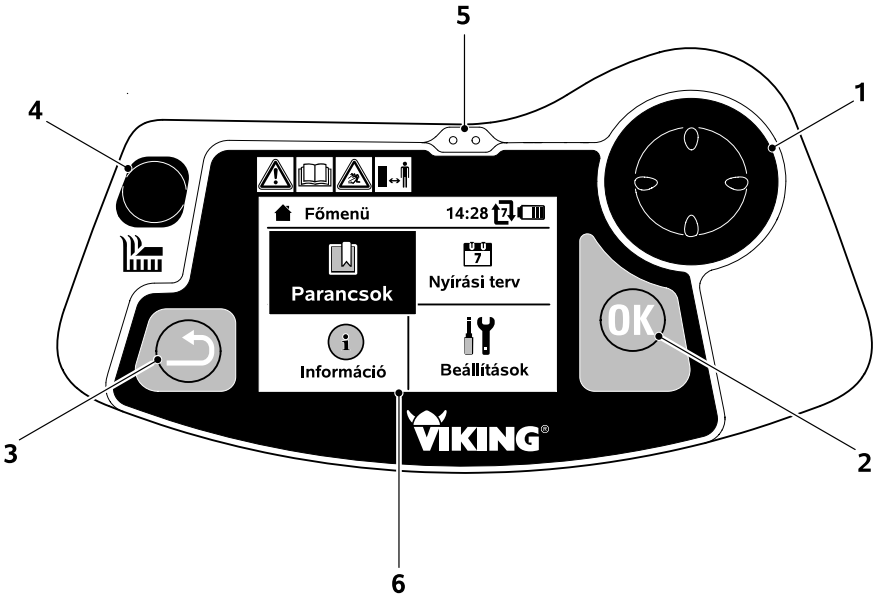
6 Kezelőpanel 2 gombbal és 2 LED-del (⇨ 13.1)

7 Home gomb

8 LED-kijelző

9 Be- és kikapcsoló gomb

3.3 Vezérlőkonzol



1 Irányítógombok:
a robotfűnyíró irányítása (⇨ 4.2)
navigálás a menükben (⇨ 11.1)

2 OK gomb:
kézi nyírás (⇨ 4.2)
navigálás a menükben (⇨ 11.1)

3 „Vissza” gomb:
navigálás a menükben (⇨ 11.1)

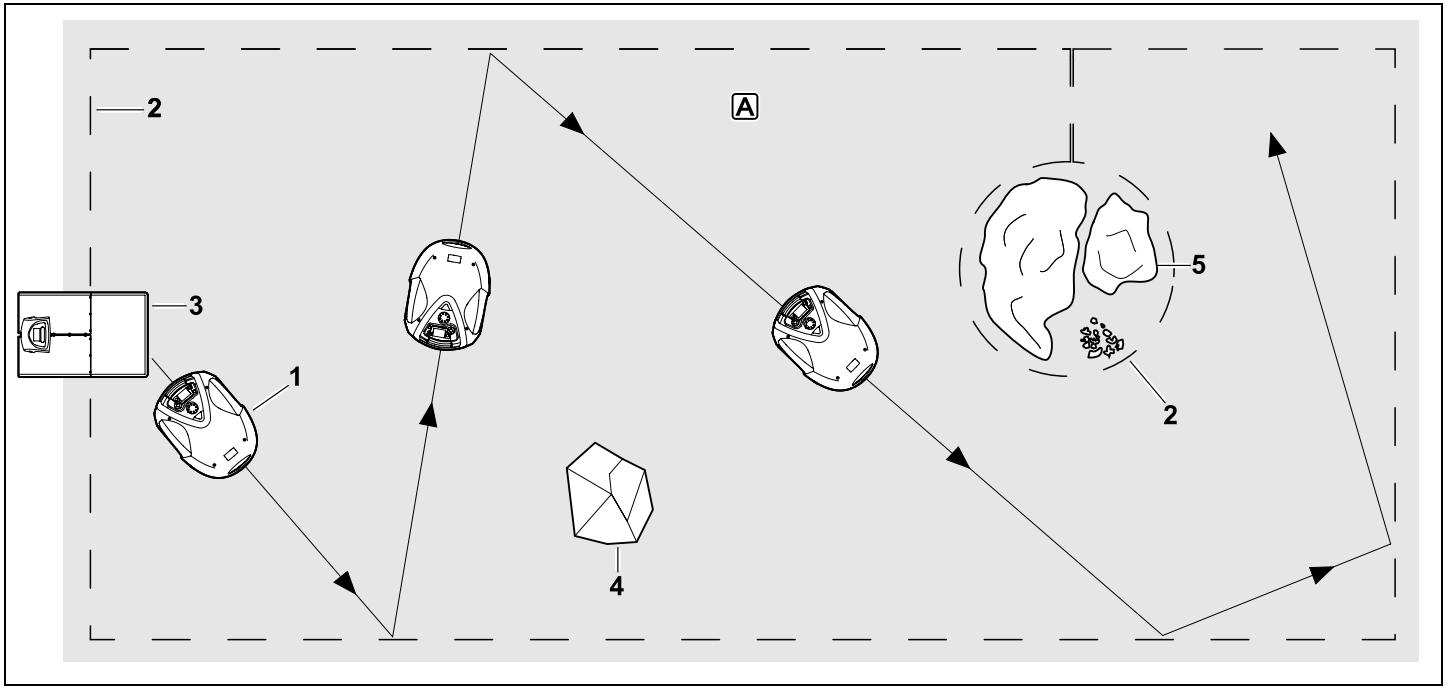
4 Nyírási gomb:
kézi nyírás (⇨ 4.2)
az aktív időktől független nyírás (⇨ 15.5)

5 Esőérzékelő (⇨ 11.12)

6 Grafikus kijelző

4. A robotfűnyíró működése

4.1 Működési elv



A robotfűnyírót (1) a füves területek automatikus nyírására tervezték. A gép a pázsitot véletlenszerűen kiválasztott útvonalak mentén nyírja.

A nyírási terület [A] határainak felismeréséhez a terület körül határoló huzalt (2) kell lefektetni. Ezen halad keresztül a dokkoló állomás (3) által kibocsátott huzaljel.

A nyírási területen lévő akadályokat (4) ütközésérzékelő segítségével ismeri fel a robotfűnyíró. A határoló huzal segítségével le kell választani a nyírási területről azokat a területeket (5), amelyeken a robotfűnyírónak nem szabad keresztülhaladnia, valamint azokat az akadályokat, amelyeknek nem ütközhet neki a gép.

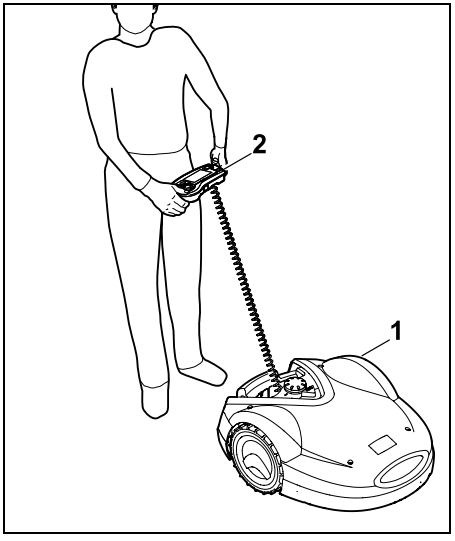
Az automatikus nyírási funkció bekapcsolása esetén a robotfűnyíró **az aktív idők alatt** (⇨ 14.3) magától elhagyja a dokkoló állomást, és elkezdi a fűnyírást. Az akkumulátor feltöltéséhez a robotfűnyíró önállóan visszatér a dokkoló állomásra. A nyírási és töltési ciklusok aktív időkön belüli számát, illetve időtartamát teljesen automatikusan határozza meg a gép. Ez gondoskodik a szükséges heti nyírási időtartam eléréséről.

Az automatikus nyírási funkció kikapcsolása, illetve az **aktív időktől független** nyírási ciklusok esetén a nyírási gombbal, valamint a „Nyírás indítása”,

illetve a „Nyírás késleltetett indítása” parancsokkal indítható el a nyírás. (⇨ 11.5)

A VIKING robotfűnyíró megbízható módon, zavartalanul üzemeltethető másik robotfűnyírók közvetlen közelében. Az elektromágneses hullámok kibocsátása szempontjából a huzaljel eleget tesz az EGMF (Európai Kertigép-gyártók Egyesülete) szabványának.

4.2 Kézi nyírás



A robotfűnyíróval (1) kézi vezérlés mellett, a kézi vezérlésű fűnyíró gépekhez hasonlóan is nyírható a pázsit. Ehhez vegyük ki a vezérlőkonzolt (2), a „Parancsok” menüben válasszuk ki a „Kézi vezérlés” lehetőséget, kapcsoljuk be a fűnyíró kést és a kerékhajtást, majd haladjunk a robotfűnyíró mögött. (⇨ 15.6)

Kézi nyírásnál az ütközésérzékelő és a szegélyhatárolás inaktív.

5. Biztonsági berendezések

A gép a biztonságos kezelés érdekében és a szakszerűtlen kezelés elkerülésére több biztonsági berendezéssel rendelkezik.

Sérülésveszély!
Ha valamelyik biztonsági berendezés hibáját észleljük, akkor tilos a gépet üzembe helyezni. Forduljunk szakszervizhez, lehetőség szerint VIKING szakszervizhez.

5.1 STOP gomb

A robotfűnyíró felső részén lévő piros STOP gomb megnyomásával azonnal leállítható a gép működése. A fűnyíró kés néhány másodpercen belül leáll, és a kijelzőn megjelenik a „STOP gomb megnyomva” üzenet. Amíg az üzenet aktív, a robotfűnyíró biztonságos állapotban marad, és nem helyezhető üzembe. (⇨ 24.)

Bekapcsolt automatika esetén az üzenet OK gombbal történő megerősítését követően a gép rákérdez, hogy folytassa-e az automatikus működést.
Az **Igen** lehetőség kiválasztása esetén a robotfűnyíró a nyírási terv szerint nyírja tovább a területet.
A **Nem** lehetőség kiválasztásakor a robotfűnyíró álló helyzetben marad a nyírási területen, és az automatika kikapcsol. (⇨ 11.5)

A STOP gomb hosszabb lenyomva tartása a gépzárolást is bekapcsolja. (⇨ 5.2)

5.2 Gépzárolás

A robotfűnyírót a karbantartási és tisztítási munkálatok, a szállítás és az ellenőrzés előtt zárolni kell.
Bekapcsolt gépzárolás mellett a robotfűnyíró nem helyezhető üzembe.

A gépzárolás **bekapcsolása**:

– a **STOP gomb** hosszan tartó lenyomásával,

– a **Parancsok** menüben,

– a **Biztonság** menüben.

A gépzárolás bekapcsolása a „Parancsok” menü segítségével:

- A „Parancsok” menüben válasszuk ki az „iMow zárolása” lehetőséget, majd erősítsük meg az OK gombbal. (⇨ 11.5)

A gépzárolás bekapcsolása a „Biztonság” menü segítségével:

- A „Beállítások” menüben nyissuk meg a „Biztonság” almenüt. (⇨ 11.16)
- Válasszuk ki az „iMow zárolása” lehetőséget, majd erősítsük meg az OK gombbal.

A gépzárolás feloldása:

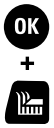
- A gép szükség esetén bármelyik gomb megnyomásával készenlétbe kerül.

- Oldjuk fel a gépzárolást a megjelenített billentyűkombinációval. Ehhez a **nyírási gombot** és az **OK gombot** a megjelenített sorrendben kell megnyomni.

5.3 Védőburkolatok

A robotfűnyíró olyan biztonsági védőburkolatokkal rendelkezik, amelyek megakadályozzák, hogy véletlenül hozzánk érhessen a fűnyíró kés és a gép által kidobott lenyírt fű.
Ilyen védőfelszerelés a burkolat.

5.4 Kétkezes kezelés



Kézi nyírás esetén a fűnyíró kés csak úgy indítható be, hogy a jobb hüvelykujjunkkal lenyomva tartjuk az OK gombot, majd a bal hüvelykujjunkkal megnyomjuk a nyírási gombot. Ezt követően csak a nyírási gombot kell lenyomva tartani a nyíráshoz.

5.5 Ütközésérzékelő

A robotfűnyírót mozgó burkolattal szerelték fel, amely ütközésérzékelőként szolgál. A gép azonnal megáll, ha az automatikus működés során egy adott minimális értéknél (10 cm) magasabb, szilárd, a talajon elmozdulni nem képes akadálynak ütközik. Ezt követően megváltoztatja a menetirányt, és folytatja a nyírási ciklust. Amennyiben az ütközésérzékelő túl gyakran jelez, a fűnyíró kést is leállítja a gép.

A gép bizonyos erővel ütközik az akadályoknak. A kevésbé szilárd akadályokat, illetve a könnyű tárgyakat (pl. a kis virágcserepeket) emiatt felboríthatja, illetve károsíthatja.

A VIKING azt javasolja, hogy távolítsuk el az akadályokat, illetve határoljuk körül azokat elzárt területekkel. (⇨ 12.7)

5.6 Felemelés elleni védelem

A robotfűnyíró azonnal megszakítja a nyírási ciklust, ha a burkolatánál vagy a hordfogantyúnál felemelik. A fűnyíró kés néhány másodpercen belül leáll.

5.7 Dőlésérzékelő

Ha működés közben a meredekség a megengedettnél nagyobb, a robotfűnyíró azonnal irányt vált. Felborulás esetén a kerékhajtás és a fűnyíró motor kikapcsol.

5.8 A kijelző megvilágítása

Működés közben a kijelző megvilágítása aktív. A megvilágításnak köszönhetően a robotfűnyíró helye sötétben is jól látható.

5.9 Riasztó

Bekapcsolt riasztó esetén figyelmeztető hangjelzés hallható a robotfűnyíró megemelését követően, ha egy percen belül nem írják be a PIN kódot. (⇨ 11.16)

A robotfűnyíró kizárólag a mellékelt dokkoló állomással üzemeltethető. További dokkoló állomást párosítani kell a robotfűnyíróhoz. (⇨ 11.16)

A VIKING „Alacsony”, „Közepes” vagy „Magas” **biztonsági fokozat** beállítását javasolja. Így biztosítható, hogy jogosulatlan személyek nem helyezhetik üzembe a robotfűnyírót másik dokkoló állomással, illetve nem változtathatják meg a beállításokat vagy a programozást.

5.10 GPS-védelem

Az **MI 632 C és MI 632 PC** modelleket GPS-vevővel látták el. Aktív GPS-védelem esetén a tulajdonos SMS-t és e-mailt kap, ha a gépet eltávolítják a dokkterületről. Emellett a kijelzőn a PIN kód megadását kérő üzenet jelenik meg. (⇨ 14.5)

A VIKING azt javasolja, hogy mindig kapcsoljuk be a GPS-védelmet. (⇨ 11.16)

6. A biztonság érdekében

6.1 Általános információk

A géppel való munkavégzés közben feltétlenül tartsuk be az alábbi balesetvédelmi előírásokat.

Az első üzembe helyezés előtt figyelmesen el kell olvasni a teljes használati útmutatót. A használati útmutatót a későbbi használat érdekében gondosan meg kell őrizni.

Az alábbi óvintézkedések elengedhetetlenek a személyi biztonság érdekében, azonban a felsorolás nem teljes körű. A gépet mindig előrelátóan,

felelősségteljesen kell üzemeltetni, és szem előtt kell tartani, hogy a felhasználó felelős a más személyeket ért balesetekért vagy azok tulajdonának károsodásáért.

A „használat” magában foglalja a robotfűnyírón, a dokkoló állomáson és a határoló huzalon végzett összes munkát.

„Felhasználónak” minősülnek a következők:

– a robotfűnyírót újraprogramozó, illetve a meglévő programot megváltoztató személyek,
– a robotfűnyírón munkálatokat végző személyek,
– a gépet üzembe helyező vagy bekapcsoló személyek,
– a határoló huzalt lefektető vagy felszedő, illetve a dokkoló állomást telepítő vagy leszerelő személyek.

Ebben a használati utasításban a **VIKING iMow alkalmazás** használata is „használatnak” minősül.

A gépet csak kipihenten, jó szellemi és fizikai kondícióban szabad használni. Egészségügyi panaszok esetén javasolt az orvos megkérdezése arról, lehetséges-e a géppel történő munkavégzés. A reakcióképességet befolyásoló gyógyszerek szedése, alkohol, illetve kábítószerek fogyasztása után tilos a géppel dolgozni.

Ismerkedjünk meg a gép kezelőszerveivel és használatával.

A gépet csak olyan személyek használhatják, akik elolvasták a használati utasítást, és értenek a gép kezeléséhez. Az első üzembe helyezés előtt a felhasználónak törekednie kell arra, hogy szakszerű és gyakorlati eligazításban részesüljön. A felhasználó számára az eladónak vagy más szakembernek kell elmagyaráznia, hogyan használható a gép biztonságosan.

Az eligazítás során a felhasználónak különösen arra kell felhívni a figyelmét, hogy a géppel végzett munkához fokozott óvatosság és koncentráció szükséges.

Fulladás miatti életveszély!
A csomagolóanyaggal játszó gyermekeket fulladásveszély fenyegeti. A csomagolóanyagot mindig tartsuk távol a gyermekektől.

Csak olyan személyeknek adjuk kölcsön vagy bérbe a gépet, akik alapvetően ismerik ezt a modellt és kezelését. A használati utasítás a gép része, és mindig mellékelni kell hozzá.

A gépet soha nem használhatják gyermekek, korlátozott fizikai, érzékelési vagy szellemi képességű személyek, valamint megfelelő tapasztalattal és tudással nem rendelkező személyek, akik nem ismerik a gépre vonatkozó utasításokat.

Soha ne engedjük meg, hogy gyermekek vagy 16 év alatti személyek használják a gépet. Helyi rendelkezések korhatárhoz köthetik a gép használatát.

Biztonsági okokból a VIKING által jóváhagyott tartozékok és kiegészítő berendezések szakszerű felszerelésén kívül a gép minden módosítása tilos, és a garancia megszűnéséhez vezet. A jóváhagyott tartozékokkal és kiegészítő berendezésekkel kapcsolatban a VIKING szakkereskedőknél tájékozódhat.

Különösen tilos a gépen a villanymotorok teljesítményének vagy fordulatszámának a módosítására irányuló bármilyen beavatkozást végezni.

Nem szabad olyan változtatásokat végezni a gépen, amelyek a zajkibocsátás növekedéséhez vezetnek.

A gép szoftverét biztonsági okokból soha nem szabad módosítani vagy manipulálni.

Közterületen, parkokban, sportpályákon, út mentén, mező- és erdőgazdasági üzemekben történő használat során különös óvatosság szükséges.

A géppel tilos tárgyakat, állatokat vagy személyeket – különösen gyerekeket – szállítani.

Soha ne engedjük, hogy mások – különösen gyermekek – a robotfűnyíróval húzassák magukat vagy arra felüljenek.

Figyelem – balesetveszély!

A robotfűnyírót automatikus fűápoláshoz és kézi fűnyíráshoz tervezték. Ettől eltérő alkalmazás nem megengedett, mert veszélyes lehet vagy a gép károsodásához vezethet.

A felhasználó testi épségének veszélyeztetése miatt a gépet nem szabad többek között az alábbiakra használni:

– bokrok, sövények és cserjék nyírására,
– futónövények nyírására,
– fűápolásra tetőkerteken és virágládákban,
– fa- és sövénynyesedék aprítására,
– gyalogutak tisztítására (felszívás, lefújás),
– talajegyenetlenségek, pl. vakondtúrások elegyengetésére.

6.2 Ruházat és felszerelés

Viseljünk vastag, csúszásmentes talpú lábbelit, és soha ne dolgozzunk mezítláb vagy szandálban a következő esetekben:

– a robotfűnyíró vezérlőkonzol segítségével történő mozgatásánál,

– a működő robotfűnyíró megközelítésénél,

– a pázsit kézi nyírásakor. (⇨ 4.2)

A telepítés, a karbantartási munkálatok, valamint a gépen és a dokkoló állomáson végzett minden egyéb munka során viseljünk megfelelő munkaruhát.

Soha ne viseljünk lógó ruházatot, ékszert, nyakkendőt vagy sálat, amely beakadhat a mozgó alkatrészekbe.

Különösen a következő esetekben viseljünk hosszú nadrágot:

– a működő robotfűnyíró megközelítésénél,

– a pázsit kézi nyírásakor.

Karbantartási és tisztítási munkálatok során, a huzal lefektetésekor és felszedésekor, valamint a dokkoló állomás rögzítésekor mindig viseljünk vastag kesztyűt.
A fűnyíró késen végzett munkálatok során, valamint a rögzítő cövekek és a dokkoló állomás rögzítőinek beütésekor különösen óvjuk a kezünket.

A gépen végzendő munkálatok előtt mindig fogjuk össze és biztosítsuk a hosszú hajat (pl. fejkendővel, sapkával).

A rögzítő cövekek és a dokkoló állomás rögzítőinek beütésekor viseljünk megfelelő védőszemüveget.

6.3 Figyelem – elektromos sérülések veszélye

Figyelem!
Áramütésveszély!

Érintésvédelmi szempontból különösen fontos a hálózati kábel, valamint a hálózati csatlakozódugó épsége. Az áramütés veszélyének elkerülése érdekében tilos sérült kábeleket, aljzatokat és csatlakozókat vagy nem előírásszerű csatlakozóvezetékeket használni.

Ellenőrizzük rendszeresen a csatlakozóvezetéket, különös tekintettel a sérülésekre és az öregedés jeleire (töredezés).

Kizárólag eredeti hálózati csatlakozót használjunk.

A hálózati csatlakozó nem használható a következő esetekben:

– ha sérült vagy elhasználódott,

– ha a vezeték sérült vagy elhasználódott – különösen a hálózati csatlakozóvezeték épségét és öregedését kell ellenőrizni.

A hálózati kábel, valamint a hálózati csatlakozó karbantartási és javítási munkáit kizárólag szakember végezheti.

Áramütés veszélye!
Tilos sérült vezetéket az elektromos hálózathoz csatlakoztatni vagy megérinteni az elektromos hálózatról történő leválasztása előtt.

A hálózati vezetéket nem szabad átalakítani (pl. lerövidíteni). A hálózati csatlakozó és a dokkoló állomás közötti kábelt nem szabad meghosszabbítani.

Áramütés veszélye!
Tilos sérült kábeleket, aljzatokat és csatlakozókat vagy nem előírás szerinti csatlakozóvezetékeket használni.

Mindig ügyeljünk arra, hogy a használt hálózati vezetékeket megfelelő biztosíték védje.

A csatlakozóvezetéket nem a vezeték húzásával, hanem a csatlakozó és az aljzat szétválasztásával kell kihúzni.

A gép csak olyan tápellátáshoz csatlakoztatható, amely legfeljebb 30 mA-es kioldási áramú hibaáram-megszakítóval biztosított. Ezzel kapcsolatos további információk villanyszerelőtől kérhetők.

Ha a hálózati csatlakozót épületen kívüli áramellátáshoz csatlakoztatják, akkor kültéri dugaszolóaljzatot kell használni. Az adott országban érvényes további előírásokról a villanyszerelő ad tájékoztatást.

Ha a gép áramfejlesztő berendezéshez van csatlakoztatva, szem előtt kell tartani, hogy az áramingadozások miatt megsérülhet.

6.4 Akkumulátor

Csak eredeti akkumulátort használjunk.

Az akkumulátor kizárólag VIKING robotfűnyírókba történő rögzített beépítésre alkalmas. Itt optimális a védelme, és akkor töltődik, amikor a robotfűnyíró a dokkoló állomáson van. Egyéb töltőkészülék nem használható. A nem megfelelő töltőkészülék használata áramütésveszéllyel, túlmelegedéssel vagy maró akkumulátorfolyadék kiömlésével járhat.

Soha ne nyissuk ki az akkumulátort.

Ügyeljünk arra, hogy az akkumulátor ne essen le.

Ne használjunk hibás vagy deformálódott akkumulátort.

Az akkumulátort tartsuk gyermek számára elérhetetlen helyen.

Robbanásveszély!
Óvjuk az akkumulátort a közvetlen napfénytől, hőtől és nyílt lángtól. Az akkumulátort tilos tűzbe dobni.

Az akkumulátor kizárólag a −10 °C és +50 °C közötti hőmérséklet-tartományban használható és tárolható.

Óvjuk az akkumulátort az esőtől és a nedvességtől – tilos folyadékba meríteni.

Ne tegyük ki az akkumulátort mikrohullámú sugárzásnak vagy magas nyomásnak.

Soha ne kössük össze az akkumulátor érintkezőit fémtárggyal, ezzel rövidzárlatot okozva. A rövidzárlat károsíthatja az akkumulátort.

A nem használt akkumulátort fémtárgyaktól (pl. szögek, érmék, ékszerek) távol tároljuk. Ne használjunk fém szállítótartályokat – **Robbanás- és tűzveszély!**

Nem megfelelő használat esetén az akkumulátorból folyadék folyhat ki – kerüljük az érintkezést az akkumulátorfolyadékkal! Ha az akkumulátorfolyadék véletlenül a bőrre kerül, vízzel öblítsük le. Az akkumulátorfolyadék szembe kerülése esetén forduljunk orvoshoz. A kiömlő akkumulátorfolyadék bőrizgató hatású lehet, égési és marási sérüléseket okozhat.

Ne helyezzünk tárgyakat az akkumulátor szellőzőnyílásaiba.

További biztonsági tudnivalók: www.viking-garden.com/safety-data-sheets

6.5 A gép szállítása

A robotfűnyíró megemelése és szállítása előtt mindig zároljuk a gépet. (⇨ 5.2)

Szállítás előtt hagyjuk lehűlni a gépet.

A gép megemelése és hordozása során ne érjünk a fűnyíró késhez. A robotfűnyíró kizárólag a hordfogantyúnál emelhető fel, soha ne nyúljunk a gép alá.

Vegyük figyelembe a gép tömegét, és szükség esetén használjunk megfelelő segédeszközt (emelőszerkezetet).

A gépet és az azzal szállított gépalkatrészeket (pl. dokkoló állomás) megfelelően méretezett rögzítőeszközökkel (hevederek, kötelek stb.) kell a rakfelületen rögzíteni a jelen használati utasításban szereplő rögzítési pontokon. (⇨ 21.)

A gép szállításakor be kell tartani a helyi jogszabályi előírásokat, különösen a rakományok biztonságára és a tárgyak rakodófelületeken történő szállítására vonatkozó előírásokat.

Az akkumulátort ne hagyjuk autóban, és soha ne tegyük ki közvetlen napfénynek.

A lítiumion akkumulátorokat szállításkor különösen gondosan kell kezelni, elsősorban a rövidzárlat megakadályozására ügyeljünk. Az akkumulátort a sérülésmentes eredeti csomagolásban vagy a robotfűnyíróban szállítsuk.

6.6 Üzembe helyezés előtt

Győződjünk meg arról, hogy a gépet használó összes személy ismeri a használati utasítást.

Kövessük a dokkoló állomás (⇨ 9.5) és a határoló huzal (⇨ 12.) telepítésére vonatkozó utasításokat.

A határoló huzalt és a hálózati kábelt megfelelően a talajhoz kell rögzíteni, nehogy botlásveszélyt jelentsen. A huzalokat és a kábeleket ne vezessük át szegélyeken (pl. járdaszegélyen, térkő peremén). Ha a huzalokat és a kábeleket olyan talajon fektetjük le, amelybe a mellékelt rögzítő cövekek nem üthetők be (pl. térkő, járda), használjunk kábelcsatornát.

Rendszeresen ellenőrizzük a határoló huzal és a hálózati kábel megfelelő elhelyezését.

A botlásveszély elkerülése érdekében mindig teljesen üssük be a rögzítő cövekeket.

A dokkoló állomást ne helyezzük el nehezen belátható helyekre (pl. épület sarka mögé), nehogy botlásveszélyt jelentsen.

A dokkoló állomás telepítési helyét lehetőleg úgy válasszuk meg, hogy csúszómászók (pl. hangyák vagy csigák) ne férhessen hozzá. Különösen a hangyabolyokat és a komposztáló berendezéseket kerüljük.

A határoló huzal megfelelő lefektetésével zárjuk ki azokat a területeket, amelyeken a robotfűnyíró nem tud biztonságosan végighaladni (pl. lezuhanás veszélye miatt).
A VIKING azt javasolja, hogy a robotfűnyírót kizárólag füves területeken és szilárd utakon (pl. kőburkolatú behajtókon) működtessük.

A robotfűnyíró nem ismeri fel azokat a helyeket, ahonnan leeshet (pl. a szegélyeket, peremeket, úszómedencéket, tavakat). Ha a határoló huzalt olyan helyek mentén fektetjük le, ahonnan a gép esetleg leeshet, biztonsági okokból **1 m**-nél nagyobb távolságot tartsunk a határoló huzal és a veszélyforrás között.

Rendszeresen vizsgáljuk át a terepet, ahol a gépet használni fogjuk, és távolítsunk el minden követ, botot, drótot, csontot és más idegen tárgyat, amelyet a gép kirepíthet.
A határoló huzal lefektetését követően vigyünk le minden szerszámot a nyírási területről. A törött vagy sérült rögzítő cövekeket ki kell húzni a füves talajból, és hulladékként kell kezelni azokat.

Ellenőrizzük rendszeresen a nyírni kívánt területet, nincsenek-e rajta egyenetlenségek, és szükség esetén szüntessük meg azokat.

Soha ne használjuk a gépet, ha a védelmi berendezések sérültek vagy nincsenek felszerelve.

Tilos a gyártó által a gépbe épített kapcsoló- és biztonsági berendezéseket eltávolítani vagy áthidalni.

A gép használata előtt ki kell cserélni az összes elhasználódott és sérült alkatrészt. A gép olvashatatlanná vált vagy megsérült figyelmeztető és veszélyjelzéseit ki kell cserélni. A VIKING szaküzletek készséggel szolgálnak pótmatricákkal és bármilyen pótalkatrésszel.

Üzembe helyezés előtt ellenőrizzük a következőket:

– üzembiztos állapotban van-e a gép – ez azt jelenti, hogy a burkolatoknak és a védelmi eszközöknek a helyükön, kifogástalan állapotban kell lenniük,
– üzembiztos állapotban van-e a dokkoló állomás – az összes burkolatnak megfelelően felszerelve, kifogástalan állapotban kell lennie,
– a gép előírásszerűen felszerelt hálózati dugaszolóaljzathoz csatlakozik-e,
– kifogástalan állapotban van-e a csatlakozóvezeték és a hálózati csatlakozódugó szigetelése,
– nincs-e elhasználódva vagy megsérülve a gép maga (a ház, a burkolat, a rögzítőelemek, a fűnyíró kés, a késtengely stb.),
– az előírásoknak megfelelő állapotban van-e a fűnyíró kés és a késrögzítés (megfelelő a rögzítés, nem sérült vagy kopott a kés), (⇨ 16.3)
– nem hiányzik-e valamelyik csavar, anyacsavar vagy más rögzítőelem, valamint ezek mindegyike meg van-e húzva – a fellazult csavarokat és anyacsavarokat üzembe helyezés előtt meg kell húzni (tartsuk be a meghúzási nyomatékokat).

El kell végezni minden szükséges munkát, illetve szakszervizt kell felkeresni. Lehetőség szerint VIKING szakszervizhez forduljunk.

6.7 Programozás

Vegyük figyelembe a villanymotoros kerti gépek üzemidejére vonatkozó helyi előírásokat, és az aktív időket ennek megfelelően programozzuk be. (⇨ 14.3)

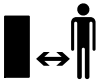
A programozást különösen arra figyelve alakítsuk ki, hogy a nyírás során ne tartózkodjanak gyermekek vagy állatok a nyírni kívánt területen.

Az **MI 632 C, MI 632 PC** modelleknél a programozásnak a **VIKING iMow alkalmazás** segítségével történő módosítása olyan működést okozhat, amelyre mások nem feltétlenül számítanak. Emiatt a nyírási terv megváltoztatásáról minden érintett személyt előzetesen értesíteni kell.

Tilos a robotfűnyírót öntözőberendezésekkel egyidejűleg üzemeltetni, a programozást ennek megfelelően kell végezni.

Győződjünk meg arról, hogy a megfelelő dátumot és időpontot állítottuk be a robotfűnyírón. Szükség esetén korrigáljuk a beállításokat. A helytelen értékek a robotfűnyíró véletlen elindulásához vezethetnek.

6.8 Üzemeltetés közben



Különösen a gyermekeket és az állatokat tartsuk távol.

Soha ne engedjük a gyermekeknek, hogy a működő robotfűnyírót megközelítsék vagy azzal játsszanak.

Az **MI 632 C, MI 632 PC** modelleknél a nyírási ciklusnak a **VIKING iMow alkalmazás** segítségével történő elindítása mások számára váratlan lehet. Emiatt a robotfűnyíró lehetséges működéséről minden érintett személyt előzetesen értesíteni kell.

Soha ne hagyjuk a működő robotfűnyírót felügyelet nélkül, ha állatok vagy személyek – különösen gyermekek – tartózkodnak a közelében.

Figyelem – sérülésveszély!
Soha ne tegyük a kezünket vagy a lábunkat a forgó alkatrészekre vagy azok alá. Soha ne érjünk a forgó késhez.

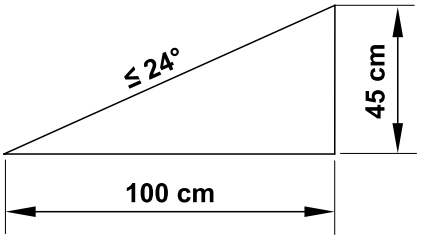
Zivatar előtt, illetve villámcsapás veszélye esetén húzzuk ki a hálózati csatlakozót az elektromos csatlakozóaljzatból. A robotfűnyírót ilyenkor nem szabad üzembe helyezni.

Nem szabad megbillenteni vagy felemelni a robotfűnyírót, ha a villanymotor működik.

Működő villanymotor mellett soha ne próbálja meg megváltoztatni a gép beállításait.

A gépet biztonsági okokból nem szabad 24°-nál (45%) meredekebb területeken használni. **Sérülésveszély!**

24° meredekség 100 cm-es vízszintes távolságra vetítve 45 cm-es függőleges emelkedésnek felel meg.



Vegyük figyelembe a vágóeszköz utánforgási idejét, ami a teljes leállásig néhány másodpercet vehet igénybe.

Működés közben nyomjuk meg a **STOP gombot** (⇨ 5.1) a következő esetekben:

– a menübeállítások végrehajtása, illetve módosítása előtt,
– a programozás beállítása előtt,
– a vezérlőkonzol kivétele előtt.

Kapcsoljuk be a **gépzárolást** (⇨ 5.2)

– a gép felemelése és hordozása előtt,
– a gép szállítása előtt,
– mielőtt a beszorult testek eltávolításába vagy az eltömődések megszüntetésébe kezdünk,
– a fűnyíró késen végzett munkák előtt,
– a gép ellenőrzése vagy tisztítása előtt,
– ha a gép idegen tárgyba ütközött, vagy a robotfűnyírón szokatlanul erős rezgések lépnek fel – ebben az esetben ellenőrizni kell a gépet, különösen a vágóegység (kés, késtengely, késrögzítés) épségét, és a gép újraindítása, illetve a géppel végzett további munka előtt el kell végezni a szükséges javításokat.

Sérülésveszély!

Az erős rezgések általában hibára utalnak.
Különösen tilos a robotfűnyírót sérült vagy elhajlott késtengellyel, illetve sérült vagy elhajlott fűnyíró késsel üzembe helyezni.
Ha nem rendelkezünk a szükséges ismeretekkel, a szükséges javításokat szakemberrel végeztessük – lehetőség szerint VIKING szakszervizhez forduljunk.

A gép elhagyása előtt végezzük el a robotfűnyíró biztonsági beállításait, hogy jogosulatlan személyek ne tudják azt üzembe helyezni. (⇨ 11.16)

Kézi nyírás:

A gépet óvatosan, a „Kézi nyírás” fejezetben foglalt utasítások szerint kell beindítani. (⇨ 15.6)

Csak napfény vagy megfelelő mesterséges megvilágítás mellett dolgozzunk.

A gép gombjait, különösen a nyírási gombot, soha ne rögzítsük mechanikusan.

A felhasználó mindig a gép mögött tartózkodjon. Mindig ügyeljünk arra, hogy a lábunk elég távol legyen a késtől.

A megcsúszás, illetve elesés miatt fennálló sérülésveszély megakadályozása érdekében fűnyírás közben soha ne fussunk.

Különösen óvatosan járjunk el, amikor a robotfűnyírót megfordítjuk, vagy magunk felé húzzuk.

Nedves talajon a csúszásveszély miatt fokozott balesetveszély áll fenn.
Ekkor különösen óvatosan kell dolgozni a megcsúszás megakadályozása érdekében. Lehetőség szerint kerülni kell a nedves talajon történő kézi nyírást.

Ügyeljünk arra, hogy lejtős terepen mindig stabilan álljunk, valamint kerüljük a túl meredek lejtőkön történő nyírást.

A lejtőhöz képest keresztirányban nyírjunk, sohase felfelé vagy lefelé, és mindig ügyeljünk arra, hogy a robotfűnyíró felett helyezkedjünk el, így ha esetleg elveszítjük az ellenőrzést a gép felett, a gép nem haladhat át rajtunk.

A füves talajon lévő nehezen látható tárgyakat (öntözőberendezések, cölöpök, vízcsapok, alapok, elektromos vezetékek stb.) ki kell kerülni. Soha ne haladjunk át ezeken a tárgyakon.

Soha ne haladjuk át szándékosan akadályokon. Kézi nyírásnál az ütközésérzékelő inaktív.

6.9 Karbantartás és javítások

A tisztítási, javítási és karbantartási munkálatok előtt kapcsoljuk be a gépzárolást, és állítsuk a robotfűnyírót szilárd, sík talajra.

A dokkoló állomáson és a határoló huzalon végzendő munkálatok előtt mindig húzzuk ki a hálózati csatlakozódugót.

Minden karbantartási munka előtt hagyjuk a robotfűnyírót kb. 5 percig lehűlni.

A hálózati csatlakozóvezetéket kizárólag hivatalos villanyszerelő javíthatja, ill. cserélheti ki.

A gépen végzett munkálatok után, az újbóli üzembe helyezést megelőzően ellenőrizzük és szükség esetén korrigáljuk a robotfűnyíró programozását.
Különösképpen a dátum és a pontos idő beállítására kell figyelni.

Tisztítás:

Rendszeres időközönként a teljes gépet gondosan meg kell tisztítani. (⇨ 16.2)

Soha ne irányítsunk vízsugarat (különösen nagy nyomású mosót) a motor részeire, a tömítésekre, az elektromos alkatrészekre és a csapágyakra. Ennek figyelmen kívül hagyása meghibásodásokhoz, illetve javításokhoz vezethet.
Ne tisztítsuk a gépet folyó víz alatt (pl. kerti locsolótömlő segítségével).
Ne használjunk agresszív tisztítószereket. Ezek a műanyag és fém alkatrészek sérülését okozhatják, ami hátrányosan befolyásolhatja a VIKING gép biztonságos működését.

Karbantartási munkák:

Csak olyan karbantartási munkákat szabad elvégezni, amelyek leírása szerepel a jelen használati utasításban – minden más munkát szakszervizzel kell elvégeztetni.
Ha nem vagyunk a szükséges ismeretek és segédeszközök birtokában, **mindig** forduljunk a szakszervizhez.
A VIKING azt javasolja, hogy a karbantartási és javítási munkákat csak VIKING szakszervizzel végeztessük el.
A VIKING szakszervizek munkatársai oktatásokon vesznek részt, és rendelkezésükre állnak a cég által kiadott műszaki információk is.

Csak olyan szerszámokat, tartozékokat vagy kiegészítő berendezéseket használjunk, amelyeket a VIKING engedélyezett az adott géphez, illetve csak műszakilag ezekkel egyenértékű alkatrészeket, eltérő esetben személyi sérüléssel vagy a gép károsodásával járó baleset veszélye állhat fenn. Kérdés esetén forduljunk szakkereskedőhöz.

A VIKING eredeti szerszámai, tartozékai és pótalkatrészei optimálisan az adott géphez és a felhasználó igényeihez vannak hangolva. Az eredeti VIKING pótalkatrészek a VIKING alkatrészszámról, a VIKING feliratról és adott esetben a VIKING alkatrészszimbólumról ismerhetők fel. Kisméretű alkatrészeken szerepelhet a szimbólum magában is.

Mindig tartsuk tisztán és olvashatóan a figyelmeztető és tájékoztató címkéket. A sérült vagy elveszett címkéket a VIKING szakkereskedőknél beszerezhető eredeti címkékre kell kicserélni. Ha valamely alkatrészt újra cserélünk ki, ügyeljünk arra, hogy az új alkatrész ugyanazzal a címkével rendelkezzen.

A vágóegységen végzett munkák csak vastag munkakesztyűben, a legnagyobb óvatosság mellett végezhetők.

A gép biztonságos üzemállapota érdekében valamennyi csavar és anyacsavar – különösen a vágóegység minden csavarja és rögzítőeleme – legyen mindig szilárdan meghúzva.

Ellenőrizzük rendszeresen az egész gépet – különösen hosszabb tárolás, pl. téli szünet előtt – a kopásra és az alkatrészek épségére nézve. Biztonsági okokból azonnal ki kell cserélni az elhasználódott vagy sérült alkatrészeket, hogy gép mindig biztonságos üzemállapotban legyen.

Ha a karbantartási munkákhoz alkatrészeket vagy védelmi eszközöket szereltünk le, a munka végeztével haladéktalanul, előírás szerint szereljük vissza őket.

6.10 Tárolás hosszabb üzemszünet esetén

Tárolás előtt állítsuk be a legmagasabb biztonsági fokozatot. (⇨ 11.16)
Ezenfelül kapcsoljuk be a gépzárolást is.

Gondoskodni szükséges arról, hogy a gép védve legyen illetéktelen (pl. gyermekek által történő) használattal szemben.

A gépet csak üzembiztos állapotban szabad tárolni.

Tárolás (pl. téli leállítás) előtt a gépet alaposan meg kell tisztítani.

Hagyjuk a gépet kb. 5 percig lehűlni, mielőtt zárt helyiségben leállítjuk.

A tárolóhelynek száraznak, fagybiztosnak és zárhatónak kell lennie.

Soha ne tároljuk a gépet nyílt láng, hősugárzó vagy más forró tárgy (pl. kályha) közelében.

Hosszabb leállítás (pl. téli leállítás) esetén szereljük le a dokkoló állomást, és tároljuk azt biztonságosan a robotfűnyíróval együtt. (⇨ 16.9)

6.11 Hulladékkezelés

A hulladékok károsíthatják az embereket, az állatokat és a környezetet, ezért hulladékkezelésüket szakszerűen kell végezni.

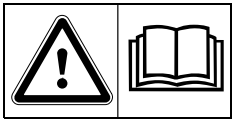
Forduljunk a helyi hulladékátvevő telephez vagy a szakszervizhez, hogy megtudjuk a hulladékok szakszerű kezelésének módját. Lehetőség szerint VIKING szakszervizhez forduljunk.

A már nem használt gép hulladékként történő elszállítását szakszerű módon kell végezni. Az ártalmatlanítás előtt a gépet működésképtelenné kell tenni. A balesetek megelőzése érdekében a robotfűnyíró hálózati csatlakozójának kábelét, akkumulátorát és a vezérlőkonzolját el kell távolítani.

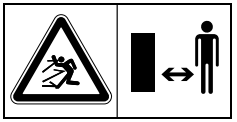
Sérülésveszély a fűnyíró kés miatt!
A már nem használt fűnyíró gépet soha ne hagyjuk felügyelet nélkül. A gépet és különösen a fűnyíró kést úgy kell tárolni, hogy gyermekek ne férhessenek hozzájuk.

Az akkumulátort a géptől elkülönítve ártalmatlanítsuk. Ügyeljünk az akkumulátor biztonságos és környezetbarát ártalmatlanítására.

7. A szimbólumok leírása



Figyelem!
Üzembe helyezés előtt olvassuk el a használati utasítást.



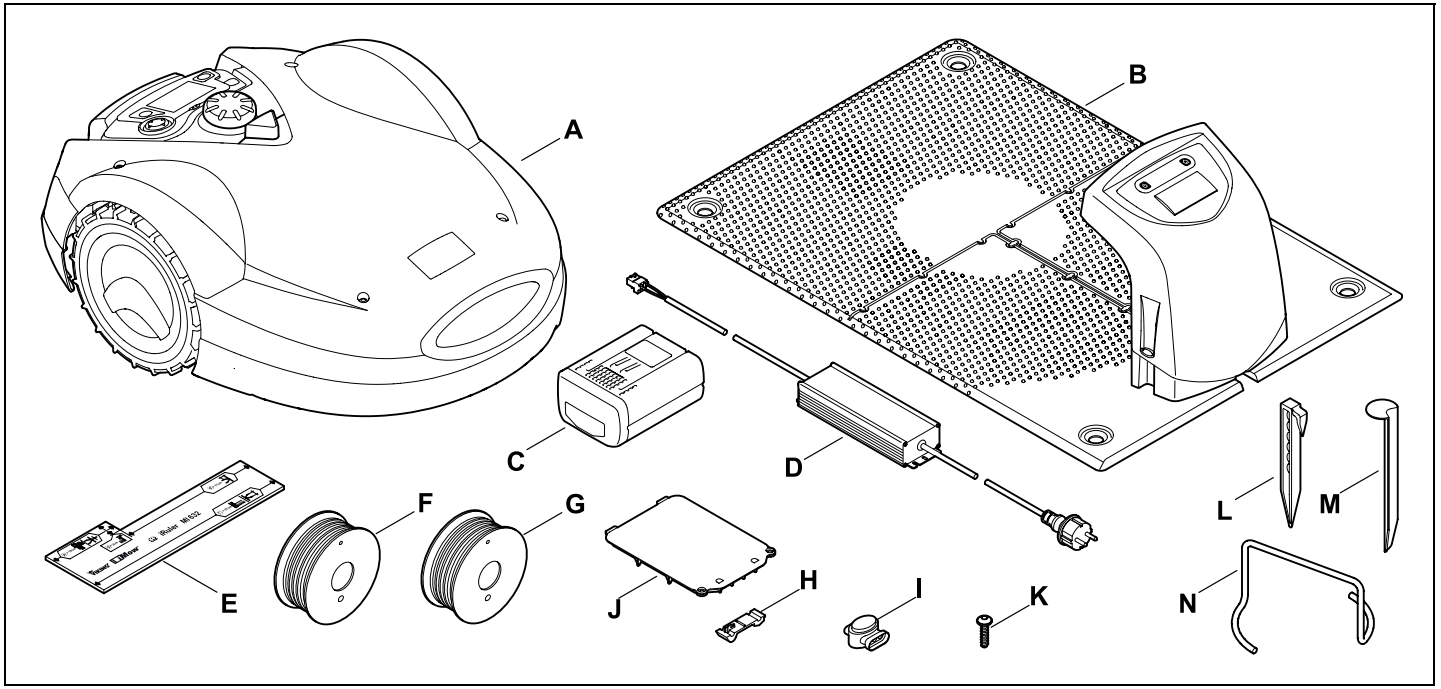
Figyelem!
Az üzem során tartsunk biztonságos távolságot a géptől.
Tartsunk távol másokat a veszélyes területtől.

Figyelem!
A gép felemelése, illetve a gépen végzendő munkálatok előtt zároljuk a gépet.

Figyelem!
A gépre ráülni vagy rámászni tilos.

Figyelem!
Soha ne érjünk a forgó késhez.

8. Szállítási terjedelem



Jel	Megnevezés	db
A	Robotfűnyíró	1
B	Dokkoló állomás	1
C	Akkumulátor	1
D	Hálózati csatlakozó	1
E	iRuler vonalzó	2
F	Határoló huzal feltekercselve (150 m):	
	MI 632, MI 632 C	2
	MI 632 P, MI 632 PC	1
G	Határoló huzal feltekercselve (200 m):	
	MI 632 P, MI 632 PC	1

Jel	Megnevezés	db
H	Csatlakozó a határoló huzalhoz	2
I	Huzalösszekötő	3
J	Az akkumulátortartó rekesz fedele	1
K	Csavar	2
L	Rögzítő cövek a határoló huzalhoz:	
	MI 632, MI 632 C	300
	MI 632 P, MI 632 PC	375
M	Rögzítő a dokkoló állomáshoz	4

Jel	Megnevezés	db
N	Lehúzó a menesztő tárcsához	1
–	Használati utasítás	1

9. Első telepítés

9.1 Utasítások az első telepítéshez

A robotfűnyíró telepítéséhez a telepítési varázsló használható. Ez a program végigvezeti a felhasználót az első telepítés teljes folyamatán:

- a nyelv, a dátum és a pontos idő beállítása,
- a dokkoló állomás telepítése,
- a határoló huzal lefektetése,
- a határoló huzal csatlakoztatása,
- a robotfűnyíró és a dokkoló állomás párosítása,
- a telepítés ellenőrzése,
- a robotfűnyíró programozása,
- az első telepítés befejezése.

Futtassuk végig a telepítési varázslót, a robotfűnyíró csak ezt követően lesz üzemkész.

A **telepítéssel kapcsolatos videó** a www.viking-garden.com honlapon található.
A robotfűnyíró telepítésével kapcsolatos további tanácsokat a VIKING szakkereskedőktől kaphat.

Az alaphelyzetbe állítást (a gyári beállítások visszaállítását) követően a telepítési varázsló ismét elindul. (⇨ 11.17)

Előkészítő műveletek:

- Az első telepítés előtt nyírjuk le a gyepet hagyományos fűnyíró géppel (optimális fűmagasság: 3–4 cm).
- Kemény és száraz talaj esetén enyhén locsoljuk fel a nyírási területet, így a rögzítő cövekeket könnyebb lesz beütni.
- **MI 632 C, MI 632 PC:**
  Valamelyik VIKING szakkereskedésben aktiváltatni kell a robotfűnyírót, és hozzá kell rendelni a géphez a tulajdonos e-mail címét. (⇨ 10.)

A menü kezelésével kapcsolatban vegyük figyelembe a „Kezelési információk” című fejezet bevezetését. (⇨ 11.1)

A lehetőségek, menüpontok, illetve parancsgombok az **irányítógombokkal** választhatók ki.

Az **OK gombbal** nyithatók meg az almenük, illetve erősíthetők meg a kiválasztások.

A **„Vissza” gomb** segítségével hagyható el az aktív menü, illetve vissza lehet lépni a telepítési varázslóban.

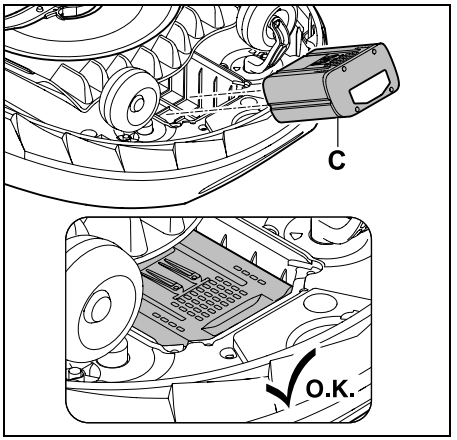
Amennyiben az első telepítés során hiba vagy zavar lépne fel, a kijelzőn erre vonatkozó üzenet jelenik meg. (⇨ 24.)

9.2 Az akkumulátor beszerelése

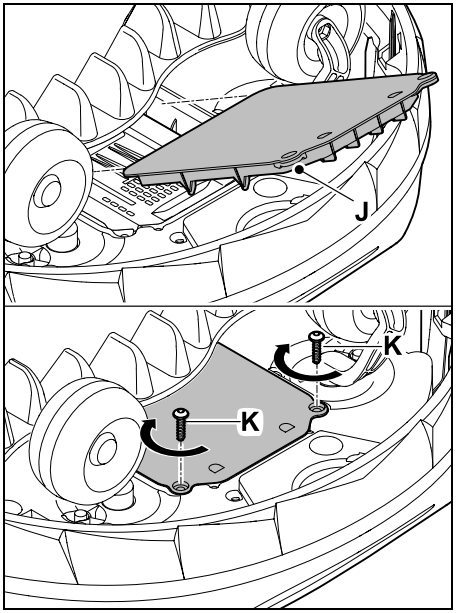
A lítiumion akkumulátorokat különösen gondosan kell kezelni. Az akkumulátor beszerelését lehetőség szerint VIKING szakszervizben végeztessük. A meghibásodott akkumulátort kizárólag VIKING szakszerviz cserélheti ki.

Az akkumulátor a robotfűnyíróba beépítve marad, kiszerelése kizárólag a gép ártalmatlanítása előtt szükséges. (⇨ 20.1)

- Állítsuk be a legkisebb vágási magasságot (1. fokozat). (⇨ 9.3)
- Megfelelő alátéten fordítsuk hátára a robotfűnyírót.



Az ábra szerint helyezzük be az akkumulátort (C), és pattintsuk a helyére.



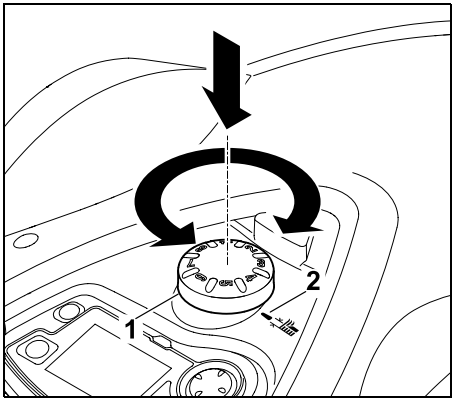
Helyezzük fel a burkolatot (J), és húzzuk meg a csavarokat (K). Tartsuk be az 1 - 2 Nm maximális meghúzási nyomatékot.

- Fordítsuk vissza a robotfűnyírót a kerekeire.

9.3 A vágási magasság beállítása

A legkisebb vágási magasság:
1. fokozat (20 mm)

A legnagyobb vágási magasság:
8. fokozat (60 mm)

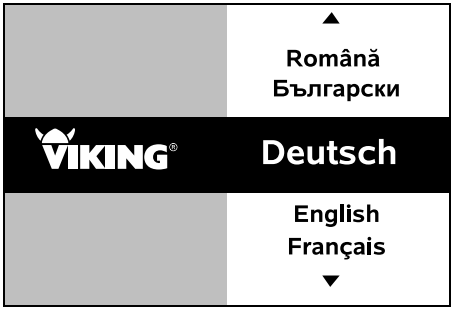


Nyomjuk meg és forgassuk el a forgatógombot (1). A visszaengedéskor a forgatógomb ismét a helyére pattan. A jelölés (2) mutatja a beállított vágási magasságot.

A forgatógomb felfelé lehúzható az állítóelemről. Ez a konstrukció biztonsági célokat szolgál: így biztosítható, hogy a gép a forgatógombnál fogva nem emelhető meg.

9.4 A nyelv, a dátum és a pontos idő beállítása

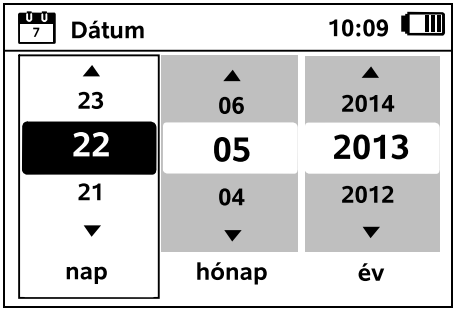
- A vezérlőkonzol bármelyik gombjának megnyomásával bekapcsolható a gép, és elindítható a telepítési varázsló.



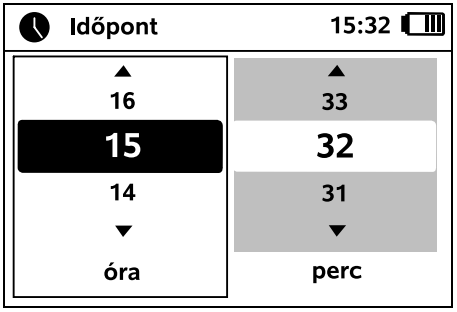
Válasszuk ki a kijelzések kívánt nyelvét, majd erősítsük meg az OK gombbal.

Erősítsük meg a nyelvbeállítást az OK gombbal, illetve válasszuk ki a „Módosítás” lehetőséget, és ismételjük meg a nyelvbeállítást.

- Szükség esetén adjuk meg a robotfűnyíró 9 számjegyből álló sorozatszámát. Ez a szám a robotfűnyíró adattábláján szerepel (a vezérlőkonzol alatt lévő rekeszben található matrican).



Állítsuk be az aktuális dátumot az irányítógombok segítségével, majd erősítsük meg az OK gombbal.

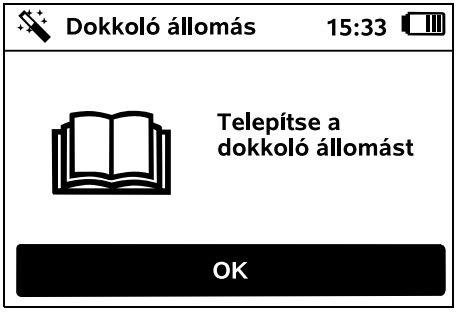


Állítsuk be a pontos időt az irányítógombok segítségével, és erősítsük meg az OK gombbal.

9.5 A dokkoló állomás telepítése

Tekintsük át a jelen használati utasításban lévő telepítési példákat. (⇨ 27.)

A dokkoló állomásra napfénytető szerelhető, amely tartozékként kapható. Ez védi a robotfűnyírót az időjárás hatásaitól.

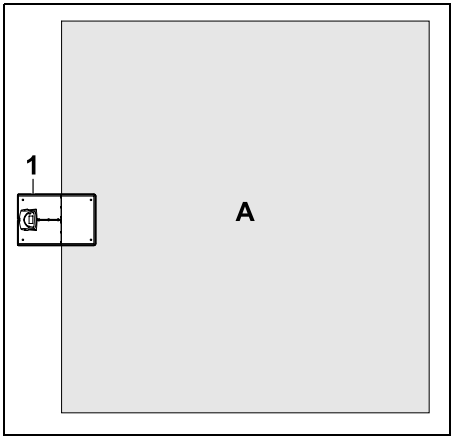


A dokkoló állomást védett, árnyékos helyre telepítsük. A közvetlen napfény felmelegítheti a gépet, és hosszabb akkumulátortöltési időket okozhat.
A dokkoló állomásnak a kívánt telepítési helyen jól láthatónak kell lennie, hogy ne okozhasson botlásveszélyt.

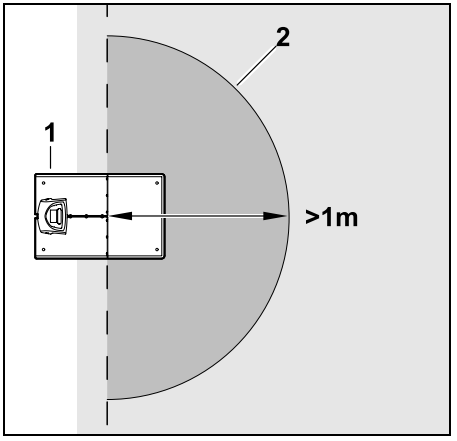
A dokkoló állomás üzemeltetéséhez hálózati csatlakozás szükséges. Ez csak olyan távolságban lehet a dokkoló állomástól, hogy a tápkábel egyaránt elérjen a dokkoló állomásig és a hálózati csatlakozóig – a tápkábelt nem szabad átalakítani.

A dokkoló állomás kétféle módon telepíthető (belső és külső elhelyezés). Belső elhelyezés esetén a dokkoló állomás a nyírási területen belül található. A külső elhelyezésnél ezzel szemben a dokkoló állomás nincs közvetlenül a nyírási területen.

A dokkoló állomás belső elhelyezése:

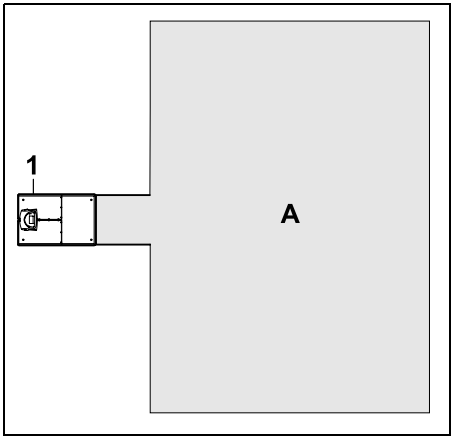


A dokkoló állomás (1) a nyírási területen (A, szürke terület) belül helyezkedik el.



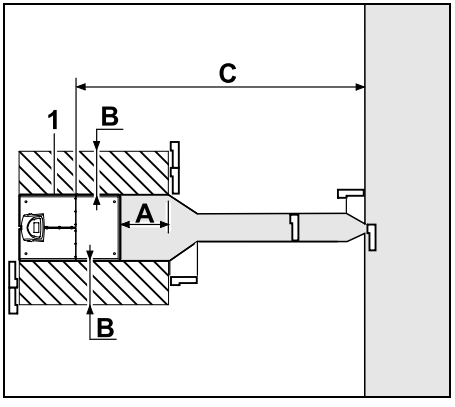
A dokkoló állomás (1) előtt legalább 1 m sugarú sík, szabad területet (2) kell hagyni. Egyenlítsük ki a buckákat és a gödröket.

A dokkoló állomás külső elhelyezése:



Külső elhelyezés esetén a dokkoló állomás (1) a nyírási területen (A) kívül található.

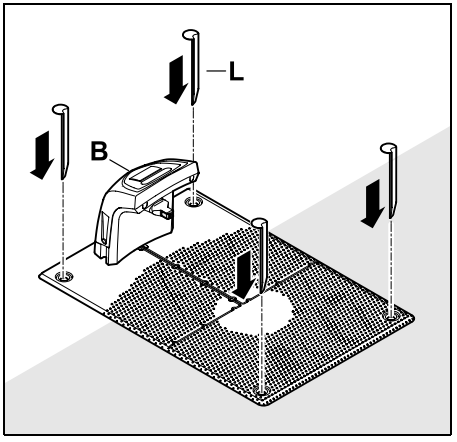
Külső elhelyezésű dokkoló állomás esetén az eltolt dokkoláshoz külön beszerezhető tartozékot (**AED 600**) kell használni. (⇨ 11.14)
További információért forduljon a VIKING szakkereskedésekhez.



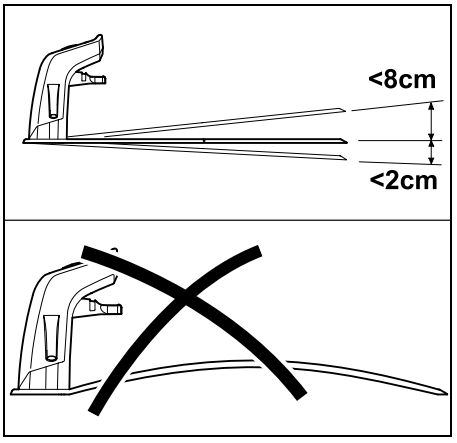
A zavartalan dokkolás, illetve a dokkoló állomás megfelelő elhagyása érdekében a dokkoló állomást (1) az ábra szerint kell telepíteni. A dokkoló állomás körüli, valamint a határoló huzalon kívüli területeknek síknak kell lenniük, és nem korlátozhatják az áthaladást. Egyenlítsük ki a buckákat és a gödröket.

minimális távolság a nyírási területtől:
A = 50 cm
a szabad terület szélessége: **B** = 44 cm
maximális távolság a nyírási területtől:
C = 12 m

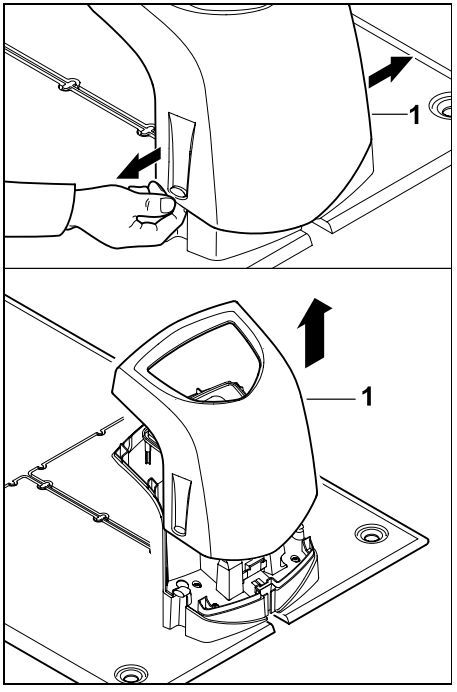
A dokkoló állomás rögzítése:



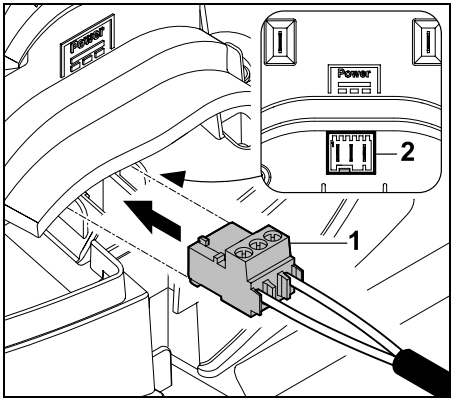
Rögzítsük a dokkoló állomást (B) a kívánt telepítési helyen négy rögzítővel (L).



A kívánt telepítési helyen a talajnak vízszintesnek kell lennie. A dokkoló állomás lejtése hátrafelé legfeljebb 2 cm, előrefelé pedig legfeljebb 8 cm lehet. Soha ne hajlítsuk meg az alaplemezt. Az alaplemez alatti egyenetlenségeket meg kell szüntetni, hogy a lemez teljes felületével felfeküdjön a talajra.



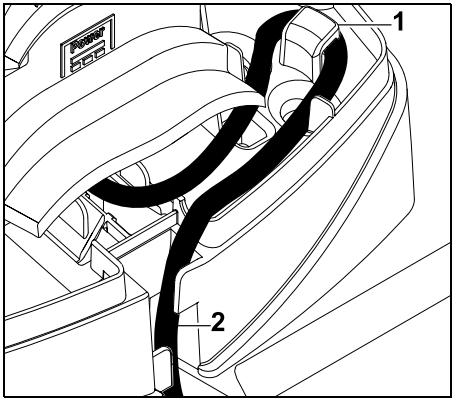
Az ábra szerint óvatosan húzzuk ki a burkolatot (1) a bal és a jobb oldalon, majd emeljük le.



Csatlakoztassuk a hálózati csatlakozó dugaszát (1) a dokkoló állomás nyáklapjához (2).

POWER

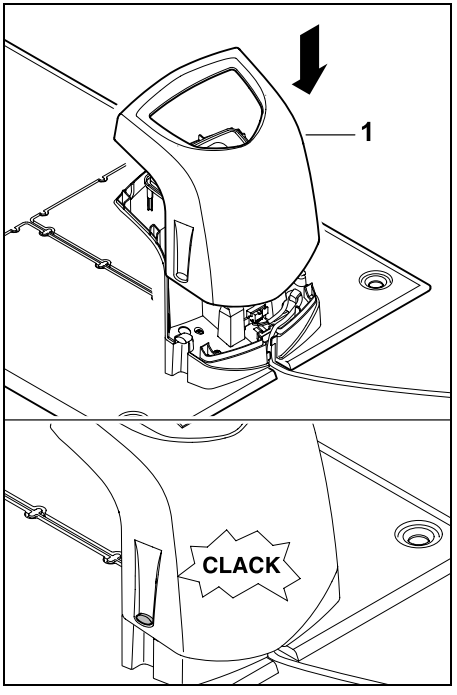
A csatlakozó szükség esetén lecsavarozható (ha például falon keresztülfúrt nyíláson vezetik át a tápkábelt).
A csatlakozó rögzítésénél ügyeljünk a tápkábel megfelelő polaritására. (⇨ 16.8)



Az ábra szerint vezessük végig a tápkábelt a kábel-tehermentesítőn (1) és a kábelcsatornán (2) a hálózati csatlakozó felé.

- A hálózati csatlakozást a nyírási területen kívül, közvetlen napfénytől, nedvességtől és nyirkosságtól védett helyen kell kialakítani, szükség esetén falra rögzítve.
- A tápkábeleket minden esetben a nyírási területen kívül kell elhelyezni a talajhoz rögzítve vagy kábelcsatornában, különös tekintettel arra, hogy a fűnyíró kés ne érhessen hozzájuk.
- A huzaljel zavarainak elkerülése érdekében egyenesítsük ki a tápkábelt a dokkoló állomás környezetében.

A hálózati csatlakozó rendeltetésszerű működése csak **0 °C** és **60 °C** közötti **üzemi hőmérsékleteken** biztosított.

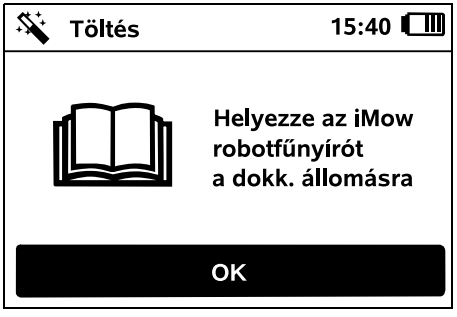


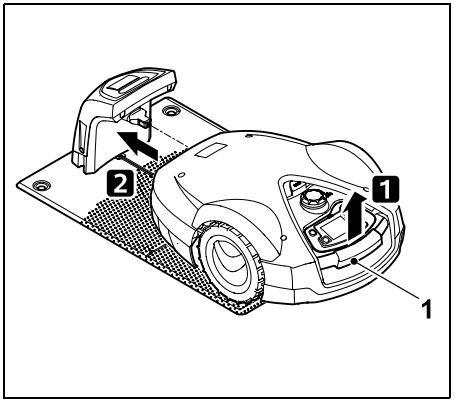
Helyezzük fel a burkolatot (1) a dokkoló állomásra, és pattintsuk a helyére. Ügyeljünk arra, hogy a kábelek ne csípődjenek be.
Ezt követően dugjuk be a hálózati csatlakozódugót.

A dokkoló állomáson lévő piros LED mindaddig villog, amíg a határoló huzal nincs csatlakoztatva. (⇨ 13.1)

- A műveletek elvégzését követően nyomjuk meg a vezérlőkonzolon lévő OK gombot. OK

Külső dokkoló állomás telepítésekor a VIKING az első telepítés befejezését követően legalább egy indulási pont kialakítását javasolja a dokkoló állomáshoz vezető folyosón kívül. Az indulási gyakoriságot úgy kell beállítani, hogy minden 10 menetből 0 menet (0/10) induljon a dokkoló állomástól (0. indulási pont). (⇨ 11.15)





Emeljük meg kicsit a robotfűnyírót a hordfogantyúnál (1) a hajtott kerekek tehermentesítéséhez. Támasszuk a gépet az első kerekeire, és csúsztassuk a dokkoló állomásba.

A dokkolás után a dokkoló állomáson nem világíthat egyik LED sem. (⇨ 13.1)

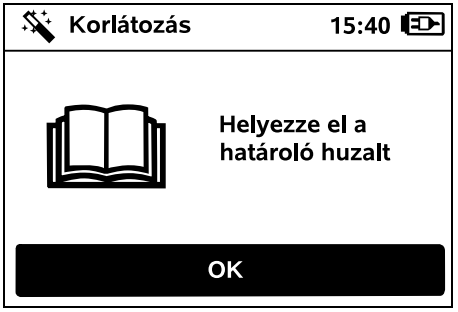
Ezt követően nyomjuk meg a vezérlőkonzolon lévő OK gombot. OK

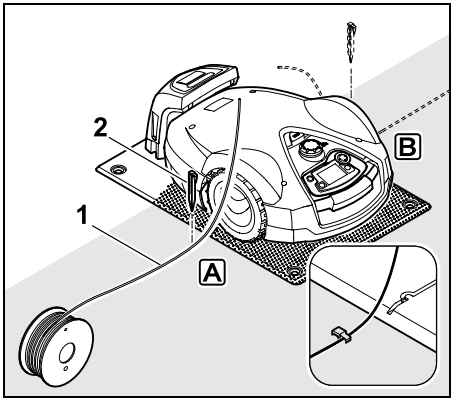
Ha az akkumulátor lemerült, a dokkolást követően a kijelző jobb felső sarkában az akkumulátor szimbóluma helyett egy hálózati csatlakozódugó szimbóluma jelenik meg, és a határoló huzal lefektetése közben az akkumulátor töltődik. (⇨ 15.8)

9.6 A határoló huzal lefektetése

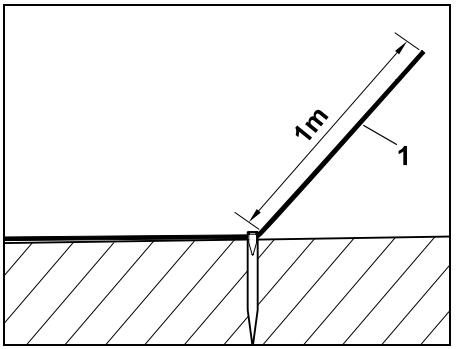
A huzal lefektetése előtt olvassuk végig a teljes „Határoló huzal” című fejezetet, és tartsuk be a benne foglaltakat. (⇨ 12.)

Különösen az elhelyezés **megtervezésére** és a **huzaltávolságokra** ügyeljünk, a huzalelhelyezés során alakítsuk ki az **elzárt területeket**, a **huzaltartalékokat**, az **összekötő szakaszokat**, a **mellékterületeket** és a **folyosókat**.



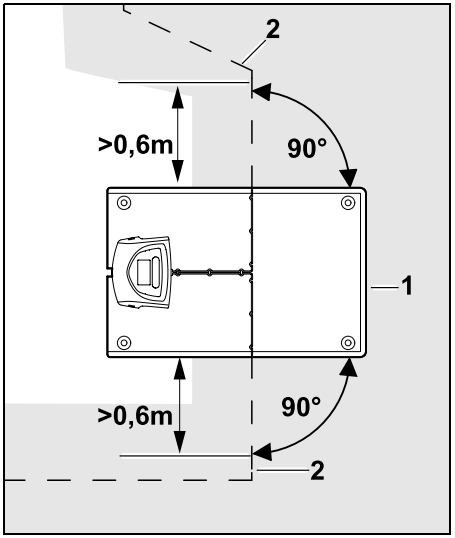


Rögzítő cövekkel (2) rögzítsük a talajhoz a gépből kijövő határoló huzalt (1) közvetlenül az alaplemez mellett **bal** (Ⓐ) vagy **jobb** (Ⓑ) oldalon.



Kb. 1 m hosszúságú szabad huzalvéget (1) hagyjunk.

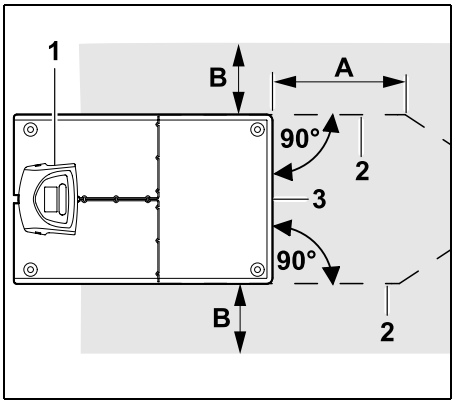
A dokkoló állomás belső elhelyezése:



A dokkoló állomás (1) előtt és után **0,6 m** hosszan egyenesen, az alaplemezhez képest derékszögben fektessük le a határoló huzalt (2). Ezután kövessük a határoló huzallal a nyírási terület szélét.

Eltolt dokkolás (folyosó) alkalmazásakor a dokkoló állomás előtt és után legalább **1,5 m** hosszan egyenesen, az alaplemezhez képest derékszögben kell lefektetni a határoló huzalt. (⇨ 11.14)

A dokkoló állomás külső elhelyezése:

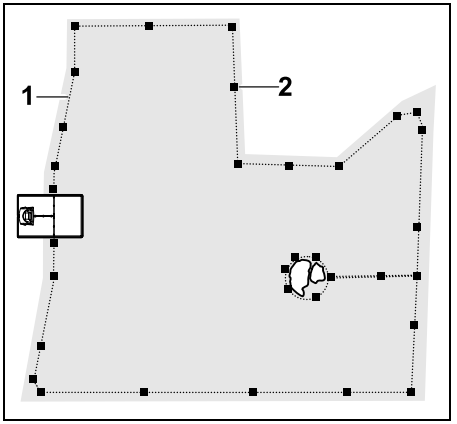


A dokkoló állomás (1) előtt és után az „A” távolságnak megfelelő szakaszon az alaplemezhez képest derékszögben fektessük le a határoló huzalt (2). Ezt követően alakítsunk ki egy folyosót. (⇨ 12.9)
Az alaplemez mellett legalább a „B” távolságnak megfelelő szakaszon szabad átjárást kell biztosítani a robotfűnyíró számára.

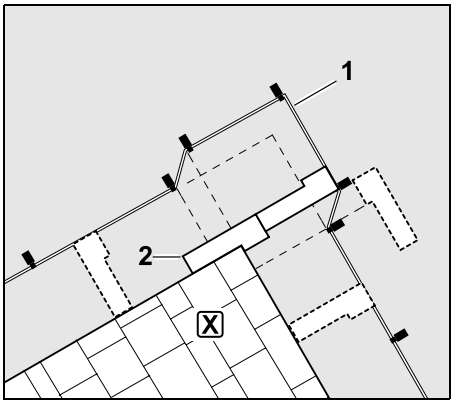
A = 50 cm
B = 44 cm

A dokkoló állomás külső elhelyezésével kapcsolatban további információ a telepítési példákat tartalmazó fejezetben olvasható. (⇨ 27.)

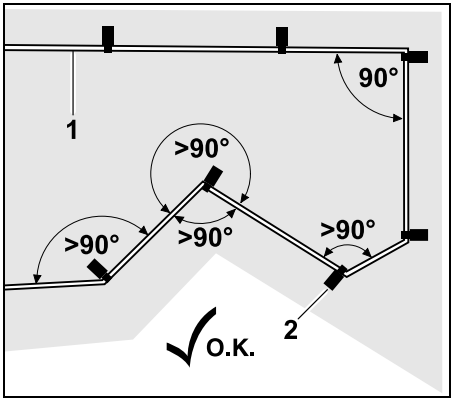
Ezután kövessük a határoló huzallal a nyírási terület szélét.



Fektessük le a határoló huzalt (1) a nyírási terület, illetve az esetleges akadályok (⇨ 12.7) körül, és rögzítő cövekekkel (2) rögzítsük a talajhoz. Ellenőrizzük a távolságokat az iRuler vonalzó segítségével. (⇨ 12.5)

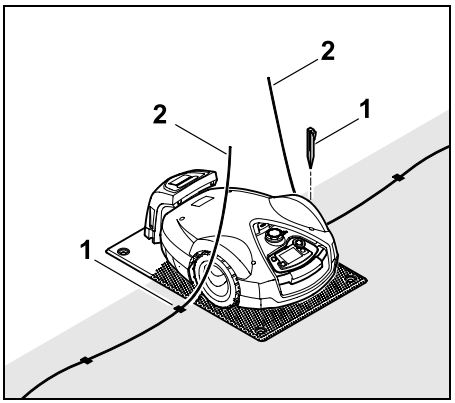


A magas akadályok, például falak sarkai vagy magaságyások (X) körül a sarkokban nagyobb huzaltávolságokat kell tartani, így a robotfűnyíró nem ér hozzá az akadályhoz. Az ábra szerint fektessük le a határoló huzalt (1) az iRuler vonalzó (2) segítségével.



Kerüljük a huzal éles (90°-nál kisebb) szögben történő lefektetését. Az éles szögben futó gyepszéleken az ábra szerint rögzítsük a határoló huzalt (1) rögzítő cövekekkel (2) a talajhoz.

- Szükség esetén hosszabbítsuk meg a határoló huzalt a mellékelt huzalösszekötőkkel. (⇨ 12.14)
- Több összefüggő nyírási terület esetén alakítsunk ki mellékterületeket (⇨ 12.8), illetve kössük össze folyosókkal a nyírási területeket. (⇨ 12.9)

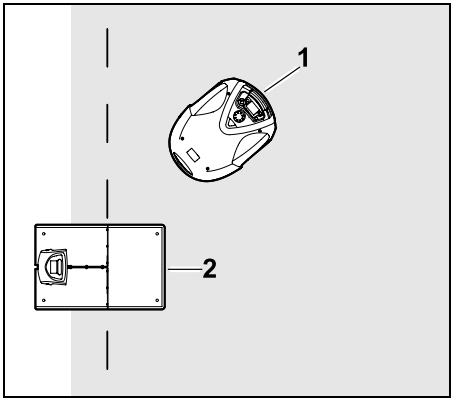


Az utolsó rögzítő cöveket (1) ismét az alaplemez bal, illetve jobb oldalán, közvetlenül a huzal kilépése mellett szúrjuk be. Vágjuk le a határoló huzalt (2), kb. 1 m hosszúságú szabad huzalvéget hagyjunk.

- Ellenőrizzük a határoló huzal talajhoz rögzítését, irányadó értékként méterenként egy rögzítő cöveket kell leszúrni. A határoló huzalnak mindig fel kell feküdnie a füves területre. Teljesen szúrjuk be a rögzítő cövekeket.
- A műveletek elvégzését követően nyomjuk meg a vezérlőkonzolon lévő OK gombot. OK

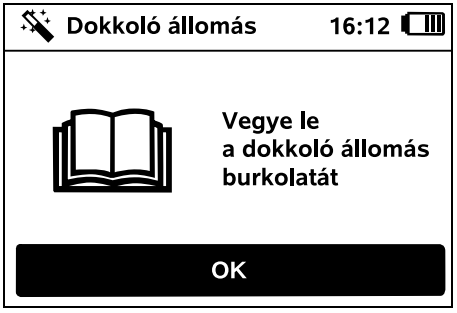
Amennyiben a telepítési varázsló utolsó lépéseinek végrehajtásához nem elegendő az akkumulátor töltöttsége, erre vonatkozó üzenet jelenik meg a kijelzőn. Ebben az esetben hagyjuk a robotfűnyírót a dokkoló állomáson, és töltsük tovább az akkumulátort. Az OK gomb segítségével csak akkor lehet a telepítési varázsló következő lépésére ugrani, ha az akkumulátor elérte a szükséges feszültséget.

9.7 A határoló huzal csatlakoztatása



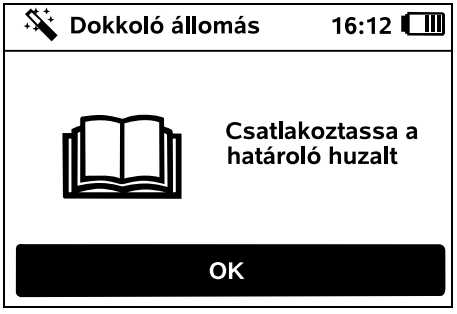
Az ábra szerint helyezzük a robotfűnyírót (1) a dokkoló állomás (2) mögött a nyírási területre, majd nyomjuk meg az OK gombot. OK

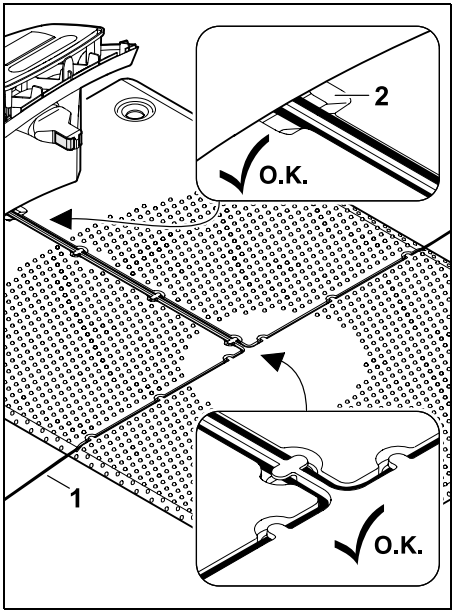
Húzzuk ki a hálózati csatlakozót az elektromos csatlakozóaljzatból, majd nyomjuk meg az OK gombot. OK



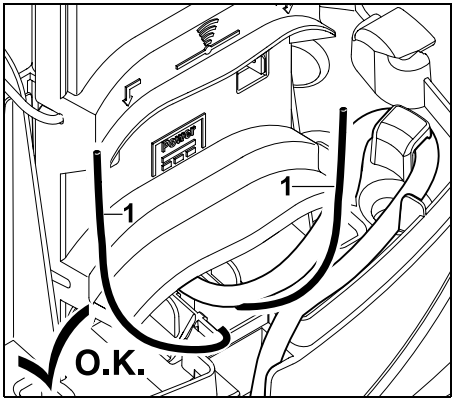
„A dokkoló állomás telepítése” című szakaszban leírtak szerint vegyük le a burkolatot. (⇨ 9.5)

Ezt követően nyomjuk meg a vezérlőkonzolon lévő OK gombot.



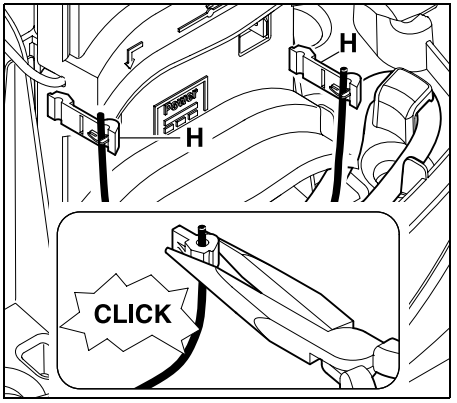


Helyezzük be a határoló huzalt (1) az alaplemezen lévő kábelvezetőkbe, és bújtassuk át a talapzaton (2).



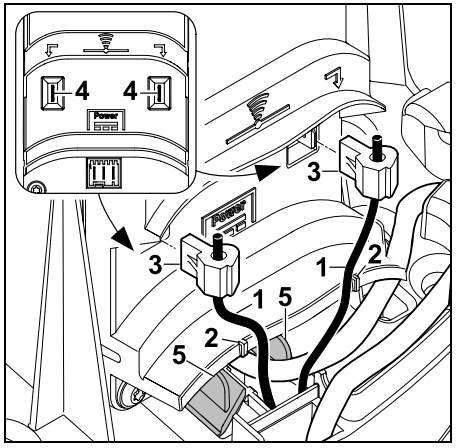
Vágjuk le nagyjából 10 cm szabad hosszúságúra a határoló huzal végeit (1).

Tartsuk be pontosan a szabad végek előírt hosszát, és a túlnyúló huzalvégeket ne tekerjük fel. A túl hosszú szabad végek akadályozhatják a robotfűnyíró megfelelő működését.



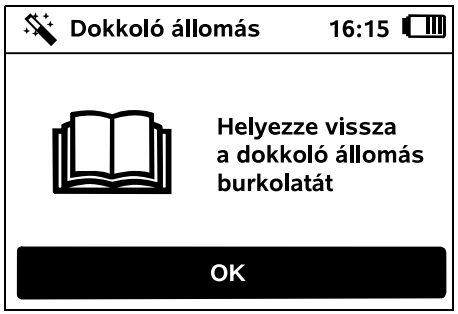
Megfelelő fogóval nyomjuk rá a csatlakozókat (H) a kábelvégekre, ügyeljünk arra, hogy a huzalok megfelelően rögzüljenek.

A csatlakozók egyszer használatosak, a leszerelést követően nem szabad újból felhasználni azokat. Pótcsatlakozók a VIKING szakkereskedésekben kaphatók. (⇨ 17.)



Illesszük a határoló huzalt (1) a két jelölés (2) közé. Az ábra szerint helyezzük mindkét dugaszt (3) a csatlakoztató csapokra (4). Ügyeljünk a határoló huzal bal és jobb oldali végénél a megfelelő csatlakoztatására, ne cseréljük fel a huzalvégeket.
Zárjuk le a kábelcsatorna (5) burkolatait.

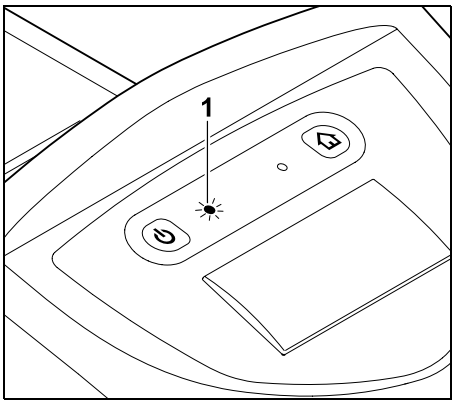
- A műveletek elvégzését követően nyomjuk meg a vezérlőkonzolon lévő OK gombot.



„A dokkoló állomás telepítése” című szakaszban leírtak szerint helyezzük vissza a burkolatot. (⇨ 9.5)

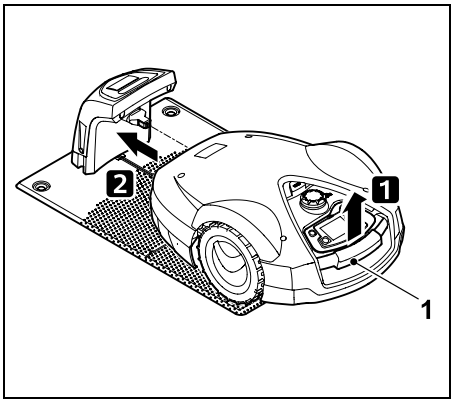
Ezt követően nyomjuk meg a vezérlőkonzolon lévő OK gombot.

Illesszük a hálózati csatlakozót az elektromos csatlakozóaljzatba, majd nyomjuk meg az OK gombot.



A határoló huzal megfelelő csatlakoztatását, valamint a dokkoló állomás elektromos hálózatra kapcsolását követően a piros LED (1) világít.

Vegyük figyelembe „A dokkoló állomás kezelőelemei” című fejezetben leírtakat, különösen akkor, ha a LED nem a fentiek szerint világít. (⇨ 13.1)



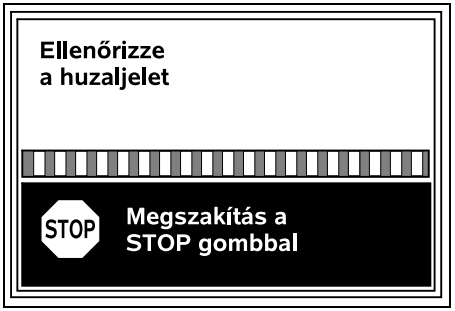
Emeljük meg kicsit a robotfűnyírót a hordfogantyúnál (1), és tehermentesítsük a hajtott kerekeket. Támasszuk a gépet az első kerekeire, és csúsztassuk a dokkoló állomásba.

A dokkolás után a dokkoló állomáson nem világíthat egyik LED sem. (⇨ 13.1)

Ezt követően nyomjuk meg a vezérlőkonzolon lévő OK gombot.

9.8 A robotfűnyíró és a dokkoló állomás párosítása

A robotfűnyíró csak azt követően helyezhető üzembe, hogy megfelelően érzékeli a dokkoló állomás által küldött huzaljelet. (⇨ 11.16)



A huzaljel ellenőrzése több percig is tarthat. A gép felső részén lévő piros STOP gomb segítségével a párosítás megszakítható, ilyenkor a telepítési varázsló előző lépésére ugrik vissza a folyamat.

Normál vétel

A huzaljel rendben van:
A kijelzőn a „Huzaljel OK” szöveg jelenik meg. A robotfűnyíró és a dokkoló állomás párosítása sikeresen megtörtént.

Folytassuk az első telepítést az OK gomb megnyomásával.

MI 632 C, MI 632 PC:
A sikeres párosítást követően a „GPRS” energiamód válik aktívvá. (⇨ 11.11)

Zavart vétel

A robotfűnyíró **nem érzékeli a huzaljelet**:
A kijelzőn a „Nincs huzaljel” szöveg jelenik meg.

A robotfűnyíró **zavart huzaljelet érzékel**:
A kijelzőn az „Ellenőrizze a huzaljelet” szöveg jelenik meg.

A robotfűnyíró **fordított polaritású huzaljelet érzékel**:
A kijelzőn a „Csatlakozók felcserélve vagy iMow a ter. kívül” szöveg jelenik meg.

Lehetséges ok:

- átmeneti hiba,
- a robotfűnyíró nincs dokkolva,
- fordított polaritással (az oldalakat felcserélve) csatlakoztatták a határoló huzalt,
- a dokkoló állomást kikapcsolták vagy nem csatlakozik az elektromos hálózathoz,
- meghibásodtak a dugaszcsatlakozók,
- feltekerték a hálózati kábelt a dokkoló állomás környezetében,
- túl hosszúak a határoló huzal végei,
- megtört a határoló huzal,
- idegen jel, például mobiltelefon vagy egy másik dokkoló állomás jele zavarja a vételt,
- a földkábelben haladó áram, illetve a dokkoló állomás alatt a talajban lévő vasbeton vagy fémtárgyak zavarják a vételt,
- a határoló huzal hosszabb a maximális értéknél (⇨ 12.1).

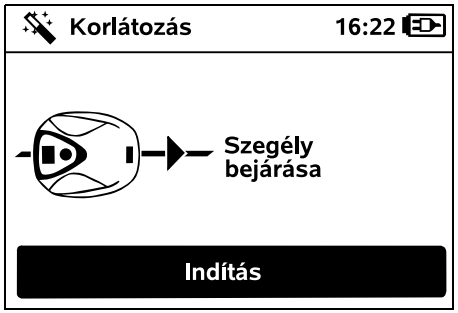
Megoldás:

- további műveletek nélkül ismételjük meg a párosítást,
- dokkoljuk a robotfűnyírót (⇨ 15.7),
- csatlakoztassuk megfelelően a határoló huzal végeit (⇨ 9.7),
- ellenőrizzük a dokkoló állomás hálózati csatlakoztatását, feltekerés helyett egyenesítsük ki a hálózati kábelt a dokkoló állomás környezetében,
- ellenőrizzük a határoló huzal dugaszcsatlakozóit, ha túl hosszúak a határoló huzal végei, rövidítsük meg (⇨ 9.7),
- ellenőrizzük a dokkoló állomás LED-kijelzőjét (⇨ 13.1),
- szüntessük meg a huzalszakadást,
- kapcsoljuk ki a mobiltelefonokat, illetve a közelben lévő dokkoló állomásokat,
- módosítsuk a dokkoló állomás helyét, illetve távolítsuk el a dokkoló állomás alatt lévő zavarforrásokat,
- használjunk nagyobb keresztmetszetű határoló huzalt (külön kapható tartozék).

A megfelelő intézkedés után ismételjük meg a párosítást az OK gomb megnyomásával.

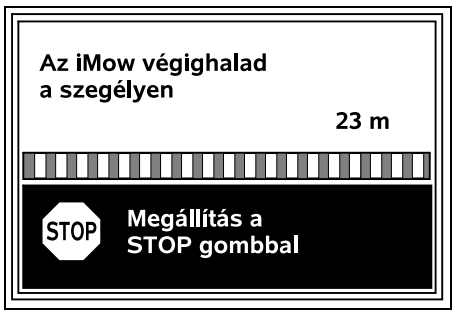
Ha a huzaljel nem érzékelhető megfelelően és a leírt javaslatok nem segítenek, vegyük fel a kapcsolatot valamelyik VIKING szakszervizzel.

9.9 A telepítés ellenőrzése



Az OK gomb megnyomásával indítsuk el a tesztüzemet – a fűnyíró kés ekkor nem kapcsol be.

MI 632 C, MI 632 PC:
A tesztüzem során történik a robotfűnyíró **dokkterületének** definiálása. (⇨ 14.5)



A szegélybejárás közben haladjunk a robotfűnyíró mögött, és ügyeljünk a következőkre:

– a robotfűnyíró a terv szerint haladjon a nyírási terület szélén,

– megfelelő távolságot tartson az akadályoktól és a nyírási terület szélétől,

– a dokkolás és a dokkoló állomás elhagyása megfelelő legyen.

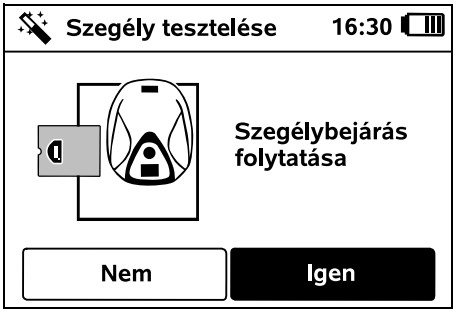
A kijelzőn a megtett távolság látható – ez a méterben megadott érték a nyírási terület szélén lévő **indulási pontok** beállításához lesz szükséges. (⇨ 11.15)

- A kívánt helyen olvassuk le és jegyezzük fel a megjelenített értéket. Az első telepítés után kézzel állítsuk be az indulási pontot.

A szegélybejárás automatikusan megszakad, ha a robotfűnyíró akadálynak ütközik vagy túl nagy lejtésű terepre kerül. Kézzel a STOP gomb megnyomásával szakítható meg a szegélybejárás.

- Ha a tesztüzem automatikusan megszakad, korrigáljuk a határoló huzal helyzetét, illetve távolítsuk el az akadályokat.
- A szegélybejárás folytatása előtt ellenőrizzük a robotfűnyíró helyzetét. A gépnek a határoló huzalon vagy a nyírási területen belül kell elhelyezkednie úgy, hogy a gép elülső oldala a határoló huzal irányába nézzen.

Folytatás a szegélybejárás megszakítása után:



A megszakítás után a szegélybejárás az **Igen** lehetőség kiválasztásával folytatható.

A **Nem** lehetőség kiválasztásakor a határoló huzal bejárása befejeződik, és a telepítési varázsló a következő lépésre ugrik.

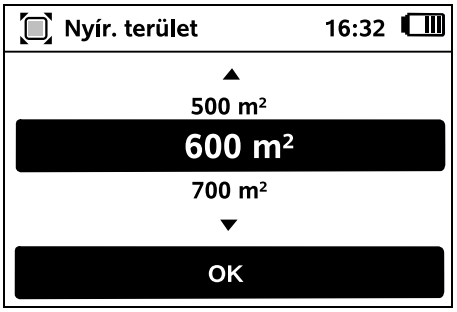
A VIKING azt javasolja, hogy lehetőség szerint ne szakítsuk meg a tesztüzemet. Ellenkező esetben előfordulhat, hogy nem derül fény a nyírási terület szélének bejárásával vagy a dokkolással kapcsolatos esetleges problémákra.

A tesztüzem az első telepítést követően szükség esetén megismételhető. (⇨ 11.14)

A tesztüzem befejezése:

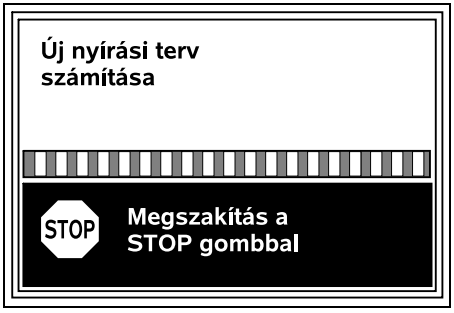
Egy teljes kör bejárása után a gép dokkol, a telepítési varázsló pedig a következő lépésre ugrik.

9.10 A robotfűnyíró programozása



Adjuk meg a füves terület méretét, majd erősítsük meg az OK gomb megnyomásával.

A nyírási terület méretébe ne számítsuk be a kialakított elzárt területeket, illetve a mellékterületeket.



A gép új nyírási tervet számít ki.
A gép felső részén lévő piros STOP gomb segítségével a folyamat megszakítható.

Az OK gomb megnyomásával erősítsük meg a „Napok megerősítése egyesével vagy aktív idő megváltoztatása” szöveget.

Megjelennek a hétfői naphoz tartozó aktív idők, és aktívvá válik az **Aktív idők megerősítése** menüpont.

Az OK gomb megnyomásával erősíthető meg az összes aktív idő, és megjelenik a következő napi terv.

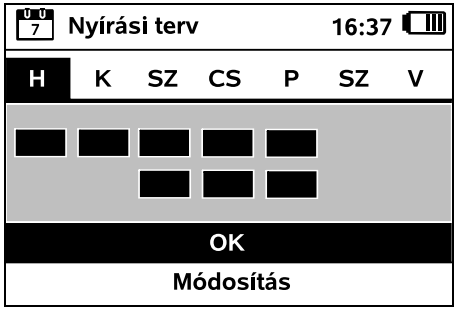
Kis nyírási területek esetén nem történik nyírás a hét minden egyes napján. Ebben az esetben nem jelennek meg aktív idők, valamint az „Összes aktív idő törlése” menüpont. Az aktív idők nélküli napok ugyancsak az OK gombbal nyugtázhatók.

A megjelenített **aktív idők** módosíthatók. Ehhez válasszuk ki az irányítógombokkal a kívánt időintervallumot, és nyissuk meg az OK gombbal. (⇨ 11.7)

Amennyiben újabb aktív időkre van szükség, válasszuk ki az **Új aktív idő** menüpontot, és nyissuk meg az OK gombbal. A kiválasztási ablakban adjuk meg az új aktív idő kezdési és befejezési időpontját, majd erősítsük meg az OK gombbal. Naponta legfeljebb három aktív idő állítható be.

Ha az összes megjelenített aktív időt törölnénk, válasszuk ki az **Összes aktív idő törlése** menüpontot, és erősítsük meg az OK gombbal.

A vasárnapi naphoz tartozó aktív idők megerősítése után megjelenik a nyírási terv.



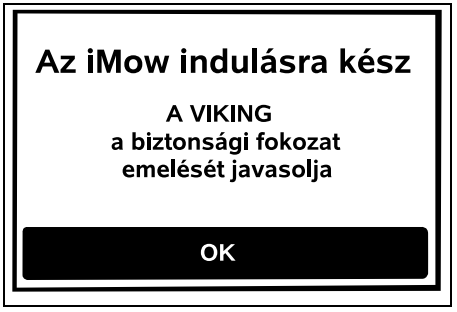
Az OK gombbal hagyjuk jóvá a megjelenített nyírási tervet, ezt követően megjelenik a telepítési varázsló befejező lépése.

Amennyiben változtatások szükségesek, válasszuk ki a **Módosítás** lehetőséget, és egyedileg állítsuk be az aktív időket.

Ügyeljünk arra, hogy az aktív időkben mások ne tartózkodjanak a veszélyes területen. Az aktív időket ennek megfelelően kell kialakítani. Emellett tartsuk be a robotfűnyírók használatára vonatkozó helyi rendeleteket és „A biztonság érdekében” (⇨ 6.) című fejezet utasításait. Szükség esetén azonnal vagy az első telepítés befejeződése után változtassuk meg az aktív időket a „Nyírási terv” menüben. (⇨ 11.6)
Az illetékes hatóságoknál különösen arra vonatkozóan kell tájékozódni, hogy melyik nappali és éjszakai időszakokban megengedett a gép működtetése.

9.11 Az első telepítés befejezése.

Távolítsuk el az idegen tárgyakat (pl. játékok, szerszámok) a nyírási területről.



Az első telepítést az OK gomb megnyomásával fejezzük be.

Az első telepítés után a beállított biztonsági fokozat a legalacsonyabb („Nincs”). A VIKING „Alacsony”, „Közepes” vagy „Magas” **biztonsági fokozat** beállítását javasolja. Ez gondoskodik arról, hogy illetéktelenek ne tudják megváltoztatni a beállításokat, valamint ne lehessen másik dokkoló állomással üzemeltetni a robotfűnyírót. (⇨ 11.16)

MI 632 C, MI 632 PC:
A VIKING emellett a GPS-védelem bekapcsolását is javasolja. (⇨ 11.16)

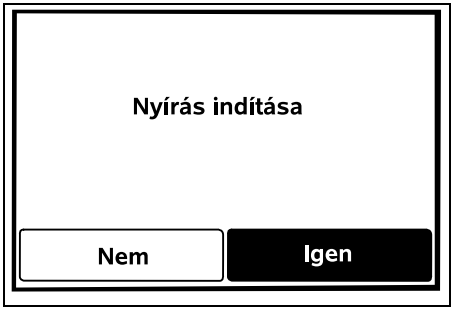
MI 632 C, MI 632 PC:

A robotfűnyíró összes funkciójának használatához telepíteni kell a **VIKING iMow alkalmazást** egy internetkapcsolattal rendelkező okostelefonra vagy táblagépre, valamint telepíteni kell és el kell indítani a GPS-vevőt. (⇨ 10.)

Zárjuk be a párbeszédablakot az OK gombbal.

9.12 Első nyírás az első telepítés után

Amennyiben az első telepítés befejezése épp aktív időbe esik, a robotfűnyíró azonnal elkezdi a fűnyírást.



Ha az első telepítés befejezése aktív időn kívül történik, az OK gomb megnyomásával elindítható egy nyírási ciklus. Amennyiben nem kívánunk füvet nyíratni a robotfűnyíróval, válasszuk ki a „Nem” lehetőséget.

10. VIKING iMow alkalmazás

Az **MI 632 C, MI 632 PC** modellek a **VIKING iMow alkalmazás** segítségével kezelhetők.
Az alkalmazás minden szokványos operációs rendszerhez elérhető a megfelelő alkalmazásokat árusító boltban.

⚠ „A biztonság érdekében” című fejezet előírásai különös tekintettel vonatkoznak a **VIKING iMow alkalmazás** összes felhasználójára. (⇨ 6.)

Aktiválás:
Ahhoz, hogy az alkalmazás és a robotfűnyíró között adatforgalom történhessen, valamelyik VIKING szakkereskedésben aktiváltatni kell a gépet a tulajdonos e-mail címével együtt. A megadott e-mail címre egy kódot, valamint egy aktiválási hivatkozást küldünk.
A **VIKING iMow alkalmazást** internetkapcsolatra és GPS-vételre képes okostelefonra vagy táblagépre kell telepíteni. Az e-mailt megkapó személy lesz az alkalmazás adminisztrátora és fő felhasználója, aki teljes mértékben hozzáfér az összes funkcióhoz.

ℹ Az e-mail címet és a jelszót nem szabad nyilvánosságra hozni, így a **VIKING iMow alkalmazás** az okostelefon, ill. a táblagép cseréjét követően újból telepíthető (pl. a mobiltelefon elvesztése esetén).

Adatforgalom:
A vételár a robotfűnyíró 3 éves internetes adatforgalmát (M2M-szolgáltatás) tartalmazza. A szerződés lejárta előtt egy emlékeztető jelenik meg a gép kijelzőjén és az alkalmazásban. A szerződés meghosszabbítása a VIKING szakkereskedésekben lehetséges.
Az adatforgalom nem folyamatos, emiatt csak néhány percig tart.
Az alkalmazás internetes adatforgalmából adódóan a mobiltelefonos, ill. internetes szolgáltatójával kötött szerződéstől függően olyan költségek keletkezhetnek, amelyet Önnek kell viselnie.

ℹ Mobiltelefonos kapcsolat és az alkalmazás nélkül a GPS-védelem csak e-mailben és SMS-ben történő értesítés nélkül működik.

Az alkalmazás **fő funkciói**:

– A nyírási terv megtekintése és szerkesztése.
– A nyírás elindítása.
– Az automatika be- és kikapcsolása.
– A robotfűnyíró dokkoló állomáshoz küldése.
– Nyírás a kívánt zónában:
  Egy **kívánt zóna** a nyírási terület olyan része, amelyet okostelefonon vagy táblagépen keresztül definiálnak. A mobiltelefon GPS-vevőjével határozható meg a kívánt zóna középpontja, valamint egy sugár az adott koordináta körül. A robotfűnyíró a határoló huzal mentén a kívánt zónába megy, és ott lenyírja a gyepet.
– A dátum és a pontos idő módosítása.

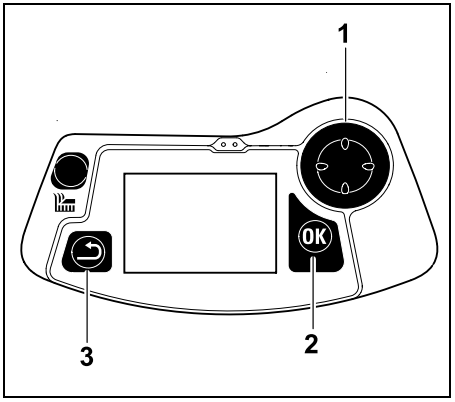
⚠ A nyírási terv módosítása, egy nyírási ciklus elindítása, az automatika be- és kikapcsolása, a robotfűnyíró dokkoló állomáshoz küldése, valamint a dátum és a pontos idő megváltoztatása olyan működést okozhat, amelyre mások nem feltétlenül számítanak. Emiatt a robotfűnyíró lehetséges működéséről az érintett személyeket minden esetben előzetesen értesíteni kell.

– A gépinformációk és a robotfűnyíró helyének lekérdezése.
– A robotfűnyíró nevének megadása.
– Mobiltelefonszám megadása SMS-küldéshez.
– Az e-mail cím, valamint az alkalmazás hozzáférési adatainak módosítása.
– További felhasználók hozzáadása és időben korlátozott használathoz ideiglenes hozzáférés biztosítása az alkalmazáshoz ideiglenes felhasználóknak. A további felhasználók és az ideiglenes felhasználók csak korlátozott mértékben férnek hozzá a funkciókhoz.

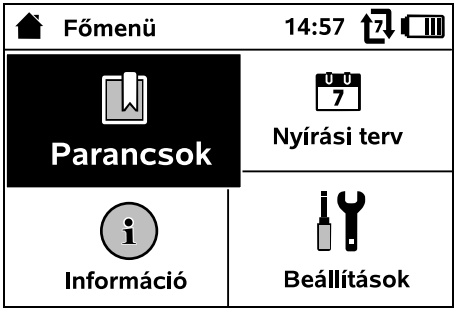
11. Menü

11.1 Kezelési információk

- Szükség esetén vegyük ki a vezérlőkonzolt. (⇨ 15.2)



Az irányítógombok (1) a menükön belüli navigációra szolgálnak, a beállítások megerősítése és az egyes menüpontok megnyitása az OK gomb (2) segítségével történik. A „Vissza” gomb (3) segítségével lehet kilépni a menükből.



A főmenü 4 almenüből áll, amelyeknek egy-egy parancsgomb felel meg. A kiválasztott almenü háttere fekete, és az OK gomb segítségével nyitható meg.

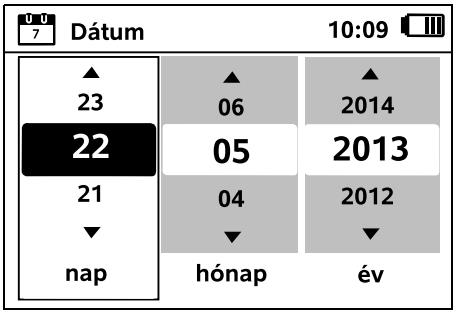
A második menüszinten az egyes almenüknek fülek felelnek meg.
A fülek a bal, illetve a jobb oldali irányítógombok megnyomásával választhatók ki, az almenük kiválasztása pedig a lefelé, illetve felfelé mutató irányítógombokkal történik.
Az aktív fülek, illetve menüpontok háttere fekete.

A kijelző jobb szélén megjelenő görgetősáv azt mutatja, hogy a lefelé, illetve felfelé mutató irányítógombokkal további menüpontok jeleníthetők meg.

Az almenük az OK gomb megnyomásával nyithatók meg.

Az almenükön belül lista tartalmazza a kiválasztható lehetőségeket. Az aktív listaelemek háttere fekete. Az OK gomb megnyomásakor egy kiválasztási ablak vagy egy párbeszédablak nyílik meg.

Kiválasztási ablakok:



A beállítandó értékek az irányítógombokkal módosíthatók. Az éppen megváltoztatható érték fekete színnel van kiemelve. Az értékek az OK gomb megnyomásával állíthatók be.

Párbeszédablakok:

Ha a változtatásokat menteni kell, illetve meg kell erősíteni az üzeneteket, párbeszédablak jelenik meg a kijelzőn. Az aktív parancsgomb háttere fekete.

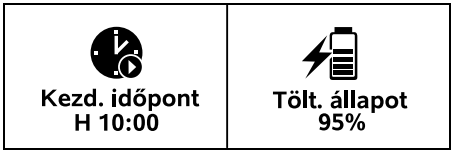
Választási lehetőség esetén az egyes parancsgombok a balra, illetve jobbra mutató irányítógombok segítségével választhatók ki.

Az OK gomb megnyomása megerősíti a kiválasztott lehetőséget, és megnyitja a megfelelő menüt.

11.2 Állapotkijelzés

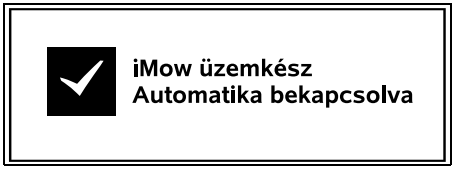
Az állapotkijelzés a következő esetekben jelenik meg:

– amikor valamelyik gomb megnyomását követően a robotfűnyíró kilép a készenléti üzemmódból,
– a főmenüben a „Vissza” gomb megnyomásakor,
– működés közben.



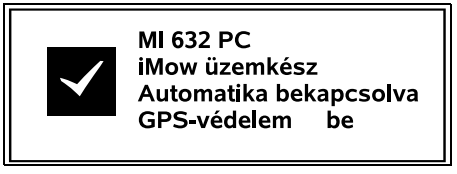
A kijelző felső részén két konfigurálható mező található, amelyeken különböző információk jeleníthetők meg a robotfűnyíróra, illetve a nyírási ciklusokra vonatkozóan. (⇨ 11.13)

Állapotinformáció folyamatban lévő tevékenység nélkül – MI 632, MI 632 P:



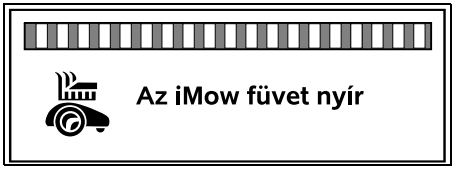
A kijelző alsó részén az „iMow üzemkész” szöveg jelenik meg az ábrán látható szimbólummal, valamint az automatika állapotával együtt. (⇨ 11.5)

Állapotinformáció folyamatban lévő tevékenység nélkül – MI 632 C, MI 632 PC:



A kijelző alsó részén a robotfűnyíró neve (⇨ 10.) és az „iMow üzemkész” szöveg jelenik meg az ábrán látható szimbólummal, az automatika állapotával (⇨ 11.5), valamint a GPS-védelemre (⇨ 11.16) vonatkozó információval együtt.

Állapotinformáció folyamatban lévő tevékenység esetén – összes modell:



Folyamatban lévő **nyírási ciklus** esetén a kijelzőn „Az iMow füvet nyír” szöveg, és egy ennek megfelelő szimbólum látható. A megjelenő szöveg és a szimbólum mindig az aktuális tevékenységhez igazodik.

A nyírási ciklus előtt a kijelzőn a „Figyelem! – iMow indítása” szöveg és egy figyelmeztető szimbólum jelenik meg.

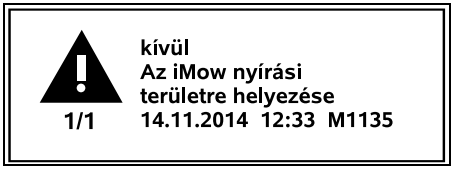
A kijelző villogó megvilágítása és hangjelzés jelzi a fűnyíró motor közelgő elindulását. A fűnyíró kés csak néhány másodperccel a robotfűnyíró elindulását követően, automatikusan indul be.

Szegélynyírás:
Miközben a robotfűnyíró a terület szélét nyírja, a „Nyírási terület szélének nyírása” szöveg olvasható.

Dokkoló állomáshoz:
Amikor a robotfűnyíró visszatér a dokkoló állomáshoz, a kijelzőn a megfelelő indok (pl. „Akkumulátor lemerült”, „Nyírás vége”) látható.

Az akkumulátor töltése:
Az akkumulátor töltése közben az „Akkumulátor töltése” szöveg olvasható a kijelzőn.

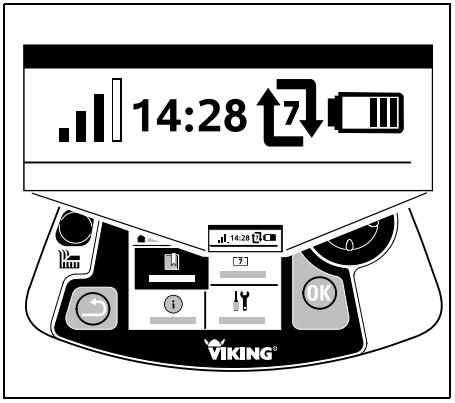
Üzenetkijelzések – összes modell:



A hibák, üzemzavarok és javaslatok figyelmeztető szimbólumokkal, dátummal és időponttal, valamint üzenetkóddal együtt jelennek meg. Több aktív üzenet esetén azok felváltva láthatók. (⇨ 24.)

Ha a robotfűnyíró üzemkész, az üzenetek és az állapotinformációk felváltva jelennek meg.

11.3 Információs terület



A kijelző jobb felső sarkában a következő információk jelennek meg:

1. Az akkumulátor töltöttségi állapota, ill. a töltési ciklus
2. Az automatika állapota
3. A pontos idő
4. A mobiltelefonos jel (MI 632 C, MI 632 PC)

1. Töltöttségi állapot:
Az **akkumulátorszimbólum** a töltöttségi állapot megjelenítésére szolgál:

nincsenek sávok – az akkumulátor lemerült,
1–5 sáv – az akkumulátor részben lemerült,
6 sáv – az akkumulátor teljesen töltött.

Az akkumulátor töltése közben az akkumulátor szimbóluma helyett egy **csatlakozódugó-szimbólum** látható.

2. Automatika állapota:
Bekapcsolt automatika esetén a kijelzőn az **automatika szimbóluma** látható.

3. Pontos idő:
A pontos idő 24 órás formátumban jelenik meg.

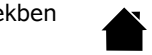
4. Mobiltelefonos jel:
A mobiltelefonos kapcsolat (GPRS) **jelerősségét** 4 sáv szemlélteti. Minél több sáv látható, annál jobb a vétel.

A vételi jel melletti kis × jel mutatja, ha a gép nem tudott internetes kapcsolatot létesíteni.

A rádiómodul inicializálásakor (a hardver és a szoftver ellenőrzése során, pl. a robotfűnyíró bekapcsolását követően) egy kérdőjel jelenik meg.

11.4 Főmenü

A főmenü a következő esetekben jelenik meg:



– az állapotkijelzés (⇨ 11.2) OK gombbal történő elhagyásakor,
– a második menüszinten a „Vissza” gomb megnyomásakor.

1. Parancsok (⇨ 11.5)
iMow zárolása
Automatika be- és kikapcsolása
Dokkoló állomáshoz
Kézi vezérlés
Nyírás indítása
Nyírás késleltetett indítása
Következő aktív idő kihagyása
Szegélynyírás

2. Nyírási terv (⇨ 11.6)
Napi terv
Heti terv

3. Információ (⇨ 11.9)
Üzenetek
Események
iMow állapota
Gyep állapota
Rádiómodul állapota (MI 632 C, MI 632 PC)

4. Beállítások (⇨ 11.10)
iMow
Telepítés

11.5 Parancsok

Válasszuk ki az irányítógombokkal a kívánt parancsot, és erősítsük meg az OK gombbal.

1. iMow zárolása
2. Az automatika bekapcsolása/kikapcsolása
3. Dokkoló állomáshoz
4. Kézi vezérlés
5. Nyírás indítása
6. Nyírás késleltetett indítása
7. Következő aktív idő kihagyása
8. Szegélynyírás

1. iMow zárolása:
A gépzárolás bekapcsolása. A zárolás feloldásához nyomjuk meg a megjelenített billentyűkombinációt. (⇨ 5.2)

2. Automatika bekapcsolása/kikapcsolása:Bekapcsolt automatika esetén állapotkijelzésként az „Automatika bekapcsolva” szöveg látható, a menüben pedig az akkumulátor szimbóluma mellett megjelenik az automatika szimbóluma. A robotfűnyíró teljesen automatikusan nyírja le a nyírási területet.
Kikapcsolt automatika esetén állapotkijelzésként az „Automatika kikapcsolva” szöveg jelenik meg, a nyírási tervben lévő aktív idők pedig inaktívak (szürke színűek). A terület nyírása nem történik automatikusan. A nyírási ciklusok a „Nyírás indítása”, illetve a „Nyírás késleltetett indítása” parancsokkal indíthatók.

MI 632 C, MI 632 PC:
Az automatika az alkalmazás segítségével is be-, illetve kikapcsolható. Az automatika alkalmazáson keresztül történő kikapcsolását követően a robotfűnyíró visszatér a dokkoló állomáshoz. (⇨ 10.)

3. Dokkoló állomáshoz:
A robotfűnyíró visszatér a dokkoló állomáshoz, és tölteni kezdi az akkumulátort.
Bekapcsolt automatika esetén a következő aktív időben a robotfűnyíró ismét nyírni kezdi a területet.

MI 632 C, MI 632 PC:
A robotfűnyíró az alkalmazáson keresztül is visszaküldhető a dokkoló állomáshoz. (⇨ 10.)

4. Kézi vezérlés:
A gyep kézi nyírása.
Biztonsági okokból a fűnyíró kés csak úgy indítható be, hogy lenyomva tartjuk az OK gombot, majd megnyomjuk a nyírási gombot. A gép az irányítógombokkal irányítható. (⇨ 15.6)

5. Nyírás indítása:
A parancs kiadását követően a robotfűnyíró automatikusan elindítja a nyírási ciklust. A nyírási ciklus végét meg kell adni.
Ha **mellékterületet** alakítottak ki, az OK gomb megnyomását követően meg kell adni, hogy a nyírás egy mellékterületen vagy a fő területen történik. (⇨ 11.14)
A nyírási ciklus időtartamának alapbeállítása a gép beállításai között, a „Nyírási idő” lehetőségnél módosítható. (⇨ 11.11)

A főmenüben (⇨ 11.4) a „Nyírás indítása” parancs a **nyírási gomb** megnyomásával is kiadható.
Ha külső telepítésű dokkoló állomást használunk folyosóval, a „Nyírás indítása” parancs kiadása előtt a robotfűnyírót a nyírási területre kell vinni.

MI 632 C, MI 632 PC:
A „Nyírás indítása” parancs az alkalmazáson keresztül is kiadható. (⇨ 10.)

6. Nyírás késleltetett indítása:
A parancs kiadását követően a robotfűnyíró automatikusan, azonban késleltetett módon indítja el a nyírási ciklust. Meg kell adni a kezdési időpontot és a nyírási ciklus végét.
Ha **mellékterületet** alakítottak ki, az OK gomb megnyomását követően meg kell adni, hogy a nyírás egy mellékterületen vagy a fő területen történik. (⇨ 11.14)
A nyírási ciklus időtartamának, illetve a késleltetésnek az alapbeállításai a gép beállításai között, a „Nyírási idő”, illetve a „Késleltetés” lehetőségnél módosíthatók. (⇨ 11.11)

Ha külső telepítésű dokkoló állomást használunk folyosóval, a „Nyírás késleltetett indítása” parancs kiadása előtt a robotfűnyírót a nyírási területre kell vinni.

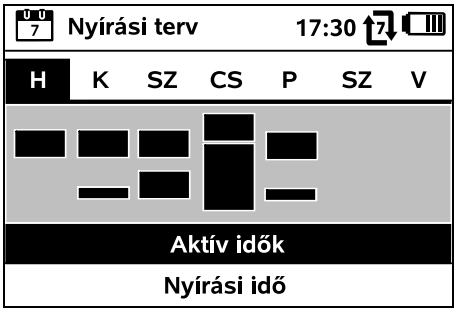
7. Következő aktív idő kihagyása:

Ez a parancs akkor használható, ha a robotfűnyírónak a következő aktív idő alatt nem kell nyírnia (pl. kerti rendezvény miatt).
A megerősítést követően a következő aktív idő alatt nem történik nyírás. Az így letiltott aktív idő a nyírási tervben szürke színnel jelenik meg. A nyírás a „Napi terv” menüben engedélyezhető ismét. (⇨ 11.7)
Amennyiben a parancsot többször egymás után kiadják, mindig az újabb következő aktív időt hagyja ki a gép. Ha az adott héten nincs több aktív idő, „A következő héten nincs nyírás” üzenet jelenik meg.

8. Szegélynyírás:

A parancs kiadását követően a robotfűnyíró lenyírja a nyírási terület szélét. Egy kör után a robotfűnyíró visszatér a dokkoló állomáshoz, és tölteni kezdi az akkumulátort.

11.6 Nyírási terv



A **mentett nyírási terv** a főmenü „Nyírási terv” menüjében nyitható meg. Az egyes napok alatt lévő négyszögletes területek jelképezik a mentett aktív időket. A fekete színnel jelölt aktív időkben nyírás történhet, a szürke területek a nyírási ciklusok nélküli aktív időket jelölik (pl. kikapcsolt aktív idő esetén vagy az „Aktív idő ki” parancs kiadása után). (⇨ 11.5)

Kikapcsolt automatika esetén a teljes nyírási terv inaktív, ennek megfelelően az összes aktív idő szürke.

A felfelé vagy lefelé mutató irányítógomb megnyomásával az **Aktív idők** (⇨ 11.7) vagy a **Nyírási idő** (⇨ 11.8) almenü választható ki, a megnyitásukhoz az OK gombot kell megnyomni.

Ha **egyetlen nap** aktív idejét módosítanánk, a balra vagy jobbra mutató irányítógombokkal válasszuk ki az adott napot, és nyissuk meg a **Aktív idők** almenüt.

11.7 Aktív idők

A **pipával megjelölt** aktív időkben engedélyezett a nyírás, ezeket a nyírási tervben fekete szín jelöli.

A **pipa nélküli** aktív időkben a nyírás nem engedélyezett, ezek az időszakok szürkék a nyírási tervben.

Vegyük figyelembe a „Fűnyírási tanácsok – Aktív idők” című fejezet megjegyzéseit. (⇨ 14.3)
Különösen arra ügyeljünk, hogy az aktív időkben mások ne tartózkodjanak a veszélyes területen.

MI 632 C, MI 632 PC:
Az aktív idők az alkalmazás segítségével is beállíthatók. (⇨ 10.)

A mentett aktív idők egyenként kiválaszthatók és módosíthatók.

Az **Új aktív idő** menüpont mindaddig kiválasztható, amíg naponta 3-nál kevesebb aktív időt mentettek. Az újabb aktív idő nem fedhet át más aktív időkkel.

Ha a kiválasztott napon ki akarjuk hagyni a fűnyírást, válasszuk ki az **Összes aktív idő törlése** menüpontot.

Aktív idő módosítása:

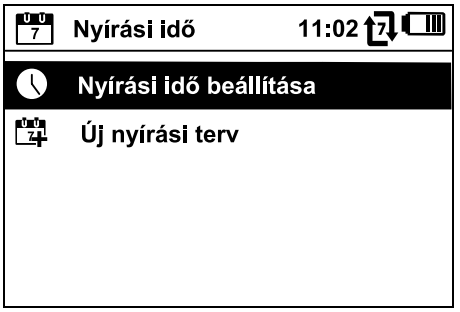
Az **Aktív idő ki**, illetve az **Aktív idő be** lehetőségekkel tiltható le, illetve engedélyezhető az automatikus nyíráshoz tartozó aktív idő.

Az **Aktív idő módosítása** lehetőséggel módosítható a rendelkezésre álló időtartam.

Ha a továbbiakban nincs szükség a kiválasztott aktív időre, válasszuk ki az **Aktív idő törlése** menüpontot.

Amennyiben a rendelkezésre álló időtartam nem elegendő a szükséges nyíráshoz és töltéshez, hosszabbítsuk meg vagy bővítsük ki az aktív időket, illetve csökkentsük le a nyírási időt. Erre vonatkozóan kijelzőüzenet jelenik meg.

11.8 Nyírási idő



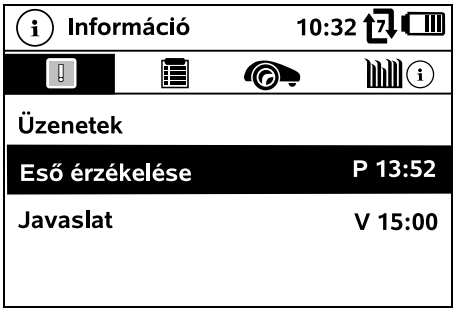
A heti nyírási idő a **Nyírási idő beállítása** lehetőségnél állítható be. A beállított értéket a nyírási terület méretéhez igazítja a gép. (⇨ 14.4) Kövessük „A programozás beállítása” című fejezet utasításait. (⇨ 15.3)

MI 632 C, MI 632 PC:
A nyírási idő az alkalmazás segítségével is beállítható. (⇨ 10.)

Az **Új nyírási terv** parancs törli az összes mentett aktív időt. Elindul a telepítési varázsló „A robotfűnyíró programozása” lépése. (⇨ 9.10)

Amennyiben az újraprogramozás befejezése aktív időbe esik, az egyes napi tervek megerősítését követően a robotfűnyíró elkezdi az automatikus fűnyírást.

11.9 Információ



1. Üzenetek:
Az összes aktív hiba, üzemzavar és javaslat listája azok előfordulásának időpontjával együtt.
Zavartalan működés esetén a „Nincsenek üzenetek” szöveg jelenik meg.
Az OK gomb megnyomásakor megjelennek az üzenet részletei. (⇨ 24.)

2. Események:
A robotfűnyíró legutóbbi tevékenységeinek listája
Az események részletei (kiegészítő szöveg, időpont és kód) az OK gomb megnyomásával jeleníthetők meg.

Ha valamelyik tevékenység szokatlanul gyakran jelenik meg, tájékozódjon a további részletekről valamelyik VIKING szakszervizben. A normál működés során fellépő hibákat a hibaüzenetek között naplózza a gép.

3. iMow állapota:
A robotfűnyíróra vonatkozó információk

– Töltöttségi állapot:
  az akkumulátor százalékos töltöttsége,

– Hátr. idő:
az adott héten hátralévő nyírási időtartam órákban és percekben,

– Dátum és időpont

– Kezd. időpont:
a terv szerint következő nyírási ciklus kezdete,

– a befejezett nyírási ciklusok száma,

– Nyír.időtart.:
a befejezett nyírási ciklusok időtartama órában,

– Megtett út:
a teljes megtett út méterben,

– Ser.-No.:
a robotfűnyíró sorozatszáma, amely a vezérlőkonzol alatti rekeszben lévő adattáblán is megtalálható,

– Akkumulátor:
az akkumulátor sorozatszáma,

– Szoftver:
a gép telepített szoftvere.

4. Gyep állapota:
A füves területre vonatkozó információk

– Nyír. terület (négyzetméter):
ez az érték az első telepítésnél, illetve az újratelepítés során adható meg. (⇨ 9.4)

– Köridő:
a nyírási terület körüli egy teljes kör megtételének időtartama percben és másodpercben.

– Indulási pontok 1–4:
az egyes indulási pontok távolsága a dokkoló állomástól méterben, az óramutató járása szerint, (⇨ 11.14)

– Terjedelem:
a nyírási terület kerülete méterben,

– Szegélynyírás:
a szegélynyírás hetenkénti gyakorisága. (⇨ 11.14)

5. Rádiómodul állapota (MI 632 C, MI 632 PC):
A rádiómodulra vonatkozó információk

– Műholdak:
a hatókörben lévő műholdak száma,

– Pozíció:
a robotfűnyíró aktuális helyzete csak megfelelő műholdas kapcsolat esetén kérhető le,

– GPRS:
a mobiltelefonos kapcsolat jelerőssége, minél több pluszjel jelenik meg (maximum: „++++”), annál jobb a kapcsolat,

– Hálózat:
hálózati azonosító, amely az országkódból (MCC) és a szolgáltatókódból (MNC) áll,

– Mobiltelefonszám:
a tulajdonos mobiltelefonszáma, az alkalmazásban kell megadni, (⇨ 10.)

– IMEI:
a rádiómodul hardverszáma,

– IMSI:
nemzetközi mobil-előfizetői azonosító,

– Előfiz. vége:
az aktuális M2M szolgáltatási szerződés lejárati dátuma,

– SW:
a rádiómodul szoftververziója,

– Ser.-No.:
a rádiómodul sorozatszáma.

11.10 Beállítások

1. iMow:
a gép beállításai (⇨ 11.11)

2. Telepítés:
a telepítés beállítása és tesztelése (⇨ 11.14)

3. Biztonság:
biztonsági beállítások (⇨ 11.16)

4. Szervizelés:
karbantartás és szervizelés (⇨ 11.17)

5. Szervizterület:
ezt a menüt a **szervizkód** védi. A VIKING szakszervizek ezzel a menüvel tudják végrehajtani a különböző karbantartási és szervizműveleteket.

11.11 iMow – gépbeállítások

1. Esőérzékelő:
az esőérzékelő beállítható úgy, hogy a gép esőben szakítsa meg, illetve ne kezdje el a fűnyírást.

- Az esőérzékelő beállítása (⇨ 11.12)

2. Nyírási idő:
az alapérték beállítása az egyes nyírási menetekhez a „Nyírás indítása” parancs kiadását követően. (⇨ 11.5)

3. Késleltetés:
az alapérték beállítása a „Nyírás késleltetett indítása” parancs kiadását követő késleltetéshez. (⇨ 11.5)

4. Állapotkijelzés:
az állapotkijelzésként megjelenítendő információ kiválasztása. (⇨ 11.13)

- Az állapotkijelzés beállítása (⇨ 11.13)

5. Időpont:
a pontos idő beállítása.
A robotfűnyíró nemkívánatos működésének elkerülése érdekében a beállított időnek meg kell egyeznie a tényleges pontos idővel.

MI 632 C, MI 632 PC:
A pontos idő az alkalmazás segítségével is beállítható. (⇨ 10.)

6. Dátum:
az aktuális dátum beállítása.
A robotfűnyíró nemkívánatos működésének elkerülése érdekében a beállított dátumnak meg kell egyeznie a tényleges naptári dátummal.

MI 632 C, MI 632 PC:
A dátum az alkalmazás segítségével is beállítható. (⇨ 10.)

7. Dátumformátum:
a kívánt dátumformátum beállítása.

8. Sáveltolás:
a robotfűnyíró alapértelmezés szerint 6 cm-es eltolással halad befelé a határoló huzal mentén. Ez az érték garantálja az optimális dokkolást. Az iRuler vonalzót ugyancsak 6 cm-es sáveltoláshoz alakították ki.

A VIKING javaslata alapján ne változtassuk meg a 6 cm-es alapbeállítást.

- Szükség esetén az OK gombbal nyitható meg a kiválasztási ablak, amelyben beállítható a (3 cm és 9 cm közötti) kívánt érték.

9. Nyelv:
a kijelzések kívánt nyelvének beállítása. Alapértelmezés szerint az első telepítéskor kiválasztott nyelv van beállítva.

10. Kontraszt:
szükség esetén beállítható a kijelző kontrasztja.

11. Energiamód (MI 632 C, MI 632 PC):
A **GPRS** energiamódnál (alapbeállítás) a robotfűnyíró mindig kapcsolódik az internethez, és elérhető az alkalmazással. (⇨ 10.)
Az **ECO** üzemmódnál a gép működési szüneteire vonatkozó energiafelhasználás csökkentése érdekében a rádiós kommunikáció kikapcsol, így ilyenkor nem érhető el a robotfűnyíró az alkalmazással. Az alkalmazásban az utoljára lekért adatok láthatók.

11.12 Az esőérzékelő beállítása

Az 5 fokozatú érzékelő beállításához nyomjuk meg a balra, illetve jobbra mutató irányítógombot. Az aktuális értéket a „Beállítások” menüben lévő sáv szemlélteti.
Az esőérzékelő érzékenysége a helyi viszonyokhoz és elvárásokhoz igazítható. Többek között az is beállítható, hogy eső után milyen hosszú ideig várjon a robotfűnyíró a nyírási terület felszáradására.

Közepes érzékenységnél a robotfűnyíró normál környezeti feltételek mellett működik.

A sáv **balra** tolásával nagyobb nedvesség mellett is történik nyírás. A sávot egészen balra tolva a robotfűnyíró nedves körülmények között is nyír, és nem szakítja meg a nyírási ciklust, ha esőcseppek érik az érzékelőt.

A sáv **jobbra** tolásával kisebb nedvesség mellett történik a nyírás. A sávot egészen jobbra tolva a robotfűnyíró csak akkor nyír, ha az esőérzékelő teljesen száraz.

11.13 Az állapotkijelzés beállítása

Az állapotkijelzés konfigurálásához válasszuk ki az irányítógombokkal a bal, illetve a jobb oldali kijelzőt, majd erősítsük meg a kiválasztást az OK gombbal.

Tölt. állapot:
Az akkumulátor szimbólumának megjelenítése a százalékos töltöttségi szinttel együtt.

Hátr. idő:
Az adott héten hátralévő nyírási időtartam órákban és percekben.

Időpont és Dátum:
Az aktuális dátum és a pontos idő.

Kezd. időpont:
A terv szerint következő nyírási ciklus kezdete. Folyamatban lévő aktív idő esetén az „aktív” szöveg olvasható.

Nyír. menetek:
Az adott időpontig elvégzett nyírási ciklusok száma.

Nyír.időtart.:
Az adott időpontig elvégzett nyírási ciklusok időtartama.

Megtett út:
A teljes megtett út.

GPRS-vétel
(MI 632 C, MI 632 PC):
A mobiltelefonos kapcsolat jelerőssége hálózati azonosítóval. Egy kis × jel, illetve kérdőjel mutatja, ha a robotfűnyíró nem tudott internetes kapcsolatot létesíteni.
(⇨ 11.3), (⇨ 11.9)

GPS-vétel
(MI 632 C, MI 632 PC):
A robotfűnyíró GPS-koordinátái.
(⇨ 11.9)

11.14 Telepítés

1. Folyosó:
Az eltolt visszatérés be- és kikapcsolása. A folyosó bekapcsolásakor a robotfűnyíró a határoló huzal mentén, befelé eltolt útvonalon közelíti meg a dokkoló állomást. A folyosó szélessége: **30-70 cm**

Ezen a folyosón belül a határoló huzaltól mért távolságot véletlenszerűen választja ki a gép.

Külső elhelyezésű dokkoló állomás esetén az eltolt dokkoláshoz külön beszerezhető tartozékot (**AED 600**) kell használni.
További információért forduljon a VIKING szakkereskedésekhez.

Az eltolt dokkolás csak akkor kapcsolható be, ha a szűk területeken 2 m-nél nagyobb távolságban fektették le a határoló huzalt. Ilyen esetekben a nyírási területen nem lehetnek átjárók.

2. Újratelepítés:
Ismét elindul a telepítési varázsló, a meglévő nyírási terv pedig törlődik.
(⇨ 9.4)

3. Indulási pontok:
A robotfűnyíró a dokkoló állomásnál (alapbeállítás) vagy valamelyik indulási pontnál kezdi a nyírási ciklust.

Indulási pontokat kell definiálni,

– ha a gépnek célzottan valamelyik részterületre kell mennie, mert a terület nincs kellő mértékben lenyírva,

– ha a terület csak folyosón keresztül közelíthető meg. Ezeken a részterületeken legalább egy indulási pontot kell definiálni.

MI 632 C, MI 632 PC:
Az indulási pontokhoz hozzárendelhető egy **sugár**. Ilyenkor a robotfűnyíró az adott indulási ponttól kezdve mindig először az indulási pont körüli körterületen belül végez nyírást. A fennmaradó nyírási területen csak ennek a részterületnek a lenyírását követően folytatja a gép a nyírást.

- Indulási pontok beállítása (⇨ 11.15)

4. Szegély tesztelése:
Tesztüzem indítása a huzalelhelyezés helyességének ellenőrzéséhez.
Elindul a telepítési varázsló „Telepítés ellenőrzése” lépése. (⇨ 9.9)

Az elzárt területek körüli megfelelő huzalelhelyezés ellenőrzéséhez helyezzük a robotfűnyírót a nyírási területre úgy, hogy a gép elülső oldala az elzárt terület irányába nézzen, majd indítsuk el a tesztüzemet.

MI 632 C, MI 632 PC:
A szegélybejárás során történik a robotfűnyíró dokkterületének definiálása. Szükség esetén a már mentett dokkterület kibővíthető.
(⇨ 14.5)

5. Szegélynyírás:
A szegélynyírás gyakoriságának megadása.
Soha – alapbeállítás,
Egyszer – a szegély nyírása hetente egyszer,
Kétszer – a szegély nyírása hetente kétszer.

6. Mellékterületek:
A mellékterületek engedélyezése.
Inaktív – alapbeállítás,
Aktív – a mellékterületek nyírásakor kiválasztandó beállítás. A „Nyírás indítása” és a „Nyírás késleltetett indítása” parancsoknál ki kell választani a nyírási területet (fő terület/mellékterület). (⇨ 15.5)

11.15 Indulási pontok beállítása

A beállításhoz

- tanítsuk be az indulási pontokat,

vagy

- válasszuk ki és definiáljuk kézzel a kívánt indulási pontot.

Indulási pontok betanítása:
Az OK gomb megnyomását követően a robotfűnyíró betanulási menetet végez a határoló huzal mentén. Amennyiben a gép nincs dokkolva, először a dokkoló állomáshoz megy. A művelet törli az összes meglévő indulási pontot.

MI 632 C, MI 632 PC:
A betanulási menet során történik a robotfűnyíró dokkterületének definiálása. Szükség esetén a már mentett dokkterület kibővíthető. (⇨ 14.5)

Menet közben az OK gomb megnyomásával legfeljebb 4 indulási pont definiálható.
A betanítási folyamat megszakítása:
kézzel – a STOP gomb megnyomásával, automatikusan – a nyírási terület szélén lévő akadályok miatt.

- Ha a betanulási menet automatikusan megszakad, korrigáljuk a határoló huzal helyzetét, illetve távolítsuk el az akadályokat.
- A betanulási menet folytatása előtt ellenőrizzük a robotfűnyíró helyzetét. A gépnek a határoló huzalon vagy a nyírási területen belül kell elhelyezkednie úgy, hogy a gép elülső oldala a határoló huzal irányába nézzen.

A betanítási folyamat befejeződése:
kézzel – megszakítást követően, automatikusan – a dokkolás után.
Az új indulási pontokat az OK gombbal történő megerősítést követően menti a gép.
Indulási gyakoriság:
Az indulási gyakoriság azt adja meg, milyen gyakran kezdődnek a nyírási ciklusok az adott indulási pontból. Az alapbeállítás mindegyik indulási pontra nézve 2 nyírási menet 10 menetből (2/10).

- A betanítást követően szükség esetén módosítsuk az indulási gyakoriságokat.
- A betanítási folyamat idő előtti befejeződése esetén parancs segítségével küldjük a robotfűnyírót a dokkoló állomáshoz. (⇨ 11.5)
- **MI 632 C, MI 632 PC:**
  A betanítást követően mindegyik indulási pont körül 1 m és 30 m közötti **sugarú** kör definiálható. A mentett indulási pontokhoz alapértelmezés szerint nincs sugár hozzárendelve.

Indulási pontok sugárral:
Ha a nyírási ciklusok az egyes indulási pontoknál kezdődnek, a robotfűnyíró először az indulási pont körüli körön belüli részterületet nyírja le. A nyírási terület fennmaradó részére csak ezt követően tér át a gép.

Az 1–4. indulási pont kézi beállítása:
Határozzuk meg az indulási pontok dokkoló állomástól mért távolságát, és definiáljuk az indulási gyakoriságot.
A **Távolság** az indulási pont dokkoló állomástól mért távolsága méterben, az óramutató járása szerint.
Az **Indulási gyakoriság** értéke 0 menet minden 10 nyírási menetből (0/10) és 10 menet minden 10 nyírási menetből (10/10) közötti lehet.
MI 632 C, MI 632 PC:
Az indulási pont körül 1 m és 30 m közötti **sugarú** kör definiálható.

A **dokkoló állomás** a **0. indulási pontnak** felel meg, és alapértelmezés szerint onnan indulnak a nyírási ciklusok. Az itteni indulási gyakoriság egészíti ki a többi gyakoriságot a 10/10 menet értékre.

11.16 Biztonság

1. Gépzárolás
2. Fokozat
3. GPS-védelem (MI 632 C, MI 632 PC)
4. PIN kód módosítása
5. Indulásjelzés
6. Figy.hangjel.
7. Menühangjelzések
8. Billentyűzár
9. iMow+dokk. párosítás

1. Gépzárolás:
A gépzárolás az OK gombbal kapcsolható be, ezt követően a robotfűnyíró nem helyezhető üzembe. A robotfűnyírót minden esetben zárolni kell a karbantartási és tisztítási munkálatok, valamint a szállítás és az ellenőrzés előtt. (⇨ 5.2)

- A gépzárolás feloldásához az ábrán látható billentyűkombinációt (nyírási gomb és OK gomb) kell megnyomni.

2. Fokozat:
4 biztonsági fokozat állítható be, amelyek mindegyikéhez meghatározott zárolás és védelem tartozik.
Nincs:

a robotfűnyíró nincs védve.
Alacsony:
a PIN kód megadása szükséges a robotfűnyíró és a dokkoló állomás párosításához, valamint a gép gyári beállításainak visszaállításához, emellett az időzített zárolás aktív.
Közepes:
az „Alacsony" fokozatra jellemzők azzal kiegészítve, hogy a beállítások megváltoztatásához meg kell adni a PIN kódot.
Magas:
a „Közepes" fokozatra jellemzők azzal kiegészítve, hogy a PIN kód kérése mellett a riasztó is be van kapcsolva.

A VIKING az „Alacsony", a „Közepes" vagy a „Magas" biztonsági fokozat beállítását javasolja.

- Válasszuk ki a kívánt biztonsági szintet, és erősítsük meg az OK gombbal. Szükség esetén adjuk meg a 4 számjegyből álló PIN kódot.

Alaph.áll.véd.:
A gép gyári beállításainak visszaállítása előtt a PIN kód megadása szükséges.
Párosításvéd.:
A robotfűnyíró és a dokkoló állomás párosítása előtt a PIN kód megadása szükséges.
Időz. zárolás:
Beállításmódosítás előtt a PIN kód megadása szükséges, amennyiben azt 1 hónapnál régebben nem adták meg.
Beáll.-védelem:
A beállítások módosítása előtt a PIN kód megadása szükséges.
Riasztó:
Amikor a fűnyírót 10 másodpercnél hosszabb ideig megemelik a fogantyúnál, meg kell adni a PIN kódot. Ha ez 1 percen belül nem történik meg, riasztási hangjelzés szólal meg, valamint kikapcsol az automatika.

3. GPS-védelem (MI 632 C, MI 632 PC):
A nyomkövetés be-, illetve kikapcsolása. (⇨ 5.10)

A VIKING azt javasolja, hogy mindig kapcsoljuk be a GPS-es védelmet.
A bekapcsolás előtt adjuk meg a tulajdonos **mobiltelefonszámát** az alkalmazásban (⇨ 10.), valamint állítsuk be az „Alacsony", a „Közepes" vagy a „Magas" biztonsági fokozatot a robotfűnyírón.

4. PIN kód módosítása:
Szükség esetén módosítható a 4 számjegyből álló PIN kód.

A „PIN kód módosítása" menüpont csak az „Alacsony", a „Közepes" és a „Magas" biztonsági fokozatoknál jelenik meg.

- Először adjuk meg a régi PIN kódot, majd erősítsük meg az OK gomb megnyomásával.
- Ezt követően adjuk meg az új 4 számjegyből álló PIN kódot, és erősítsük meg az OK gombbal.

A VIKING azt javasolja, hogy jegyezzük fel a módosított PIN kódot.
Ha 5 alkalommal hibásan írják be a PIN kódot, egy 4 számjegyből álló **mesterjelszó** megadása szükséges, valamint az automatika kikapcsol.
A mesterjelszó létrehozásához meg kell adni a VIKING szakszerviznek a kiválasztási ablakban megjelenő, 9 számjegyből álló sorozatszámot, valamint a 4 számjegyből álló dátumot.

5. Indulásjelzés:
A fűnyíró kés elindulása előtt megszólaló hangjelzés be-, illetve kikapcsolása.

6. Figyelmeztető hangjelzések:
A robotfűnyíró akadálynak ütközésekor megszólaló hangjelzés be-, illetve kikapcsolása.

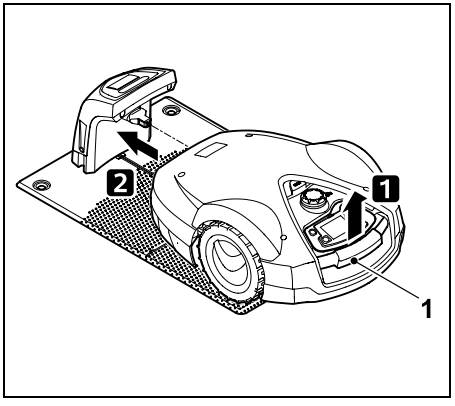
7. Menühangjelzések:
A menük megnyitásakor, illetve a kiválasztások OK gombbal történő megerősítésekor hallható kattanó hangjelzés be-, illetve kikapcsolása.

8. Billentyűzár:
Ha a billentyűzár be van kapcsolva, csak azt követően használhatók a vezérlőkonzol billentyűi, hogy először lenyomva tartjuk a **Vissza** gombot, majd megnyomjuk az **előrefelé mutató** irányítógombot.
A billentyűzár az utolsó billentyűlenyomást követően 2 perc elteltével bekapcsol.

9. iMow+dokk. párosítás:
Az első üzembe helyezést követően a robotfűnyíró kizárólag a mellékelt dokkoló állomással működik.
A dokkoló állomás vagy a robotfűnyíró

elektronikus alkatrészeinek cseréjét követően, illetve a robotfűnyíró másik nyírási területen, másik dokkoló állomással történő üzembe helyezéséhez párosítani kell a robotfűnyírót és a dokkoló állomást.

- Telepítsük a dokkoló állomást, és csatlakoztassuk a határoló huzalt. (⇨ 9.5), (⇨ 9.7)



Emeljük meg kicsit a robotfűnyírót a hordfogantyúnál (1), és tehermentesítsük a hajtott kerekeket. Támasszuk a gépet az első kerekeire, és csúsztassuk a dokkoló állomásba.

- Az OK gomb megnyomását követően adjuk meg a PIN kódot, ezt követően a robotfűnyíró keresni kezdi a huzaljelet, és automatikusan menti azt. A művelet több percig tart. (⇨ 9.8)

A „Nincs” biztonsági fokozat esetén nem szükséges megadni a PIN kódot.

11.17 Szervizelés

1. Késcsere:
Az OK gomb megnyomásával erősíthető meg az új fűnyíró kés felszerelése.

Ha a kést 200 óránál hosszabb ideig használják, a „Cseréljen fűny. kést” üzenet jelenik meg. (⇨ 16.4)

2. Huzalszak. keresése:
Ha villog a dokkoló állomáson lévő piros LED, akkor megszakadt a határoló huzal. (⇨ 13.1)
Az OK gomb megnyomását követően elindul egy varázsló, amely segít megtalálni a szakadás helyét.

- Huzalszakadás keresése (⇨ 16.7)

3. Beáll. alaph. áll.:
Az OK gomb megnyomásakor visszaállnak a robotfűnyíró gyári beállításai, és újból elindul a telepítési varázsló. (⇨ 9.4)

- Az OK gomb megnyomását követően meg kell adni a PIN kódot.

„Nincs” biztonsági fokozat esetén nem szükséges megadni a PIN kódot.

12. Határoló huzal

A határoló huzal **lefektetése előtt**, különösen az első telepítést megelőzően olvassuk el a teljes fejezetet, és pontosan tervezzük meg a huzal lefektetését.

Az első telepítést a telepítési varázsló segítségével hajtsuk végre. (⇨ 9.)

Amennyiben segítségre van szükség, forduljon bizalommal a VIKING szakkereskedésekhez a nyírási terület előkészítésével, valamint a határoló huzal lefektetésével kapcsolatban.

A határoló huzal végleges rögzítése előtt ellenőrizzük a telepítést. (⇨ 9.9) Általában a folyosók, szűk területek és az elzárt területek környékén kell kiigazítani a huzalelhelyezést.

Eltérések adódhatnak a következő esetekben:

– a robotfűnyíró műszaki lehetőségeinek kimerítésekor, ha nagyon hosszú folyosókat alakítunk ki, illetve ha a huzalt fémtárgyak közelében, illetve olyan füves területen fektetjük le, amely alatt fémtárgyak találhatók,
– ha a nyírási területet kifejezetten robotfűnyíró alkalmazásához alakították át.

A jelen használati utasításban megadott huzaltávolságokat a határoló huzal füves területre történő lefektetéséhez igazították.

A határoló huzal akár 10 cm mélyre is leásható (pl. kábelfektető géppel).

A talajba történő leásás rendszerint befolyásolja a jel vételét, különösen abban az esetben, ha a határoló huzal felett járólap vagy térkő található. A robotfűnyíró adott esetben a nyírási terület szegélye felé jobban kinyúló útvonalon haladhat a határoló huzal mentén, ami nagyobb helyigényt okozhat a folyosóknál, a szűk területeken, valamint a szegély bejárásakor. A huzal elhelyezését szükség esetén hozzá kell igazítani ehhez.

12.1 A határoló huzal lefektetésének megtervezése

Tekintsük át a használati utasítás végén lévő **telepítési példákat**. (⇨ 27.)
Az elzárt területeket, folyosókat, mellékterületeket és huzaltartalékokat a határoló huzal lefektetésekor alakítsuk ki, így elkerülhetjük a későbbi korrekciókat.

- Határozzuk meg **a dokkoló állomás helyét**. (⇨ 9.5)
- Távolítsuk el a nyírási területen lévő **akadályokat**, vagy alakítsunk ki körülöttük elzárt területet. (⇨ 12.7)
- A határoló huzalt folytonos hurokként, az egész nyírási terület köré kell lefektetni.
  Maximális hossz: **500 m**.
- **Folyosók és mellékterületek**:
  Az automatika segítségével történő nyírásához kössük össze a nyírási terület összes részét **folyosókkal**. (⇨ 12.9)
  Amennyiben ehhez nincs elegendő hely, alakítsunk ki **mellékterületeket**. (⇨ 12.8)
- A határoló huzal lefektetésekor ügyeljünk a **távolságokra** (⇨ 12.5):
  azoknál az akadályoknál, amelyeken a robotfűnyíró áthaladhat (pl. gyalogutak): **0 cm**
  folyosóknál: **27 cm**
  magas akadályoknál (pl. falak, fák): **27 cm**
  minimális távolság szűk területeken: **54 cm**
  vizek mellett, illetve ahonnan a robotfűnyíró leeshet (szegélyek, peremek): **100 cm**
- **Sarkok**:
  Kerüljük a huzal éles (90°-nál kisebb) szögben történő lefektetését.
- **Huzaltartalék**:
  A határoló huzal könnyebb utólagos áthelyezése érdekében több helyen huzaltartalékot kell kialakítani. (⇨ 12.13)

12.2 A nyírási terület vázlatának elkészítése

1

A robotfűnyíró és a dokkoló állomás telepítése előtt érdemes vázlatot készíteni a nyírási területről. A jelen használati utasítás elején található oldal erre szolgál. Ezeket a vázlatokat a későbbi módosítások alkalmával frissíteni kell.

A vázlatok tartalma:

– a **nyírási terület peremvonala** a fontosabb akadályokkal, határokkal, és az esetleges elzárt területekkel, amelyeken a robotfűnyíró nem dolgozhat, (⇨ 27.)
– a **dokkoló állomás** helye, (⇨ 9.5)
– a **határoló huzal** elhelyezkedése (a határoló huzal rövid idő alatt belesüllyed a talajba, és nem látható – különösen az akadályok körül lévő huzalelhelyezést kell feljegyezni), (⇨ 9.6)
– a **huzalösszekötő** helye (az alkalmazott huzalösszekötő rövid idő elteltével nem lesz látható, így az esetleges cseréhez fel kell jegyezni a helyét). (⇨ 12.14)

12.3 A határoló huzal lefektetése

Csak eredeti rögzítő cövekeket és határoló huzalt használjunk.

A huzal lefektetésének iránya tetszés szerinti lehet (az óramutató járásával megegyező vagy azzal ellenkező).

A rögzítő cövekeket soha ne húzzuk ki a határoló huzal segítségével, mindig használjunk megfelelő szerszámot (pl. kombinált fogót).

Készítsünk vázlatot a határoló huzal elhelyezkedéséről. (⇨ 12.2)

- Telepítsük a dokkoló állomást. (⇨ 9.5)

- A dokkoló állomástól indulva fektessük le a határoló huzalt a nyírási terület, illetve az esetleges akadályok körül (⇨ 12.7), és rögzítő cövekekkel rögzítsük a talajhoz. Ellenőrizzük a távolságokat az iRuler vonalzó segítségével. (⇨ 12.5)
  Kövessük az „Első telepítés” című fejezet utasításait. (⇨ 9.6)
- Csatlakoztassuk a határoló huzalt. (⇨ 12.4)

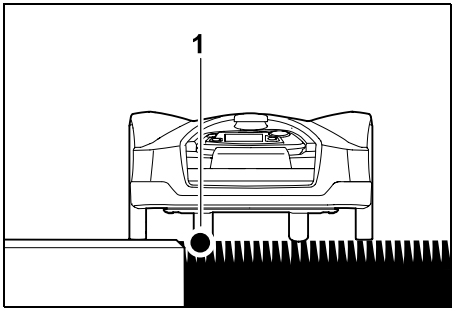
12.4 A határoló huzal csatlakoztatása

- Húzzuk ki a hálózati csatlakozódugót, majd vegyük le a dokkoló állomás burkolatát.

- Illesszük a határoló huzalt az alaplemez kábelvezetőibe, bújtassuk át a talpazaton, helyezzük fel a dugaszt, majd csatlakoztassuk a dokkoló állomáshoz.
  Tartsuk be az „Első telepítés” című fejezet utasításait. (⇨ 9.7)
- Helyezzük vissza a dokkoló állomás burkolatát, és dugjuk be a hálózati csatlakozódugót.

- Ellenőrizzük a huzaljelet. (⇨ 13.1)
- Ellenőrizzük a dokkolást. (⇨ 15.7)
  Szükség esetén igazítsuk ki a határoló huzal elhelyezését a dokkoló állomás környékén.

12.5 Huzaltávolságok – az iRuler vonalzó használata

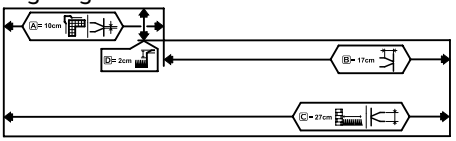


Az áthaladást nem korlátozó akadályok (pl. burkolt területek, járható utak) és a határoló huzal (1) között **nem kell távolságot tartani**. A robotfűnyíró ilyenkor az egyik hátsó kerekével a nyírási területen kívülre kerül.
A maximális magasságkülönbség a füves terület és az akadály között: 2 cm

A fűszegély ápolásakor ügyeljünk arra, hogy ne sérüljön meg a határoló huzal. Szükség esetén a fűszegélytől kis távolságban (2-3 cm) fektessük le a határoló huzalt.

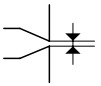
A huzaltávolságok mérése az iRuler vonalzó segítségével:

Ahhoz, hogy a határoló huzal megfelelő távolságba kerüljön a füves terület szegélyétől és az akadályoktól, ki kell mérni a távolságot az iRuler vonalzó segítségével.



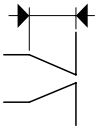
A – 10 cm

Kibővített távolság a határoló huzal lefektetéséhez a magas akadályoknál lévő sarkok külső része körül. (⇨ 9.6)



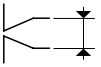
Huzaltávolság a határoló huzal folyosók elején és végén történő tölcsérszerű lefektetéséhez. (⇨ 12.9)

B – 17 cm



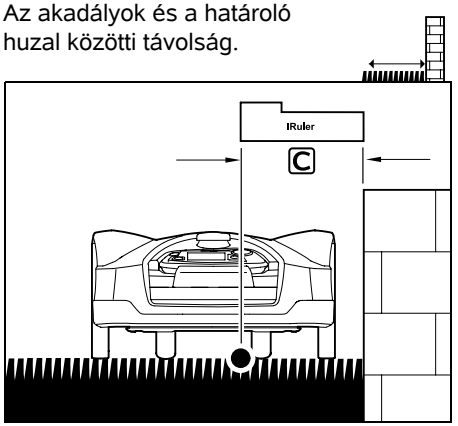
Huzaltávolság a határoló huzal folyosók elején és végén történő tölcsérszerű lefektetéséhez. (⇨ 12.9)

C – 27 cm



Huzaltávolság a folyosókon. A folyosók a nyírási területek összekötésére, illetve a szűk területek áthidalására szolgálnak. (⇨ 12.9)

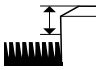
Az akadályok és a határoló huzal közötti távolság.



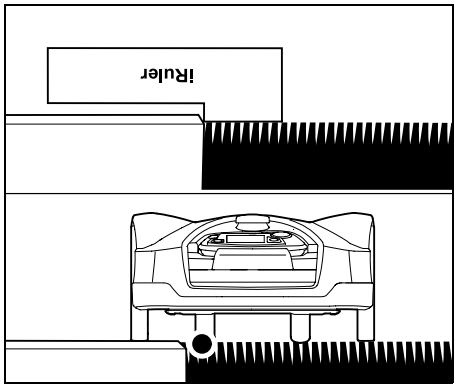
A robotfűnyírónak teljesen a nyírási területen belül kell maradnia, és nem érhet hozzá az akadályokhoz.

Szűk területeken a minimális huzaltávolság a C távolság kétszerese (54 cm, ez az iRuler vonalzó által meghatározott távolság kétszerese, amely a gép szélességével egyenlő). (⇨ 12.6)

Ⓓ – 2 cm

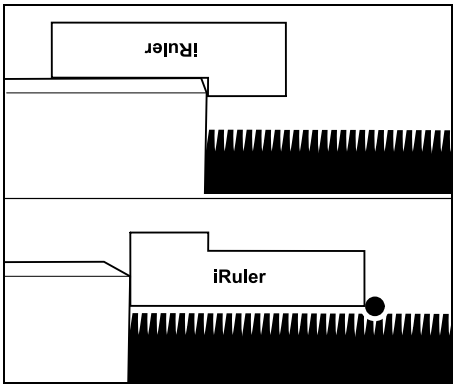


Mérjük meg az akadályok magasságát. Ha a leküzdendő szintkülönbség nem túl nagy, a robotfűnyíró képes az alacsony akadályokon úgy áthaladni, mintha azok utak lennének. Az iRuler vonalzón lévő szegély pontosan ennek a magasságnak felel meg.



≤ 2 cm (pl. áthaladást nem korlátozó utak, burkolt területek):
A határoló huzal lefektetésekor nem kell távolságot tartani az akadálytól.

A fűszegély ápolásakor ügyeljünk arra, hogy ne sérüljön meg a határoló huzal. Szükség esetén a fűszegélytől kis távolságban (2-3 cm) fektessük le a határoló huzalt.



> 2 cm:
A határoló huzalt a Ⓒ távolságban (27 cm) fektessük le.

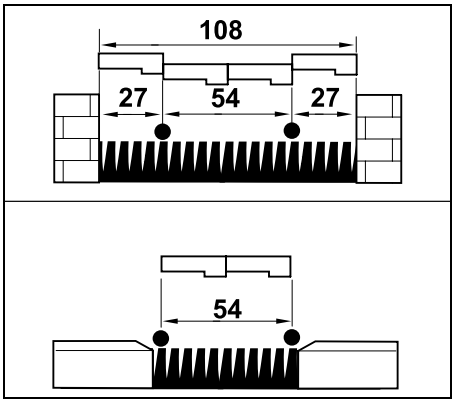
Szükség esetén úgy állítsuk be a **vágási magasságot**, hogy a robotfűnyíró nyírószerkezete ne ütközhessen az akadályhoz.
A legkisebb vágási magasság beállításakor emiatt a robotfűnyíró csak a megadottnál kisebb szintkülönbségek leküzdésére képes.

12.6 Szűk területek

Amennyiben a nyírási területen szűk területet alakítunk ki, ki kell kapcsolni az eltolt dokkolást (folyosó). (⇨ 11.14)

A robotfűnyíró képes automatikusan áthaladni a szűk területeken, ha betartjuk a minimális huzaltávolságot. A nyírási terület keskenyebb részeit a határoló huzal megfelelő lefektetésével ki kell zárni.

Ha két nyírási területet olyan keskeny rész köt össze, amelyen a gép képes végighaladni, akkor folyosó alakítható ki. (⇨ 12.9)



Minimális huzaltávolság: **54 cm**
Ez az iRuler vonalzó által meghatározott távolság kétszerese, amely a gép szélességével egyenlő.

Ez alapján **szűk területekre** a következő helyigény adódik:

– magas akadályok között (> 2 cm – pl. falak, sövények):
108 cm
– az áthaladást nem korlátozó akadályok között (≤ 2 cm – pl. utak, burkolt területek):
54 cm

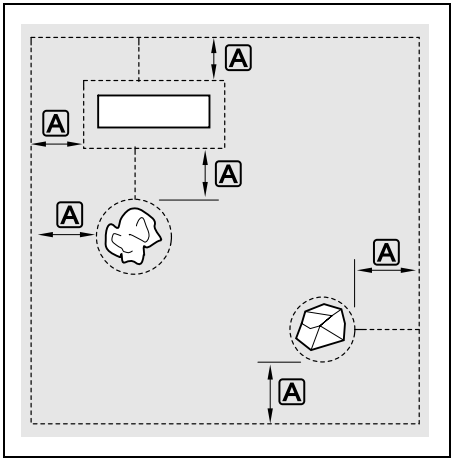
12.7 Elzárt területek

Elzárt területeket kell kialakítani a következő esetekben:

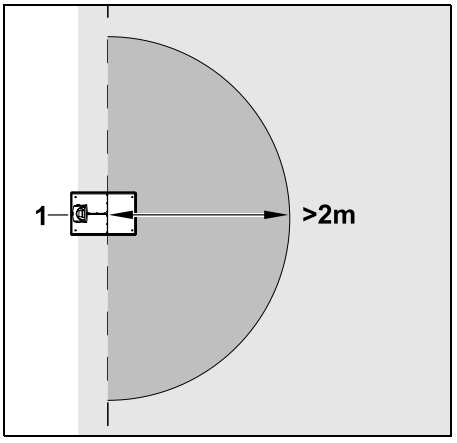
– az olyan akadályok körül, amelyekhez a robotfűnyíró nem érhet hozzá,
– a nem elég stabil akadályok körül,
– a túl alacsony akadályok körül. Minimális magasság: 10 cm

A VIKING a következőket javasolja:

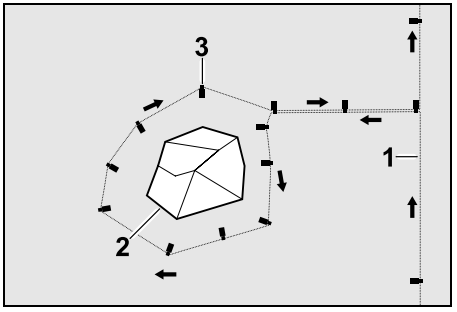
- távolítsuk el az akadályokat, vagy határoljuk körül azokat elzárt területekkel,
- az első telepítést, illetve a huzal nyomvonalának megváltoztatását követően a „Szegély tesztelése” paranccsal ellenőrizzük az elzárt területeket. (⇨ 11.14)



Minimális távolság (A) az elzárt terület és a szegély között: **54 cm**
Ez a távolság az iRuler vonalzó által meghatározott távolság kétszeresének felel meg.

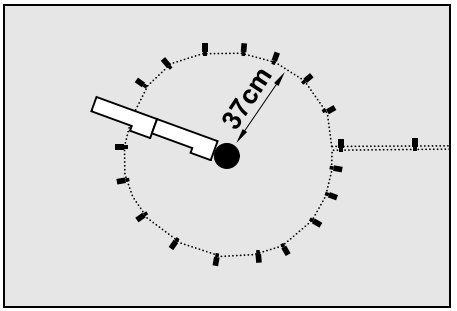


A zavartalan dokkolás érdekében a dokkoló állomás (1) körül legalább **2 m** sugarú területen nem alakítható ki elzárt terület.



Vezessük a határoló huzalt (1) a szegélytől az akadály felé, az akadály (2) körül megfelelő távolságot tartva fektessük le a huzalt (használjuk az iRuler vonalzót), majd kellő számú rögzítő cövekkel (3) rögzítsük a talajhoz. Ezt követően vezessük vissza a határoló huzalt a szegélyhez.

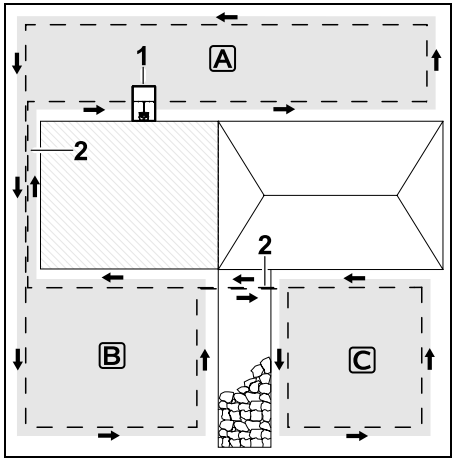
A határoló huzalnak az akadály és a szegély között **párhuzamosan**, **kereszteződés nélkül** kell futnia, összekötő szakaszt kialakítva. (⇨ 12.10)



Nagyon kis akadályok (például egyetlen fa) körül a határoló huzalt az ábrán látható módon kell lefektetni (az A és C távolságok az iRuler vonalzón), ezáltal az akadály megkerülésekor a robotfűnyíró nem ütközik neki az akadálynak.
Távolság: **37 cm**

12.8 Mellékterületek

A mellékterületek a nyírási terület azon részei, amelyeket a robotfűnyíró **nem képes teljesen automatikusan** lenyírni, mert a terület megközelítése nem lehetséges. Ilyenkor több különálló nyírási terület egyetlen határoló huzallal határolható körül. A robotfűnyírót kézzel kell az egyik nyírási területről a másikra áttenni. A nyírás a „Nyírás indítása” (⇨ 11.5), illetve a „Nyírás késleltetett indítása” (⇨ 11.5) parancsokkal indítható.



A dokkoló állomás (1) az A nyírási területen található, ezt a gép a nyírási terv szerint teljesen automatikusan lenyírja. A B és C mellékterületeket összekötő szakaszok (2) kapcsolják össze az A nyírási területtel. A területeken a határoló huzalt azonos irányban kell lefektetni, az összekötő szakaszokon a huzalok nem keresztezhetik egymást.

- A mellékterületek a „Beállítások – Telepítés” menüben aktiválhatók. (⇨ 11.14)

12.9 Folyosók

Amennyiben több nyírási területet kell lenyírni (pl. egy ház előtti és mögötti területeket), ezek összekötéséhez folyosó alakítható ki. Így lehetővé válik az összes terület **automatikus** lenyírása.

A folyosókon csak a határoló huzal mentén történő elhaladás során történik fűnyírás. Szükség esetén kapcsoljuk be az automatikus szegélynyírást, vagy kézzel rendszeresen nyírjuk le a folyosóhoz tartozó területet. (⇨ 11.5), (⇨ 11.14)

A megadott huzaltávolságokat a határoló huzal füves területre történő lefektetéséhez igazították.

Feltételek:

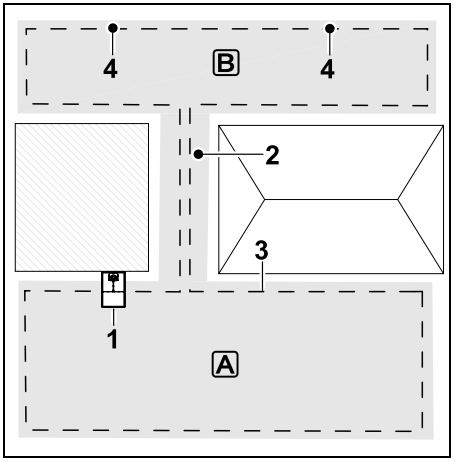
– **Minimális szélesség** (helyigény): rögzített akadályok között: 108 cm az áthaladást nem korlátozó utak között: 27 cm.

Hosszabb folyosókon a talaj jellegétől függően kissé nagyobb helyigényre lehet számítani. A hosszabb folyosókat lehetőleg két akadály között középen kell kialakítani.

– A folyosókon a gép szabadon haladhat.

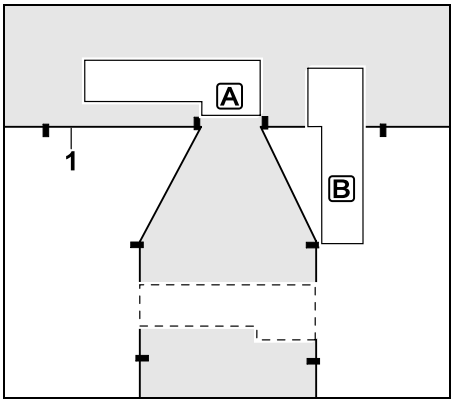
– Az eltolt visszatérés (folyosó) ki van kapcsolva. (⇨ 11.14)

– A második nyírási területen legalább 1 **indulási pontot** kell definiálni. (⇨ 11.15)



A dokkoló állomás (1) az A nyírási területen található. A B nyírási területet egy folyosó (2) köti össze az A nyírási területtel. A robotfűnyíró (3) végig tud haladni a határoló huzal mentén. A B terület lenyírásához indulási pontokat (4) kell definiálni. (⇨ 11.15) Az egyes nyírási ciklusok a beállítás (indulási gyakoriság) szerint kezdődnek a megfelelő indulási pontoknál.

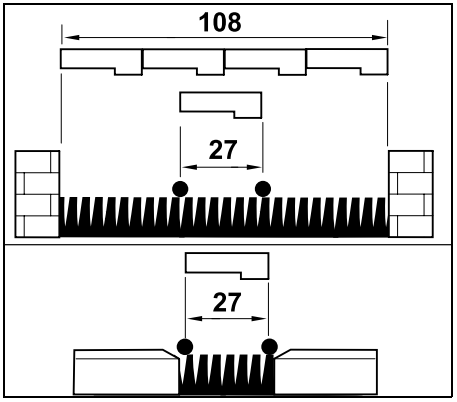
A folyosó eleje és vége:



A folyosók elején és végén a határoló huzalt (1) az ábra szerint tölcsérszerűen kell lefektetni (az A és B távolságok az iRuler vonalzón). Ezzel a kialakítással megakadályozható, hogy a robotfűnyíró nyírás közben véletlenül a folyosóra hajtson.

A = 10 cm
B = 17 cm

Folyosó kialakítása:

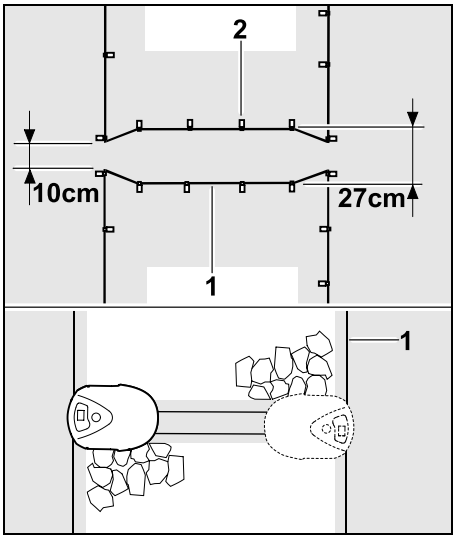


Huzaltávolság a folyosókon: **27 cm** (a C távolság az iRuler vonalzón).

Ebből adódik a következő helyigény:

– magas akadályok között (> 2 cm – pl. falak):
108 cm,

– gyalogutak, illetve az áthaladást nem korlátozó akadályok között (≤ 2 cm – pl. utak):
27 cm.



A folyosókon a határoló huzalt (1) párhuzamosan kell lefektetni, és kellő számú rögzítő cövekkel (2) kell a talajhoz rögzíteni. A folyosók elején és végén tölcsérszerű be- és kijáratot kell kialakítani.

12.10 Összekötő szakaszok kialakítása

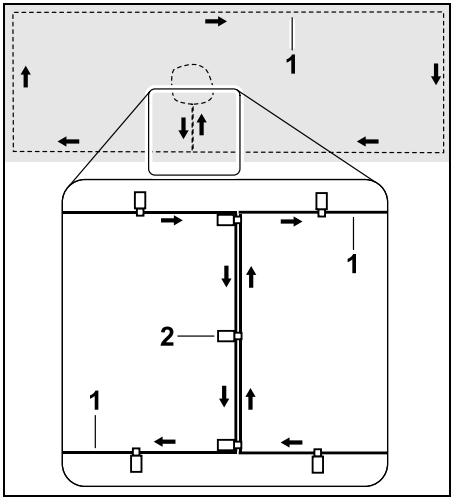
A robotfűnyíró figyelmen kívül hagyja a határoló huzal jelét, ha a huzalok szorosan egymás mellett, párhuzamosan haladnak. Összekötő szakaszokat kell alkalmazni a következő esetekben:

– ha mellékterületeket alakítunk ki, (⇨ 12.8)

– ha elzárt területek szükségesek. (⇨ 12.7)

A VIKING azt javasolja, hogy az összekötő szakaszokat és a megfelelő elzárt területeket, illetve mellékterületeket a huzal lefektetése során alakítsuk ki.

Utólagos kialakítás során át kell vágni a szegélyen lévő huzalt, és az összekötő szakaszokat a mellékelt huzalösszekötő segítségével kell csatlakoztatni. (⇨ 12.14)

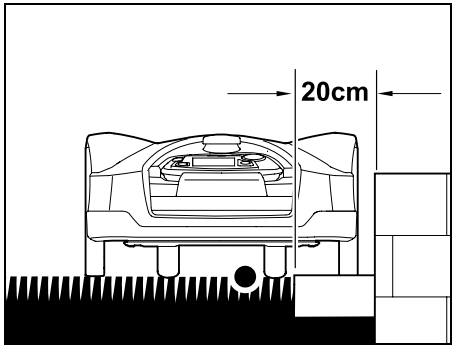


Az összekötő szakaszokban a határoló huzalnak (1) párhuzamosan kell futnia, a huzaloknak egymás mellett kell elhelyezkedniük és nem keresztezhetik egymást. Az összekötő szakaszt kellő számú rögzítő cövekkel (2) kell a talajhoz rögzíteni.

12.11 Precíz szegélynyírás

6 cm-es sáveltolás mellett a magas akadályok mellett akár 20 cm széles sávokban lenyíratlan maradhat a fű. A magas akadályok körül igény szerint szegélykövek helyezhetők el.

A szegélykövek minimális szélessége:



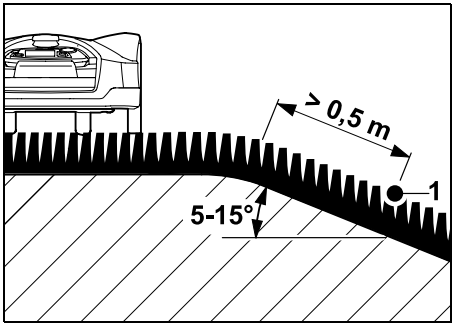
Az akadálytól (pl. falaktól) megfelelő távolságban (27 cm, a C távolság az iRuler vonalzón) fektessük le a határoló huzalt. A fűszegély teljes lenyírása érdekében fektessünk le szegélyköveket a fal mentén.
Minimális szélesség: **20 cm**
Szélesebb szegélykövek használatakor a fűszegély nyírása még precízebb.

A külső sarkok körül a szegélykövektől nagyobb távolságot tartva fektessük le a határoló huzalt. (⇨ 9.6)
Szükség esetén használjunk szélesebb szegélyköveket.

12.12 Lejtős részek a nyírási területen

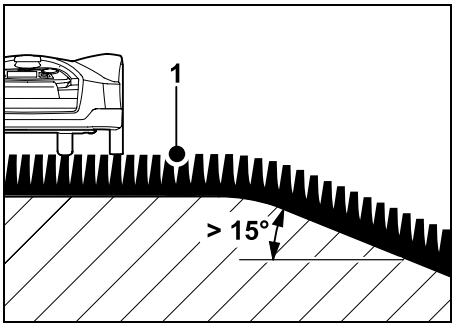
Ahhoz, hogy a robotfűnyíró automatikusan és problémamentesen le tudja nyírni a nyírási terület (legfeljebb 15°-os) lejtős részeit, ezeken a területeken a peremhez képest adott minimális távolságban kell lefektetni a határoló huzalt.

5°-15° lejtésű területek:



Ha a nyírási terület 5°-15° lejtésű részen található, a határoló huzalt az ábra szerint a perem mögé, a lejtős területre kell lefektetni. A robotfűnyíró zavartalan működése érdekében be kell tartani a perem és a határoló huzal közötti minimális távolságot (0,5 m).

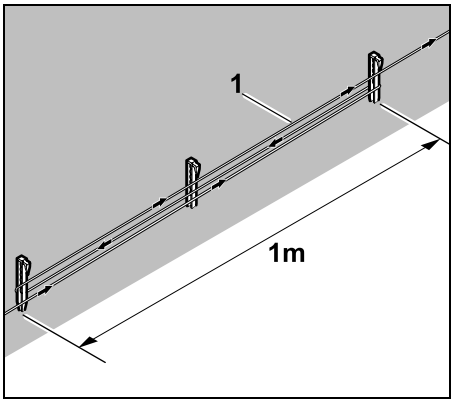
15°-nál nagyobb lejtésű részek pereme:



Amennyiben a nyírási területen > 15° lejtésű rész található, a határoló huzalt (1) az ábra szerint, a perem feletti sík részen javasolt elhelyezni. Ebben az esetben a robotfűnyíró nem nyírja le a peremet, valamint a lejtős területet.

12.13 Huzaltartalék kialakítása

A rendszeres térközökkel elhelyezett huzaltartalékok megkönnyítik a szükséges módosításokat, ha utólag meg kell változtatni a dokkoló állomás helyét vagy a határoló huzal elhelyezését.
Különösen olyan átjárók közelében kell huzaltartalékot kialakítani, amelyeken a gép nehezen tud áthaladni.



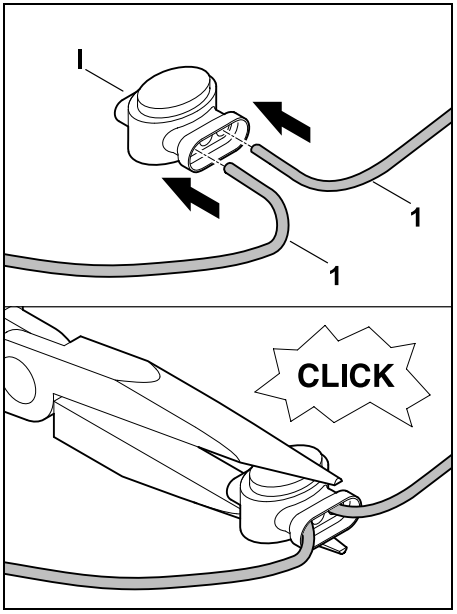
Az ábra szerint fektessünk le két rögzítő cövek között kb. 1 m hosszúságú határoló huzalt (1). Középen egy újabb rögzítő cövekkel rögzítsük a huzaltartalékot a talajhoz.

12.14 A huzalösszekötők használata

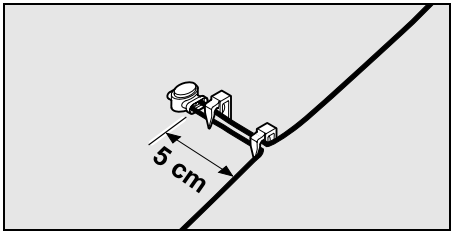
A határoló huzal meghosszabbításához, illetve a szabad huzalvégek összekapcsolásához kizárólag a mellékelt

géltöltésű huzalösszekötők használhatók. Ezek megakadályozzák az idő előtti elhasználódást (pl. a huzalvégek korrózióját), és optimális csatlakozást biztosítanak.

Jelöljük be a huzalösszekötők helyét a nyírási terület vázlatán. (⇨ 12.2)



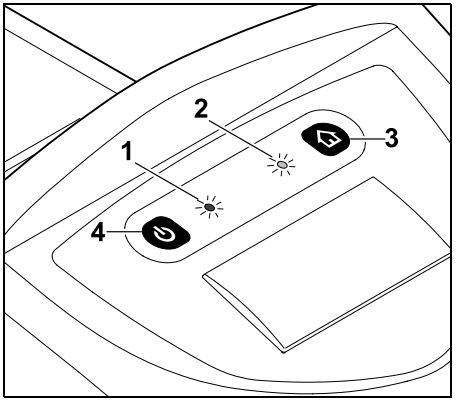
Csúsztassuk a szabad, lecsupaszított huzalvégeket (1) ütközésig a huzalösszekötőbe (I). Megfelelő fogóval nyomjuk össze a huzalösszekötőt, ügyeljünk a huzalok rögzülésére.



A határoló huzal tehermentesítéséhez az ábra szerint rögzítsük a határoló huzalt két rögzítő cövekekkel a talajhoz.

13. Dokkoló állomás

13.1 A dokkoló állomás kezelőelemei



A dokkoló állomás és a huzaljel állapotát egy piros LED (1) és egy zöld LED (2) mutatja.
Nyírás közben a „Home” gomb (3) segítségével hívható vissza a robotfűnyíró a dokkoló állomáshoz.
A be- és kikapcsoló gombbal (4) kapcsolható be és ki a dokkoló állomás, és ezzel együtt a huzaljel küldése.

- ● a piros LED világít
- ✷ a piros LED villog
- ◍ a zöld LED világít
- ☼ a zöld LED villog
- ○ a LED nem világít

állapot	piros	zöld
készenlét	○	○
huzaljel rendben	●	○
töltés	○	○
visszahívás	●	☼
huzalszakadás	✷	○
huzalszakadás keresése	✷	◍
hiba	✷	☼

„Home” gomb:
Nyírás közben a „Home” gomb megnyomásával hívható vissza a robotfűnyíró.
Ilyenkor a robotfűnyíró befejezi a folyamatban lévő nyírást, megkeresi a határoló huzalt, és visszatér a dokkoló állomáshoz az akkumulátor feltöltése érdekében. Az adott aktív időn belül további nyírást nem végez a gép.

A visszahívás aktív marad a robotfűnyíró dokkolásáig, illetve a „Home” gomb ismételt megnyomásáig.

Be- és kikapcsoló gomb:
A terület automatikus nyírásához nem kell megnyomni a be- és kikapcsoló gombot. A huzaljel be- és kikapcsolása teljesen automatikusan történik.

Ha a robotfűnyíró nincs dokkolva, a be- és kikapcsoló gomb bekapcsolja a dokkoló állomást. Ha a robotfűnyíró előzőleg nem volt dokkolva, a huzaljel 48 órán keresztül marad aktív.

Üzem közben a gomb 3 másodpercig történő lenyomva tartása kikapcsolja a huzaljelet, és a robotfűnyíró a nyírási területen marad. A robotfűnyíró kijelzőjén erre vonatkozó üzenet jelenik meg.

14. Fűnyírási tanácsok

14.1 Általános információk

A robotfűnyírót a füves területek automatikus nyírására tervezték. Segítségével a gyep a folyamatos nyírásnak köszönhetően röviden tartható. Ennek eredményeként szép, dús pázsit alakítható ki.

Azok a füves területek, amelyeket korábban nem nyírtak le hagyományos fűnyíró géppel, csak több nyírási ciklusban nyírhatók le teljesen. Elsősorban magasabb fűvel borított területeken szükséges több menet a szép nyírási kép eléréséhez.

Forró és száraz időjárás esetén ne nyírjuk túl rövidre a pázsitot, ellenkező esetben kiégeti a nap, és nem lesz tetszetős.

Éles késsel szebb nyírási kép érhető el, mint tompával, ezért javasolt a kés rendszeres cseréje.

14.2 Mulcsozás

Ez a robotfűnyíró mulcsozós fűnyíró.

Mulcsozás során a levágott fűszálakat a nyírószerkezet házában tovább aprítja a gép. Ezt követően visszakerülnek a füves talajra, ahol elrothadnak.

A finomra aprított lenyírt fű szerves tápanyagokat juttat vissza a pázsitnak, így természetes trágyaként szolgál. A trágyaigény ezáltal csökken.

14.3 Aktív idők

Az aktív idők alatt a robotfűnyíró bármikor elhagyhatja a dokkoló állomást, és füvet nyírhat. Ezen időszakok alatt tehát **nyírási ciklusok**, **töltési ciklusok** és **működési szünetek** váltakoznak. A robotfűnyíró automatikusan osztja be a rendelkezésre álló időtartamot a szükséges nyírási és töltési ciklusokra.

A telepítéskor az aktív időket automatikusan szétosztja a gép az egész hétre. A gép tartalékidőket is figyelembe vesz, így gondoskodik az optimális fűápolásról abban az esetben is, ha bizonyos nyírási ciklusok (pl. eső miatt) kimaradnak.

⚠ Ügyeljünk arra, hogy az aktív idők alatt mások ne tartózkodjanak a veszélyes területen. Az aktív időket ennek megfelelően kell kialakítani. Emellett tartsuk be a robotfűnyírók használatára vonatkozó helyi rendeleteket és „A biztonság érdekében” (⇨ 6.) című fejezet utasításait. Változtassuk meg az aktív időket a „Nyírási terv” menüben. (⇨ 11.7)
Az illetékes hatóságoknál különösen arra vonatkozóan kell tájékozódni, hogy melyik nappali és éjszakai napszakokban megengedett a gép működtetése.

14.4 Nyírási idő

A nyírási idő megadja, hogy a gépnek hetente hány órát kell a gyepet nyírnia. Ez a heti beállítások (⇨ 11.8) között növelhető vagy csökkenthető.

A nyírási idő az az időtartam, amely alatt a robotfűnyíró a gyepet nyírja. Az akkumulátor töltésére fordított időtartam nem számít bele a nyírási időbe.

Az első telepítés során a robotfűnyíró automatikusan kiszámítja a nyírási időt a nyírási terület megadott mérete alapján. Ez az irányadó érték normál száraz gyepre vonatkozik.

Lenyírható terület:

100 m^2 esetén a robotfűnyíró nyírási időtartamai átlagosan a következők:

MI 632, MI 632 C:	70 perc
MI 632 P, MI 632 PC:	60 perc

14.5 Dokkterület (MI 632 C, MI 632 PC)

A robotfűnyíró a beépített GPS-vevő segítségével ismeri fel a telepítési helyét. A megfelelő huzalelhelyezést ellenőrző minden egyes tesztüzem (⇨ 9.9), valamint az indulási pontok betanítása során (⇨ 11.15) a robotfűnyíró menti a legnyugatibb, legkeletibb, legdélibb és legészakibb pont koordinátáját.

Ez definiálja a dokkterületet, amelyen belül a robotfűnyíró használható. Minden újabb tesztüzem során a gép frissíti a koordinátákat.

Ha a robotfűnyírót kiviszik a dokkterületről, aktív **GPS-védelem** esetén a regisztrált tulajdonos SMS-ben és e-mailben

értesítést kap erről, emellett a robotfűnyíró kijelzőjén a PIN kód megadását kérő üzenet jelenik meg.

14.6 Kézi nyírás

Ne indítsuk be a fűnyíró kést magas fűben, illetve a legalacsonyabb vágási magasságon.

A robotfűnyíró csak olyan mértékben terhelhető, hogy a fűnyíró motor fordulatszáma ne csökkenjen jelentősen. Ha a villanymotor fordulatszáma lecsökken vagy a robotfűnyíró lassabban halad, állítsunk be magasabb vágási magasságot.

15. A gép üzembe helyezése

15.1 Előkészületek

Az **első telepítéshez** a telepítési varázsló használható. (⇨ 9.)

- telepítsük a dokkoló állomást (⇨ 9.5),
- fektessük le (⇨ 9.6) és csatlakoztassuk (⇨ 9.7) a határoló huzalt,
- távolítsuk el az idegen tárgyakat (pl. játékok, szerszámok) a nyírási területről,
- töltsük fel az akkumulátort (⇨ 15.8),
- állítsuk be a pontos időt és a dátumot (⇨ 11.11),
- ellenőrizzük és szükség esetén korrigáljuk a nyírási tervet, különösen ügyeljünk arra, hogy az aktív idők alatt mások ne tartózkodjanak a veszélyes területen. (⇨ 11.6)

Nagyon nagy fű esetén (pl. hosszabb kimaradást követően) a robotfűnyíró használata előtt vágjuk rövidre a pázsitot hagyományos fűnyíró géppel.

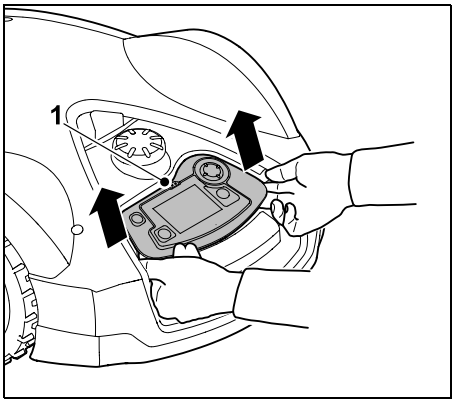
15.2 A vezérlőkonzol kiemelése és behelyezése

Szükség esetén, pl. kézi nyíráshoz vagy a programozás megváltoztatása érdekében, a vezérlőkonzol kiemelhető a robotfűnyíróból.

A robotfűnyíró kizárólag behelyezett vezérlőkonzollal képes automatikusan működni.

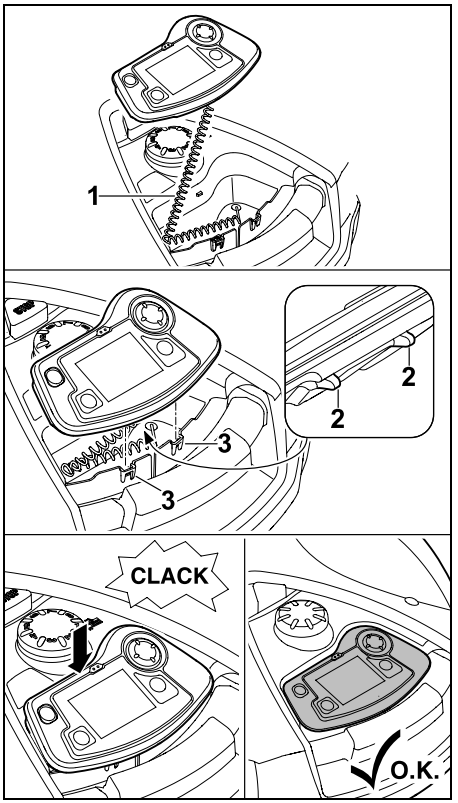
A vezérlőkonzol kiemelése:

- Működés közben a vezérlőkonzol kiemelése előtt nyomjuk meg a STOP gombot.



A hátsó részét óvatosan megrántva vegyük ki a vezérlőkonzolt (1) a robotfűnyíróból. A vezérlőkonzolt spirálkábel köti össze a géppel.

A vezérlőkonzol behelyezése:



Helyezzük be a spirálkábelt (1) a házon lévő rekeszbe. Finoman döntsük hátra a vezérlőkonzolt, bújtassuk be a tartónyelveket (2) a ház mélyedéseibe (3), majd elöl lefelé nyomva pattintsuk helyére a vezérlőkonzolt.

15.3 A programozás beállítása

Az aktuális programozás a **Nyírási terv** menüpontban, illetve az MI 632 C, MI 632 PC modelleknél a **VIKING iMow alkalmazáson** keresztül tekinthető meg. (⇨ 11.6)

A nyírási tervet a telepítéskor, illetve új nyírási terv létrehozásakor számítja ki a gép a nyírási terület méretéből.

Az **aktív idők** és a **nyírási idő** külön-külön megváltoztatható, a szükséges nyírási ciklusokat automatikusan osztja szét a gép a rendelkezésre álló aktív idők között. Szükség esetén egy aktív időn belül több nyírási és töltési ciklus is történhet. Amennyiben szükséges, a nyírási terület szélét rendszeres időközönként automatikusan lenyírja a gép. (⇨ 11.14)

Naponta legfeljebb három különböző aktív idő állítható be. (⇨ 11.6)

Ha a robotfűnyírónak a nyírási területen belül célzottan adott területekre kell mennie, egyedi indulási pontokat kell definiálnunk. (⇨ 11.15)

Bizonyos körülmények között (pl. szép időben vagy elegendően hosszú időtartam esetén) az optimális fűápolás érdekében nem használja ki a gép az összes aktív időt.

Az **aktív idők** megváltoztatása: (⇨ 11.7)

– újabb aktív idők hozzáadása további nyírási ciklusok kialakításához,
– a rendelkezésre álló időtartam beállítása pl. a reggeli vagy éjszakai nyírás elkerülése érdekében,
– egyes aktív idők kihagyása, mert a nyírási területen pl. rendezvényt tartanak.

A **nyírási időtartam** meghosszabbítása: (⇨ 11.8)

– vannak nem megfelelően lenyírt területek, mert például a nyírási terület nagyon zegzugos,
– a növekedési időszakban intenzív a fűnövekedés,
– különösen dús a gyep.

A **nyírási időtartam** lecsökkentése: (⇨ 11.8)

– kevésbé intenzív fűnövekedés hőség, hideg vagy száraz idő miatt.

Új nyírási terv kialakítása: (⇨ 11.8)

– megváltozott a nyírási terület mérete.

Újratelepítés: (⇨ 11.14)

– a dokkoló állomás új helyre telepítése,
– első üzembe helyezés egy új nyírási területen.

15.4 Fűnyírás az automatika használatával

- Az automatika bekapcsolása: bekapcsolt automatika esetén a kijelzőn az akkumulátor szimbóluma mellett az automatika szimbóluma is látható. (⇨ 11.5)

- A nyírás **indítása**: a nyírási ciklusokat automatikusan osztja szét a gép a rendelkezésre álló aktív időkre. (⇨ 14.3)
- A nyírás **befejezése**: az akkumulátor lemerülésekor a robotfűnyíró automatikusan visszatér a dokkoló állomáshoz. (⇨ 15.7)
  A **STOP gomb** segítségével a folyamatban lévő nyírási ciklus kézzel bármikor leállítható. (⇨ 5.1)
  A dokkoló állomáson lévő **„Home" gomb** megnyomásakor ugyancsak azonnal befejeződik a folyamatban lévő nyírási ciklus. (⇨ 13.1)
  MI 632 C, MI 632 PC:
  A nyírási ciklus emellett az alkalmazáson keresztül is leállítható, és a robotfűnyíró a dokkoló állomáshoz küldhető. (⇨ 10.)

A **folyosón** keresztül elérhető nyírási területeket csak akkor nyírja a robotfűnyíró, ha indulási pontokat definiáltunk az adott területre.

15.5 Az aktív időktől független nyírás

- Kapcsoljuk be a dokkoló állomáson lévő robotfűnyírót. Ez egyben a dokkoló állomást is bekapcsolja.

Nyírási területek dokkoló állomással:

- Egy kizárólag **folyosón** keresztül elérhető terület adott részének lenyírásához a robotfűnyírót oda kell vinni, illetve ode kell vezetni.
- Azonnali nyírás:
  Válasszuk ki a **Nyírás indítása** parancsot (⇨ 11.5), illetve nyomjuk meg a **nyírási gombot**.
  A nyírási ciklus azonnal elindul, és a kiválasztott időpontig tart.

- Késleltetett nyírás:
  Válasszuk ki a **Nyírás késleltetett indítása** parancsot. (⇨ 11.5)
  A nyírási ciklus a kiválasztott kezdési időpontban kezdődik, és a kiválasztott befejezési időpontig tart.
- **MI 632 C, MI 632 PC:**
  Indítsuk el a nyírást az alkalmazás segítségével. (⇨ 10.)
  A nyírási ciklus a kiválasztott kezdési időpontban kezdődik, és a kiválasztott befejezési időpontig tart.
- A nyírás kézi befejezése:
  A **STOP gomb** segítségével a folyamatban lévő nyírási ciklus bármikor leállítható. (⇨ 5.1)
  A dokkoló állomáson lévő **„Home" gomb** megnyomásakor ugyancsak azonnal befejeződik a folyamatban lévő nyírási ciklus. (⇨ 13.1)
  MI 632 C, MI 632 PC:
  A nyírási ciklus emellett az alkalmazáson keresztül is leállítható, és a robotfűnyíró a dokkoló állomáshoz küldhető. (⇨ 10.)

Szükség esetén a robotfűnyíró időközben feltölti az akkumulátort, majd a kiválasztott befejezési időpontig folytatja a nyírást.

Mellékterületek:

- Vigyük vagy vezessük a robotfűnyírót a mellékterületre.
- Engedélyezzük a mellékterületet. (⇨ 11.14)
- Azonnali nyírás:
  Válasszuk ki a **Nyírás indítása** parancsot (⇨ 11.5), illetve nyomjuk meg a **nyírási gombot**.
  A nyírási ciklus azonnal elindul, és a kiválasztott időpontig tart.
- Késleltetett nyírás:
  Válasszuk ki a **Nyírás késleltetett indítása** parancsot. (⇨ 11.5)
  A nyírási ciklus a kiválasztott kezdési időpontban kezdődik, és a kiválasztott befejezési időpontig tart.
- A nyírás befejezése:
  A kiválasztott befejezési időpont elérésekor a robotfűnyíró a határoló huzalhoz megy, és ott marad. Az akkumulátor feltöltéséhez vigyük a gépet a dokkoló állomáshoz, és erősítsük meg a megjelenő üzenetet. (⇨ 24.)
  A **STOP gomb** segítségével a folyamatban lévő nyírási ciklus kézzel bármikor leállítható. (⇨ 5.1)

Ha az akkumulátor a kiválasztott befejezési időpont előtt lemerül, a nyírási ciklus ennek megfelelően lerövidül.

15.6 Kézi nyírás

Kézi nyírásnál az ütközésérzékelő és a szegélyhatárolás inaktív.

- szükség esetén töltsük fel az akkumulátort (⇨ 15.8),
- vegyük ki a vezérlőkonzolt (⇨ 15.2),
- adjuk ki a **Kézi vezérlés** parancsot (⇨ 11.5)
- A robotfűnyíró az irányítógombokkal mozgatható és irányítható.
  Előrefelé két sebességfokozat áll rendelkezésre:
  a gombot kissé lenyomva a **lassú** sebességfokozat, teljesen lenyomva pedig a **gyors** sebességfokozat érhető el.
- A fűnyíró kés beindítása előtt figyeljünk arra, hogy elegendő távolság legyen a lábfejünk és a nyírószerkezet között – mindig a robotfűnyíró mögött haladjunk. (⇨ 4.2)
- A fűnyíró kés elindításához tartsuk lenyomva a jobb hüvelykujjunkkal az **OK gombot**, majd a bal hüvelykujjunkkal nyomjuk meg a **nyírási gombot**.
  A fűnyíró kés addig működik, amíg lenyomva tartjuk a nyírási gombot.
- Kézi nyírás során a bal hüvelykujjunkkal tartsuk lenyomva a nyírási gombot, és a jobb kezünkkel nyomjuk le az irányítógombokat.
- A fűnyíró kés leállításához engedjük fel a nyírási gombot.
- A kézi nyírást követően töltsük fel az akkumulátort. (⇨ 15.8)

15.7 A robotfűnyíró dokkolása

Dokkolás automatikus üzemmódban:

Az aktív idő befejeződésekor, illetve az akkumulátor lemerülésekor a robotfűnyíró automatikusan visszatér a dokkoló állomáshoz.

Kényszerített dokkolás:

- Szükség esetén helyezzük be a vezérlőkonzolt (⇨ 15.2).
- Szükség esetén kapcsoljuk be a dokkoló állomást (⇨ 13.1).
- Adjuk ki a **Dokkoló állomáshoz** parancsot. (⇨ 11.5)
  Nyírás közben a dokkoló állomáson lévő **„Home" gomb** is megnyomható.

- **MI 632 C, MI 632 PC:**
  Az alkalmazáson keresztül küldjük a robotfűnyírót a dokkoló állomáshoz. (⇨ 10.)
- A dokkolást követően a dokkoló állomáson nem világíthat egyik LED sem. (⇨ 13.1)

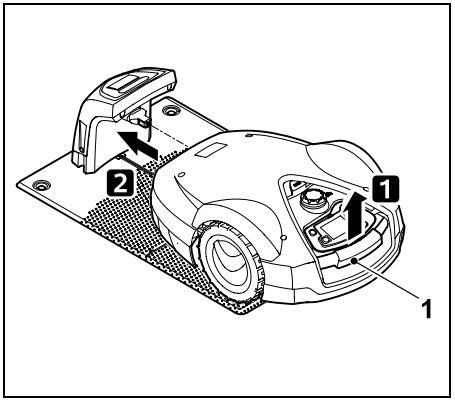
Dokkolás után az adott aktív időn belül további nyírást nem végez a gép.

Kézi dokkolás:

- A vezérlőkonzollal irányítsuk a robotfűnyírót a dokkoló állomáshoz, ehhez vegyük ki a vezérlőkonzolt (⇨ 15.2), és adjuk ki a **Kézi vezérlés** (⇨ 11.5) parancsot,

vagy

- csúsztassuk kézzel a robotfűnyírót a dokkoló állomásba.



Emeljük meg kicsit a robotfűnyírót a hordfogantyúnál (1), és tehermentesítsük a hajtott kerekeket. Támasszuk a gépet az első kerekekre, és csúsztassuk a dokkoló állomásba.

- Helyezzük be a vezérlőkonzolt (⇨ 15.2).
- A dokkolást követően a dokkoló állomáson nem világíthat egyik LED sem. (⇨ 13.1)

15.8 Az akkumulátor feltöltése

Az akkumulátort kizárólag a dokkoló állomáson keresztül töltsük.
Soha ne szereljük ki az akkumulátort, és ne használjunk külső töltőkészüléket.

Automatikus töltés:

Nyírás közben a gép automatikusan feltölti az akkumulátort a nyírási ciklus végén, amikor a robotfűnyíró dokkolódott a dokkoló állomásnál.

A dokkolás után a dokkoló állomáson nem világíthat egyik LED sem. (⇨ 13.1)

A töltési folyamat kézi indítása:

- A **mellékterületen** történő használatot követően helyezzük a robotfűnyírót a nyírási területre és dokkoljuk. (⇨ 15.7)
- A **nyírási ciklus megszakítását** követően dokkoljuk a robotfűnyírót. (⇨ 15.7)
- Szükség esetén valamelyik gomb megnyomásával léptessük ki a robotfűnyírót a készenléti üzemmódból. A töltési folyamat automatikusan elkezdődik.

Töltési folyamat:

A töltési folyamat során állapotkijelzésként az **„Akkumulátor töltése”** szöveg látható.

Az összes többi menünél a kijelző információs területén az akkumulátor szimbóluma helyett egy csatlakozódugó-szimbólum jelenik meg.

A töltési ciklusok eltérő hosszúságúak, és automatikusan a következő használathoz igazítja azokat a gép.

Töltési probléma esetén a kijelzőn erre vonatkozó üzenet jelenik meg. (⇨ 11.9)

Az akkumulátor töltése csak bizonyos feszültség alatt indul el.

Töltöttségi állapot:

A megfelelő kijelzés kiválasztása esetén **állapotkijelzés** formájában közvetlenül leolvasható az aktuális töltöttségi állapot. (⇨ 11.13)

Az összes többi menünél a kijelző információs területén látható **akkumulátorszimbólum** mutatja a töltöttségi állapotot. (⇨ 11.3)

16. Karbantartás

Sérülésveszély!
A gépen végzendő minden karbantartási vagy tisztítási munka előtt gondosan el kell olvasni „A biztonság érdekében” fejezetben (⇨ 6.), különösen a „Karbantartás és javítások” alfejezetben (⇨ 6.9) foglaltakat, és pontosan be kell tartani minden biztonsági tudnivalót.

A karbantartási és tisztítási munkálatok előtt be kell kapcsolni a gépzárolást. (⇨ 5.2)

A dokkoló állomáson végzendő karbantartási munkálatok előtt húzzuk ki a hálózati csatlakozódugót.

A karbantartási munkálatok során – különösen a fűnyíró késen végzendő munkáknál – viseljünk kesztyűt.

16.1 Karbantartási terv

A karbantartási gyakoriságoknál többek között az üzemórák száma irányadó. A megfelelő számláló („Nyír.időtart.”) az „Információ” menüben nyitható meg. (⇨ 11.9)

A feltüntetett karbantartási gyakoriságokat pontosan be kell tartani.

Karbantartási munkák az aktív időket tartalmazó napokon:

- Szemrevételezéssel ellenőrizzük a gép és a dokkoló állomás általános állapotát.
- Ellenőrizzük a megjelenő kijelzéseket – a pontos időt és a következő nyírás kezdetét.
- Ellenőrizzük a nyírási területet, és szükség esetén távolítsuk el az idegen tárgyakat.
- Ellenőrizzük, hogy töltődik-e az akkumulátor. (⇨ 15.8)

Hetenkénti karbantartási munkák:

- A gép tisztítása. (⇨ 16.2)
- Hetente ellenőrizzük szemrevételezéssel a fűnyíró kés, a késrögzítés és a nyírószerkezet állapotát, nincsenek-e rajtuk sérülések (kicsorbulás, repedések, törések stb.), valamint ellenőrizzük a kopottságukat. (⇨ 16.3)

200 üzemóránként:

- Cseréljük ki a fűnyíró kést. A kijelzőn erre vonatkozóan emlékeztető jelenik meg. (⇨ 16.4)

Évenkénti karbantartási munkák:

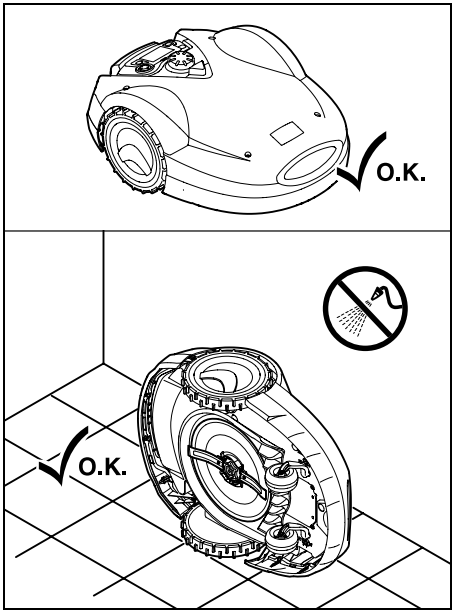
- A VIKING a gép évenkénti átvizsgáltatását javasolja valamelyik VIKING szakszervizben a téli hónapokban.
  Ennek során különösen az akkumulátort, az elektronikát és a szoftvert kell karbantartani.

Annak érdekében, hogy a szakszervizben megfelelően végrehajthassák az összes karbantartási munkát, állítsuk a biztonsági fokozatot „Nincs” szintre, vagy adjuk meg a PIN kódot.

16.2 A gép tisztítása

A gondos kezelés megóvja a gépet a károsodástól, és meghosszabbítja annak élettartamát.

Tisztítási és karbantartási helyzet:



A **gép felső részének** (burkolat, távirányító) tisztításához állítsuk a gépet sík, szilárd és vízszintes felületre. A **gép aljának** (fűnyíró kés, nyírószerkezet) tisztításához az ábra szerint billentsük a robotfűnyírót a bal oldalára, és támasszuk a falnak.

- A szennyeződéseket kefével vagy törlőronggyal távolítsuk el. Tisztítsuk meg a fűnyíró kést és a dokkoló állomást is.
- A házon és a nyírószerkezeten található fűmaradványokat először fadarabbal lazítsuk fel.
- Szükség esetén használjunk speciális tisztítószert (pl. STIHL speciális tisztítószert).
- Rendszeresen szereljük ki a menesztő tárcsát, és távolítsuk el róla a fűmaradványokat. (⇨ 16.6)

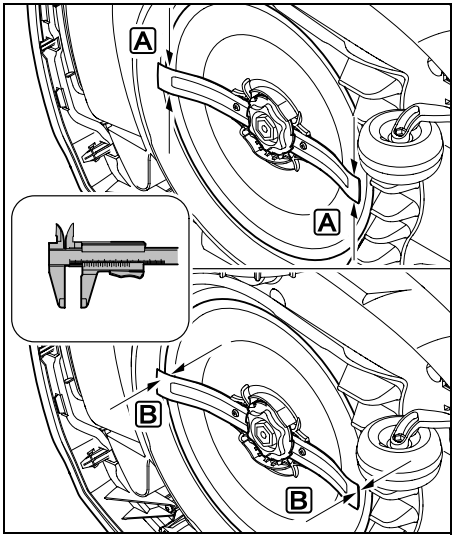
Nedves időjárás esetén a menesztő tárcsát gyakrabban kell tisztítani. A menesztő tárcsa és a nyírószerkezet háza közé lerakódott szennyeződés súrlódást kelt, és megnöveli az energiafogyasztást.

16.3 A fűnyíró kés kopáshatárainak ellenőrzése

Sérülésveszély!
A kopott fűnyíró kés eltörhet, és súlyos sérüléseket okozhat. Ezért be kell tartani a kés karbantartására vonatkozó utasításokat. A fűnyíró kések a használat helyétől és időtartamától függően különböző mértékben használódnak el. Ha a gépet homokos talajon, illetve gyakran száraz körülmények között használják, a fűnyíró kések nagyobb igénybevételnek vannak kitéve, és a szokásosnál gyorsabban kopnak.

A fűnyíró kést legalább 200 üzemóránként ki kell cserélni, az élezést VIKING szakszervizben végeztessük. (⇨ 16.5)

- Kapcsoljuk be a gépzárolást. (⇨ 5.2)
- Döntsük oldalára a robotfűnyírót, és támasszuk biztonságosan szilárd falhoz. Tisztítsuk meg gondosan a nyírószerkezetet és a fűnyíró kést. (⇨ 16.2)



Tolómérővel mérjük meg az
Ⓐ **késszélességet** és a
Ⓑ **késvastagságot**.

Ⓐ **> 25 mm**

Ⓑ **> 1,3 mm**

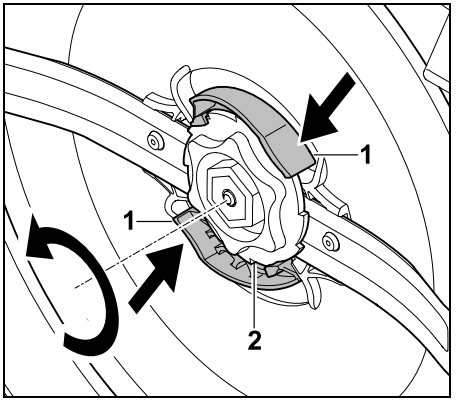
A kést ki kell cserélni, ha a mért értékek egy vagy több helyen elérték a határértéket, illetve kisebbek annál.

16.4 A fűnyíró kés le- és felszerelése

A fűnyíró kést 200 üzemórás élettartamra tervezték. Ennek az időtartamnak az elteltével a kijelzőn egy erre utaló üzenet jelenik meg.

- Zároljuk a gépet (⇨ 5.2), és vegyünk fel védőkesztyűt.
- Döntsük oldalára a robotfűnyírót, és támasszuk biztonságosan szilárd falhoz. Tisztítsuk meg gondosan a nyírószerkezetet és a fűnyíró kést. (⇨ 16.2)

A fűnyíró kés leszerelése:



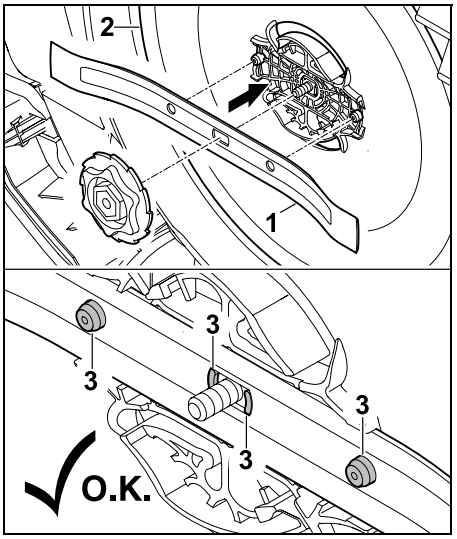
Egyik kezünkkel nyomjuk be a menesztő tárcsa két nyelvét (1), és tartsuk ebben a helyzetben. A másik kezünkkel csavarjuk le a rögzítőanyát (2). Vegyük le a fűnyíró kést a rögzítőanyával együtt.

A fűnyíró kés felszerelése:

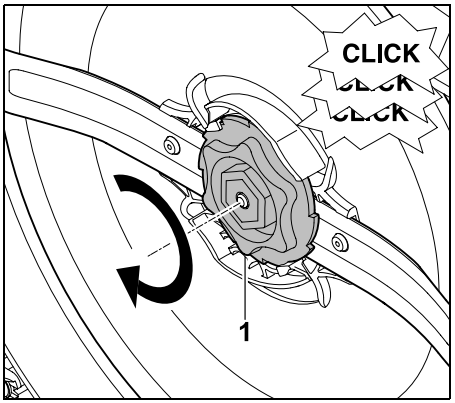
Sérülésveszély!
Felszerelés előtt ellenőrizzük a kés épségét. Ki kell cserélni a kést, ha kicsorbult vagy repedések láthatók rajta, illetve ha kopott. (⇨ 16.3)

A **menesztő tárcsát** és a **rögzítőanyát** is ki kell cserélni, ha megsérültek (pl. eltörtek vagy kopás jelentkezik rajtuk). Különös figyelmet kell fordítani arra, hogy a rögzítőanya megfelelően rögzüljön a menesztő tárcsához.

- A felszerelés előtt tisztítsuk meg a kést, a menesztő tárcsát és a rögzítőanyát.



Az ábra szerint helyezzük fel a fűnyíró kést (1) a menesztő tárcsára (2). Ügyeljünk arra, hogy a tartónyelvek (3) megfelelően illeszkedjenek a fűnyíró késbe.



Csavarjuk fel ütközésig a rögzítőanyát (1). A meghúzás során több kattanó hang hallható. Óvatosan megmozgatva ellenőrizzük a fűnyíró kés megfelelő rögzítettségét.

- Az új fűnyíró kés beszerelését követően erősítsük meg a késcserét a „Szerviz" menüben. (⇨ 11.17)

16.5 A fűnyíró kés élezése

A VIKING azt javasolja, hogy a tompa fűnyíró kést cseréljük ki újra. A tompa fűnyíró kések élezését a VIKING szakszervizeknek kell végeznie, ahol rendelkeznek a szükséges szaktudással és szerszámokkal.

(!) A gép megfelelő működéséhez elengedhetetlen a pontosan kiegyensúlyozott fűnyíró kés.

A helytelenül köszörült (pl. kiegyensúlyozatlan, nem megfelelő élezési szögű) kés növeli a zajkibocsátást, és a gép károsodásához vezethet.

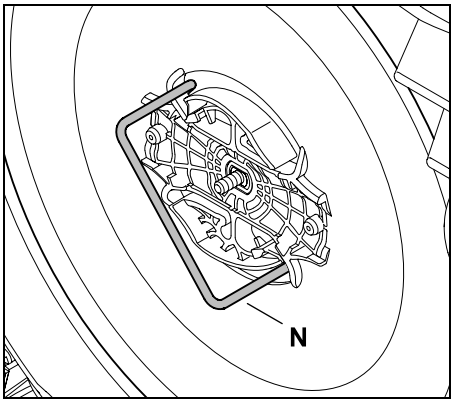
16.6 A menesztő tárcsa le- és felszerelése

A nyírószerkezetek tisztításához a menesztő tárcsa leszerelhető.

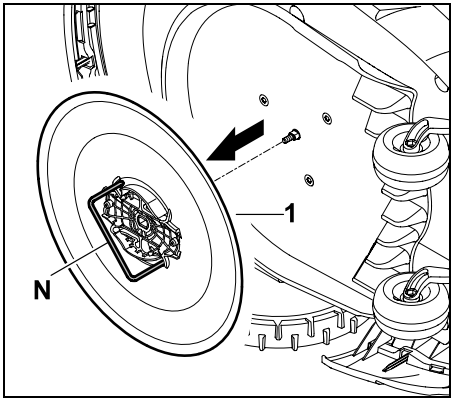
- Zároljuk a gépet (⇨ 5.2), és vegyünk fel védőkesztyűt.
- Döntsük oldalára a robotfűnyírót, és támasszuk biztonságosan szilárd falhoz. Tisztítsuk meg gondosan a nyírószerkezetet és a fűnyíró kést. (⇨ 16.2)

A menesztő tárcsa leszerelése:

- Szereljük le a fűnyíró kést. (⇨ 16.4)

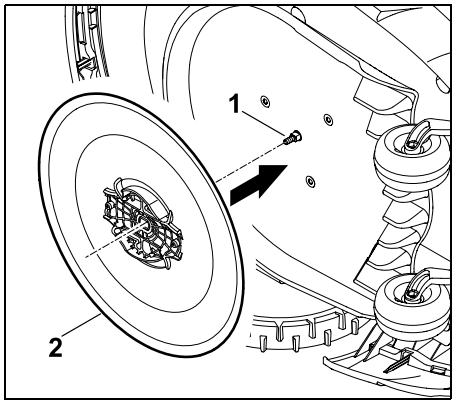


Az ábra szerint illesszük a lehúzót (N) a menesztő tárcsába, és forgassuk el ütközésig az óramutató járásával ellenkező irányban.



Egyik kezünkkel támasszuk alá a gépet. A lehúzó (N) segítségével húzzuk le a menesztő tárcsát (1).

A menesztő tárcsa felszerelése:



Alaposan tisztítsuk meg a késtengelyt (1) és a menesztő tárcsán (2) lévő tartóelemet. Toljuk a menesztő tárcsát ütközésig a késtengelyre.

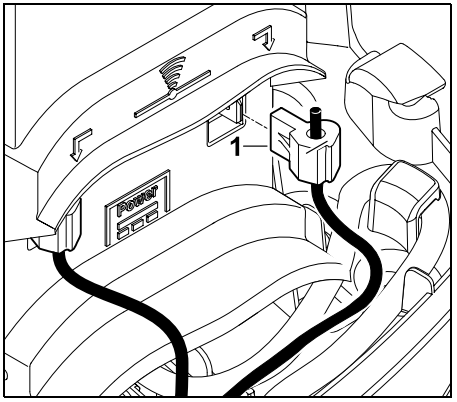
- Szereljük fel a fűnyíró kést. (⇨ 16.4)

16.7 Huzalszakadás keresése

Huzalszakadás esetén a dokkoló állomáson lévő piros LED villog. (⇨ 13.1) A robotfűnyíró kijelzőjén erre vonatkozó üzenet jelenik meg.

Ha a huzalszakadás helye a leírtak szerint nem található meg, vegyük fel a kapcsolatot valamelyik VIKING szakszervizzel.

A huzalszakadás keresése kiemelt és behelyezett vezérlőkonzollal is történhet. A precíz kereséshez a vezérlőkonzolt be kell helyezni.

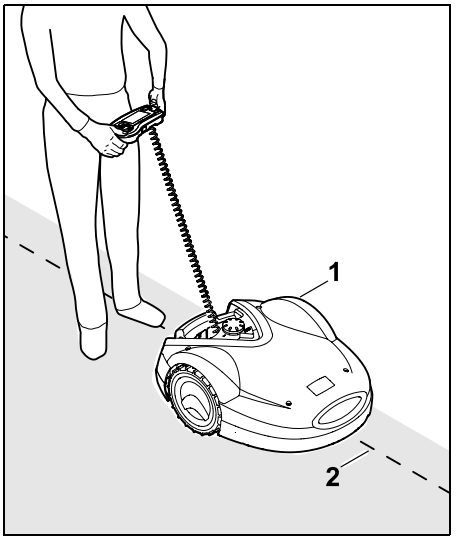


Vegyük le a dokkoló állomás burkolatát, és húzzuk ki a határoló huzal jobb oldali végét (1).

A következőkben az óramutató járásával megegyező irányú huzalszakadás-keresést írjuk le, azaz a robotfűnyíró a dokkoló állomástól kezdve az óramutató járásával megegyező irányban halad a határoló huzal mentén. Szükség esetén a keresés az óramutató járásával ellenkező irányban is történhet, ilyenkor a határoló huzal bal oldali végét kell kihúzni.

- Tartsuk lenyomva a dokkoló állomáson lévő **Home gombot**. Ezzel egyidejűleg nyomjuk meg kétszer a **be- és kikapcsoló gombot**. A zöld LED világít, a piros LED pedig villog. (⇨ 13.1)
- Szükség esetén emeljük ki a vezérlőkonzolt. (⇨ 15.2)
- A „Szervizelés" menüben válasszuk ki a „Huzalszak. keresése" lehetőséget, és erősítsük meg az OK gombbal. (⇨ 11.17)

Keresés kiemelt vezérlőkonzollal:



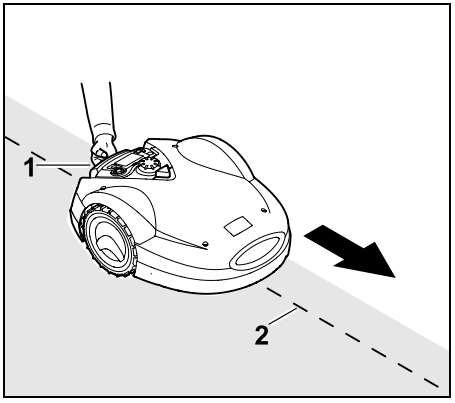
A dokkoló állomástól indulva haladjunk végig a robotfűnyíróval (1) a nyírási terület szélén **az óramutató járásával megegyező irányban**. Ehhez az irányítógombokkal irányítsuk a gépet, közben ügyeljünk arra, hogy a határoló huzal (2) a huzalérzékelők alatt haladjon. A huzalérzékelők a robotfűnyíró elülső részének bal és jobb oldalán lévő, védett helyen találhatók.
A huzalszakadás keresése közben a kijelzőn a **jelerősség** látható. A huzalérzékelők akkor helyezkednek el megfelelően a határoló huzal felett, ha az érték maximális.

Mindaddig, amíg a huzalérzékelők megfelelő módon érzékelik a huzaljelet, a kijelzőn a **Huzaljel OK** szimbólum látható.

A huzalszakadás környezetében a jelerősség lecsökken, és a kijelzőn az **Ellenőrizze a huzaljelet** szimbólum jelenik meg.

- Huzalösszekötő segítségével szüntessük meg a huzalszakadást (⇨ 12.14), szükség esetén fektessük le ismét a határoló huzalt a szakadás helyén.
- Nyomjuk meg a dokkoló állomáson lévő **be- és kikapcsoló gombot**. A huzalszakadás megfelelő kijavítását követően csak a piros LED világít. (⇨ 13.1)

Precíz keresés behelyezett vezérlőkonzollal:

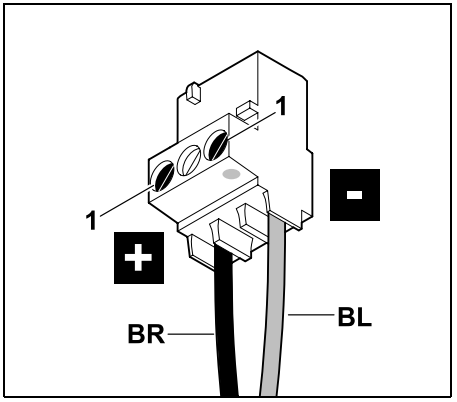


Emeljük meg kicsit a robotfűnyírót a hordfogantyúnál (1), és tehermentesítsük a hajtott kerekeket. Támasszuk a gépet az első kerekeire, és haladjunk a határoló huzal (2) mentén.
A további teendők megegyeznek a kiemelt vezérlőkonzollal történő keresésnél leírtakkal.

16.8 Hálózati csatlakozó

A hálózati csatlakozó csatlakozóeleme lecsavarozható.
Ezáltal a csatlakozó leszerelhető, ha a hálózati csatlakozót beltérre vezetik be, és emiatt a tápkábelt falon keresztülfúrt nyíláson kell átvezetni.

Sérülésveszély!
A hálózati csatlakozón végzett munkálatok előtt húzzuk ki a csatlakozóelemet, és válasszuk le a hálózati csatlakozót a dokkoló állomásról.
Be kell tartani a „Figyelem – elektromos sérülések veszélye” fejezetben foglalt biztonsági figyelmeztetéseket. (⇨ 6.3)

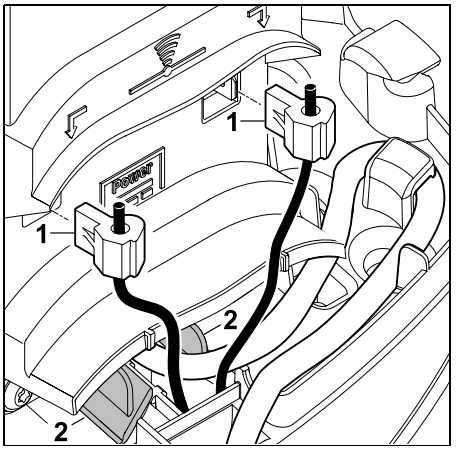


A kék kábelt (BL) és a barna kábelt (BR) az ábra szerint szereljük fel a csatlakozóelemre. Húzzuk meg erősen a csavarokat (1).

16.9 Tárolás és téli leállítás

A robotfűnyíró hosszabb üzemen kívül helyezése (pl. téli leállítás) esetén hajtsuk végre az alábbiakat:

- Töltsük fel az akkumulátort (⇨ 15.8).
- Kapcsoljuk ki az automatikát (⇨ 11.5).
- Állítsuk be a legmagasabb biztonsági fokozatot (riasztó) (⇨ 11.16).
- **MI 632 C, MI 632 PC:**
  Állítsuk be az ECO energiamódot (⇨ 11.11).
- Kapcsoljuk be a gépzárolást (⇨ 5.2).
- Húzzuk ki a hálózati csatlakozót az elektromos csatlakozóaljzatból.
- Vegyük le a dokkoló állomás burkolatát (⇨ 9.5).



Húzzuk ki a határoló huzalt (1). Nyissuk fel a kábelcsatorna burkolatát (2), és a csatlakozókkal együtt bújtassuk ki a határoló huzalt a dokkoló állomás talapzatából.

Ne szereljük le a csatlakozókat a határoló huzalról, azok ugyanis egyszer használatosak. Pótcsatlakozók a VIKING szakkereskedésekben kaphatók. (⇨ 17.)

Ne szedjük fel a határoló huzalt a nyírási területről.

- Húzzuk ki a dokkoló állomás tápkábelét.
- Helyezzük vissza a dokkoló állomás burkolatát (⇨ 9.5).
- Szereljük le a dokkoló állomást.
- Óvjuk a határoló huzal szabad végeit (csatlakozóit) a környezeti hatásoktól – pl. ragasszuk le megfelelő szigetelőszalaggal.
- Tisztítsuk meg gondosan a robotfűnyíró és a dokkoló állomás külső részeit.
- A robotfűnyírót a dokkoló állomással és a hálózati csatlakozóval együtt tároljuk száraz, zárt és pormentes helyiségben, normál helyzetben. Dokkoljuk a robotfűnyírót. Győződjünk meg arról, hogy a géphez nem férhetnek hozzá gyermekek.
- A robotfűnyírót csak üzembiztos állapotban szabad tárolni.
- Minden csavar legyen erősen meghúzva, cseréljük ki az olvashatatlanná vált figyelmeztető és veszélyjelzéseket a gépen, valamint ellenőrizzük a teljes gép kopását és sérüléseit. Az elhasználódott vagy sérült alkatrészeket ki kell cserélni.
- A gép esetleges hibáit alapvetően a tárolás előtt kell kijavítani.

Soha ne helyezzünk más tárgyakat a robotfűnyíróra vagy a dokkoló állomásra, illetve ne tároljunk rajtuk semmit.

A robotfűnyíró újbóli üzembe helyezése hosszabb üzemen kívül helyezést követően:

- Készítsük elő a nyírási területet: távolítsuk el az idegen tárgyakat, és nagyon nagy fű esetén vágjuk rövidre a gyepet hagyományos fűnyíró géppel.
- Telepítsük a dokkoló állomást (⇨ 9.5), és csatlakoztassuk a határoló huzalt. (⇨ 9.7)
- Töltsük fel az akkumulátort. (⇨ 15.8)
- Ellenőrizzük és szükség esetén állítsuk be a pontos időt és a dátumot. (⇨ 11.11)
- Ellenőrizzük és szükség esetén módosítsuk a nyírási tervet. (⇨ 11.6)
- Kapcsoljuk be az automatikát. (⇨ 11.5)
- **MI 632 C, MI 632 PC:** Szükség esetén kapcsoljuk be a GPRS energiamódot (⇨ 11.11) és a GPS-védelmet. (⇨ 11.16)

17. Általános pótalkatrészek

Fűnyíró kés:
6309 702 0102

AAI 130 akkumulátor:
a következőhöz: MI 632, MI 632 C
6309 400 6510

AAI 200 akkumulátor:
a következőhöz: MI 632 P, MI 632 PC
6309 400 6500

Rögzítő cövekek – AFN 075:
6301 007 1010

Határoló huzal – ARB 151:
Hosszúság: 150 m
Átmérő: 2,3 mm
0000 400 8630

Határoló huzal – ARB 501:
Hosszúság: 500 m
Átmérő: 3,4 mm
0000 400 8625

Huzalösszekötő – ADV 010:
6909 007 1090

Csatlakozó – AKS 010:
a következő huzalátmérőhöz: 2,3 mm
6909 007 1095

Csatlakozó – AKS 011:
a következő huzalátmérőhöz: 3,4 mm
6909 007 1096

18. Külön tartozékok

A géphez további tartozékok rendelhetők. További információk a VIKING szakkereskedőknél, az interneten (www.viking-garden.com) vagy a VIKING katalógusban találhatók.

Biztonsági okokból a gép csak a VIKING által jóváhagyott tartozékokkal üzemeltethető.

19. A kopás minimalizálása és a meghibásodások elkerülése

Fontos karbantartási és tisztítási tudnivalók

Robotfűnyíró, akkumulátoros

A kezelési útmutató biztonságra, kezelésre és karbantartásra vonatkozó előírásainak figyelmen kívül hagyása vagy a nem engedélyezett kiegészítő vagy pótalkatrészek használata miatt

bekövetkezett személyi és vagyoni károkkal kapcsolatban a VIKING cég minden felelősséget elhárít.

A VIKING gép sérülésének, ill. túlzott kopásának elkerülése érdekében feltétlenül tartsuk be az alábbi fontos tudnivalókat.

1. Kopó alkatrészek

A VIKING gépek egyes alkatrészei rendeltetésszerű használat mellett is normális kopásnak vannak kitéve, ezért a használat módjától és időtartamától függően időben ki kell cserélni őket.

Ilyen alkatrészek például

– a fűnyíró kés,

– az akkumulátor.

2. A jelen használati útmutató előírásainak betartása

A VIKING gép használata, karbantartása és tárolása olyan gondosan történjen, amint az a jelen használati útmutatóban szerepel. A biztonsági, kezelési és karbantartási utasítások figyelmen kívül hagyásából származó minden kárért a használót terheli a felelősség.

Ez kiemelten érvényes az alábbi esetekre:

– az akkumulátor helytelen kezelése (feltöltés, tárolás),

– hibás elektromos csatlakoztatás (feszültség),

– a terméken a VIKING jóváhagyása nélkül végrehajtott módosítások,

– olyan szerszámok vagy tartozékok használata, amelyek nem megengedettek, nem alkalmasak vagy minőségileg nem megfelelőek az adott géphez,

– a termék nem rendeltetésszerű használata,

– a termék sportrendezvényeken vagy versenyeken történő használata,

– a termék hibás alkatrészekkel történő használata miatt bekövetkező károk.

3. Karbantartási munkák

A "Karbantartás" fejezetben leírt összes munkát rendszeresen el kell végezni.

Amennyiben ezeket a karbantartási munkálatokat a használó nem tudja maga elvégezni, a munkákat szakszervizzel kell elvégeztetni.

A VIKING azt javasolja, hogy a karbantartási és javítási munkákat csak VIKING szakszervizzel végeztessük.

A VIKING szakszerviz munkatársai oktatásokon vesznek részt, és rendelkezésükre állnak a cég által kiadott műszaki információk is.

Ezeknek a munkáknak az elmulasztása esetén olyan károk keletkezhetnek, amelyekért a használó felelős.

Ide tartoznak többek között:

– a gépen a nem kielégítő vagy helytelen tisztítás miatt bekövetkező károk,

– a szakszerűtlen tárolás miatt fellépő korróziós és egyéb következményes károk,

– a gép sérülései minőségileg nem megfelelő pótalkatrészek használata miatt,

– a nem megfelelő időben vagy módon elvégzett, illetve olyan karbantartási vagy javítási munkákból adódó károk, amelyeket nem szakszervizben végeztek el.

20. Környezetvédelem

A csomagolások, a gép és a tartozékok újrahasznosítható anyagokból készültek, a hulladékkezelésüket ennek megfelelően kell végezni.

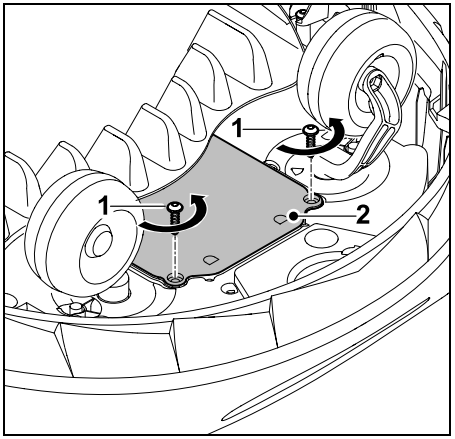
A hulladékanyagok szelektív, környezetbarát gyűjtése elősegíti a nyersanyagok újrahasznosíthatóságát. Ezért a gépet a szokásos élettartam elteltével hulladékhasznosító gyűjtőhelyre kell szállítani. Az ártalmatlanítás során vegyük figyelembe a „Hulladékkezelés” című fejezetben leírtakat. (⇨ 6.11)

A hulladékok (pl. akkumulátorok) ártalmatlanítását mindig szakszerűen kell végezni. Tartsuk be a helyi előírásokat.

A lítiumion akkumulátor nem helyezhető a háztartási hulladékok közé, ezért szakszervizben vagy veszélyeshulladék-gyűjtő ponton kell leadni.

20.1 Az akkumulátor kiszerelése

- Kapcsoljuk be a gépzárolást. (⇨ 5.2)
- Állítsuk be a legalacsonyabb vágási magasságot. (⇨ 9.3)
- Fordítsuk a hátára a robotfűnyírót.



Csavarjuk ki a csavarokat (1), és vegyük le a burkolatot (2).

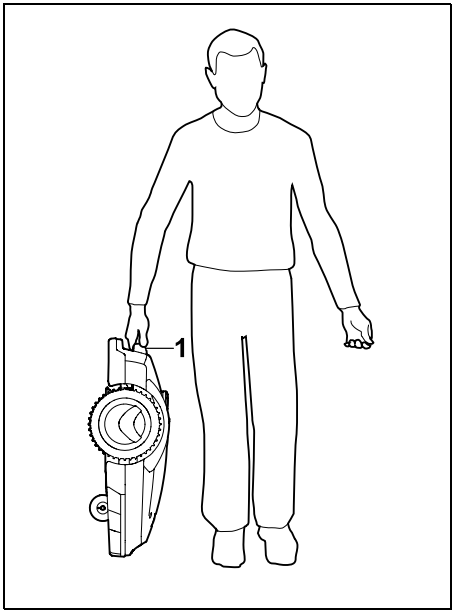
- Vegyük ki az akkumulátort az akkumulátortartó rekeszből (⇨ 9.2), majd helyezzük vissza a burkolatot és csavarjuk be a csavarokat.

Sérülésveszély!
Ügyeljünk arra, hogy ne sérüljön meg az akkumulátor.

21. Szállítás

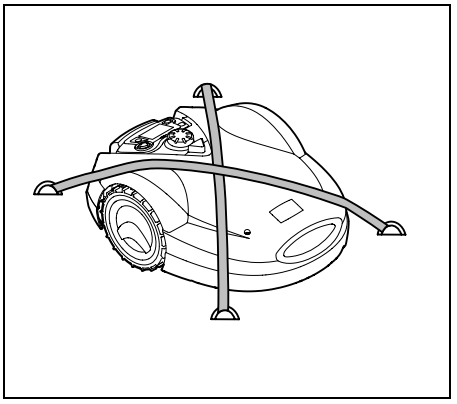
Sérülésveszély!
Szállítás előtt gondosan el kell olvasni és be kell tartani „A biztonság érdekében" című fejezetben (⇨ 6.), különösen „A gép szállítása" című alfejezetben (⇨ 6.5) lévő biztonsági tudnivalókat. Mindig kapcsoljuk be a gépzárolást. (⇨ 5.2)

21.1 A gép megemelése vagy hordozása



A fűnyíró gépet a hordfogantyúnál (1) fogva emeljük meg és hordozzuk. Ügyeljünk arra, hogy a testünk, különösen a lábaink és a lábfejeink mindig elég távol legyenek a fűnyíró késtől.

21.2 A gép rögzítése hevederekkel



Biztosítsuk ki a fűnyíró gépet a rakfelületen. Ehhez rögzítsük a gépet az ábra szerint megfelelő rögzítőeszközökkel (hevederekkel, kötelekkel).

A géphez mellékelt részeket (pl. dokkoló állomás, apró alkatrészek) ugyancsak rögzítsük.

22. A gyártó megfelelőségi nyilatkozata

Alulírott

VIKING GmbH
Hans Peter Stihl-Straße 5.
A-6336 Langkampfen/Kufstein

kijelentjük, hogy az alábbi adatokkal rendelkező gép:

automatikus, akkumulátoros (MI) **fűnyíró gép**

Gyártó neve:	**VIKING**
Típus:	MI 632.0
	MI 632.0 P
	MI 632.0 C

Gyártó neve:	**VIKING**
	MI 632.0 PC
Sorozatazonosító:	6309

a következő
dokkoló állomással

Gyártó neve:	**VIKING**
Típus:	ADO 600
Sorozatazonosító:	6309

megfelel a következő EK-irányelveknek: 2002/96/EC, ≤2016-04-19: 2004/108/EC, ≥2016-04-20: 2014/30/EU, 2006/42/EC, 2006/66/EC, 2011/65/EC

Az MI 632.0 C és MI 632.0 PC modellek emellett eleget tesznek a következő EK-irányelveknek:
≤2016-06-12: 1999/5/EC, ≥2016-06-13: 2014/53/EU

A termékek fejlesztése és gyártása a következő szabványoknak felelnek meg: EN 60335-1, EN 50636-2-107

A műszaki dokumentáció összeállításának és őrzésének helye:
Sven Zimmermann
VIKING GmbH

A gyártás éve és a sorozatszám a gép adattábláján található.

Langkampfen,
2016-01-02 (ÉÉÉÉ-HH-NN)

VIKING GmbH

Sven Zimmermann

A konstrukciós részleg vezetője

23. Műszaki adatok

MI 632.0, MI 632.0 P, MI 632.0 C, MI 632.0 PC:

Sorozatazonosító	6309
Nyírórendszer	mulcsozó nyírószerkezet
Vágószerkezet	vágókés
Munkaszélesség	28 cm
Vágószerkezet fordulatszáma	3150 1/min
Akkumulátor típusa	lítiumion
Akkumulátor feszültsége U_{DC}	29 V
Vágási magasság	20 - 60 mm
Érintésvédelmi osztály	III
Védettség	IPX1

A 2006/42/EC és az EN 50636-2-107 szabvány szerint mért

zajteljesítményszint L_{WA}	61,0 dB(A)
Mérési bizonytalanság K_{WA}	2,0 dB(A)
$L_{WA} + K_{WA}$	63 dB(A)
Hangnyomásszint L_{pA}	50 dB(A)
Mérési bizonytalanság K_{pA}	2 dB(A)
Hosszúság	73 cm
Szélesség	54 cm
Magasság	27 cm

MI 632.0, MI 632.0 C, MI 632.0 P:

Tömeg	13 kg

MI 632.0, MI 632.0 P, MI 632.0 C, MI 632.0 PC:

MI 632.0 PC:

Tömeg	14 kg

MI 632.0, MI 632.0 C:

A nyírási terület maximális mérete	3000 m^2
Teljesítmény	120 W
Hálózati csatlakozó	HLG-120H
	2,9 A
Akkumulátor típusa	AAI 130
Akkumulátorenergia	130 Wh
Akkumulátorkapacitás	4,5 Ah
Akkumulátor tömege	1,10 kg

MI 632.0 P, MI 632.0 PC:

A nyírási terület maximális mérete	4000 m^2
Teljesítmény	185 W
Hálózati csatlakozó	HLG-185H
	4,4 A
Akkumulátor típusa	AAI 200
Akkumulátorenergia	194 Wh
Akkumulátorkapacitás	6,8 Ah
Akkumulátor tömege	1,40 kg

Dokkoló állomás ADO 600:

Feszültség U_{DC}	42 V
Érintésvédelmi osztály	III
Védettség	IPX1
Tömeg	3 kg

Hálózati csatlakozó:

Feszültség U_{AC}	100 - 240 V
Frekvencia	50/60 Hz

Hálózati csatlakozó:

Feszültség U_{DC}	42 V
Érintésvédelmi osztály	II
Védettség	IP67

A VIKING akkumulátorok szállítása:

A VIKING akkumulátorok teljesítik az ENSZ „Ajánlások a veszélyes áruk szállítására, Vizsgálatok és kritériumok kézikönyv" harmadik, módosított kiadásának (ST/SG/AC.10/11/Rev.5) III. rész 38.3. pontjában foglalt feltételeket.

A felhasználó a VIKING akkumulátorokat közúti szállítás esetén további kikötések nélkül szállíthatja a géppel együtt a gép felhasználási helyére.

Légi vagy vízi szállításnál figyelembe kell venni az adott országok előírásait.

A szállítással kapcsolatos további utasítások: www.viking-garden.com/safety-data-sheets

REACH:

A REACH betűszó a vegyi anyagok bejegyzésére, értékelésére, valamint felhasználásuk engedélyezésére vonatkozó EK-rendeletet jelenti. Az (EK) 1907/2006 sz. REACH rendelet előírásainak teljesítésével kapcsolatos információk a www.stihl.com/reach oldalon találhatók.

24. Üzenetek

A hibaüzenetek az aktuális hibákról és üzemzavarokról, valamint a javaslatokról nyújtanak tájékoztatást. A hibaüzenetek egy párbeszédablakban jelennek meg, és az „Üzenetek" menüben az OK gomb megnyomásával jeleníthetők meg. (⇨ 11.9)

A javaslatok és az aktív üzenetek állapotkijelzésként is megjelennek. (⇨ 11.2)

A hibaüzenetek részletei az üzenet kódját, a bekövetkezés időpontját, a prioritást és a bekövetkezési gyakoriságot tartalmazzák.

– A **javaslatok** „Alacsony" vagy „Info" prioritásúak, és az „iMow üzemkész" szöveggel felváltva állapotkijelzésként jelennek meg. A robotfűnyíró továbbra is üzembe helyezhető, az automatikus működés folytatódik.

– Az **üzemzavarok** „Közepes" prioritásúak, és felhasználói beavatkozást igényelnek. A robotfűnyíró csak az üzemzavar jóváhagyása után helyezhető ismét üzembe.

– „Magas" prioritású **hibák** esetén a kijelzőn a „Vegye fel a kapcsolatot a szakszervizzel" szöveg olvasható. A robotfűnyíró csak a hiba VIKING szakszervizben történő kijavítása után helyezhető ismét üzembe.

Ha valamelyik hibaüzenet a javasolt megoldás végrehajtása után sem tűnik el, vegyük fel a kapcsolatot valamelyik VIKING szakszervizzel.

A következőkben nem szerepelnek a kizárólag VIKING szakszervizek által kijavítható hibák. Amennyiben ilyen hiba lépne fel, adjuk meg a 4 számjegyből álló hibakódot és a hibaszöveget a szakszerviznek.

MI 632 C, MI 632 PC:
A normál működést akadályozó állapotokra vonatkozó üzenetek az alkalmazásban is megjelennek. (⇨ 10.)

Az üzenet elküldése után a robotfűnyíró készenléti üzemmódba kerül, és az akkumulátor lemerülésének megakadályozása érdekében a rendszer letiltja a mobiltelefonos adatforgalmat.

Hibaüzenet:
0001 – Adatvesztés
A jóváhagyáshoz: OK gomb

Lehetséges ok:
– a gép szoftverének frissítése,
– feszültségkimaradás,
– szoftveres vagy hardveres hiba.

Megoldás:
– Az OK gomb megnyomását követően a robotfűnyíró az előzetes beállításokkal működik. Ellenőrizzük és korrigáljuk a beállításokat (dátum, pontos idő, nyírási terv).

Hibaüzenet:
0100 – Akkumulátor lemerült
Töltse fel az akkut

Lehetséges ok:
– az akkumulátorfeszültség alacsony

Megoldás:
– az akkumulátor feltöltéséhez helyezzük a robotfűnyírót a dokkoló állomásra (⇨ 15.8)

Hibaüzenet:
0180 – Alacsony hőmérséklet
Túl alacsony hőmérséklet

Lehetséges ok:
– túl alacsony hőmérséklet a robotfűnyíró belsejében

Megoldás:
– melegítsük fel a robotfűnyírót

Hibaüzenet:
0181 – Magas hőmérséklet
Túl magas hőmérséklet

Lehetséges ok:
– túl magas hőmérséklet a robotfűnyíró belsejében

Megoldás:
– hagyjuk kihűlni a robotfűnyírót

Hibaüzenet:
0183 – Magas hőmérséklet
lásd a „0181” számú hibaüzenetet

Hibaüzenet:
0185 – Magas hőmérséklet
lásd a „0181” számú hibaüzenetet

Hibaüzenet:
0186 – Alacsony hőmérséklet
lásd a „0180” számú hibaüzenetet

Hibaüzenet:
0187 – Magas hőmérséklet
lásd a „0181” számú hibaüzenetet

Hibaüzenet:
0302 – Hajtómotorhiba
Túl magas hőmérséklet

Lehetséges ok:
– túl magas hőmérséklet a bal oldali hajtómotornál

Megoldás:
– hagyjuk kihűlni a robotfűnyírót

Hibaüzenet:
0305 – Hajtómotorhiba
A bal kerék szorul

Lehetséges ok:
– túlterhelés a bal oldali hajtott keréknél

Megoldás:
– tisztítsuk meg a robotfűnyírót (⇨ 16.2),
– szüntessük meg a nyírási területen lévő egyenetlenségeket (lyukakat, mélyedéseket)

Hibaüzenet:
0402 – Hajtómotorhiba
Túl magas hőmérséklet

Lehetséges ok:
– túl magas hőmérséklet a jobb oldali hajtómotornál

Megoldás:
– hagyjuk kihűlni a robotfűnyírót

Hibaüzenet:
0405 – Hajtómotorhiba
A jobb kerék szorul

Lehetséges ok:
– túlterhelés a jobb oldali hajtott keréknél

Megoldás:
– tisztítsuk meg a robotfűnyírót (⇨ 16.2),
– szüntessük meg a nyírási területen lévő egyenetlenségeket (lyukakat, mélyedéseket)

Hibaüzenet:
0502 – Fűnyíró motor hibája
Túl magas hőmérséklet

Lehetséges ok:
– túl magas hőmérséklet a fűnyíró motornál

Megoldás:
– hagyjuk kihűlni a robotfűnyírót

Hibaüzenet:
0505 – Fűnyíró motor hibája
A fűnyíró kés szorul

Lehetséges ok:
– szennyeződés a menesztő tárcsa és a nyírószerkezet háza között,
– a fűnyíró motor nem kapcsolható be,
– a fűnyíró motor túlterhelt.

Megoldás:
– tisztítsuk meg a fűnyíró kést és a nyírószerkezetet (⇨ 16.2), tisztítsuk meg a menesztő tárcsát (⇨ 16.6),
– állítsunk be nagyobb vágási magasságot (⇨ 9.3),
– szüntessük meg a nyírási területen lévő egyenetlenségeket (lyukakat, gödröket).

Hibaüzenet:
0701 – Akkumulátorhiba
Hőmérséklet-tartományon kívül

Lehetséges ok:
– akkumulátoron belüli hőmérséklet túl alacsony, illetve túl magas

Megoldás:
– hagyjuk felmelegedni, illetve lehűlni a robotfűnyírót, ügyeljünk az akkumulátor számára megengedett hőmérséklet-tartományra (⇨ 6.4)

Hibaüzenet:
0703 – Akkumulátor lemerült
lásd a „0100” számú hibaüzenetet

Hibaüzenet:
0704 – Akkumulátor lemerült
lásd a „0100” számú hibaüzenetet

Hibaüzenet:
1000 – Felbor.
Túl nagy meredekség

Lehetséges ok:
– a dőlésérzékelő felborulást észlelt

Megoldás:
– állítsuk a robotfűnyírót a kerekeire, ellenőrizzük a sérüléseket, majd hagyjuk jóvá az üzenetet az OK gombbal

---

Hibaüzenet:
1010 – iMow felemelve
A jóváhagyáshoz: OK gomb

Lehetséges ok:
– a robotfűnyírót megemelték a burkolatánál

Megoldás:
– ellenőrizzük a burkolat mozgathatóságát, majd hagyjuk jóvá az üzenetet az OK gombbal

---

Hibaüzenet:
1020 – Megnyomták a STOP gombot
A jóváhagyáshoz: OK gomb

Lehetséges ok:
– megnyomták a STOP gombot

Megoldás:
– hagyjuk jóvá az üzenetet az OK gombbal

Hibaüzenet:
1030 – Burkolathiba
Ell. a burkolatot,
majd OK gomb

Lehetséges ok:
– a gép nem észleli a burkolatot

Megoldás:
– ellenőrizzük a burkolatot (mozgathatóság, megfelelő rögzítettség), majd hagyjuk jóvá az üzenetet az OK gombbal

---

Hibaüzenet:
1100 – Vezérlőkonzol
A vezérlőkonzol menet közben kivéve

Lehetséges ok:
– automatikus működés közben kivették a vezérlőkonzolt

Megoldás:
– hagyjuk jóvá az üzenetet az OK gombbal – a vezérlőkonzol behelyezését követően folytatódik az automatikus működés

---

Hibaüzenet:
1120 – A burk. blokkolódott
Ell. a burkolatot,
majd OK gomb

Lehetséges ok:
– a gép folyamatos ütközést észlel

Megoldás:
– szabadítsuk ki a robotfűnyírót, szükség esetén távolítsuk el az akadályt vagy módosítsuk a határoló huzal elhelyezkedését, ezt követően hagyjuk jóvá az üzenetet az OK gombbal
– ellenőrizzük a burkolat mozgathatóságát, majd hagyjuk jóvá az üzenetet az OK gombbal

---

Hibaüzenet:
1125 – Szüntesse meg az akadályt
Ellenőrizze a huzalelhelyezést

Lehetséges ok:
– pontatlanul fektették le a határoló huzalt

Megoldás:
– ellenőrizzük a határoló huzal elhelyezését, valamint az iRuler vonalzó segítségével a távolságokat (⇨ 12.5)

Hibaüzenet:
1130 – Szorul
iMow kiszabadítása,
majd OK gomb

Lehetséges ok:
– a robotfűnyíró beszorult,
– a hajtott kerekek kipörögnek

Megoldás:
– szabadítsuk ki a robotfűnyírót, szüntessük meg a nyírási területen lévő egyenetlenségeket vagy módosítsuk a határoló huzal elhelyezkedését, ezt követően hagyjuk jóvá az üzenetet az OK gombbal,
– tisztítsuk meg a hajtott kerekeket, szükség esetén akadályozzuk meg, hogy a robotfűnyíró esőben nyírjon, ezt követően hagyjuk jóvá az üzenetet az OK gombbal (⇨ 11.12)

Hibaüzenet:
1135 – Kívül
Az iMow nyírási területre helyezése

Lehetséges ok:
– a robotfűnyíró a nyírási területen kívül van

Megoldás:
– helyezzük a robotfűnyírót a nyírási területre

Hibaüzenet:
1140 – Túl meredek
Ellenőrizze a huzalelhelyezést

Lehetséges ok:
– a dőlésérzékelő 22°-nál nagyobb meredekséget érzékelt

Megoldás:
– módosítsuk a határoló huzal elhelyezkedését, zárjuk ki a 22°-nál nagyobb meredekségű területeket

---

Hibaüzenet:
1160 – A fogantyú meghúzva
A jóváhagyáshoz: OK gomb

Lehetséges ok:
– a robotfűnyírót felemelték a hordfogantyúnál

Megoldás:
– hagyjuk jóvá az üzenetet az OK gombbal

Hibaüzenet:
1170 – Nincs jel
Ellenőrizze a huzaljelet

Lehetséges ok:
– a gép működése közben megszűnt a huzaljel vétele,
– a robotfűnyíró a nyírási területen kívül van,
– kicserélték a dokkoló állomást, illetve az elektronikus alkatrészeket

Megoldás:
– ellenőrizzük a dokkoló állomás áramellátását,
– ellenőrizzük a dokkoló állomáson lévő LED-eket – működés közben a piros LED-nek folyamatosan világítania kell, (⇨ 13.1)
– helyezzük a robotfűnyírót a nyírási területre,
– párosítsuk a robotfűnyírót és a dokkoló állomást (⇨ 11.16)

Hibaüzenet:
1180 – Dokkolja az iMow robotfűnyírót
Automatikus dokkolás
nem lehetséges

Lehetséges ok:
– a dokkoló állomás nem található

Megoldás:
– ellenőrizzük a dokkoló állomáson lévő LED-et, szükség esetén kapcsoljuk be a dokkoló állomást (⇨ 13.1),
– ellenőrizzük a dokkolást (⇨ 15.7)

Hibaüzenet:
1190 – Dokkolási hiba
A dokkoló állomás foglalt

Lehetséges ok:
– a dokkoló állomáshoz egy másik robotfűnyíró csatlakozott

Megoldás:
– dokkoljuk a robotfűnyírót, miután a dokkoló állomás felszabadult

---

Hibaüzenet:
1200 – Fűnyíró motor hibája
lásd a „0505” számú hibaüzenetet

Hibaüzenet:
1210 – Hajtómotorhiba
A kerék szorul

Lehetséges ok:
– túlterhelés valamelyik hajtott keréknél

Megoldás:
– tisztítsuk meg a robotfűnyírót (⇨ 16.2),
– szüntessük meg a nyírási területen lévő egyenetlenségeket (lyukakat, mélyedéseket)

Hibaüzenet:
1220 – Eső érzékelése
A nyírás megszakadt

Lehetséges ok:
– A nyírási ciklus eső miatt megszakadt vagy nem kezdődött el

Megoldás:
– nincs teendő, szükség esetén állítsuk be az esőérzékelőt (⇨ 11.12)

Hibaüzenet:
2000 – Vételi hiba
Dokkolja az iMow robotfűnyírót

Lehetséges ok:
– hibás huzaljel, finomhangolás szükséges

Megoldás:
– helyezzük a robotfűnyírót a dokkoló állomásra, majd nyomjuk meg az OK gombot

---

Hibaüzenet:
2010 – Cseréljen fűny. kést
Elérte a megengedett élettartamot

Lehetséges ok:
– a fűnyíró kés több mint 200 órája használatban van, csere szükséges

Megoldás:
– cseréljük ki a fűnyíró kést, majd erősítsük meg a késcserét a „Szerviz” menüben (⇨ 16.4)

Hibaüzenet:
2020 – Javaslat
Éves karbantartás szakszervizben

Lehetséges ok:
– a gép szervizelése javasolt

Megoldás:
– az éves karbantartás végrehajtása javasolt VIKING szakszervizben

---

Hibaüzenet:
2030 – Akkumulátor
Elérte a megengedett élettartamot

Lehetséges ok:
– ki kell cserélni az akkumulátort

Megoldás:
– cseréltessük ki akkumulátort valamelyik VIKING szakszervizben

---

Hibaüzenet:
2032 – Akkumulátorhiba töltés során
lásd a „0701” számú hibaüzenetet

Hibaüzenet:
2040 – Akkumulátorhiba a nyírás indításakor
lásd a „0701” számú hibaüzenetet

Hibaüzenet:
2050 – Nyír. terv beállítása
Hosszabbítsa meg az aktív időt

Lehetséges ok:
– lerövidítették/törölték az aktív időket, illetve meghosszabbították a nyírási időt – a mentett aktív idők nem elegendők a szükséges nyírási ciklusokhoz

Megoldás:
– hosszabbítsuk meg az aktív időket (⇨ 11.7), illetve csökkentsük le a nyírási időt (⇨ 11.8)

Hibaüzenet:
2060 – Nyírás vége
A jóváhagyáshoz: OK gomb

Lehetséges ok:
– A mellékterületen sikeresen befejeződött a nyírás

Megoldás:
– Helyezzük a robotfűnyírót a nyírási területre, és dokkoljuk az akkumulátor töltése érdekében (⇨ 15.7)

Hibaüzenet:
2070 – GPS-jel
Szegélyen nincs vétel

Lehetséges ok:
– A nyírási terület teljes szegélye rádióárnyékban van

Megoldás:
– Ismételjük meg a szegélybejárást (⇨ 11.14)
– Vegyük fel a kapcsolatot valamelyik VIKING szakszervizzel a részletes diagnosztika érdekében

Hibaüzenet:
2071 – GPS-jel
Nincs vétel az 1. indulási pontnál

Lehetséges ok:
– Az 1. indulási pont rádióárnyékban van

Megoldás:
– Változtassuk meg az 1. indulási pont helyét (⇨ 11.15)

Hibaüzenet:
2072 – GPS-jel
Nincs vétel a 2. indulási pontnál

Lehetséges ok:
– A 2. indulási pont rádióárnyékban van

Megoldás:
– Változtassuk meg a 2. indulási pont helyét (⇨ 11.15)

Hibaüzenet:
2073 – GPS-jel
Nincs vétel a 3. indulási pontnál

Lehetséges ok:
– A 3. indulási pont rádióárnyékban van

Megoldás:
– Változtassuk meg a 3. indulási pont helyét (⇨ 11.15)

Hibaüzenet:
2074 – GPS-jel
Nincs vétel a 4. indulási pontnál

Lehetséges ok:
– A 4. indulási pont rádióárnyékban van

Megoldás:
– Változtassuk meg a 4. indulási pont helyét (⇨ 11.15)

Hibaüzenet:
2075 – GPS-jel
Nincs vétel a kívánt zónában

Lehetséges ok:
– A kívánt zóna rádióárnyékban van

Megoldás:
– Definiáljuk újra a kívánt zónát (⇨ 10.)

Hibaüzenet:
2076 – GPS-jel
A kívánt zóna nem található

Lehetséges ok:
– A kívánt zóna nem található a szegélybejárás során

Megoldás:
– Definiáljuk újra a kívánt zónát. Ügyeljünk arra, hogy a kívánt zóna és a határoló huzal ne fedjék egymást (⇨ 10.)

Hibaüzenet:
2077 – Kívánt zóna
Kívánt zóna a dokkterületen kívül van

Lehetséges ok:
– A kívánt zóna a mentett dokkterületen kívül van

Megoldás:
– Definiáljuk újra a kívánt zónát (⇨ 10.)

Hibaüzenet:
2080 – Hálózat
Nincs GPRS-vétel

Lehetséges ok:
– Nem létesíthető GPRS-kapcsolat, a nyírási terület rádióárnyékban van

Megoldás:
– Vegyük fel a kapcsolatot valamelyik VIKING szakszervizzel a részletes diagnosztika érdekében

---

Hibaüzenet:
2100 – GPS-védelem
Dokkterület elhagyása
Gép zárolva

Lehetséges ok:
– A robotfűnyírót kivitték a dokkterületről

Megoldás:
– Vigyük vissza a robotfűnyírót a dokkterületre, és adjuk meg a PIN kódot (⇨ 5.10)

Hibaüzenet:
2110 – GPS-védelem
Új telepítési hely
Újratelepítés szüks.

Lehetséges ok:
– A robotfűnyírót másik nyírási területen helyezték üzembe. A másik dokkoló állomás huzaljele már mentve van.

Megoldás:
– Végezzünk újratelepítést (⇨ 11.14)

Hibaüzenet:
2200 – SIM állapota
Előfizetés meghosszabbítása

Lehetséges ok:
– Az M2M-szolgáltatás szerződése hamarosan lejár

Megoldás:
– Hosszabbítsuk meg a szerződést – a VIKING szakkereskedések készséggel nyújtanak információt ehhez

Hibaüzenet:
4001 – Belső hiba
Hőmérséklet-tartományon kívül

Lehetséges ok:
– az akkumulátoron, illetve a gépen belüli hőmérséklet túl alacsony, illetve túl magas

Megoldás:
– hagyjuk felmelegedni, illetve lehűlni a robotfűnyírót, ügyeljünk az akkumulátor számára megengedett hőmérséklet-tartományra (⇨ 6.4)

Hibaüzenet:
4002 – Felbor.
lásd az „1000” számú hibaüzenetet

Hibaüzenet:
4003 – A burkolat felemelve
Ell. a burkolatot,
majd OK gomb

Lehetséges ok:
– felemelték a burkolatot

Megoldás:
– ellenőrizzük a burkolatot, és hagyjuk jóvá az üzenetet az OK gombbal

Hibaüzenet:
4004 – Belső hiba
A jóváhagyáshoz: OK gomb

Lehetséges ok:
– programhiba,
– áramkimaradás automatikus működés közben,
– a robotfűnyíró a nyírási területen kívül található

Megoldás:
– hagyjuk jóvá az üzenetet az OK gombbal,
– ellenőrizzük a dokkoló állomás áramellátását – működés közben a piros LED-nek folyamatosan világítania kell, ezt követően nyomjuk meg az OK gombot, (⇨ 13.1)
– helyezzük a robotfűnyírót a nyírási területre, majd nyomjuk meg az OK gombot

Hibaüzenet:
4005 – Belső hiba
lásd a „4004” számú hibaüzenetet

Hibaüzenet:
4006 – Belső hiba
lásd a „4004” számú hibaüzenetet

Hibaüzenet:
4008 – Belső hiba
lásd a „4004” számú hibaüzenetet

25. Hibakeresés

🛠 Szükség esetén forduljunk szakszervizhez, lehetőleg VIKING szakszervizhez.

Hiba:
a robotfűnyíró nem megfelelő időpontokban működik

Lehetséges ok:
– helytelen a dátum és a pontos idő beállítása,
– helytelen az aktív idők beállítása,
– illetéktelen személy helyezte üzembe a gépet

Megoldás:
– állítsuk be a pontos időt és a dátumot (⇨ 11.11),
– állítsuk be az aktív időket (⇨ 11.6),
– állítsuk be a „Közepes” vagy a „Magas” biztonsági fokozatot (⇨ 11.16)

Hiba:
a robotfűnyíró nem működik az aktív idő alatt

Lehetséges ok:
– az akkumulátor töltődik,
– az automatika ki van kapcsolva,
– az aktív idő le van tiltva,
– a gép esőt érzékel,
– a gép elérte a heti nyírási időt, az adott héten nincs szükség újabb nyírási ciklusra,
– aktív üzenet van a gépen,
– a vezérlőkonzol nincs megfelelően behelyezve,
– a dokkoló állomás nem csatlakozik az elektromos hálózathoz,
– áramkimaradás.

Megoldás:
– hagyjuk feltöltődni akkumulátort (⇨ 15.8),
– kapcsoljuk be az automatikát (⇨ 11.5),
– engedélyezzük az aktív időt (⇨ 11.7),
– állítsuk be az esőérzékelőt (⇨ 11.12),

– nincs szükség további teendőre, a gép automatikusan osztja szét a nyírási ciklusokat a hétre – szükség esetén indítsuk el a nyírást a „Nyírás indítása” paranccsal (⇨ 11.5),
– hárítsuk el a megjelenített üzemzavart, majd hagyjuk jóvá az üzenetet az OK gombbal (⇨ 11.9),
– helyezzük be a vezérlőkonzolt (⇨ 15.2),
– ellenőrizzük a dokkoló állomás áramellátását (⇨ 9.5),
– ellenőrizzük az áramellátást. Amennyiben a robotfűnyíró a rendszeres ellenőrzést követően ismét huzaljelet észlel, folytatja a megszakított nyírási ciklust. Emiatt több percig is tarthat, amíg az áramkimaradást követően a nyírás automatikusan folytatódik. Minél hosszabb az áramkimaradás, annál több idő telik el az egyes ellenőrzések között.

Hiba:
a robotfűnyíró nem nyír a „Nyírás indítása”, illetve a „Nyírás késleltetett indítása” parancsok kiadása után

Lehetséges ok:
– alacsony akkumulátortöltöttség,
– a gép esőt érzékel,
– a vezérlőkonzol nincs megfelelően behelyezve,
– aktív üzenet van a gépen,
– megnyomták a dokkoló állomáson lévő „Home” gombot – a robotfűnyíró készül visszatérni a dokkoló állomáshoz

Megoldás:
– töltsük fel az akkumulátort (⇨ 15.8),
– állítsuk be az esőérzékelőt (⇨ 11.12),
– helyezzük be a vezérlőkonzolt (⇨ 15.2),
– hárítsuk el a megjelenített üzemzavart, majd hagyjuk jóvá az üzenetet az OK gombbal (⇨ 11.9),
– nyomjuk meg a „Home” gombot a visszahívás kikapcsolásához, illetve a dokkolás után adjuk ki ismét a parancsot

---

Hiba:
a robotfűnyíró nem működik, és nem jelenik meg semmi a kijelzőn

Lehetséges ok:
– a gép készenléti üzemmódban van,
– meghibásodott az akkumulátor

Megoldás:
– nyomjuk meg valamelyik gombot a készenléti üzemmódból történő kilépéshez – megjelenik az állapotkijelzés (⇨ 11.2),
– cseréljük ki akkumulátort (🛠)

Hiba:
a robotfűnyíró hangos és rezeg

Lehetséges ok:
– megsérült a fűnyíró kés
– erősen beszennyeződött a nyírószerkezet

Megoldás:
– cseréljük ki a fűnyíró kést – távolítsuk el az akadályokat a füves területről (⇨ 16.4), (🛠)
– tisztítsuk meg a nyírószerkezetet (⇨ 16.2)

Hiba:
nem megfelelő mulcsozási, illetve nyírási eredmény

Lehetséges ok:
– a fű magassága túl nagy a vágási magassághoz,
– a fű nagyon nedves,
– tompa vagy kopott a fűnyíró kés,
– nem elegendő az aktív idő, túl rövid a nyírási idő,
– hibásan van beállítva a nyírási terület mérete,
– nagyon magas a fű a nyírási területen,
– hosszú esős időszak

Megoldás:
– állítsuk be a vágási magasságot (⇨ 9.3),
– állítsuk be az esőérzékelőt (⇨ 11.12), csúsztassuk el az aktív időt (⇨ 11.7),
– cseréljük ki a fűnyíró kést. (⇨ 16.4), (🛠)
– hosszabbítsuk meg, illetve bővítsük ki az aktív időket (⇨ 11.7), hosszabbítsuk meg a nyírási időt (⇨ 11.8),
– hozzunk létre új nyírási tervet (⇨ 11.8),
– a szép nyírási eredmény eléréséhez a füves terület méretétől függően akár 2 hétre is szüksége lehet a robotfűnyírónak,
– engedélyezzük az esőben történő nyírást (⇨ 11.12), hosszabbítsuk meg az aktív időket (⇨ 11.7)

Hiba:
idegen nyelvű kijelzés

Lehetséges ok:
– megváltozott a nyelvbeállítás

Megoldás:
– állítsuk be a nyelvet (⇨ 11.11)

Hiba:
a nyírási területen barna (földes) részek keletkeznek

Lehetséges ok:
– a nyírási idő túl hosszú a nyírási területhez,

– túl szűk sugár mentén fektették le a határoló huzalt,
– hibásan van beállítva a nyírási terület mérete

Megoldás:
– csökkentsük a nyírási időt (⇨ 11.8),
– javítsuk ki a határoló huzal lefektetési vonalát (⇨ 9.6),
– hozzunk létre új nyírási tervet (⇨ 11.8)

Hiba:
a nyírási ciklusok a szokásosnál jelentősen rövidebbek

Lehetséges ok:
– a fű nagyon magas vagy túl nedves,
– erősen beszennyeződött a gép (nyírószerkezet, hajtott kerekek),
– az akkumulátor elérte az élettartamát

Megoldás:
– állítsuk be a vágási magasságot (⇨ 9.3),
állítsuk be az esőérzékelőt (⇨ 11.12),
csúsztassuk el az aktív időt (⇨ 11.7),
– tisztítsuk meg a gépet (⇨ 16.2),
– cseréljük ki az akkumulátort – vegyük figyelembe a kijelzőn megjelenő erre vonatkozó javaslatot (🛠) (⇨ 11.9)

Hiba:
a robotfűnyíró dokkolódott, de az akkumulátor nem töltődik

Lehetséges ok:
– nem szükséges feltölteni az akkumulátort,
– a dokkoló állomás nem csatlakozik az elektromos hálózathoz,
– hibás dokkolás,
– korrodálódott töltéscsatlakozók

Megoldás:
– nincs teendő – a gép automatikusan elkezdi tölteni az akkumulátort, amint a feszültség egy bizonyos szint alá csökken,
– ellenőrizzük a dokkoló állomás áramellátását (⇨ 9.5),
– helyezzük a robotfűnyírót a nyírási területre, majd küldjük vissza dokkoló állomáshoz (⇨ 11.5), közben ellenőrizzük a megfelelő dokkolást – szükség esetén korrigáljuk dokkoló állomás helyét (⇨ 9.5),
– cseréljük ki a töltéscsatlakozókat (🛠)

Hiba:
nem működik a dokkolás

Lehetséges ok:
– egyenetlenségek a dokkoló állomás bejárati területénél,
– beszennyeződött hajtott kerekek, illetve alaplemez,
– a határoló huzal helytelen lefektetése a dokkoló állomás környékén,
– a határoló huzal végeit nem rövidítették meg

Megoldás:
– szüntessük meg a dokkoló állomás bejárati területénél lévő egyenetlenségeket (⇨ 9.5),
– tisztítsuk meg a hajtott kerekeket és a dokkoló állomás alaplemezét (⇨ 16.2),
– fektessük le újból a határoló huzalt, ügyeljünk a megfelelő elhelyezésre a dokkoló állomás környékén (⇨ 9.6),
– a leírtak szerint rövidítsük meg a határoló huzalt, és huzaltartalék nélkül fektessük le, ne tekerjük fel a túlnyúló végeket (⇨ 9.7)

Hiba:
a robotfűnyíró elmegy a dokkoló állomás mellett, vagy ferdén dokkol

Lehetséges ok:
– környezeti hatások zavarják a huzaljelet,
– a határoló huzal helytelenül van lefektetve a dokkoló állomás környékén.

Megoldás:
– párosítsuk újra a robotfűnyírót és a dokkoló állomást, ügyeljünk arra, hogy a robotfűnyíró párosítás közben egyenesen álljon a dokkoló állomáshoz képest (⇨ 11.16),
– fektessük le újból a határoló huzalt, ügyeljünk a megfelelő elhelyezésre a dokkoló állomás környékén (⇨ 9.6), ellenőrizzük, hogy megfelelően csatlakozik-e a határoló huzal a dokkoló állomáshoz (⇨ 9.7).

Hiba:
a robotfűnyíró áthaladt a határoló huzalon

Lehetséges ok:
– helytelenül fektettük le a határoló huzalt, nem megfelelőek a távolságok,
– túl nagy a nyírási terület lejtése,
– külső jelek zavarják a robotfűnyíró vételét

Megoldás:
– ellenőrizzük a határoló huzal elhelyezését (⇨ 11.14), valamint az iRuler vonalzó segítségével a távolságokat (⇨ 12.5),
– ellenőrizzük a határoló huzal elhelyezését, zárjuk ki a nagy meredekségű területeket (⇨ 11.14),
– vegyük fel a kapcsolatot valamelyik VIKING szakszervizzel (🛠)

Hiba:
a robotfűnyíró túl gyakran megakad

Lehetséges ok:
– a vágási magasság túl alacsony,
– beszennyeződtek a hajtott kerekek,
– mélyedések, akadályok találhatók a nyírási területen

Megoldás:
– növeljük a vágási magasságot (⇨ 9.3),
– tisztítsuk meg a hajtott kerekeket (⇨ 16.2),
– töltsük fel a nyírási területen lévő mélyedéseket, az akadályok (pl. kilógó gyökereket) körül alakítsunk ki elzárt területeket, távolítsuk el az akadályokat (⇨ 9.6)

Hiba:
az ütközésérzékelő nem jelez, amikor a robotfűnyíró akadálynak ütközik

Lehetséges ok:
– alacsony (10cm-nél alacsonyabb) akadály,
– az akadály el tud mozdulni a talajon – pl. avar vagy teniszlabda.

Megoldás:
– távolítsuk el az akadályt, vagy alakítsunk ki elzárt területet az akadály körül (⇨ 12.7),
– távolítsuk el az akadályt.

Hiba:
a gép nyomai a nyírási terület szélén

Lehetséges ok:
– túl gyakori szegélynyírás,
– indulási pontként történő használat,
– az akkumulátor kezd elhasználódni, és nagyon gyakran kell tölteni

Megoldás:
– kapcsoljuk ki, vagy csökkentsük heti egy alkalomra a szegélynyírást (⇨ 11.14),
– az adott nyírási területen az összes nyírási ciklust a dokkoló állomástól indítsunk (⇨ 11.15),
– cseréljük ki az akkumulátort – vegyük figyelembe a kijelzőn megjelenő erre vonatkozó javaslatot (🛠) (⇨ 24.)

Hiba:
lenyíratlan fű marad a nyírási terület szélén

Lehetséges ok:
– ki van kapcsolva a szegélynyírás,
– pontatlanul fektették le a határoló huzalt,
– a fűnyíró kés nem éri el a füvet

Megoldás:
– hetente egyszer vagy kétszer végeztessünk szegélynyírást (⇨ 11.14),
– ellenőrizzük a határoló huzal elhelyezését (⇨ 11.14), valamint az iRuler vonalzó segítségével a távolságokat (⇨ 12.5),
– rendszeresen nyírjuk le a lenyíratlan területeket megfelelő fűszegélynyíróval

---

Hiba:
nincs huzaljel

Lehetséges ok:
– ki van kapcsolva a dokkoló állomás – nem világítanak a LED-ek,
– a dokkoló állomás nem csatlakozik az elektromos hálózathoz – nem világítanak a LED-ek,
– a határoló huzal nincs a dokkoló állomáshoz csatlakoztatva – a piros LED villog,
– megszakadt a határoló huzal – a piros LED villog,
– a robotfűnyíró és a dokkoló állomás nincsenek párosítva,
– meghibásodás az elektronikában

Megoldás:
– kapcsoljuk be a dokkoló állomást (⇨ 13.1),
– ellenőrizzük a dokkoló állomás áramellátását (⇨ 9.5),
– csatlakoztassuk a határoló huzalt a dokkoló állomáshoz (⇨ 9.7),
– keressük meg a huzalszakadást (⇨ 16.7), és javítsuk ki a határoló huzalt a huzalösszekötő segítségével (⇨ 12.14),
– párosítsuk a robotfűnyírót és a dokkoló állomást (⇨ 11.16),
– vegyük fel a kapcsolatot valamelyik VIKING szakszervizzel (🛠)

Hiba:
A robotfűnyíró nem érzékeli a GPS-jelet

Lehetséges ok:
– Már létrejött a műholdas kapcsolat
– 3 vagy kevesebb műhold van a hatókörben
– A gép rádióárnyékban van

Megoldás:
– Nincs teendő, a kapcsolat kiépítése néhány percig tart
– Álljunk ki az árnyékoló akadályok (pl. fák, előtetők) alól, vagy távolítsuk el az akadályokat

Hiba:
A robotfűnyíró nem tud mobiltelefonos kapcsolatot létesíteni

Lehetséges ok:
– A nyírási terület rádióárnyékban van
– Az M2M szolgáltatási szerződés lejárt
– A rádiómodul nincs bekapcsolva

Megoldás:
– Hosszabbítsuk meg az előfizetést valamelyik VIKING szakkereskedésben (🛠)
– Kapcsoltassuk be a rádiómodult valamelyik VIKING szakkereskedőnél (🛠)

Hiba:
a robotfűnyíró nem érhető el az alkalmazáson keresztül

Lehetséges ok:
– a rádiómodul inaktív,
– a robotfűnyíró készenléti üzemmódban van,
– nincs internetkapcsolat,
– nem megfelelő e-mail címet rendeltek hozzá a robotfűnyíróhoz.

Megoldás:
– a rádiómodul a visszatérés közben, valamint a dokkoláskor kikapcsol, majd újból bekapcsol és a robotfűnyíró ismét elérhetővé válik,
– kapcsoljuk be a robotfűnyírót valamelyik gomb megnyomásával, és állítsuk be a „GPRS” energiamódot (⇨ 11.11),
– csatlakoztassuk azt a készüléket az internethez, amelyre az alkalmazást telepítettük,
– javítsuk ki az e-mail címet (⇨ 10.).

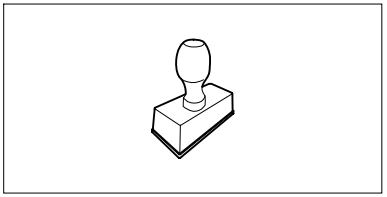
26. Szervizelési időpontok

26.1 Az átadás igazolása

Modell: _____

Sorozatszám: ☐ ☐☐ ☐☐☐ ☐☐☐ ☐

Dátum: ☐☐ ☐☐ ☐☐☐☐



Következő szervizidőpont

Dátum: ☐☐ ☐☐ ☐☐☐☐

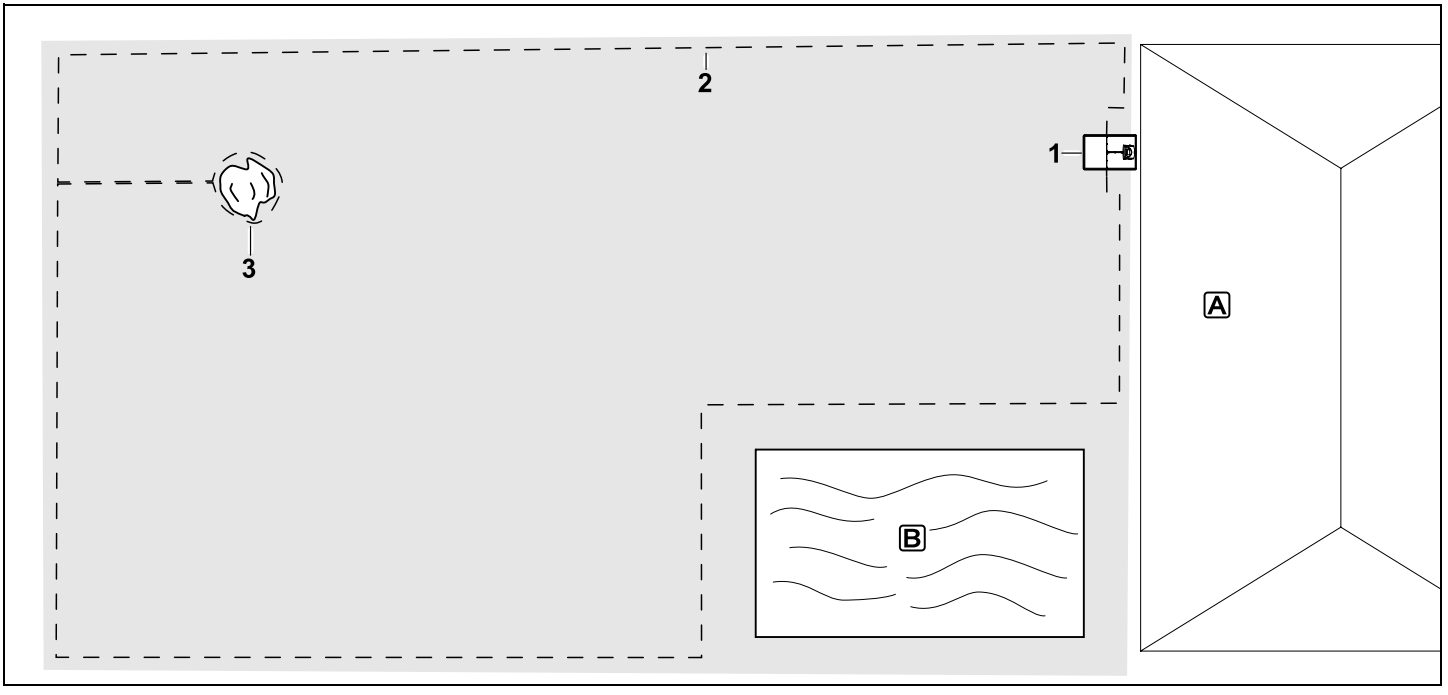
26.2 A szervizelés igazolása

Kérjük, karbantartási munkák esetén adja át a jelen használati utasítást a VIKING szakkereskedőnek. A szakszerviz a használati utasításban található előnyomtatott helyeken igazolja a szervizelés elvégzését.

Az elvégzett szervizelés időpontja

A következő szervizelés időpontja

27. Telepítési példák



Négyszögletes nyírási terület egyetlen fával és úszómedencével

Dokkoló állomás:
Közvetlenül a háznál (Ⓐ) lévő telepítési hellyel (1).

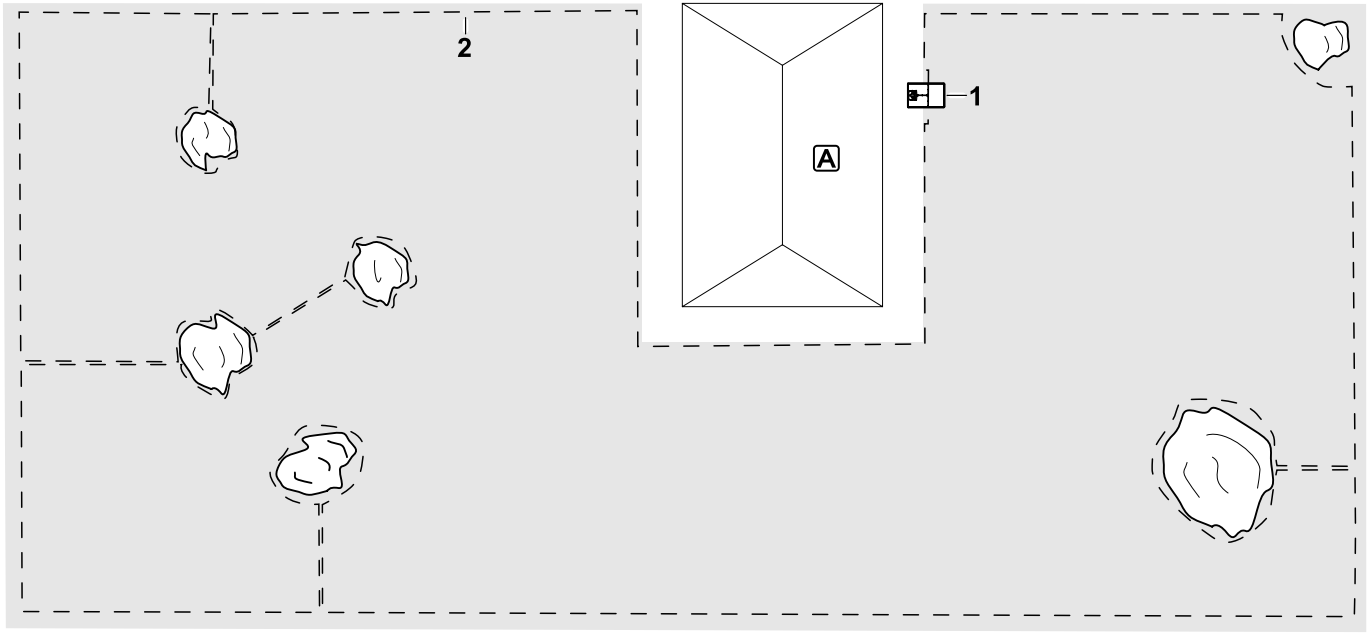
Elzárt terület:
A különálló fa (3) körül kialakítva, a szegélyre merőleges összekötő szakasszal.

Úszómedence:
A határoló huzal (2) és a medence (Ⓑ) közötti távolság: **100 cm**

Huzaltávolságok: (⇨ 12.5)
Az áthaladást nem korlátozó akadályoktól (pl. burkolt terület és utak) mért távolság:
0 cm
A magas akadályoktól mért távolság:
27 cm
A fától mért távolság: **37 cm**
A vízfelülettől mért távolság: **100 cm**

Programozás:
A nyírási terület méretének meghatározását követően további beállítás nem szükséges.

Különlegességek:
Az úszómedence körül rendszeresen nyírjuk le a lenyíratlan területeket kézzel, illetve megfelelő fűszegélynyíróval.



U alakú nyírási terület több különálló fával

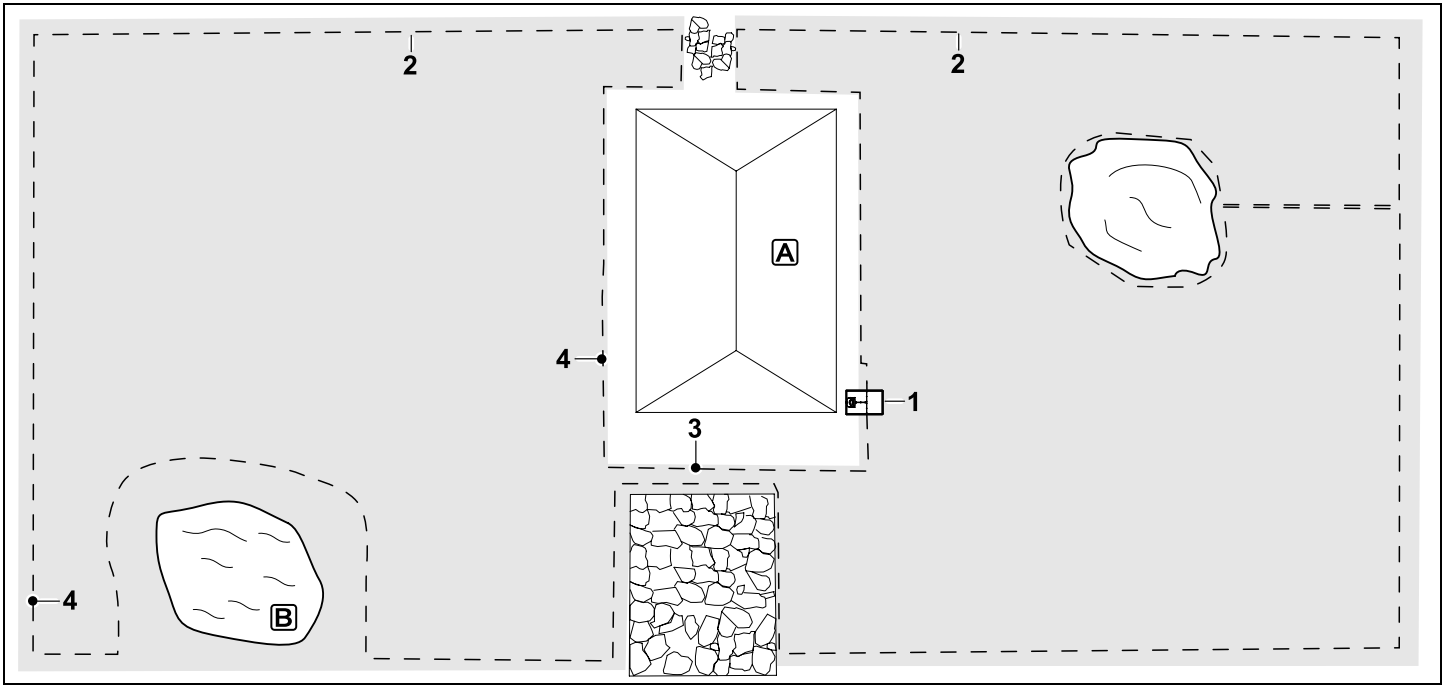
Dokkoló állomás:
Közvetlenül a háznál (A) lévő telepítési hellyel (1).

Elzárt területek:
A különálló fák körül kialakítva, mindegyiknél a szegélyre (2) merőleges összekötő szakaszok, a két elzárt területet összekötő szakasz kapcsolja össze.

Huzaltávolságok: (⇨ 12.5)
Az áthaladást nem korlátozó akadályoktól (pl. burkolt terület és utak) mért távolság:
0 cm
A fáktól mért távolság: **37 cm**
A magas akadályoktól mért távolság:
27 cm

Programozás:
A nyírási terület méretének meghatározását követően további beállítás nem szükséges.

Különlegességek:
Fa a nyírási terület sarkában – a kikerült fa mögötti területet rendszeresen nyírjuk le megfelelő fűszegélynyíróval, vagy hagyjuk meg magasabb fűvel borított területnek.



Két részre osztott nyírási terület tóval és különálló fával

Dokkoló állomás:
Közvetlenül a háznál (A) lévő telepítési hellyel (1).

Elzárt terület:
A különálló fa körül kialakítva, a szegélyre merőleges összekötő szakasszal.

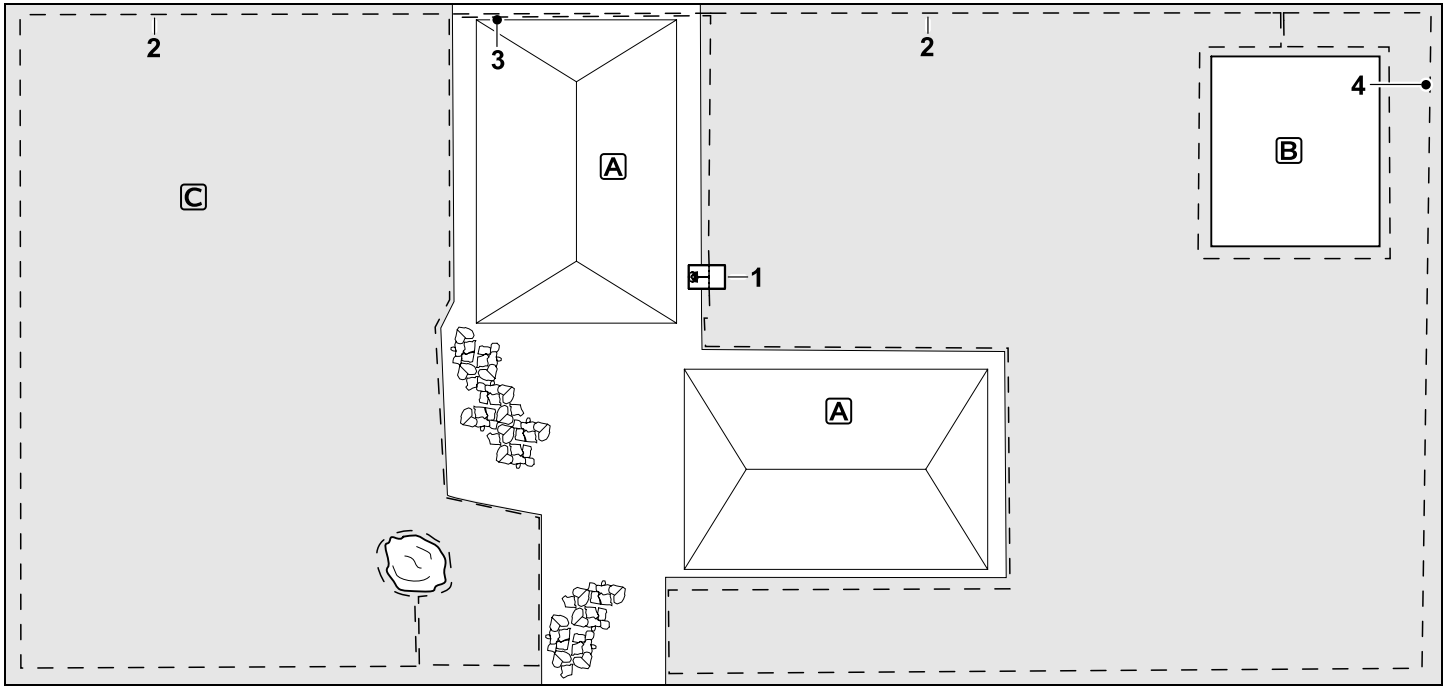
Tó:
A határoló huzal (2) és a tó (B) közötti távolság: **100 cm**

Huzaltávolságok: (⇨ 12.5)
Az áthaladást nem korlátozó akadályoktól (pl. burkolt terület és utak) mért távolság: **0 cm**
A magas akadályoktól mért távolság: **27 cm**
Távolság a fa körül: **37 cm**
A vízfelülettől mért távolság: **100 cm**

Szűk terület:
Folyosót (3) kell kialakítani (⇨ 12.9).
Huzaltávolság: **27 cm**

Programozás:
Adjuk meg a nyírási terület teljes területét, programozzunk be 2 indulási pontot (4) (a dokkoló állomás közelében és a tónál lévő zegzugos sarokban) – az indulási gyakoriság mindkét esetben 10 menetenként 2 menet (⇨ 11.15).

Különlegességek:
A lenyíratlan területeket (pl. a tó körül) rendszeresen nyírjuk le kézzel, illetve megfelelő fűszegélynyíróval.



Két részre osztott nyírási terület – a robotfűnyíró nem képes önállóan az egyik területről a másikra eljutni.

Dokkoló állomás:
Telepítési hely (1) közvetlenül a házak (A) mellett.

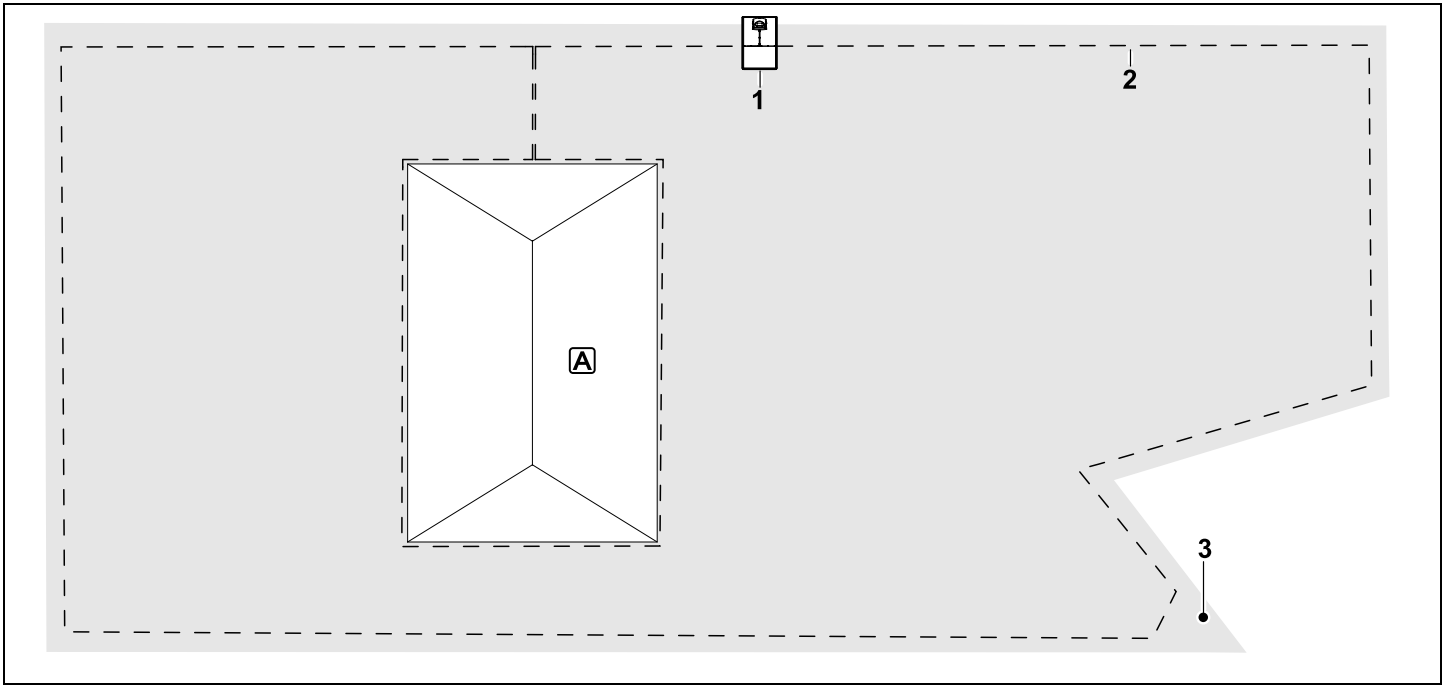
Elzárt területek:
A különálló fa és a zöldségeskert (B) körül kialakítva, a szegélyre merőleges összekötő szakasszal.

Huzaltávolságok: (⇨ 12.5)
Az áthaladást nem korlátozó akadályoktól (pl. burkolt terület és utak) mért távolság:
0 cm
A magas akadályoktól mért távolság:
27 cm
A fától mért távolság: **37 cm**
Minimális huzaltávolság a zöldségeskert mögötti szűk területeken: **54 cm**

Mellékterület:
Egy mellékterületet (C) kell kialakítani, összekötő szakasz (3) a ház teraszán kábelcsatornában.

Programozás:
Határozzuk meg a nyírási terület (mellékterület nélküli) méretét, programozzunk be egy indulási pontot (4) a szűk területen – az indulási gyakoriság 10 menetenként 2 menet legyen (⇨ 11.15).

Különlegességek:
Hetente többször vigyük a robotfűnyírót a mellékterületre, és adjuk ki a „Nyírás indítása” parancsot. (⇨ 15.5)
Vegyük figyelembe a lenyírható terület méretét. (⇨ 14.4)
Szükség esetén alakítsunk ki két különálló nyírási területet két dokkoló állomással.



Nyírási terület különálló épület körül.

Dokkoló állomás:
Telepítési hely (1) a nyírási terület szélén.
A ház (A) elzárt területként van körbehatárolva, a dokkoló állomás így nem telepíthető közvetlenül a ház közelébe.
A hálózati kábelt a háztól a dokkoló állomásig megfelelő kábelcsatornában kell lefektetni.

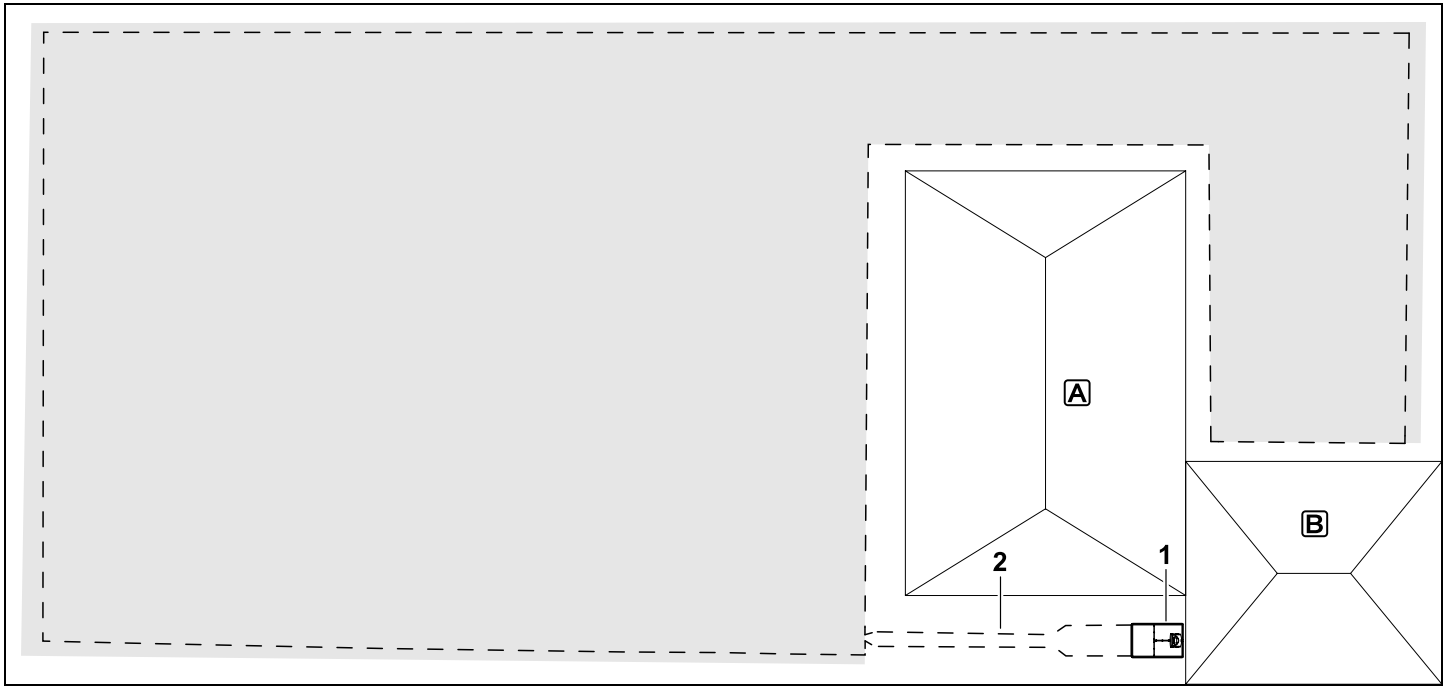
Elzárt terület:
A ház körül kialakítva, a szegélyre merőleges összekötő szakasszal.

Huzaltávolságok: (⇨ 12.5)
Az áthaladást nem korlátozó akadályoktól (pl. burkolt terület és utak) mért távolság:
0 cm

A szegélyen lévő magas akadályoktól (pl. falaktól és kerítésektől) mért távolság:
27 cm

Programozás:
A nyírási terület méretének meghatározását követően további beállítás nem szükséges.

Különlegességek:
A hegyes fűsarokban (3) az ábra szerint fektessük le a határoló huzalt, kerüljük a 90°-nál kisebb szöget. (⇨ 9.6)
A hegyes fűsarok területén rendszeresen nyírjuk le a lenyíratlan területeket megfelelő fűszegélynyíróval.



Nyírási terület különálló épület körül, külső elhelyezésű dokkoló állomással (1)

Dokkoló állomás:
A telepítési hely közvetlenül a garázsnál (B), a ház (A) mögött.

Huzaltávolságok: (⇨ 12.5)
Az áthaladást nem korlátozó akadályoktól (pl. burkolt terület és utak) mért távolság:
0 cm
A magas akadályoktól mért távolság:
27 cm

Programozás:
A nyírási terület méretének meghatározását követően további beállítás nem szükséges.

Különlegességek:
Folyosó (2) kialakítása tölcsérszerű bejárattal (⇨ 12.9)
Huzaltávolság: **27 cm**

A folyosó külső elhelyezésű dokkoló állomáshoz (1) vezet. Egy méterrel a dokkoló állomás előtt a folyosón belüli huzaltávolságot meg kell növelni akkorára, mint az alaplemez szélessége. (⇨ 9.5)
Ügyeljünk a folyosón belüli és a dokkoló állomás melletti helyigényre.

God. klient!

Pateicamies par uzņēmuma VIKING kvalitatīvā izstrādājuma iegādi!

Šis produkts ir izgatavots, izmantojot modernākās ražošanas metodes un veicot vispusīgas kvalitātes pārbaudes, jo mēs savu mērķi uzskatām par sasniegtu tikai tad, ja esat apmierināts ar iegādāto ierīci.

Ja Jums rodas jautājumi par iegādāto ierīci, lūdzu, vērsieties pie sava izplatītāja vai tieši mūsu uzņēmuma realizācijas nodaļā.

Patīkamu darbu ar VIKING ierīci Jums novēl

Dr. Peter Pretzsch

Uzņēmuma vadītājs

1. Satura rādītājs

Par šo lietošanas pamācību **88**
Vispārīga informācija 88
Valstu varianti 88
Norādījumi lietošanas pamācības lasīšanai 88
Ierīces apraksts **90**
Pļaujmašīna–robots 90
Bāzes stacija 91
Vadības konsole 92
Kā pļaujmašīna–robots darbojas **93**
Darbības princips 93
Manuāla pļaušana 94
Drošības ierīces **94**
STOP poga 94
Ierīces bloķēšana 94
Aizsargvāki 94
Darbināšana ar divām rokām 95
Trieciena sensors 95
Pacelšanas aizsardzība 95
Slīpuma sensors 95
Displeja apgaismojums 95
Zādzību aizsardzība 95
GPS aizsardzība 95
Jūsu drošībai **95**
Vispārīga informācija 95
Apģērbs un aprīkojums 96
Brīdinājums — elektriskās strāvas risks 97
Akumulators 97
Ierīces transportēšana 98
Pirms ekspluatācijas 98
Programmēšana 99
Darbības laikā 99
Apkope un remonts 100
Uzglabāšana ilgākos ekspluatācijas starplaikos 101
Utilizācija 101
Simbolu apraksts **101**
Piegādes komplekts **103**
Sākotnējā uzstādīšana **104**
Instrukcijas sākotnējai uzstādīšanai 104
Akumulatora ievietošana 104
Pļaušanas augstuma iestatīšana 105
Valodas, datuma un laika iestatīšana 105
Bāzes stacijas uzstādīšana 106
Ierobežojošās lentas ieklāšana 109
Ierobežojošās lentas pievienošana 111
Pļaujmašīnas–robota un bāzes stacijas savienošana pārī 113
Uzstādījumu pārbaude 114
Pļaujmašīnas–robota programmēšana 115
Sākotnējās uzstādīšanas pabeigšana 116
Pirmā pļaušanas reize pēc sākotnējās uzstādīšanas 117
VIKING iMow lietotne **117**
Izvēlne **118**
Lietošanas instrukcija 118
Statusa rādījums 119
Informācijas zona 120
Galvenā izvēlne 120
Komandas 121
Pļaušanas grafiks 122
Darbības laiki 122
Pļaušanas ilgums 123
Informācija 123
Iestatījumi 124
iMow zāles pļāvējs — ierīces iestatījumi 124

Drukāta uz papīra, kas nav balināts ar hloru. Papīrs ir utilizējams. Vāciņi nesatur halogēnus.

Lietus sensora iestatīšana 125
Statusa rādījuma iestatīšana 125
Uzstādīšana 126
Sākuma punktu iestatīšana 126
Drošība 127
Apkope 129
Ierobežojošā lenta 129
Ierobežojošās lentas izvietošanas plānošana 129
Pļaujamās platības skices izveidošana 130
Novietojiet ierobežojošo lentu 130
Pievienojiet ierobežojošo lentu 130
Stieples atstarpes — iRuler šablona izmantošana 131
Šauras vietas 132
Bloķētas platības 132
Papildu platības 133
Celiņi 133
Savienojuma posmu uzstādīšana 134
Precīza malu pļaušana 135
Slīps reljefs pļaujamajā platībā 135
Uzstādiet stieples rezerves 136
Stiepļu savienotāja izmantošana 136
Dokstacija 136
Bāzes stacijas vadības elementi 136
Norādījumi par pļaušanu 137
Vispārēja informācija 137
Smalcināšana 137
Darbības laiki 137
Pļaušanas ilgums 137
Māju zona (MI 632 C, MI 632 PC) 138
Manuāla pļaušana 138
Ierīces sagatavošana darbam 138
Sagatavošana 138
Vadības konsoles noņemšana un ievietošana 138
Programmēšanas pielāgošana 139
Pļaušana automātiskajā režīmā 139
Pļaušana neatkarīgi no darbības laikiem 140
Manuāla pļaušana 140
Pļaujmašīnas–robota dokošana 141
Akumulatora uzlāde 141
Apkope 142
Apkopes grafiks 142
Ierīces tīrīšana 142
Naža nodiluma robežas pārbaude 143
Pļaušanas naža izņemšana un ievietošana 143
Pļaušanas naža asināšana 144
Piedziņas plāksnes izņemšana un uzstādīšana 144
Meklēt stieples lūz. 145
Barošanas bloka spraudnis 146
Uzglabāšana un ziemas pārtraukums 146
Parastās rezerves daļas 147
Piederumi 147
Nodiluma samazināšana un bojājumu novēršana 147
Vides aizsardzība 148
Akumulatora izņemšana 148
Transportēšana 149
Ierīces pacelšana vai pārvietošana 149
Ierīces nostiprināšana 149
Ražotāja CE atbilstības deklarācija 149
Tehniskie parametri 150
Ziņojumi 151
Darbības traucējummeklēšana 157
Apkopes grafiks 160
Nodošanas apstiprinājums 160
Apkopes apstiprinājums 160
Uzstādīšanas piemēri 161

2. Par šo lietošanas pamācību

2.1 Vispārīga informācija

Šī lietošanas pamācība saskaņā ar EK Direktīvu 2006/42/EC ir ražotāja **oriģinālā lietošanas pamācība**.

Uzņēmums VIKING nepārtraukti pilnveido piedāvātās preces, tāpēc mēs saglabājam tiesības veikt tādas izmaiņas piegādes komplektā, kas attiecas uz preces formu, tehniku un aprīkojumu.
Tādējādi nevar izvirzīt nekādas prasības, atsaucoties uz šajā brošūrā iekļautajiem datiem un attēliem.

Šī lietošanas pamācība ir aizsargāta ar autortiesībām. Visas tiesības, it īpaši tiesības uz pavairošanu, tulkošanu un apstrādi elektroniskās sistēmās, aizsargātas.

2.2 Valstu varianti

VIKING atkarībā no piegādes valsts ietver komplektā ierīces ar dažādiem spraudņiem un slēdžiem.

Attēlos ir parādītas ierīces ar Euro spraudni; ierīces ar cita veida spraudņiem tīklam tiek pievienotas līdzīgi.

2.3 Norādījumi lietošanas pamācības lasīšanai

Attēli un teksti raksturo noteiktus rīcības soļus.

Šajā lietošanas pamācībā ir paskaidrojumi visiem attēlu simboliem, kas atrodami uz ierīces.

Skatīšanās virziens

Lietošanas pamācībā norādītais skatīšanās virziens „**pa kreisi**" un „**pa labi**":
lietotājs stāv aiz ierīces un skatās uz priekšu braukšanas virzienā.

Norādes uz nodaļām

Bultiņas norāda uz attiecīgajām nodaļām un apakšnodaļām, kur ir detalizētāks skaidrojums. Šajā piemērā ir norāde uz nodaļu: (⇨ 2.1)

Teksta fragmentu marķējums

Aprakstītie norādījumi var būt apzīmēti vairākos veidos.

Rīcības soļi ar norādi lietotājam veikt kādu darbību:

- ar skrūvgriezi atskrūvējiet skrūvi (1), nospiediet rokturi (2)...

Vispārīgs uzskaitījums:

– produkta izmantošana sporta vai sacensību pasākumos.

Teksti ar papildu nozīmi

Lai īpaši izceltu teksta fragmentus ar papildu nozīmi, lietošanas pamācībā tiem pievienots kāds no simboliem.

Bīstami!
Iespējami negadījumi, var smagi savainoties. Jāveic konkrētas darbības vai jāizvairās no tām.

Brīdinājums!
Iespējams savainoties. Noteikts rīcības veids pasargā no iespējamas vai paredzamas savainojumu gūšanas.

Uzmanību!
Brīdina par viegliem savainojumiem vai materiāliem zaudējumiem, kuru rašanos var novērst, veicot konkrētas darbības.

Norādījums
Informācija par labāku ierīces izmantošanu un iespējami nepareizas lietošanas novēršanu.

Teksti ar attēlu atsauci:

Dažus attēlus, kas ir nepieciešami, lai izmantotu ierīci, jūs atradīsiet lietošanas pamācības sākumā.

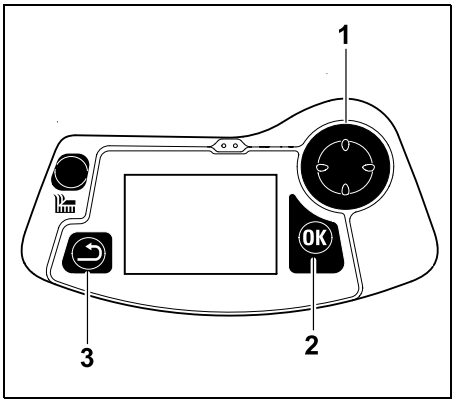
Kameras ikona tiek izmantota, lai savienotu attēlus uz attēla lapas šīs lietošanas pamācības attiecīgajā sadaļā.

1

Attēli ar teksta sadaļām:

rīcības soļus ar tiešu atsauci uz attēlu var atrast uzreiz pēc attēla ar atbilstošajiem pozīcijas numuriem.

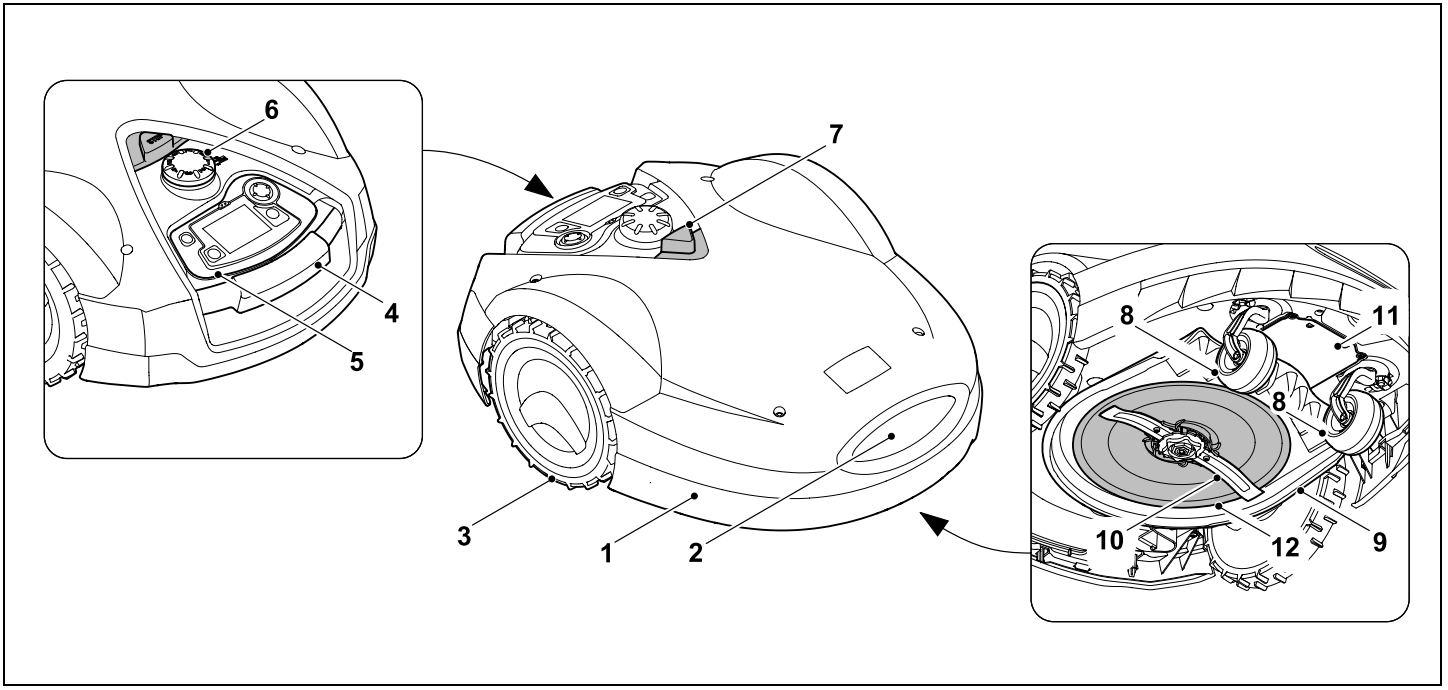
Piemērs:



Vadības ierīci (1) izmanto, lai pārvietotos izvēlnēs; nospiežot taustiņu OK (2), tiek apstiprināti iestatījumi un atvērtas izvēlnes. Izmantojot taustiņu Atpakaļ (3), izvēlnes var aizvērt.

3. Ierīces apraksts

3.1 Pļaujmašīna–robots



1 Mobili novietots pārsegs (⇨ 5.5), (⇨ 5.6)

2 Uzlādes kontakti: bāzes stacijas pieslēguma kontakti

3 Aizmugures ritenis

4 Transp. rokt. (⇨ 5.6)

5 Noņemama vadības konsole (⇨ 3.3), (⇨ 15.2)

6 Grozāmais rokturis pļaušanas augstuma regulēšanai (⇨ 9.3)

7 Taustiņš STOP (⇨ 5.1)

8 Priekšējais ritenis

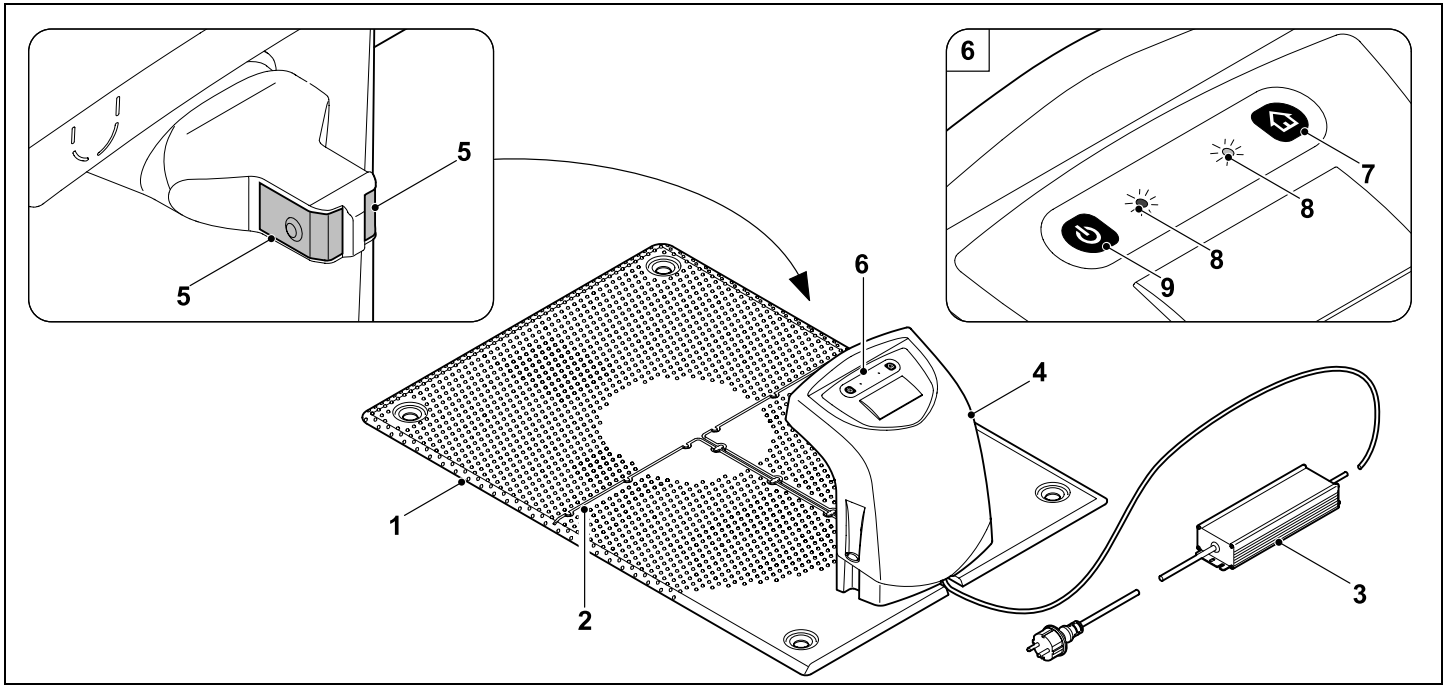
9 Pļaušanas mehānisms

10 No abām pusēm noasināts pļaušanas nazis (⇨ 16.3)

11 Akumulatora nodalījums

12 Piedziņas plāksne

3.2 Bāzes stacija



1 Pamatplate

2 Kabeļu vadotnes ierobežojošās lentas ievietošanai (⇨ 9.7)

3 Barošanas bloks

4 Noņemamais vāks (⇨ 9.5)

5 Uzlādes kontakti:
pieslēguma kontakti pļaujmašīnai–robotam

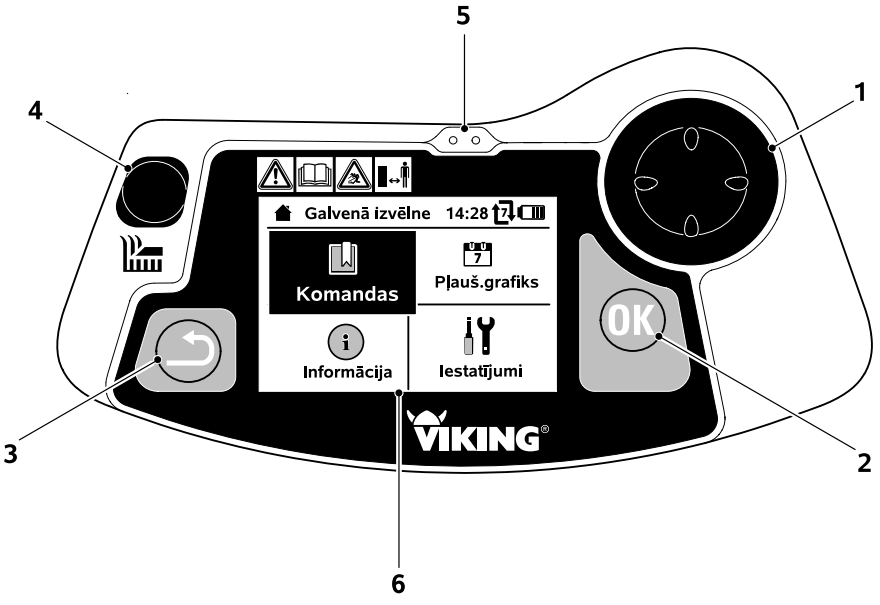
6 Vadības panelis
ar 2 taustiņiem un 2 diodēm
(⇨ 13.1)

7 Sākuma taustiņš

8 LED indikators

9 Iesl./izsl. taustiņš

3.3 Vadības konsole



1 Vadības krustiņš:
Pļaujmašīnas–robota stūrēšana (⇨ 4.2)
Pārvietošanās izvēlnēs (⇨ 11.1)

2 OK taustiņš:
Manuāla pļaušana (⇨ 4.2)
Pārvietošanās izvēlnēs (⇨ 11.1)

3 Poga Atpakaļ:
Pārvietošanās izvēlnēs (⇨ 11.1)

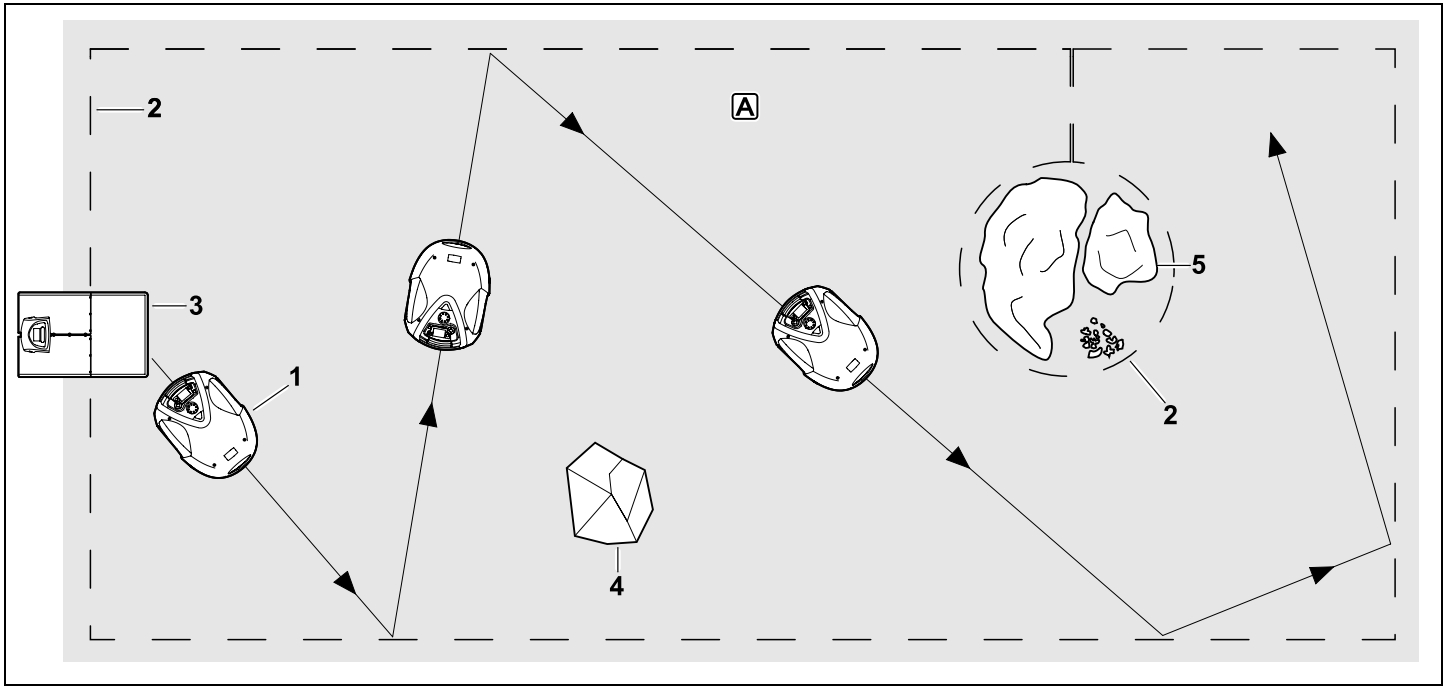
4 Pļaušanas taustiņš:
Manuāla pļaušana (⇨ 4.2)
Pļaušana neatkarīgi no darbības laikiem (⇨ 15.5)

5 Lietus sensors (⇨ 11.12)

6 Grafikas displejs

4. Kā pļaujmašīna–robots darbojas

4.1 Darbības princips



Pļaujmašīna–robots (1) ir paredzēta automātiskai zālāju apstrādei. Tā pļauj zālāju nejauši atlasītās joslās.

Lai pļaujmašīna–robots atpazītu pļaujamās platības A robežas, ap šo platību jāieklāj ierobežojošā lenta (2). Caur to plūst stieples signāls, kuru ģenerē bāzes stacija (3).

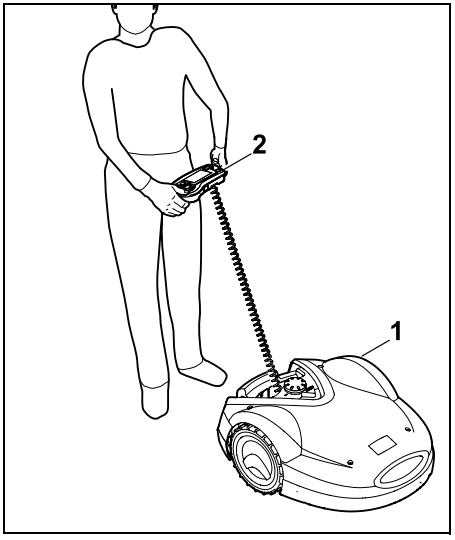
Pļaujmašīna–robots ar trieciena sensora palīdzību droši nosaka nofiksētus šķēršļus (4) pļaujamajā platībā. Platības (5), kurās pļaujmašīna–robots nedrīkst pārvietoties, un šķēršļi, ar kuriem tā nedrīkst sadurties, jānorobežo ar ierobežojošo lentu no atlikušās pļaujamās platības.

Ar aktivizētu automātisko režīmu pļaujmašīna–robots darbības laikā **patstāvīgi atstāj** (⇨ 14.3) bāzes staciju un pļauj zālāju. Lai uzlādētu akumulatoru, pļaujmašīna–robots pārvietojas patstāvīgi uz bāzes staciju. Pļaušanas un uzlādes operāciju skaits un ilgums darba laikos tiek pielāgots automātiski. Tas garantē, ka vienmēr tiek sasniegts nepieciešamais iknedēļas pļaušanas ilgums.

Kad automātiskais režīms ir izslēgts un pļaušanas operācijām, **kas nav atkarīgas no darba laikiem,** pļaušanas operāciju var aktivizēt ar pļaušanas taustiņu vai komandu „Sākt pļaušanu” vai „Sākt pļaušanu ar aizkavi”. (⇨ 11.5)

VIKING pļaujmašīnu–robotu var droši un bez traucējumiem darbināt citu pļaujmašīnu tiešā tuvumā. Attiecībā uz elektromagnētisko emisiju stieples signāls atbilst standartam EGMF (Eiropas dārza ierīču ražotāju asociācija).

4.2 Manuāla pļaušana



Ar pļaujmašīnu–robotu (1) var pļaut zālienu tieši tāpat kā ar rokām darbināmo zālespļāvēju. Lai to darītu, noņemiet vadības konsoli (2), izvēlnē „Komandas" atlasiet iespēju „Rokas vadība", aktivizējiet pļaušanas nazi un piedziņu un nostājieties pļaujmašīnas–robota aizmugurē. (⇨ 15.6)

Manuālās pļaušanas laikā trieciena sensors un malu norobežošana ir neaktīva.

5. Drošības ierīces

Ierīce ir aprīkota ar vairākām drošības funkcijām, lai nodrošinātu drošu ekspluatāciju un novērstu nepareizas lietošanas iespējas.

Savainošanās risks!
Ja kādā no drošības ierīcēm tiek konstatēts bojājums, ierīces ekspluatācija ir jāpārtrauc. Sazinieties ar specializēto tirgotāju; VIKING iesaka VIKING specializēto tirgotāju.

5.1 STOP poga

Ierīces darbība tiek nekavējoties pārtraukta, nospiežot sarkano STOP pogu pļaujmašīnas–robota augšpusē.
Pļaušanas nazis apstājas dažu sekunžu laikā, displejā parādās ziņa „Nospiests STOP taustiņš". Tik ilgi, līdz ziņa ir aktīva, pļaujmašīnu–robotu nedrīkst darbināt un tā ir drošā stāvoklī. (⇨ 24.)

Ar **aktivizētu automātisko režīmu** pēc ziņojuma apstiprināšanas, nospiežot pogu OK, tiek vaicāts, vai ir jāturpina automātiskais režīms.
Ja **Jā**, pļaujmašīna–robots turpina apstrādāt pļaujamo platību saskaņā ar pļaušanas grafiku.
Ja **Nē**, pļaujmašīna–robots apstājas pļaujamajā platībā un automātiskais režīms tiek izslēgts. (⇨ 11.5)

Nospiežot STOP pogu ilgāku laiku, papildus tiek aktivizēta ierīces bloķēšana. (⇨ 5.2)

5.2 Ierīces bloķēšana

Pļaujmašīna tiek bloķēta pirms apkopes un tīrīšanas, transportēšanas un pārbaudes darbu veikšanas.
Ar aktivizētu ierīces bloķēšanu pļaujmašīnu–robotu nevar darbināt.

Aktivizēt ierīces bloķēšanu:

– ilgi nospiediet **STOP taustiņu,**

– **Komandas** izvēlnē,

– **Drošības** izvēlnē.

Aktivizējiet ierīces bloķēšanu, izmantojot izvēlnes komandas:

- izvēlnē „Komandas" atlasiet „Bloķēt iMow" un apstipriniet ar taustiņu OK. (⇨ 11.5)

Aktivizējiet ierīces bloķēšanu, izmantojot izvēlni Drošība:

- izvēlnē „Iestatījumi" atveriet apakšizvēlni „Drošība". (⇨ 11.16)
- atlasiet ierakstu „Bloķēt iMow" un nospiediet taustiņu OK.

Ierīces atbloķēšana:

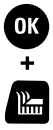
- ja nepieciešams, „uzmodiniet" ierīci, nospiežot jebkuru taustiņu.
- atbloķējiet pļaujmašīnu–robotu, izmantojot attēloto taustiņu kombināciju. Lai to izdarītu, nospiediet **pļaušanas taustiņu** un **taustiņu OK** norādītajā secībā.

5.3 Aizsargvāki

Pļaujmašīna–robots ir aprīkots ar aizsargvākiem, lai novērstu nejaušu saskari ar pļaušanas nazi un nopļauto zāli. Īpaša nozīme ir pārsegam.

5.4 Darbināšana ar divām rokām

Pļaušanas nazi manuālajā pļaušanā var ieslēgt tikai, nospiežot un pieturot OK taustiņu ar labo īkšķi un pēc tam nospiežot pļaušanas taustiņu ar kreiso īkšķi. Vienreiz to aktivizējot, turpmāk jāspiež tikai pļaušanas taustiņš, lai turpinātu pļaušanu.



5.5 Trieciena sensors

Pļaujmašīna–robots ir aprīkota ar mobilu pārsegu, ko izmanto kā trieciena sensoru. Tas nekavējoties apstājas, ja automātiskajā režīmā saskaras ar fiksētu šķērsli, ar minimālo augstumu (10 cm), kas ir stingri nostiprināts zemē. Pēc tam pļaujmašīna maina virzienu un turpina pļaušanu. Ja trieciena sensors nostrādā pārāk bieži, papildus tiek apturēts pļaušanas nazis.

Trieciens pret šķērsli notiek ar noteiktu spēku. Tāpēc jutīgi šķēršļi vai viegli objekti, piemēram, mazāki puķu podi, var tikt apgāzti vai bojāti.

VIKING iesaka šķēršļus noņemt vai izslēgt ar bloķētām platībām. (⇨ 12.7)

5.6 Pacelšanas aizsardzība

Ja pļaujmašīna–robots tiek pacelta aiz pārsega vai transportēšanas roktura, tā nekavējoties pārtrauc pļaušanu. Pļaušanas nazis apstājas dažu sekunžu laikā.

5.7 Slīpuma sensors

Ja ekspluatācijas laikā tiek pārsniegts pieļaujamais slīpums, pļaujmašīna nekavējoties maina virzienu. Apgāšanās gadījumā tiek izslēgta piedziņa un naža motors.

5.8 Displeja apgaismojums

Darbības laikā tiek aktivizēts displeja apgaismojums. Pateicoties šai gaismai, pļaujmašīna–robots ir skaidri redzams pat tumsā.

5.9 Zādzību aizsardzība

Ja ir aktivizēta zādzībaizsardzība, paceļot pļaujmašīnu–robotu atskan trauksmes signāls, ja vienas minūtes laikā netiek ievadīts PIN kods. (⇨ 11.16)

Pļaujmašīnu–robotu drīkst darbināt tikai ar piegādāto bāzes staciju. Papildu bāzes stacija ir jāsavieno pārī ar pļaujmašīnu–robotu. (⇨ 11.16)

VIKING iesaka iestatīt **drošības pakāpi** „Zems”, „Vidējs” vai „Augsts”. Tas garantē, ka nepiederošas personas nevar darbināt pļaujmašīnu–robotu ar citām bāzes stacijām vai arī mainīt iestatījumus vai programmēšanu.

5.10 GPS aizsardzība

Modeļi **MI 632 C, MI 632 PC** ir aprīkoti ar GPS uztvērēju. Kad GPS aizsardzība ir aktivizēta, ierīces īpašnieks saņems SMS vai e-pasta ziņojumu, ja ierīce tiek pārvietota ārpus māju zonas. Kā arī displejā tiks pieprasīts ievadīt PIN kodu. (⇨ 14.5)

VIKING iesaka vienmēr aktivizēt GPS aizsardzību. (⇨ 11.16)

6. Jūsu drošībai

6.1 Vispārīga informācija

Strādājot ar šo ierīci, nelaimes gadījumu novēršanas nolūkos noteikti jāievēro šie priekšraksti.

Pirms pirmās nodošanas ekspluatācijā uzmanīgi izlasiet visu lietošanas pamācību. Glabājiet lietošanas pamācību, lai to varētu izmantot vēlāk.

Šie drošības pasākumi ir nepieciešami jūsu drošībai, tomēr to uzskaitījums nav pilnīgs. Vienmēr izmantojiet ierīci saprātīgi un atbildīgi. Atcerieties, ka ierīces lietotājs ir atbildīgs par negadījumiem, kas var notikt ar citām personām vai to īpašumu.

Termins „izmantošana” ietver visus darbus pie pļaujmašīnas–robota, bāzes stacijas un ierobežojošās lentas.

„Lietotājs” ir:

– persona, kas pārprogrammē pļaujmašīnu–robotu vai veic esošā programmējuma izmaiņas;
– persona, kas veic darbu pie pļaujmašīnas–robota;
– persona, kas iedarbina vai aktivizē ierīci;
– persona, kas uzstāda vai noņem ierobežojošo lentu vai bāzes staciju.

Arī **VIKING iMow lietotnes** izmantošana ir aprakstīta šīs lietošanas pamācības sadaļā „Lietošana”.

Izmantojiet ierīci, kad esat pietiekami atpūties un esat labā fiziskajā vai garīgajā stāvoklī. Ja jums ir veselības problēmas, konsultējieties ar ārstu, vai iespējams strādāt ar ierīci. Ar šo ierīci nedrīkst strādāt pēc alkohola, reakcijas spējas samazinošu medikamentu vai narkotiku lietošanas.

Izpētiet ierīces sastāvdaļas un ierīces lietošanu.

Ierīci atļauts izmantot tikai personām, kas izlasījušas lietošanas pamācību un iepazinušās ar ierīces lietošanu. Pirms ekspluatācijas uzsākšanas lietotājam jāsaņem profesionāla un praktiska apmācība. Lietotājam jāsaņem norādījumi no pārdevēja vai cita speciālista par ierīces drošu lietošanu.

Apmācības laikā lietotājam īpaši jāpaskaidro, ka darbā ar ierīci jābūt ļoti rūpīgam un nopietni jākoncentrējas.

Nosmakšanas risks!
Ja bērni spēlējas ar iesaiņojuma materiālu, pastāv nosmakšanas risks. Neglabājiet iesaiņojuma materiālu bērniem pieejamā vietā.

Ierīce var tikt nodota vai aizdota tikai personām, kurām ir pienācīgi pazīstams šis modelis un tā darbība. Lietošanas pamācība ir ierīces sastāvdaļa, un tā vienmēr jānodod kopā ar ierīci.

Bērniem un personām ar fiziskās, maņu vai garīgās attīstības traucējumiem vai personām, kurām nav pieredzes un zināšanu šādu ierīču lietošanā, vai personām, kuras nav izlasījušas lietošanas pamācību, nav atļauts lietot ierīci.

Neļaujiet ierīci lietot bērniem vai jauniešiem, kas jaunāki par 16 gadiem. Vietējos noteikumos var būt nosacīts minimālais ierīces lietotāja vecums.

Drošības apsvērumu dēļ jebkuras ierīces izmaiņas, izņemot profesionālās piederumu un papildierīču, kuras ir apstiprinājusi VIKING, montāžu, ir aizliegtas, kā arī izraisa garantijas anulēšanu. Lai iegūtu informāciju par apstiprinātajiem piederumiem un papildierīcēm, sazinieties ar VIKING izplatītāju.

Jo īpaši ir aizliegta jebkura manipulācija ar ierīci, kas maina tās veiktspēju un elektromotora apgriezienu skaitu.

Ierīcei nedrīkst veikt izmaiņas, kas var izraisīt pārlieku lielu troksni.

Drošības apsvērumu dēļ nekādā gadījumā nedrīkst mainīt vai sagrozīt ierīces programmatūru.

Izmantojot ierīci publiskās vietās, parkos, sporta laukumos, ielu malās, lauksaimniecības un mežsaimniecības uzņēmumos, jāievēro īpaša piesardzība.

Izmantojot ierīci, aizliegts transportēt priekšmetus, dzīvniekus un personas, jo īpaši bērnus.

Nekad neļaujiet personām, īpaši bērniem, braukt uz pļaujmašīnas–robota vai sēdēt uz tā.

Uzmanību – negadījumu risks!

Pļaujmašīna–robots ir paredzēta automātiskai zālāja kopšanai un manuālai zālāja pļaušanai. Izmantošana citiem mērķiem nav atļauta, var būt bīstama un izraisīt ierīces bojājumus.

Tā kā lietotājs var gūt miesas bojājumus, ierīci nedrīkst izmantot šādiem mērķiem (nepilnīgs uzskaitījums):

– krūmu, dzīvžogu un krūmāju apgriešanai;
– augu stīgu apgriešanai;
– zālāja kopšanai jumta terašu un balkonu apstādījumos;
– koku un dzīvžogu atgriezumu sagatavošanai un smalcināšanai;
– celiņu tīrīšanai (nosūkšanai, aizpūšanai);
– zemes pacēlumu, piemēram, kurmju rakumu, nolīdzināšanai.

6.2 Apģērbs un aprīkojums

Valkājiet izturīgus apavus ar zolēm, kurām ir laba saķere, un nekad nestrādājiet ar basām kājām vai sandalēs, piemēram,

– ja pļaujmašīna–robots tiek vadīta no vienas vietas uz otru, izmantojot vadības konsoli,
– ja darbības laikā pietuvinat pļaujmašīnu–robotu,
– manuāli pļaujot zālienu. (⇨ 4.2)

Uzstādīšanas, apkopes darba un visu pārējo darbu laikā pie ierīces un bāzes stacijas valkājiet piemērotu darba apģērbu.

Nekad nevalkājiet vaļīgu apģērbu, kas var ieķerties kustīgajās daļās, — arī rotaslietas, kaklasaiti vai šalli.

Valkājiet garās bikses, jo īpaši,

– ja darbības laikā pietuvinat pļaujmašīnu–robotu,
– manuāli pļaujot zālienu.

Apkopes un tīrīšanas, vadu instalācijas (vadu ievilkšana un izņemšana) darbu laikā un nofiksējot bāzes staciju vienmēr jāvalkā izturīgi cimdi.
Aizsargājiet rokas, it īpaši strādājot pie pļaušanas asmens, iedzenot fiksēšanas elementus vai arī aizsargājot bāzes stacijas tapas.

Darba laikā un veicot darbus ar ierīci, sasieniet un apsedziet garus matus (ar galvas lakatu, cepuri u.c.).

Iedzenot fiksēšanas elementus un bāzes stacijas tapas, jālieto atbilstošas aizsargbrilles.

6.3 Brīdinājums — elektriskās strāvas risks

Uzmanību!
Elektriskās strāvas trieciena risks!

Īpaši svarīgi elektrodrošībai ir neskarts strāvas vads un nebojāta strāvas padeves kontaktdakša. Bojātus kabeļus, kontaktdakšas un savienojumus vai noteikumiem neatbilstošus pievienošanas vadus nedrīkst izmantot, lai nepakļautu sevi elektriskās strāvas trieciena riskam.

Regulāri pārbaudiet, vai pievienošanas vadiem nav bojājumu vai novecošanās (trauslums) pazīmju.

Izmantojiet tikai oriģinālo maiņstrāvas adapteri.

Maiņstrāvas adapteri nedrīkst izmantot,

– ja tas ir bojāts vai nodilis,
– ja vadi ir bojāti vai nodiluši. Īpaši jāpārbauda, vai maiņstrāvas adaptera pieslēgums nav bojāts vai novecojis.

Strāvas vadu un maiņstrāvas adaptera apkopes un remonta darbus drīkst veikt tikai īpaši apmācīti speciālisti.

Elektriskās strāvas trieciena risks!
Nepievienojiet bojātu vadu elektrotīklam un pieskarieties bojātam vadam tikai tad, kad tas ir atvienots no elektrotīkla.

Nedrīkst veikt izmaiņas maiņstrāvas adaptera pievienošanas vados (piem., saīsināt). Kabeli starp maiņstrāvas adapteri un bāzes staciju nedrīkst pagarināt.

Elektriskās strāvas trieciena risks!
Aizliegts izmantot bojātus kabeļus, kontaktdakšas un savienojumus vai arī noteikumiem neatbilstošus pievienošanas vadus.

Vienmēr uzmanieties, lai izmantotie strāvas vadi būtu pietiekami aizsargāti.

Nevelciet pievienošanas vadu; atvienojiet to pie spraudņa un kontaktligzdas.

Pievienojiet ierīci tikai tādam strāvas avotam, kuram ir aizsargaprīkojums strāvas noplūdes gadījumiem un kuru aktivizē maks. 30 mA liels strāvas stiprums. Lai iegūtu plašāku informāciju, vērsieties pie elektriķa.

Ja barošanas avots tiek pievienots strāvas padevei ārpus ēkas, kontaktligzdai jābūt apstiprinātai izmantošanai ārpus telpām. Lai iegūtu sīkāku informāciju par valstī esošajām normām, sazinieties ar elektriķi.

Ja ierīce tiek pievienota pie strāvas ģeneratora, uzmanieties, lai to nebojātu strāvas stipruma svārstību dēļ.

6.4 Akumulators

Izmantojiet tikai oriģinālo akumulatoru.

Akumulators ir paredzēts tikai pastāvīgai uzstādīšanai VIKING pļaujmašīnā–robotā. Tur tā tiek optimāli aizsargāta un uzlādēts, kad pļaujmašīna–robots atrodas bāzes stacijā. Aizliegts lietot cita tipa lādētāju. Nepiemērota lādētāju lietošana var izraisīt strāvas triecienu, pārkaršanu vai kodīga akumulatora šķidruma noplūdi.

Nekad neatveriet akumulatoru.

Neļaujiet akumulatoram nokrist.

Nelietojiet bojātu vai deformētu akumulatoru.

Glabājiet akumulatoru bērniem nepieejamā vietā.

Sprādziena risks!
Aizsargājiet akumulatoru no tiešas saules gaismas, karstuma un liesmas iedarbības — nekad to nemetiet ugunī.

Lietojiet un uzglabājiet akumulatoru tikai temperatūras diapazonā no -10° C līdz maks. + 50° C.

Aizsargājiet akumulatoru no lietus un mitruma iedarbības — neiegremdējiet to šķidrumos.

Nepakļaujiet akumulatoru mikroviļņu vai augsta spiediena iedarbībai.

Akumulatora kontaktus aizliegts savienot ar metāla priekšmetiem (īssavienojums). Īsslēgums var bojāt akumulatoru.

Neizmantotu akumulatoru turiet tālāk no metāla priekšmetiem (piem., naglām, monētām, rotaslietām). Neizmantojiet

metāla transportēšanas konteinerus — **sprādzienbīstamība un ugunsgrēka risks!**

Akumulatoru nepareizi izmantojot, var noplūst šķidrums — izvairieties no kontakta ar to! Ja nejauši rodas kontakts ar to, noskalojiet ar ūdeni. Ja šķidrums nokļūst acīs, meklējiet medicīnisko palīdzību. Noplūdis akumulatora šķidrums var izraisīt ādas kairinājumu, termisko un ķīmisko apdegumu.

Neievietojiet akumulatora ventilācijas atverēs nekādus priekšmetus.

Papildu informāciju par drošību skatiet vietnē www.viking-garden.com/safety-data-sheets

6.5 Ierīces transportēšana

Pirms katras transportēšanas reizes, it īpaši pirms pļaujmašīnas–robota pacelšanas, aktivizējiet ierīces bloķēšanu. (⇨ 5.2)

Pirms transportēšanas ļaujiet ierīcei atdzist.

Paceļot un nesot izvairieties no saskares ar pļaušanas nazi. Pļaujmašīnu–robotu drīkst pacelt tikai aiz transportēšanas roktura, nekad aiz ierīces apakšas.

Ņemiet vērā ierīces svaru un izmantojiet, ja nepieciešams, piemērotus iekraušanas palīglīdzekļus (pacelšanas ierīces).

Ierīce un līdzi pārvietojamās ierīces daļas (piem., bāzes stacija) jānostiprina uz lādēšanas virsmas ar atbilstoša izmēra stiprinājuma līdzekļiem (siksnu, virvi u.c.) aiz stiprinājuma punktiem, kas aprakstīti šajā lietošanas pamācībā. (⇨ 21.)

Ierīces transportēšanas laikā ievērojiet vietējos noteikumus, jo īpaši noteikumus attiecībā uz kravas drošību un priekšmetu transportēšanu uz kravas platformām.

Neatstājiet akumulatoru automašīnā un nepakļaujiet tiešu saules staru iedarbībai.

Ar litija-jonu akumulatoriem ir rūpīgi jārīkojas transportēšanas laikā, it īpaši jāpievērš uzmanība īsslēgumiem. Akumulatoru transportējiet nebojātā oriģinālajā iepakojumā vai pļaujmašīnā–robotā.

6.6 Pirms ekspluatācijas

Pārliecinieties, vai ikviena persona, kas izmanto šo ierīci, ir iepazinusies ar tās lietošanas pamācību.

Lai uzstādītu bāzes staciju un ierobežojošo (⇨ 9.5) lentu, ievērojiet norādījumus (⇨ 12.).

Ierobežojošai lentai un strāvas vadam ir jābūt labi nostiprinātiem augsnē, lai tie neizraisītu paklupšanas risku. Jāizvairās no to ievilkšanas pāri malām (piem., ietves, bruģa malas). Ja, ievelkot tos uz augsnes, nevar iedzīt komplektācijā iekļautos fiksēšanas elementus (piem., ir bruģakmeņi, ietves), jāizmanto kabeļu kanāls.

Periodiski jāpārbauda, vai ir pareizi ievilkta ierobežojošā lenta un strāvas vads.

Fiksēšanas elementi ir pilnībā jāiedzen, lai izvairītos no klupšanas riska.

Neuzstādiet bāzes staciju nepārredzamā vietā, kur tā var izraisīt klupšanas risku (piem., aiz mājas stūriem).

Uzstādiet bāzes staciju vietā, kas pēc iespējas aizsargāta no rāpuļiem, piemēram, skudrām vai gliemežiem, —- īpaši izvairieties no skudru pūžņiem un kompostēšanas laukumiem.

Platības, kurās pļaujmašīna–robots nevar braukt droši (piem., pastāv kritiena risks), ir jānorobežo ar ierobežojošo lentu. VIKING iesaka darbināt pļaujmašīnu–robotu tikai uz mauriņa un bruģēta ceļa (piemēram, asfaltēti piebraucamie ceļi).

Pļaujmašīna–robots neatpazīst nevienu sadursmes vietu, piemēram, malas, paaugstinājumus, peldbaseinus un dīķus. Ja potenciālajās sadursmes vietās tiek uzstādīta ierobežojošā lenta, drošības apsvērumu dēļ starp ierobežojošo lentu un sadursmes vietu jānodrošina attālums vairāk par **1 m**.

Regulāri pārbaudiet vietu, kurā ierīce tiks izmantota, un novāciet visus akmeņus, nūjas, vadus, kaulus un jebkādus citus svešķermeņus, kas var tikt izmesti no ierīces.
Pēc ierobežojošās lentas uzstādīšanas, it īpaši no pļaujamās platības, jāizvāc visi darbarīki. Salauzti vai bojāti fiksēšanas elementi jāizvelk no velēnas un jāiznīcina.

Regulāri pārbaudiet, vai pļaujamajā platībā nav nelīdzenumu, un tos izlīdziniet.

Ierīci nedrīkst izmantot, ja aizsargierīces ir bojātas vai nav uzstādītas.

Ierīcē uzstādīto ieslēgšanas un drošības aprīkojumu nedrīkst noņemt, kā arī nedrīkst apiet tā funkcijas.

Pirms ierīces lietošanas nomainiet visas nolietotās un bojātās detaļas. Ja uz ierīces esošie bīstamības un brīdinājuma norādījumi ir bojāti vai nav salasāmi, tie ir jāatjauno. Jaunas uzlīmes un citas rezerves detaļas varat iegādāties pie specializētā VIKING tirgotāja.

Pirms nodošanas ekspluatācijā ir jāpārbauda sekojošais.

– Vai ierīce ir drošā darba stāvoklī. Tas nozīmē, ka visi pārsegi un aizsardzības aprīkojums ir paredzētajās vietās un nevainojamā stāvoklī.
– Vai bāzes stacija ir drošā darba stāvoklī. Turklāt visiem pārsegiem ir jābūt pareizi uzstādītiem un teicamā stāvoklī.
– Vai barošanas bloka elektriskais pieslēgums ir izveidots ar pareizi uzstādītu kontaktligzdu.
– Vai barošanas bloka pievienošanas vada izolācija un kontaktdakša ir teicamā stāvoklī.
– Vai visa ierīce (korpuss, pārsegs, stiprinājuma elementi, pļaušanas nazis, nažu vārpstas u.c.) nav nodilusi vai bojāta.
– Vai pļaušanas nazis un naža turētājs ir labā stāvoklī (drošs stiprinājums, bojājumi, nodilums). (⇨ 16.3)
– Vai ir visas skrūves, uzgriežņi un citi stiprinājuma elementi, un vai tie ir pievilkti. Vaļīgās skrūves un uzgriežņus pirms nodošanas ekspluatācijā pievelciet (ievērojot pievilkšanas momentu).

Ja nepieciešams, veiciet visus nepieciešamos darbus vai sazinieties ar vietējo izplatītāju. VIKING iesaka VIKING specializēto izplatītāju.

6.7 Programmēšana

Ievērojiet vietējos noteikumus par dārza instrumentu ar elektromotoru ekspluatācijas stundām un attiecīgi programmējiet darbības laiku. (⇨ 14.3)

Jo īpaši programmēšana ir jāpielāgo arī tā, lai pļaušanas operācijas laikā neatrastos bērni, skatītāji vai dzīvnieki platībā, kas jāpļauj.

Programmēšanas izmaiņas, kas tiek veiktas ar **VIKING iMow lietotni**, šādos modeļos **MI 632 C, MI 632 PC** var izraisīt darbības, kuras ir negaidītas citām personām. Tāpēc par izmaiņām pļaušanas grafikā ir jāziņo visām iesaistītajām personām.

Pļaujmašīnu–robotu nedrīkst darbināt vienlaicīgi ar laistītāju, attiecīgi ir jāpielāgo programmēšana.

Pārliecināties, vai pļaujmašīnā–robotā ir iestatīts pareizs datums un pareizs laiks. Ja nepieciešams, labojiet šos iestatījumus. Nepareizas vērtības var izraisīt pļaujmašīnas–robota nevēlamu izslēgšanu.

6.8 Darbības laikā

Trešās personas, jo īpaši bērni un dzīvnieki, jāizsargā no bīstamās platības.

Nekad neļaujiet bērniem tuvoties pļaujmašīnai–robotam tās darbības laikā vai ar to rotaļāties.

Pļaušanas uzsākšana no **VIKING iMow lietotnes** modeļiem **MI 632 C, MI 632 PC** var būt negaidīta citām personām. Tāpēc pirms iespējamām darbībām ar pļaujmašīnu–robotu informējiet iesaistītās personas.

Nekad neļaujiet pļaujmašīnai–robotam darboties bez uzraudzības, ja zināt, ka tuvumā atrodas dzīvnieki vai personas, jo īpaši bērni.

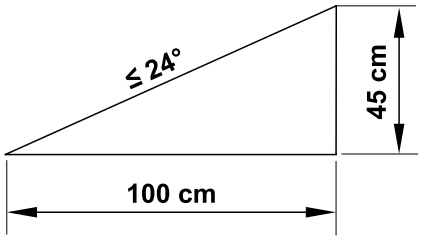
Uzmanību — savainojuma risks!
Nekad nelieciet rokas vai kājas pie rotējošajām daļām vai zem tām. Nekad nepieskarieties rotējošam nazim.

Pirms negaisa vai zibens apdraudējuma atvienojiet strāvas padevi no elektrotīkla. Pļaujmašīnu–robotu tādā gadījumā nedrīkst darbināt.

Pļaujmašīnu–robotu nekad nedrīkst noliekt vai pacelt, darbojoties elektromotoram.

Nekad nemēģiniet veikt iestatījumus ierīcē, kamēr kāds no elektromotoriem vēl darbojas.

Drošības apsvērumu dēļ ierīci nedrīkst lietot nogāzēs, kuru slīpums pārsniedz 24° (45 %). **Savainošanās risks!**
24° nogāzes slīpums atbilst 45 cm vertikālam kāpumam 100 cm horizontālā garumā.



Ņemiet vērā griešanas darbarīka brīvskrējienu; nepieciešamas dažas sekundes, līdz darbarīks ir pilnībā apstājies.

Operācijas laikā nospiediet **taustiņu STOP** (⇨ 5.1)

– pirms iestatījumu mainīšanas vai veikšanas izvēlnē,
– pirms programmēšanas pielāgošanas,

– pirms vadības konsoles noņemšanas.

Aktivizējiet **ierīces bloķēšanu** (⇨ 5.2)

– pirms ierīces pacelšanas un nešanas,
– pirms ierīces pārvietošanas,
– pirms bloķēšanas atlaišanas vai aizsērējumu noņemšanas,
– pirms tiek veikts darbs pie naža,
– pirms ierīce jāpārbauda vai jātīra,
– ja ir bijusi saskare ar svešķermeni, vai arī pļaujmašīna–robots neparasti spēcīgi vibrē. Šajos gadījumos pārbaudiet, vai ierīce, jo īpaši griešanas bloks (nazis, naža vārpsta, naža stiprinājums), nav bojāta, un veiciet nepieciešamos remontdarbus, pirms ierīci iedarbināt no jauna un ar to strādājat.

Savainošanās risks!

Spēcīgas vibrācijas parasti liecina par nepareizu darbību. Pļaujmašīnu–robotu nedrīkst darbināt, jo īpaši ar bojātu vai saliektu naža vārpstu vai ar bojātu vai saliektu pļaušanas nazi. Ja jums trūkst nepieciešamo iemaņu, nepieciešamos remontdarbus ļaujiet veikt speciālistam — VIKING iesaka VIKING izplatītājus.

Pirms ierīces atstāšanas pļaujmašīnas–robota drošības iestatījumi ir jāpielāgo tā, lai nepiederošas personas to nevarētu darbināt. (⇨ 11.16)

Manuāla pļaušana.

Uzmanīgi iedarbiniet ierīci, ievērojot norādījumus nodaļā „Manuāla pļaušana”. (⇨ 15.6)

Strādājiet tikai dienas gaismā vai labā mākslīgā apgaismojumā.

Nekādā gadījumā mehāniski nebloķējiet ierīces taustiņus, it sevišķi pļaušanas taustiņu.

Lietotājam vienmēr jāatrodas aiz ierīces. Vienmēr raugieties, lai būtu pietiekams attālums no kājām līdz nazim.

Nekad neskrieniet pļaušanas laikā, lai novērstu savainošanās riskus, kurus var izraisīt paslīdēšana, paklupšana u. c. negadījumi.

Apgriežot pļaujmašīnu–robotu vai atpakaļgaitā to pārvietojot uz augšu, piesargieties īpaši!

Ja pamatne ir mitra, samazinātas stabilitātes dēļ palielinās nelaimes gadījumu risks.
Strādājiet īpaši piesardzīgi, lai novērstu paslīdēšanu. Ja iespējams, izvairieties no manuālas pļaušanas uz mitras pamatnes.

Gādājiet, lai ierīce nogāzēs vienmēr būtu stabila, un izvairieties pļaut pārāk stāvās nogāzēs.

Pļaujiet šķērsām pret nogāzi, bet nekad nepārvietojieties pa to augšup vai lejup, kā arī vienmēr raugieties stāvēt augstāk par pļaujmašīnu–robotu, lai tad, ja zaudētu vadību pār ierīci, tā jums neuzripotu virsū.

Zāles velēnā apslēpti objekti (zālāja laistīšanas ierīces, pāļi, ūdens vārsti, pamati, elektrības vadi utt.) ir jāapbrauc. Nekad nebrauciet pāri šādiem objektiem.

Nekad tīši nebrauciet pretī šķēršļiem. Manuālās pļaušanas laikā trieciena sensors ir neaktīvs.

6.9 Apkope un remonts

Pirms tīrīšanas-, remonta- un uzturēšanas darbu sākšanas aktivizējiet ierīces bloķēšanu un novietojiet pļaujmašīnu–robotu uz cieta, līdzena laukuma.

Pirms jebkura darba veikšanas pie bāzes stacijas un ierobežojošās lentas izvelciet kontaktdakšu no barošanas avota.

Pirms visiem apkopes darbiem ļaujiet pļaujmašīnai–robotam atdzist aptuveni 5 minūtes.

Strāvas pievienošanas vada remontu vai nomaiņu drīkst veikt tikai pilnvaroti profesionāli elektriķi.

Pēc darba pabeigšanas pie ierīces un pirms atkārtotas ekspluatācijas, ja nepieciešams, pārbaudiet un labojiet pļaujmašīnas–robota programmēšanu. Jo īpaši jābūt iestatītam datumam un laikam.

Tīrīšana:

visa ierīce ir rūpīgi jātīra periodiskos laika intervālos. (⇨ 16.2)

Nekad nesmidziniet ūdeni (īpaši augsta spiediena tīrītāja) uz dzinēja detaļām, blīvējumiem, elektriskajām sastāvdaļām un gultņu novietnēm. Tā rezultātā var rasties bojājumi vai var būt nepieciešams dārgs remonts.
Ierīci nedrīkst tīrīt zem ūdens strūklas (piem., ar dārza šļūteni).
Neizmantojiet agresīvus tīrīšanas līdzekļus. Tie var sabojāt plastmasu un metālu, kas var ietekmēt VIKING ierīces drošu darbību.

Apkopes darbi

Drīkst veikt tikai tos apkopes darbus, kas aprakstīti šajā lietošanas pamācībā; visus citus darbus lieciet veikt specializētam izplatītājam.
Ja jums trūkst nepieciešamo zināšanu un palīglīdzekļu, **vienmēr** vērsieties pie specializēta izplatītāja.
VIKING iesaka apkopes un remonta darbu veikšanu uzticēt tikai VIKING specializētajam izplatītājam.
VIKING specializētie izpildītāji tiek regulāri apmācīti, un viņu rīcībā tiek nodota tehniskā informācija.

Izmantojiet tikai instrumentus, piederumus vai pierīces, ko šai ierīcei atļāvis uzņēmums VIKING, vai arī tehniski līdzvērtīgas daļas. Pretējā gadījumā pastāv savainojumu vai ierīces bojājumu risks. Ja rodas jautājumi, vērsieties pie specializēta izplatītāja.

Uzņēmuma VIKING oriģinālie instrumenti, piederumi un rezerves daļas, ņemot vērā to īpašības, ir optimāli pielāgotas ierīcei un lietotāja prasībām. Oriģinālās VIKING rezerves daļas var atpazīt pēc VIKING rezerves daļu kataloga numura, VIKING emblēmas un, ja nepieciešams, VIKING rezerves daļas apzīmējuma. Uz nelielām daļām var būt tikai apzīmējums.

Brīdinājuma un norādījumu uzlīmēm vienmēr jābūt tīrām un salasāmām. VIKING specializētajam izplatītājam ir jānomaina bojātas vai pazudušas uzlīmes ar jaunām oriģinālām uzlīmēm. Ja kāda no daļām tiek nomainīta ar jaunu daļu, raugieties, lai uz jaunās daļas būtu tādas pašas uzlīmes.

Darbus pie griešanas mehānisma veiciet tikai ar bieziem darba cimdiem, ievērojot vislielāko piesardzību.

Saglabājiet visus uzgriežņus un skrūves, jo īpaši stigri pievelciet griešanas bloka skrūves un stiprinājumus, lai ierīce būtu drošā darba stāvoklī.

Regulāri pārbaudiet, vai ierīces detaļas nav nodilušas vai bojātas, jo īpaši pirms novietošanas glabāšanā (piem., pirms ziemas sezonas). Drošības apsvērumu dēļ nolietojušās vai bojātās daļas nomainiet, lai ierīce vienmēr būtu drošā darba stāvoklī.

Ja apkopes darbu veikšanas laikā ir noņemtas daļas vai aizsargierīces, pēc tam tās nekavējoties jāmontē atbilstoši norādēm.

6.10 Uzglabāšana ilgākos ekspluatācijas starplaikos

Pirms uzglabāšanas iestatiet visaugstāko drošības pakāpi. (⇨ 11.16)
Papildus aktivizējiet ierīces bloķēšanu.

Pārliecinieties, vai ierīce ir aizsargāta pret neatļautu lietošanu (piem., bērniem).

Glabājiet ierīci ekspluatācijai drošā stāvoklī.

Pirms novietošanas glabāšanai (piem., pirms ziemas sezonas) ierīci rūpīgi iztīriet.

Pirms ierīces novietošanas slēgtā telpā ļaujiet tai apm. 5 minūtes atdzist.

Glabāšanas telpai jābūt sausai, aizsargātai no sala un noslēdzamai.

Ierīci nekad nedrīkst uzglabāt atklātas liesmas vai intensīva siltuma avota (piem., krāsns) tuvumā.

Ilgākas darbības pārtraukuma laikā (piem., ziemas pārtraukums) noņemiet bāzes staciju un uzglabājiet to kopā ar pļaujmašīnu–robotu drošā vietā. (⇨ 16.9)

6.11 Utilizācija

Atkritumvielas var kaitēt cilvēkiem, dzīvniekiem un apkārtējai videi, tādēļ tās atbilstoši jāutilizē.

Vērsieties tuvākajā atkritumu otrreizējās pārstrādes centrā vai pie sava specializētā izplatītāja, lai uzzinātu, kā pareizi veikt atkritumvielu utilizāciju. Uzņēmums VIKING iesaka VIKING specializēto izplatītāju.

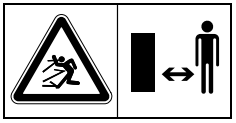
Pārliecinieties, vai nolietotā ierīce tiek utilizēta atbilstoši noteikumiem. Pirms utilizēšanas ierīci padariet nelietojamu. Lai novērstu nelaimes gadījumus, noņemiet pļaujmašīnas–robota maiņstrāvas adaptera, akumulatora un vadības konsoles strāvas vadu.

Iespējams savainoties ar pļaušanas asmeni!
Arī nolietotu zāles pļāvēju nekad neatstājiet bez uzraudzības. Gādājiet, lai iekārta un jo īpaši pļaušanas asmens būtu bērniem nepieejamā vietā.

Akumulators jāutilizē atsevišķi no ierīces. Pārliecinieties, vai akumulators tiek utilizēts drošā un videi draudzīgā veidā.

7. Simbolu apraksts

Brīdinājums!
Pirms ekspluatācijas uzsākšanas izlasiet lietošanas pamācību.



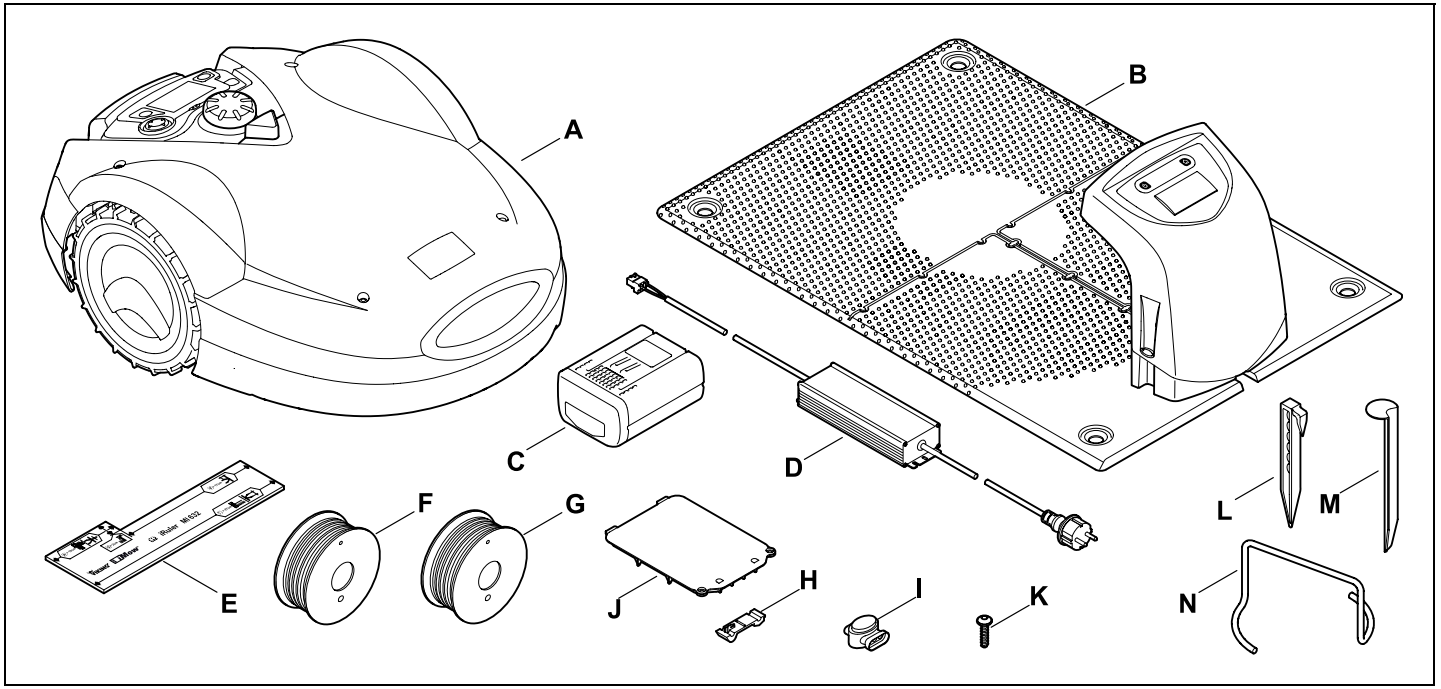
Brīdinājums!
Lietošanas/ekspluatācijas laikā saglabājiet drošu attālumu no ierīces. Uzraugiet, lai citas personas neatrastos bīstamajā zonā.

Brīdinājums!
Bloķējiet ierīci, pirms tā tiek pacelta un pirms tiek veikti darbi pie tās.

Brīdinājums!
Nesēdiet vai nekāpiet uz ierīces.

Brīdinājums!
Nekad nepieskarieties rotējošajam nazim.

8. Piegādes komplekts



Poz.	Apzīmējums	Gab.
A	Pļaujmašīna–robots	1
B	Bāzes stacija	1
C	Akumulators	1
D	Barošanas bloks	1
E	iRuler šablons	2
F	Ierobežojošā lenta spolē (150 m):	
	MI 632, MI 632 C	2
	MI 632 P, MI 632 PC	1
G	Ierobežojošā lenta spolē (200 m):	
	MI 632 P, MI 632 PC	1
H	Ierobežojošās lentas spaiļu savienotājs	2
I	Stieples savienotājs	3
J	Akumulatora pārsegs	1
K	Skrūve	2
L	Ierobežojošās lentas fiksēšanas elementi:	
	MI 632, MI 632 C	300
	MI 632 P, MI 632 PC	375
M	Bāzes stacijas izvads	4
N	Braukšanas diska noņēmējs	1
–	Lietošanas pamācība	1

9. Sākotnējā uzstādīšana

9.1 Instrukcijas sākotnējai uzstādīšanai

Lai pļaujmašīnu–robotu uzstādītu, ir pieejams uzstādīšanas vednis. Šī programma palīdzēs veikt visu sākotnējās uzstādīšanas procesu:

- Valodas, datuma un laika iestatīšana
- Bāzes stacijas uzstādīšana
- Ierobežojošās lentas izvietošana
- Ierobežojošās lentas pievienošana
- Pļaujmašīnas–robota un bāzes stacijas savienošana pārī
- Uzstādījumu pārbaude
- Pļaujmašīnas–robota programmēšana
- Sākotnējās uzstādīšanas pabeigšana

Uzstādīšanas vednis ir pilnībā jāapstrādā, tikai tad pļaujmašīna–robots ir gatava lietošanai.

Mājaslapā www.viking-garden.com ir pieejams **uzstādīšanas video**. Papildu norādījumus par pļaujmašīnas–robota uzstādīšanu varat saņemt pie VIKING specializētā izplatītāja.

Uzstādīšanas vednis tiek aktivizēts no jauna pēc atiestatīšanas (atiestatīt uz rūpnīcas iestatījumiem). (⇨ 11.17)

Sagatavošanās pasākumi:

- Pirms pirmās uzstādīšanas zālājs jānopļauj ar normālu zāles pļāvēju (zāles optimālais augstums 3 līdz 4 cm).
- Cietu un sausu pļaušanas platības virsmu nedaudz apūdeņojiet, lai atvieglotu montāžas naglu iedzīšanu.
- **MI 632 C, MI 632 PC:** Pļaujmašīnas–robota aktivizāciju veic VIKING specializēts izplatītājs, un ierīce tiek piesaistīta īpašnieka e-pasta adresei. (⇨ 10.)

Lai izmantotu izvēlnes, ievērojiet instrukcijas sadaļā „Ekspluatācijas instrukcija”. (⇨ 11.1)

Izmantojiet **vadības krustiņu**, lai atlasītu opcijas, izvēlnes elementus vai pogas.

Ar **taustiņu OK** tiek atvērta apakšizvēlne vai apstiprināta atlase.

Ar **taustiņu Atpakaļ** tiek aizvērta aktīvā izvēlne, vai arī uzstādīšanas vednis iet soli atpakaļ.

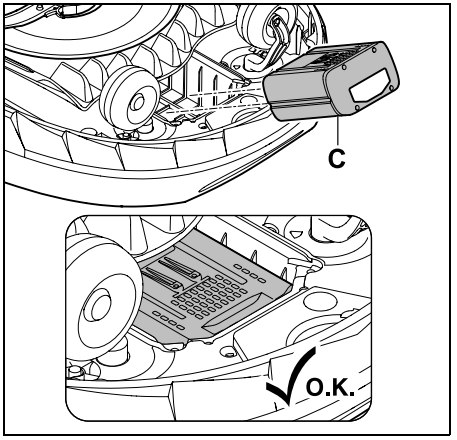
Ja sākotnējās uzstādīšanas laikā rodas kļūdas vai darbības traucējumi, displejā parādās attiecīgais ziņojums. (⇨ 24.)

9.2 Akumulatora ievietošana

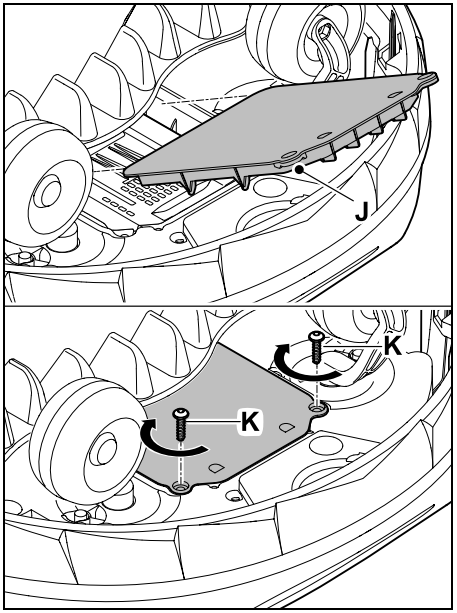
Transportēšanas laikā pret litija jonu akumulatoru jāizturas ar īpašu piesardzību. VIKING iesaka akumulatora ievietošanu uzticēt VIKING specializētajam tirgotājam. Bojātu akumulatoru drīkst nomainīt tikai pie VIKING specializēta tirgotāja.

Akumulators paliek ievietots pļaujmašīnā–robotā, un akumulatora izņemšanu veic tikai pirms ierīces utilizācijas. (⇨ 20.1)

- Iestatiet vismazāko pļaušanas augstumu (līmenis 1). (⇨ 9.3)
- Novietojiet apvērstu pļaujmašīnu–robotu uz piemērota paliktņa.



Ievietojiet akumulatoru (C) un ļaujiet tam nofiksēties, kā redzams attēlā.



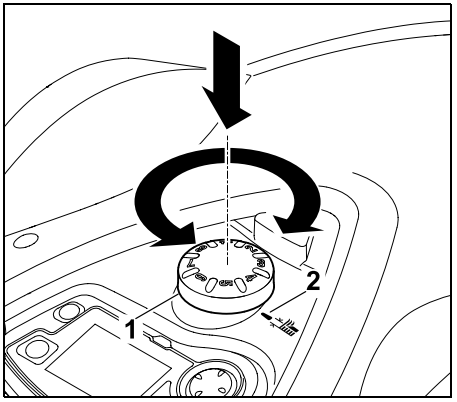
Uzlieciet pārsegu (J) un ieskrūvējiet skrūves (K). Uzmaniet, lai maksimālais griezes moments būtu 1 - 2 Nm.

- Novietojiet pļaujmašīnu–robotu uz riteņiem.

9.3 Pļaušanas augstuma iestatīšana

Mazākais pļaušanas augstums:
Pakāpe 1 (20 mm)

Lielākais pļaušanas augstums:
Pakāpe 8 (60 mm)

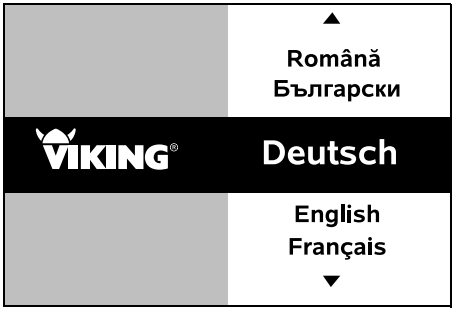


Nospiediet un pagrieziet taustiņu (1). Palaižot vaļā, tas atkal nofiksējas. Atzīme (2) norāda iestatīto pļaušanas augstumu.

taustiņu var izvilkt uz augšu no koriģēšanas elementa. Šis dizains tiek izmantots drošības nolūkam: tas garantē, ka ierīci nevar pacelt un pārvietot aiz pogas.

9.4 Valodas, datuma un laika iestatīšana

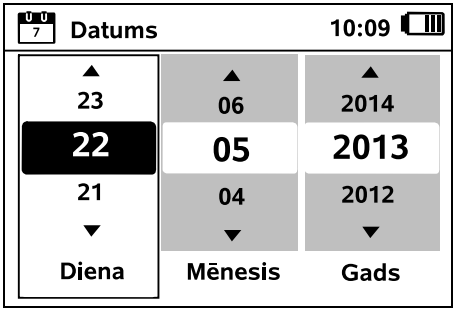
- Nospiežot jebkuru taustiņu vadības konsolē, tiek aktivizēta ierīce un tādējādi uzstādīšanas vednis.



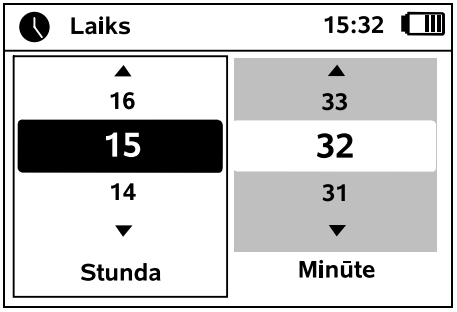
Atlasiet vēlamo displeja valodu un nospiediet taustiņu OK.

Apstipriniet valodas atlasi ar taustiņu OK vai izvēlieties „Mainīt" un atkārtojiet valodas atlasi.

- Ja nepieciešams, ievadiet pļaujmašīnas–robota 9 ciparu sērijas numuru. Šis numurs ir uzdrukāts uz datu plāksnītes (uzlīme zem vadības konsoles).



Iestatiet pašreizējo datumu, izmantojot vadības krustiņu, un nospiediet taustiņu OK.

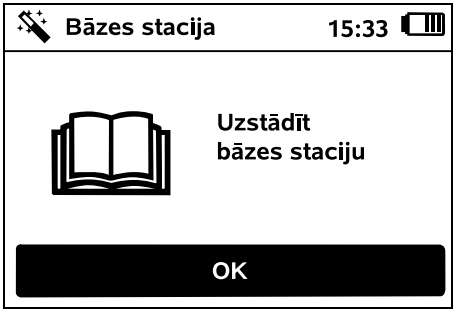


Iestatiet pašreizējo laiku, izmantojot vadības krustiņu, un nospiediet taustiņu OK.

9.5 Bāzes stacijas uzstādīšana

Ņemiet vērā šis lietošanas pamācības uzstādīšanas piemērus. (⇨ 27.)

Uz bāzes stacijas var uzstādīt pārklājumu, kas ir pieejams kā piederums. Tādējādi pļaujmašīna ir labāk aizsargāta no laika apstākļu iedarbības.



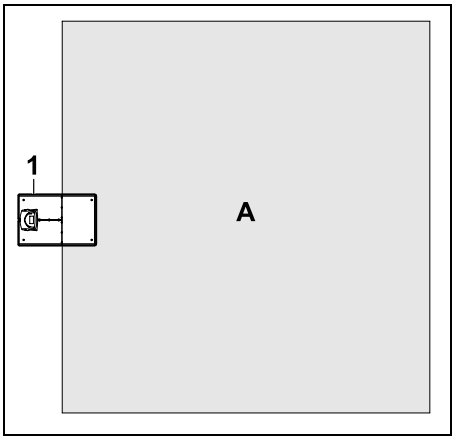
Bāzes staciju uzstādiet aizsargātā un ēnainā vietā. Tieša saules starojuma iedarbība var izraisīt paaugstinātu temperatūru ierīcē un ilgāku akumulatora uzlādes laiku.

Bāzes stacijai jābūt skaidri redzamai vēlamajā vietā, lai tā neizraisītu klupšanas risku.

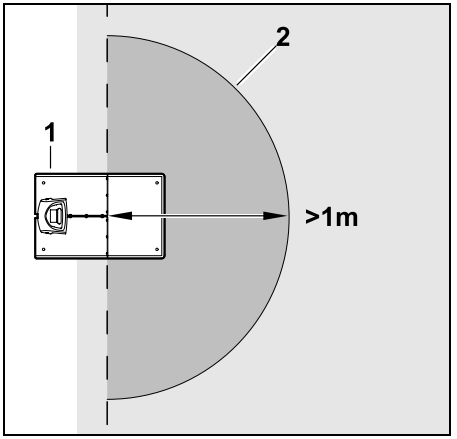
Lai bāzes staciju darbinātu, ir nepieciešams tīkla pieslēgums. No bāzes stacijas tas drīkst atrasties tikai tik tālu, lai attiecīgo strāvas vadu varētu pieslēgt gan pie bāzes stacijas, gan pie tīkla pieslēguma — nemainiet barošanas bloka kontaktdakšu.

Bāzes staciju var uzstādīt divās versijās (iekšējā un ārējā). Iekšējās bāzes stacijas gadījumā tā atrodas pļaujamās platības robežās. Ārējā bāzes stacija neatrodas tieši pļaušanas platībā.

Iekšējā bāzes stacija:

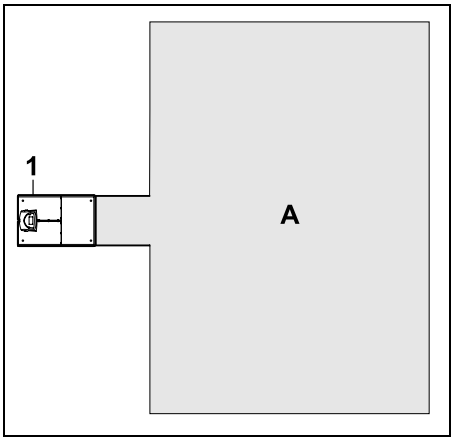


Bāzes stacija (1) atrodas pļaujamās platības (A) (pelēkā zona) iekšpusē.



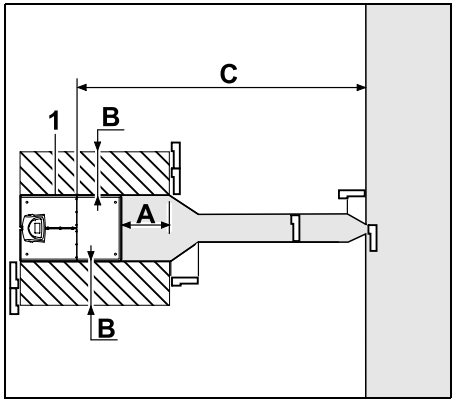
Pirms bāzes stacijas (1) jābūt līdzenai atvērtai platībai (2) ar vismaz 1 m rādiusu. Izlīdziniet paugurus vai ieplakas.

Ārējā bāzes stacija:



Ārējās bāzes stacijas (1) gadījumā tā atrodas ārpus pļaušanas platības (A).

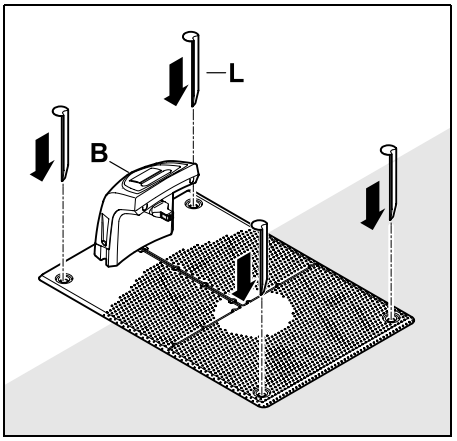
Kombinācijā ar ārējo bāzes staciju jāizmanto papildu piederums kompensētai braukšanai mājās (**AED 600**). (⇨ 11.14)
Lai iegūtu sīkāku informāciju, sazinieties ar VIKING izplatītāju.



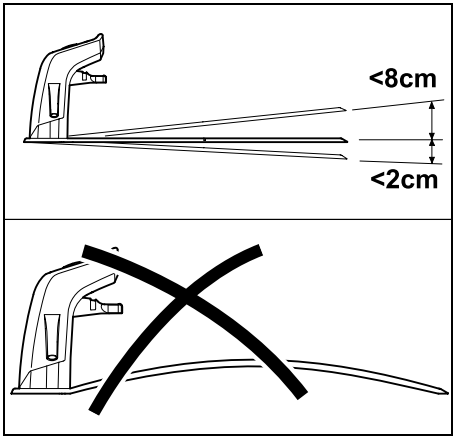
Lai došanās uz staciju un no tās darbotos pareizi, bāzes stacija (1) ir jāuzstāda tā, kā tas ir parādīts. Platībai apkārt bāzes stacijai un ārpus ierobežojošās lentas jābūt līdzenai un jānodrošina brīva pārvietošanās. Izlīdziniet paugurus vai ieplakas.

Minimālais attālums līdz pļaujamajai platībai: **A** = 50 cm
Brīvās platības platums: **B** = 44 cm
Maksimālais attālums līdz pļaujamajai platībai: **C** = 12 m

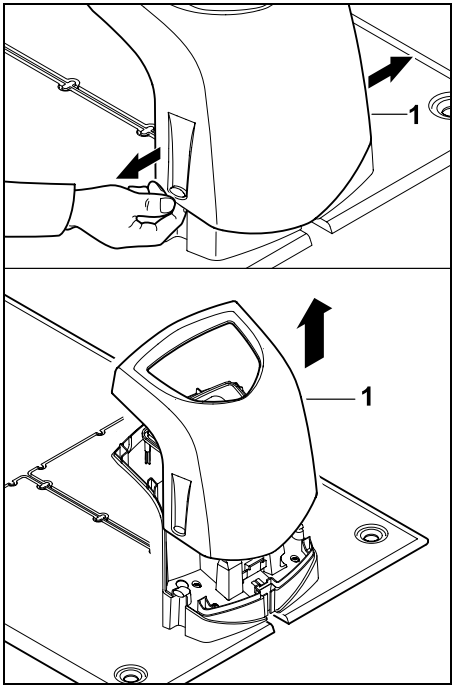
Nostipriniet bāzes staciju:



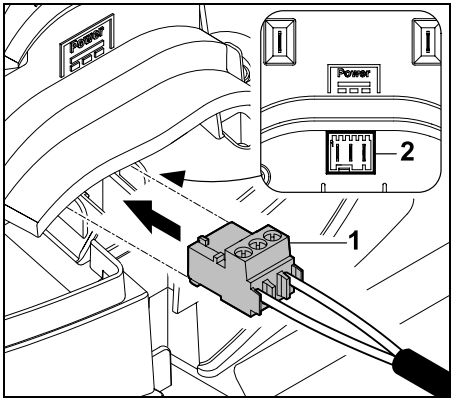
nostipriniet bāzes staciju (B) vēlamajā vietā ar četrām tapām (L).



Vēlamajā vietā jābūt horizontālam pamatam. Bāzes staciju drīkst noliekt maksimāli 2 cm atpakaļ un 8 cm uz priekšu. Nekad nedrīkst saliekt pamatplāksni. Nelīdzenumi zem pamatplāksnes ir jāizlīdzina, lai tā varētu pilnībā atbalstīties.



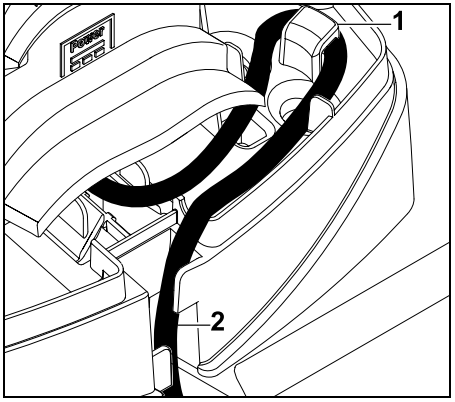
Vāku (1), kā parādīts pa kreisi un pa labi, var viegli pavilkt un noņemt uz augšu.



Pievienojiet barošanas bloka kontaktdakšu (1) bāzes stacijas plātnes savienotājam (2).

POWER

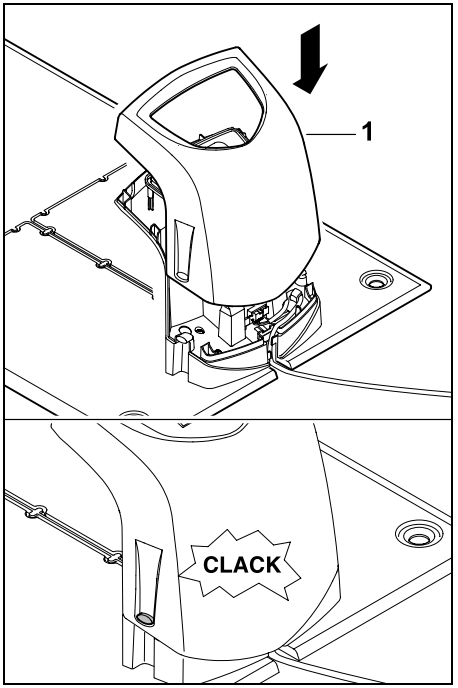
Kontaktdakšu var atskrūvēt, ja nepieciešams (piem., vilkt strāvas vadu cauri sienas caurumam). Piestiprinot kontaktdakšu strāvas vadam, jāievēro pareizā polaritāte. (⇨ 16.8)



Strāvas kabeli, kā redzams attēlā, izvelciet caur nostiepuma atslodzi (1), caur kabeļu kanālu (2) un tālāk uz barošanas bloku.

- Barošanas bloku uzstādiet ārpus pļaušanas platības, aizsargājot to no tiešas saules gaismas un mitruma iedarbības — vajadzības gadījumā piestipriniet pie sienas.
- Visi elektrības kabeļi jāievelk ārpus pļaušanas platības, īpaši tos aizsargājot no pļaušanas naža, un jānostiprina augsnē vai arī jāievada kabeļu kanālā.
- Strāvas kabeli izritiniet bāzes stacijas tuvumā, lai novērstu stieples signāla traucējumus.

Barošanas bloka pareiza darbība tiek nodrošināta pie **darba temperatūras** starp **0° C** un **60° C**.



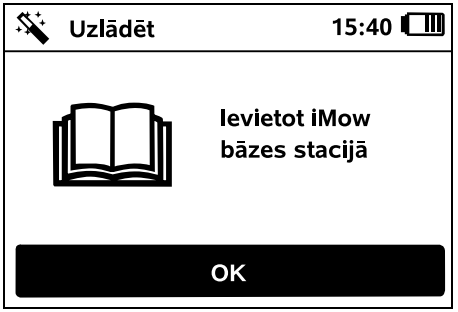
Uzlieciet bāzes stacijas vāku (1) un to nofiksējiet — nesaspiediet kabeļus. Pēc tam pievienojiet barošanas kontaktdakšu.

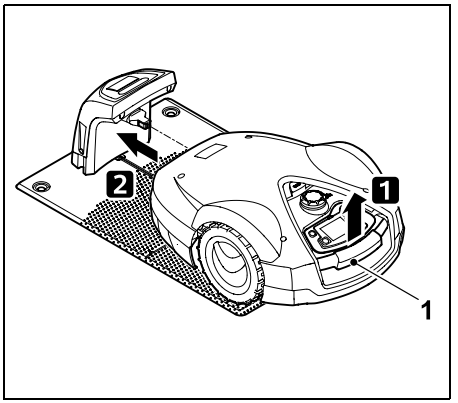
Bāzes stacijā mirgo sarkanā gaismas diode, līdz tiek pievienota ierobežojošā lenta. (⇨ 13.1)

- Pēc darba pabeigšanas nospiediet vadības konsolē taustiņu OK.

OK

Ja ir uzstādīta ārēja bāzes stacija, pēc sākotnējās uzstādīšanas VIKING iesaka iestatīt vismaz vienu sākuma punktu ārpus celiņa uz bāzes staciju. Uzsākšanas biežums ir jādefinē tā, lai 0 no 10 pļaušanas reizēm (0/10) tiktu sāktas pie bāzes stacijas (sākuma punkts 0). (⇨ 11.15)





Lai atbrīvotu piedziņas riteņus, paceliet pļaujmašīnu–robotu aiz roktura (1) nedaudz uz augšu. Atbalstot ierīci uz priekšējiem riteņiem, iebīdiet to bāzes stacijā.

Bāzes stacijā pēc dokošanas procesa veikšanas nedrīkst mirgot nekāda gaismas diode. (⇨ 13.1)

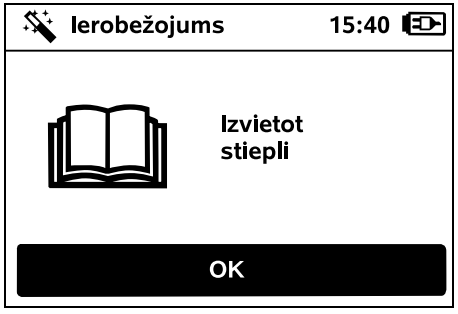
Pēc tam nospiediet vadības konsolē taustiņu OK.

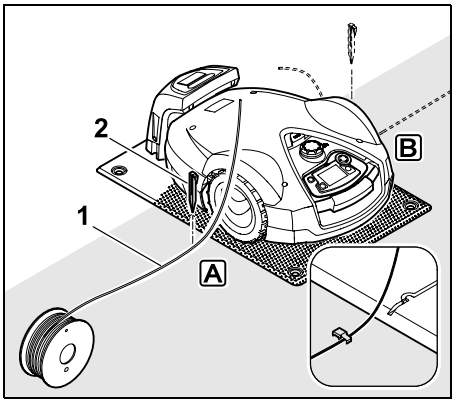
Ja akumulators ir izlādējies, pēc dokošanas ekrāna augšējā labajā stūrī parādās akumulatora ikonas vietā kontaktdakšas ikona un akumulators tiek uzlādēts, kamēr tiek ieklāta ierobežojošā lenta. (⇨ 15.8)

9.6 Ierobežojošās lentas ieklāšana

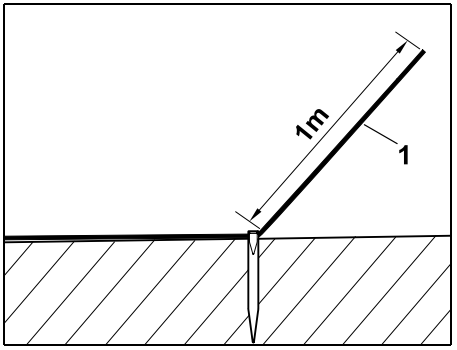
Pirms stieples ieklāšanas izlasiet un ievērojiet pilnībā nodaļu „Ierobežojošā lenta". (⇨ 12.)

It īpaši plānojiet **ieklāšanu**, **ievērojiet** stieples atstarpes, **bloķētās platības**, **stieples rezerves**, **savienojumu posmus**, **papildu platības** un **ieklāšanas laikā izveidot** celiņus.



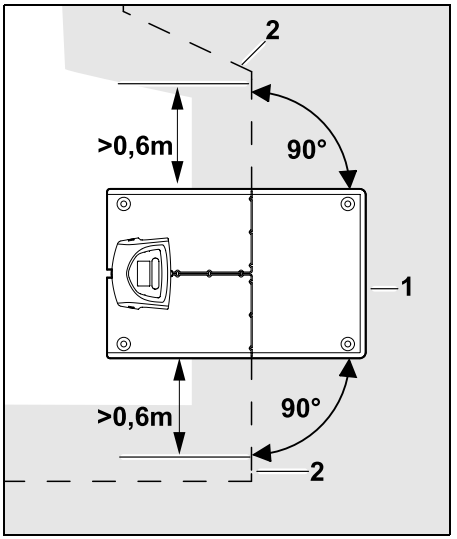


Nostipriniet augsnē ierobežojošo lentu (1) **pa kreisi** A vai **pa labi** B blakus pamatplāksnei, tieši blakus stieples izvadam ar fiksēšanas elementu (2) palīdzību.



Atstājiet brīvu stieples galu (1) aptuveni 1 m garumā.

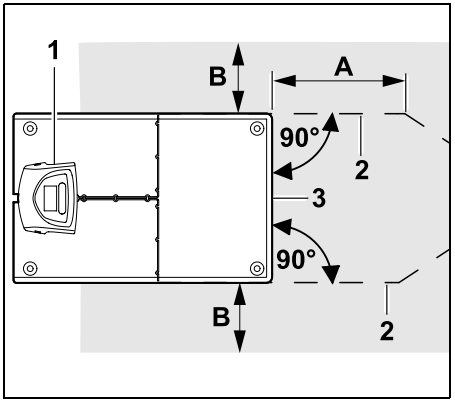
Iekšējā bāzes stacija:



Pirms un pēc bāzes stacijas (1) ieklājiet ierobežojošo lentu (2) **0,6 m** taisnā virzienā un taisnā leņķī pret pamatplāksni. Pēc tam ierobežojošo lentu ieklājiet pļaujamās platības malas garumā.

Ja tiek izmantota aizkavētā atgriešanās (koridors), ierobežojošā lenta pirms un pēc bāzes stacijas ir jāizvieto vismaz **1,5 m** taisnā virzienā un taisnā leņķī pret pamatplāksni. (⇨ 11.14)

Ārējā bāzes stacija:

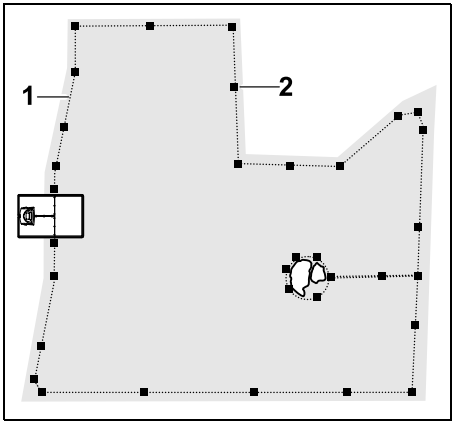


Pirms un pēc bāzes stacijas (1) ieklājiet ierobežojošo lentu (2) ar atstarpi (A) taisnā leņķī pret pamatplāksni. Pēc tam ierīkojiet celiņu. (⇨ 12.9)
Pamatplāksnes sānos jāatstāj pļaujmašīnas–robota brīvai kustībai minimālā atstarpe (B).

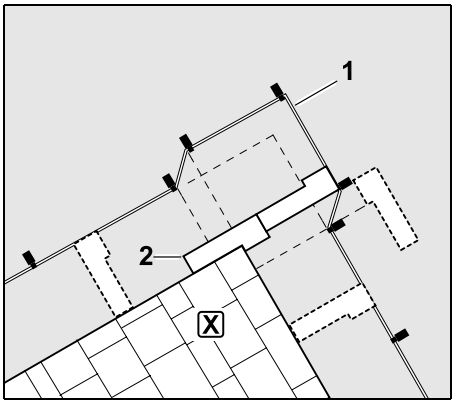
A = **50 cm**
B = **44 cm**

Plašāku informāciju par ārējās bāzes stacijas uzstādīšanu skatiet nodaļā „Uzstādīšanas piemēri”. (⇨ 27.)

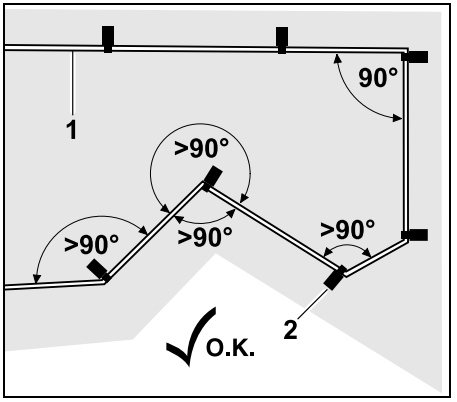
Pēc tam ierobežojošo lentu ieklājiet pļaujamās platības malas garumā.



ieklājiet ierobežojošo lentu (1) ap pļaušanas platību un ap iespējamiem šķēršļiem (⇨ 12.7) un nostipriniet to augsnē ar fiksēšanas elementu (2) palīdzību. Pārbaudiet attālumus, izmantojot iRuler šablonu. (⇨ 12.5)

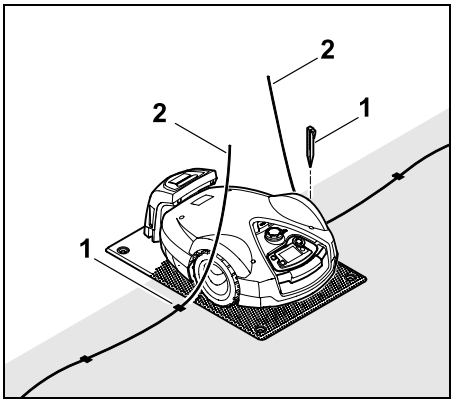


Ap augstiem šķēršļiem, piemēram, ap sienu stūriem vai paaugstinājumiem X, stūros jāievēro lielāka stiepļu atstarpe, lai pļaujmašīna–robots nepieskartos šķērslim. Ieklājiet ierobežojošo lentu (1), izmantojot iRuler šablonu (2), kā parādīts attēlā.



Izvairieties no ieklāšanas šaurā leņķī (mazāk par 90°). Konusveida zālāja stūros ierobežojošo lentu (1) nostipriniet augsnē ar fiksēšanas elementiem (2), kā parādīts attēlā.

- Ja nepieciešams, pagariniet ierobežojošo lentu ar piegādātajiem stiepļu savienotājiem. (⇨ 12.14)
- Vairākās blakus esošās pļaujamās platībās ierīkojiet papildu platības (⇨ 12.8) vai arī pļaujamās platības savienojiet ar celiņu. (⇨ 12.9)

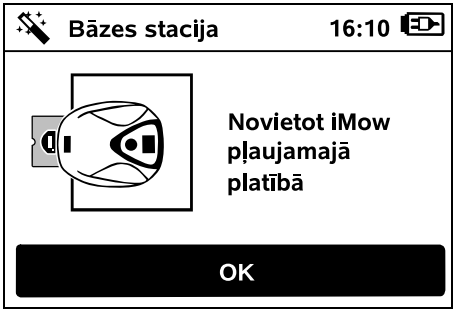


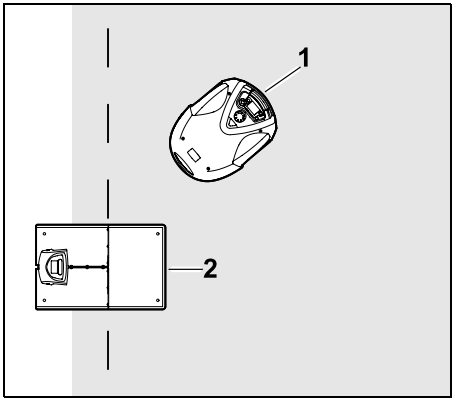
Pēdējos fiksēšanas elementus (1) iedzeniet pa kreisi un pa labi blakus pamatplāksnei, tieši blakus stieples izvadam. Nogrieziet ierobežojošo lentu (2), atstājiet brīvu stieples galu aptuveni 1 m garumā.

- Pārbaudiet ierobežojošās lentas fiksāciju augsnē; pietiekami izmantojiet vienu fiksēšanas elementu uz katru metru. Ierobežojošai lentai vienmēr jāatbalstās uz zālāja. Iedzeniet līdz galam fiksēšanas elementus.
- Pēc darba pabeigšanas nospiediet vadības konsolē taustiņu OK. OK

Ja akumulatora uzlādes līmenis ir pārāk zems, lai veiktu atlikušos soļus uzstādīšanas vednī, tiek parādīts ziņojums. Šajā gadījumā atstājiet pļaujmašīnu–robotu bāzes stacijā un turpiniet akumulatora uzlādēšanu.
Pāreja uz nākamo soli uzstādīšanas vednī ar pogu OK ir iespējama tikai tad, ja tiek sasniegts nepieciešamais akumulatora spriegums.

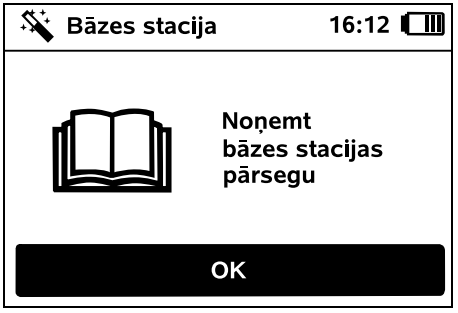
9.7 Ierobežojošās lentas pievienošana





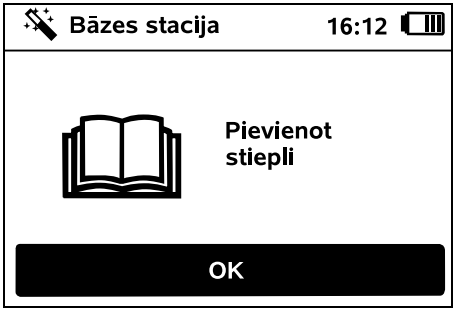
Novietojiet pļaujmašīnu–robotu (1), kā parādīts attēlā, aiz bāzes stacijas (2) pļaujamajā platībā un nospiediet taustiņu OK. OK

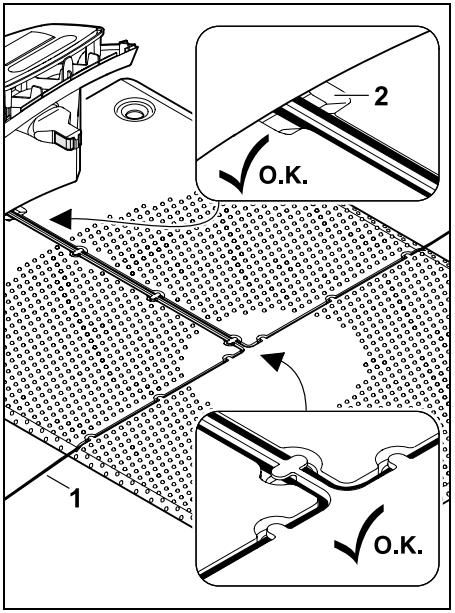
Atvienojiet barošanas kontaktdakšu no elektrotīkla un nospiediet taustiņu OK. OK



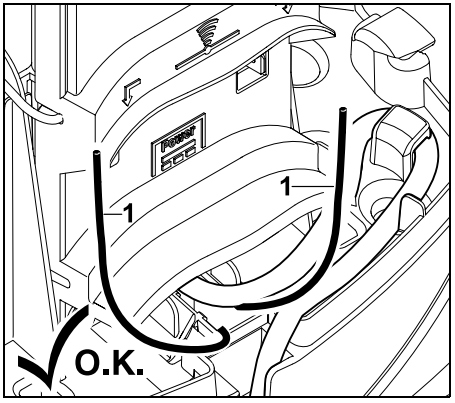
Noņemiet pārsegu, kā aprakstīts sadaļā „Bāzes stacijas uzstādīšana”. (⇨ 9.5)

Pēc tam nospiediet vadības konsolē taustiņu OK. OK



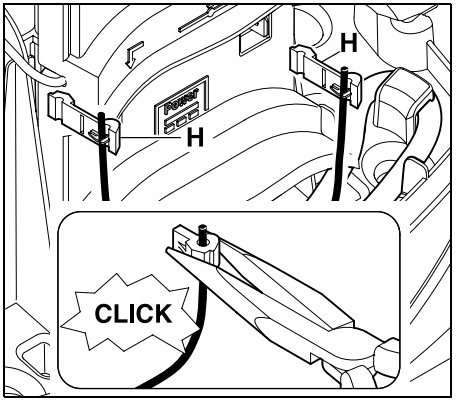


Ierobežojošo lentu (1) ievietojiet pamatplāksnes kabeļu vadotnē un izvelciet caur pamatni (2).



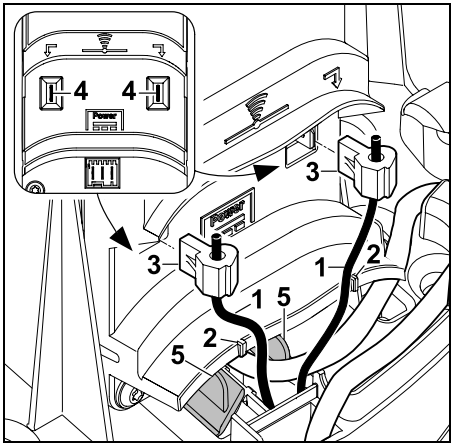
Ierobežojošās lentas galus (1) saīsiniet līdz aptuveni 10 cm brīvam garumam.

Precīzi ievērojiet brīvo garumu un atlikušos stieples galus nesarullējiet. Pārāk gari brīvie gali var traucēt pareizu pļaujmašīnas–robota darbību.



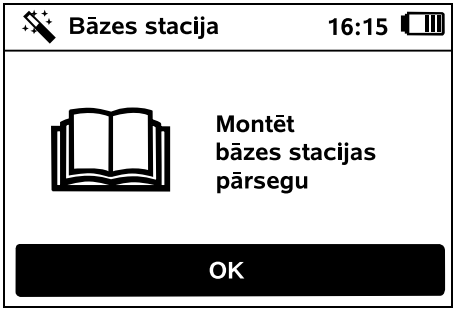
Uz kabeļa galiem ar knaiblēm uzspiediet spaiļu savienotājus (H) — pievērsiet uzmanību, lai tie pareizi pievienotos.

Spaiļu spraudnis ir paredzēts tikai vienreizējai izmantošanai, un to nedrīkst noņemt no ierobežojošās lentas. Papildu spaiļu spraudņi ir pieejami pie VIKING izplatītāja. (⇨ 17.)



Ierobežojošās lentas (1) ietvaros pozicionējiet marķējumus (2). Ievietojiet spraudni (3) abās atloka tapās (4), kā parādīts attēlā. Ievērojiet ierobežojošās lentas kreisā un labā gala pareizu pieslēgšanu — nesamainiet stiepļu galus. Aizveriet kabeļu kanāla (5) pārsegu.

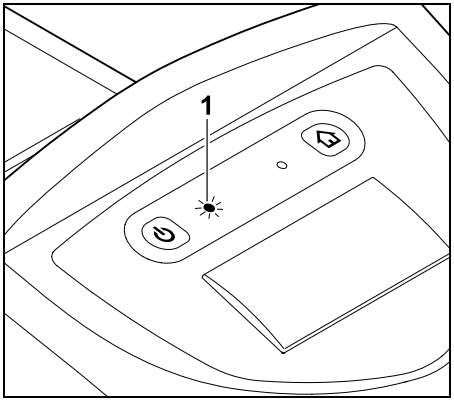
- Pēc darba pabeigšanas nospiediet vadības konsolē taustiņu OK.



Uzstādiet pārsegu, kā aprakstīts sadaļā „Bāzes stacijas uzstādīšana”. (⇨ 9.5)

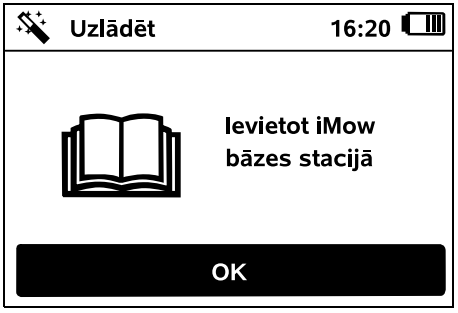
Pēc tam nospiediet vadības konsolē taustiņu OK.

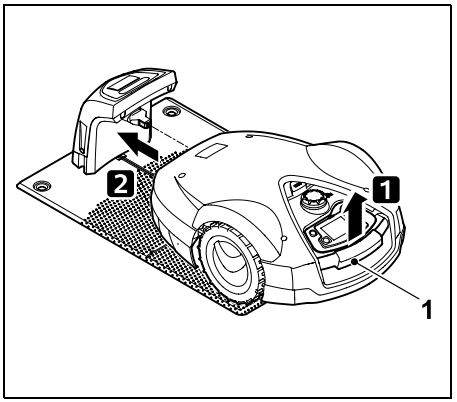
Pievienojiet barošanas bloka kontaktdakšu elektrotīklam un nospiediet taustiņu OK.



Ja ierobežojošā lenta ir pareizi uzstādīta un bāzes stacija ir pieslēgta elektrotīklam, deg sarkanā gaismas diode (1).

Skatiet sadaļu „Bāzes stacijas vadības elementi", jo īpaši, ja gaismas diode nedarbojas, kā aprakstīts. (⇨ 13.1)





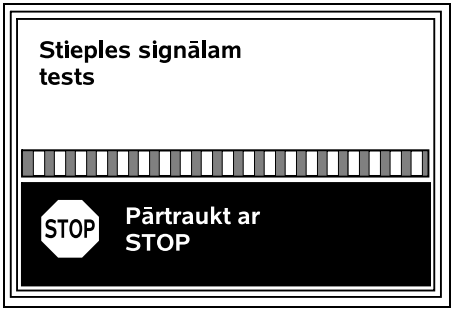
Atbrīvojiet piedziņas riteņus un paceliet pļaujmašīnu–robotu aiz transportēšanas roktura (1) nedaudz uz augšu. Atbalstot ierīci uz priekšējiem riteņiem, iebīdiet to bāzes stacijā.

Bāzes stacijā pēc dokošanas procesa veikšanas nedrīkst mirgot nekāda gaismas diode. (⇨ 13.1)

Pēc tam nospiediet vadības konsolē taustiņu OK.

9.8 Pļaujmašīnas–robota un bāzes stacijas savienošana pārī

Pļaujmašīnu–robotu var nodot ekspluatācijā tikai tad, ja tā saņem pareizu stieples signālu, ko nosūta bāzes stacija. (⇨ 11.16)



Stiepļu signāla pārbaude var ilgt vairākas minūtes. Nospiežot sarkano STOP taustiņu ierīces augšējā panelī, savienošana pārī tiek atcelta un uzstādīšanas vednī parādās iepriekšējais solis.

Standarta saņemšana

Stieples signāls OK:
Displejā parādās teksts „Stieples signāls OK". Pļaujmašīna–robots un bāzes stacija ir pareizi savienotas.

Turpiniet sākotnējo uzstādīšanu, nospiežot taustiņu OK. OK

MI 632 C, MI 632 PC:
Pēc veiksmīgas savienošanās tiek aktivizēts energorežīms „GPRS”. (⇨ 11.11)

Saņemšana ar traucējumiem

Pļaujmašīna–robots **nesaņem stieples signālu:**
Displejs rāda tekstu „Nav stieples signāla”.

Pļaujmašīna–robots saņem **traucētu stieples signālu**:
displejā parādās teksts „Testēt stieples signālu”.

Pļaujmašīna–robots **saņem nepareizi polarizētu stieples signālu:**
displejā parādās teksts „Apmainīti pieslēgumi vai iMow ārpusē”.

Iespējamais cēlonis:

– Pagaidu traucējumi
– Nav izveidota pļaujmašīnas–robota dokošana
– Ierobežojošā lenta pieslēgta ar nepareizu polaritāti (apgrieztā secībā)
– Bāzes stacija ir izslēgta vai nav pieslēgta elektrotīklam
– Kļūdains spraudņu savienojums
– Satīts barošanas kabelis bāzes stacijas tuvumā
– Pārāk gari ierobežojošās lentas gali
– Ierobežojošās lentas lūzums
– Svešas izcelsmes signāli, piemēram, mobilā tālruņa vai signāls no otras bāzes stacijas
– Strāvu vadoši pazemes kabeļi, dzelzbetons vai traucējoši metāli augsnē zem bāzes stacijas
– Pārsniegts ierobežojošās lentas maksimālais garums (⇨ 12.1)

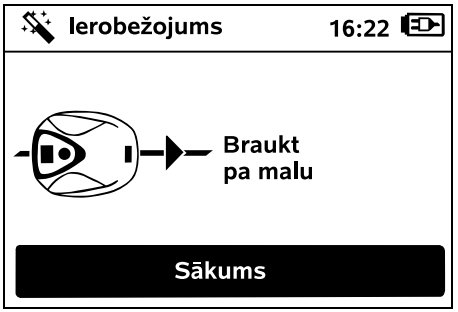
Risinājums:

– Atkārtojiet savienošanu pārī bez turpmākiem risinājuma pasākumiem
– Izveidojiet pļaujmašīnas–robota dokošanu (⇨ 15.7)
– Pievienojiet ierobežojošās lentas galus (⇨ 9.7)
– Pārbaudiet bāzes stacijas elektrotīkla savienojumu, attiniet barošanas kabeli bāzes stacijas tuvumā, neievietojiet neattītu
– Pārbaudiet ierobežojošās lentas spraudņu savienojumus un saīsiniet ierobežojošās lentas galus (⇨ 9.7)
– Pārbaudiet bāzes stacijas gaismas diodes displeju (⇨ 13.1)
– Salabojiet bojāto stiepli
– Izslēdziet mobilos tālruņus un kaimiņu bāzes stacijas
– Mainiet bāzes stacijas stāvokli vai noņemiet traucējumu avotus zem bāzes stacijas
– Izmantojiet ierobežojošo lentu ar lielāku šķērsgriezumu (izvēles)

Pēc atbilstošo risinājumu piemērošanas atkārtojiet savienošanu pārī, nospiežot taustiņu OK. OK

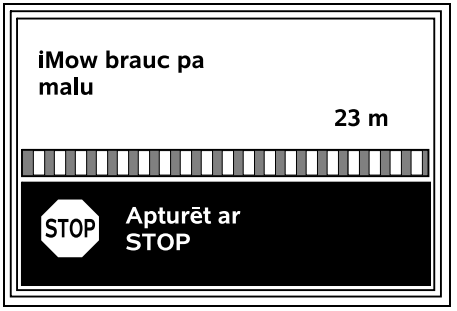
Ja stieples signālu nevar uztvert pareizi un veiktie pasākumi nesniedz gaidīto rezultātu, sazinieties ar VIKING izplatītāju.

9.9 Uzstādījumu pārbaude



Sāciet testu, nospiežot taustiņu OK — pļaušanas nazis netiek aktivizēts. OK

MI 632 C, MI 632 PC:
Testa laikā tiek noteikta pļaujmašīnas–robota **māju zona**. (⇨ 14.5)



Malas apbraukšanas laikā ejiet aiz pļaujmašīnas–robota un pārliecinieties,

– vai pļaujmašīna–robots brauc pa pļaujamās platības malu, kā plānots,
– vai pļaujamajā platībā sakrīt atstarpes starp šķēršļiem un ierobežojumiem,
– vai pareizi darbojas pieslēgšanās un atslēgšanās bāzes stacijai.

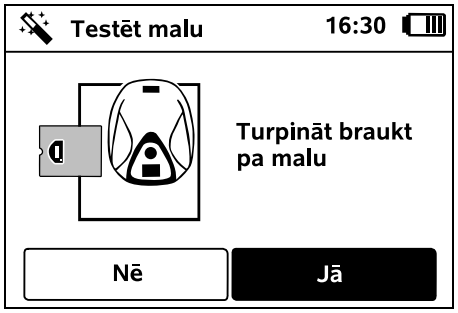
Displejs rāda nobraukto attālumu — šī metru vērtība ir nepieciešama, lai iestatītu **sākumpunktus** pļaujamās platības malā. (⇨ 11.15)

- Vēlamajā vietā nolasiet un reģistrējiet parādīto vērtību. Pēc sākotnējās uzstādīšanas manuāli iestatiet sākumpunktu.

Malas braukšana tiek automātiski pārtraukta, ja ir šķēršļi, vai arī, braucot pa nogāzēm ar pārāk lielu slīpumu, vai arī manuāli, nospiežot taustiņu STOP.

- Ja tests tiek pārtraukts automātiski, labojiet ierobežojošās lentas pozīciju vai noņemiet šķēršļus.
- Pirms turpināt malas apbraukšanu, pārbaudiet pļaujmašīnas–robota pozīciju. Ierīcei ir jābūt vai nu uz ierobežojošās lentas, vai pļaujamajā platībā ar priekšpusi ierobežojošās lentas virzienā.

Turpinājums pēc pārtraukuma:



Turpiniet pēc malas apbraukšanas pārtraukuma, nospiežot taustiņu **Jā**.

Nospiežot **Nē**, tiek pārtraukta apbraukšanas ap ierobežojošo lentu, uzstādīšanas vednī tiek atvērts nākamais solis.

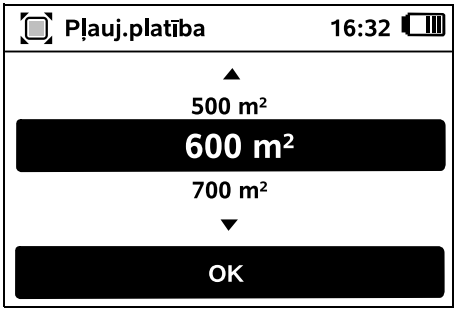
VIKING iesaka testu nepārtraukt. Iespējamās problēmas, apbraucot malu pļaušanas platībā vai saistībā ar dokošanu, var netikt atklātas.

Ja nepieciešams, testu var atkārtot pēc sākotnējās uzstādīšanas. (⇨ 11.14)

Testa brauciena pabeigšana:

ar dokošanu pēc pilna apļa uzstādīšanas vednī tiek atvērts nākamais solis.

9.10 Pļaujmašīnas–robota programmēšana



Ievadiet zālāja platības izmēru un apstipriniet ar OK.

Aprēķinot pļaujamās platības lielumu, iekļaujiet bloķētās platības vai papildu platības.

Notiek jaunā pļaušanas grafika aprēķināšana.
Procesu var pārtraukt, nospiežot sarkano STOP taustiņu ierīces augšējā daļā.

Apstipriniet norādi „Apstiprināt katru dienu atsevišķi vai mainīt darbības laiku”, nospiežot taustiņu OK.

Tiek parādīti pirmdienas darbības laiki, un ir aktivizēts izvēlnes punkts **Ieslēgt darbības laikus**.

Ar taustiņu OK tiek apstiprināti visi darbības laiki, un tiek parādīts nākamās dienas plāns.

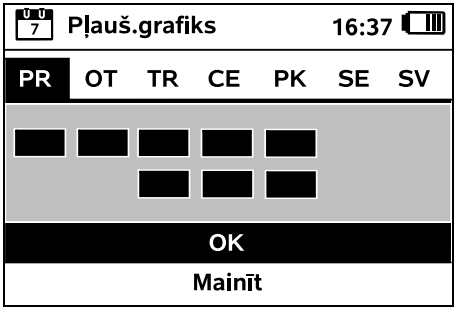
Mazām pļaušanas platībām pļaušanai netiek izmantotas visas nedēļas dienas. Šajā gadījumā netiek parādīti darbības laiki, un tiek izlaists izvēlnes punkts „Dzēst visus darb. laikus”. Arī dienas bez darbības laikiem ir jāapstiprina ar taustiņu OK.

Redzamie **darbības laiki** var mainīties. Ar vadāmo krustiņu atlasiet vēlamo laika intervālu un nospiediet taustiņu OK, lai to atvērtu. (⇨ 11.7)

Ja ir nepieciešami papildu darbības laiki, atlasiet izvēlni **Jauns darbības laiks** un atveriet to, nospiežot taustiņu OK. Uzstādiet atlases logā jaunā darbības laika sākuma laiku un beigu laiku un apstipriniet ar taustiņu OK. Dienā var būt maksimāli trīs darbības laiki.

Ja visi parādītie darbības laiki tiek izdzēsti, atlasiet izvēlni **Dzēst visus darb. laikus** un apstipriniet ar taustiņu OK.

Apstiprinot svētdienas darbības laikus, parādās pļaušanas grafiks.



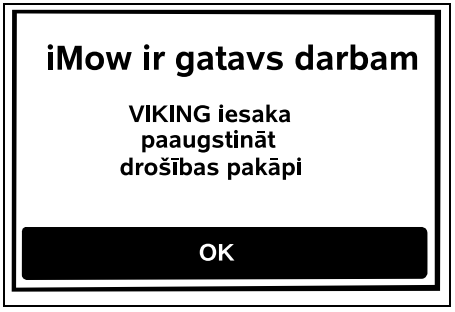
Parādīto pļaušanas grafiku apstipriniet ar taustiņu OK, tad uzstādīšanas vednī parādās pēdējais solis.

Ja ir nepieciešamas izmaiņas, atlasiet **Mainīt** un pielāgojiet darbības laikus individuāli.

Darbības laikā nepiederošām personām aizliegts uzturēties bīstamajās zonās. Attiecīgi pielāgojiet darbības laikus. Ievērojiet arī pašvaldību noteikumus par pļaujmašīnas–robota lietošanu, kā arī norādes sadaļā „Jūsu drošībai”, (⇨ 6.) un, ja nepieciešams, mainiet darba laikus uzreiz vai pēc sākotnējās uzstādīšanas izvēlnē „Pļauš. grafiks”. (⇨ 11.6)
Īpaši vajadzētu pārbaudīt kompetentajā iestādē, kurā dienas un nakts laikā ierīci drīkst izmantot.

9.11 Sākotnējās uzstādīšanas pabeigšana

Pļaujamajā platībā noņemiet visus svešķermeņus (piem., rotaļlietas, darbarīkus).



Pabeidziet sākotnējo uzstādīšanu, nospiežot taustiņu OK.

Pēc sākotnējās uzstādīšanas ir aktivizēta drošības pakāpe „Neviens”. VIKING iesaka izvēlēties vienu no **šīm drošības pakāpēm:** „Zems”, „Vidējs” vai „Augsts”. Tas garantē, ka nesankcionēti lietotāji nevar mainīt iestatījumus un pļaujmašīnu–robotu nevar izmantot kopā ar citām bāzes stacijām. (⇨ 11.16)

MI 632 C, MI 632 PC:
VIKING iesaka papildus aktivizēt GPS aizsardzību. (⇨ 11.16)

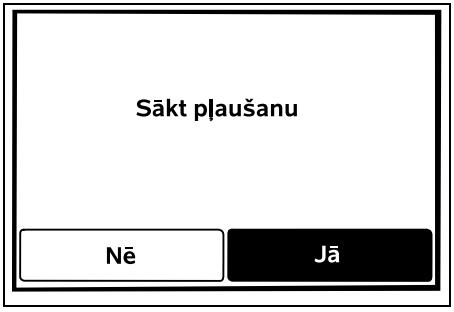
MI 632 C, MI 632 PC:

Lai nodrošinātu visas pļaujmašīnas–robota funkcijas, viedtālrunī vai planšetdatorā ar interneta savienojumu un GPS uztvērēju ir jāinstalē un jāieslēdz **VIKING iMow lietotne**. (⇨ 10.)

Aizveriet dialoglodziņu, nospiežot taustiņu OK. OK

9.12 Pirmā pļaušanas reize pēc sākotnējās uzstādīšanas

Ja pēc sākotnējās uzstādīšanas pabeigšanas iekrīt darbības laiks, pļaujmašīna–robots nekavējoties sāk apstrādāt pļaujamo platību.



Ja sākotnējā uzstādīšanas pabeigšana tiek veikta ārpus darbības laika, pļaušanu var sākt, nospiežot taustiņu OK. Ja pļaujmašīna–robots nedrīkst pļaut, atlasiet „Nē”. OK

10. VIKING iMow lietotne

Modeļus **MI 632 C, MI 632 PC** var vadīt, izmantojot **VIKING iMow lietotni**. Lietotne ir pieejama visām populārākajām operētājsistēmām to attiecīgajos lietojumprogrammu veikalos.

Nodaļā „Jūsu drošībai” ir atrodamas norādes, kas ir īpaši paredzētas visiem **VIKING iMow lietotnes** lietotājiem. (⇨ 6.)

Aktivizēšana:
Lai varētu veikt datu apmaiņu starp lietotni un pļaujmašīnu–robotu, VIKING specializētajam izplatītājam ir jāveic ierīces aktivizēšana ar īpašnieka e-pasta adresi. Uz e-pastu tiks nosūtīts aktivizēšanas kods un saite.
Viedtālrunī vai planšetdatorā ar interneta savienojumu un GPS uztvērēju ir jāinstalē un jāieslēdz **VIKING iMow lietotne**. E-pasta adreses īpašnieks tiek noteikts kā lietotnes administrators un galvenais lietotājs, tam ir piekļuve visām funkcijām.

Turiet drošībā e-pasta adresi un paroli, lai pēc viedtālruņa vai planšetdatora nomaiņas atkārtoti varētu instalēt **VIKING iMow lietotni** (piem., pēc mobilās ierīces pazaudēšanas).

Datu trafiks:
Datu pārnese no pļaujmašīnas–robota uz internetu (M2M apkope) ir iekļauta pirkuma cenā uz 3 gadiem. Displejā un lietotnē parādās atgādinājums par līguma termiņa beigšanos, pie VIKING specializētā izplatītāja ir iespējams pagarināt līgumu.
Datu pārnese nenotiek pastāvīgi, un tā var aizņemt vairākas minūtes.
Sakarā ar datu pārraidi internetā, ko izraisa lietotne, atkarībā no jūsu izvēlētā interneta plāna ar mobilā tīkla nodrošinātāju vai interneta nodrošinātāju var rasties izmaksas par internetu, kuras ir jāsedz pašam lietotājam.

Neizmantojot bezvadu tīkla savienojumu un lietotni, GPS aizsardzība ir pieejama tikai bez e-pasta un SMS ziņojumiem.

Galvenās funkcijas lietotnē:

– Pļaušanas plāna apskatīšana un rediģēšana
– Sākt pļaušanu
– Automātiskā režīma ieslēgšana un izslēgšana
– Nosūtiet pļaujmašīnu–robotu uz bāzes staciju
– Pļaušana vēlamajā zonā:
Vēlamā zona ir zona pļaujamajā platībā, kuru var noteikt viedtālruni vai planšetdatorā. Izmantojot bezvadu tīkla ierīces GPS uztvērēju, var iestatīt vēlamās zonas vidus punktu un noteikt rādiusu ap šīm koordinātēm. Pļaujmašīna–robots brauc pa ierobežojošo lentu līdz vēlamajai zonai un veic tur zāliena pļaušanu.
– Laika un datuma maiņa

Pļaušanas grafika maiņa, pļaušanas uzsākšana, automātikas ieslēgšana un izslēgšana, pļaujmašīnas–robota nosūtīšana uz mājām un datuma un laika maiņa var izraisīt darbības, kuras ir negaidītas citām personām. Tāpēc pirms iespējamām darbībām ar pļaujmašīnu–robotu vienmēr informējiet iesaistītās personas.

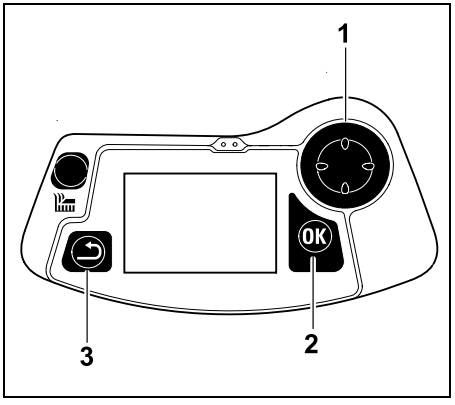
– Ierīces informācija un pļaujmašīnas–robota atrašanās vietas iegūšana

– Pļaujmašīnas–robota nosaukuma ievadīšana
– Mobilā telefona numura ievadīšana SMS ziņojumiem
– E-pasta adreses un piekļuves datu maiņa lietotnei
– Pievienojiet lietotājus, kā arī iestatiet piekļuvi „Viesis" īslaicīgai lietotnes izmantošanai. Papildu lietotājiem un viesim ir ierobežotas piekļuves tiesības lietotnes funkcijām.

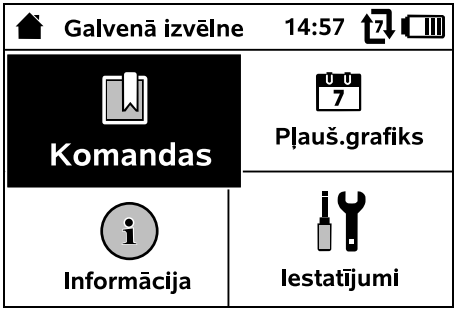
11. Izvēlne

11.1 Lietošanas instrukcija

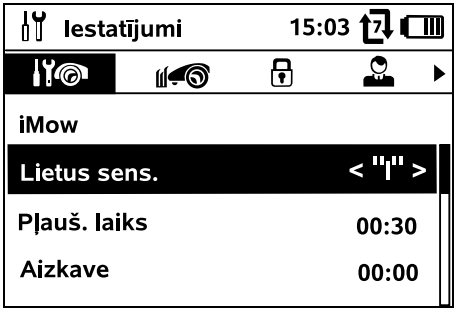
- Nepieciešamības gadījumā izņemiet vadības konsoli. (⇨ 15.2)



Vadības ierīci (1) izmanto, lai pārvietotos izvēlnēs; nospiežot taustiņu OK (2), tiek apstiprināti iestatījumi un atvērtas izvēlnes. Izmantojot taustiņu Atpakaļ (3), izvēlnes var aizvērt.



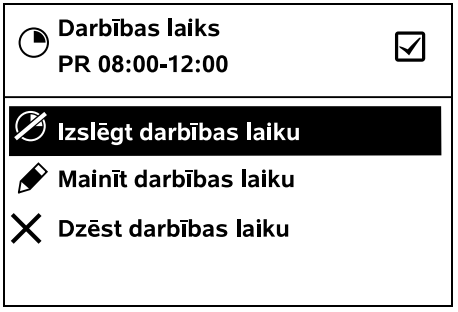
Galvenā izvēlne sastāv no 4 apakšizvēlnēm, kas attēlotas kā pogas. Atlasītā apakšizvēlne tiek izcelta melnā krāsā, un tā tiek atvērta ar taustiņu OK.



Otrajā izvēlnes līmenī ar cilnēm tiek parādītas attiecīgās apakšizvēlnes. Cilnes var atlasīt, nospiežot vadības krustiņu pa kreisi vai pa labi, un apakšizvēlnes, nospiežot vadības krustiņu uz leju vai uz augšu.
Aktīvās cilnes vai izvēlnes elementi tiek izcelti melnā krāsā.

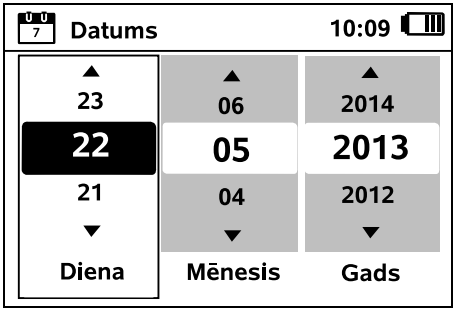
Ritjosla displeja labajā malā norāda, ka, nospiežot vadības krustiņu uz leju vai augšu, tiek parādīti tālākie ieraksti.

Apakšizvēlnes tiek atvērtas, nospiežot taustiņu OK.



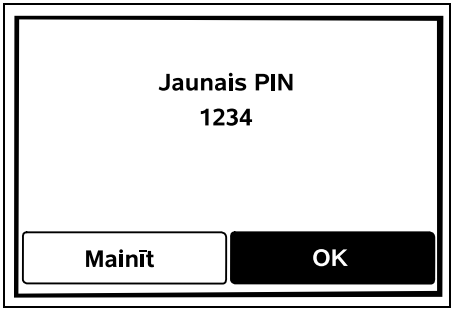
Apakšizvēlnē tiek uzskaitītas opcijas. Aktīvie saraksta ieraksti tiek izcelti melnā krāsā. Nospiežot taustiņu OK, tiek atvērts atlases lodziņš vai dialoglodziņš.

Atlases lodziņš:



Iestatīšanas vērtības var mainīt, nospiežot vadības krustiņu. Pašreizējā vērtība ir iezīmēta melnā krāsā. Visas vērtības jāapstiprina ar taustiņu OK.

Dialoglodziņš:

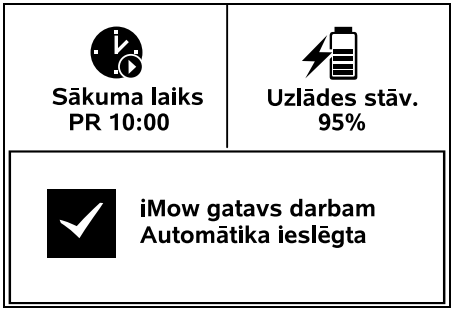


Ja tiek saglabātas izmaiņas vai ir jāapstiprina ziņojumi, displejā parādās dialoglodziņš. Aktīvās pogas tiek iezīmētas melnā krāsā.

Vienā atlases opcijā var aktivizēt attiecīgo taustiņu, nospiežot vadības krustiņu pa kreisi vai pa labi.

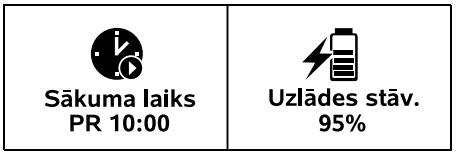
Atlasītā opcija tiek apstiprināta ar taustiņu OK, un tiek atvērta iepriekšējā izvēlne.

11.2 Statusa rādījums



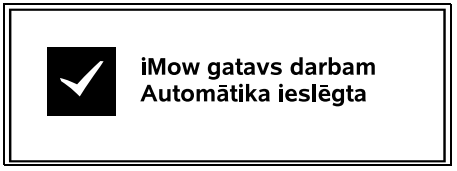
Statusa rādījuma displejs parādās,

– ja pļaujmašīnas–robota gaidīšanas režīms tiek pārtraukts, nospiežot taustiņu,
– ja galvenajā izvēlnē tiek nospiesta poga Atpakaļ,
– ekspluatācijas laikā.



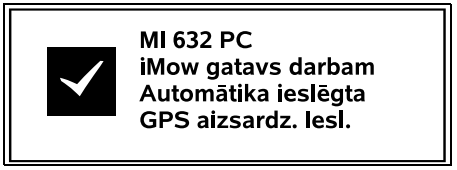
Displeja augšējā daļā ir divi konfigurējami lauki, kuros var parādīt dažādu informāciju par pļaujmašīnu–robotu vai pļaušanas procesu. (⇨ 11.13)

Stāvokļa informācija bez pastāvīgas darbības — MI 632, MI 632 P:



Displeja apakšējā daļā tiek parādīts teksts „iMow gatavs darbam” kopā ar attēlotu ikonu un automātisko stāvokli. (⇨ 11.5)

Stāvokļa informācija bez pastāvīgas darbības — MI 632 C, MI 632 PC:



Displeja apakšējā daļā tiek parādīts pļaujmašīnas – robota nosaukums (⇨ 10.), teksts „iMow gatavs darbam” kopā ar attēlotu simbolu, automātikas statuss (⇨ 11.5) un informācija par GPS aizsardzību (⇨ 11.16).

Stāvokļa informācija notiekošo aktivitāšu laikā — visos modeļos:

Notiekošas **pļaušanas** operācijas laikā displejs rāda tekstu „iMow pļauj zālāju” un parāda attiecīgo ikonu. Teksta informācija un ikona tiek pielāgotas pašlaik aktīvajam procesam.

Pirms pļaušanas operācijas tiek parādīts teksts „Uzmanību — iMow sāk darbu” un brīdinājuma ikona.

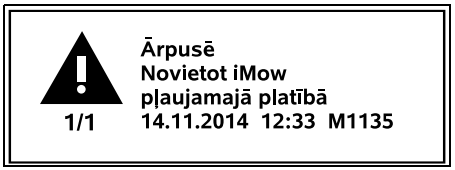
Mirgojošs displeja apgaismojums un skaņas signāls arī ziņo par gaidāmo pļaušanas motora iedarbināšanu. Pļaušanas nazis tiek ieslēgts tikai dažas sekundes pēc tam, kad pļaujmašīna–robots sāk kustēties.

Malas pļaušana:
kamēr pļaujmašīna–robots apstrādā pļaušanas platības malu, tiek parādīts teksts „Notiek malas pļaušana”.

Braukt uz bāzes staciju:
kad pļaujmašīna–robots brauc atpakaļ uz bāzes staciju, displejā parādās attiecīgais iemesls (piem., akumulators izlādējies, pļaušana ir pabeigta).

Akumulatora lādēšana:
akumulatora lādēšanas laikā parādās teksts „Notiek akumulatora uzlāde”.

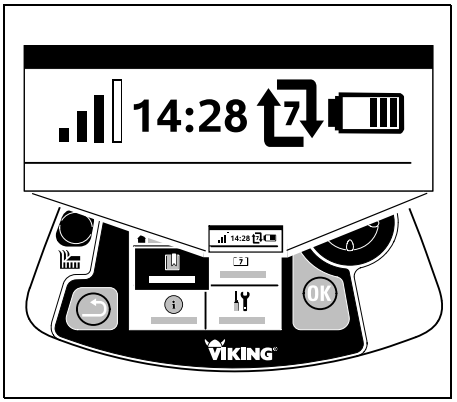
Ziņojumu displejs — visos modeļos:



parādās kļūdas, defekti vai rekomendācijas ar brīdinājuma ikonu, datums, laiks un ziņu kods. Ja vairāki ziņojumi ir aktīvi, tie parādās pārmaiņus. (⇨ 24.)

Kad pļaujmašīna–robots ir gatava darbam, pārmaiņus tiek parādīts ziņojums un stāvokļa informācija.

11.3 Informācijas zona



Displeja augšējā labajā stūrī parādās šāda informācija:

1. Akumulatora uzlādes līmenis vai uzlādes procesa stāvoklis
2. Automātiskā režīma stāvoklis
3. Laiks
4. Mobilā tīkla signāls (MI 632 C, MI 632 PC)

1. Uzlādes stāv.:
akumulatora ikona tiek izmantota, lai parādītu uzlādes stāvokli.

nav svītriņu — akumul. izlādējies
no 1 līdz 5 svītriņām — daļēji izlādējies akumulators
6 svītriņas — akumulators ir pilnībā uzlādēts

Uzlādes laikā akumulatora ikonas vietā tiek parādīta **kontaktdakšas ikona**.

2. Automātiskā režīma stāvoklis:
ar aktivizētu automātisko režīmu tiek parādīts **automātiskā režīma simbols.**

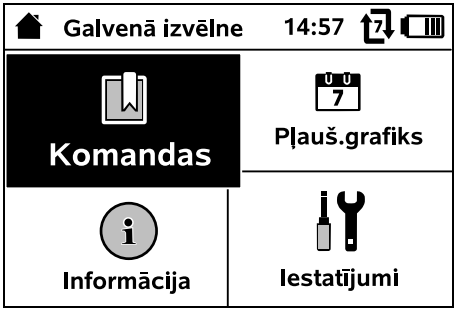
3. Laiks:
pašreizējais laiks tiek rādīts 24 stundu formātā.

4. Mobilā tīkla signāls:
Signāla stiprums bezvadu savienojumam (GPRS) ir parādīts ar 4 svītriņām. Jo vairāk aizpildītu svītriņu, jo labāks signāls.

Ja radies kļūdains savienojums ar internetu, uztvērēja simbols tiek attēlots ar mazu x simbolu.

Bezvadu moduļa inicializācijas laikā (pārbaudiet aparatūru un programmatūru — piem., pēc pļaujmašīnas–robota ieslēgšanas) tiek parādīts jautājuma zīmes simbols.

11.4 Galvenā izvēlne



Galvenā izvēlne tiek parādīta,

– ja stāvokļa josla (⇨ 11.2) tiek aizvērta, nospiežot taustiņu OK,
– ja otrajā izvēlnes līmenī tiek nospiesta poga Atpakaļ.

1. Komandas (⇨ 11.5)
Bloķēt iMow
Automātiskā režīma ieslēgšana un izslēgšana

Braukt uz bāzes stac.
Rokas vadība
Sākt pļaušanu
Sākt pļaušanu ar aizkavi
Izlaist nākamo darbības laiku
Malas pļaušana

2. Pļaušanas grafiks (⇨ 11.6)
Dienas grafiks
Nedēļas grafiks

3. Informācija (⇨ 11.9)
Ziņojumi
Notikumi
iMow statuss
Zālāja statuss
Bezvadu moduļa statuss (MI 632 C, MI 632 PC)

4. Iestatījumi (⇨ 11.10)
iMow
Uzstādīšana
Drošība
Apkope
Izplatītājs

11.5 Komandas

Atlasiet vēlamo komandu ar vadības krustiņu un palaidiet to ar taustiņu OK.

1. Bloķēt iMow

2. Automātikas ieslēgšana/izslēgšana

3. Braukt uz bāzes stac.

4. Rokas vadība

5. Sākt pļaušanu

6. Sākt pļaušanu ar aizkavi

7. Izlaist nākamo darbības laiku

8. Malas pļauš.

1. Bloķēt iMow:
aktivizējiet ierīces bloķēšanu. Lai to atbloķētu, nospiediet norādīto taustiņu kombināciju. (⇨ 5.2)

2. Automātikas ieslēgšana vai izslēgšana:
Ar **ieslēgtu automātisko režīmu** stāvokļa norādē parādās teksts „Automātika ieslēgta", un izvēlnēs blakus akumulatora ikonai parādās automātiskā režīma ikona. Pļaujmašīna–robots apstrādā pļaujamo platību pilnībā automātiski.
Ar izslēgtu automātisko režīmu stāvokļa norādē parādās teksts „Automātika izslēgta", un darbības laiki pļaušanas grafikā parādās kā neaktīvi (pelēki). Pļaujamās platības netiek apstrādātas automātiski. Pļaušanas operācijas var uzsākt ar komandām „Sākt pļaušanu" vai „Sākt pļaušanu ar aizkavi".

MI 632 C, MI 632 PC:
Automātiku var ieslēgt un izslēgt arī lietotnē. Pēc automātikas izslēgšanas lietotnē pļaujmašīna–robots atgriežas bāzes stacijā. (⇨ 10.)

3. Braukt uz bāzes stac.:
pļaujmašīna–robots brauc atpakaļ uz bāzes staciju un uzlādē akumulatoru. Ar ieslēgtu automātisko režīmu pļaujmašīna–robots nākamajā darbības laikā apstrādā no jauna pļaujamo platību.

MI 632 C, MI 632 PC:
Pļaujmašīnu–robotu var nosūtīt uz bāzes staciju arī no lietotnes. (⇨ 10.)

4. Rokas vadība:
Manuāla zāliena pļaušana. Drošības apsvērumu dēļ pļaušanas nazi var ieslēgt tikai, nospiežot un pieturot OK taustiņu un pēc tam nospiežot pļaušanas taustiņu. Stūrēšana notiek ar vadības krustiņu. (⇨ 15.6)

5. Sākt pļaušanu:
pēc aktivizēšanas pļaujmašīna–robots automātiski sāk pļaušanas procesu. Ir nepieciešams iestatīt pļaušanas procesa beigas.
Ja ir uzstādīta **papildu platība**, nospiežot taustiņu OK, jānosaka, vai pļaušana notiek papildu platībā vai galvenajā platībā. (⇨ 11.14)
Noklusējuma iestatījumu pļaušanas ilgumam var mainīt ierīces uzstādījumos sadaļā „Pļaušanas laiks". (⇨ 11.11)

Galvenajā izvēlnē (⇨ 11.4) komandu „Sākt pļaušanu" var aktivizēt arī, nospiežot **Pļaušanas taustiņu**.
Ja tika uzstādīta ārēja bāzes stacija ar celiņu, pirms komandas „Sākt pļaušanu" aktivizēšanas novietojiet robotizēto pļāvēju pļaujamajā platībā.

MI 632 C, MI 632 PC:
„Sākt pļaušanu" var aktivizēt arī lietotnē. (⇨ 10.)

6. Sākt pļaušanu ar aizkavi:
pēc aktivizēšanas pļaujmašīna–robots iedarbojas automātiski, bet tiek aizkavēts pļaušanas process. Ir iestatīts pļaušanas sākuma

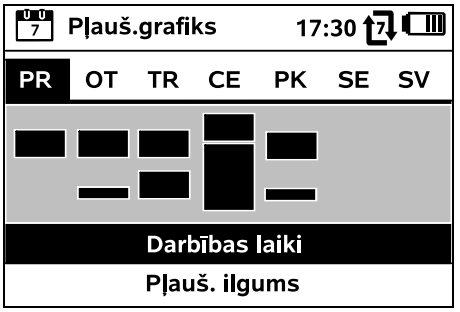
laiks un beigu laiks.
Ja ir uzstādīta **papildu platība**, nospiežot taustiņu OK, jānosaka, vai pļaušana notiek papildu platībā vai galvenajā platībā. (⇨ 11.14)
Noklusējuma iestatījumu pļaušanas ilgumam vai aizkavei var mainīt ierīces uzstādījumos sadaļā „Pļaušanas laiks" vai „Aizkave". (⇨ 11.11)

Ja tika uzstādīta ārēja bāzes stacija ar celiņu, pirms komandas „Sākt pļaušanu ar aizkavi" aktivizēšanas novietojiet robotizēto pļāvēju pļaujamajā platībā.

7. Izlaist nākamo darbības laiku:
šo komandu var izmantot, ja pļaujmašīna–robots nākamajā darbības laikā nedrīkst strādāt (piemēram, dārza svinības).
To apstiprinot, nākamajā darbības laikā nav jāpļauj. Šāds bloķēts darbības laiks pļaušanas grafikā ir redzams pelēkā krāsā. To var atjaunot izvēlnē „Dienas grafiks". (⇨ 11.7)
Ja komanda tiek atkārtota vairākas reizes pēc kārtas, vienmēr tiek izlaists nākamais darbības laiks. Ja kārtējā nedēļā vairs nav darba laiku, parādās ziņojums „Nākamnedēļ netiks pļauts".

8. Malas pļauš.:
pēc tās aktivizēšanas pļaujmašīna–robots pļauj pļaujamās platības malu. Pēc vienas kārtas tā dodas atpakaļ uz bāzes staciju, lai uzlādētu akumulatoru.

11.6 Pļaušanas grafiks



Saglabātais pļaušanas grafiks ir pieejams izvēlnē „Pļauš. grafiks" galvenajā izvēlnē. Taisnstūra platības attiecīgajā dienā attiecas uz saglabātajiem darbības laikiem. Melnā krāsā atzīmētajos darbības laikos var pļaut, pelēkās zonas ir darba laiki bez pļaušanas operācijām — piem., ar izslēgtu darbības laiku vai pēc komandas „Izlaist darbības laiku". (⇨ 11.5)

Ar izslēgtu automātisko režīmu visi pļaušanas grafiki ir neaktīvi un visi darbības laiki ir pelēkā krāsā.

Ja vadības krustiņš ir nospiests uz augšu vai uz leju, apakšizvēlnē **var atlasīt darbības laikus** (⇨ 11.7) vai **pļaušanas ilgumu** (⇨ 11.8) un tos atvērt ar taustiņu OK.

Ja ir jāapstrādā **vienas dienas** darbības laiki, tad diena ir jāaktivizē ar vadības krustiņu (nospiest pa kreisi vai pa labi) un apakšizvēlnē jāatver **Darbības laiki**.

11.7 Darbības laiki

Darbības laikos **ar ķeksīti** pļaušana ir atļauta, un pļaušanas grafikā tie ir izcelti melnā krāsā.

Darbības laikos **bez ķeksīša** pļaušana nav atļauta, un pļaušanas grafikā tie ir izcelti pelēkā krāsā.

Izpildiet norādījumus sadaļā „Pļaušanas ieteikumi — darbības laiki". (⇨ 14.3)
Jo īpaši ir jāaizsargā trešās personas darbības laikā no piekļuves bīstamajā platībā.

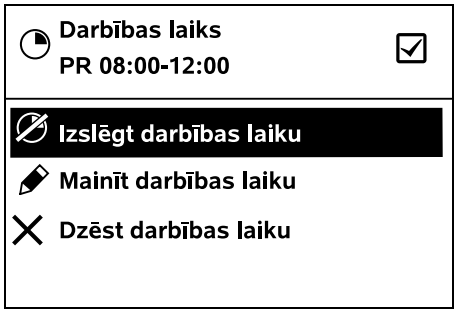
MI 632 C, MI 632 PC:
Darbības laikus var rediģēt arī lietotnē. (⇨ 10.)

Saglabātos darbības laikus var atlasīt un rediģēt.

Var atlasīt izvēlnes vienumu **Jauns darbības laiks**, ja dienā ir saglabāti mazāk par 3 darbības laikiem.
Papildu darbības laiks nedrīkst pārklāties ar citiem darbības laikiem.

Ja pļaujmašīna–robots atlasītajā dienā nedrīkst pļaut, jāatlasa izvēlnes vienums **Dzēst visus darb. laikus**.

Darbības laika apstrāde:



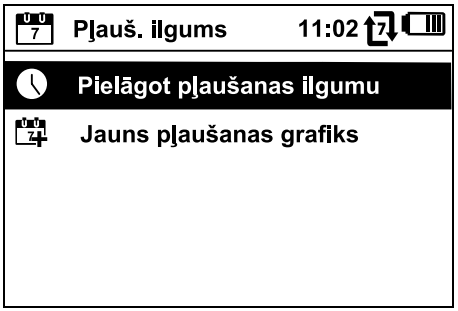
Ar **Izslēgt darbības laiku** vai **Ieslēgt darbības laiku** darbības laiks tiek iespējots vai atspējots pļaušanas automātiskajam režīmam.

Ar **Mainīt darbības laiku** var mainīt laika logu.

Ja atlasītais darbības laiks vairs nav vajadzīgs, jāatlasa izvēlnes vienums **Dzēst darbības laiku**.

Ja laika logs nav pietiekams nepieciešamajai pļaušanas operācijai un uzlādes procesam, darbības laiks ir jāpagarina vai jāpapilda, vai arī jāsamazina pļaušanas laiks. Parādās atbilstošais displeja ziņojums.

11.8 Pļaušanas ilgums



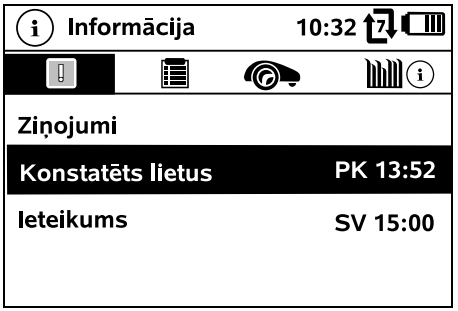
Iknedēļas pļaušana ilgumu var iestatīt sadaļā **Pielāgot pļaušanas ilgumu**. Iestatītā vērtība ir saskaņota ar pļaujamās platības izmēru. (⇨ 14.4)
Izpildiet instrukcijas, kas norādītas sadaļā „Pielāgot programmēšanu”. (⇨ 15.3)

MI 632 C, MI 632 PC:
Pļaušanas ilgumu var iestatīt arī lietotnē. (⇨ 10.)

Komanda **Jauns pļaušanas grafiks** dzēš visus saglabātos darbības laikus. Uzstādīšanas vednī tiek atvērta darbība „Programmēt pļaujmašīnu–robotu”. (⇨ 9.10)

Ja pārprogrammēšanas pabeigšana iekrīt darbības laikā, pļaujmašīna–robots sāk pļaušanu automātiskajā režīmā pēc tam, kad dienas grafikā tiek apstiprinātas pļaušanas reizes.

11.9 Informācija



1. Ziņojumi:
aktīvo kļūdu, traucējumu un ieteikumu saraksts; displejs kopā ar norises laiku.
Darbības laikā bez traucējumiem parādās teksts „Nav ziņojumu”.
Ziņojuma detaļas tiek parādītas, nospiežot taustiņu OK. (⇨ 24.)

2. Notikumi:
pļaujmašīnas–robota neseno darbību saraksts.
Notikuma detaļas (papildu teksts, datums un kods) tiek parādītas, nospiežot taustiņu OK.

Ja daži pasākumi notiek neparasti bieži, VIKING izplatītājs ir gatavs sniegt sīkāku informāciju. Kļūda normālas ekspluatācijas laikā tiek dokumentēta ziņojumos.

3. iMow statuss:
Pļaujmašīnas–robota informācija

– Uzlādes stāv.:
akumulatora uzlādes līmenis procentos
– Atlik. laiks:
atlikušais pļaušanas ilgums pašreizējā nedēļā stundās un minūtēs
– Datums un laiks

– Sākuma laiks:
nākamās plānotās pļaušanas reizes sākuma laiks

– Visu pabeigto pļaušanas reižu skaits

– Pļaušanas h:
pabeigtu pļaušanas reižu ilgums stundās

– Attālums:
kopējais nobrauktais attālums metros

– Ser.-No.:
pļaujmašīnas–robota sērijas numurs, arī lasiet plāksnītē nodalījumā zem vadības konsoles.

– Akumulators:
akumulatora sērijas numurs

– Programmatūra:
uzstādītās ierīces programmatūra

4. Zālāja statuss:
Informācija par zālāja platību

– Pļaušanas platības kvadrātmetros:
vērtība tiek ievadīta sākotnējās uzstādīšanas vai jaunas uzstādīšanas laikā. (⇨ 9.4)

– Apļa laiks:
apļa ap pļaujamo platību ilgums minūtēs un sekundēs

– Sākuma punkti 1.–4.:
attiecīgā sākuma punkta no bāzes stacijas metros, ko mēra pulksteņrādītāja kustības virzienā, noņemšana. (⇨ 11.14)

– Apjoms:
pļaujamās platības apjoms metros

– Malu pļauš.:
malu pļaušanas biežums nedēļā (⇨ 11.14)

5. Bezvadu moduļa statuss (MI 632 C, MI 632 PC):
Bezvadu moduļa informācija

– Satelīti:
aizsniedzamo satelītu skaits

– Pozīcija:
pašreizējā pļaujmašīnas–robota pozīcija; pieejams noteiktiem satelīta savienojumiem

– GPRS:
mobilā tīkla signāla stiprums; jo vairāk plusiņu zīmes (maks. „++++”) tiek parādītas, jo labāks ir savienojums.

– Tīkls:
tīkla identificēšana sastāv no valsts koda (MCC) un nodrošinātāja koda (MNC)

– Mobilā tālruņa nr.:
lietotāja mobilā tālruņa numurs; tiek ievadīts lietotnē. (⇨ 10.)

– IMEI:
bezvadu moduļa aparatūras numurs

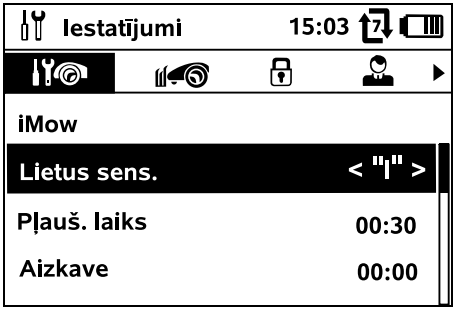
– IMSI:
Starptautiskā mobilā abonenta identitāte

– Līgums līdz:
pašreizējā M2M apkalpes līguma termiņš

– SW:
bezvadu moduļa programmatūras versija

– Ser.-No.:
bezvadu moduļa sērijas numurs

11.10 Iestatījumi



1. iMow:
ierīces iestatījumu pielāgošana (⇨ 11.11)

2. Uzstādīšana:
uzstādīšanas pielāgošana un testēšana (⇨ 11.14)

3. Drošība:
drošības iestatījumu pielāgošana (⇨ 11.16)

4. Apkope:
apkope un tehniskā apskate (⇨ 11.17)

5. Izplatīt. zona:
izvēlne ir aizsargāta ar **izplatītāja kodu.** VIKING izplatītājs veic ar šīs izvēlnes palīdzību dažādus apkopes un servisa darbus.

11.11 iMow zāles pļāvējs — ierīces iestatījumi

1. Lietus sensors:
lietus sensoru var noregulēt tā, lai pļaušanas darbība tiek pārtraukta vai arī netiek uzsākta, ja līst lietus.

- Iestatiet lietus sensoru (⇨ 11.12)

2. Pļaušanas laiks:
noklusējuma vērtību iestatīšana pļaušanas reizes ilgumam pēc komandas „Sākt pļaušanu" aktivizēšanas. (⇨ 11.5)

3. Aizkave:
noklusējuma vērtību iestatīšana pļaušanas reizes ilgumam pēc komandas „Sākt pļaušanu ar aizkavi" aktivizēšanas. (⇨ 11.5)

4. Statusa rādījums:
atlasiet informāciju, ko vēlaties redzēt statusa joslā. (⇨ 11.13)

- Stāvokļa displeja iestatīšana (⇨ 11.13)

5. Laiks:
iestatiet pašreizējo laiku. Iestatītajam laikam jāatbilst faktiskajam laikam, lai novērstu nejaušu pļaujmašīnas–robota pļaušanas darbību.

MI 632 C, MI 632 PC:
Pļaušanas laiku var iestatīt arī lietotnē. (⇨ 10.)

6. Datums:
iestatiet pašreizējo datumu. Iestatītajam datumam jāatbilst faktiskajam kalendāra datumam, lai novērstu nejaušu pļaujmašīnas–robota pļaušanas darbību.

MI 632 C, MI 632 PC:
Datumu var iestatīt arī lietotnē. (⇨ 10.)

7. Datuma forma:
iestatiet vēlamo datuma formu.

8. Sliedes maiņa:
pļaujmašīna–robots parasti pārvietojas ar 6 cm nobīdi gar ierobežojošo lentu. Ar šo vērtību tiek garantēta optimāla dokošana. Arī iRuler šablons ir izstrādāts sliedes maiņai 6 cm.

VIKING iesaka nemainīt noklusējuma vērtību 6 cm.

- Tikai, ja nepieciešams, atveriet ar taustiņu OK atlases logu un iestatiet vēlamo vērtību (no 3 cm līdz 9 cm).

9. Valoda:
iestatiet vēlamo displeja valodu. Pēc noklusējuma tiek iestatīta tā valoda, kas tika atlasīta sākotnējās uzstādīšanas laikā.

10. Kontrasts:
ja nepieciešams, var regulēt displeja kontrastu.

11. Energorežīms (MI 632 C, MI 632 PC):
Ar ieslēgtu **GPRS** (noklusētais iestatījums) pļaujmašīnu–robotu jebkurā laikā var savienot ar internetu un sasniegt, izmantojot lietotni. (⇨ 10.)
Ar ieslēgtu **ECO** tiek samazināts enerģijas patēriņš atpūtas posmos, kad tīkla satiksme ir atslēgta, tādā gadījumā pļaujmašīnu–robotu nav iespējams sasniegt, izmantojot lietotni. Lietotnē tiek parādīti jaunākie pieejamie dati.

11.12 Lietus sensora iestatīšana

Lai iestatītu 5 posmu sensoru, nospiediet vadības krustiņu pa kreisi vai pa labi. Pašreizējā vērtība tiek parādīta izvēlnē „Iestatījumi" ar pārtrauktas līnijas grafiku.
Lietus sensora jutību var pielāgot vietējiem apstākļiem un vajadzībām. Jo īpaši var arī iestatīt, cik ilgi pļaujmašīna–robots pēc lietus uzgaida, lai pļaušanas platība nožūtu.

Izmantojot **vidēju jūtību,** pļaujmašīna–robots ir gatava lietošanai normālos vides apstākļos.

Bīdiet svītriņas tālāk **pa kreisi** pļaušanai pie augstāka mitruma. Pavisam pa kreisi pļaujmašīna–robots pļauj pat mitros vides apstākļos un nepārtrauc pļaušanas procesu, ja sensoru skar lietus piles.

Bīdiet svītriņas tālāk **pa labi** pļaušanai pie mazāka mitruma. Pavisam pa labi pļaujmašīna–robots pļauj tikai tad, ja lietus sensors ir pilnīgi sauss.

11.13 Statusa rādījuma iestatīšana

Lai konfigurētu stāvokļa displeju, atlasiet kreiso vai labo displeju ar vadības krustiņu un nospiediet taustiņu OK.

Uzlādes līmenis:
akumulatora ikonas displejs kopā ar uzlādes līmeni procentos

Atlik. laiks:
atlikušais pļaušanas ilgums pašreizējā nedēļā stundās un minūtēs

Laiks un datums:
pašreizējais datums un laiks

Sākuma laiks:
nākamās plānotās pļaušanas reizes sākuma laiks. Pie pašreizējā darbības laika tiek parādīts teksts „aktīvs".

Pļauš. reizes:
līdz šim veikto pļaušanas reižu skaits

Pļaušanas h:
līdz šim veikto pļaušanas reižu ilgums

Attālums:
kopējais nobrauktais attālums

GPRS signāls
(MI 632 C, MI 632 PC):
Signāla stiprums bezvadu savienojumam ar tīkla identificēšanu. Neliels x vai jautājuma zīme norāda uz neesošu interneta savienojumu pļaujmašīnai–robotam. (⇨ 11.3), (⇨ 11.9)

GPS signāls
(MI 632 C, MI 632 PC):
Pļaujmašīnas–robota GPS koordinātes. (⇨ 11.9)

11.14 Uzstādīšana

1. Koridors:
ieslēdziet un izslēdziet aizkavētu atgriešanos mājās.
Ja ir ieslēgts koridors, pļaujmašīna–robots brauc, izmantojot kompensāciju, pa ierobežojošo lentu atpakaļ uz bāzes staciju.
Koridora platums: **30-70 cm**

Attālums līdz ierobežojošai lentai tiek nodrošināts nejauši koridora ietvaros.

Kombinācijā ar ārējo bāzes staciju jāizmanto papildu piederums kompensētai braukšanai mājās (**AED 600**).
Lai iegūtu sīkāku informāciju, sazinieties ar VIKING izplatītāju.

Aizkavētu atgriešanos mājās var ieslēgt tikai tad, ja sašaurinājumos ierobežojošā lenta tiek ieklāta attālumā vairāk par 2 m.
Pļaujamajā platībā nedrīkst ierīkot celiņus.

2. Jauna uzstādīšana:
uzstādīšanas vednis tiek atsākts no jauna, un esošie pļaušanas grafiki izdzēsti. (⇨ 9.4)

3. Sākuma punkti:
pļaujmašīna–robots sāk pļaušanas operācijas vai nu no bāzes stacijas (noklusējuma vērtība), vai sākuma punkta.

Sākuma punkti ir jānosaka,

– ja mērķtiecīgi tiek piebraukts daļējām platībām, jo tās nav pietiekami apstrādātas,

– ja platības ir pieejamas tikai caur celiņu. Šajās daļējās platībās ir jānosaka vismaz viens sākuma punkts.

MI 632 C, MI 632 PC:
Rādiuss var piešķirt sākuma punktu. Pļaujmašīna–robots pļauj tad, kad tā ir uzsākusi pļaušanas reizi attiecīgajā sākuma punktā, vispirms vienmēr sākuma punkta apļa iekšpusē. Tikai pēc tam, kad tā ir apstrādājusi šo zonu, pļaušana tiek pārnesta uz atlikušo pļaujamo platību.

- Sākuma punkta iestatīšana (⇨ 11.15)

4. Veikt malas testu:
tests, lai pārbaudītu pareizo attiecīgās ierobežojošās lentas ievietojumu.
Uzstādīšanas vednī parādās darbība „Pārbaudīt instalāciju”. (⇨ 9.9)

Lai pārbaudītu pareizo attiecīgās ierobežojošās lentas ievietojumu ap norobežotajām platībām, pozicionējiet pļaujmašīnu–robotu ar priekšējo daļu norobežotās platības virzienā pļaušanas platībā un palaidiet testu.

MI 632 C, MI 632 PC:
Malas apbraukšanas laikā, tiek noteikta pļaujmašīnas–robota māju zona. Nepieciešamības gadījumā saglabātu māju zonu ir iespējams paplašināt. (⇨ 14.5)

5. Malas pļaušana:
norādīt malas pļaušanas biežumu.
Nekad — noklusējuma vērtība
Vienreiz — mala tiek pļauta reizi nedēļā.
Divreiz — mala tiek pļauta divreiz nedēļā.

6. Papildu platības:
atbloķējiet papildu platības.
Neaktīvs — noklusējuma iestatījums
Aktīvs — iestatījums, ja ir jāpļauj blakus esošās platības. Izmantojot komandu „Sākt pļaušanu” un „Sākt pļaušanu ar aizkavi”, jāatlasa pļaušanas platība (galvenā platība/papildu platība). (⇨ 15.5)

11.15 Sākuma punktu iestatīšana

Lai iestatītu vai nu

- apgūtus sākuma punktus,

vai

- atlasītu vēlamo sākuma punktu un definētu manuāli.

Apgūt sākuma punktus:
nospiežot taustiņu OK, pļaujmašīna–robots sāk mācību braucienu gar ierobežojošo lentu. Ja tā nav veikusi dokošanu, vispirms tā brauc uz bāzes staciju. Visi esošie sākuma punkti tiek dzēsti.

MI 632 C, MI 632 PC:
Mācību brauciena laikā tiek noteikta pļaujmašīnas–robota māju zona. Nepieciešamības gadījumā saglabātu māju zonu ir iespējams paplašināt. (⇨ 14.5)

Braukšanas laikā, nospiežot taustiņu OK, var iestatīt 4 sākuma punktus.
Mācību procesa pārtraukšana.
Manuāli — nospiežot taustiņu STOP.
Automātiski — ar šķēršļiem pie pļaujamās platības malas.

- Ja mācību brauciens tiek automātiski apturēts, pielāgojiet ierobežojošās lentas pozīciju vai noņemiet šķēršļus.
- Pirms turpināt mācību braucienu, pārbaudiet pļaujmašīnas–robota pozīciju. Ierīcei ir jābūt vai nu uz ierobežojošās lentas, vai pļaujamajā platībā ar priekšpusi ierobežojošās lentas virzienā.

Mācību procesa pabeigšana.
Manuāli — pēc pārtraukuma.
Automātiski — pēc dokošanas.
Jaunie sākuma punkti tiks saglabāti, apstiprinot tos ar taustiņu OK.
Uzsākšanas biežums:
Ar uzsākšanas biežumu nosaka, cik reižu pļaušanas process jāsāk no sākuma punkta. Noklusējuma vērtība ir 2 līdz 10 pļaušanas reizes (2/10) no katra sākuma punkta.

- Ja nepieciešams, mainiet pēc mācībām uzsākšanas biežumu.
- Ja mācību process tiek izbeigts priekšlaicīgi, ar komandas palīdzību sūtiet pļaujmašīnu–robotu uz bāzes staciju. (⇨ 11.5)
- **MI 632 C, MI 632 PC:**
  Pēc mācību brauciena katru sākuma punktu var noteikt ar **rādiusu** lielumā no 1 m līdz 30 m. Saglabātajiem sākuma punktiem pēc noklusējuma nav piešķirts neviens rādiuss.

Sākuma punkts ar rādiusu:
Ja pļaujmašīna–robots ir uzsākusi pļaušanas reizi attiecīgajā sākuma punktā, vispirms pļaujmašīna–robots pļauj sākuma punkta apļa zonas iekšpusē. Pēc tam tiek apstrādāta atlikusī pļaujamā platība.

Iestatiet manuāli sākuma punktu no 1 līdz 4:
nosakiet attālumu no sākuma punkta līdz bāzes stacijai un definējiet uzsākšanas biežumu.
Attālums atbilst brauciena attālumam no bāzes stacijas līdz sākuma punktam metros, ko mēra pulksteņrādītāja kustības virzienā.
Uzsākšanas biežums var būt no 0 līdz 10 pļaušanas reizēm (0/10) un 10 no 10 pļaušanas reizēm (10/10).
MI 632 C, MI 632 PC:
Katru sākuma punktu var noteikt ar **rādiusu** lielumā no 1 m līdz 30 m.

Bāzes stacija ir definēta kā **sākuma punkts 0,** parasti pļaušanas operācijas sākas no turienes.
Uzsākšanas biežums atbilst aprēķinātajai atlikušajai vērtībai, kas vienāda ar 10 no 10 braucieniem.

11.16 Drošība

1. Ierīces bloķēšana
2. Pakāpe
3. GPS aizsardz. (MI 632 C, MI 632 PC)
4. Mainīt PIN kodu
5. Starta sign.
6. Brīd. signāli
7. Izvēln. sign.
8. Taust. bloķ.
9. Saist.iMow ar b. stac.

1. Ierīces bloķēšana:
ar taustiņu OK tiek aktivizēta ierīces bloķēšana, un pļaujmašīnu–robotu vairs nevar nodot ekspluatācijā. Pļaujmašīna ir jābloķē pirms apkopes un tīrīšanas, transportēšanas un pārbaudes darbu veikšanas. (⇨ 5.2)

- Lai ierīci atbloķētu, nospiediet attēlā parādīto taustiņu kombināciju (pļaušanas un OK taustiņus).

2. Pakāpe:
var iestatīt 4 drošības pakāpes, un atkarībā no līmeņa tiek aktivizētas noteiktas bloķēšanas un aizsardzības ierīces.
Nav:
pļaujmašīna–robots ir neaizsargāta.
Zems:
ir aktīvs PIN koda ieraksts pļaujmašīnas–robota un bāzes stacijas savienošanai pārī, kā arī ierīces atiestatīšanai uz rūpnīcas iestatījumiem; laika bloķēšana.
Vidējs:
kā „Zems", bet papildus iestatījumus var mainīt tikai pēc PIN koda ievadīšanas.
Augsts:

kā „Vidējs”, bet papildus PIN koda pieprasījumam ir aktivizēta zādzībaizsardzība.

VIKING iesaka iestatīt drošības pakāpi „Zems”, „Vidējs” vai „Augsts”.

- Atlasiet vajadzīgo pakāpi un nospiediet taustiņu OK; ja nepieciešams, ievadiet 4 ciparu PIN kodu.

Atiest. bloķ.:
PIN koda pieprasījums pirms ierīces atiestatīšanas uz rūpnīcas iestatījumiem.
Saites bloķēš.:
PIN koda pieprasījums pirms pļaujmašīnas–robota un bāzes stacijas savienošanas pārī.
Laika bloķēšana:
PIN koda pieprasījums, lai mainītu iestatījumu, ja PIN kods nav ievadīts vairāk par 1 mēnesi.
Iestat. aizsardz.:
PIN koda pieprasījums, ja tiek mainīti iestatījumi.
Zādzībaizsardzība:
ja PIN kods netiek ievadīts 1 minūtes laikā, atskan trauksmes signāls, tiek izslēgts arī automātiskais režīms. Ja PIN kods netiek ievadīts 1 minūtes laikā, atskan trauksmes signāls, tiek izslēgta arī automātika.

3. GPS aizsardz. (MI 632 C, MI 632 PC):
Ieslēgšanas un izslēgšanas pozīcijas uzraudzība. (⇨ 5.10)

VIKING iesaka vienmēr ieslēgt GPS aizsardzību.
Pirms ieslēgšanas ievadiet īpašnieka **mobilā tālruņa numuru** lietotnē (⇨ 10.) un pļaujmašīnā – robotā iestatiet drošības pakāpi kā „Zema”, „Vidēja” vai „Augsta”.

4. Mainīt PIN kodu:
ja nepieciešams, var mainīt 4 ciparu PIN kodu.

Izvēlnes vienums „Mainīt PIN kodu” tiek parādīts tikai tad, ja drošības līmenis ir „Zems”, „Vidējs” vai „Augsts”.

- Vispirms ievadiet veco PIN kodu un nospiediet taustiņu OK.
- Iestatiet jaunu 4 ciparu PIN kodu un nospiediet taustiņu OK.

VIKING iesaka atzīmēt izmainīto PIN kodu.
Ja PIN kods tiek ievadīts nepareizi 5 reizes, ir nepieciešams 4 ciparu **galvenais kods**, kā arī tiek izslēgts automātiskais režīms.
Lai iestatītu galveno kodu, VIKING izplatītājam jānosūta 9 ciparu sērijas numurs un 4 ciparu datums, kas tiek rādīts atlases logā.

5. Starta sign.:
akustiskā signāla ieslēgšana vai izslēgšana, kas atskan, pirms tiek ieslēgts pļaušanas nazis.

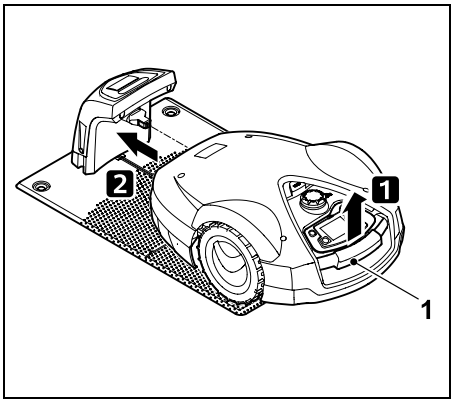
6. Brīd. signāli:
akustiskā signāla ieslēgšana vai izslēgšana, kas atskan, ja pļaujmašīna–robots saduras ar šķērsli.

7. Izvēln. sign.:
akustiskā klikšķa signāla ieslēgšana vai izslēgšana, kas atskan, ja izvēlne tiek atvērta vai atlase tiek apstiprināta, nospiežot taustiņu OK.

8. Taust. bloķ.:
ja ir ieslēgta taustiņu bloķēšana, taustiņus vadības konsolē var darbināt tikai tad, ja vispirms tiek nospiesta un turēta poga **Atpakaļ** un pēc tam tiek nospiests vadības krustiņš **uz priekšu.**
Taustiņu bloķēšana ir aktīva 2 minūtes pēc pēdējās taustiņa nospiešanas reizes.

9. Saist.iMow ar b. stac.:
pļaujmašīna–robots darbojas pēc sākotnējās ekspluatācijas vienīgi ar komplektā iekļauto bāzes staciju.
Pēc bāzes stacijas vai elektronisko komponentu nomaiņas pļaujmašīnā–robotā vai arī darbinot pļaujmašīnu citā pļaujamajā platībā ar citu bāzes staciju, pļaujmašīna–robots un bāzes stacija ir jāsavieno pārī.

- Uzstādiet bāzes staciju un pievienojiet ierobežojošo lentu. (⇨ 9.5), (⇨ 9.7)



Atbrīvojiet piedziņas riteņus un paceliet pļaujmašīnu–robotu aiz transportēšanas roktura (1) nedaudz uz augšu. Atbalstot ierīci uz priekšējiem riteņiem, iebīdiet to bāzes stacijā.

- Nospiežot taustiņu OK, ievadiet PIN kodu; pļaujmašīna–robots meklē stieples signālu un automātiski to saglabā. Šis process ilgst vairākas minūtes. (⇨ 9.8)

PIN kods nav nepieciešams drošības pakāpei „Neviens”.

11.17 Apkope

1. Naža nomaiņa:
ar taustiņu OK tiek apstiprināta jauna naža uzstādīšana.

Ja nazis tiek lietots ilgāk par 200 stundām, parādās ziņojums „Mainīt pļauš. nazi”. (⇨ 16.4)

2. Stieples lūzuma meklēšana:
ja bāzes stacijā lielā ātrumā mirgo sarkanā gaismas diode, ir pārtraukta ierobežojošā lenta. (⇨ 13.1)
Ar taustiņu OK tiek aktivizēts vednis, lai atrastu lūzuma vietu.

- Stieples lūzuma meklēšana (⇨ 16.7)

3. Atiestatīt iestat.:
nospiežot taustiņu OK, pļaujmašīna–robots tiek atiestatīta uz rūpnīcas iestatījumiem un uzstādīšanas vednis tiek palaists no jauna. (⇨ 9.4)

- Nospiežot taustiņu OK, ievadiet PIN kodu.

PIN kods nav nepieciešams drošības pakāpei „Neviens”.

12. Ierobežojošā lenta

Pirms ierobežojošās lentas ieklāšanas, jo īpaši pirms pirmās uzstādīšanas reizes, izlasīt visu nodaļu un precīzi plānot lentas ieklāšanu.

Veiciet pirmo uzstādīšanu, izmantojot uzstādīšanas vedni. (⇨ 9.)

Ja nepieciešama palīdzība, VIKING izplatītājs labprāt palīdzes sagatavot pļaujamo platību un uzstādīt ierobežojošo lentu.

Pirms ierobežojošās lentas galīgās nofiksēšanas pārbaudiet instalāciju. (⇨ 9.9) Stieples ieklājuma korekcija parasti ir nepieciešama ielās, šaurās vai ierobežotās piekļuves zonās.

Var pastāvēt novirzes,

– ja tiek ir izsmeltas pļaujmašīnas–robota tehniskās iespējas, piemēram, ar ļoti garām ielām, vai izklājot platībās ar metāla priekšmetiem vai uz metāla zem zālāja,

– kad tiek īpaši strukturāli pārveidota pļaujamā platība, lai izmantotu pļaujmašīnu–robotu.

Šajā lietošanas pamācībā norādītie stieples attālumi ir pielāgoti ierobežojošās lentas ieklāšanai uz zālāja virsmas.

Ierobežojošo lentu var aprakt līdz 10 cm dziļi (piem., ar ieklāšanas mašīnu).

Aprakšana augsnē parasti ietekmē signāla uztveršanu, jo īpaši, ja uz ierobežojošās lentas ir uzstādīti dēļi vai bruģis. Pļaujmašīna–robots, iespējams, brauc ar nobīdi tālāk uz āru gar ierobežojošo lentu, kas prasa vairāk telpas celiņiem, šaurām ejām un braucot pa malu. Ja nepieciešams, noregulējiet stieples ieklājumu.

12.1 Ierobežojošās lentas izvietošanas plānošana

Ņemiet vērā **uzstādīšanas piemērus** lietošanas pamācības beigu daļā. (⇨ 27.)
Lai izvairītos no turpmākiem labojumiem, izvietošanas laikā uzstādiet papildu platības, celiņus un stieples rezerves.

- **Nosakiet bāzes stacijas** atrašanās vietu (⇨ 9.5)
- **Šķēršļus** pļaušanas zonā vai nu noņemiet, vai nodrošiniet ierobežotās piekļuves platības. (⇨ 12.7)
- Ierobežojošā lenta ir jāieklāj pa apli ap visu pļaujamo platību.
  Maksimālais garums: **500 m**.

- **Celiņi un papildu platības**:
  lai pļautu automātiskajā režīmā, visas pļaujamās platības jāsavieno **ar** celiņiem. (⇨ 12.9)
  Ja nav pietiekami daudz vietas, jāierīko **papildu platības**. (⇨ 12.8)
- Izvietojot ierobežojošo lentu, ievērojiet **atstarpes** (⇨ 12.5):
  pārbraucamiem šķēršļiem (piem., gājēju celiņiem): **0 cm**
  celiņiem: **27 cm**
  augstiem šķēršļiem (piem., sienām, kokiem): **27 cm**
  Minimālais stieples atstatums šaurās vietās: **54 cm**
  pie ūdens platībām un potenciālām avārijas vietām (malas, paaugstinājumi): **100 cm**
- **Stūri**:
  izvairieties no ieklājuma šaurā leņķī (mazāks par 90°)
- **Stieples rezerves**:
  lai ierobežojošās lentas ieklājumu varētu pēc tam vienkārši mainīt, jāuzstāda vairākas stieples rezerves. (⇨ 12.13)

12.2 Pļaujamās platības skices izveidošana

Uzstādot pļaujmašīnu–robotu un bāzes staciju, ir ieteicams izveidot pļaujamās platības skici. Šīs lietošanas pamācības sākumā šim nolūkam ir paredzēta lapa.
Šī skice ir jāatjaunina, veicot turpmākus grozījumus.

Skices saturs:

- **pļaujamās platības kontūrs** ar galvenajiem šķēršļiem, ierobežojumiem un ierobežotas piekļuves platībām, kur pļaujmašīna–robots nedrīkst strādāt. (⇨ 27.)
- **bāzes stacijas** stāvoklis (⇨ 9.5)
- **ierobežojošās lentas** stāvoklis. Ierobežojošā lenta pēc neilga laika ieaug augsnē, un tā vairs nav redzama. Īpaša stieples vilkšana, lai atzīmētu šķēršļus. (⇨ 9.6)
- **stieples savienotāja** stāvoklis. Izmantotie stieples savienotāji pēc neilga laika vairs nav redzami. To pozīcija ir jāatzīmē, lai tos nomainītu, ja nepieciešams. (⇨ 12.14)

12.3 Novietojiet ierobežojošo lentu

Izmantojiet tikai oriģinālās montāžas naglas un oriģinālo ierobežojošo lentu.

Izvietošanas virzienu (pulksteņrādītāja kustības virzienā vai pretēji) var izvēlēties pēc nepieciešamības.

Fiksēšanas elementus nekad neizraujiet, izmantojot ierobežojošo lentu — vienmēr izmantojiet piemērotu rīku (piem.,knaibles).

Uzskicējiet ierobežojošās lentas izvietojumu. (⇨ 12.2)

- Uzstādiet bāzes staciju. (⇨ 9.5)
- Novietojiet ierobežojošo lentu, sākot no bāzes stacijas, ap pļaušanas platību un ap šķēršļiem (⇨ 12.7) un nofiksējiet to ar fiksēšanas elementiem pie zemes. Pārbaudiet attālumus, izmantojot iRulers šablonu. (⇨ 12.5)
  Ievērojiet norādījumus nodaļā „Sākotnējā uzstādīšana”. (⇨ 9.6)
- Pievienojiet ierobežojošo lentu. (⇨ 12.4)

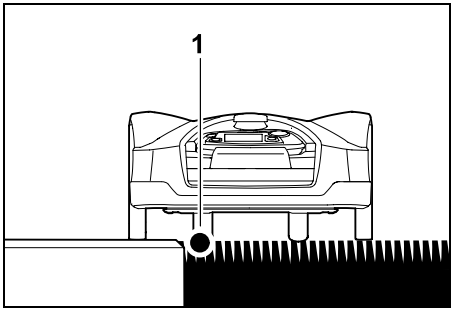
12.4 Pievienojiet ierobežojošo lentu

- Atvienojiet kontaktdakšu un noņemiet bāzes stacijas vāku.

- Ievietojiet ierobežojošo lentu pamata plāksnes kabeļu vadotnē un izvelciet to caur pamatni, pievienojiet savienotāju un tad pievienojiet to bāzes stacijai. Ievērojiet norādījumus nodaļā „Sākotnējā uzstādīšana”. (⇨ 9.7)
- Uzstādiet bāzes stacijas vāku un pēc tam pievienojiet kontaktdakšas.

- Testējiet stieples signālu. (⇨ 13.1)
- Pārbaudiet dokošanu. (⇨ 15.7)
  Ja nepieciešams, pielāgojiet ierobežojošās lentas stāvokli bāzes stacijas zonā.

12.5 Stieples atstarpes — iRuler šablona izmantošana

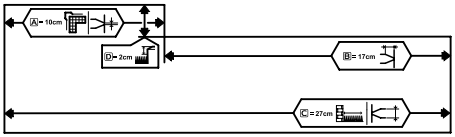


Gar pārbraucamiem šķēršļiem, piemēram, terasēm un satiksmes ceļiem, var izvietot ierobežojošo lentu (1) **bez atstarpes**. Pļaujmašīna–robots brauc ar aizmugures riteņiem ārpus pļaujamās platības. Maksimālā augstuma starpība starp zālāju un šķērsli: 2 cm

Uzkopjot zālāja malas, uzmanieties, lai nesabojātu ierobežojošo lentu. Ja nepieciešams, izvietojiet ierobežojošo lentu ar nelielu atstarpi (2-3 cm) no zālāja malas.

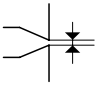
Stieples atstarpes mērīšana, izmantojot iRuler šablonu:

lai ierobežojošo lentu izvietotu ar pareizām atstarpēm no zālāja malas un šķēršļiem, atstarpes mērīšanai jāizmanto iRuler šablons.

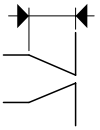


A – 10 cm
Atstarpes pagarinājums ierobežojošās lentas ieklājumam ap augsta šķēršļa ārējo stūri. (⇨ 9.6)

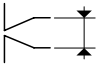
Stieples atstarpe, veicot ierobežojošās lentas izvietošanu konusveida formā, celiņa sākumā un beigu daļā. (⇨ 12.9)



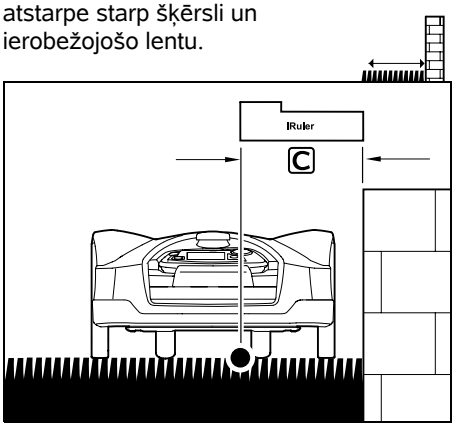
B – 17 cm
Stieples atstarpe, veicot ierobežojošās lentas izvietošanu konusveida formā, celiņa sākumā un beigu daļā. (⇨ 12.9)



C – 27 cm
stieples atstarpe celiņos. Celiņi tiek izmantoti, lai savienotu vairākas pļaujamās platības un pārvarētu šauras vietas. (⇨ 12.9)



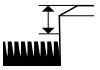
atstarpe starp šķērsli un ierobežojošo lentu.

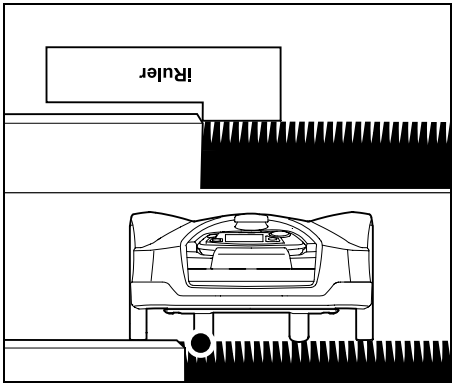


Pļaujmašīnai–robotam ir jābrauc pilnīgi pļaujamās platības ietvaros, un tā nedrīkst pieskarties šķēršļiem.

Dubultā atstarpe C (54 cm, kas atbilst diviem iRuler šablona vai ierīces platuma garumiem) ir minimālā stieples atstarpe šaurās vietās. (⇨ 12.6)

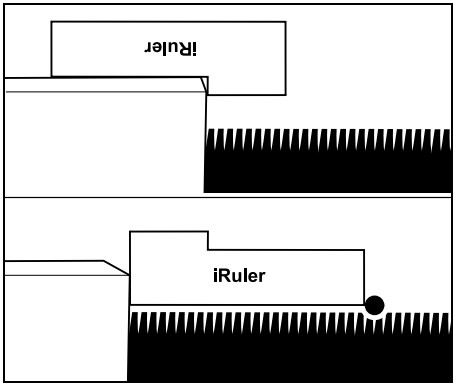
D – 2 cm
Šķēršļa augstuma mērīšana. Pļaujmašīna–robots var pārvietoties pāri zemiem šķēršļiem, piemēram, ceļiem, ja pārvaramais pacēlums nav pārāk augsts. iRuler šablona posms atbilst precīzi šim augstumam.





≤ 2 cm (piem., pārbraucamie ceļi, terases):
izvietojiet ierobežojošo lentu bez atstarpes līdz šķērslim.

Uzkopjot zālāja malas, uzmanieties, lai nesabojātu ierobežojošo lentu. Ja nepieciešams, izvietojiet ierobežojošo lentu ar nelielu atstarpi (2-3 cm) no zālāja malas.



> 2 cm:
Izvietojiet ierobežojošo lentu ar attālumu C (27 cm).

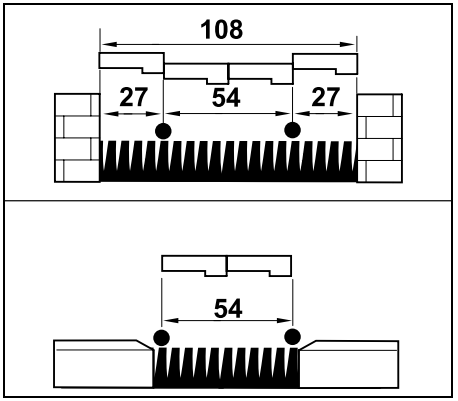
Ja nepieciešams, noregulējiet **pļaušanas augstumu tā,** lai pļaujmašīna–robots nesadurtos ar šķēršļiem.
Ja minimālais pļaušanas augstums ir noregulēts, pļaujmašīna–robots var pārvarēt tikai tādus šķēršļus, kas ir zemāki par norādīto augstumu.

12.6 Šauras vietas

Ja pļaujamajā platībā ir uzstādīts sašaurinājums, brauciens ar nobīdi uz bāzes staciju (koridors) ir izslēgts. (⇨ 11.14)

Pļaujmašīna–robots automātiski pārvietojas pa šaurām vietām, ja tiek ievērota stieples minimālā atstarpe. Pļaujamās platības sašaurinājumi tiek izslēgti, attiecīgi ieklājot ierobežojošo lentu.

Ja divās pļaujamajās platībās, kas pārbraucamas no vienas uz otru, šaurās platības ir savstarpēji savienotas, var ierīkot celiņu. (⇨ 12.9)



Minimālais stieples attālums: **54 cm**
Tas atbilst 2 iRuler šablonu garumam vai ierīces platumam.

Tādējādi **šaurajā vietā** ir nepieciešama šāda telpa:

– starp augstiem šķēršļiem (> 2 cm augstums, piem., sienas, krūmāju): **108 cm**
– starp pārbraucamiem šķēršļiem (≤ 2 cm, piem., ceļiem, terasēm): **54 cm**

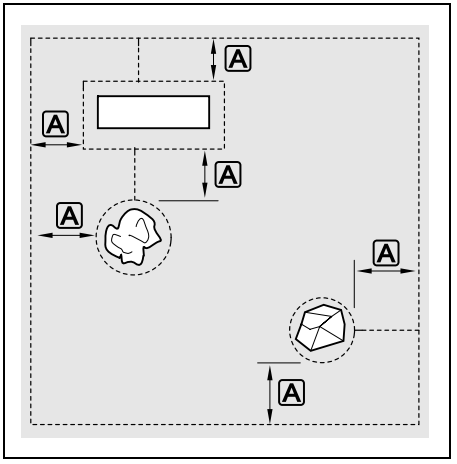
12.7 Bloķētas platības

Bloķētas platības ir jāuzstāda

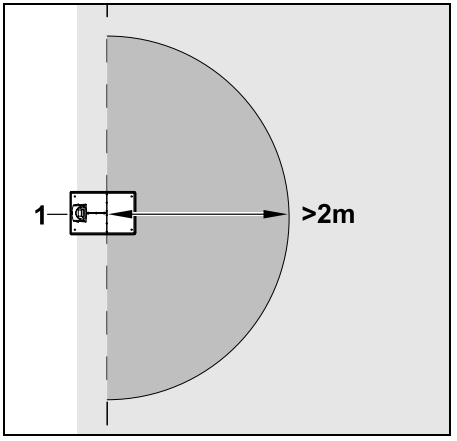
– ap šķēršļiem, kuriem pļaujmašīna–robots nedrīkst pieskarties,
– ap šķēršļiem, kas nav pietiekami stabili,
– ap šķēršļiem, kas ir pārāk zemi. Minimālais augstums: 10 cm.

VIKING iesaka

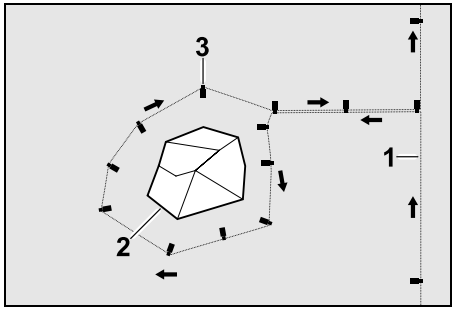
- vai nu šķēršļus norobežot ar bloķētām platībām, vai noņemt,
- bloķētas platības pēc sākotnējās uzstādīšanas vai pēc stiepļu uzstādīšanas izmaiņām pārbaudīt, izmantojot komandu „Testēt malu". (⇨ 11.14)



Minimālais attālums A no bloķētās platības līdz malas cilpai: **54 cm**
Šis attālums atbilst diviem iRuler šablona garumiem.

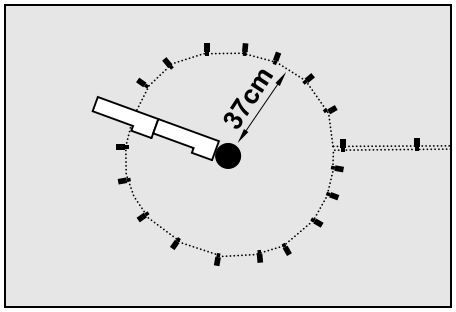


Lai netiktu traucēta dokošana, bloķētas platības nedrīkst uzstādīt vismaz **2 m** rādiusā ap bāzes staciju (1).



Ieklājiet ierobežojošo lentu (1) no apmales līdz šķērslim un ar pareizu atstarpi (izmantot iRuler šablonu) ap šķērsli (2) un nostipriniet augsnē, izmantojot pietiekamu daudzumu fiksēšanas elementu (3). Pēc tam izvietojiet ierobežojošo lentu atpakaļ uz apmales.

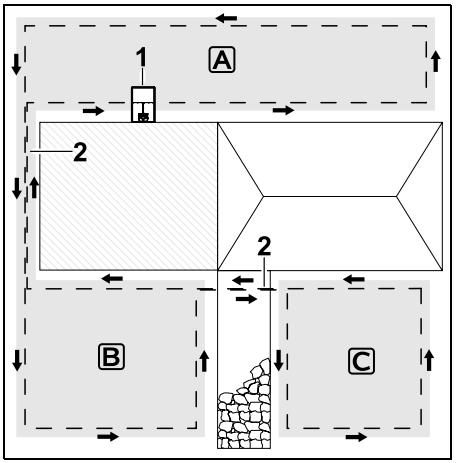
Starp šķērsli un apmali jāieklāj ierobežojošā lenta, **paralēli** un **nešķērsojot** savienojuma posmu. (⇨ 12.10)



Ap ļoti maziem šķēršļiem (piem., ap atsevišķu koku) ierobežojošā lenta ir jānovieto tādā attālumā, kā norādīts attēlā (iRuler šablona attālumi A un C), lai šķēršļa apbraukšanas gadījumā pļaujmašīna–robots neietriektos šķērslī. Attālums: **37 cm**

12.8 Papildu platības

Papildu platības ir pļaujamās platības, kuras pļaujmašīna–robots **nevar** apstrādāt pilnībā automātiski, jo nav iespējama piekļuve. Tādā veidā var norobežot vairākas atsevišķas pļaujamās platības, izmantojot vienu vienīgo ierobežojošo lentu. Pļaujmašīna–robots ir jāpārvieto manuāli no vienas uz otru pļaujamo platību. Pļaušana tiek uzsākta ar komandu „Sākt pļaušanu" (⇨ 11.5) vai „Sākt pļaušanu ar aizkavi" (⇨ 11.5).



Bāzes stacija (1) ir jāuzstāda pļaujamajā platībā A, un tā darbojas pilnībā automātiski saskaņā ar pļaušanas grafiku. Blakus esošās platības B un C tiek savienotas ar saitēm (2) ar pļaujamo platību A. Visas platības jānorobežo ar ierobežojošo lentu tajā pašā virzienā — ierobežojošā lenta nedrīkst šķērsot saites.

- Izvēlnē „Iestatījumi un uzstādīšana" aktivizējiet papildu platības. (⇨ 11.14)

12.9 Celiņi

Ja ir jāpļauj vairākas pļaujamās platības (piem., pļaujamās platības mājas priekšā un aiz mājas), var ierīkot celiņu, lai izveidotu savienojumu. Tādējādi ir iespējams apstrādāt visas pļaujamās platības **automātiski.**

Celiņos zālājs tiek nopļauts tikai pēc apbraukšanas pa ierobežojošo lentu. Ja nepieciešams, ieslēdziet automātisko malu pļaušanas režīmu vai arī regulāri pļaujiet celiņu platību manuāli. (⇨ 11.5), (⇨ 11.14)

Norādītās stiepes atstarpes ir saskaņotas ar ierobežojošās lentas ieklājumu zālāja platībā.

Priekšnoteikumi:

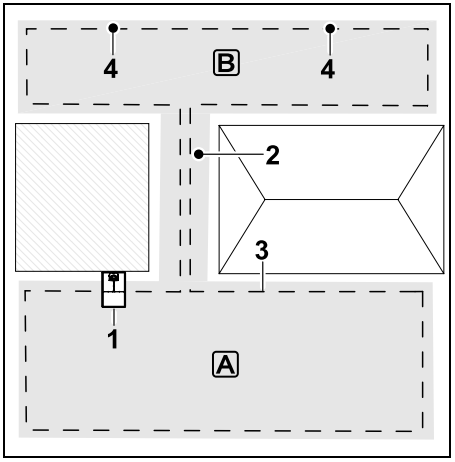
– **Minimālais platums** (telpa): starp fiksētiem šķēršļiem: 108 cm starp pārbraucamiem ceļiem: 27 cm.

Garākos celiņos atkarībā no augsnes apstākļiem jāņem vērā nedaudz paaugstinātas telpas nepieciešamība. Garāki celiņi vienmēr jāierīko pēc iespējas centrēti starp šķēršļiem.

– Celiņš ir brīvi pārbraucams.

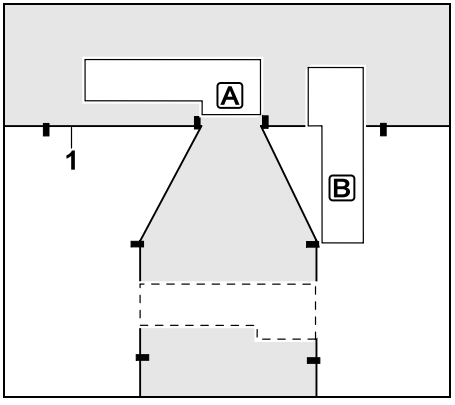
– Brauciens ar nobīdi uz bāzes staciju (koridors) ir izslēgts. (⇨ 11.14)

– Divu pļaujamo platību zonā ir definēts vismaz 1 **sākuma punkts**. (⇨ 11.15)



Bāzes stacija (1) tiek uzstādīta pļaujamajā zonā A. Pļaujamā platība B ir savienota ar celiņa (2) palīdzību ar pļaujamo platību A. Pļaujmašīna–robots var nepārtraukti pārbraukt ierobežojošo lentu (3). Lai apstrādātu pļaujamo platību B, jādefinē sākuma punkti (4). (⇨ 11.15)
Individuālās pļaušanas reizes sākas atkarībā no iestatījuma (uzsākšanas biežums) sākuma punktos.

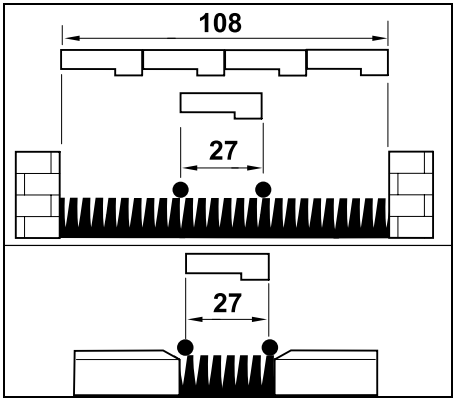
Celiņa sākuma un beigu daļa:



celiņa sākuma un beigu daļa, kā parādīts attēlā, ir ierobežojošā lenta (1), kas jāieklāj piltuves veidā (atstarpe A un B pie iRuler šablona). Ar šo uzstādīšanu tiek novērsts, ka pļaujmašīna–robots pļaušanas procesa laikā nejauši pārvietojas pa celiņu.

A = 10 cm
B = 17 cm

Ierīkojiet celiņu:

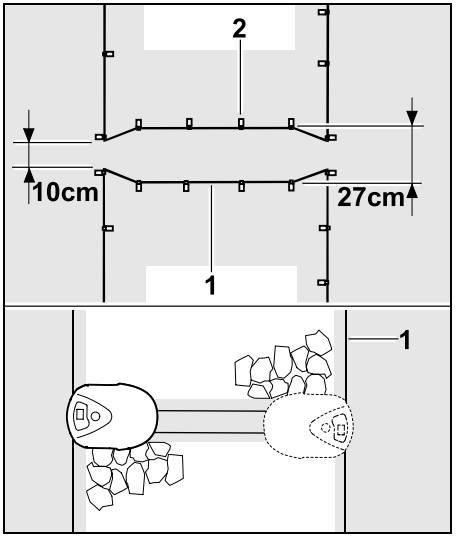


Stieples atstarpe celiņos: **27 cm** (atstarpe C pie iRuler šablona).

Tā rezultātā pastāv šādas telpas prasības:

– starp augstiem šķēršļiem (> 2 cm augstums, piem., sienas):
108 cm,

– starp gājēju celiņiem vai pārbraucamiem šķēršļiem (≤ 2 cm, piem., ceļi):
27 cm.



Celiņos ierobežojošā lenta (1) tiek izvietota paralēli un nostiprināta augsnē, izmantojot pietiekama daudzuma fiksēšanas elementus (2). Celiņa sākuma un beigu daļā jāuzstāda piltuves veida ieeja un izeja.

12.10 Savienojuma posmu uzstādīšana

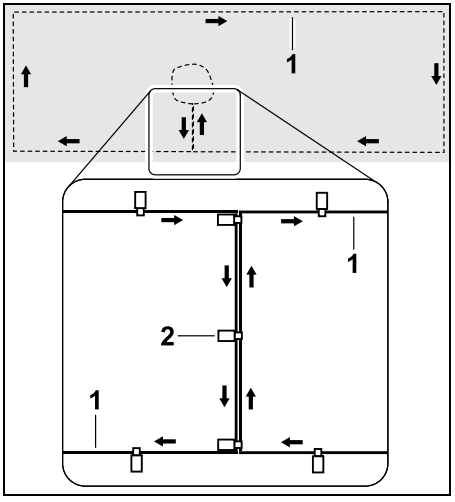
Pļaujmašīna–robots ignorē ierobežojošās lentas signālu, ja stieples tiek ieklātas paralēli un cieši kopā. Savienojumu posmi ir uzstāda,

– ja ir jāuzstāda papildu platības (⇨ 12.8)

– ja ir nepieciešamas bloķētas platības. (⇨ 12.7)

VIKING iesaka ieklāt savienojumu posmus kopā ar atbilstošajām bloķētajām platībām vai papildu platībām stieples izvietošanas laikā.

Lai veiktu vēlāku uzstādīšanu, ir jāpārgriež stieples cilpa un savienojumu posmi ir jāintegrē ar piegādāto stieples savienotāju. (⇨ 12.14)

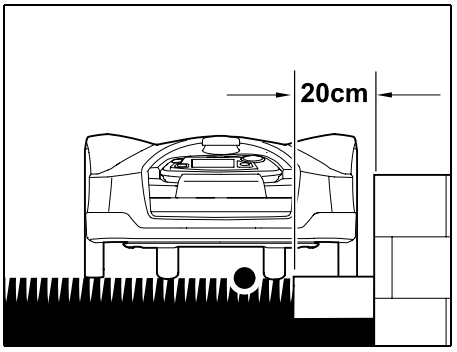


Ierobežojošā lenta (1) savienojumu posmos jāieklāj paralēli, stieples nedrīkst krustoties, un tām jāatrodas cieši kopā. Savienojumu posmi jānostiprina augsnē, izmantojot pietiekamu daudzumu fiksēšanas elementu (2).

12.11 Precīza malu pļaušana

Ar 6 cm sliedes maiņu gar augstiem šķēršļiem rodas līdz 20 cm plata nenopļautas zāles josla. Ja nepieciešams, ap augstiem šķēršļiem var ieklāt apmales.

Apmales minimālais platums:



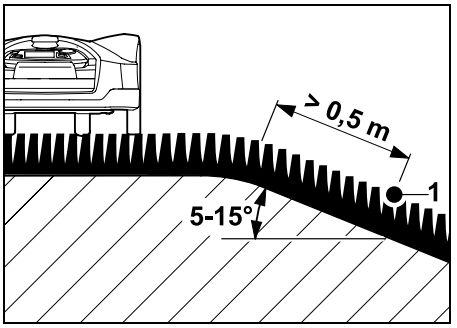
Ieklājiet ierobežojošo lentu ar pareizu atstarpi līdz šķēršļiem (piem., līdz mūrim) (27 cm, atstarpe C, izmantojot iRuler šablonu). Lai pilnībā nopļautu zālāja malu, izklājiet apmali visā mūra garumā.
Minimālais platums: **20 cm**
Ja tiek ieklātas platākas apmales, zālāja mala tiek apstrādāta vēl precīzāk.

Ieklājiet ierobežojošo lentu ap ārējiem stūriem ar lielāku attālumu līdz apmalei. (⇨ 9.6)
Ja nepieciešams, izmantojiet platākas apmales.

12.12 Slīps reljefs pļaujamajā platībā

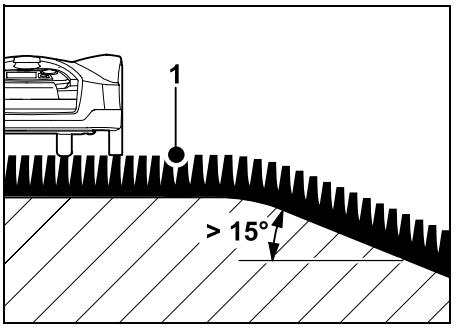
Lai pļaujmašīna–robots pļautu slīpu zonu pļaujamajā platībā (līdz 15° slīpumam) automātiski un bez traucējumiem, ierobežojošā lenta jāuzstāda nogāzē ar minimālo attālumu no reljefa malas.

Slīpa platība ar slīpumu 5°-15°:



Ja pļaujamajā platībā atrodas slīpa platība ar slīpumu 5°-15°, ierobežojošā lenta jāieklāj aiz reljefa malas slīpajā platībā, kā parādīts attēlā. Netraucētai pļaujmašīnas–robota darbībai jāņem vērā minimālais attālums (0,5 m) no reljefa malas līdz ierobežojošai lentai.

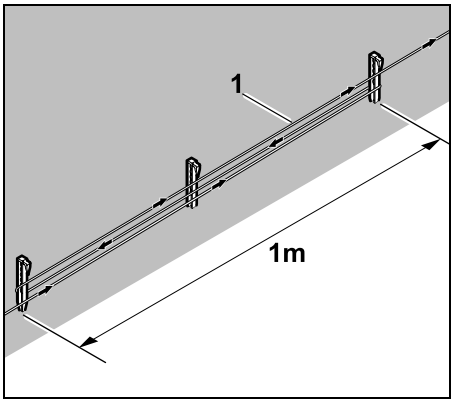
Slīpā reljefa mala ar slīpumu > 15°:



Ja pļaujamajā platībā atrodas slīpa platība ar slīpumu> 15°, ieteicams ieklāt ierobežojošo lentu (1) uz līdzenas platības virs reljefa malas. Reljefa mala un slīpā platība netiek pļauta.

12.13 Uzstādiet stieples rezerves

Vienmērīgos attālumos uzstādītās stieples rezerves atvieglo veikt visus turpmāk nepieciešamos pielāgojumus, piemēram, ap bāzes staciju vai ierobežojošās lentas izvietojumā.
Stieples rezerves jāuzstāda īpaši sarežģītu fragmentu tuvumā.

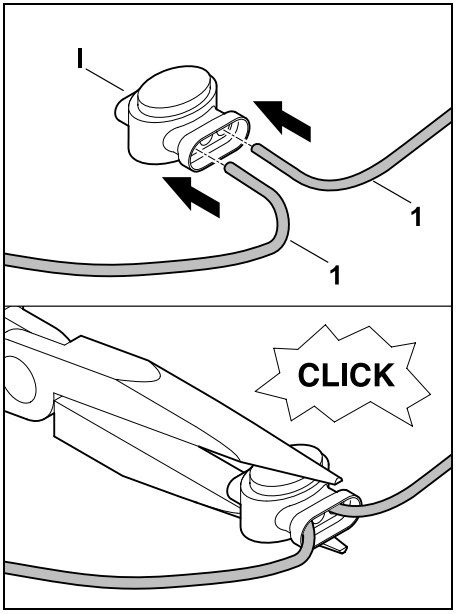


Izklājiet ierobežojošo lentu (1), aptuveni 1 m garumā starp 2 fiksēšanas elementiem, kā redzams attēlā. Stieples rezervi tās vidus daļā nofiksējiet pie zemes ar fiksēšanas elementu.

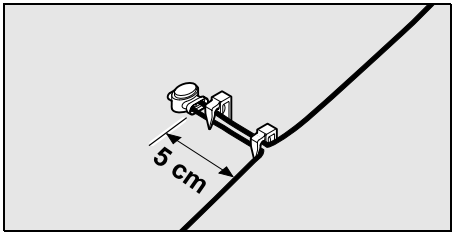
12.14 Stiepļu savienotāja izmantošana

Lai pagarinātu ierobežojošo lentu vai pieslēgtu vaļējus stieples galus, drīkst izmantot tikai piegādātos un ar gelu uzpildītos stiepļu savienotājus. Tie novērš priekšlaicīgu nolietošanos (piem., stieples galu koroziju) un garantē optimālu savienojumu.

Stiepļu savienotāju atrašanās vietu atzīmējiet pļaujamās platības skicē. (⇨ 12.2)



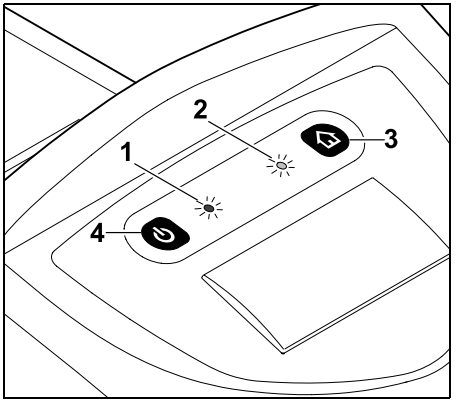
Vaļīgus, neattīrītus stieples galus (1) ievietojiet līdz galam stiepļu savienotājā (I). Stiepļu savienotāju saspiediet ar piemērotām knaiblēm — pievērsiet uzmanību tā pareizai nofiksēšanai.



Nositepuma atslodzi ierobežojošo lentu nostipriniet augsnē ar diviem fiksēšanas elementiem, kā parādīts attēlā.

13. Dokstacija

13.1 Bāzes stacijas vadības elementi



Sarkanā gaismas diode (1) un zaļā gaismas diode (2) informē par bāzes stacijas statusu un stieples signālu. Nospiežot sākuma taustiņu (3), pļaujmašīnu–robotu var atsaukt atpakaļ, ja tā jau ir devusies uz bāzes staciju. Nospiežot iesl./izsl. taustiņu (4), ierīce pamet bāzes staciju un kopā ar to tiek ieslēgts un izslēgts stieples signāls.

- ● LED izgaismojas sarkanā krāsā
- ✷ LED mirgo sarkanā krāsā
- ○ LED izgaismojas zaļā krāsā
- ✷ LED mirgo zaļā krāsā
- ○ LED ir izslēgts

Aktivitāte	Sarkans	Zaļš
Gaidstāve	○	○
Stieples signāls OK	●	○
Uzlādēt	○	○
Atgrieš.	●	✳
Stieples lūzums	✳	○
Meklēt stieples lūz.	✳	◉
Kļūda	✳	✳

Sākuma taustiņš:
pļaušanas laikā nospiežot sākuma taustiņu, aktivizē atgriešanos. Pļaujmašīna–robots pārtrauc pļaušanu, meklē ierobežojošo lentu un atgriežas bāzes stacijā, lai veiktu akumulatora uzlādi. Pašreizējā darba laikā netiek veikta tālāka pļaušanas reize.

Atgriešanās ir aktīva tik ilgi, kamēr pļaujmašīna–robots veic pievienošanos bāzes stacijai vai kamēr netiek atkārtoti nospiests sākuma taustiņš.

Iesl./izsl. taustiņš:
automātiskai pļaujamās platības apstrādei nav nepieciešams nospiest iesl./izsl. taustiņu. Stieples signāla ieslēgšanās un izslēgšanās notiek automātiski.

Ja pļaujmašīna–robots nav pievienojies bāzes stacijai, nospiežot iesl./izsl. taustiņu, tiek aktivizēta bāzes stacija. Stieples signāls paliek aktīvs 48 stundas, ja pļaujmašīna–robots nav pievienojusies bāzes stacijai.

Darbības laikā, uz 3 sekundēm nospiežot taustiņu, tiek izslēgts stieples signāls un pļaujmašīna–robots paliek pļaujamajā platībā. Pļaujmašīnas–robota displejā tiek parādīts attiecīgais ziņojums.

14. Norādījumi par pļaušanu

14.1 Vispārēja informācija

Pļaujmašīna–robots ir paredzēta zālāju automātiskai apstrādei. Zāle tiek uzturēta īsa, nepārtraukti to apstrādājot. Rezultāts ir skaists un biezs zālājs.

Zālāja platības, kas iepriekš nav nopļautas ar parasto zāles pļāvēju, tiek pienācīgi apstrādātas tikai pēc vairākām pļaušanas reizēm. It īpaši augstākas zāles gadījumā tīru griezumu var panākt tikai pēc vairākiem pļaušanas procesiem.

Karstā un sausā klimatā zālāju nedrīkst turēt pārāk īsu, jo pretējā gadījumā to izdedzina saule un tas kļūst neizskatīgs.

Ar asu nazi griezuma aina ir daudz skaistāka nekā tad, ja tas nav ass, tāpēc tas ir regulāri jānomaina.

14.2 Smalcināšana

Pļaujmašīna–robots ir pļāvējs ar smalcinātāju.

Smalcināšanas procesā, nopļaujot zāles lapas ar pļāvēju, izmantojot smalcinātāju, tās tiek papildus sasmalcinātas. Pēc tam tās nonāk atpakaļ velēnā un paliek tur sapūt.

Smalki sasmalcinātā nopļautā zāle atdod zālājam atpakaļ organiskās barības vielas un līdz ar to kalpo kā dabīgs mēslojums. Tiek ievērojami samazināta mēslojuma nepieciešamība.

14.3 Darbības laiki

Darbības laikā pļaujmašīnai–robotam ir atļauts jebkurā laikā atstāt bāzes staciju, lai pļautu zālāju. Šajā laikā tāpēc notiek **pļaušanas operācijas, lādēšanas operācijas** un **atpūtas posmi**. Pļaujmašīna–robots automātiski sadala nepieciešamās pļaušanas un lādēšanas operācijas pieejamajā laika logā.

Uzstādīšanas laikā darbības laiki tiek automātiski sadalīti visai nedēļai. Tiek ņemtas vērā laika rezerves — tādējādi tiek nodrošināta optimāla zālāja kopšana, lai gan sporādiski pļaušanas operācijas nav iespējams veikt (piem., lietus dēļ).

Darbības laikā nepiederošām personām aizliegts uzturēties bīstamajās zonās. Darbības laiks ir attiecīgi jāpielāgo.
Ievērojiet arī pašvaldību noteikumus par pļaujmašīnas–robota lietošanu, kā arī norādījumus nodaļā „Jūsu drošībai”, (⇨ 6.) un mainiet darbības laiku izvēlnē „Pļauš. grafiks”. (⇨ 11.7)
Īpaši vajadzētu pārbaudīt kompetentajā iestādē, kurā dienas un nats laikā ierīci drīkst izmantot.

14.4 Pļaušanas ilgums

Pļaušanas ilgums norāda, cik stundu nedēļā jāpļauj mauriņš. To var pagarināt vai saīsināt nedēļas iestatījumos (⇨ 11.8).

Pļaušanas ilgums atbilst laikam, kad pļaujmašīna–robots pļauj mauriņu. Laiks, kad tiek uzlādēts akumulators, neskaitās pļaušanas laiks.

Sākotnējās uzstādīšanas laikā pļaujmašīna–robots aprēķina pļaušanas ilgumu automātiski no iestatītā pļaujamās platības lieluma. Šī atsauces vērtība ir paredzēta normālam zālājam sausos apstākļos.

Veiktspēja attiecībā uz platībām:

lai nopļautu 100 m^2, pļaujmašīnai–robotam nepieciešamas aptuveni:

MI 632, MI 632 C:	70 minūtes
MI 632 P, MI 632 PC:	60 minūtes

14.5 Māju zona (MI 632 C, MI 632 PC)

Izmantojot iebūvēto GPS uztvērēju, pļaujmašīna–robots atpazīst atrašanās vietu. Katrā testa braucienā, lai pārbaudītu stieples ieklājumu (⇨ 9.9) un iepazītu sākuma punktu (⇨ 11.15), pļaujmašīna–robots saglabā rietumu, austrumu, dienvidu un ziemeļu punktu koordinātes.

Šī platība tiek noteikta kā māju zona, šeit var izmantot pļaujmašīnu–robotu. Katrā nākamajā testa braucienā koordinātes tiek aktualizētas.

Ja pļaujmašīna–robots tiek izņemta no māju zonas, izmantojot aktivizēto **GPS aizsardzību**, reģistrētais lietotājs saņems SMS un e-pastu, kā arī pļaujmašīnas–robota displejā tiks pieprasīts ievadīt PIN kodu.

14.6 Manuāla pļaušana

Neslēdziet pļaušanas nazi garā zālē vai tad, kad tam ir uzstādīts zemākais pļaušanas augstums!

Pļaujmašīnu–robotu drīkst noslogot tikai tik daudz, lai būtiski nesamazinātos pļaušanas motora apgriezienu skaits. Samazinoties apgriezienu skaitam vai pļaujmašīnai–robotam pārvietojoties lēnāk, iestatiet lielāku pļaušanas augstumu.

15. Ierīces sagatavošana darbam

15.1 Sagatavošana

Sākotnējai uzstādīšanai ir pieejams uzstādīšanas vednis. (⇨ 9.)

- Uzstādiet bāzes staciju (⇨ 9.5)
- Izvietojiet ierobežojošo lentu (⇨ 9.6) un pēc tam (⇨ 9.7)
- Noņemiet svešķermeņus (piem., rotaļlietas, instrumentus) pļaujamajā platībā
- Uzlādējiet akumulatoru (⇨ 15.8)
- Iestatiet laiku un datumu (⇨ 11.11)
- Pārbaudiet un pielāgojiet, ja nepieciešams, pļaušanas grafiku — jo īpaši pārliecinieties, vai darbības laikā tiek aizsargātas trešās personas no piekļuves bīstamai zonai. (⇨ 11.6)

Ļoti augstu zālāju pirms pļaujmašīnas–robota lietošanas nopļaujiet ar parasto zāles pļāvēju (piem., pēc ilga pārtraukuma).

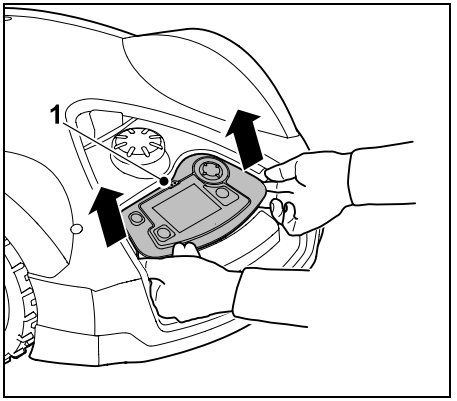
15.2 Vadības konsoles noņemšana un ievietošana

Nepieciešamības gadījumā noņemiet vadības konsoli no pļaujmašīnas–robota, lai varētu veikt manuālu pļaušanu vai, piem., mainītu programmatūru.

Automātiskā darbība ir iespējama tikai tad, ja pļaujmašīnā–robotā ir ievietota vadības konsole.

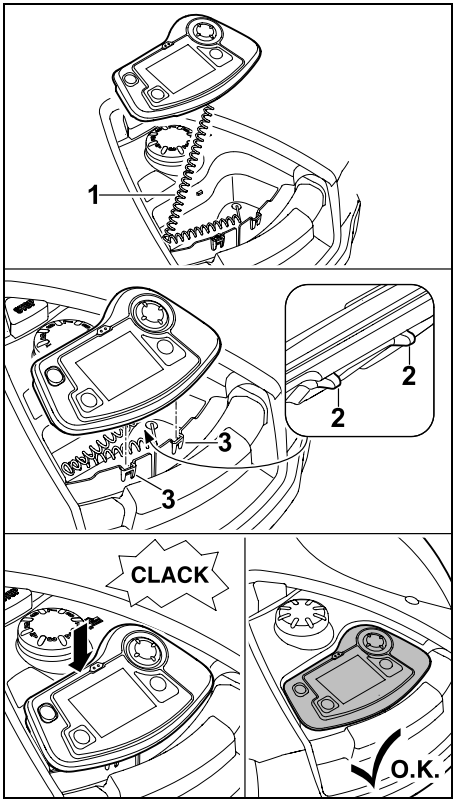
Noņemt vadības konsoli:

- Darbības laikā pirms vadības konsoles izņemšanas nospiediet STOP-taustiņu.



Aizmugurējā zonā viegli paceliet vadības konsoli (1) un izņemiet to no pļaujmašīnas–robota. Tā paliek savienota ar ierīci ar spirālveida vadu.

Vadības konsoles ievietošana:



Spirālveida vadu (1) ievietojiet korpusa nodalījumā. Viegli apgāziet vadības konsoli uz aizmuguri, ievirziet fiksācijas tapas (2) korpusa padziļinājumos (3), pēc tam iespiediet vadības konsoli uz priekšu un ļaujiet tai nofiksēties.

15.3 Programmēšanas pielāgošana

Lai iegūtu pašreizējo programmēšanu, skatiet **pļaušanas grafiku** vai modeļiem MI 632 C, MI 632 PC — **VIKING iMow lietotni**. (⇨ 11.6)
Pļaušanas grafiks tiek aprēķināts uzstādīšanas laikā vai izveidojot jaunu pļaušanas grafiku ar pļaujamās platības lielumu.

Darbības laikus un **pļaušanas ilgumu** var mainīt atsevišķi, un nepieciešamās pļaušanas reizes tiek sadalītas automātiski iespējamajos darbības laikos. Ja nepieciešams, darbības laikā notiek vairākas pļaušanas un uzlādes operācijas. Pēc vēlmes pļaujamās platības malu var pļaut automātiski periodiskos intervālos. (⇨ 11.14)

Dienā ir pieejami trīs dažādi darbības laiki. (⇨ 11.6)

Ja pļaujmašīnai–robotam jātuvojas mērķtiecīgi konkrētai platībai, ir jānosaka īpaši sākuma punkti. (⇨ 11.15)

Noteiktos apstākļos (piem., labs laiks vai dāsns laika logs) netiek izmantoti visi darbības laiki optimālai zālāja kopšanai.

Darbības laiku maiņa: (⇨ 11.7)

– papildu darbības laiki turpmākām pļaušanas operācijām

– laika loga pielāgošana, piem., izvairieties no pļaušanas no rīta vai nakts laikā

– atsevišķa darbības laika izlaišana, jo pļaujamā platība, piem., tiek izmantota svinībām

Pļaušanas ilguma pagarināšana: (⇨ 11.8)

– pastāv platības, kas nav pietiekami nopļautas, piem., ja pļaujamā platība ir ļoti stūraina

– intensīva zāles augšana sezonas laikā

– īpaši biezs zālājs

Pļaušanas ilguma samazināšana: (⇨ 11.8)

– samazināta zāles augšana siltuma, aukstuma vai sausuma dēļ

Jauna pļaušana grafika izveidošana: (⇨ 11.8)

– tika mainīts pļaujamās platības lielums

Jauna uzstādīšana: (⇨ 11.14)

– bāzes stacijas jauna atrašanās vieta

– sākotnējā nodošana ekspluatācijā jaunā pļaujamajā platībā

15.4 Pļaušana automātiskajā režīmā

- Ieslēgt automātiku:
  ar aktivizētu automātisko režīmu displejā blakus akumulatora ikonai tiek parādīta automātiskā režīma ikona. (⇨ 11.5)

- **Sākt** pļaušanas reizes:
  pļaušanas reizes tiek automātiski sadalītas pieejamajos darbības laikos. (⇨ 14.3)
- Pabeigt **pļaušanas reizes**:
  kad akumulators ir izlādējies, pļaujmašīna–robots automātiski brauc uz bāzes staciju. (⇨ 15.7)
  Notiekošo pļaušanas reizi var pārtraukt jebkurā brīdī manuāli, izmantojot **taustiņu STOP**. (⇨ 5.1)
  Notiekošo pļaušanas reizi var pārtraukt jebkurā brīdī manuāli, nospiežot **sākuma taustiņu** bāzes stacijā. (⇨ 13.1)
  MI 632 C, MI 632 PC:
  Pļaušanas reizi var pārtraukt arī lietotnē, nosūtot pļaujmašīnu–robotu uz bāzes staciju. (⇨ 10.)

Pļaujamās platības, kuras pļaujmašīna–robots ir sasniegusi caur **celiņu,** tiek apstrādātas tikai tad, ja šajās platībās ir noteikti sākuma punkti.

15.5 Pļaušana neatkarīgi no darbības laikiem

- aktivizējiet pļaujmašīnu–robotu, kas ievietota bāzes stacijā. Tādējādi tiek aktivizēta arī bāzes stacija.

Pļaujamā platība ar bāzes staciju:

- Lai apstrādātu pļaujamās platības vienu zonu, kuru var sasniegt tikai pa **celiņu,** pļaujmašīna–robots ir jāpārnes vai jānovirza tur.
- Tūlīt uzsākt pļaušanu:
  Izsauciet komandu **Sākt pļaušanu** (⇨ 11.5) un nospiediet **pļaušanas** taustiņu.
  Pļaušanas reize sākas nekavējoties un turpinās līdz norādītajam laikam.
- Pļaušana ar aizkavi:
  aktivizējiet komandu **Sākt pļaušanu ar aizkavi**. (⇨ 11.5)
  Pļaušanas reize sākas izvēlētajā sākuma laikā un turpinās līdz izvēlētajam beigu laikam.
- **MI 632 C, MI 632 PC:**
  Pļaušanas sākšana ar lietotni. (⇨ 10.)
  Pļaušanas reize sākas izvēlētajā sākuma laikā un turpinās līdz izvēlētajam beigu laikam.
- Apturēt pļaušanu manuāli:
  notiekošo pļaušanas reizi var jebkurā brīdī pārtraukt, nospiežot **taustiņu STOP**. (⇨ 5.1)
  Notiekošo pļaušanas reizi var pārtraukt jebkurā brīdī manuāli, nospiežot **sākuma taustiņu** bāzes stacijā. (⇨ 13.1)
  MI 632 C, MI 632 PC:
  Pļaušanas reizi var pārtraukt arī lietotnē, nosūtot pļaujmašīnu–robotu uz bāzes staciju. (⇨ 10.)

Ja nepieciešams, pļaujmašīna–robots starplaikā uzlādē akumulatoru un pēc tam turpina pļaušanu līdz izvēlētajam beigu laikam.

Papildu platības:

- Pārnesiet vai pārvediet pļaujmašīnu–robotu uz papildu platību.
- Aktivizēt papildu platību. (⇨ 11.14)
- Tūlīt uzsākt pļaušanu:
  Izsauciet komandu **Sākt pļaušanu** (⇨ 11.5) un nospiediet **pļaušanas taustiņu**.
  Pļaušanas reize sākas nekavējoties un turpinās līdz norādītajam laikam.
- Pļaušana ar aizkavi:
  aktivizējiet komandu **Sākt pļaušanu ar aizkavi**. (⇨ 11.5)
  Pļaušanas reize sākas izvēlētajā sākuma laikā un turpinās līdz izvēlētajam beigu laikam.
- Pabeigt pļaušanu:
  ja izvēlētais beigu laiks tiek sasniegts, pļaujmašīna–robots brauc līdz ierobežojošai lentai un apstājas. Lai uzlādētu akumulatoru, novietojiet ierīci bāzes stacijā un apstipriniet parādīto ziņojumu. (⇨ 24.)
  Notiekošo pļaušanas reizi var pārtraukt jebkurā brīdī manuāli, izmantojot **taustiņu STOP**. (⇨ 5.1)

Ja akumulators ir izlādējies pirms izvēlētā beigu laika, pļaušanas reize tiek attiecīgi saīsināta.

15.6 Manuāla pļaušana

Manuālās pļaušanas laikā trieciena sensors un malu norobežošana ir neaktīva.

- Akumulatora uzlāde nepieciešamības gadījumā (⇨ 15.8)
- Noņemt vadības konsoli (⇨ 15.2)
- Aktivizējiet **rokas vadības** komandu (⇨ 11.5)
- Pļaujmašīnas–robota virzīšana un stūrēšana ar vadības krustiņu.

  Virzībai uz priekšu ir pieejami 2 ātrumi:
  lēnām, viegli nospiežot taustiņu, un **ātri**, stingri nospiežot taustiņu.
- Pirms pļaušanas naža ieslēgšanas pārliecinieties, ka pļaušanas mehānisms atrodas pietiekamā attālumā no kājām — vienmēr stāviet aiz pļaujmašīnas–robota. (⇨ 4.2)

- Lai ieslēgtu pļaušanas nazi, ar labo īkšķi nospiediet un pieturiet **OK taustiņu**, pēc tam ar kreiso īkšķi nospiediet **pļaušanas taustiņu**. Pļaušanas nazis griežas tik ilgi, kamēr ir nospiests pļaušanas taustiņš.
- Manuālās pļaušanas laikā ar kreiso īkšķi turiet nospiestu pļaušanas taustiņu un ar labo roku nospiediet vadības krustiņu.
- Lai izslēgtu pļaušanas nazi, atlaidiet pļaušanas taustiņu.
- Pēc manuālās pļaušanas uzlādējiet akumulatoru. (⇨ 15.8)

15.7 Pļaujmašīnas–robota dokošana

Veiciet dokošanu automātiskajā režīmā:

pļaujmašīna–robots brauc automātiski uz bāzes staciju, ja ir beidzies darba laiks vai akumulators ir izlādējies.

Izraisīt dokošanu:

- Nepieciešamības gadījumā ievietojiet vadības konsoli.(⇨ 15.2)
- Nepieciešamības gadījumā ieslēdziet bāzes staciju. (⇨ 13.1)
- Aktivizējiet komandu **Braukt uz bāzes staciju.** (⇨ 11.5)
  Nospiežot **sākuma taustiņu**, pļaujmašīnu–robotu var atsaukt atpakaļ, ja tā jau ir devusies uz bāzes staciju.
- **MI 632 C, MI 632 PC:**
  Izmantojot lietotni, nosūtiet pļaujmašīnu–robotu uz bāzes staciju. (⇨ 10.)
- Bāzes stacijā pēc dokošanas procesa veikšanas nedrīkst mirgot nekāda gaismas diode. (⇨ 13.1)

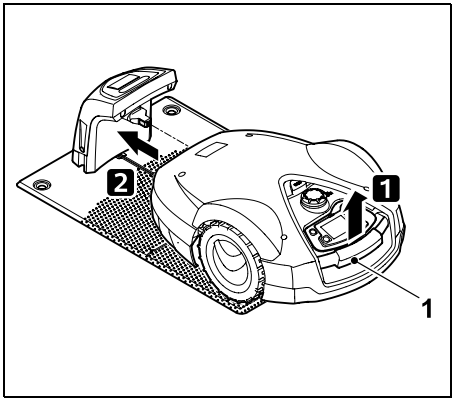
Pēc dokošanas procesa veikšanas pašreizējā darba laikā netiek veikta tālāka pļaušanas reize.

Manuālā dokošana:

- Izmantojot vadības konsoli, aizvediet pļaujmašīnu–robotu uz bāzes staciju, pēc tam izņemiet vadības konsoli (⇨ 15.2) un aktivizējiet komandu **Rokas vadība** (⇨ 11.5).

vai

- ievietojiet pļaujmašīnu–robotu manuāli bāzes stacijā.



Atbrīvojiet piedziņas riteņus un paceliet pļaujmašīnu–robotu aiz transportēšanas roktura (1) nedaudz uz augšu. Atbalstot ierīci uz priekšējiem riteņiem, iebīdiet to bāzes stacijā.

- Ielikt vadības konsoli (⇨ 15.2)
- bāzes stacijā pēc dokošanas procesa veikšanas nedrīkst mirgot nekāda gaismas diode. (⇨ 13.1)

15.8 Akumulatora uzlāde

Uzlādējiet akumulatoru tikai bāzes stacijā.
Aizliegts izņemt akumulatoru un to uzlādēt ar ārēju akumulatora lādētāju.

Automātiskā uzlāde:

pļaušanas laikā notiek automātiskā uzlādēšana pļaušanas reizes beigās, ja pļaujmašīna–robots veic dokošanu bāzes stacijā.

Bāzes stacijā pēc dokošanas procesa veikšanas nedrīkst mirgot nekāda gaismas diode. (⇨ 13.1)

Manuāla uzlādes operācija:

- pēc izmantošanas **papildu platībās** pļaujmašīnu–robotu pārnesiet pļaujamajā platībā un veiciet dokošanu. (⇨ 15.7)
- pēc **pļaušanas reizes pārtraukšanas** veiciet pļaujmašīnas–robota dokošanu. (⇨ 15.7)
- ja nepieciešams, beidziet pļaujmašīnas–robota gaidīšanas režīmu, nospiežot vienu taustiņu. Uzlāde sākas automātiski.

Uzlādes operācija:

uzlādēšanas laikā **statusa rādījuma** laukā parādās teksts „Notiek akumulatora uzlāde”.

Visās citās izvēlnēs displeja informācijas zonā parādās kontaktdakšas ikona akumulatora ikonas vietā.

Uzlādes ilgums ir dažāda garuma, un tas tiek automātiski pielāgots nākamajam uzdevumam.

Ja rodas uzlādes problēmas, displejā parādās ziņojums. (⇨ 11.9)

Akumulators tiek uzlādēts tikai tad, ja tiek sasniegts spriegums zem noteikta līmeņa.

Uzlādes līmenis:

statusa rādījuma displejā var lasīt tieši pašreizējo uzlādes stāvokli, ja tiek izvēlēts atbilstošais rādītājs. (⇨ 11.13)

Visās citās izvēlnēs **akumulatora ikona** displeja informācijas zonā tiek izmantota, lai parādītu uzlādes stāvokli. (⇨ 11.3)

16. Apkope

Savainošanās risks!
Pirms jebkādu apkopes- vai tīrīšanas darbu veikšanas ierīcē rūpīgi izlasiet un ievērojiet visus drošības noteikumus, kas norādīti (⇨ 6.) nodaļā „Jūsu drošībai” (⇨ 6.9), jo īpaši apakšnodaļā „Apkope un remonts”.

Pirms jebkādu apkopes- vai tīrīšanas darbu veikšanas aktivizējiet ierīces bloķēšanu. (⇨ 5.2)

Pirms veicat jebkādus apkopes darbus pie bāzes stacijas, atvienojiet strāvas vadu.

Visu apkopes darbu laikā valkājiet cimdus, jo īpaši strādājot pie pļaušanas naža.

16.1 Apkopes grafiks

Apkopju intervāli ir atkarīgi no darba stundām. Atbilstošo pļaušanas stundu skaitītāju var atvērt izvēlnē „Informācija”. (⇨ 11.9)

Norādītie apkopes intervāli ir stingri jāievēro.

Apkopes darbi dienās ar aktīvām stundām.

- Pārbaudiet ierīces un bāzes stacijas vispārējo stāvokli ar vizuālo pārbaudi.
- Pārbaudiet displeju — pārbaudiet pašreizējo laiku un nākamās pļaušanas laiku.
- Pārbaudiet pļaujamo platību un izņemt svešķermeņus u.c., ja nepieciešams.
- Pārbaudiet, vai akumulators tiek uzlādēts. (⇨ 15.8)

Iknedēļas apkope.

- Tīriet ierīci. (⇨ 16.2)
- Pārbaudiet nazi, naža stiprinājumu un pļaušanas mehānismu vizuāli, vai nav bojājumu (izliekumi, plaisas, lūzumi u.c.) un nodilumu. (⇨ 16.3)

Ik pēc 200 stundām.

- Nomainiet pļaušanas nazi. Displejā tiks parādīts attiecīgais atgādinājums. (⇨ 16.4)

Ikgadējā uzturēšana.

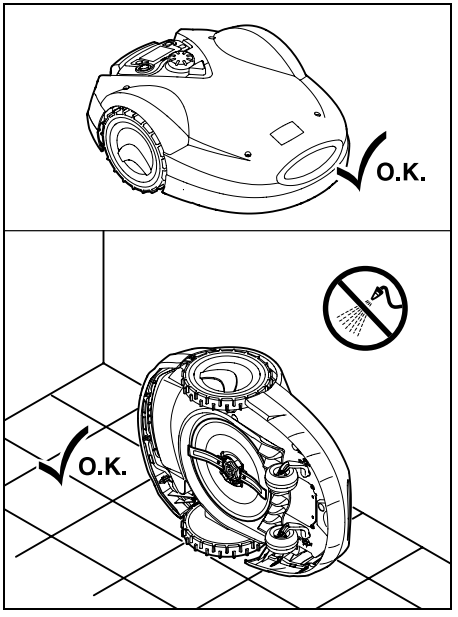
- VIKING iesaka ikgadēju pārbaudi ziemas mēnešos, kuru veic VIKING izplatītājs.
  Īpaši jāveic akumulatora, elektronikas un programmatūras apkope.

Tādējādi izplatītājs var veikt visus apkopes darbus pareizi, nomainot drošības līmeni uz „Neviens” vai pasakot izplatītajam izmantojamo PIN kodu.

16.2 Ierīces tīrīšana

Rūpīga attieksme pasargā ierīci no bojājumiem un pagarina tās kalpošanas laiku.

Tīrīšana un apkope:



Lai notīrītu **ierīces augšējo daļu** (pārsegu, vadības pulti), novietojiet ierīci uz?līdzenas, stingras un horizontālas virsmas. Lai notīrītu **ierīces apakšējo daļu** (pļaušanas nazi, pļaušanas mehānismu), pagāziet pļaujmašīnu–robotu uz kreiso pusi un atbalstiet pret sienu.

- Noņemiet netīrumus ar birsti vai ar lupatiņu. Īpaši notīriet arī pļaušanas nazi un bāzes staciju.
- Korpusā un pļaušanas mehānisma pielipušās zāles atliekas atbrīvojiet ar koka nūju.
- Ja nepieciešams, izmantojiet īpašu tīrītāju (piem., STIHL speciālo tīrīšanas līdzekli).
- Periodiskos intervālos noņemiet piedziņas plāksni un izņemiet zāles atlikumu. (⇨ 16.6)

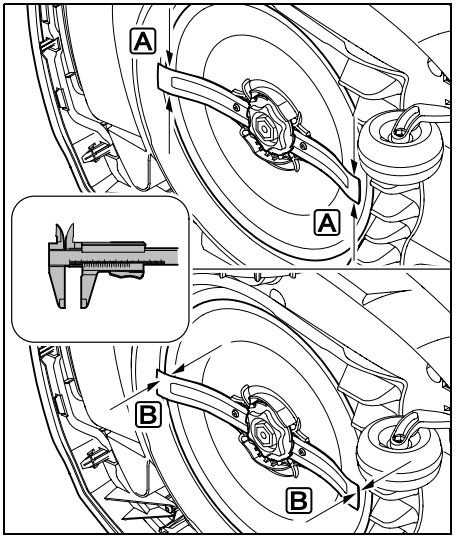
Mitrā laikā piedziņas plāksne jātīra biežāk. Ieinkrustējušies netīrumi starp piedziņas plāksni un pļaušanas mehānismu rada berzi un tādējādi izraisa palielinātu enerģijas patēriņu.

16.3 Naža nodiluma robežas pārbaude

Savainošanās risks!
Nodilis pļaušanas nazis var nolūzt, izraisot smagas traumas. Tāpēc jāievēro naža apkopes instrukcijas. Pļaušanas nazis atkarībā no lietojuma atrašanās vietas un izmantošanas ilguma nolietojas dažādās pakāpēs. Ja ierīce tiek izmantota uz smilšainas grunts vai bieži sausos apstākļos, pļaušanas nazis tiek vairāk noslogots un nolietojas ātrāk nekā vidēji.

Pļaušanas nazis jānomaina vismaz pēc 200 darba stundām, un tā uzasināšana jāveic VIKING izplatītājam. (⇨ 16.5)

- Aktivizējiet ierīces bloķēšanu. (⇨ 5.2)
- Sagāziet pļaujmašīnu–robotu uz sāniem un atbalstiet droši pret stabilu sienu. Rūpīgi notīriet pļaušanas mehānismu un pļaušanas nazi. (⇨ 16.2)



Pārbaudiet ar **naža platumu** A un **naža biezumu** B ar bīdmēra palīdzību.

A > 25 mm

B > 1,3 mm

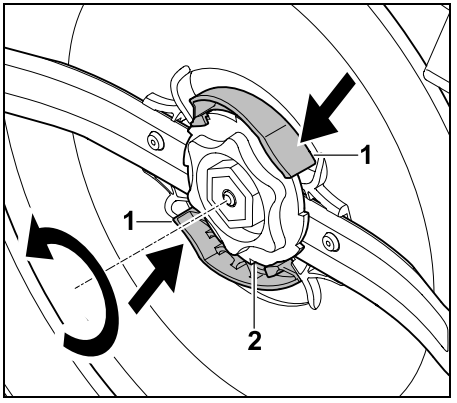
Nazis ir jāmaina, ja vienā vai vairākās vietās sasniegtas mērījumu vērtības vai tās ir ārpus pieļaujamā diapazona.

16.4 Pļaušanas naža izņemšana un ievietošana

Pļaušanas nazim ir paredzēts kalpošanas laiks 200 stundas. Pēc šī laika displejā parādās ziņojums.

- Aktivizējiet ierīces bloķēšanu (⇨ 5.2) un uzvelciet cimdus.
- Sagāziet pļaujmašīnu–robotu uz sāniem un atbalstiet droši pret stabilu sienu. Rūpīgi notīriet pļaušanas mehānismu un pļaušanas nazi. (⇨ 16.2)

Noņemiet pļaušanas nazi:



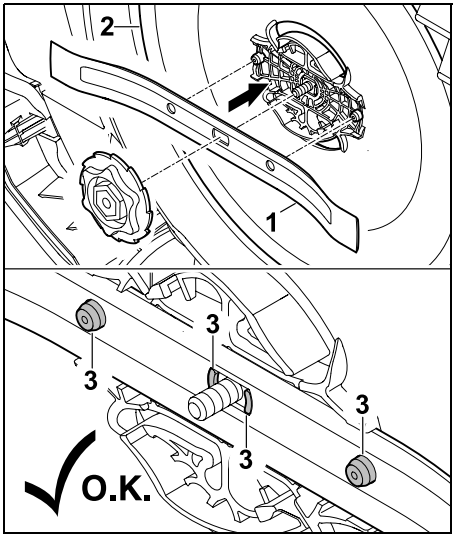
ar vienu roku iespiediet un turiet abas cilnes (1) uz piedziņas plāksnes. Ar otru roku noskrūvējiet stiprinājuma uzgriezni (2). Noņemiet pļaušanas nazi kopā ar stiprinājuma uzgriezni.

Ievietojiet pļaušanas nazi:

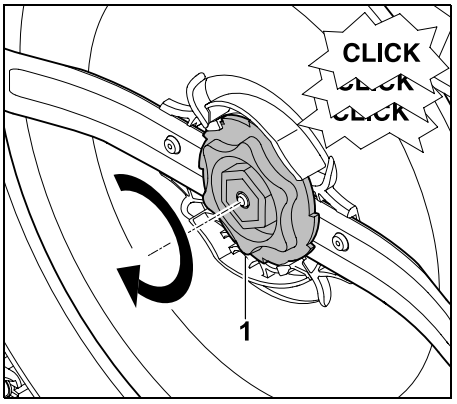
Savainošanās risks!
Pirms montāžas pārbaudiet, vai nav bojājumu. Nazis ir jānomaina, ja tajā manāmi robi vai plaisas vai arī tas ir nodilis. (⇨ 16.3)

Piedziņas plāksne un **stiprinājuma uzgrieznis** arī ir jānomaina, ja tie ir bojāti (piem., salauzti, nolietoti). Jo īpaši stiprinājuma uzgrieznim ir jānofiksējas precīzi piedziņas plāksnē.

- Pirms uzstādīšanas notīriet nazi, piedziņas plāksni un stiprinājuma uzgriezni.



Pļaušanas nazi (1) novietojiet uz piedziņas plāksnes (2), kā norādīts attēlā. Ievērojiet fiksācijas tapu (3) pareizo stāvokli uz pļaušanas naža.



Pievelciet stiprinājuma uzgriezni (1) līdz galam. Pievilkšanas laikā ir dzirdami vairāki klikšķi. Pārbaudiet, vai pļaušanas nazis ir nofiksējies, to viegli sakratot.

- Pēc jaunā pļaušanas naža uzstādīšanas apstipriniet naža nomaiņu izvēlnē „Apkope". (⇨ 11.17)

16.5 Pļaušanas naža asināšana

VIKING iesaka nomainīt neasu pļaušanas nazi ar jaunu. Neasa pļaušanas naža asināšana jāveic VIKING izplatītājam, jo viņam ir nepieciešamās speciālās zināšanas un īpaši instrumenti.

Pareiza ierīces darbība ir iespējama tikai ar ļoti rūpīgi sabalansētu pļaušanas nazi.

Nepareizi uzasināts nazis (piem., nesabalansēts, nepareizs asināšanas leņķis) palielina trokšņu emisiju un var sabojāt ierīci.

16.6 Piedziņas plāksnes izņemšana un uzstādīšana

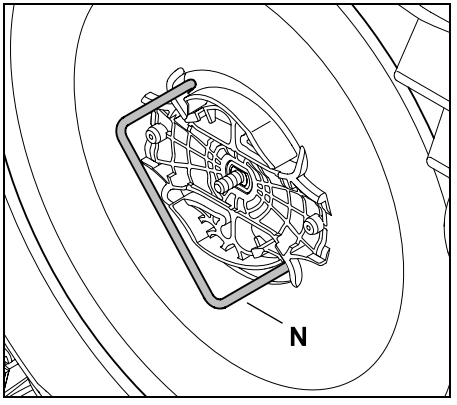
Lai tīrītu pļaušanas mehānismu, piedziņas plāksni var izjaukt.

- Aktivizējiet ierīces bloķēšanu (⇨ 5.2) un uzvelciet cimdus.

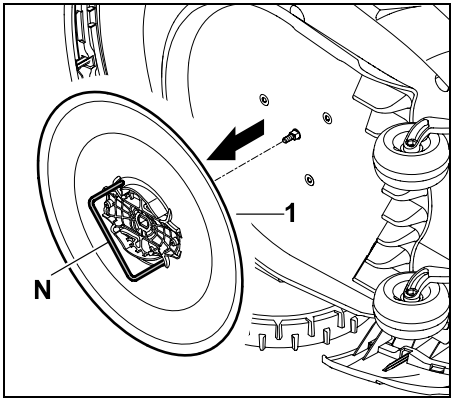
- Sagāziet pļaujmašīnu–robotu uz sāniem un atbalstiet droši pret stabilu sienu. Rūpīgi notīriet pļaušanas mehānismu un pļaušanas nazi. (⇨ 16.2)

Noņemt piedziņas plāksni:

- demontējiet pļaušanas nazi. (⇨ 16.4)

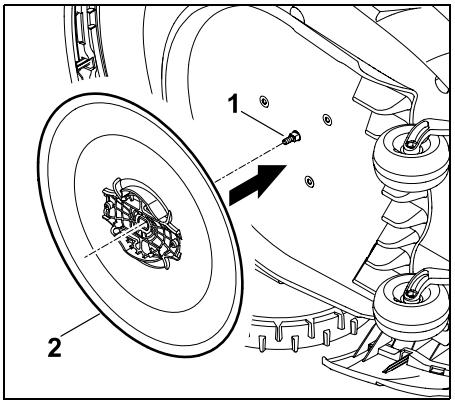


Ievietojiet noņēmēju (N) piedziņas plāksnē, kā norādīts attēlā, un pagrieziet to līdz galam pretēji pulksteņrādītāja kustības virzienam.



Atbalstiet ar vienu roku ierīci. Pavelkot aiz noņēmēja (2), novelciet piedziņas plāksni (N).

Uzstādiet piedziņas plāksni:



Rūpīgi notīriet naža asi (1) un turētāju uz piedziņas plāksnes (2). Bīdiet piedziņas plāksni līdz galam uz naža vārpstas.

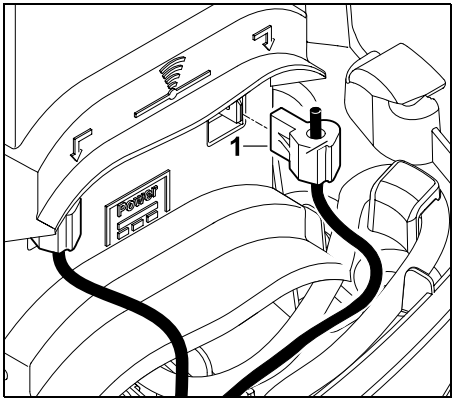
- Uzstādiet pļaušanas nazi. (⇨ 16.4)

16.7 Meklēt stieples lūz.

Stieples lūzuma gadījumā bāzes stacijā mirgo sarkanā gaismas diode. (⇨ 13.1) Pļaujmašīnas–robota displejā tiek parādīts attiecīgais ziņojums.

Ja stieples lūzums netiek atrasts kā aprakstīts, sazinieties ar VIKING izplatītāju.

Stieples meklēšanu var veikt neatkarīgi no tā, vai vadības konsole ir izņemta vai ievietota. Lai veiktu smalko meklēšanu, vadības konsolei ir jābūt ievietotai.

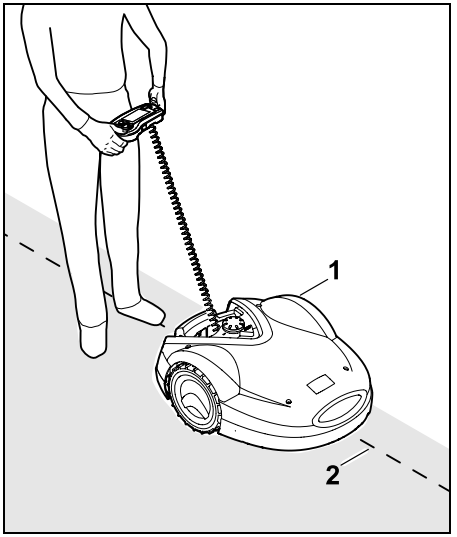


Noņemiet bāzes stacijas pārsegu un atvienojiet labo ierobežojošās lentas galu (1).

Turpmāk tiek aprakstīta stieples meklēšana pulksteņrādītāja virzienā, kas nozīmē, ka pārvietošanās pa perimetru notiek pulksteņrādītāja virzienā, sākot no bāzes stacijas. Nepieciešamības gadījumā meklēšanu var veikt arī pretēji pulksteņrādītāja virzienam. Tādā gadījumā jāatvieno kreisais ierobežojošās lentas gals.

- Bāzes stacijā nospiediet un pieturiet **sākuma taustiņu**, vienlaicīgi divas reizes nospiediet **iesl./izsl. taustiņu**. Iedegas zaļā gaismas diode un mirgo sarkanā gaismas diode. (⇨ 13.1)
- Nepieciešamības gadījumā izņemiet vadības konsoli. (⇨ 15.2)
- Izvēlieties izvēlnē „Apkope" ierakstu „Meklēt stieples lūz." un nospiediet taustiņu OK. (⇨ 11.17)

Meklēšana ar noņemtu vadības konsoli:



Sākot no bāzes stacijas, sekojiet pļaujmašīnai–robotam (1) gar pļaujamās platības malu **pulksteņrādītāja virzienā**. Pārvietojiet ierīci ar vadības krustiņu un uzmaniet, lai ierobežojošā lenta (2) atrastos zem stieples sensora. Stieples sensori ir pasargāti no kreisās un labās puses pļaujmašīnas–robota priekšējā zonā.
Stieples meklēšanas laikā displejā tiek

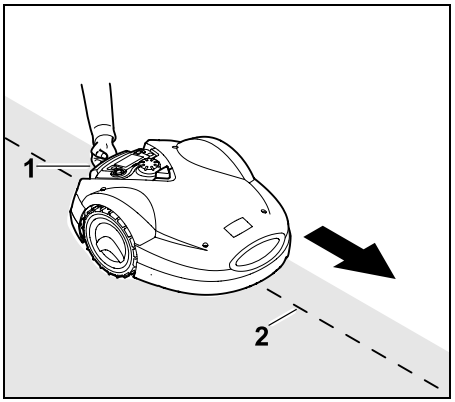
parādīts **signāla stiprums**, stieples sensors ir optimāli pozicionēts virs ierobežojošās lentas, ja vērtība ir visaugstākā.

Kamēr lentas sensori saņem pareizu lentas signālu, displejā tiek rādīts simbols **Stieples signāls OK.**

Stieples lūzuma posmā signāla stiprums samazinās, un displejā tiek parādīts simbols **Testēt stieples signālu.**

- Lūzuma vietā ar stieples savienotāja palīdzību izveidojiet apvadu, (⇨ 12.14)ja nepieciešams, stieples lūzuma vietā izvietojiet jaunu ierobežojošo lentu.
- Nospiediet **iesl./izsl. taustiņu** bāzes stacijā. Ja stieples lūzums tiek pienācīgi atrisināts, deg sarkanā gaismas diode. (⇨ 13.1)

Smalkā meklēšana ar ievietotu vadības konsoli:

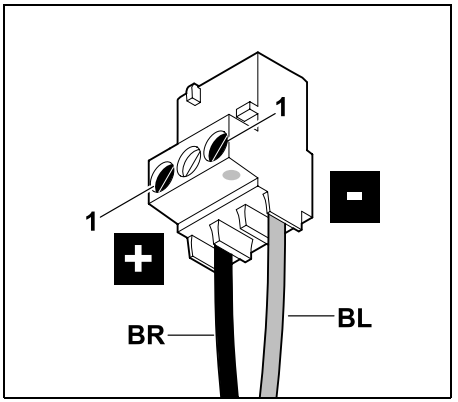


Atbrīvojiet piedziņas riteņus un paceliet pļaujmašīnu–robotu aiz transportēšanas roktura (1) nedaudz uz augšu. Atbalstot ierīci uz priekšējiem riteņiem, izsekojiet ierobežojošo lentu (2).
Turpmāk aprakstītās darbības attiecas uz meklēšanu ar noņemtu vadības konsoli.

16.8 Barošanas bloka spraudnis

Barošanas bloks ir aprīkots ar noņemamu spraudni.
Šo spraudni var noņemt, ja barošanas bloks ir uzstādīts ēkas iekšpusē, un tāpēc strāvas kabelis jāvelk caur sienas atveri.

Savainošanās risks!
Pirms visu darbu veikšanas izvilkt barošanas spraudni no barošanas bloka un atvienot barošanas bloku no dokstacijas.
Ievērot drošības instrukcijas nodaļā „Uzmanību - elektriskā sprieguma risks". (⇨ 6.3)

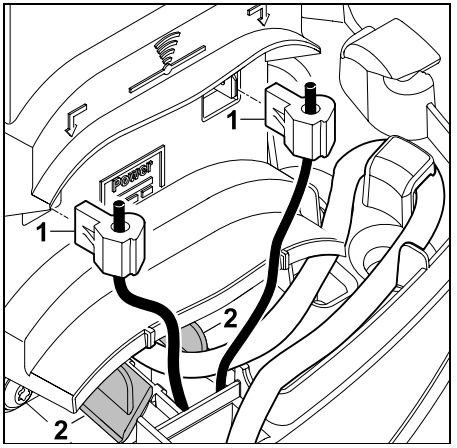


Uzstādīt zilo kabeli (BL) un brūno kabeli (BR), kā norādīts uz spraudņa. Pievilkt skrūves (1).

16.9 Uzglabāšana un ziemas pārtraukums

Pļaujmašīnas–robota ilgstošas dīkstāves gadījumā (piem., ziemas pārtraukums) jāievēro šādi punkti:

- Akumulatora uzlāde (⇨ 15.8)
- Automātiskā režīma izslēgšana (⇨ 11.5)
- Visaugstākās drošības pakāpes (zādzībaizsardzība) ieslēgšana (⇨ 11.16)
- **MI 632 C, MI 632 PC:** Energorežīma ECO aktivizēšana (⇨ 11.11)
- Ierīces bloķēšanas aktivizēšana (⇨ 5.2)
- Barošanas bloka kontaktdakšas atvienošana no elektrotīkla
- Bāzes stacijas vāka noņemšana (⇨ 9.5)



Ierobežojošās lentas (1) atvienošana. Atveriet kabeļu kanāla (2) pārsegus un ierobežojošo lentu kopā ar spaiļu spraudņiem izvelciet no bāzes stacijas pamatnes.

Spaiļu spraudni nedemontējiet no ierobežojošās lentas, jo tās ir paredzētas tikai vienreizējai izmantošanai. Papildu spaiļu spraudņi ir pieejami pie VIKING izplatītāja. (⇨ 17.)

Nenoņemiet ierobežojošo lentu no pļaujamās platības.

- Atvienojiet strāvas vadu uz bāzes stacijas
- Bāzes stacijas vāka uzstādīšana (⇨ 9.5)
- Noņemiet bāzes staciju
- Aizsargājiet ierobežojošās lentas brīvos galus (spraudnis) no vides ietekmes — piem., pielīmējiet ar piemērotu izolācijas lenti.
- Rūpīgi notīriet pļaujmašīnas–robota visas ārējās daļas un bāzes staciju
- Uzglabājiet pļaujmašīnu–robotu kopā ar bāzes staciju un barošanas bloku sausā, slēgtā un no putekļiem aizsargātā telpā normālā stāvoklī. Pievienojiet pļaujmašīnu–robotu bāzes stacijai. Uzglabājiet bērniem nepieejamā vietā.
- Pļaujmašīnu–robotu uzglabājiet tikai drošā darba stāvoklī
- Uzturiet visas skrūves stingri pievilktas, nomainiet ierīces nesalasāmās apdraudējumu un brīdinājuma norādes un pārbaudiet visu ierīci, vai tā nav nodilusi vai bojāta. Nomainiet nodilušās vai bojātās daļas.
- Pirms uzglabāšanas jānovērš jebkuri ierīces defekti.

Nekad nenovietot vai neuzglabāt priekšmetus uz pļaujmašīnas–robota vai bāzes stacijas.

Pļaujmašīnas–robota ekspluatācijas atsākšana pēc ilgstošas dīkstāves:

- Sagatavojiet pļaujamo platību: noņemiet svešķermeņus un nopļaujiet ļoti augstu zāli ar parasto zāles pļāvēju.
- Uzstādiet bāzes staciju (⇨ 9.5) un pievienojiet ierobežojošo lentu. (⇨ 9.7)
- Akumulatora uzlāde. (⇨ 15.8)
- Pārbaudiet laiku un datumu un pielāgojiet tos, ja nepieciešams. (⇨ 11.11)
- Pārbaudiet pļaušanas grafiku un mainiet to, ja nepieciešams. (⇨ 11.6)
- Automātikas ieslēgšana. (⇨ 11.5)
- **MI 632 C, MI 632 PC:** Nepieciešamības gadījumā aktivizējiet energorežīmu GPRS (⇨ 11.11) un ieslēdziet GPS aizsardzību. (⇨ 11.16)

17. Parastās rezerves daļas

Pļaušanas nazis:
6309 702 0102

Akumulators AAI 130:
paredzēts: MI 632, MI 632 C
6309 400 6510

Akumulators AAI 200:
paredzēts: MI 632 P, MI 632 PC
6309 400 6500

Fiksēšanas elementi AFN 075:
6301 007 1010

Ierobežojošā lenta ARB 151:
garums: 150 m
diametrs: 2,3 mm
0000 400 8630

Ierobežojošā lenta ARB 501:
garums: 500 m
diametrs: 3,4 mm
0000 400 8625

Stieples savienotāji ADV 010:
6909 007 1090

Spaiļu spraudnis AKS 010:
stiepļu diametram: 2,3 mm
6909 007 1095

Spaiļu spraudnis AKS 011:
stiepļu diametram: 3,4 mm
6909 007 1096

18. Piederumi

Ierīcei var iegādāties arī citus papildpiederumus.
Plašāku informāciju jūs varat saņemt pie VIKING specializētā izplatītāja, internetā (www.viking-garden.com) vai VIKING katalogā.

Drošības apsvērumu dēļ ierīces ekspluatācijas laikā drīkst izmantot tikai VIKING sertificētus papildpiederumus.

19. Nodiluma samazināšana un bojājumu novēršana

Svarīgi norādījumi par apkopi un kopšanu, produktu grupa

Ar akumulatoru darbināma pļaujmašīna–robots

Uzņēmums VIKING neuzņemas nekādu atbildību par mantas un miesas bojājumiem, kas radušies, neievērojot

lietošanas pamācībā minētos norādījumus, jo īpaši tos, kas attiecas uz drošību, lietošanu un apkopi, vai gadījumos, kad ir izmantotas neapstiprinātas pierīces vai rezerves daļas.

Lai novērstu VIKING ierīces bojājumus vai pārmērīgu nodilumu, lūdzu, noteikti ņemiet vērā tālāk minētos norādījumus.

1. Dilstošās daļas

Dažas VIKING ierīces sastāvdaļas dabīgi nodilst arī tad, ja ierīci izmanto paredzētajam mērķim, un atkarībā no lietošanas veida un ilguma tās ir savlaicīgi jānomaina.

Starp citiem tie ir:

– pļaušanas nazis;

– akumulators.

2. Lietošanas pamācībā minēto noteikumu ievērošana

VIKING ierīce jālieto, jāapkopj un jāuzglabā rūpīgi, kā tas aprakstīts šajā lietošanas pamācībā. Lietotājs ir atbildīgs par visiem bojājumiem, kuri radušies drošības, lietošanas un apkopes norādījumu neievērošanas dēļ.

Tas jo īpaši attiecas uz:

– nepareizu akumulatora lietošanu (uzlāde, uzglabāšana);

– nepareizu elektrisko savienojumu (spriegums);

– VIKING neapstiprinātām izstrādājuma izmaiņām;

– instrumentu vai piederumu lietošanu, kas ierīcei nav pieļaujami, piemēroti vai ir zemas kvalitātes;

– nepareizu izstrādājuma pielietojumu;

– izstrādājuma lietošanu sporta vai sacensību pasākumos;

– zaudējumiem, kas izriet no izstrādājuma izmantošanas ar bojātiem komponentiem.

3. Apkopes darbi

Visi nodaļā „Apkope” minētie darbi ir jāveic regulāri.

Ja šos apkopes darbus lietotājs nevar veikt pats, tie jāuztic specializētam izplatītājam.

Uzņēmums VIKING iesaka apkopes darbus un remontu uzticēt tikai VIKING specializētajam izplatītājam.

VIKING specializētie tirgotāji tiek regulāri apmācīti, un to rīcībā tiek nodota tehniskā informācija.

Ja ir nokavēts šo darbu veikšanas termiņš, var rasties bojājumi, par kuriem ir atbildīgs lietotājs.

Tie ir šādi:

– ierīces bojājumi, kas saistīti ar nepietiekamu vai nepareizu tīrīšanu;

– korozijas un citi izrietošie bojājumi nepareizas uzglabāšanas dēļ;

– ierīces bojājumi, izmantojot zemas kvalitātes rezerves daļas;

– bojājumi, kas radušies, jo netika veikta savlaicīgi vai tika nepietiekami veikta apkope, vai bojājumi, ko izraisījuši apkopes vai remonta darbi, kas netika veikti kvalificētu izplatītāju darbnīcās.

20. Vides aizsardzība

Iepakojumi, ierīce un piederumi ir izgatavoti no otrreiz pārstrādājamiem materiāliem, un tie ir atbilstoši jāutilizē.

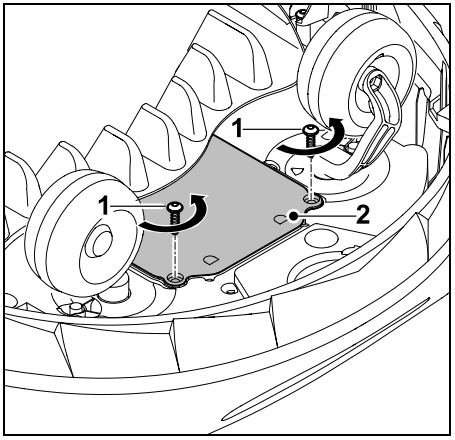
Atlikušo materiālu atsevišķa, videi nekaitīga utilizācija veicina pārstrādājamo materiālu atkārtotu izmantošanu. Šī iemesla dēļ pēc ierīces parastās lietošanas laika beigām nogādājiet ierīci otrreizējai pārstrādei. Utilizācijas laikā ievērojiet informāciju sadaļā „Utilizācija”. (⇨ 6.11)

Vienmēr atbrīvojieties no atkritumiem, piemēram, akumulatora, profesionālā veidā. Ievērojiet vietējos noteikumus.

Litija-jonu akumulatorus neizmetiet kopā ar sadzīves atkritumiem, bet nododiet tos izplatītājam vai problemātisku materiālu savākšanas punktā.

20.1 Akumulatora izņemšana

- Aktivizējiet ierīces bloķēšanu. (⇨ 5.2)
- Iestatiet vismazāko pļaušanas augstumu. (⇨ 9.3)
- Novietojiet pļaujmašīnu–robotu ar augšpusi uz leju.



Atskrūvējiet un izņemiet skrūves (1) un noņemiet vāku (2).

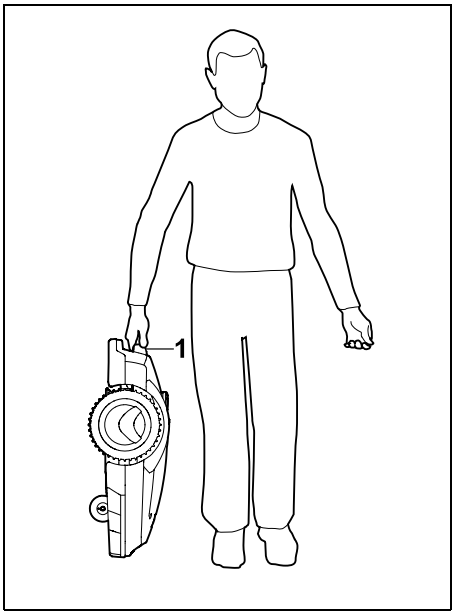
- Izņemiet akumulatoru no akumulatora nodalījuma (⇨ 9.2), ievietojiet atpakaļ vāku un ieskrūvējiet skrūves.

Savainošanās risks!
Novērsiet akumulatora bojājumus.

21. Transportēšana

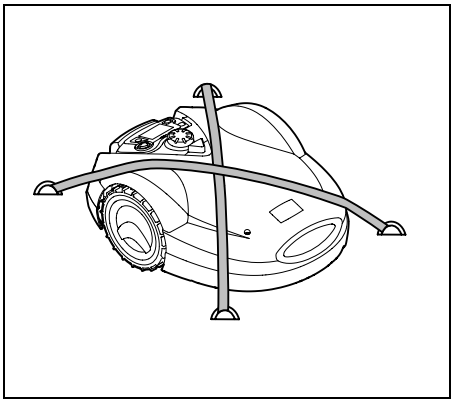
Savainošanās risks!
Pirms transportēšanas rūpīgi izlasiet un ievērojiet visus drošības norādījumus (⇨ 6.) nodaļā „Jūsu drošībai" (⇨ 6.5), jo īpaši apakšnodaļu „Ierīces transportēšana" — vienmēr aktivizējiet ierīces bloķēšanu. (⇨ 5.2)

21.1 Ierīces pacelšana vai pārvietošana



Nesiet un celiet zālespļāvēju, turot aiz transportēšanas roktura (1). Vienmēr ievērojiet, lai pļaušanas nazis atrastos pietiekamā attālumā no ķermeņa, jo īpaši no rokām un kājām.

21.2 Ierīces nostiprināšana



Nostipriniet zālespļāvēju uz transporta platformas. Šim nolūkam nostipriniet ierīci ar piemērotiem stiprinājuma līdzekļiem (siksnas, virves), kā parādīts attēlā.

Arī līdzi pārvietotās ierīces daļas (piem., bāzes staciju, sīkās detaļas) nostipriniet, lai novērstu to slīdēšanu.

22. Ražotāja CE atbilstības deklarācija

Mēs,

VIKING GmbH
Hans Peter Stihl-Straße 5
A 6336 Langkampfen/Kufstein,

paziņojam, ka

Zālespļāvējs, automātisks un ar akumulatoru darbināms (MI)

Marka:	**VIKING**
Tips:	MI 632.0
	MI 632.0 P
	MI 632.0 C
	MI 632.0 PC

Marka:	**VIKING**
Sērijas numurs	6309

ar
bāzes staciju

Marka:	**VIKING**
Tips:	ADO 600
Sērijas numurs	6309

atbilst šādām ES direktīvām:
2002/96/EC, ≤2016-04-19: 2004/108/EC, ≥2016-04-20: 2014/30/EU, 2006/42/EC, 2006/66/EC, 2011/65/EC

Modeļi MI 632.0 C, MI 632.0 PC atbilst arī šādai EK direktīvai:
≤2016-06-12: 1999/5/EC, ≥2016-06-13: 2014/53/EU

Produkti ir izstrādāti saskaņā ar šādiem standartiem:
EN 60335-1, EN 50636-2-107

Tehniskās dokumentācijas sagatavošana un uzglabāšana:
Sven Zimmermann
VIKING GmbH

Ražošanas gads un sērijas numurs ir norādīts uz ierīces datu plāksnītes.

Langkampfene,
2016-01-02 (GGGG-MM-DD)

VIKING GmbH

Sven Zimmermann

Projektēšanas nodaļas vadītājs

23. Tehniskie parametri

MI 632.0, MI 632.0 P, MI 632.0 C, MI 632.0 PC:

Sērijas numurs	6309
Pļaušanas sistēma	Pļāvējs ar smalcinātāju
Griezējmehānisms	Naža turētājs
Pļaušanas platums	28 cm
Pļaušanas mehānisma apgriezienu skaits	3150 apgr./min
Akumulatora tips	litija jonu
Akumulatora spriegums U_{DC}	29 V
Pļaušanas augstums	20 - 60 mm
Izolācijas klase	III
Izolācijas veids	IPX1
Saskaņā ar Direktīvu 2006/42/EC un standartu EN 50636-2-107:	
izmērītais trokšņu jaudas līmenis L_{WA}	61,0 dB(A)
Nobīde K_{WA}	2,0 dB(A)
L_{WA} + K_{WA}	63 dB(A)
Trokšņu spiediena līmenis L_{pA}	50 dB(A)
Nobīde K_{pA}	2 dB(A)
Garums	73 cm
Platums	54 cm
Augstums	27 cm
MI 632.0, MI 632.0 C, MI 632.0 P:	
Svars	13 kg
MI 632.0 PC:	
Svars	14 kg

MI 632.0, MI 632.0 C:

Pļaujamās platības maksimālais lielums	3000 m^2
Jauda	120 W
Barošanas bloks	HLG-120H
	2,9 A
Akumulatora nosaukums	AAI 130
Akumulatora jauda	130 Wh
Akumulatora kapacitāte	4,5 Ah
Akumulatora svars	1,10 kg

MI 632.0 P, MI 632.0 PC:

Pļaujamās platības maksimālais lielums	4000 m^2
Jauda	185 W
Barošanas bloks	HLG-185H
	4,4 A
Akumulatora nosaukums	AAI 200
Akumulatora jauda	194 Wh
Akumulatora kapacitāte	6,8 Ah
Akumulatora svars	1,40 kg

Bāzes stacija ADO 600:

Spriegums U_{DC}	42 V
Izolācijas klase	III
Izolācijas veids	IPX1
Svars	3 kg

Barošanas bloks:

Spriegums U_{AC}	100 - 240 V
Frekvence	50/60 Hz
Spriegums U_{DC}	42 V
Izolācijas klase	II
Izolācijas veids	IP67

VIKING akumulatora transportēšana

Uzpildiet VIKING akumulatoru saskaņā ar UN-rokasgrāmatas ST/SG/AC.10/11/5. Pārsk., III daļas, 38.3. sadaļas nosacījumiem.

Lietotājs var veikt VIKING akumulatora autotransportēšanu bez jebkādām turpmākām prasībām attiecībā uz ierīces uzstādīšanas vietu.

Gaisa vai jūras transporta gadījumā jāievēro valsts specifiskie noteikumi.

Papildu transporta norādījumus skatīt vietnē www.viking-garden.com/safety-data-sheets

REACH

Ar REACH apzīmē Regulu par ķimikāliju reģistrēšanu, vērtēšanu, licencēšanu un ierobežošanu. Informāciju par „REACH" regulas (EK) Nr. 1907/2006 nosacījumiem skatiet www.stihl.com/reach.

24. Ziņojumi

Ziņojumi informē par aktīvo kļūdu, darbības traucējumiem un ieteikumiem. Tie tiek parādīti dialoglodziņā, un tos var atvērt, nospiežot pogu OK izvēlnē „Ziņojumi". (⇨ 11.9)

Ieteikumi un aktīvie ziņojumi parādās arī statusa joslā. (⇨ 11.2)

Ziņojuma informācijā var atvērt ziņojuma kodu, parādīšanās laiku, parādīšanās prioritāti un biežumu.

– **Ieteikumiem** ir prioritāte „Zema" vai „Inform.", tie parādās statusa displejā pārmaiņus ar tekstu „iMow gatavs darbam".
Pļaujmašīna–robots var turpināt darboties, un automātiskais režīms turpinās darboties.

– **Traucējumiem** ir „Vidējā" prioritāte, un ir nepieciešama lietotāja darbība.
Pļaujmašīna var turpināt darboties no jauna tikai pēc traucējumu novēršanas.

– „Augstas" prioritātes **kļūdu** gadījumā displejs rāda tekstu „Sazināties ar izplatītāju".
Pļaujmašīna–robots var turpināt darboties no jauna tikai pēc tam, kad VIKING izplatītājs ir novērsis traucējumu.

Ja ziņojums paliek aktīvs, neskatoties uz ierosinātajiem pasākumiem, sazinieties ar VIKING izplatītāju.

Kļūdas, kuras var novērst tikai VIKING izplatītājs, netiek uzskaitītas turpmāk. Ja šāda kļūda notiek, izplatītājam tiek nosūtīts 4 ciparu kļūdas kods un kļūdas teksts.

MI 632 C, MI 632 PC:
Arī lietotnē tiek parādīti ziņojumi, kas ietekmē normālu darbību. (⇨ 10.)

Pēc ziņojuma nosūtīšanas pļaujmašīna–robots pāriet gaidīšanas režīmā un atslēdz mobilā tīkla trafiku, lai taupītu akumulatora enerģiju.

Ziņojums:
0001 — Datu zudums
Lai atbloķētu, nospiest OK

Iespējamais cēlonis:
– tika veikta ierīces programmatūras atjaunināšana;
– sprieguma zaudējums;
– programmatūras vai aparatūras kļūda.

Risinājums:
– nospiežot pogu OK, pļaujmašīna–robots darbojas ar noklusējuma iestatījumiem — pārbaudiet un pielāgojiet iestatījumus (datums, laiks, pļaušanas grafiks).

Ziņojums:
0100 — Akumul. izlādējies
Uzlādējiet akumulatoru

Iespējamais cēlonis:
– akumulatora spriegums ir pārāk zems

Risinājums:
– lai uzlādētu akumulatoru, novietojiet pļaujmašīnu–robotu bāzes stacijā (⇨ 15.8)

Ziņojums:
0180 – Zema temperatūra
Pārāk zema temperatūra

Iespējamais cēlonis:
– pļaujmašīnas–robota iekšpusē ir pārāk zema temperatūra

Risinājums:
– uzsildiet pļaujmašīnu–robotu

Ziņojums:
0181 — Augsta temperatūra
Pārāk augsta temperatūra

Iespējamais cēlonis:
– pārāk augsta temperatūra pļaujmašīnas–robota iekšpusē

Risinājums:
– ļaujiet pļaujmašīnai–robotam atdzist

Ziņojums:
0183 — Augsta temperatūra
Skatiet ziņojumu 0181

Ziņojums:
0185 — Augsta temperatūra
Skatiet ziņojumu 0181

Ziņojums:
0186 — Zema temperatūra
Skatiet ziņojumu 0180

Ziņojums:
0187 — Augsta temperatūra
Skatiet ziņojumu 0181

Ziņojums:
0302 — Kļūda piedz. motorā
Pārāk augsta temperatūra

Iespējamais cēlonis:
– kreisajā piedziņas motorā ir pārāk augsta temperatūra

Risinājums:
– ļaujiet pļaujmašīnai–robotam atdzist

Ziņojums:
0305 — Kļūda piedz. motorā
Iesprūdis kreisais ritenis

Iespējamais cēlonis:
– pārslodze kreisajā piedziņas ritenī

Risinājums:
– notīriet pļaujmašīnu–robotu (⇨ 16.2)
– noņemiet nelīdzenumus (caurumi, ieplakas) pļaujamajā platībā

Ziņojums:
0402 — Kļūdz piedz. motorā
Pārāk augsta temperatūra

Iespējamais cēlonis:
– labās puses piedziņas motora temperatūra pārāk augsta

Risinājums:
– ļaujiet pļaujmašīnai–robotam atdzist

Ziņojums:
0405 — Kļūda piedz. motorā
Iesprūdis labais ritenis

Iespējamais cēlonis:
– pārslodze kreisās puses piedziņas ritenī

Risinājums:
– notīriet pļaujmašīnu–robotu (⇨ 16.2)
– noņemiet nelīdzenumus (caurumi, ieplakas) pļaujamajā platībā

Ziņojums:
0502 — Kļūda pļauš. motorā
Pārāk augsta temperatūra

Iespējamais cēlonis:
– pļaušanas motorā pārāk augsta temperatūra

Risinājums:
– ļaujiet pļaujmašīnai–robotam atdzist

Ziņojums:
0505 — Kļūda pļauš. motorā
Iesprūdis pļaušanas nazis

Iespējamais cēlonis:
– piesārņojums starp diska plāksni un pļāvēja korpusu
– pļaušanas motoru nevar ieslēgt
– pļaušanas motora pārslodze

Risinājums:
– tīriet pļaušanas nazi un pļaušanas mehānismu (⇨ 16.2)
tīriet diska plāksni (⇨ 16.6)
– uzstādiet lielāku pļaušanas augstumu (⇨ 9.3)
– noņemiet nelīdzenumus (caurumi, ieplakas) pļaujamajā platībā

Ziņojums:
0701 — Akumulatora kļūda
Ārpus temperatūras diapazona

Iespējamais cēlonis:
– temperatūra akumulatorā ir pārāk zema vai pārāk augsta

Risinājums:
– ļaujiet pļaujmašīnai–robotam sasilt vai atdzist — atzīmējiet akumulatora pieļaujamo temperatūras diapazonu (⇨ 6.4)

Ziņojums:
0703 — Akumul. izlādējies
Skatiet ziņojumu 0100

Ziņojums:
0704 — Akumul. izlādējies
Skatiet ziņojumu 0100

Ziņojums:
1000 — Apgāšanās
Pārsniegts atļautais slīpums

Iespējamais cēlonis:
– slīpuma sensors ir atklājis apgāšanos

Risinājums:
– uzstādiet pļaujmašīnu–robotu uz riteņiem, pārbaudiet bojājumus un apstipriniet ziņojumu ar OK

Ziņojums:
1010 — iMow pacelts
Lai atbloķētu, nospiest OK

Iespējamais cēlonis:
– pļaujmašīna–robots tika pacelta aiz pārsega

Risinājums:
– pārbaudiet pārsega mobilitāti un apstipriniet ziņojumu ar OK

Ziņojums:
1020 — Nospiests STOP taustiņš
Lai atbloķētu, nospiest OK

Iespējamais cēlonis:
– STOP taustiņš tika nospiests

Risinājums:
– apstipriniet ziņojumu ar OK

Ziņojums:
1030 — Pārsega kļūda
Pārbaudiet pārsegu
Pēc tam nospiediet OK

Iespējamais cēlonis:
– nav atpazīts pārsegs

Risinājums:
– pārbaudiet pārsegu (mobilitāte, fiksācija) un apstipriniet ziņojumu ar OK

Ziņojums:
1100 — Vadības konsole
Braucienā noņemta vadības konsole

Iespējamais cēlonis:
– automātiskās darbības laikā noņemta vadības konsole

Risinājums:
– apstipriniet ziņojumu ar OK taustiņu — pēc vadības konsoles ievietošanas automātiskā darbība tiks turpināta

---

Ziņojums:
1120 — Bloķēts pārsegs
Pārbaudiet pārsegu
Pēc tam nospiediet OK

Iespējamais cēlonis:
– atpazīta pastāvīga sadursme

Risinājums:
– atbrīvojiet pļaujmašīnu–robotu, noņemiet, ja nepieciešams, šķērsli vai mainiet ierobežojošās lentas izvietojumu — pēc tam apstipriniet ziņojumu ar OK
– pārbaudiet pārsega mobilitāti un apstipriniet ziņojumu ar OK

Ziņojums:
1125 — Noņemt šķērsli
Pārbaudiet stieples izvietojumu

Iespējamais cēlonis:
– nepareizi izvietota ierobežojošā lenta

Risinājums:
– pārbaudiet ierobežojošās lentas izklājumu, pārbaudiet attālumus, izmantojot iRuler šablonu (⇨ 12.5)

Ziņojums:
1130 — Iesprūdis
Atbrīvojiet iMow
Pēc tam nospiediet OK

Iespējamais cēlonis:
– pļaujmašīna ir iestrēgusi
– piedziņas riteņi izgriežas cauri

Risinājums:
– atbrīvojiet pļaujmašīnu–robotu, noņemiet nelīdzenumus pļaujamajā platībā un mainiet ierobežojošās lentas izvietojumu — pēc tam apstipriniet ziņojumu ar OK
– notīriet piedziņas riteņus, ja nepieciešams, nepieļaujiet darbību, ja līst lietus, — pēc tam apstipriniet ziņojumu ar OK (⇨ 11.12)

Ziņojums:
1135 — Ārpusē
Uzstādiet iMow pļaujamajā platībā

Iespējamais cēlonis:
– pļaujmašīna–robots ārpus pļaujamās platības

Risinājums:
– pārvietojiet pļaujmašīnu–robotu pļaujamajā platībā

Ziņojums:
1140 — Pārāk stāvs
Pārbaudiet stieples ieklājumu

Iespējamais cēlonis:
– slīpuma sensors ir konstatējis nogāzes slīpumu vairāk par 22°

Risinājums:
– mainiet ierobežojošās lentas kursu, zālāja platība ar slīpumu vairāk par 22°

Ziņojums:
1160 — Aktivizēts rokturis
Lai atbloķētu, nospiest OK

Iespējamais cēlonis:
– pļaujmašīna–robots tika pacelta aiz transportēšanas roktura

Risinājums:
– apstipriniet ziņojumu ar OK

Ziņojums:
1170 — Nav signāla
Pārbaudiet stieples signālu

Iespējamais cēlonis:
– darbības laikā vairs netiek saņemts stieples signāls
– pļaujmašīna–robots ārpus pļaujamās platības
– bāzes stacija vai elektroniskie komponenti ir samainīti

Risinājums:
– pārbaudiet bāzes stacijas strāvas padevi
– pārbaudiet bāzes stacijas gaismas diodi — darbības laikā nepārtraukti jādeg sarkanajai gaismas diodei (⇨ 13.1)
– pārvietojiet pļaujmašīnu–robotu pļaujamajā platībā
– savienojiet pārī pļaujmašīnu–robotu un bāzes staciju (⇨ 11.16)

Ziņojums:
1180 — iMow uz bāzes staciju
Automātiskā dokošana
nav iespējama

Iespējamais cēlonis:
– bāzes stacija nav atrasta

Risinājums:
– pārbaudiet bāzes stacijas gaismas diodi, ja nepieciešams, ieslēdziet bāzes staciju (⇨ 13.1)
– pārbaudiet dokošanu (⇨ 15.7)

Ziņojums:
1190 — Bāzes stacijas kļūda
Bāzes stacija aizņemta

Iespējamais cēlonis:
– bāzes staciju aizņem otra pļaujmašīna–robots

Risinājums:
– veiciet pļaujmašīnas–robota dokošanu, kad no jauna ir pieejama bāzes stacija

---

Ziņojums:
1200 — Kļūda pļauš. motorā
Skatiet ziņojumu 0505

Ziņojums:
1210 — Kļūda piedz. motorā
Iesprūdis ritenis

Iespējamais cēlonis:
– pārslodze uz vienu piedziņas riteni

Risinājums:
– notīriet pļaujmašīnu–robotu (⇨ 16.2)
– noņemiet nelīdzenumus (caurumi, ieplakas) pļaujamajā platībā

Ziņojums:
1220 — Konstatēts lietus
Pļaušana pārtraukta

Iespējamais cēlonis:
– pļaušana tika atcelta vai nav sākusies lietus dēļ

Risinājums:
– nav nepieciešamas nekādas darbības, vajadzības gadījumā pielāgojiet lietus sensoru (⇨ 11.12)

Ziņojums:
2000 — Signāla problēma
iMow uz bāzes staciju

Iespējamais cēlonis:
– kļūdains stieples signāls, nepieciešams pieregulēt

Risinājums:
– novietojiet pļaujmašīnu bāzes stacijā, pēc tam nospiediet OK

Ziņojums:
2010 — Mainīt pļauš. nazi
Sasniegts pieļaujamais darbmūžs

Iespējamais cēlonis:
– pļaušanas nazis tiek lietots vairāk par 200 darbības stundām, nepieciešams nomainīt

Risinājums:
– nomainiet pļaušanas nazi un naža nomaiņu apstipriniet izvēlnē „Apkope” (⇨ 16.4)

Ziņojums:
2020 — Ieteikums
Ikgadējā apkope pie izplatītāja

Iespējamais cēlonis:
– tiek ieteikts veikt ierīces servisu

Risinājums:
– ļaujiet VIKING izplatītājam veikt ikgadējo apkopi

Ziņojums:
2030 — Akumulators
Sasniegts pieļaujamais darbmūžs

Iespējamais cēlonis:
– nepieciešama akumulatora nomaiņa

Risinājums:
– ļaujiet VIKING izplatītājam nomainīt akumulatoru

Ziņojums:
2032 — Akumulatora kļūda uzlādes laikā
Skatiet ziņojumu 0701

Ziņojums:
2040 — Akumulatora kļūda, sākot pļaušanas režīmu
Skatiet ziņojumu 0701

Ziņojums:
2050 — Mainīt pļauš. grafiku
Pagariniet darba laiku

Iespējamais cēlonis:
– darbības laiki tika samazināti/izdzēsti, vai pļaušanas laiks tika pagarināts — uzglabātie darbības laiki nav pietiekami, lai veiktu nepieciešamās pļaušanas operācijas

Risinājums:
– paildziniet darbības laikus (⇨ 11.7) vai samaziniet pļaušanas ilgumu (⇨ 11.8)

Ziņojums:
2060 — Pļaušana ir pabeigta
Lai atbloķētu, nospiest OK

Iespējamais cēlonis:
– sekmīgi pabeigta papildu platības pļaušana

Risinājums:
– pārvietojiet pļaujmašīnu–robotu pļaujamajā platībā un novietojiet to bāzes stacijā, lai uzlādētu akumulatoru (⇨ 15.7)

Ziņojums:
2070 – GPS signāls
Nav signāla pie malas

Iespējamais cēlonis:
– visa pļaujamās platības mala atrodas radio signāla aizēnojumā

Risinājums:
– atkārtoti brauciet pa malu (⇨ 11.14)
– lai saņemtu rūpīgu diagnostiku, sazinieties ar VIKING specializēto izplatītāju

---

Ziņojums:
2071 – GPS signāls
Nav signāla 1. sākuma punktā

Iespējamais cēlonis:
– 1. sākuma punkts atrodas radio signāla aizēnojumā

Risinājums:
– 1. sākuma punkta pozīcijas maiņa (⇨ 11.15)

Ziņojums:
2072 – GPS signāls
Nav signāla 2. sākuma punktā

Iespējamais cēlonis:
– 2. sākuma punkts atrodas radio signāla aizēnojumā

Risinājums:
– 2. sākuma punkta pozīcijas maiņa (⇨ 11.15)

Ziņojums:
2073 – GPS signāls
Nav signāla 3. sākuma punktā

Iespējamais cēlonis:
– 3. sākuma punkts atrodas radio signāla aizēnojumā

Risinājums:
– 3. sākuma punkta pozīcijas maiņa (⇨ 11.15)

Ziņojums:
2074 – GPS signāls
Nav signāla 4. sākuma punktā

Iespējamais cēlonis:
– 4. sākuma punkts atrodas radio signāla aizēnojumā

Risinājums:
– 4. sākuma punkta pozīcijas maiņa (⇨ 11.15)

Ziņojums:
2075 – GPS signāls
Nav signāla vēlamajā zonā

Iespējamais cēlonis:
– vēlamā zona atrodas radio signāla aizēnojumā

Risinājums:
– vēlamās zonas iestatīšana (⇨ 10.)

Ziņojums:
2076 – GPS signāls
Vēlamā zona netika atrasta

Iespējamais cēlonis:
– malas apbraukšanas laikā vēlamā zona netika atrasta

Risinājums:
– iestatiet vēlamo zonu. Pievērsiet uzmanību, lai vēlamā zonā un ierobežojošā lenta pārklātos (⇨ 10.)

Ziņojums:
2077 — Vēlamā zona
Vēlamā zona ir ārpus māju zonas

Iespējamais cēlonis:
– vēlamā zona ir ārpus saglabātās māju zonas

Risinājums:
– vēlamās zonas iestatīšana (⇨ 10.)

Ziņojums:
2080 — Tīkls
Nav GPRS signāla

Iespējamais cēlonis:
– GPRS savienojums nav pieejams, pļaujamā platība atrodas radio signāla aizēnojumā

Risinājums:
– lai saņemtu rūpīgu diagnostiku, sazinieties ar VIKING specializēto izplatītāju

Ziņojums:
2100 — GPS aizsardzība
Ārpus māju zonas
Bloķēta ierīce

Iespējamais cēlonis:
– pļaujmašīna–robots ir izņemta no māju zonas

Risinājums:
– nogādājiet pļaujmašīnu–robotu atpakaļ māju zonā un ievadiet PIN kodu (⇨ 5.10)

Ziņojums:
2110 — GPS aizsardzība
Jauna atrašanās vieta
Nepieciešama jauna uzstādīšana

Iespējamais cēlonis:
– pļaujmašīna–robots tika pārvietota uz citu pļaujamo platību. Otrās bāzes stacijas stieples signāls ir jau saglabāts.

Risinājums:
– jauna uzstādīšana (⇨ 11.14)

Ziņojums:
2200 – SIM statuss
Pagarināt l?īgumu

Iespējamais cēlonis:
– M2M apkopes līgumam drīz beigsies termiņš

Risinājums:
– papildu informāciju par līguma pagarināšanu var iegūt pie VIKING specializētā izplatītāja.

Ziņojums:
4001 — Iekšēja kļūda
Ārpus temperatūras diapazona

Iespējamais cēlonis:
– akumulatorā vai ierīces iekšpusē ir pārāk zema vai pārāk augsta temperatūra

Risinājums:
– ļaujiet pļaujmašīnai–robotam sasilt vai atdzist — atzīmējiet akumulatora pieļaujamo temperatūras diapazonu (⇨ 6.4)

Ziņojums:
4002 — Apgāšanās
Skatiet ziņojumu 1000

Ziņojums:
4003 — Pacelts pārsegs
Pārbaudiet pārsegu
Pēc tam nospiediet OK

Iespējamais cēlonis:
– pārsegs tika pacelts.

Risinājums:
– pārbaudiet pārsegu un apstipriniet ziņojumu ar OK.

Ziņojums:
4004 — Iekšēja kļūda
Lai atbloķētu, nospiest OK

Iespējamais cēlonis:
– kļūda programmas secībā
– strāvas padeves pārtraukums automātiskās darbības laikā
– pļaujmašīna—robots ir ārpus pļaujamās platības

Risinājums:
– apstipriniet ziņojumu ar OK

– pārbaudiet bāzes stacijas strāvas padevi — darbības laikā nepārtraukti jādeg sarkanajai gaismas diodei; pēc tam nospiediet pogu OK (⇨ 13.1)
– novietojiet pļaujmašīnu–robotu pļaujamajā platībā un pēc tam nospiediet pogu OK

Ziņojums:
4005 — Iekšēja kļūda
Skatiet ziņojumu 4004

Ziņojums:
4006 — Iekšēja kļūda
Skatiet ziņojumu 4004

Ziņojums:
4008 — Iekšēja kļūda
Skatiet ziņojumu 4004

25. Darbības traucējummeklēšana

🛠 Ja nepieciešams, vērsieties pie specializēta izplatītāja; uzņēmums VIKING iesaka izmantot VIKING specializēto izplatītāju.

Traucējums:
pļaujmašīna–robots darbojas nepareizā laikā

Iespējamais cēlonis:
– laiks un datums ir iestatīti nepareizi
– darbības laiki ir iestatīti nepareizi
– ierīci ir darbinājušas nepiederošas personas

Risinājums:
– iestatiet laiku un datumu (⇨ 11.11)
– iestatiet darbības laiku (⇨ 11.6)
– iestatiet drošības pakāpi „Vidējs” vai „Augsts” (⇨ 11.16)

Traucējums:
pļaujmašīna nedarbojas vienā darbības laikā

Iespējamais cēlonis:
– notiek akumulatora lādēšana
– automātika izslēgta
– izslēgts darbības laiks
– konstatēts lietus
– iknedēļas pļaušanas laiks ir sasniegts, un šonedēļ nav nepieciešama tālāka pļaušana
– ziņojums ir aktīvs
– vadības konsole nav pareizi ievietota
– bāzes stacija nav pievienota elektrotīklam
– strāvas padeves pārtraukums

Risinājums:
– ļaujiet akumulatoram uzlādēties (⇨ 15.8)
– automātikas ieslēgšana (⇨ 11.5)
– iespējojiet darbības laiku (⇨ 11.7)
– iestatiet lietus sensoru (⇨ 11.12)
– nav nepieciešama turpmāka rīcība, pļaušanas reizes tiek sadalītas automātiski nedēļas laikā — ja nepieciešams, sāciet pļaušanas reizi ar komandu „Sākt pļaušanu” (⇨ 11.5)
– novērsiet redzamo traucējumu un apstipriniet ziņojumu ar taustiņu OK (⇨ 11.9)
– Ielikt vadības konsoli (⇨ 15.2)
– pārbaudiet bāzes stacijas strāvas padevi (⇨ 9.5)
– pārbaudiet strāvas padevi. Ja pļaujmašīna–robots pēc periodiskas pārbaudes atklāj no jauna stieples signālu, tā turpina pārtraukto pļaušanas operāciju.
Tāpēc tas var aizņemt vairākas minūtes, līdz pļaušanas reizes pēc strāvas zuduma atsākas automātiski. Intervāli starp atsevišķām periodiskām pārbaudēm ir lielāki, jo garāks ir strāvas zuduma periods.

Traucējums:
pļaujmašīna–robots nepļauj pēc komandas „Sākt pļaušanu” vai „Sākt pļaušanu ar aizkavi”

Iespējamais cēlonis:
– nepietiekama akumulatora uzlāde
– konstatēts lietus
– vadības konsole nav pareizi ievietota
– ziņojums ir aktīvs
– nospiests sākuma taustiņš bāzes stacijā — atgriešanās ir aktīva

Risinājums:
– akumulatora uzlāde (⇨ 15.8)
– iestatiet lietus sensoru (⇨ 11.12)
– ielikt vadības konsoli (⇨ 15.2)
– novērsiet redzamo traucējumu un apstipriniet ziņojumu ar taustiņu OK (⇨ 11.9)
– lai izslēgtu atgriešanos, nospiediet sākuma taustiņu vai atkārtoti izpildiet komandu pēc savienošanās ar bāzes staciju

---

Traucējums:
pļaujmašīna–robots nedarbojas, un displejs ir tukšs

Iespējamais cēlonis:
– ierīce ir gaidīšanas režīmā
– bojāts akumulators

Risinājums:
– nospiediet jebkuru taustiņu, lai „uzmodinātu” pļaujmašīnu — parādās statusa rādījums (⇨ 11.2)
– nomainiet akumulatoru (🛠)

Traucējums:
pļaujmašīna–robots ir skaļa un vibrē

Iespējamais cēlonis:
– pļaušanas nazis ir bojāts
– pļaušanas mehānisms ir stipri piesārņots

Risinājums:
– mainiet pļaušanas nazi — noņemiet šķēršļus zālājā (⇨ 16.4), (🛠)
– notīriet pļaušanas mehānismu (⇨ 16.2)

Traucējums:
slikts sasmalcināšanas vai pļaušanas rezultāts

Iespējamais cēlonis:
– zāles augstums ir pārāk augsts attiecībā uz pļaušanas augstumu
– zāle ir ļoti slapja
– pļaušanas nazis nav ass vai ir nodilis
– nepietiekams darba laiks, pļaušanas laiks pārāk īss
– nepareizi iestatīts pļaujamās platības izmērs
– pļaujamā platība ar ļoti augstu zāli
– gari lietus posmi

Risinājums:
– iestatiet pļaušanas augstumu (⇨ 9.3)
– iestatiet lietus sensoru (⇨ 11.12) pārceliet darbības laikus (⇨ 11.7)
– nomainiet pļaušanas nazi (⇨ 16.4) (🛠)
– pagariniet vai papildiniet darbības laikus (⇨ 11.7) pagariniet pļaušanas laiku (⇨ 11.8)
– izveidojiet jaunu pļaušanas grafiku (⇨ 11.8)
– pļaujmašīnas tīram rezultātam atkarībā no pļaušanas platības nepieciešamas laiks līdz 2 nedēļām
– atļaujiet pļaušanu, kad līst lietus (⇨ 11.12) pagariniet darbības laikus (⇨ 11.7)

Traucējums:
displejs svešvalodā

Iespējamais cēlonis:
– valoda tika mainīta

Risinājums:
– iestatiet valodu (⇨ 11.11)

Traucējums:
pļaušanas platībā rodas brūnas (zemes) vietas

Iespējamais cēlonis:
– pļaušanas laiks ir pārāk ilgs attiecībā uz pļaujamo platību
– ierobežojošā lenta ir novietota pārāk mazā rādiusā
– nepareizi iestatīts pļaujamās platības izmērs

Risinājums:
– samaziniet pļaušanas laiku (⇨ 11.8)
– izlabojiet ierobežojošās lentas perimetru (⇨ 9.6)
– izveidojiet jaunu pļaušanas grafiku (⇨ 11.8)

Traucējums:
pļaušanas reizes ir ievērojami īsākas nekā parasti

Iespējamais cēlonis:
– zāle ir ļoti gara vai pārāk slapja
– ierīce (pļaušanas mehānisms, piedziņas riteņi) ir ļoti piesārņota
– akumulators ir nolietots

Risinājums:
– iestatiet pļaušanas augstumu (⇨ 9.3) iestatiet lietus sensoru (⇨ 11.12) pārceliet darbības laikus (⇨ 11.7)
– tīriet ierīci (⇨ 16.2)
– nomainiet akumulatoru — ievērojiet ieteikumu displejā (🛠), (⇨ 11.9)

Traucējums:
notiek pļaujmašīnas–robota dokošana, un akumulators netiek lādēts

Iespējamais cēlonis:
– akumulatora lādēšana nav nepieciešama
– bāzes stacija nav pievienota elektrotīklam
– kļūdaina dokošana
– uzlādes kontaktu korozija

Risinājums:
– nav nepieciešama nekāda rīcība — akumulatora uzlāde notiek automātiski, ja spriegums ir zem noteikta līmeņa
– pārbaudiet bāzes stacijas strāvas padevi (⇨ 9.5)
– pļaujmašīnu–robotu novietojiet pļaujamajā platībā un nosūtiet atpakaļ uz bāzes staciju, (⇨ 11.5) turklāt pārbaudiet, vai notiek atbilstošā dokošana — ja nepieciešams, labojiet bāzes stacijas pozīciju (⇨ 9.5)
– nomainiet uzlādes kontaktus (🛠)

Traucējums:
nedarbojas dokošana

Iespējamais cēlonis:
– nelīdzenumi bāzes stacijas ieejas zonā
– netīri piedziņas riteņi vai netīrs grīdas panelis
– nepareizi novietota ierobežojošā lenta bāzes stacijas platībā
– nav nogriezti ierobežojošās lentas gali

Risinājums:
– noņemiet nelīdzenumus ieejas zonā (⇨ 9.5)
– notīriet piedziņas riteņus un bāzes stacijas pamatni (⇨ 16.2)
– novietojiet no jauna ierobežojošo lentu — pārliecināties, vai tā ir pareizi izvietota bāzes stacijas zonā (⇨ 9.6)

– nogrieziet ierobežojošo lentu, kā aprakstīts, un novietojiet bez lentas rezerves — atlikušos galus nerullēt (⇨ 9.7)

Traucējums:
pļaujmašīna–robots pārvietojas garām bāzes stacijai vai arī ievietojas sagrieztā veidā

Iespējamais cēlonis:
– apkārtējās vides iedarbība ietekmē stieples signālu
– nepareizi novietota ierobežojošā lenta bāzes stacijas platībā

Risinājums:
– savienojiet pārī pļaujmašīnu–robotu un bāzes staciju atkārtoti — pārliecinieties, vai pļaujmašīna, savienojot pārī, ievietojas tieši bāzes stacijā (⇨ 11.16)
– novietojiet no jauna ierobežojošo lentu — pārliecināties, vai tā ir pareizi izvietota bāzes stacijas zonā (⇨ 9.6) pārbaudiet ierobežojošās lentas galu pareizu pievienojumu bāzes stacijai (⇨ 9.7)

Traucējums:
pļaujmašīna–robots ir pārbraukusi pāri ierobežojošai lentai

Iespējamais cēlonis:
– ierobežojošā lenta nav pareizi novietota, nesakrīt attālumi
– pļaušanas platība ir pārāk slīpa
– pļaujmašīnu–robotu ietekmē traucējumu lauki

Risinājums:
– pārbaudiet ierobežojošās lentas izvietojumu (⇨ 11.14), pārbaudiet attālumus ar iRuler šablona palīdzību (⇨ 12.5)
– pārbaudiet ierobežojošās lentas izvietojumu, slēdziet zonas ar pārāk lielu slīpumu (⇨ 11.14)
– sazinieties ar VIKING izplatītāju (🛠)

Traucējums:
pļaujmašīna–robots bieži iesprūst

Iespējamais cēlonis:
– pļaušanas augstums ir pārāk zems
– piesārņoti piedziņas riteņi
– ieplakas un šķēršļi pļaujamajā platībā

Risinājums:
– palieliniet pļaušanas augstumu (⇨ 9.3)
– tīriet piedziņas riteņus (⇨ 16.2)
– aizpildiet caurumus pļaujamajā platībā, norobežojiet platības ap šķēršļiem, piemēram, atklātas saknes, noņemiet šķēršļus (⇨ 9.6)

Traucējums:
pļaujmašīnai–robotam saduroties ar šķērsli, nav aktivizēts trieciena sensors

Iespējamais cēlonis:
– zems šķērslis (zemāks par 10 cm)
– šķērslis nav cieši saistīts ar zemi — piem., krituši augļi vai tenisa bumbiņa

Risinājums:
– noņemiet šķērsli vai norobežojiet ar bloķēto platību (⇨ 12.7)
– noņemiet šķērsli

Traucējums:
braukšanas josla pļaujamās platības malā

Iespējamais cēlonis:
– pārāk bieža malas pļaušana
– tiek izmantoti sākuma punkti

Risinājums:
– kalpošanas laika beigās ļoti bieži tiek uzlādēts akumulators

Risinājums:
– izslēdziet malu pļaušanu vai samaziniet to līdz vienai reizei nedēļā (⇨ 11.14)
– sāciet visas pļaušanas reizes atbilstošajās pļaušanas platībās pie bāzes stacijas (⇨ 11.15)
– nomainiet akumulatoru — ievērojiet ieteikumu displejā (🛠), (⇨ 24.)

Traucējums:
nenopļauta zāle pļaujamās platības malā

Iespējamais cēlonis:
– izslēgta malu pļaušana
– nepareizi izvietota ierobežojošā lenta
– zāle ir ārpus pļaušanas naža sasniedzamības zonas

Risinājums:
– vienu vai divas reizes nedēļā pļaujiet malu (⇨ 11.14)
– pārbaudiet ierobežojošās lentas izvietojumu (⇨ 11.14), pārbaudiet attālumus ar iRuler šablona palīdzību (⇨ 12.5)
– nenopļautās platības regulāri apstrādājiet ar piemērotu zāles trimmeri

---

Traucējums:
nav stieples signāla

Iespējamais cēlonis:
– bāzes stacija ir izslēgta — nedeg neviena gaismas diode
– bāzes stacija nav pieslēgta elektrotīklam — nedeg neviena gaismas diode
– ierobežojošā lenta nav savienota ar bāzes staciju — mirgo sarkanā gaismas diode
– ierobežojošā lenta ir pārtraukta — mirgo sarkanā gaismas diode

– pļaujmašīna–robots un bāzes stacija nav sapārotas
– defekts elektronikā

Risinājums:
– ieslēdziet bāzes staciju (⇨ 13.1)
– pārbaudiet bāzes stacijas strāvas padevi (⇨ 9.5)
– pievienojiet ierobežojošo lentu bāzes stacijai (⇨ 9.7)
– meklējiet stieples lūzumu (⇨ 16.7), pēc tam labojiet ierobežojošo lentu ar stiepļu savienotājiem (⇨ 12.14)
– savienojiet pārī pļaujmašīnu–robotu un bāzes staciju (⇨ 11.16)
– sazinieties ar VIKING izplatītāju (🛠)

Traucējums:
pļaujmašīna–robots nesaņem GPS signālu

Iespējamais cēlonis:
– tiek sagatavots satelīta savienojums
– aizsniedzamo satelītu skaits ir 3 vai mazāk
– ierīce atrodas radio signāla aizēnojumā

Risinājums:
– turpmāka rīcība nav nepieciešama, savienojuma izveidošana var aizņemt dažas minūtes
– apejiet vai apbrauciet aizsargšķēršļus (piem., kokus, jumtiņus)

Traucējums:
pļaujmašīna–robots nevar izveidot savienojumu ar bezvadu tīklu

Iespējamais cēlonis:
– pļaujamā platība atrodas radio signāla aizēnojumā
– M2M apkopes līgumam ir beidzies termiņš
– bezvadu modulis nav aktivizēts

Risinājums:
– līgumu var pagarināt pie VIKING specializētā izplatītāja (🛠)
– ļaujiet VIKING izplatītājam aktivizēt bezvadu moduli (🛠)

Traucējums:
pļaujmašīnu–robotu nevar sasniegt no lietotnes

Iespējamais cēlonis:
– bezvadu modulis ir neaktīvs
– pļaujmašīna–robots atrodas gaidīšanas režīmā
– nav savienojuma ar internetu
– pļaujmašīna–robots nav piesaistīta pareizajai e-pasta adresei

Risinājums:
– atgriežoties mājās un veicot dokošanas procesu, bezvadu modulis ir izslēgts, pēc tam tas tiek atkal aktivizēts, un pļaujmašīna–robots ir sasniedzama
– nospiežot taustiņu, aktivizējiet pļaujmašīnu–robotu, iestatiet energorežīmu „GPRS” (⇨ 11.11)
– ierīce ir uzstādīta lietotnē, ir savienojums ar internetu
– rediģējiet e-pasta adresi (⇨ 10.)

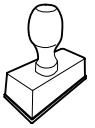
26. Apkopes grafiks

26.1 Nodošanas apstiprinājums

Modelis: _____

Sērijas numurs:

Datums: ⌊__⌋ ⌊__⌋ ⌊____⌋



Nākamā apkope

Datums: ⌊__⌋ ⌊__⌋ ⌊____⌋

26.2 Apkopes apstiprinājums

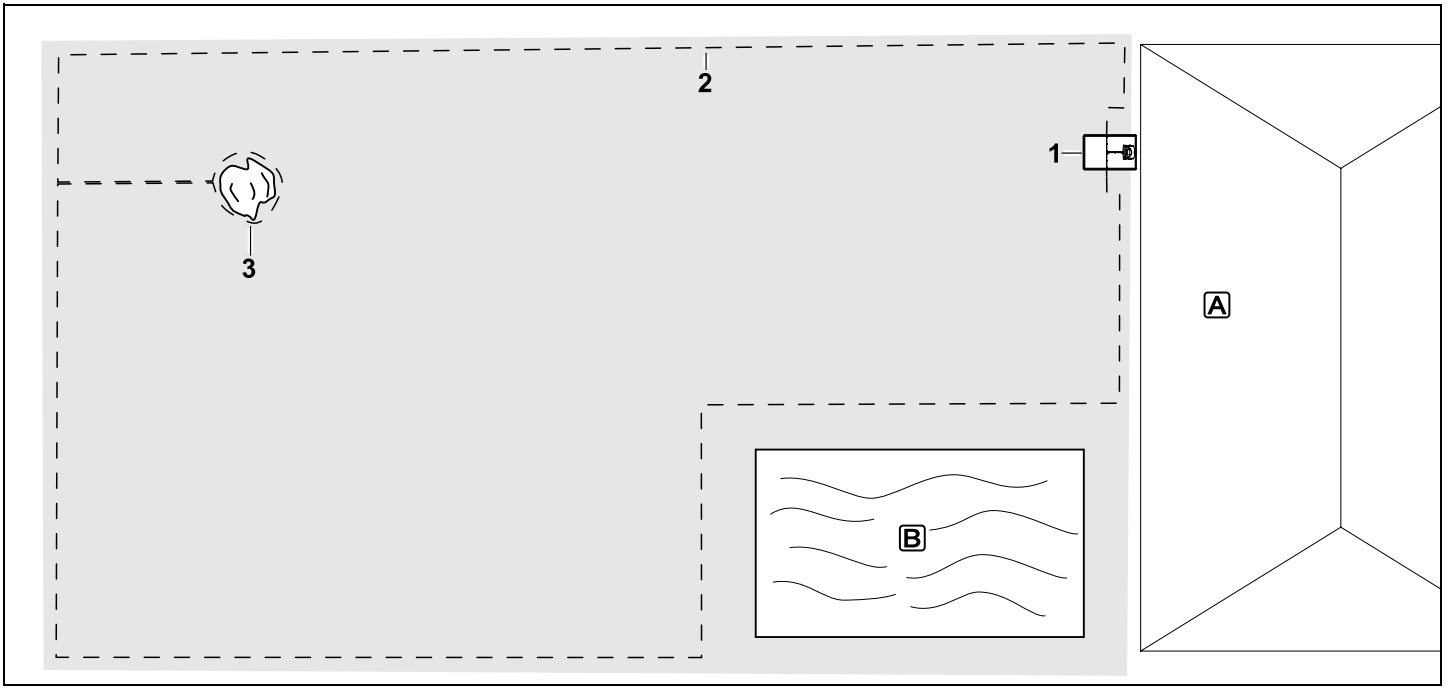
2

Veicot apkopes darbus, nododiet šo lietošanas pamācību VIKING specializētajam izplatītājam. Viņš iepriekš nodrukātajos laukos apstiprina apkopes darbu veikšanu.

Apkopes veikšanas datums

Nākamās apkopes datums

27. Uzstādīšanas piemēri



Taisnstūra pļaušanas platība ar vienu koku un peldbaseinu

Bāzes stacija:
atrašanās vieta (1) tieši blakus mājai A

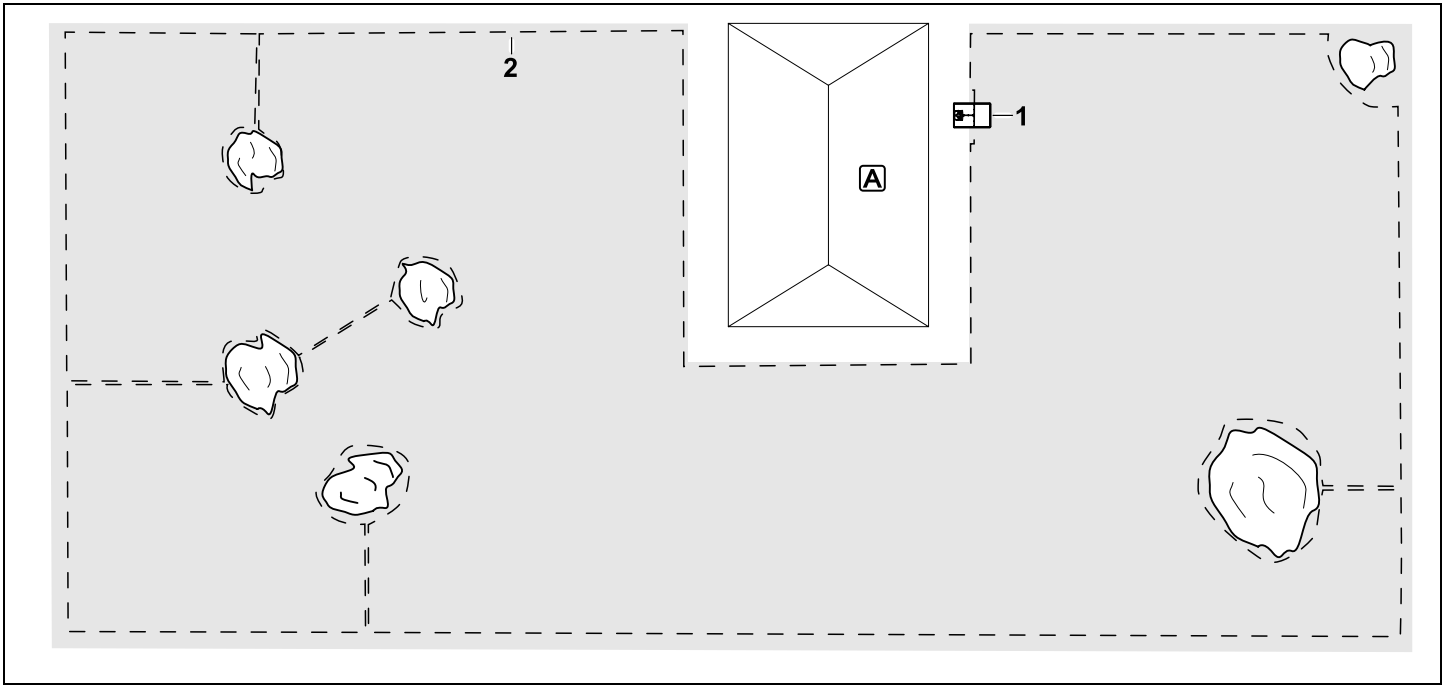
Bloķētā platība:
uzstādīšana ap brīvi stāvošu koku (3), sākot no savienojuma posma, kas uzstādīts taisnā leņķī pret malu.

Peldbaseins:
ierobežojošās lentas attālums (2) līdz peldbaseinam B: **100 cm**

Stieples atstarpe: (⇨ 12.5)
attālums līdz pārbraucamiem šķēršļiem, piemēram, terasēm un ceļiem: **0 cm**
attālums līdz šķēršļu augstumam: **27 cm**
attālums līdz kokam: **37 cm**
attālums līdz ūdens virsmai: **100 cm**

Programmēšana:
pēc pļaujamās platības lieluma iestatīšanas nav nepieciešami nekādi turpmāki pielāgojumi.

Īpatnības:
nenopļautās platības ap peldbaseinu periodiski nopļaujiet manuāli vai apstrādājiet ar piemērotu zāles trimmeri.



U formas pļaujamā platība ar vairākiem brīvi stāvošiem kokiem

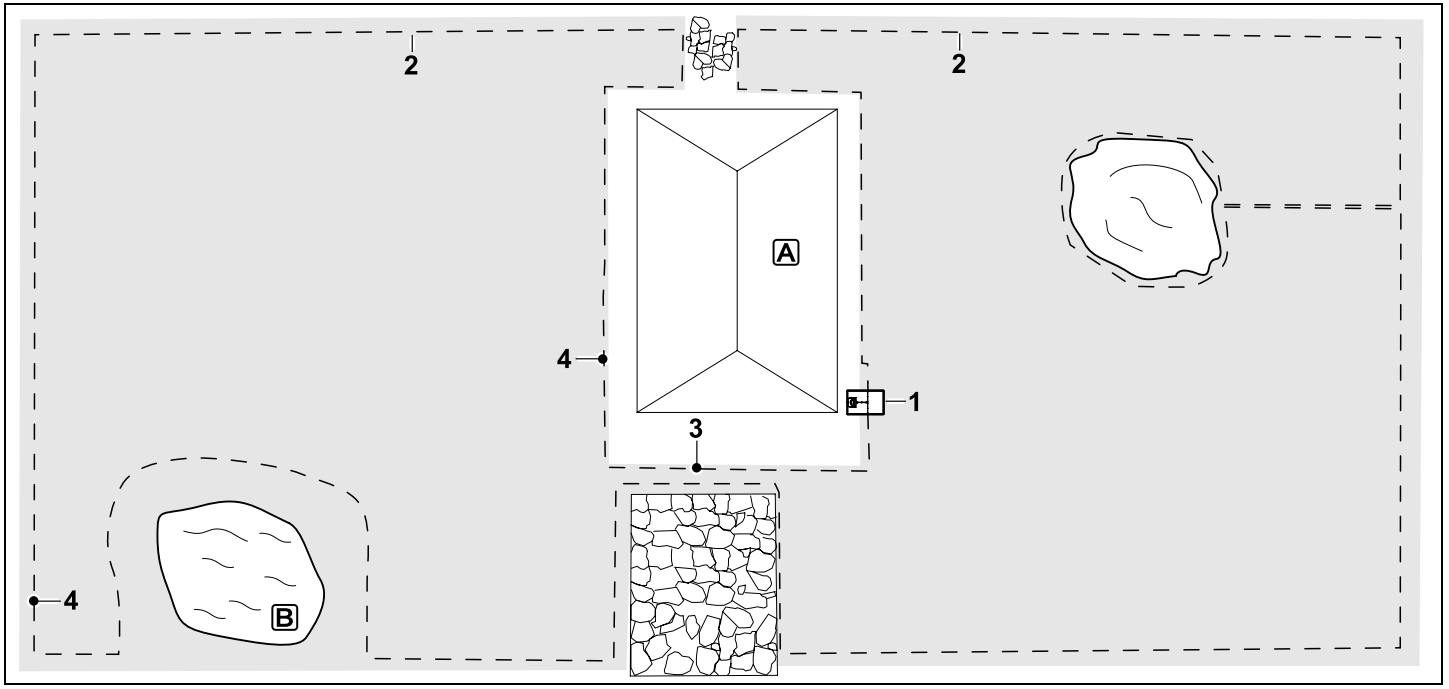
Bāzes stacija:
atrašanās vieta (1) tieši blakus mājai A

Bloķētā platība:
uzstādīšana ap brīvi stāvošiem kokiem, sākot no taisnā leņķī pret malu (2) uzstādītiem savienojumu posmiem, 2 bloķētas platības ir savienotas ar savienojumu posmu.

Stieples atstarpe: (⇨ 12.5)
attālums līdz pārbraucamiem šķēršļiem, piemēram, terasēm un ceļiem: **0 cm**
attālums līdz kokiem: **37 cm**
attālums līdz šķēršļu augstumam: **27 cm**

Programmēšana:
pēc pļaujamās platības lieluma iestatīšanas nav nepieciešami nekādi turpmāki pielāgojumi.

Īpatnības:
koks pļaujamās platības stūrī — platību aiz izslēgtā koka apstrādājiet periodiski ar piemērotu zāles trimmeri vai atstājiet kā augstas zāles pļavu.



Divās daļās sadalīta pļaujamā platība ar dīķi un brīvi stāvošu koku

Bāzes stacija:
atrašanās vieta (1) tieši blakus mājai A

Bloķētā platība:
uzstādīšana ap brīvi stāvošu koku, sākot no savienojumu posma, kas uzstādīts taisnā leņķī pret malu.

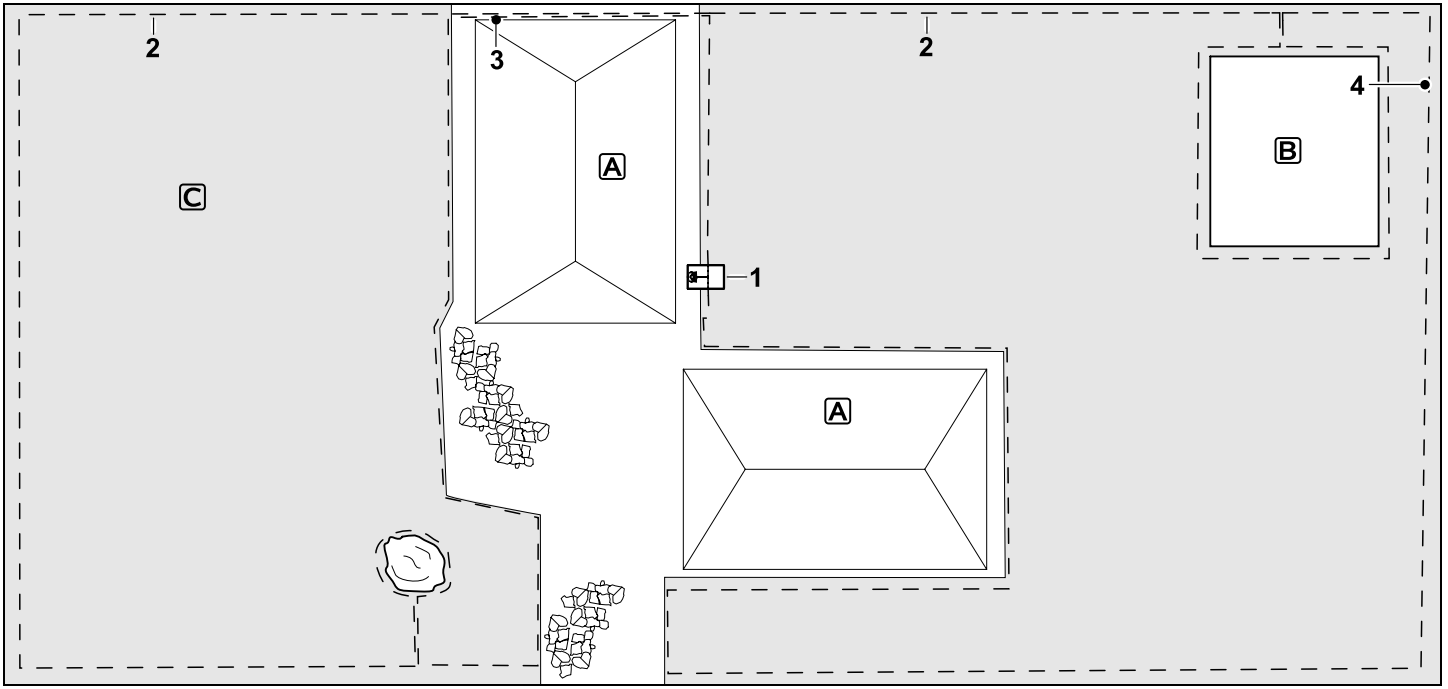
Dīķis:
ierobežojošās lentas attālums (2) līdz dīķim B: **100 cm**

Stieples atstarpe: (⇨ 12.5)
attālums līdz pārbraucamiem šķēršļiem, piemēram, terasēm un ceļiem: **0 cm**
attālums līdz šķēršļu augstumam: **27 cm**
attālums apkārt kokam: **37 cm**
attālums līdz ūdens virsmai: **100 cm**

Sašaurinājums:
celiņa (3) ierīkošana (⇨ 12.9)
stieples atstarpe: **27 cm**

Programmēšana:
nosakiet pļaujamās platības kopējo apjomu, programmējiet 2 sākuma punktus (4) (bāzes stacijas tuvumā un šaurajā stūrī pie dīķa) — uzsākšanas biežums attiecīgi no 2 līdz 10 braucieniem (⇨ 11.15)

Īpatnības:
nenopļautas platības, piem., ap dīķi, periodiski pļaujiet manuāli vai apstrādājiet ar piemērotu zāles trimmeri.



Divās daļās sadalīta pļaujamā platība — pļaujmašīna–robots nevar patstāvīgi aizbraukt no vienas pļaujamās platības uz otru pļaujamo platību.

Bāzes stacija:
atrašanās vietas (1) tieši blakus ēkām A

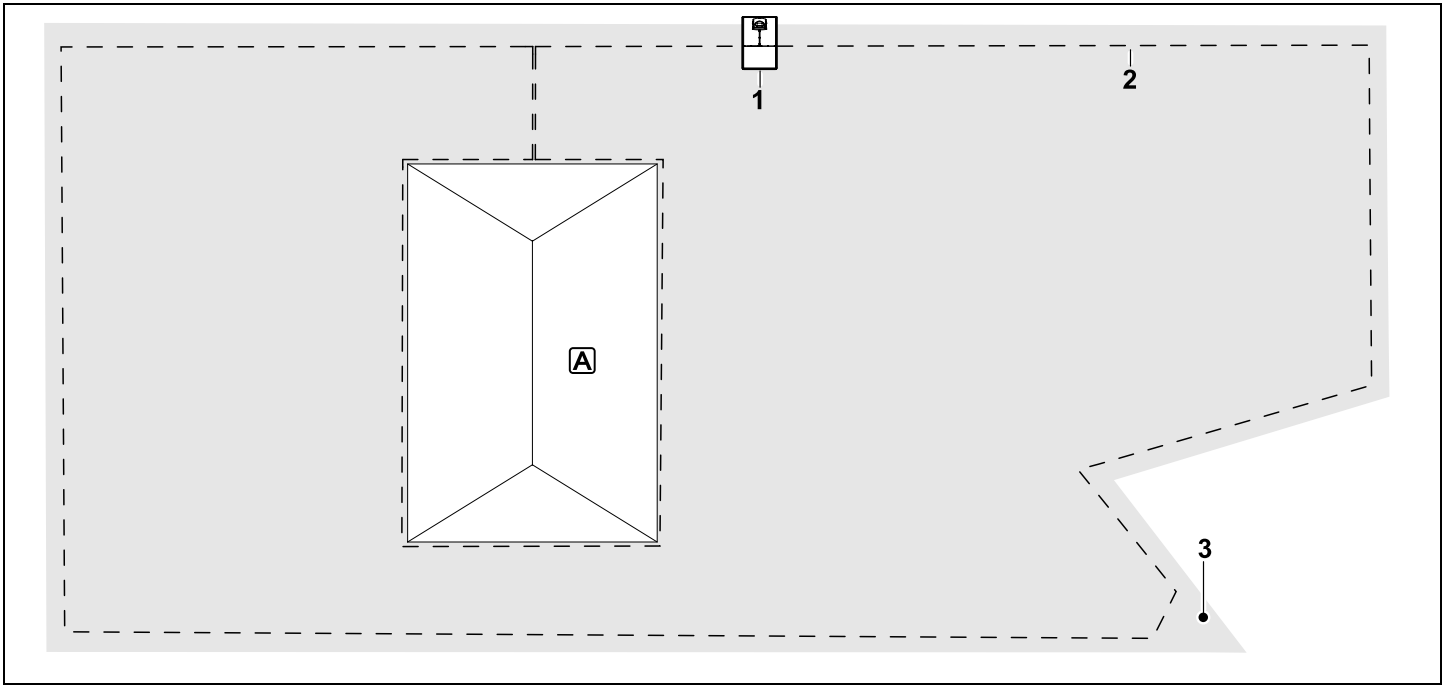
Bloķētā platība:
uzstādīšana ap brīvi stāvošu koku un dārzeņu dārzu B, sākot no savienojumu posma, kas uzstādīts taisnā leņķī pret malu.

Stieples atstarpe: (⇨ 12.5)
attālums līdz pārbraucamiem šķēršļiem, piemēram, terasēm un ceļiem: **0 cm**
attālums līdz šķēršļu augstumam: **27 cm**
attālums līdz kokam: **37 cm**
minimālais stieples attālums šaurākajās vietās aiz dārzeņu dārza: **54 cm**

Papildu platība:
uzstādīšanas papildu platībā C, ievietojiet savienojuma posmu (3) kabeļu kanālā uz mājas terases.

Programmēšana:
nosakiet pļaujamās platības (bez papildu platības) apjomu, programmējiet 1 sākuma punktu (4) šaurākajā vietā — uzsākšanas biežums ir no 2 līdz 10 braucieniem (⇨ 11.15)

Īpatnības:
pārnesiet pļaujmašīnu–robotu uz papildu platību vairākas reizes nedēļā un aktivizējiet komandu „Sākt pļaušanu”. (⇨ 15.5)
Ievērojiet veiktspēju. (⇨ 14.4)
Nepieciešamības gadījumā uzstādiet sadalītās pļaujamās platības ar divām atsevišķām bāzes stacijām.



Pļaujamā platība ap brīvi stāvošu ēku.

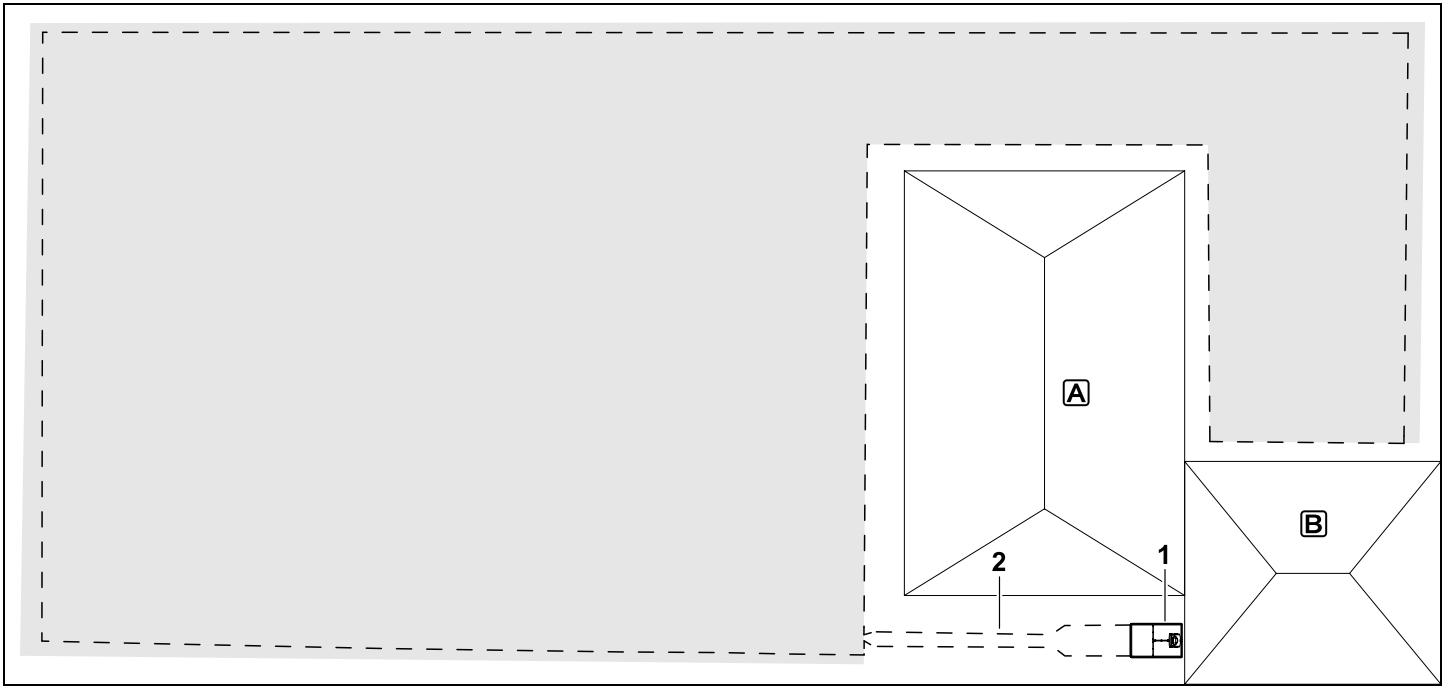
Bāzes stacija:
atrašanās vieta (1) pļaujamās platības malā.
Māja A tiek norobežota ar bloķēto platību, tāpēc bāzes staciju nevar uzstādīt mājas tiešā tuvumā.
Strāvas vadu no mājas līdz bāzes stacijai ievelciet piemērotā kabeļu kanālā.

Bloķētā platība:
uzstādīšana ap māju, sākot no savienojumu posma, kas uzstādīts taisnā leņķī pret malu.

Stieples atstarpe: (⇨ 12.5)
attālums līdz pārbraucamiem šķēršļiem, piemēram, terasēm un ceļiem: **0 cm**
attālums starp augstiem šķēršļiem, piemēram, sienām un žogiem pie malas: **27 cm**

Programmēšana:
pēc pļaujamās platības lieluma iestatīšanas nav nepieciešami nekādi turpmāki pielāgojumi.

Īpatnības:
platībā ar asu zāles stūri (3) ierobežojošā lenta jāieklāj, kā parādīts attēlā — izvairieties no leņķa, kas mazāks par 90°. (⇨ 9.6)
Platību zāles stūrī apstrādājiet ar piemērotu zāles trimmeri.



Pļaujamā platība ap brīvi stāvošu māju ar ārējo bāzes staciju (1)

Bāzes stacija:
atrašanās vieta tieši pie garāžas B un aiz mājas A.

Stieples atstarpe: (⇨ 12.5)
attālums līdz pārbraucamiem šķēršļiem, piemēram, terasēm un ceļiem: **0 cm**
Attālums līdz šķēršļu augstumam: **27 cm**

Programmēšana:
pēc pļaujamās platības lieluma iestatīšanas nav nepieciešami nekādi turpmāki pielāgojumi.

Īpatnības:
celiņa (2) uzstādīšana ar piltuves veida ieeju (⇨ 12.9)
stieples atstarpe: **27 cm**

Celiņš ved uz ārējo bāzes staciju (1).
Vienu metru pirms bāzes stacijas paplašiniet lentas attālumu līdz pamatplāksnes platumam. (⇨ 9.5)
Ievērojiet telpu celiņā un blakus bāzes stacijai.

Gerbiamieji pirkėjai,

dėkojame, kad pasirinkote kokybišką VIKING bendrovės gaminį.

Šis įrenginys pagamintas taikant naujausius gamybos metodus ir įvairiapusiškas kokybės užtikrinimo priemones, nes savo tikslą pasieksime tik tada, kai jūs būsite patenkinti įsigytu gaminiu.

Kilus klausimams dėl įrenginio, kreipkitės į pardavėją arba tiesiogiai į mūsų bendrovę.

Malonaus darbo su šiuo VIKING įrenginiu Jums linki

Dr. Peter Pretzsch

Direktorius

1. Turinys

Apie šią naudojimo instrukciją 168
Bendroji informacija 168
Variantai atskiroms šalims 168
Paaiškinimai, kaip skaityti naudojimo instrukciją 168
Įrenginio aprašymas 170
Vejos pjovimo robotas 170
Įkrovimo stotelė 171
Valdymo pultas 172
Kaip veikia vejos pjovimo robotas 173
Veikimo principas 173
Rankinis pjovimas 174
Saugos įtaisai 174
Mygtukas STOP 174
Įrenginio blokuotė 174
Apsauginiai gaubtai 175
Valdymas abiem rankomis 175
Impulsinis jutiklis 175
Apsauga pakėlus 175
Polinkio jutiklis 175
Ekrano apšvietimas 175
Apsauga nuo vagystės 175
GPS apsauga 175
Jūsų saugumui 175
Bendroji informacija 175
Apranga ir įranga 176
Įspėjimas – pavojinga elektros srovė! 177
Akumuliatorius 177
Įrenginio gabenimas 178
Prieš pradėdami eksploatuoti 178
Programavimas 179
Eksploatuojant 179
Techninė priežiūra ir remontas 180
Laikymas ilgesnį laiką nenaudojant 181
Utilizavimas 181
Simbolių aprašymas 182
Komplektas 183
Pirmasis įrengimas 184
Pirmojo įrengimo nurodymai 184
Akumuliatoriaus įmontavimas 184
Pjovimo aukščio nustatymas 185
Kalbos, datos ir paros laiko nustatymas 185
Įkrovimo stotelės įrengimas 186
Ribojimo vielos tiesimas 189
Ribojimo vielos prijungimas 191
Vejos pjovimo roboto ir įkrovimo stotelės sujungimas 193
Įdiegimo tikrinimas 194
Vejos pjovimo roboto programavimas 195
Pirmojo įrengimo užbaigimas 196
Pirmas pjovimas po pirmo įrengimo 197
VIKING iMow programa 197
Meniu 198
Valdymo nurodymai 198
Būsenos rodmuo 199
Informacijos sritis 200
Pagrindinis meniu 201
Komandos 201
Pjovimo planas 202
Aktyvumo trukmė 202
Pjovimo trukmė 203
Informacija 204
Nuostatai 205
Vejos pjovimo roboto iMow nustatymai 205
Lietaus jutiklio nustatymas 205
Būsenos rodmens nustatymas 206
Įrengimas 206

0478 131 9731 B - LT Išspausdinta ant balinto, savo sudėtyje chloro neturinčio popieriaus. Popierius yra perdirbamas. Apsauginio viršelio medžiagų sudėtyje nėra halogeno.

Pradžios taškų nustatymas 207
Saugumas 208
Apžiūra 209
Ribojimo viela 209
Ribojimo vielos tiesimo planavimas 210
Pjaunamo ploto brėžinio paruošimas 210
Ribojimo vielos tiesimas 210
Ribojimo vielos prijungimas 211
Atstumas tarp vielų – „iRuler“ naudojimas 211
Siauros vietos 212
Blokuojami plotai 212
Pašaliniai plotai 213
Pereinamosios linijos 213
Jungiamųjų atkarpų įrengimas 215
Tikslus kraštų pjovimas 215
Nuožulnus pjaunamo ploto reljefas 216
Vielos rezervų įrengimas 216
Vielos jungčių naudojimas 216
Įkrovimo stotelė 217
Įkrovimo stotelės valdymo elementai 217
Pjovimo nurodymai 217
Bendroji informacija 217
Mulčiavimas 218
Aktyvumo trukmė 218
Pjovimo trukmė 218
Namų sritis (MI 632 C, MI 632 PC) 218
Rankinis pjovimas 218
Įrenginio naudojimo pradžia 218
Pasiruošimas 218
Valdymo pulto nuėmimas ir uždėjimas 219
Užprogramuotų duomenų pritaikymas 219
Pjovimas įjungus automatiką 220
Pjovimas, neatsižvelgiant į aktyvumo trukmę 220
Rankinis pjovimas 221
Vejos pjovimo roboto prijungimas prie įkrovimo stotelės 221
Akumuliatoriaus įkrovimas 222
Techninė priežiūra 223
Techninės priežiūros planas 223
Įrenginio valymas 223
Pjovimo peilio susidėvėjimo ribų tikrinimas 224
Pjovimo peilio išmontavimas ir įmontavimas 224
Pjovimo peilio galandimas 225
Griebtuvinio disko išmontavimas ir įmontavimas 225
Laido trūkimo paieška 226
Tinklo kištukas 227
Laikymas ir žiemos pertrauka 227
Įprastos atsarginės dalys 228
Priedai 228
Dėvėjimosi mažinimas ir priemonės, padedančios išvengti gedimų 228
Aplinkos apsauga 229
Akumuliatoriaus išmontavimas 229
Gabenimas 230
Įrenginio kėlimas arba nešimas 230
Įrenginio tvirtinimas 230
Gamintojo CE atitikties deklaracija 230
Techniniai duomenys 231
Pranešimai 231
Gedimų paieška 238
Techninės priežiūros planas 241
Perdavimo patvirtinimas 241
Techninės priežiūros patvirtinimas 241
Įrengimo pavyzdžiai 242

2. Apie šią naudojimo instrukciją

2.1 Bendroji informacija

Ši naudojimo instrukcija yra gamintojo **originali naudojimo instrukcija** pagal EB direktyvą 2006/42/EC.

VIKING nuolat tobulina savo gaminius, todėl pasiliekame teisę atlikti konstrukcinius arba techninius įrenginio pakeitimus.
Pretenzijos dėl šiame leidinyje pateiktų duomenų ir paveikslėlių nepriimamos.

Ši naudojimo instrukcija apsaugota patentų teise. Visos teisės saugomos, ypač teisė naudoti, versti ir apdoroti šį dokumentą elektroninėmis sistemomis.

2.2 Variantai atskiroms šalims

Skirtingoms šalims VIKING tiekia įrenginius su nevienodais kištukais ir jungikliais.

Paveikslėliuose pavaizduoti įrenginiai su europiniais kištukais. Įrenginiai, kurių kištukai yra kitokios konstrukcijos, prie tinklo prijungiami įprasta tvarka.

2.3 Paaiškinimai, kaip skaityti naudojimo instrukciją

Paveikslėliais ir tekstais apibūdinami tam tikri veiksmai.

Visi vaizdiniai simboliai, pritvirtinti prie įrenginio, aiškinami šioje naudojimo instrukcijoje.

Žiūrėjimo kryptis:

žiūrėjimo kryptis naudojimo instrukcijoje žymima simboliais „**Į kairę**“ ir „**Į dešinę**“: naudotojas stovi už įrenginio ir žiūri į priekį važiavimo kryptimi.

Skyrių nuorodos:

į atitinkamus skyrius ir poskyrius su kitais paaiškinimais pateikiama nuoroda su rodykle. Šiame pavyzdyje pavaizduota nuoroda į skyrių: (⇨ 2.1)

Teksto pastraipų žymėjimas:

aprašyti nurodymai gali būti pažymėti, kaip nurodyta tolesniuose pavyzdžiuose.

Naudojimo veiksmai, kai reikalinga naudotojo pagalba:

- atsuktuvu atsukite varžtą (1), suaktyvinkite svirtį (2)...

Bendrieji išvardijimai:

– gaminio naudojimas sporto renginiuose arba varžybose.

Tekstai, kuriuose pateikta papildoma svarbi informacija:

teksto pastraipos, turinčios papildomą reikšmę, kad būtų lengviau pastebimos, naudojimo instrukcijoje pažymėtos toliau nurodytais simboliais.

Pavojus!
Nelaimingų atsitikimų ir sunkaus asmenų sužalojimo pavojus. Būtina atitinkamai elgtis arba nesiimti atitinkamų darbų.

Įspėjimas!
Pavojus susižeisti asmenims. Atitinkamai elgiantis išvengiama galimų arba numanomų sužalojimų.

Atsargiai!
Atitinkamai elgiantis galima išvengti lengvų sužalojimų ir materialinės žalos.

Nuoroda
Informacija, skirta tam, kad galėtumėte geriau naudotis įrenginiu ir išvengtumėte galimų klaidų jį valdydami.

Tekstai su nuoroda į paveikslėlį:

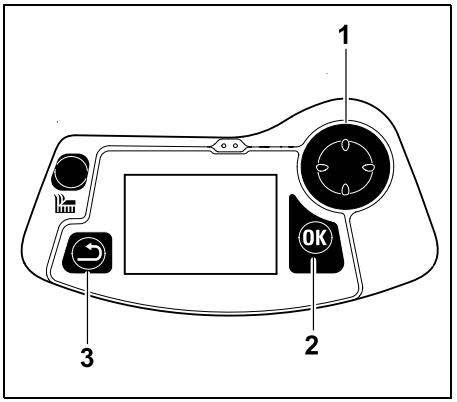
Kai kuriuos paveikslėlius, į kuriuos reikia atkreipti dėmesį naudojantis įrenginiu, rasite naudojimo instrukcijos pradžioje.

Šis fotoaparato simbolis žymi su aprašomu tekstu susijusį paveikslėlį, esantį atitinkamame naudojimo instrukcijos puslapyje.

Paveikslėliai su teksto ištraukomis:

Veiksmus su tiesiogine nuoroda į paveikslėlį rasite iš karto po paveikslėliu su atitinkamais pozicijos numeriais.

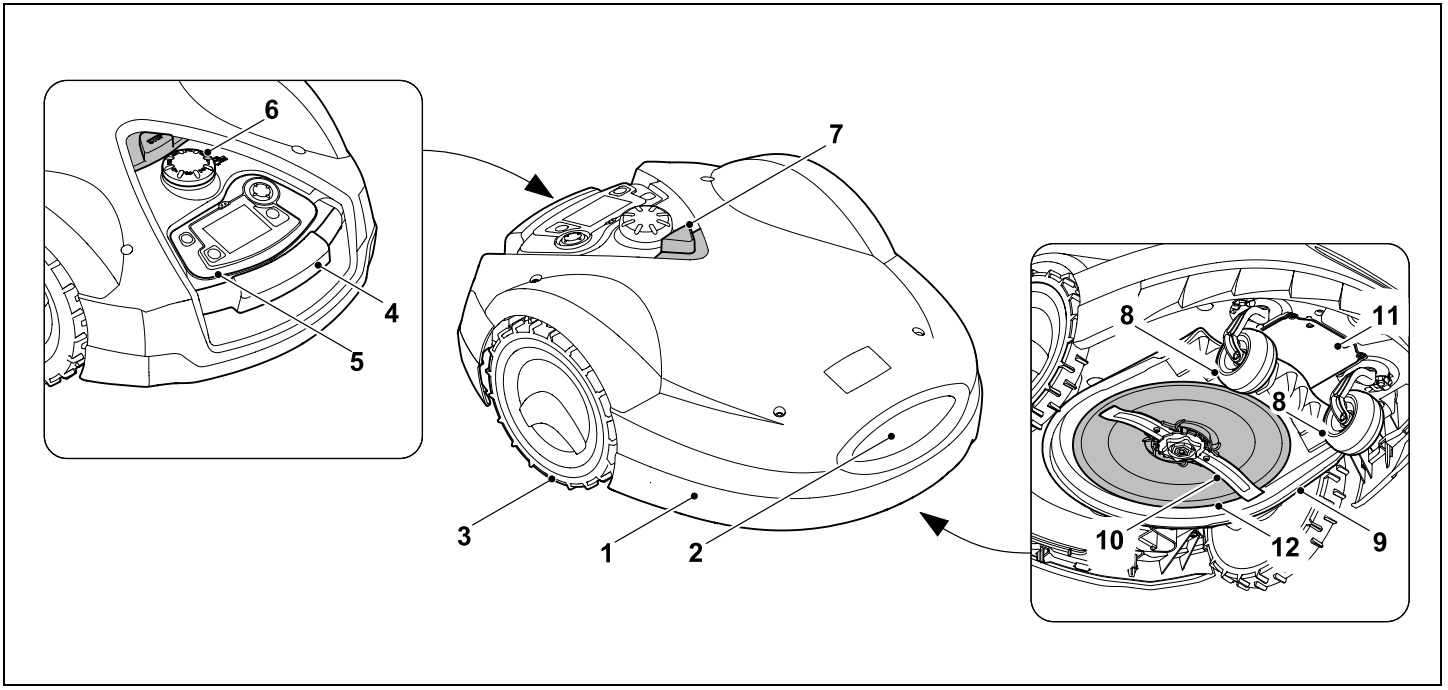
Pavyzdys:



Kryžiuko formos mygtukas (1) naudojamas naršyti meniu, mygtuku OK (2) patvirtinami nuostatai ir atidaromi meniu. Mygtuku „Atgal“ (3) galima vėl išeiti iš meniu.

3. Įrenginio aprašymas

3.1 Vejos pjovimo robotas



1 Judamai pritvirtintas gaubtas (⇨ 5.5), (⇨ 5.6)

2 Įkrovimo kontaktai: Prijungimo prie įkrovimo stotelės kontaktai

3 Galinis ratas

4 Gabenimo rankena (⇨ 5.6)

5 Išimamas valdymo pultas (⇨ 3.3), (⇨ 15.2)

6 Pjovimo aukščio reguliavimo pasukama rankena (⇨ 9.3)

7 Mygtukas STOP (⇨ 5.1)

8 Priekinis ratas

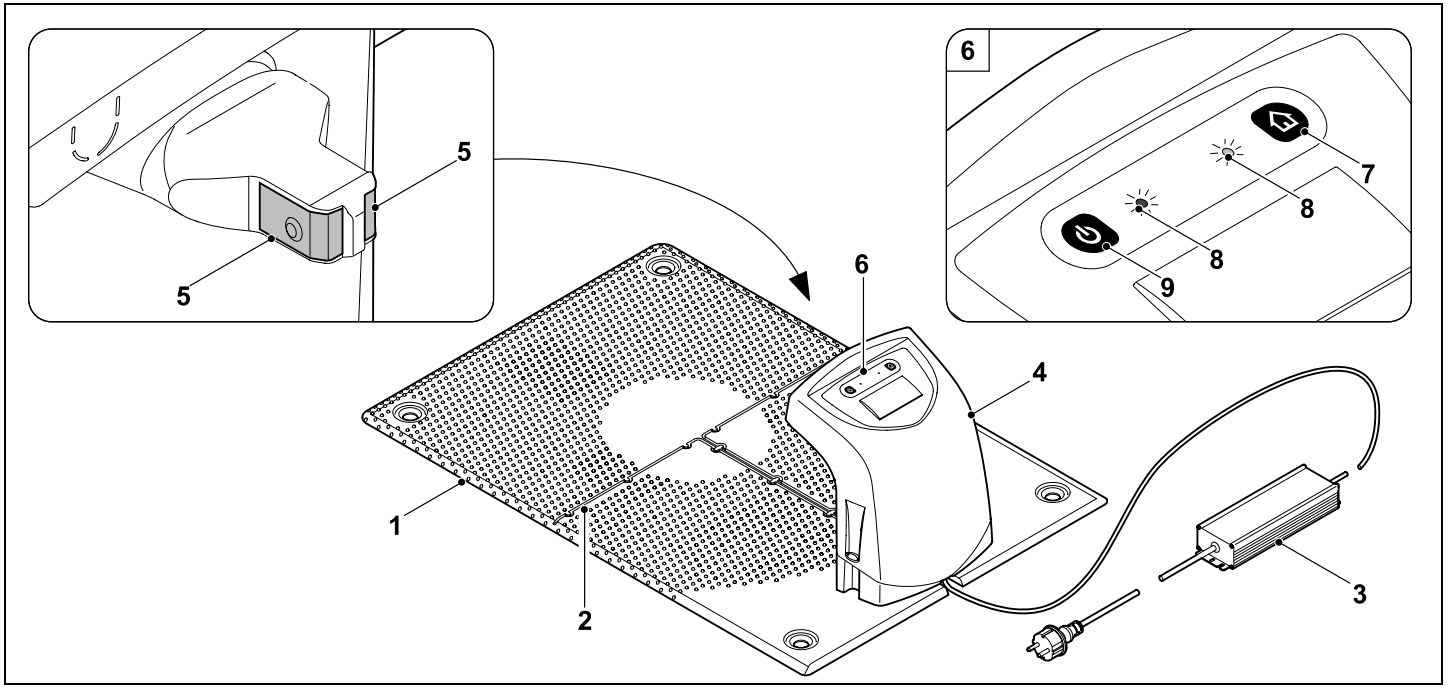
9 Pjovimo įranga

10 Iš abiejų pusių pagaląstas pjovimo peilis (⇨ 16.3)

11 Akumuliatoriaus skyrius

12 Griebtuvinis diskas

3.2 Įkrovimo stotelė



1 Pagrindo plokštė

2 Laido tvirtinimo detalės ribojimo vielai nutiesti (⇨ 9.7)

3 Maitinimo blokas

4 Nuimamas dangtis (⇨ 9.5)

5 Įkrovimo kontaktai:
Prijungimo prie vejos pjovimo roboto kontaktas

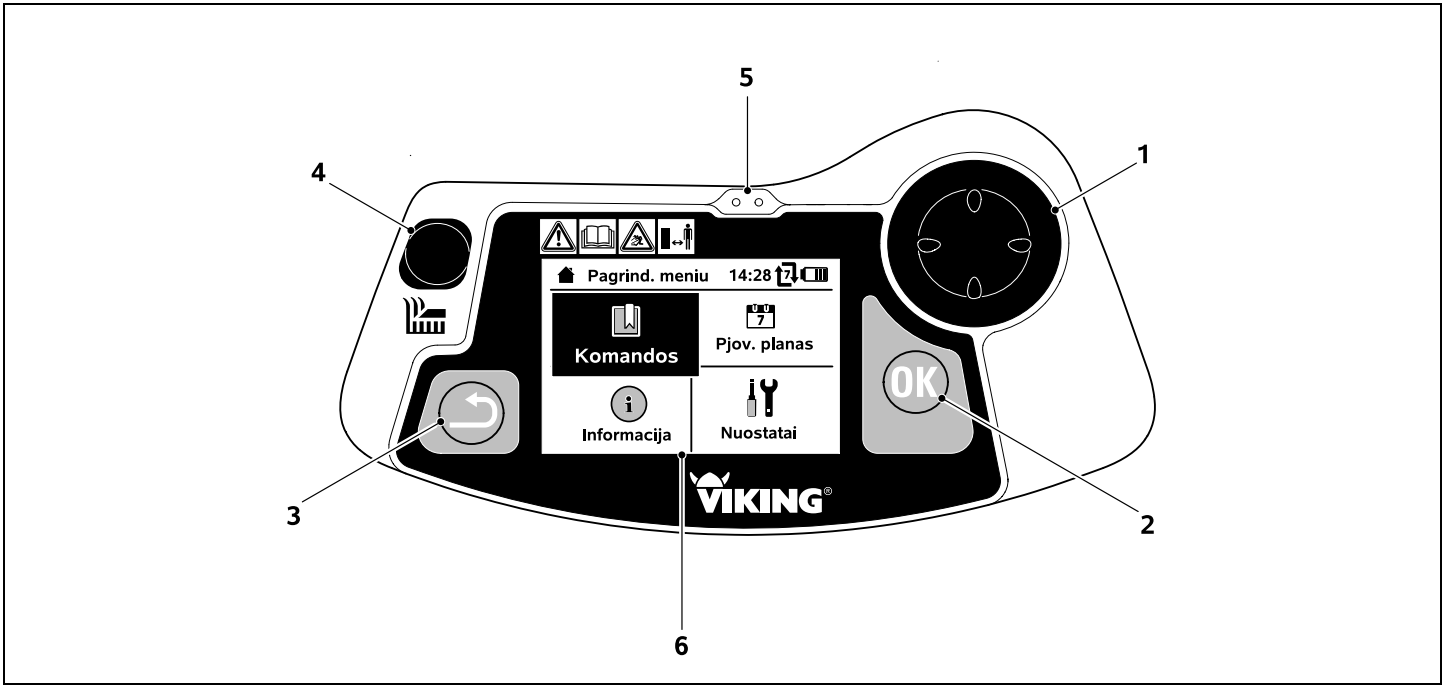
6 Valdymo pultas
su 2 mygtukais ir 2 šviesos diodais (⇨ 13.1)

7 Mygtukas „Į pradžią“

8 Indikatorius su šviesos diodu

9 Įjungimo ir išjungimo mygtukas

3.3 Valdymo pultas



1 Kryžiuko formos mygtukas:
Vejos pjovimo roboto vairavimas (⇨ 4.2)
Meniu naršymas (⇨ 11.1)

2 Mygtukas OK:
Rankinis pjovimas (⇨ 4.2)
Meniu naršymas (⇨ 11.1)

3 Mygtukas „Atgal“:
Meniu naršymas (⇨ 11.1)

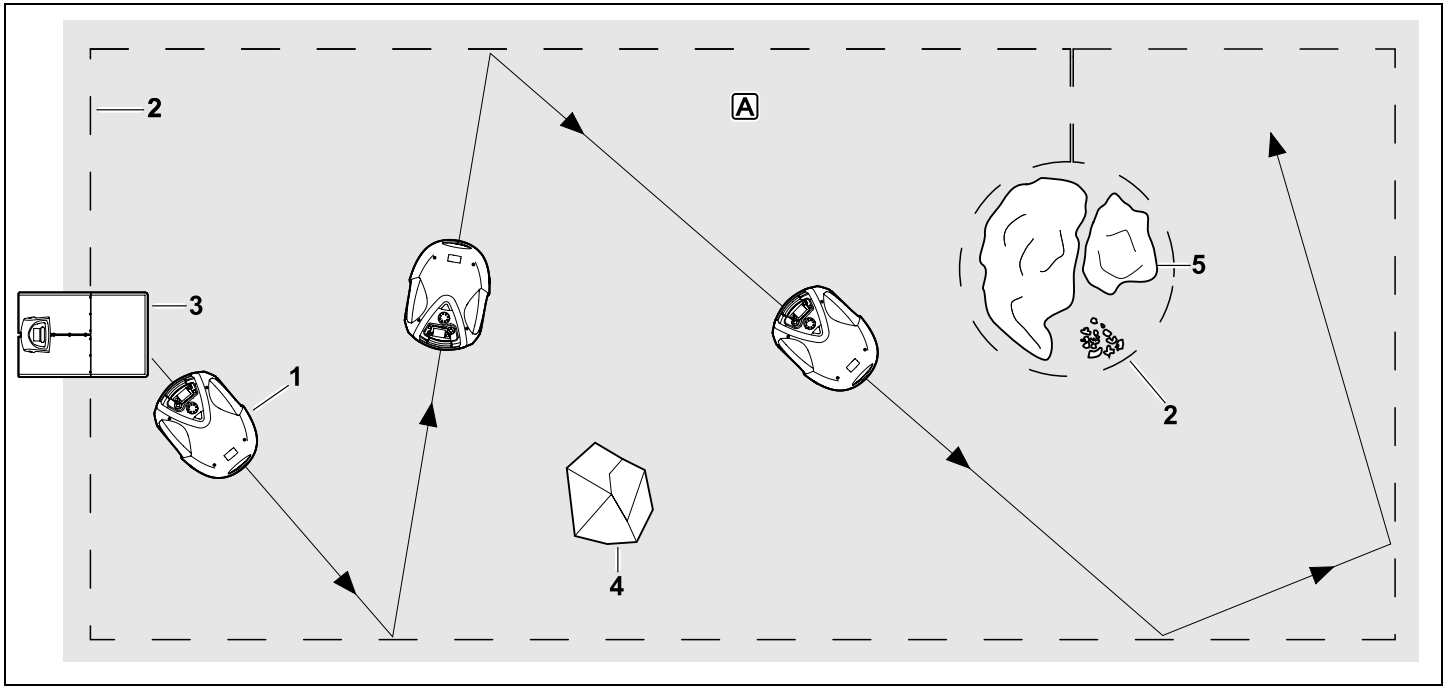
4 Pjovimo mygtukas:
Rankinis pjovimas (⇨ 4.2)
Pjovimas, neatsižvelgiant į aktyvumo trukmę (⇨ 15.5)

5 Lietaus jutiklis (⇨ 11.12)

6 Grafinis ekranas

4. Kaip veikia vejos pjovimo robotas

4.1 Veikimo principas



Vejos pjovimo robotas (1) yra skirtas automatiškai pjauti veja apželdintus plotus. Jis pjauna veją juostas parinkdamas atsitiktinai.

Kad vejos pjovimo robotas galėtų atpažinti pjaunamo ploto A ribas, šį plotą reikia aptverti ribojimo viela (2). Ja perduodamas vielos signalas, kurį siunčia įkrovimo stotelė (3).

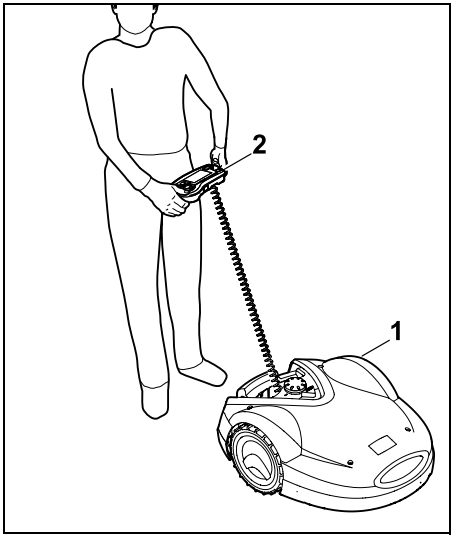
Pjaunamame plote esančias stabilias kliūtis (4) atpažįsta vejos pjovimo roboto impulsinis jutiklis. Pjaunamo ploto sritis (5), į kurias vejos pjovimo robotas negali važiuoti, ir kliūtis, į kurias jis negali atsitrenkti, reikia aptverti ribojimo viela.

Nustačius automatiką, vejos pjovimo robotas, **įsijungus aktyvumo trukmei,** (⇨ 14.3) automatiškai išvažiuoja iš įkrovimo stotelės ir pjauna veją. Kai reikia įkrauti akumuliatorių, vejos pjovimo robotas savarankiškai grįžta į įkrovimo stotelę. Per aktyvumo trukmę visiškai automatiškai pritaikomas pjovimo ir įkrovimo etapų skaičius ir jų trukmė. Taip visuomet užtikrinama, kad per savaitę bus pasiekta reikiama pjovimo trukmė.

Esant išjungtai automatikai ir pjovimo etapams **vykstant, neatsižvelgiant į aktyvumo trukmę**, pjovimo etapą galima aktyvinti pjovimo mygtuku ir komandomis „Pradėti pjauti“ arba „Pradėti pjauti po tam tikro laiko“. (⇨ 11.5)

Vejos pjovimo robotas VIKING veikia patikimai ir netrukdomas artimoje kaimynystėje veikiančių kitų vejos pjovimo robotų. Vielos signalas atitinka EGMF (Europos sodo prietaisų gamintojų) standartą dėl elektromagnetinių bangų emisijos.

4.2 Rankinis pjovimas



Vejos pjovimo robotu (1) vejų galima pjauti ir mechaniškai, kaip rankomis valdoma žoliapjovė. Tam reikia nuimti valdymo pultą (2), meniu „Komandos“ parinkti parinktį „Rankinis valdymas“, suaktyvinti pjovimo peilį ir važiavimo pavarą ir eiti už vejos pjovimo roboto. (⇨ 15.6)

Nustačius rankinį pjovimą, impulsinis jutiklis ir kraštų ribotuvas yra neaktyvūs.

5. Saugos įtaisai

Įrenginys yra pritaikytas saugiai valdyti, o apsaugai nuo netinkamo naudojimo užtikrinti jame įrengti keli saugos įtaisai.

Pavojus susižeisti!
Jeigu nustatoma, kad sugedo kuris nors iš saugos įtaisų, tuomet įrenginio negalima naudoti. Kreipkitės į prekybos atstovą. VIKING rekomenduoja VIKING prekybos atstovą.

5.1 Mygtukas STOP

Vejos pjovimo roboto viršutinėje pusėje paspaudus raudoną mygtuką STOP, įrenginys iš karto sustabdomas. Pjovimo peilis sustoja per kelias sekundes ir ekrane pasirodo pranešimas „Paspaustas STOP mygtukas“. Kol pranešimas rodomas, vejos pjovimo roboto negalima pradėti eksploatuoti ir jis yra saugioje būsenoje. (⇨ 24.)

Jei **įjungta automatika**, paspaudus OK ir patvirtinus pranešimą pateikiama užklausa, ar reikia tęsti automatinį režimą. Paspaudus **Taip**, vejos pjovimo robotas toliau pjauna vejąą, atsižvelgdamas į pjovimo planą.
Paspaudus **Ne**, vejos pjovimo robotas lieka stovėti pjovimo plote, automatika išjungiama. (⇨ 11.5)

Ilgai spaudžiant mygtuką STOP, papildomai suaktyvinama įrenginio blokuotė. (⇨ 5.2)

5.2 Įrenginio blokuotė

Prieš atlikdami visus techninės priežiūros ir valymo darbus, prieš gabendami ir tikrindami, užblokuokite vejos pjovimo robotą.
Suaktyvinus įrenginio blokuotę, vejos pjovimo robotą pradėti eksploatuoti draudžiama.

Įrenginio blokuotės **suaktyvinimas**:

– ilgai spauskite **mygtuką STOP**;
– meniu **Komandos**;
– meniu **Saugumas**.

Įrenginio blokuotės aktyvinimas meniu „Komandos“:

- meniu „Komandos“ parinkite įrašą „Blokuoti iMow“ ir patvirtinkite mygtuku OK. (⇨ 11.5)

Įrenginio blokuotės aktyvinimas meniu „Saugumas“:

- meniu „Nuostatai“ atidarykite pomeniu „Saugumas“; (⇨ 11.16)
- parinkite įrašą „Blokuoti iMow“ ir patvirtinkite spustelėdami OK.

Įrenginio blokuotės atšaukimas:

- prireikus įjunkite įrenginį, paspausdami bet kurį mygtuką;
- vejos pjovimo robotą atblokuokite parodytu mygtukų deriniu. Tuo tikslu nurodyta eilės tvarka paspauskite **pjovimo mygtuką** ir **mygtuką OK**.

5.3 Apsauginiai gaubtai

Vejos pjovimo robote sumontuoti apsauginiai gaubtai, saugantys nuo netikėto sąlyčio su pjovimo peiliu ir nupjauta žole.
Labiausiai saugo gaubtas.

5.4 Valdymas abiem rankomis

Įjungus rankinį pjovimą pjovimo peilį galima įjungti tik tada, kai dešinės rankos nykščiu paspaudžiamas ir laikomas mygtukas OK, o tada kairės rankos nykščiu paspaudžiamas pjovimo mygtukas. Vieną kartą suaktyvinus, toliau norint pjauti reikia spausti tik pjovimo mygtuką.

5.5 Impulsinis jutiklis

Vejos pjovimo robotas turi judantį gaubtą, kuris veikia kaip impulsinis jutiklis. Veikdamas automatiniu režimu jis iš karto sustoja, jei atsitrenkia į (mažiausiai 10 cm aukščio) tvirtai prie žemės prigludusią kliūtį. Jis iš karto pakeičia judėjimo kryptį ir toliau tęsia pjovimo procesą. Jei impulsinis jutiklis suveikia dažnai, sustoja ir pjovimo peilis.

Įrenginys į kliūtį atsitrenkia tam tikra jėga. Todėl jautrios kliūtys arba lengvi daiktai, pavyzdžiui, gėlių vazonai, gali būti apversti ir pažeisti.

VIKING rekomenduoja šias kliūtis pašalinti arba aptverti kaip blokuojamą plotą. (⇨ 12.7)

5.6 Apsauga pakėlus

Jei vejos pjovimo robotas pakeliamas už gaubto arba gabenimo rankenos, pjovimo etapas iš karto nutraukiamas. Pjovimo peilis sustoja per kelias sekundes.

5.7 Polinkio jutiklis

Jei eksploatuojant pradedamas pjauti aukštesnis nei leistina šlaitas, vejos pjovimo robotas nedelsdamas pakeičia važiavimo kryptį. Įvykus pramušimui, važiavimo pavara ir pjovimo variklis išjungiami.

5.8 Ekrano apšvietimas

Eksploatuojant suaktyvinamas ekrano apšvietimas. Šviesa puikiai apšviečia net ir tamsoje eksploatuojamą vejos pjovimo robotą.

5.9 Apsauga nuo vagystės

Suaktyvinus apsaugą nuo vagystės, pakėlus vejos pjovimo robotą pasigirsta įspėjamasis signalas, jei per kelias minutes neįvedamas PIN kodas. (⇨ 11.16)

Vejos pjovimo robotą galima eksploatuoti tik kartu su pateikiama įkrovimo stotele. Kitą įkrovimo stotelę būtina prijungti prie vejos pjovimo roboto. (⇨ 11.16)

VIKING rekomenduoja nustatyti vieną iš **apsaugos lygmenų** – „žemas“, „vidutinis“ arba „aukštas“. Taip užtikrinsite, kad pašaliniai negalės prijungti vejos pjovimo roboto prie kitų įkrovimo stotelių, jo reguliuoti arba užprogramuoti duomenų.

5.10 GPS apsauga

Modeliai **MI 632 C, MI 632 PC** yra su GPS imtuvu. Kai įjungta GPS apsauga, įrenginio savininkui bus pranešta SMS ir el. laišku, jei įrenginys bus pašalintas iš namų srities. Be to, ekrane bus reikalaujama įvesti PIN kodą. (⇨ 14.5)

VIKING rekomenduoja nuolat suaktyvinti GPS apsaugą. (⇨ 11.16)

6. Jūsų saugumui

6.1 Bendroji informacija

Dirbant su įrenginiu, būtina laikytis šių nelaimingų atsitikimų prevencijos taisyklių.

Prieš pradėdami naudotis įrenginiu pirmą kartą, atidžiai perskaitykite naudojimo instrukciją. Padėkite naudojimo instrukciją į saugią vietą, kad galėtumėte ja pasinaudoti ateityje.

Šios atsargumo priemonės yra būtinos jūsų saugai užtikrinti, tačiau išvardytos ne visos. Visada naudokite įrenginį protingai ir atsakingai bei atminkite, kad įrenginio

valdytojas arba naudotojas atsako už žalą, padarytą kitiems asmenims arba jų nuosavybei.

Sąvoka „Naudojimas“ apibrėžia visus darbus, kurie atliekami prie vejos pjovimo roboto, įkrovimo stotelės ir ribojimo vielos.

Terminas „Naudotojas“ apibrėžiamas taip:

– asmuo, kuris naujai užprogramuoja vejos pjovimo robotą arba pakeičia jo programą;

– asmuo, kuris dirba su vejos pjovimo robotu;

– asmuo, kuris įrenginį paleidžia arba aktyvina;

– asmuo, kuris įrengia ar išmontuoja ribojimo vielą ir įkrovimo stotelę.

VIKING iMow programos naudojimas taip pat yra šioje naudojimo instrukcijoje apibrėžto „naudojimo“ dalis.

Įrenginį naudokite tik gerai pailsėję, būdami geros fizinės formos ir nuotaikos. Jei turite sveikatos sutrikimų, privalote paklausti savo gydytojo, ar galite dirbti su įrenginiu. Išgėrus alkoholio, vaistų, kurie daro įtaką reakcijai, arba vartojus narkotikų, naudoti įrenginį draudžiama.

Susipažinkite su įrenginio valdymo elementais ir naudojimo taisyklėmis.

Įrenginį leidžiama naudoti tik asmenims, kurie perskaitė naudojimo instrukciją ir susipažino, kaip naudoti įrenginį. Prieš pirmą kartą naudodamas įrenginį, naudotojas turėtų pasistengti išklausyti kvalifikuoto asmens praktinio instruktažo. Naudotojas privalo paprašyti pardavėjo arba kito specialisto paaiškinti, kaip saugiai naudoti įrenginį.

Per šį instruktažą naudotoją privalu informuoti, kad dirbant su įrenginiu reikia būti itin atsargiam ir susikaupti.

Pavojus gyvybei dėl uždusimo! Pavojus uždusti vaikams, žaidžiantiems su pakuoti skirtomis medžiagomis. Pakavimui skirtas medžiagas būtinai saugokite nuo vaikų.

Šį įrenginį galima duoti arba paskolinti tik tiems asmenims, kurie yra gerai susipažinę su šiuo modeliu ir jo naudojimu. Ši naudojimo instrukcija yra įrenginio dalis, ją visada reikia perduoti su įrenginiu.

Šis įrenginys nėra skirtas naudoti nepatyrusiems asmenims, vaikams arba asmenims, kurių fiziniai, jutiminiai arba psichiniai gebėjimai yra riboti, jeigu jų neprižiūri už jų saugą atsakingas asmuo.

Įrenginiu niekada neleiskite naudotis vaikams arba jaunuoliams iki 16 metų. Mažiausiąjį įrenginio naudotojo amžių gali reglamentuoti vietoje, kurioje įrenginys naudojamas, galiojančios taisyklės.

Siekiant užtikrinti saugumą draudžiama atlikti bet kokius įrenginio pakeitimus, išskyrus kvalifikuotą priedų tvirtinimą, ką leidžia daryti VIKING. Be to, tai atlikus, netenkama teisės reikšti pretenzijų į garantiją. Informacijos apie leidžiamus naudoti priedus jums suteiks VIKING prekybos atstovas.

Ypač griežtai draudžiama atlikti darbus, kurie pakeičia įrenginio galią arba elektros variklių sūkių skaičių.

Neatlikite jokių įrenginio pakeitimų, dėl kurių padidėtų spinduliuojamasis triukšmas.

Siekiant užtikrinti saugą draudžiama keisti arba apdoroti įrenginio programinę įrangą.

Naudojant viešosiose vietose, parkuose, sporto aikštynuose, gatvėse, žemės bei miškų ūkyje, būtina elgtis itin atsargiai.

Draudžiama įrenginiu vežti daiktus, gyvūnus arba žmones, ypač vaikus.

Veikiant vejos pjovimo robotui, niekada neleiskite asmenims, ypač vaikams, važiuoti ant jo arba sėdėti.

Dėmesio! Nelaimingų atsitikimų pavojus!

Vejos pjovimo robotai sukonstruoti automatinei vejos priežiūrai ir rankiniam vejos pjovimui. Naudojimas kitais tikslais draudžiamas ir gali būti pavojingas bei padaryti žalos įrenginiui.

Kad naudotojas nesusižalotų, įrenginį draudžiama naudoti, pavyzdžiui, šiems darbams (išvardyta ne viskas):

– krūmams ir gyvatvorėms karpyti;

– augalams šiltnamiuose karpyti;

– augalams, augantiems ant stogo ar balkone, prižiūrėti;

– mažoms medžių atpjovoms ir nupjautai gyvatvorei smulkinti;

– keliams valyti (nusiurbti, nupūsti);

– žemės paviršiaus nelygumams, pvz., kurmiarausiams, išlyginti.

6.2 Apranga ir įranga

Dėvėkite tvirtus apsauginius batus neslidžiais padais ir niekada nedirbkite neapsiavę arba, pavyzdžiui, avėdami sandalus,

– kai vejos pjovimo robotas iš vienos vietos į kitą važiuoja valdomas valdymo pultu,

– jei artinatės prie naudojamo vejos pjovimo roboto,

– jei veja pjaunama mechaniškai. (⇨ 4.2)

Atlikdami įrengimo, techninės priežiūros ir kitus darbus prie įrenginio ir įkrovimo stotelės, dėvėkite tinkamus darbinius drabužius.

Niekada nevilkėkite laisvų drabužių (taip pat nusiimkite papuošalus, nusiriškite kaklaraištį ir šaliką), kurie gali užsikabinti už judančių dalių.

Vilkėkite ilgas kelnes, jei

– artinatės prie naudojamo vejos pjovimo roboto,
– veją pjaunate rankiniu būdu.

Atlikdami priežiūros ir valymo darbus, vielos tiesimo darbus (nutiesdami vielą ir ją vėl pašalindami) bei tvirtindami įkrovos stotelę mūvėkite tvirtas pirštines. Saugokite rankas atlikdami bet kokius darbus prie pjovimo peilio, kaldami fiksavimo vinis ir įkrovimo stotelės kuolelius.

Atlikdami bet kokius darbus su įrenginiu ilgus plaukus surišikite ir apsaugokite paslėpdami (po skarele, kepure ir t. t.).

Kaldami fiksavimo vinis ir įkrovimo stotelės kuolelius, užsidėkite tinkamus apsauginius akinius.

6.3 Įspėjimas – pavojinga elektros srovė!

Dėmesio!
Elektros smūgio pavojus!

Siekiant užtikrinti saugumą, ypač svarbu naudoti nepažeistą maitinimo bloko elektros laidą ir tinklo kištuką. Norint išvengti elektros smūgio, negalima naudoti pažeistų laidų, jungčių, kištukų arba prijungimo laidų, kurie neatitinka nurodymų.

Todėl reguliariai tikrinkite, ar ant jungiamųjų laidų nėra pažeidimo ir senėjimo (trapumo) požymių.

Naudokite tik originalų maitinimo bloką.

Negalima naudoti maitinimo bloko,

– jei jis susidėvėjęs arba pažeistas,
– jei susidėvėjo arba pažeisti laidai. Ypač svarbu patikrinti, ar ant elektros tinklo laido nėra pažeidimo ir senėjimo požymių.

Elektros laidų ir maitinimo bloko techninės priežiūros ir remonto darbus gali atlikti tik specialų išsilavinimą turintys kvalifikuoti asmenys.

Elektros smūgio pavojus!
Pažeisto laido nejunkite į elektros tinklą ir nesilieskite prie jo, kol jis nebus išjungtas iš elektros tinklo.

Draudžiama keisti maitinimo bloko jungiamuosius laidus (pvz., trumpinti). Draudžiama ilginti tarp maitinimo bloko ir įkrovimo stotelės naudojamą kabelį.

Elektros smūgio pavojus!
Draudžiama naudoti pažeistus kabelius, jungtis ir kištukus arba reikalavimų neatitinkančius jungiamuosius laidus.

Visada pasirūpinkite, kad naudojami elektros laidai būtų tinkamai izoliuoti.

Jungiamąjį laidą atjunkite laikydami už kištuko ir kištukinio lizdo, niekuomet netraukite už paties jungiamojo laido.

Įrenginį junkite tik prie elektros srovės, kuri yra apsaugota automatiniu jungikliu su ne didesne kaip 30 mA išjungimo srove. Daugiau informacijos galės suteikti kvalifikuotas elektrikas.

Jei maitinimo blokas prijungiamas prie srovės tiekimo šaltinio, esančio ne pastate, kištukinis lizdas turi būti pritaikytas naudoti lauke. Daugiau informacijos apie šalyje galiojančius reikalavimus suteiks kvalifikuotas elektrikas.

Jei įrenginį jungiate prie elektros generatoriaus, atkreipkite dėmesį į tai, kad dėl srovės svyravimų nebūtų pažeistas įrenginys.

6.4 Akumuliatorius

Naudokite tik originalius akumuliatorius.

Šis akumuliatorius skirtas stabiliai montuoti į VIKING vejos pjovimo robotus. Toje vietoje jis yra optimaliai apsaugotas ir bus įkrautas, kai vejos pjovimo robotas stovės įkrovimo stotelėje. Draudžiama naudoti kitą įkroviklį. Naudojant netinkamą įkroviklį, galima patirti elektros smūgį, akumuliatorius gali perkaisti arba iš jo gali prasiskverbti ėsdinančio akumuliatorių elektrolito.

Niekada akumuliatoriaus neatidarykite.

Saugokite, kad akumuliatorius nenukristų.

Nenaudokite pažeisto arba deformuoto akumuliatoriaus.

Akumuliatorių laikykite vaikams nepasiekiamoje vietoje.

Sprogimo pavojus!
Saugokite akumuliatorių nuo tiesioginių saulės spindulių, karščio ir ugnies – niekada nemeskite į ugnį.

Akumuliatorių laikykite tik nuo –10 °C iki maks. +50 °C temperatūrų srityje.

Saugokite akumuliatorių nuo lietaus ir drėgmės – nemerkite jo į skysčius.

Saugokite akumuliatorių nuo mikrobangų ir aukšto slėgio.

Akumuliatoriaus kontaktų niekada nebandykite prijungti prie metalinių daiktų (nesujunkite trumpai). Dėl trumpojo jungimo akumuliatorius gali būti pažeistas.

Nenaudojamą akumuliatorių laikykite toliau nuo metalinių daiktų (pvz., vinių, monetų, papuošalų). Nenaudokite metalinių gabenimo rezervuarų.
Sprogimo ir gaisro pavojus!

Netinkamai naudojant, iš akumuliatoriaus gali išbėgti elektrolito. Saugokitės sąlyčio! Po atsitiktinio sąlyčio nuplaukite vandeniu. Elektrolito patekus į akis, taip pat kreipkitės į gydytoją. Dėl išbėgusio akumuliatoriaus elektrolito gali būti dirginama oda, galima nudegti ir nusideginti cheminėmis medžiagomis.

Nekiškite jokių daiktų į akumuliatoriaus ventiliacines ertmes.

Papildomi saugos nurodymai, žr. www.viking-garden.com/safety-data-sheets

6.5 Įrenginio gabenimas

Kiekvienąkart gabenant vejos pjovimo robotą, ypač prieš jį keliant, reikia suaktyvinti įrenginio blokuotę. (⇨ 5.2)

Prieš gabenant reikia palaukti, kol įrenginys atvės.

Keldami ir nešdami stenkitės nesiliesti prie pjovimo peilio. Vejos pjovimo robotą galima kelti tik už gabenimo rankenos; niekada neimkite už įrenginio apačios.

Atkreipkite dėmesį į įrenginio svorį ir, jei reikia, naudokite tinkamą pagalbinę krovimo įrangą (keliamuosius įtaisus).

Įrenginį ir kartu gabenamas jo dalis (pvz., įkrovimo stotelę) ant krovimo paviršiaus pritvirtinkite tinkamų matmenų tvirtinimo priemonėmis (diržais, lynais ir t. t.). Tvirtinkite prie šioje naudojimo instrukcijoje nurodytų tvirtinimo taškų. (⇨ 21.)

Gabendami įrenginį, laikykitės nacionalinių įstatymų, ypač susijusių su krovinio sauga ir daiktų gabenimu ant krovimo platformų.

Niekada nepalikite akumuliatoriaus gulėti automobilyje ir visada saugokite jį nuo tiesioginių saulės spindulių.

Gabenant ličio jonų akumuliatorius, su jais reikia elgtis itin atsargiai, ypač reikia atkreipti dėmesį į apsaugą nuo trumpojo jungimo. Akumuliatorių gabenkite nepažeistoje originalioje pakuotėje arba neišėmę iš vejos pjovimo roboto.

6.6 Prieš pradėdami eksploatuoti

Užtikrinkite, kad kiekvienas asmuo, dirbantis su įrenginiu, būtų susipažinęs su naudojimo instrukcija.

Laikykitės įkrovimo stotelės įrengimo (⇨ 9.5) ir atitvėrimo ribojimo lynu (⇨ 12.) nurodymų.

Ribojimo vielą ir elektros laidą reikia stipriai pritvirtinti prie žemės, kad už jų nebūtų galima užkliūti. Stenkitės netiesti virš kraštų (pvz., šaligatvių, grindinio trinkelių kraštų). Klojant ant žemės, prie kurios negalima pritvirtinti pateikiamomis fiksavimo vinimis (pvz., grindinio trinkelės, šaligatviai), reikia naudoti laido movą.

Reikia reguliariai tikrinti, ar ribojimo viela ir elektros laidas tinkamai nutiesti.

Fiksavimo vinis visada įkalkite iki galo, kad už jų nebūtų galima užkliūti.

Įkrovimo stotelės nebandykite įrengti prastai matomoje vietoje, kurioje būtų galima už jos užkliūti (pvz., už namo kampo).

Įkrovimo stotelę saugokite nuo roplių, pvz., skruzdėlių ar sraigių – ypač venkite zonų netoli skruzdėlynų ir komposto.

Ribojimo viela reikia atitinkamai aptverti sritis, į kurias vejos pjovimo robotas negali važiuoti nesukeldamas pavojaus (pvz., dėl pavojaus nukristi).
VIKING pataria vejos pjovimo robotui leisti veikti tik vejos ir grindinių (pvz., asfaltuotos važiuojamosios dalies) plote.

Vejos pjovimo robotas neatpažįsta kritimo vietų, pavyzdžiui, kraštų, pakopų, baseinų ar tvenkinių. Jei ribojimo viela nutiesiama išilgai galimų kritimo vietų, dėl saugumo tarp ribojimo vielos ir pavojaus vietos turėtų būti didesnis nei **1 m** atstumas.

Reguliariai patikrinkite teritoriją, kurioje bus naudojamas įrenginys, pašalinkite iš jos visus didelius akmenis, šakas, vielas, kaulus ir kitus pašalinius daiktus, kuriuos įrenginys galėtų išsviesti į orą.
Aptvėrę ribojimo viela, surinkite visus

pjaunamame plote likusius įrankius. Nulūžusias arba pažeistas fiksavimo vinis reikia ištraukti iš ražienos ir utilizuoti.

Reguliariai tikrinkite, ar pjaunamame plote nėra nelygumų, ir juos pašalinkite.

Niekada nenaudokite įrenginio, jei apsauginiai įtaisai yra pažeisti arba nepritvirtinti.

Draudžiama išmontuoti arba išjungti įtaisytus įrenginio perjungimo ir saugos įtaisus.

Prieš naudodami įrenginį, pakeiskite visas susidėvėjusias ir pažeistas dalis. Ant įrenginio esančias neįskaitomas arba pažeistas nuorodas apie pavojus ir įspėjamąsias nuorodas pakeiskite. Atsarginių lipdukų ir visų kitų atsarginių dalių įsigysite iš oficialiojo VIKING prekybos atstovo.

Prieš pradėdami eksploatuoti patikrinkite, ar:

– laikomas árenginys yra nepriekaiðtingos bûklës. Tai reiðkia, kad dangèiai ir apsauginiai átaisai yra savo vietose ir nepriekaiðtingos bûklës;
– ákrovimo stotelė yra nepriekaiðtingos bûklës. Visi dangèiai privalo bûti sumontuoti tvarkingai ir turi bûti nepriekaiðtingos bûklës;
– maitinimo bloko elektros laidas ájungtas á tinkamai árengtà kiðtukiná lizdà;
– maitinimo bloko jungiamojo laido ir tinklo kiðtuko izoliacija yra nepriekaiðtingos bûklës;
– nesusidëvëjo ir nepaþeistas visas árenginys (korpusas, gaubtas, tvirtinimo elementai, pjovimo peilis, peiliø velenas ir t. t.);
– pjovimo peilis ir peilio tvirtinimo detalės yra tinkamos bûklës (saugiai pritvirtintos, nepaþeistos, nenusidëvëjusios); (⇨ 16.3)
– yra ir gerai priverþti visi varþtai, verþlės ir kiti tvirtinimo elementai. Prie pradëdami eksploatuoti árenginá, atsilaisvinusius varþtus ir verþles priverþkite (atkreipkite dëmesá á priverþimo momentus).

Prireikus atlikite visus reikalingus darbus arba kreipkitės dėl jų į prekybos atstovą. VIKING rekomenduoja kreiptis į VIKING prekybos atstovą.

6.7 Programavimas

Laikykitės vietos taisyklių dėl sodo įrenginių su elektros varikliu naudojimo trukmės ir atitinkamai užprogramuokite aktyvumo trukmę. (⇨ 14.3)

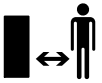
Svarbiausia programavimą pritaikyti taip, kad veikiant pjovimo režimu pjaunamame plote nebūtų vaikų, stebėtojų ar gyvūnų.

Pakeitus programą naudojant **VIKING iMow programą,** naudojant modelius **MI 632 C, MI 632 PC**, galimi veiksmai, kurių nesitiki kiti asmenys. Todėl reikia pranešti suinteresuotiems asmenims apie pjovimo plano pakeitimus.

Vejos pjovimo roboto negalima eksploatuoti veikiant drėkinimo sistemai, todėl būtina atitinkamai jį užprogramuoti.

Įsitikinkite, kad vejos pjovimo robote nustatyta teisinga data ir paros laikas. Prireikus pakoreguokite nuostatus. Nustačius netinkamas reikšmes vejos pjovimo robotas netikėtai gali pradėti važiuoti.

6.8 Eksploatuojant



Pašalinių asmenų, ypač vaikų, taip pat gyvūnų arti pavojaus zonos negali būti.

Veikiant vejos pjovimo robotui, niekada neleiskite vaikams artintis prie jo arba su juo žaisti.

Tretieji asmenys gali nesitikėti, kad pjovimas modeliams **MI 632 C, MI 632 PC** gali būti įjungiamas naudojantis programėle **VIKING iMow App**. Todėl iš anksto informuokite suinteresuotus asmenis apie galimą vejos pjovimo roboto veikimą.

Niekada nepalikite veikiančio vejos pjovimo roboto be priežiūros, jei žinote, kad pavojaus zonoje yra gyvūnų arba asmenų, ypač vaikų.

Dėmesio – pavojus susižeisti! Jokiu būdu rankų ar kojų nekiškite prie besisukančių įrenginio dalių arba po jomis. Niekada nelieskite besisukančio peilio.

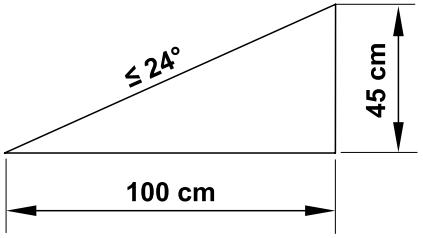
Prieš prasidedant audrai arba prieš pradedant žaibuoti, atjunkite maitinimo bloką nuo elektros tiekimo tinklo. Tuo metu vejos pjovimo robotą eksploatuoti draudžiama.

Vejos pjovimo roboto, jei veikia elektros variklis, niekada negalima pakreipti ir kelti aukštyn.

Niekada nebandykite reguliuoti įrenginio, kol vienas iš elektros variklių dar veikia.

Saugumo sumetimais įrenginio negalima naudoti nuokalnėse, statesnėse nei 24° (45 %). **Pavojus susižeisti!**

24° šlaitas atitinka 45 cm pakilimą vertikalia kryptimi 100 cm ilgio horizontalioje atkarpoje.



Atkreipkite dėmesį į pjovimo įrangos papildomą veikimą. Kol ji sustoja, praeina kelios sekundės.

Veikiant režimui paspauskite **mygtuką STOP** (⇨ 5.1),

– prieš keisdami meniu nuostatus arba juos parinkdami,
– prieš pritaikydami užprogramuotus duomenis,
– prieš nuimdami valdymo pultą.

Aktyvinkite **įrenginio blokuotę** (⇨ 5.2),

– prieš pakeldami ir nešdami įrenginį;
– prieš gabendami įrenginį;
– prieš pašalindami ar valydami kamščius;
– prieš atlikdami darbus prie pjovimo peilio;
– prieš tikrindami arba valydami įrenginį;
– jei vejos pjovimo robotas atsitrenkė į svetimkūnį arba pradėjo neįprastai smarkiai vibruoti. Tokiais atvejais patikrinkite įrenginį, ypač pjovimo bloką (peilį, peilių veleną, peilio tvirtinimo detales), ar jie nepažeisti, ir, prieš paleisdami įrenginį iš naujo ir su juo dirbdami, paveskite jį suremontuoti specialistui.

Pavojus susižeisti!

Stipri vibracija dažniausiai būna sutrikimo priežastis.
Nenaudokite vejos pjovimo roboto, jei peilių velenas arba pjovimo peilis yra pažeisti ar deformuoti.
Jeigu jums trūksta reikalingų žinių, tuomet paveskite reikalingus remonto darbus atlikti specialistui – VIKING rekomenduoja kreiptis į VIKING prekybos atstovą.

Prieš paliekant įrenginį, vejos pjovimo roboto saugos nuostatus reikia pakeisti taip, kad jo negalėtų pradėti eksploatuoti pašaliniai asmenys. (⇨ 11.16)

Rankinis pjovimas:

Įrenginį paleiskite atsargiai, laikydamiesi skyriuje „Rankinis pjovimas“ pateiktų nuorodų. (⇨ 15.6)

Dirbkite tik dieną arba esant geram dirbtiniam apšvietimui.

Niekada nebandykite mechaniškai užfiksuoti mygtukų, ypač pjovimo mygtuko.

Naudotojas visada turi stovėti už įrenginio. Visuomet stebėkite, kad nuo jūsų kojų iki peilio būtų pakankamas atstumas.

Pjaudami veją niekada nebėkite, kad nesusižeistumėte nuslydę, užkliuvę ar dėl kitos priežasties.

Būkite itin atsargūs apsukdami vejos pjovimo robotą ar traukdami jį į save.

Kai pagrindas drėgnas, dėl mažesnio stabilumo kyla didesnis nelaimingų atsitikimų pavojus.
Dirbkite itin atsargiai, kad nepaslystumėte. Jei įmanoma, esant drėgnam pagrindui, stenkitės nenaudoti rankinio pjovimo režimo.

Visada atkreipkite dėmesį, kad ant šlaito įrenginys būtų labai stabilus ir nepjaukite labai stačių šlaitų.

Pjaukite skersai šlaito, jokiu būdu ne aukštyn arba žemyn, ir atkreipkite dėmesį, kad stovėtumėte virš vejos pjovimo roboto, kad praradus kontrolę įrenginys ant jūsų neužvažiuotų.

Vejoje esančius objektus (vejos purkštuvus, stulpelius, vandens vožtuvus, pamatus, elektros linijas ir t. t.) būtina apvažiuoti. Niekada nevažiuokite per tokius objektus.

Niekada nevažiuokite per šias kliūtis tyčia. Nustačius rankinį pjovimo režimą, impulsinis jutiklis yra neaktyvus.

6.9 Techninė priežiūra ir remontas

Prieš pradėdami valymo, remonto ir techninės priežiūros darbus, suaktyvinkite įrenginio blokuotę ir vejos pjovimo robotą pastatykite ant tvirto, lygaus pagrindo.

Prieš pradėdami visus darbus prie įkrovimo stotelės ir ribojimo vielos, ištraukite maitinimo bloko tinklo kištuką.

Prieš visus techninės priežiūros darbus palikite vejos pjovimo robotą maždaug 5 minutes, kad jis atvėstų.

Tik įgaliotajam elektrikui leidžiama atlikti elektros tinklo laido remontą arba keisti patį laidą.

Baigus visus darbus prie įrenginio, prieš vėl pradedant eksploatuoti reikia iš naujo patikrinti, kaip užprogramuotas vejos pjovimo robotas ir prireikus nuostatus pakoreguoti. Būtina tiksliai nustatyti datą ir paros laiką.

Valymas:

Visą įrenginį būtina reguliariai kruopščiai išvalyti. (⇨ 16.2)

Niekada nenukreipkite vandens srovės (ypač aukšto slėgio valymo įrenginio) į variklio dalis, tarpines, elektros mazgus ir guoliavietes. Tai gali būti pažeidimų priežastis arba gali prireikti brangaus remonto.
Niekada neplaukite įrenginio tekančiu vandeniu (pvz., sodo žarna).
Nenaudokite agresyviųjų valiklių. Jie gali pažeisti plastiką ir metalą. Tai gali pakenkti VIKING įrenginio saugai.

Techninės priežiūros darbai

Leidžiama atlikti tik šioje naudojimo instrukcijoje aprašytus techninės priežiūros darbus. Visus kitus darbus būtina pavesti prekybos atstovui.
Jei jums trūksta reikalingų žinių ir pagalbinių priemonių, **visada** galite kreiptis į prekybos atstovą.
VIKING rekomenduoja, kad techninės priežiūros ir remonto darbus atliktų tik VIKING prekybos atstovas.
VIKING prekybos atstovai reguliariai mokomi, jiems suteikiama reikalinga techninė informacija.

Naudokite tik tuos įrankius, padargus, priedus ir techniškai lygiavertes dalis, kurias VIKING leido naudoti šiam įrenginiui, kitaip gali kilti nelaimingų atsitikimų pavojus ir gali būti sužaloti asmenys arba pažeistas įrenginys. Kilus klausimų, kreipkitės į prekybos atstovą.

VIKING originalių įrankių, priedų ir atsarginių dalių savybės optimaliai pritaikytos įrenginiui bei naudotojo poreikiams. Originalias VIKING atsargines dalis atpažinsite iš VIKING atsarginės dalies numerio, užrašo VIKING ir, jei reikia, iš VIKING atsarginės dalies ženklo. Ant mažesnių dalių gali būti tik ženklas.

Įspėjamieji ir nurodomieji lipdukai visada turi būti švarūs ir įskaitomi. Pažeistus arba atsiklijavusius lipdukus pakeiskite naujais originaliais lipdukais, jų galite įsigyti iš VIKING prekybos atstovo. Jeigu kurią nors konstrukcinę dalį keisite nauja, nepamirškite prie jos priklijuoti tokį patį lipduką.

Darbus prie pjovimo įrangos atlikite tik mūvėdami storas darbines pirštines, būkite itin atsargūs.

Gerai priveržkite visus varžtus ir veržles, ypač visus pjovimo bloko varžtus ir tvirtinimo elementus, kad įrenginį būtų saugu naudoti.

Reguliariai tikrinkite visą įrenginį (pvz., jei jo nenaudosite žiemą), ar jis nesusidėvėjo ir nėra pažeistas. Saugumo sumetimais susidėvėjusias arba pažeistas dalis nedelsdami pakeiskite, kad įrenginys visada būtų saugus eksploatuoti.

Jei, atliekant techninės priežiūros darbus, konstrukcinės dalys arba apsauginiai įtaisai buvo nuimti, juos reikia vėl sumontuoti atgal.

6.10 Laikymas ilgesnį laiką nenaudojant

Prieš pastatydami laikyti nustatykite aukščiausią apsaugos lygmenį. (⇨ 11.16) Papildomai aktyvinkite įrenginio blokuotę.

Įsitikinkite, ar įrenginys apsaugotas nuo nesankcionuoto naudojimo (pvz., nuo vaikų).

Laikykite įrenginį nepriekaištingos būklės.

Prieš padėdami įrenginį (pvz., žiemai), jį kruopščiai išvalykite.

Prieš pastatydami įrenginį uždaroje patalpoje, leiskite jam maždaug 5 minutes atvėsti.

Laikymo patalpa turi būti sausa, apsaugota nuo šalčio ir rakinama.

Niekada nelaikykite įrenginio arti atviros ugnies arba didelio karščio šaltinių (pvz., krosnies).

Jei ruošiatės ilgai nenaudoti (pvz., žiemą), išmontuokite įkrovimo stotelę ir saugiai laikykite kartu su vejos pjovimo robotu. (⇨ 16.9)

6.11 Utilizavimas

Atliekos gali padaryti žalos žmonėms, gyvūnams ir aplinkai, todėl jas reikia tinkamai utilizuoti.

Norėdami sužinoti, kaip tinkamai utilizuoti atliekas, kreipkitės į perdirbimo centrą arba prekybos atstovą. VIKING rekomenduoja kreiptis į VIKING prekybos atstovą.

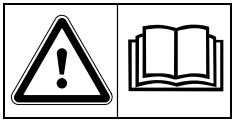
Įsitikinkite, ar susidėvėjęs įrenginys bus tinkamai utilizuotas. Prieš utilizuojant įrenginys turi būti nebetinkamas naudoti. Norėdami išvengti nelaimingų atsitikimų,

būtinai pašalinkite vejos pjovimo roboto maitinimo bloko elektros laidą, akumuliatorių ir valdymo pultą.

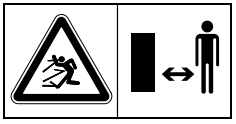
Pavojus susižeisti pjovimo peiliu!
Net ir susidėvėjusios vejapjovės niekada nepalikite be priežiūros. Įsitikinkite, ar įrenginys, ypač pjovimo peilis, laikomas vaikams nepasiekiamoje vietoje.

Akumuliatorių utilizuokite atskirai nuo įrenginio. Užtikrinkite, kad akumuliatorius būtų utilizuojamas saugiai ir ekologiškai.

7. Simbolių aprašymas



Įspėjimas
Prieš pradėdami naudoti įrenginį, perskaitykite jo naudojimo instrukciją.



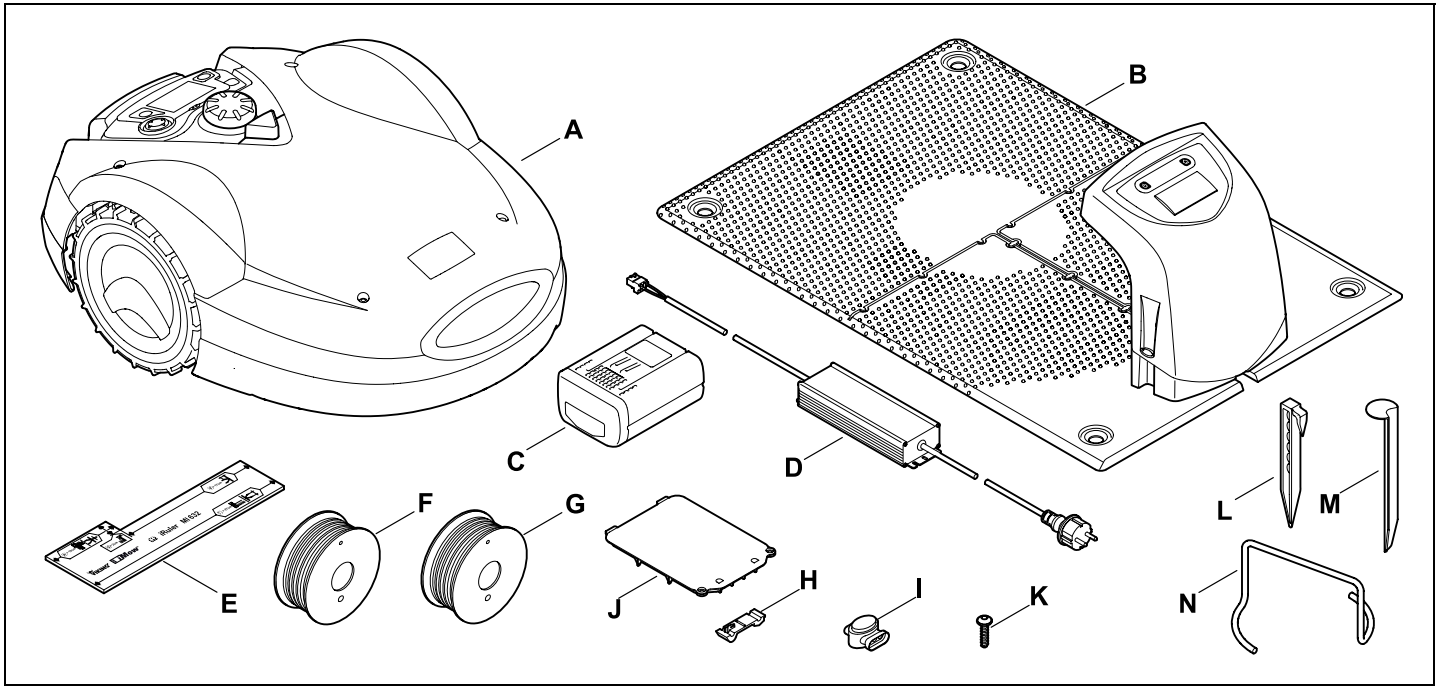
Įspėjimas!
Eksploatuodami laikykitės saugaus atstumo iki įrenginio.
Pašaliniams asmenims neleiskite būti pavojaus zonoje.

Įspėjimas!
Prieš pakeldami arba prieš atlikdami darbus prie įrenginio, jį užblokuokite.

Įspėjimas!
Nesėskite ir nelipkite ant įrenginio.

Įspėjimas!
Niekada nelieskite besisukančio peilio.

8. Komplektas



Poz.	Pavadinimas	Vnt.
A	Vejos pjovimo robotas	1
B	Įkrovimo stotelė	1
C	Akumuliatorius	1
D	Maitinimo blokas	1
E	„iRuler“	2
F	Ribojimo viela ant ritės (150 m):	
	MI 632, MI 632 C	2
	MI 632 P, MI 632 PC	1
G	Ribojimo viela ant ritės (200 m):	
	MI 632 P, MI 632 PC	1
H	Ribojimo vielos fiksuojamasis kištukas	2
I	Vielos jungtys	3
J	Akumuliatoriaus dėklo dangtis	1
K	Varžtas	2
L	Ribojimo vielos fiksavimo vinis:	
	MI 632, MI 632 C	300
	MI 632 P, MI 632 PC	375
M	Įkrovimo stotelės kuolelis	4
N	Griebtuvinio disko nutraukimo įtaisas	1
–	Naudojimo instrukcija	1

9. Pirmasis įrengimas

9.1 Pirmojo įrengimo nurodymai

Vejos pjovimo robotą įrengiant pirmą kartą, galima naudotis pagalbine įrengimo programa. Šioje programoje pateikiami visi pirmojo įrengimo veiksmai.

- Kalbos, datos ir paros laiko nustatymas
- Įkrovimo stotelės įrengimas
- Ribojimo vielos tiesimas
- Ribojimo vielos prijungimas
- Vejos pjovimo roboto ir įkrovimo stotelės sujungimas
- Įrengimo tikrinimas
- Vejos pjovimo roboto programavimas
- Pirmojo įrengimo užbaigimas

Reikia iki galo atlikti pagalbinėje įrengimo programoje nurodytus veiksmus, nes tik tada galėsite naudoti vejos pjovimo robotą.

Į internetinį puslapį www.viking-garden.com yra įkeltas **įrengimo vaizdo įrašas**. Daugiau nurodymų dėl vejos pjovimo roboto įrengimo jums suteiks VIKING prekybos atstovas.

Paspaudus atkūrimo (gamyklinių nuostatų grąžinimo) mygtuką pagalbinė įrengimo programa aktyvinama iš naujo. (⇨ 11.17)

Paruošiamosios priemonės

- Prieš pirmąjį įrengimą veją nupjaukite įprasta vejapjove (optimalus žolės aukštis 3–4 cm).
- Jei pagrindas labai kietas ir sausas, pjaunamą plotą truputį sudrėkinkite, kad galėtumėte lengviau įkalti fiksavimo vinis.
- **MI 632 C, MI 632 PC:** Vejos pjovimo robotą turi suaktyvinti VIKING prekybos atstovas ir priskirti savininko el. pašto adresui. (⇨ 10.)

Meniu atlikdami valdymo veiksmus, atkreipkite dėmesį į skyriuje „Valdymo nurodymai“ pateiktą informaciją. (⇨ 11.1)

Kryžiuko formos mygtukais parenkamos parinktys, meniu punktai ir ekrano mygtukai.

Mygtuku **OK** atidaromas po meniu ir patvirtinama parinktis.

Mygtuku **Atgal** išjungiamas aktyvus meniu ir pagalbinėje įrengimo programoje grįžtama vienu žingsniu atgal.

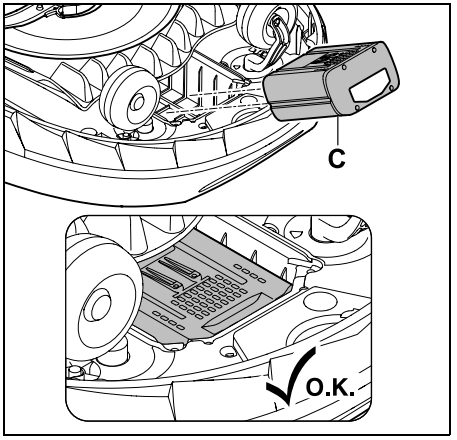
Jei įrengiant pirmą kartą įvyksta klaida arba atsiranda sutrikimų, ekrane parodomas atitinkamas pranešimas. (⇨ 24.)

9.2 Akumuliatoriaus įmontavimas

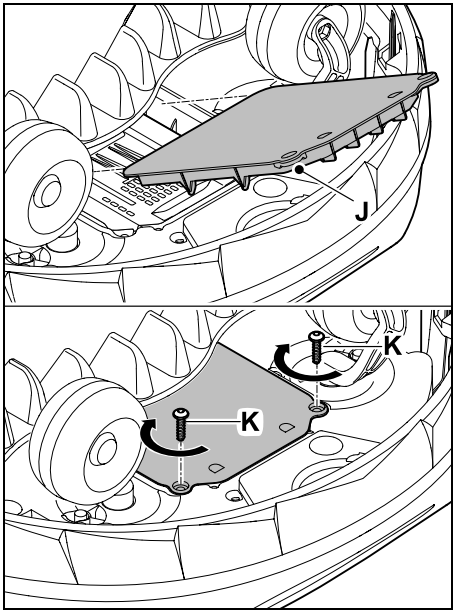
Su ličio jonų akumuliatoriais reikia elgtis itin atsargiai. VIKING rekomenduoja pavesti įmontuoti akumuliatorių VIKING prekybos atstovui. Sugedusį akumuliatorių leidžiama keisti tik VIKING prekybos atstovui.

Akumuliatorius į vejos pjovimo robotą įmontuojamas visam laikui ir išmontuojamas tik norint utilizuoti įrenginį. (⇨ 20.1)

- Nustatykite mažiausią pjovimo aukštį (1 pakopą). (⇨ 9.3)
- Vejos pjovimo robotą apverskite ir padėkite ant tinkamo pagrindo.



Kaip pavaizduota, įdėkite akumuliatorių (C) taip, kad jis užsifiksuotų.



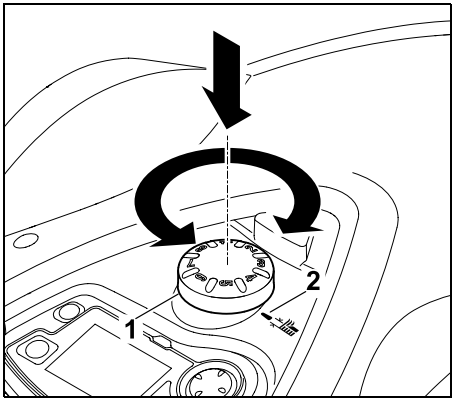
Uždėkite gaubtą (J) ir priveržkite varžtus (K). Atkreipkite dėmesį į didžiausią 1 - 2 Nm sukimo momentą.

- Vejos pjovimo robotą pastatykite ant ratų.

9.3 Pjovimo aukščio nustatymas

Mažiausias pjovimo aukštis:
1 lygis (20 mm)

Didžiausias pjovimo aukštis:
8 lygis (60 mm)

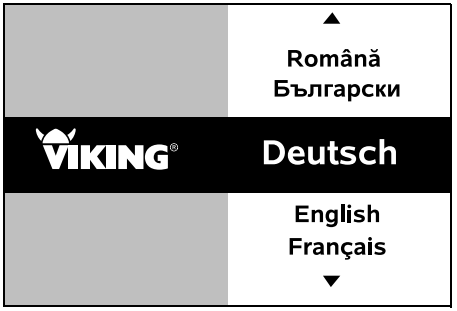


Paspauskite rankenėlę (1) ir pasukite. Atleidus ji užsifiksuoja. Žyma (2) rodo nustatytą pjovimo aukštį.

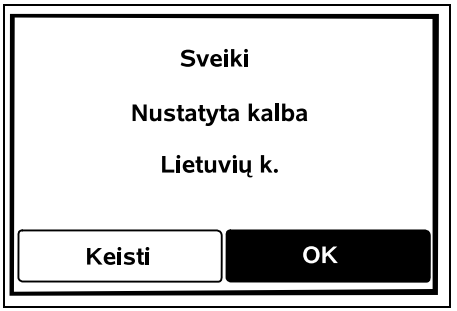
Rankenėlę galima nuimti nuo reguliavimo elemento traukiant į viršų. Ši konstrukcija užtikrina saugumą. Taip užtikrinama, kad įrenginio nebus galima pakelti ir nešti už rankenėlės.

9.4 Kalbos, datos ir paros laiko nustatymas

- Paspaudus bet kurį valdymo pulto mygtuką aktyvinamas įrenginys ir pagalbinė įrenginio programa.

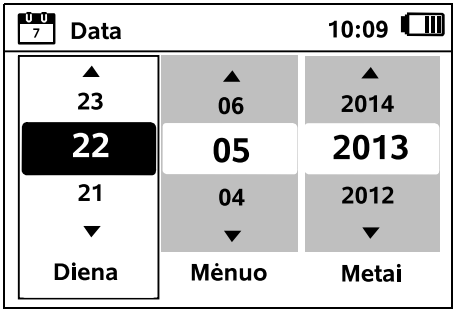


Pasirinkite norimą ekrano kalbą ir patvirtinkite mygtuku OK. OK

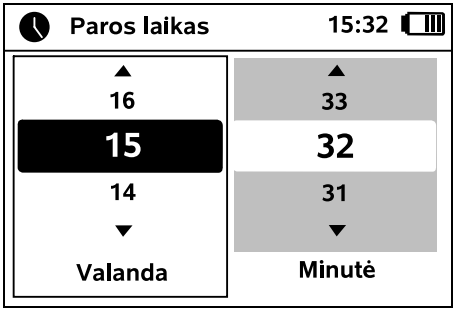


Pasirinktą kalbą patvirtinkite mygtuku OK arba paspauskite „Keisti“ ir pasirinkite kitą kalbą. OK

- Jei reikia, įveskite vejos pjovimo roboto 9 simbolių serijos numerį. Šis numeris išspausdintas specifikacijų lentelėje (lipdukas skyriuje po valdymo pultu).



Esamą datą nustatykite valdymo kryžmės mygtuku ir patvirtinkite paspausdami mygtuką OK. OK

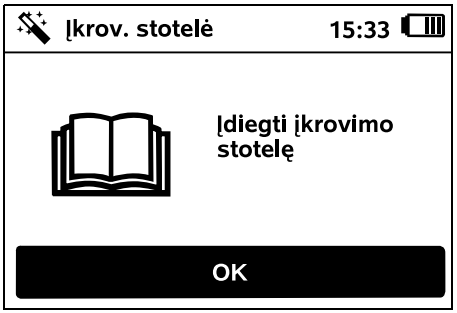


Esamą paros laiką nustatykite valdymo kryžmės mygtuku ir patvirtinkite paspausdami mygtuką OK.

9.5 Įkrovimo stotelės įrengimas

Atkreipkite dėmesį į šioje naudojimo instrukcijoje esančius įrengimo pavyzdžius. (⇨ 27.)

Prie įkrovimo stotelės galima montuoti kaip priedą įsigyjamą stogą nuo saulės. Jis vejos pjovimo robotą apsaugos nuo nepalankių oro sąlygų.

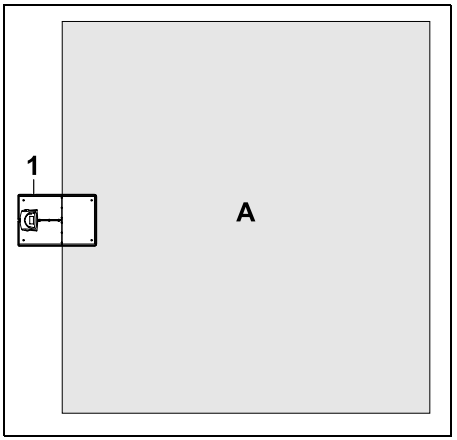


Įkrovimo stotelę įrenkite apsaugotoje vietoje, kurioje yra pavėsis. Dėl tiesioginių saulės spindulių gali padidėti įrenginio temperatūra, todėl ilgiau bus įkraunamas akumuliatorius.
Įkrovimo stotelė turėtų būti aiškiai matoma naudojimo vietoje, kad už jos neužkliūtumėte.

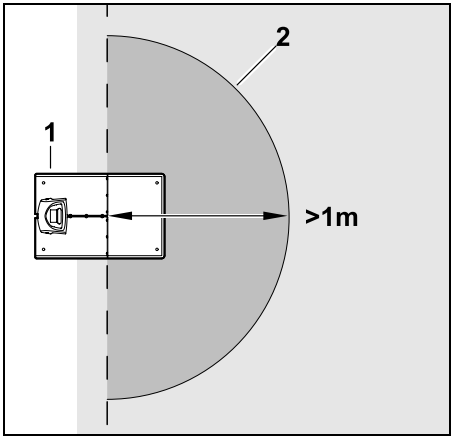
Norint naudoti įkrovimo stotelę, reikia tinklo jungties. Ji turi būti nuo įkrovimo stotelės nutolusi tokiu atstumu, kad atitinkamą srovės kabelį būtų galima prijungti tiek prie krovimo stotelės, tiek prie tinklo jungties – nekeiskite elektros tiekimo kabelio.

Galimi du įkrovimo stotelės įrengimo variantai (viduje ir išorėje). Vidinė įkrovimo stotelė yra pjaunamo ploto ribose. Išorinė įkrovimo stotelė nėra tiesiai pjaunamo ploto ribose.

Vidinė įkrovimo stotelė

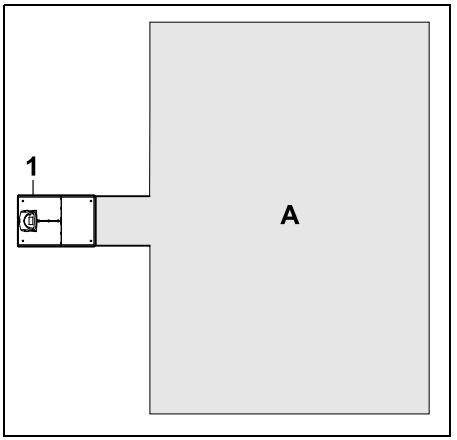


Įkrovimo stotelė (1) yra pjaunamo ploto ribose (A) (pilkas plotas).



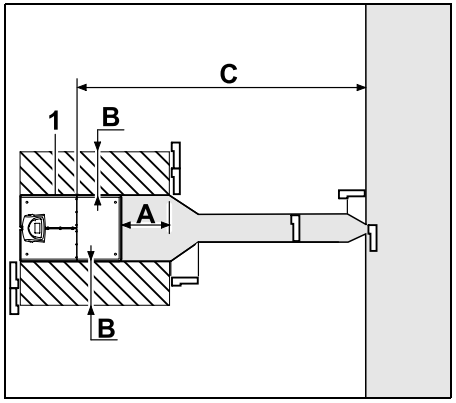
Prieš įkrovimo stotelę (1) turi būti lygus laisvas plotas (2), kurio spindulys būtų mažiausiai 1 m. Išlyginkite kalvas arba įdubimus.

Išorinė įkrovimo stotelė



Išorinė įkrovimo stotelė (1) yra už pjaunamo ploto ribų (A).

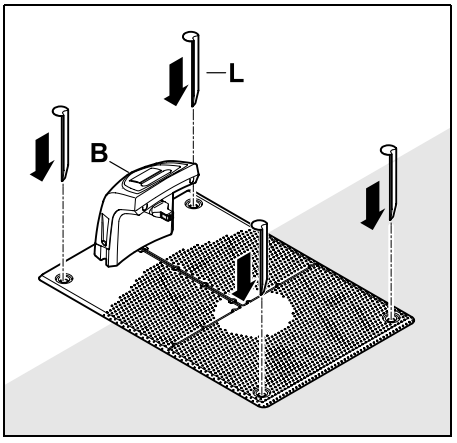
Kad įrenginys grįžtų į išorinę įkrovimo stotelę, naudojamas atskirai parduodamas priedas (**AED 600**). (⇨ 11.14)
Daugiau informacijos suteiks VIKING prekybos atstovas.



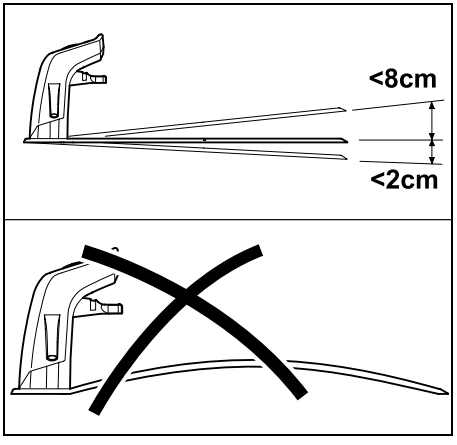
Kad prie įkrovimo stoteles prisijungiama ir atsijungiama būtų tinkamai, įkrovimo stotelę (1) reikia įrengti, kaip parodyta. Sritis aplink įkrovimo stotelę ir už ribojimo vielos ribų turi būti plokščia ir lengvai pravažiuojama. Išlyginkite kalvas arba įdubimus.

Mažiausias atstumas iki pjaunamo ploto:
A = 50 cm
Laisvo ploto plotis: **B** = 44 cm
Didžiausias atstumas iki pjaunamo ploto:
C = 12 m

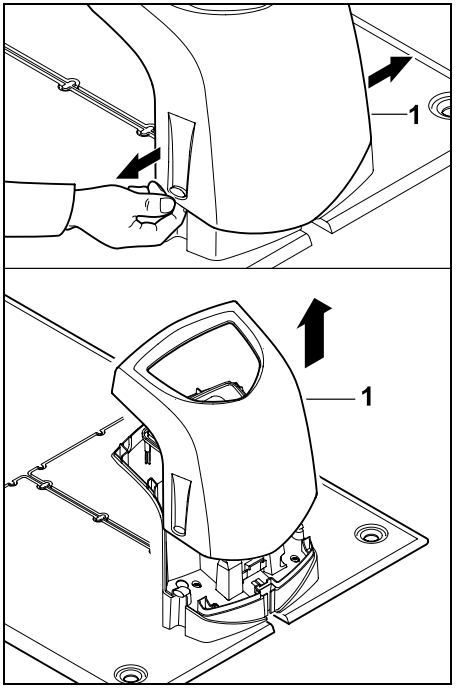
Įkrovimo stotelės pritvirtinimas



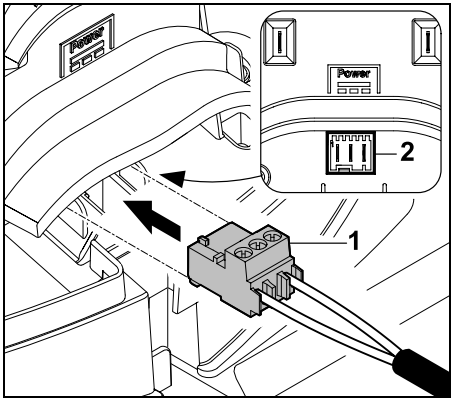
Įkrovimo stotelę (B) pageidaujamoje naudojimo vietoje pritvirtinkite keturiais kuoleliais (L).



Pageidaujamos vietos paviršius turi būti horizontalus. Įkrovimo stotelė gali būti pasvirusi maksimaliai 2 cm atgal ir 8 cm į priekį. Niekada nesulenkite pagrindo plokštės. Pašalinkite po pagrindo plokšte esančius nelygumus, kad ji visa priglustų.



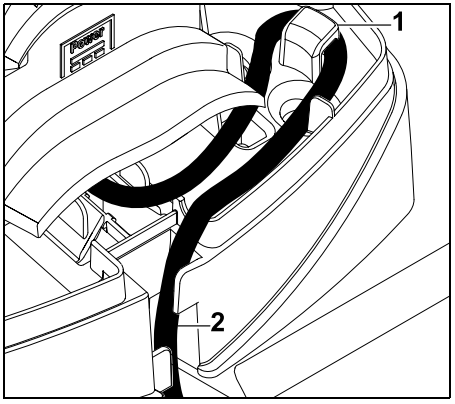
Kaip parodyta paveikslėlyje, kairėje ir dešinėje pusėje šiek tiek praskėskite dangtelį (1) ir nuimkite keldami į viršų.



Maitinimo bloko (1) kištuką (2) prijunkite prie įkrovimo stotelės plokštės lizdo.

POWER

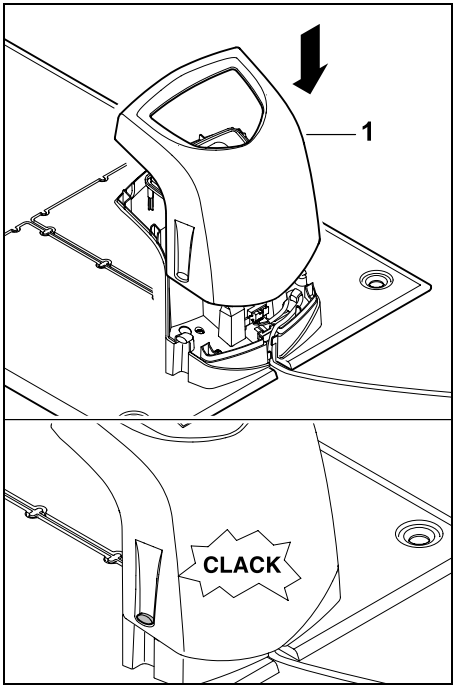
Jei reikia, kištuką galima nusukti (pvz., kišant maitinimo laidą per skylę sienoje).
Tvirtindami kištuką prie maitinimo laido nesumaišykite polių. (⇨ 16.8)



Kaip parodyta paveikslėlyje, elektros laidą iki maitinimo bloko nutieskite per elektros laido laikiklį (1) ir laido movą (2).

- Maitinimo bloką įrenkite už pjaunamo ploto, nuo tiesioginių saulės spindulių, drėgmės ir sušlapimo apsaugotoje vietoje, jei reikia, tvirtinkite prie sienos.
- Visus elektros laidus tieskite už pjaunamo ploto, pjovimo peilių nepasiekiamose srityse ir pritvirtinkite prie žemės arba įmontuokite į laido movą.
- Elektros laidą išvyniokite netoli įkrovimo stotelės, kad nebūtų trikdomas laido signalas.

Maitinimo blokas tinkamai veikia tik tuomet, kai **eksploatavimo temperatūra** yra nuo **0° C** iki **60° C**.



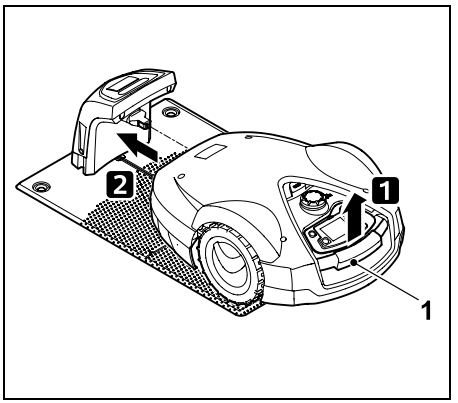
Dangtelį (1) uždėkite ant įkrovimo stotelės ir užfiksuokite, neprispauskite laido. Tada prijunkite tinklo kištuką.

Kol ribojimo viela neprijungta, mirksi įkrovimo stotelės raudonas šviesos diodas. (⇨ 13.1)

- Baigę dirbti paspauskite valdymo pulto mygtuką OK.

OK

Jeigu sumontuota išorinė įkrovimo stotelė, VIKING po pirmojo sumontavimo rekomenduoja nustatyti bent vieną pradinį tašką už pereinamosios linijos į įkrovimo stotelę ribų. Paleidimo dažnis privalo būti nustatytas taip, kad 0 iš 10 pjovimo etapų (0/10) būtų pradedama nuo pradinio taško (pradinis taškas 0). (⇨ 11.15)



Vejos pjovimo robotą truputį kilstelėkite už pernešimo rankenos (1), kad atlaisvintumėte varančiuosius ratus. Įrenginį atremkite ant priekinių ratų ir įstumkite į įkrovimo stotelę.

Prijungus prie įkrovimo stotelės, negali šviesti nė vienas įkrovimo stotelės šviesos diodas. (⇨ 13.1)

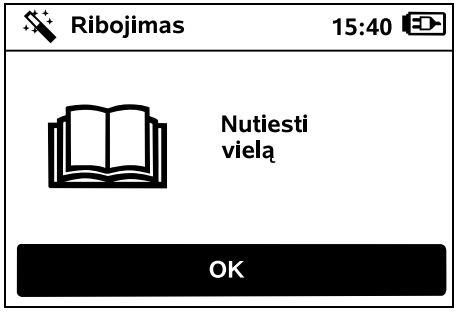
Tada paspauskite valdymo pulto mygtuką OK.

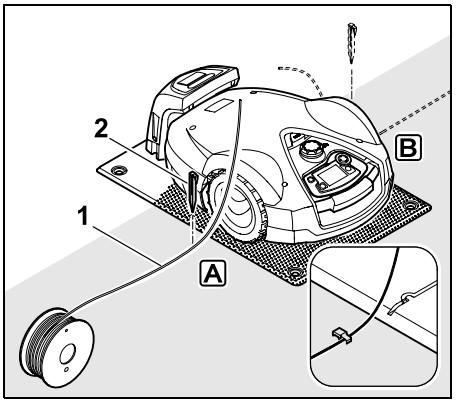
Jei akumuliatorius išsikrovęs, įstūmus į įkrovimo stotelę dešiniajame viršutiniame ekrano kampe vietoje akumuliatoriaus simbolio pasirodo tinklo kištuko simbolis ir akumuliatorius įkraunamas, kol ribojimo viela nutiesiama kitoje vietoje. (⇨ 15.8)

9.6 Ribojimo vielos tiesimas

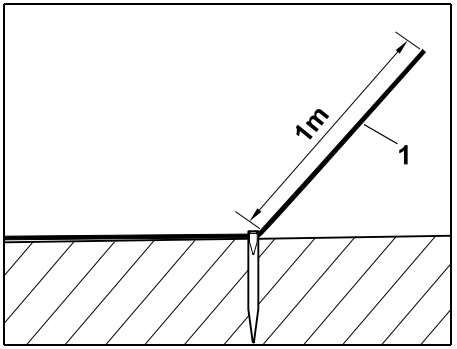
Prieš pradėdami tiesti ribojimo vielą, perskaitykite visą skyrių „Ribojimo viela“ ir jo paisykite. (⇨ 12.)

Suplanuokite, kaip norite nutiesti, atsižvelkite į **atstumą tarp vielų**, tiesdami įrenkite **blokuojamus plotus**, **vielos rezervus**, **jungiamąsias atkarpas**, **pašalinius plotus** ir **pereinamąsias linijas**.



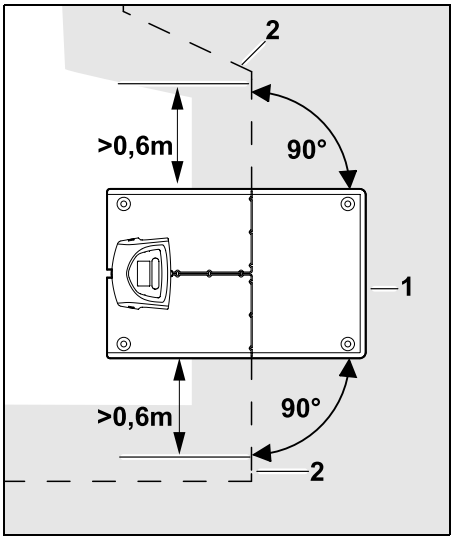


Ribojimo vielą (1) **kairiojoje** A arba **dešiniojoje** B pusėse prie pat pagrindo plokštės ir šalia vielos išleidimo angos fiksavimo vinimi (2) pritvirtinkite prie žemės.



Palikite laisvą vielos galą (1), kurio ilgis būtų apie 1 m.

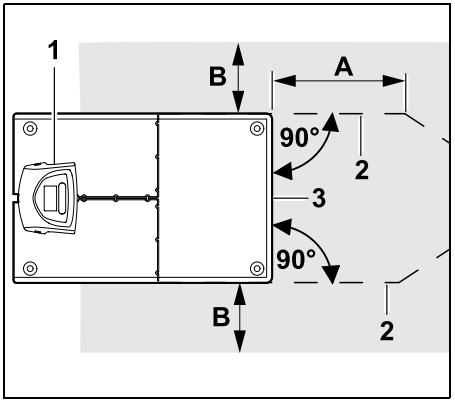
Vidinė įkrovimo stotelė



Prieš įkrovimo stotelę ir už jos (1) ribojimo vielą (2) **0,6 m** nutieskite tiesiai ir stačiu kampu pagrindo plokštei. Tada ribojimo vielą tieskite pjaunamo ploto kraštu.

Jei naudojama grįžimo su poslinkiu (koridoriaus) funkcija, ribojimo viela mažiausiai **1,5 m** atstumu prieš įkrovimo stotelę ir už jos turi būti nutiesta tiesiai ir stačiu kampu pagrindo plokštei. (⇨ 11.14)

Išorinė įkrovimo stotelė

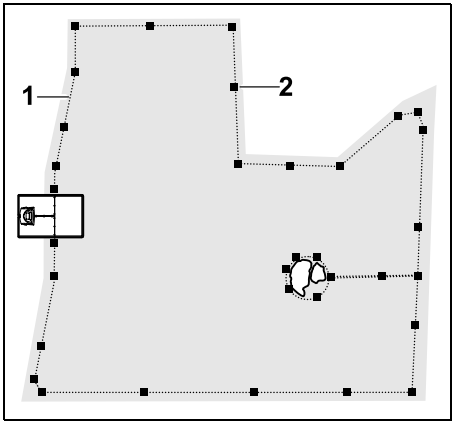


Prieš įkrovimo stotelę (1) ir už jos ribojimo vielą (2) atstumu (A) nutieskite stačiu kampu pagrindo plokštei. Galiausiai padarykite siaurą praėjimą. (⇨ 12.9) Nuo pagrindo plokštės krašto turi būti paliktas mažiausiai (B) atstumas, kad vejos pjovimo robotas galėtų laisvai pravažiuoti.

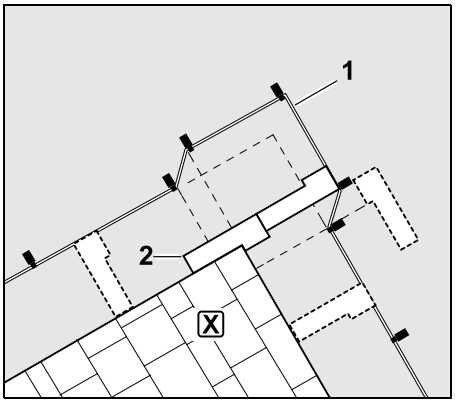
A = **50 cm**
B = **44 cm**

Platesnė informacija apie išorinės įkrovimo stotelės įrengimą pateikta skyriuje „Įrengimo pavyzdžiai“. (⇨ 27.)

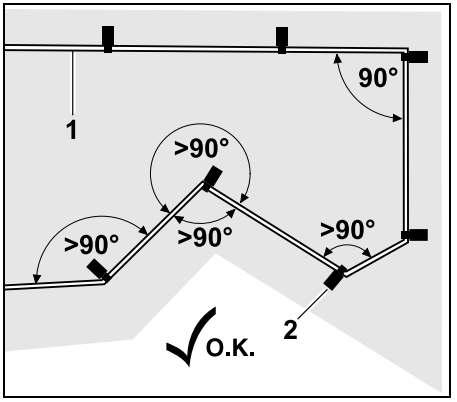
Tada ribojimo vielą tieskite pjaunamo ploto kraštu.



Ribojimo vielą (1) nutieskite aplink pjaunamą plotą ir aplink galimai esamas kliūtis (⇨ 12.7), po to pritvirtinkite prie žemės fiksavimo vinimis (2). Atstumą patikrinkite naudodami „iRuler“. (⇨ 12.5)

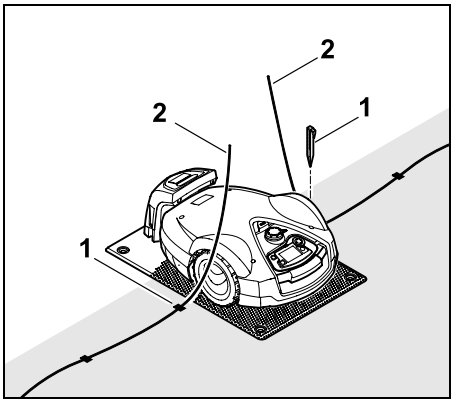


Aplink aukštas kliūtis, pavyzdžiui, mūro sienų kampus ar aukštus lysvių aptvarus X, kampuose reikia palikti didesnį atstumą iki vielos, kad vejos pjovimo robotas nesiektų kliūties. Ribojimo vielą (1) nutieskite naudodami „iRuler“ (2), kaip parodyta paveikslėlyje.



Stenkitės neformuoti smailių kampų (mažesnių nei 90°). Smailiuose kampuose ribojimo vielą (1) prie žemės pritvirtinkite fiksavimo vinimis (2), kaip parodyta.

- Jei reikia, ribojimo vielą pailginkite naudodami kartu pateikiamas vielos jungtis. (⇨ 12.14)
- Jei yra keli susiję pjaunami plotai, įrenkite pašalinius plotus (⇨ 12.8) arba pjaunamus plotus sujunkite pereinamosiomis linijomis. (⇨ 12.9)



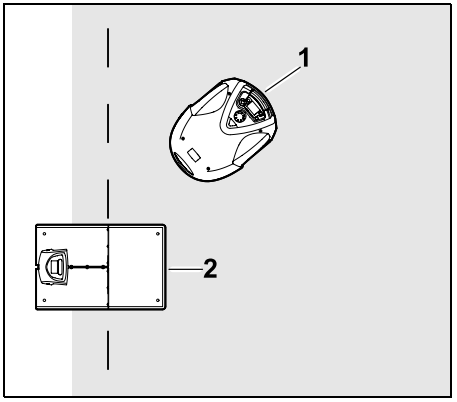
Paskutinę fiksavimo vinį (1) įkalkite kairiojoje arba dešiniojoje pusėje prie pat pagrindo plokštės, šalia vielos išleidimo

vietos. Nupjaukite ribojimo vielą (2), palikite maždaug 1 m ilgio laisvas vielos atkarpas.

- Patikrinkite, ar ribojimo viela pritvirtinta prie žemės, dažniausiai vienam metrui pakanka vienos fiksavimo vinies. Ribojimo viela visada turi būti prigludusi prie vejos paviršiaus. Fiksavimo vinis įkalkite iki galo.
- Baigę dirbti paspauskite valdymo pulto OK mygtuką. OK

Jei akumuliatorius per mažai įkrautas, kad galėtų atlikti likusius pagalbinės įrengimo programos veiksmus, pasirodo atitinkamas pranešimas. Tokiu atveju vejos pjovimo robotą prijunkite prie įkrovimo stotelės ir įkraukite akumuliatorių.
Pagalbinės įrengimo programos tolesnį žingsnį OK mygtuku galima perjungti tik tada, kai pasiekiama reikiama akumuliatoriaus įtampa.

9.7 Ribojimo vielos prijungimas

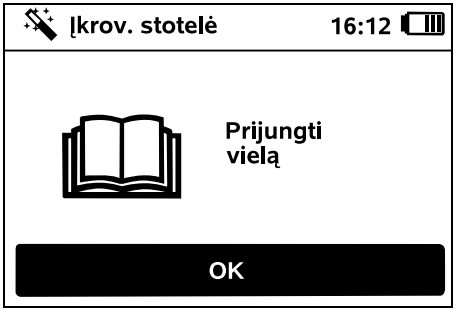


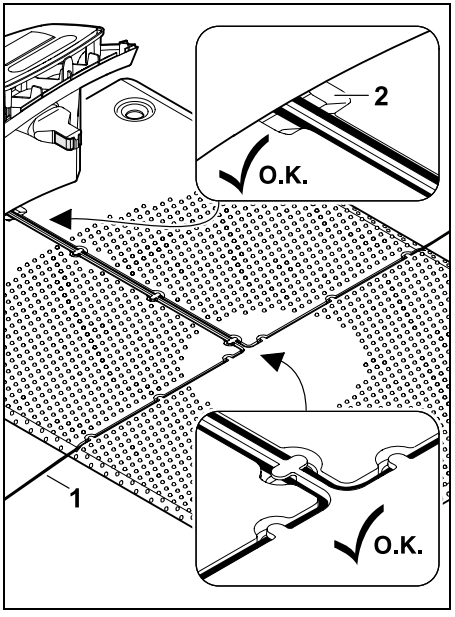
Vejos pjovimo robotą (1), kaip parodyta paveikslėlyje, pastatykite pjaunamame plote už įkrovimo stotelės (2) ir paspauskite mygtuką OK. OK

Maitinimo bloko kištuką atjunkite nuo elektros tinklo ir paspauskite mygtuką OK. OK

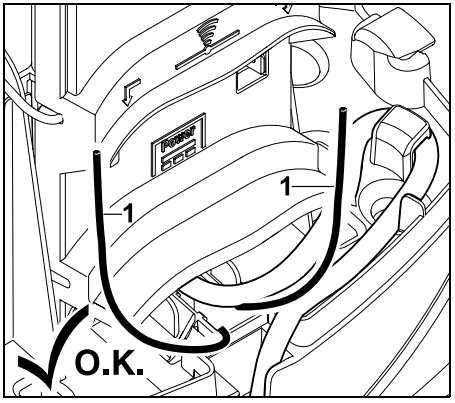
Nuimkite dangtelį, kaip aprašyta skyriuje „Įkrovimo stotelės įrengimas“. (⇨ 9.5)

Tada paspauskite valdymo pulto mygtuką OK. OK



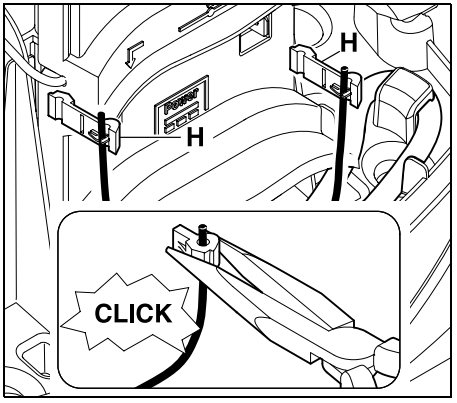


Ribojimo vielą (1) įstatykite į pagrindo plokštės kabelio tvirtinimo detales ir įverkite per lizdą (2).



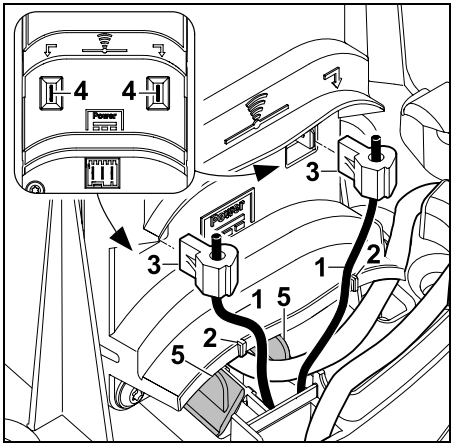
Ribojimo vielos galus (1) sutrumpinkite maždaug iki 10 cm ilgio.

Paisykite palikto vielos galų ilgio ir galų nevyniokite. Per ilgi galai gali trukdyti tinkamai dirbti vejos pjovimo robotui.



Ant vielos galo tinkamomis replėmis užspauskite fiksuojamąjį kištuką (H) ir patikrinkite, ar tinkamai užsifiksavo.

Fiksuojamieji kištukai yra skirti vienkartiniam naudojimui, tad juos nuėmus, naudoti pakartotinai draudžiama. Papildomų fiksuojamųjų kištukų galima įsigyti iš VIKING prekybos atstovo. (⇨ 17.)



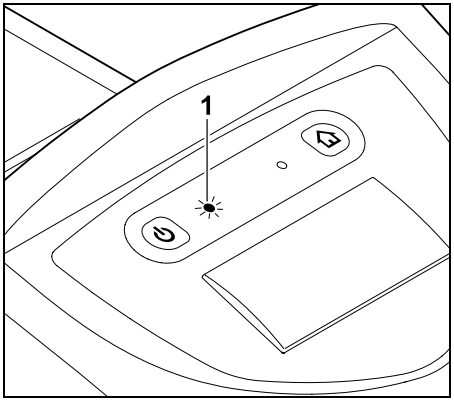
Ribojimo vielą (1) nutieskite tarp abiejų žymų (2). Kištukus (3) užmaukite ant kaiščių (4), kaip pavaizduota. Stebėkite, kad kairysis ir dešinysis ribojimo vielos galai būtų tinkamai prijungti, nesukeiskite vielos galų. Uždarykite kabelių kanalo (5) dangtelį.

- Baigę dirbti paspauskite valdymo pulto mygtuką OK.

Sumontuokite dangtelį, kaip aprašyta skyriuje „Įkrovimo stotelės įrengimas“. (⇨ 9.5)

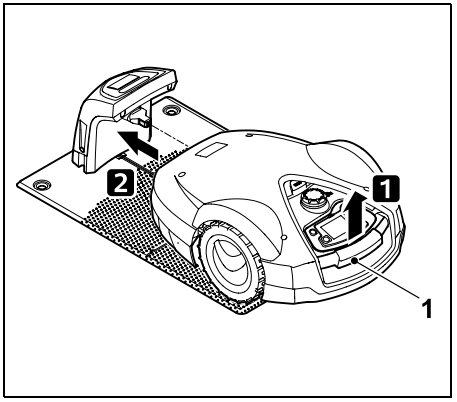
Tada paspauskite valdymo pulto mygtuką OK.

Maitinimo bloko kištuką prijunkite prie elektros tinklo ir paspauskite mygtuką OK.



Kai ribojimo viela tinkamai įrengta ir įkrovimo stotelė prijungta prie srovės tiekimo tinklo, šviečia įkrovimo stotelės raudonas šviesos diodas (1).

Atkreipkite dėmesį į skyriuje „Įkrovimo stotelės valdymo elementai“ pateiktą informaciją, ypač kai šviesos diodai šviečia ne taip, kaip aprašyta. (⇨ 13.1)



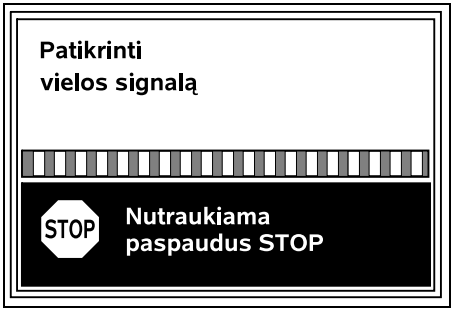
Vejos pjovimo robotą truputį kilstelėkite už rankenos pernešti (1) ir nustatykite varančiuosius ratus. Įrenginį atremkite ant priekinių ratų ir įstumkite į įkrovimo stotelę.

Prijungus prie įkrovimo stotelės, negali šviesti nė vienas įkrovimo stotelės šviesos diodas. (⇨ 13.1)

Tada paspauskite valdymo pulto mygtuką OK.

9.8 Vejos pjovimo roboto ir įkrovimo stotelės sujungimas

Vejos pjovimo robotą galima pradėti eksploatuoti tik tada, kai tinkamai priimamas įkrovimo stotelės siunčiamas vielos signalas. (⇨ 11.16)



Laido signalo patikra gali trukti kelias minutes. Paspaudus įrenginio viršuje esantį raudoną mygtuką STOP, sujungimas nutraukiamas ir perjungiamas ankstesnis pagalbinės įrengimo programos žingsnis.

Normalus signalas

Vielos signalas OK:
Ekrane rodomas tekstas „Vielos signal. OK“. Vejos pjovimo robotas ir įkrovimo stotelė sujungti tinkamai.

Pirmąjį įrenginį tęskite spustelėdami mygtuką OK.

MI 632 C, MI 632 PC:
Po sėkmingo prijungimo aktyvinamas en. taup. rež. „GPRS“. (⇨ 11.11)

Signalas su trikdžiais

Vejos pjovimo robotas **negauna vielos signalo**:
Ekrane rodomas tekstas „Nėra vielos signalo“.

Vejos pjovimo robotas gauna **vielos signalą su trikdžiais**:
Ekrane rodomas tekstas „Vielos signalo tikrinimas“.

Vejos pjovimo robotas gauna **vielos, kurios poliai sukeisti, signalą**:
Ekrane rodomas tekstas „Sukeistos jungtys arba iMow už ribos“.

Galima priežastis:

– Laikinas sutrikimas
– Vejos pjovimo robotas neprijungtas prie įkrovimo stotelės
– Jungiant ribojimo vielą, buvo sukeisti poliai
– Įkrovimo stotelė išsijungusi arba neprijungta prie srovės tiekimo tinklo.
– Nepakanka kištukinių jungčių
– Privažiavimo prie įkrovimo stotelės srityje yra suvyniotas maitinimo laidas
– Per ilgi ribojimo vielos galai
– Nutrūkusi ribojimo viela
– Kiti signalai, pavyzdžiui, mobiliojo telefono arba kitos įkrovimo stotelės signalas
– Elektros įžeminimo laidai, gelžbetonis arba trukdantys metalai dirvoje po įkrovimo stotele
– Viršytas maksimalus ribojimo vielos ilgis (⇨ 12.1)

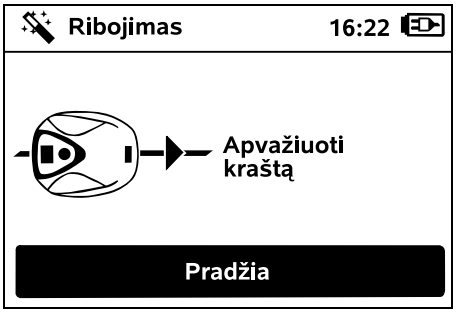
Ką daryti:

– Pakartokite sujungimą be papildomų pagalbos priemonių
– Prijunkite vejos pjovimo robotą prie įkrovimo stotelės (⇨ 15.7)
– Tinkamai sujunkite ribojimo vielos galus (⇨ 9.7)
– Patikrinkite įkrovimo stotelės maitinimo jungtį, išvyniokite prie stotelės esantį maitinimo laidą, nepalikite jo suvynioto
– Patikrinkite kištukines jungtis ir sutrumpinkite per ilgus ribojimo vielos galus (⇨ 9.7)
– Patikrinkite įkrovimo stotelės šviesos diodų rodmenis (⇨ 13.1)
– Sutaisykite vielos trūkimą
– Išjunkite mobiliuosius telefonus ir netoli esančias įkrovimo stoteles
– Perkelkite įkrovimo stotelę į kitą vietą arba pašalinkite trikdžių šaltinius, esančius po įkrovimo stotele
– Naudokite didesnio skersmens ribojimo vielą (specialusis priedas)

Pasinaudoję atitinkama pagalbos priemone, paspauskite mygtuką OK ir pakartokite sujungimą.

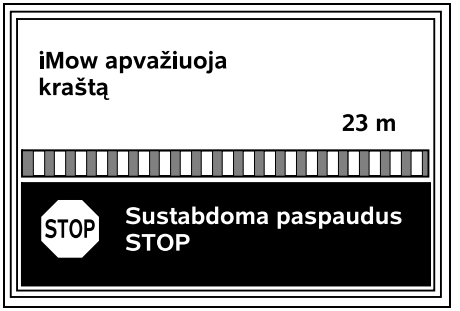
Jei laido signalas gaunamas netinkamai ir nepadeda anksčiau aprašytos priemonės, susisiekite su VIKING prekybos atstovu.

9.9 Įdiegimo tikrinimas



Paspaudę mygtuką OK paleiskite bandomąją eigą – pjovimo peilis nebus suaktyvintas.

MI 632 C, MI 632 PC:
Bandomosios eigos metu nustatoma vejos pjovimo roboto **namų sritis**. (⇨ 14.5)



Robotui važiuojant palei kraštus, eikite paskui jį ir stebėkite, kad

– vejos pjovimo robotas pjaunamo ploto kraštu važiuotų, kaip suplanuota;

– atitiktų atstumas iki kliūčių ir pjaunamo ploto ribų;

– robotas tinkamai įvažiuotų į įkrovimo stotelę ir iš jos išvažiuotų.

Ekrane rodomas nuvažiuotas atstumas – ši vertė metrais reikalinga pjaunamo ploto krašte nustatant **pradinius taškus**. (⇨ 11.15)

- Norimoje vietoje nuskaitykite rodomą vertę ir ją pasižymėkite. Po pirmo įrenginio rankiniu būdu nustatykite pradinį tašką.

Važiavimas palei kraštus gali būti nutrauktas automatiškai, atsitrenkus į kliūtis, važiuojant per daug stačiomis nuokalnėmis, arba ranka, paspaudus mygtuką STOP.

- Jei bandomoji eiga buvo nutraukta automatiškai, pakoreguokite ribojimo vielos padėtį ir pašalinkite kliūtis.
- Prieš tęsdami važiavimą palei kraštus, patikrinkite vejos pjovimo roboto padėtį. Įrenginys turi stovėti ant ribojimo vielos arba pjaunamame plote, priekiu nukreiptas į ribojimo vielą.

Tęsiama eiga po nutraukimo:

Po nutraukimo važiavimą palei kraštus tęskite paspaudę **Taip**.

Paspaudus **Ne**, važiavimas palei kraštus nutraukiamas ir perjungiamas tolesnis pagalbinės įdiegimo programos žingsnis.

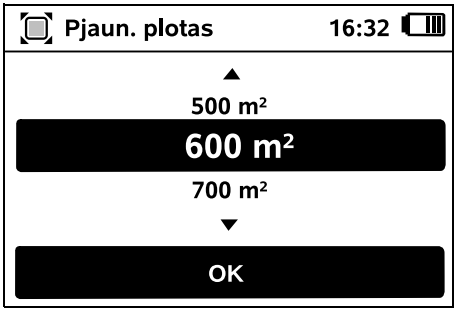
VIKING rekomenduoja nenutraukti bandomosios eigos. Važiuojant pjaunamo ploto kraštais arba prijungus prie įkrovimo stotelės, nebus atpažintos galimos problemos.

Jei reikia, bandomąją eigą galima iš naujo atlikti po pirmojo įrengimo. (⇨ 11.14)

Bandomosios eigos užbaigimas:

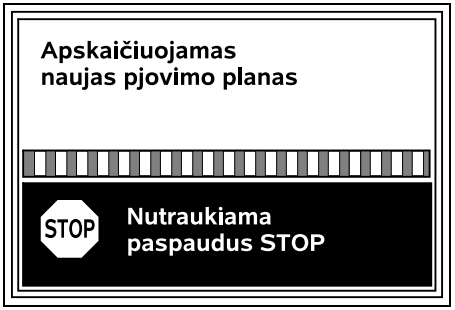
Įvažiavus į įkrovimo stotelę po viso rato, iškviečiamas tolesnis pagalbinės įdiegimo programos žingsnis.

9.10 Vejos pjovimo roboto programavimas



Įveskite vejos ploto dydį ir patvirtinkite mygtuku OK. OK

Prie pjaunamo ploto dydžio nereikia priskaičiuoti įvestų blokuojamų plotų arba pašalinių plotų.



Apskaičiuojamas naujas pjovimo planas. Procesą galima nutraukti paspaudus įrenginio viršuje esantį raudoną mygtuką STOP.

Mygtuku OK patvirtinkite nuorodą „Patvirtinti kiekvieną dieną atskirai arba keisti aktyvumo trukmę“. OK

Rodoma pirmadienio aktyvumo trukmė ir aktyvinamas meniu punktas **Aktyvumo tr. tvirtinimas**.

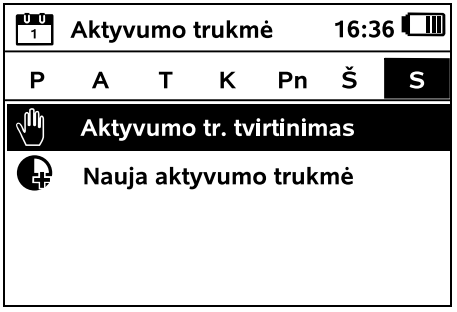
Paspaudus OK patvirtinamos visos aktyvumo trukmės ir parodomas kitas dienos planas.

Jei pjaunamas plotas yra mažesnis, nereikia pjauti kiekvieną savaitės dieną. Šiuo atveju nerodoma aktyvumo trukmė ir nepateikiamas meniu punktas „Trinti aktyvumo trukmes“. Dienas, kai nenurodyta aktyvumo trukmė, taip pat reikia patvirtinti mygtuku OK.

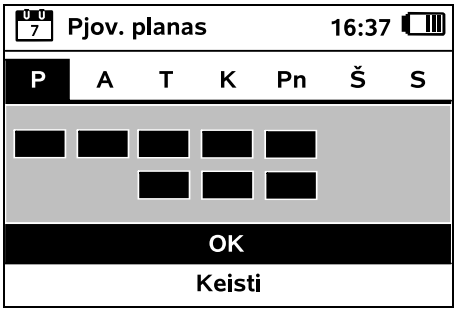
Rodomą **aktyvumo trukmę** galima keisti. Šiuo tikslu pageidaujamą laiko intervalą parinkite kryžiuko formos mygtuku ir atidarykite spustelėdami OK (⇨ 11.7).

Jei pageidaujate papildomos aktyvumo trukmės, pasirinkite meniu punktą **Nauja aktyvumo trukmė** ir atidarykite spustelėdami OK. Parinkties lange nustatykite naują pradžios ir pabaigos laiko aktyvumo trukmę ir patvirtinkite spustelėdami OK. Vienai dienai galima parinkti daugiausia tris aktyvumo trukmes.

Jei norite ištrinti visas rodomas aktyvumo trukmes, pasirinkite meniu punktą **Trinti aktyvumo trukmes** ir patvirtinkite paspausdami OK.



Patvirtinus sekmadienio aktyvumo trukmę rodomas pjovimo planas.



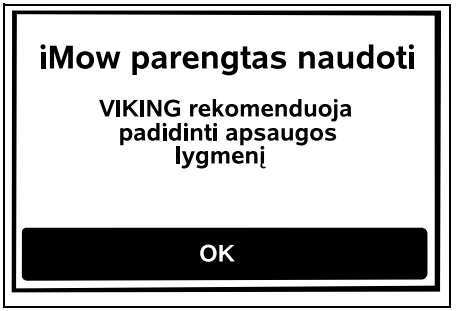
Paspaudus OK, patvirtinamas rodomas pjovimo planas ir perjungiamas baigiamasis pagalbinės įrengimo programos žingsnis.

Jei reikalingi pakeitimai, pasirinkite **Keisti** ir individualiai parinkite aktyvumo trukmę.

Įsijungus aktyvumo trukmei, pašaliniai asmenys negali būti arti pavojaus zonos. Aktyvumo trukmę reikia atitinkamai pritaikyti. Atsižvelkite į komunalinių įstaigų nuostatus dėl vejos pjovimo robotų naudojimo bei į nuorodas skyriuje „Jūsų saugumui“ (⇨ 6.) ir, baigę pirmąjį įrengimą, nedelsdami pakeiskite aktyvumo trukmę arba meniu „Pjovimo planas“. (⇨ 11.6) Kompetentingoje įstaigoje turėtumėte pasiteirauti, kada dieną ir naktį galite naudoti įrenginį.

9.11 Pirmojo įrengimo užbaigimas

Nuo pjaunamo ploto surinkite visus pašalinius daiktus (pvz., žaislus, įrankius).

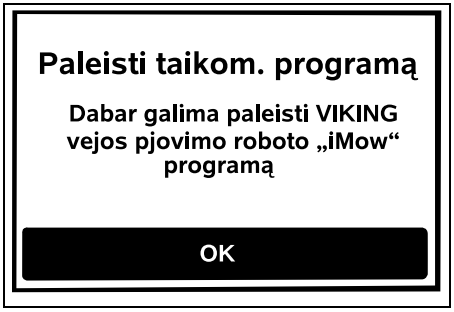


Pirmąjį įrengimą užbaikite spustelėję mygtuką OK.

Baigus pirmąjį įrengimą suaktyvintas apsaugos lygmuo „Nėra“. VIKING rekomenduoja parinkti vieną iš **apsaugos lygmenų** – „žemas“, „vidutinis“ arba „aukštas“. Taip užtikrinsite, kad pašaliniai negalės reguliuoti ir vejos pjovimo roboto prijungti prie kitų įkrovimo stotelių. (⇨ 11.16)

MI 632 C, MI 632 PC:
VIKING rekomenduoja papildomai suaktyvinti GPS apsaugą. (⇨ 11.16)

MI 632 C, MI 632 PC:



Kad būtų galima naudoti visas vejos pjovimo roboto funkcijas, **VIKING iMow programa** turi būti įdiegta ir paleista išmaniajame telefone arba planšetiniame kompiuteryje, kuriame yra internetinis ryšys ir GPS imtuvas. (⇨ 10.)

Uždarykite dialogo langą mygtuku OK. OK

9.12 Pirmas pjovimas po pirmo įrengimo

Jei pirmojo įrengimo užbaigimo laikas sutampa su aktyvumo trukme, vejos pjovimo robotas nedelsdamas pradeda pjauti pjaunamą plotą.

Jei pirmojo įrengimo užbaigimo laikas nesutampa su aktyvumo trukme, pjovimo procesą pradėsite paspaudę mygtuką OK. Jei nenorite, kad vejos pjovimo robotas pjautų, paspauskite „Ne“. OK

10. VIKING iMow programa

Modelius **MI 632 C, MI 632 PC** galima valdyti naudojant **VIKING iMow programą**.
Programą galima įsigyti visoms naudojamoms operacinėms sistemoms atitinkamose programų parduotuvėse.

Skyriaus „Saugumas“ nurodymai ypač taikomi visiems **VIKING iMow programos** naudotojams. (⇨ 6.)

Aktyvinimas:
Kad būtų galima perduoti duomenis iš programos į vejos pjovimo robotą, įrenginį ir savininko el. pašto adresą turi suaktyvinti VIKING prekybos atstovas. El. pašto adresu nusiunčiamas kodas ir aktyvavimo nuoroda.
VIKING iMow programa turi būti įdiegta išmaniajame telefone arba planšetiniame kompiuteryje, kuriame yra internetinis ryšys ir GPS imtuvas. El. laiško gavėjas nustatomas kaip administratorius ir pagrindinis programos naudotojas, jis gali naudotis visomis funkcijomis.

Išsaugokite el. pašto adresą ir slaptažodį, kad pakeitę išmanųjį telefoną ir planšetinį kompiuterį vėl galėtumėte įdiegti **VIKING iMow programą** (pvz. , jei pamestumėte mobiliojo ryšio įrenginį).

Duomenų perdavimas:
Į pirkimo kainą įeina duomenų perdavimas iš vejos pjovimo roboto į internetą (M2M paslauga) 3 metus. Prieš baigiantis sutarties galiojimui ekrane ir programoje bus rodomas priminimas, sutartį galite pratęsti pas VIKING prekybos atstovą. Duomenų perdavimas nevyksta nenutrūkstamai, todėl gali užtrukti kelias minutes.

Duomenų perdavimas iš programos į internetą priklausomai nuo jūsų sutarties su mobiliojo ryšio operatoriumi arba interneto paslaugų teikėju gali būti apmokestinamas, šias išlaidas padengiate patys.

Jei nėra mobiliojo radijo ryšio ir programos, GPS apsauga yra tik be el. ir SMS pranešimų.

Pagrindinės programos funkcijos:

– Pjovimo plano peržiūra ir redagavimas

– Pradėti pjauti

– Įjungti ir išjungti automatiką

– Nusiųsti vejos pjovimo robotą į įkrovimo stotelę

– Pjovimas pageidaujamoje zonoje: **Pageidaujama zona** yra pjaunamo ploto zona, apibrėžta išmaniuoju telefonu arba planšetiniu kompiuteriu. Mobiliojo ryšio įrenginio GPS imtuvu nustatomas pageidaujamos zonos vidurys ir spindulys aplink šią koordinatę. Vejos pjovimo robotas juda palei ribojimo vielą prie pageidaujamos zonos ir nupjauna ten veją.

– Datos ir paros laiko keitimas

Dėl pjovimo plano pakeitimo, pjovimo proceso paleidimo, automatikos įjungimo ir išjungimo, vejos pjovimo roboto nusiuntimo namo ir datos bei paros laiko pakeitimo galimi veiksmai, kurių nesitiki kiti asmenys. Todėl visada informuokite tokius asmenis apie galimus vejos pjovimo roboto veiksmus.

– Įrengin. informacijos ir vejos pjovimo roboto vietos peržiūra

– Suteikite vejos pjovimo robotui vardą

– Nustatykite mobiliojo telefono numerį SMS siuntimui

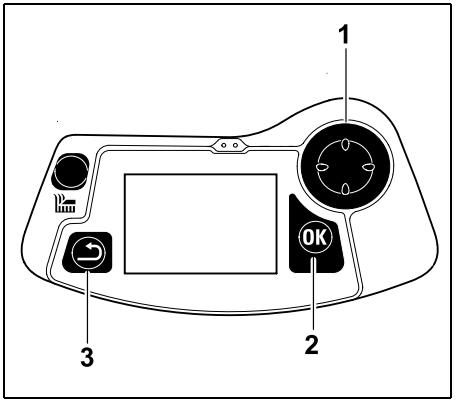
– Pakeiskite el. pašto adresą ir prieigos prie programos duomenis

– Pridėkite daugiau programos naudotojų ir svečio prieigos teisę ribotam naudojimui. Kiti naudotojai ir svečiai turi tik ribotą prieigą prie funkcijų.

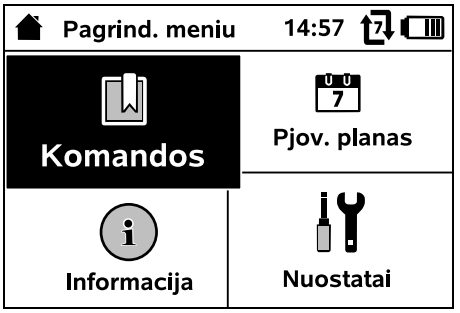
11. Meniu

11.1 Valdymo nurodymai

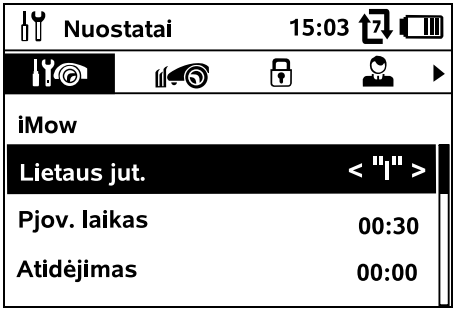
- Jei reikia, išimkite valdymo pultą. (⇨ 15.2)



Kryžiuko formos mygtukas (1) naudojamas naršyti meniu, mygtuku OK (2) patvirtinami nuostatai ir atidaromi meniu. Mygtuku „Atgal“ (3) galima vėl išeiti iš meniu.



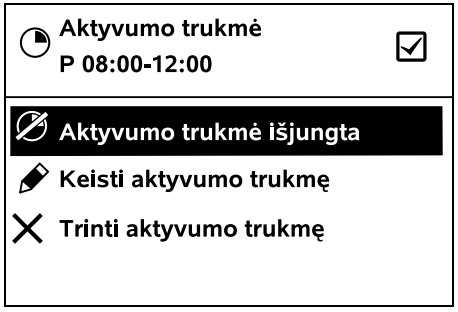
Pagrindinį meniu sudaro 4 pomeniu, kurie vaizduojami kaip ekrano mygtukai. Parinktas pomeniu vaizduojamas juoda spalva ir atidaromas mygtuku OK.



Antrajame meniu lygmenyje atitinkami pomeniu pateikiami skirtukuose. Skirtukai parenkami kryžiuko formos mygtuką spaudžiant kairėn arba dešinėn, o pomeniu – kryžiuko formos mygtuką spaudžiant žemyn arba aukštyn. Aktyvūs skirtukai ar meniu įrašai pažymėti juoda spalva.

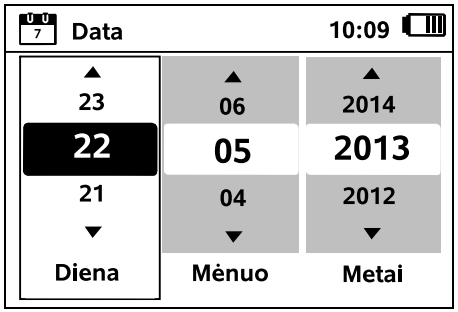
Dešiniajame ekrano krašte esanti slankjuostė nurodo, kad kryžiuko formos mygtuką spaudžiant žemyn arba aukštyn galima pamatyti kitus įrašus.

Pomeniu atidaromi spustelėjus mygtuką OK.



Pomeniu pateikiamas parinkčių sąrašas. Aktyvūs sąrašo įrašai pažymėti juoda spalva. Paspaudus mygtuką OK atsidaro parinkties langas arba dialogo langas.

Parinkties langas:



Nustatomas vertes galima keisti spaudžiant kryžiuko formos mygtuką. Esamos vertės mygtuko fonas yra juodesnis nei kitų. Visos vertės patvirtinamos paspaudus mygtuką OK.

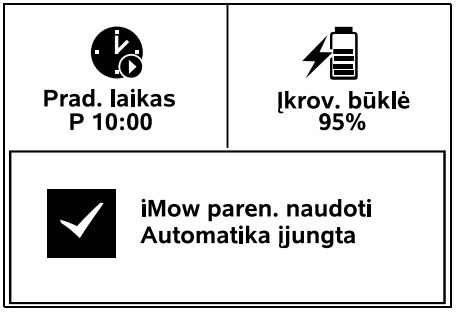
Dialogo langas:

Jei reikia išsaugoti pakeitimus arba patvirtinti pranešimus, ekrane pasirodo dialogo langas. Aktyvus ekrano mygtukas pažymėtas juoda spalva.

Jei galima rinktis, atitinkamas ekrano mygtukas parenkamas kryžiuko formos mygtuką spaudžiant kairėn arba dešinėn.

Mygtuku OK patvirtinama norima parinktis ir iškviečiamas aukštesnio lygmens meniu.

11.2 Būsenos rodmuo

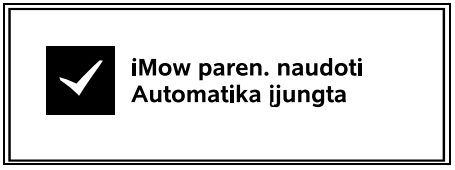


Būsenos rodmuo rodomas, kai:

– vejos pjovimo roboto budėjimo režimas nutraukiamas paspaudus vieną iš mygtukų;
– pagrindiniame meniu paspaudžiamas mygtukas „Atgal“;
– įrenginys eksploatuojamas.

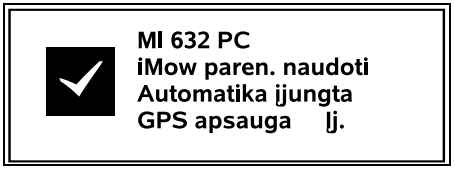
Viršutinėje rodmens srityje yra du konfigūruojami laukai, kuriuose gali būti pateikta įvairi informacija apie vejos pjovimo robotą ir pjovimo etapus. (⇨ 11.13)

Būsenos informacija be vykstančio veiksmo – MI 632, MI 632 P:



Pranešimo apačioje rodomas tekstas „Vejos robotas iMow parengtas naudoti“ kartu su simboliu ir automatikos būsena. (⇨ 11.5)

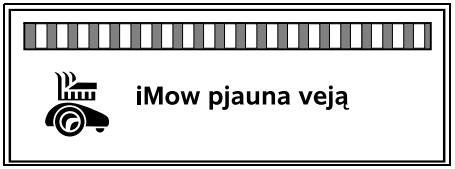
Būsenos informacija be vykstančio veiksmo – MI 632 C, MI 632 PC:



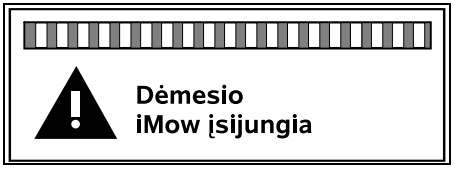
Pranešimo apačioje rodomas vejos pjovimo roboto pavadinimas (⇨ 10.), tekstas „Vejos robotas iMow parengtas naudoti“ kartu su

pavaizduotu simboliu, automatikos būsena (⇨ 11.5) ir informacija apie GPS apsaugą (⇨ 11.16).

Būsenos informacija vykstant veiksmams – visi modeliai:



Pjaunant **veją** ekrane rodomas tekstas „Vejos pjovimo robotas iMow pjauna veją“ ir atitinkamas simbolis. Teksto informacija ir simbolis atitinka aktyvų veiksmą.



Prieš pjovimą rodomas tekstas „Dėmesio – vejos pjovimo robotas iMow įsijungia“ ir įspėjamasis simbolis.

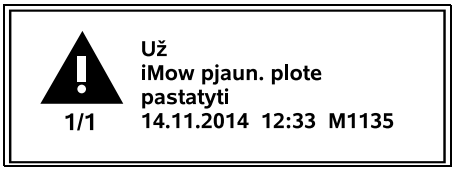
Mirksintis ekrano apšvietimas ir garsinis signalas papildomai perspėja, kad ruošiamasi įjungti pjovimo variklį. Kai vejos pjovimo robotas pradeda judėti, tik po kelių sekundžių automatiškai įsijungia pjovimo peilis.

Kraštų apipjovimas:
Kai vejos pjovimo robotas apipjauna pjaunamo ploto kraštą, rodomas tekstas „Pjaunamas kraštas“.

Važiuoti į įkrovimo stotelę:
Kai vejos pjovimo robotas grįžta į įkrovimo stotelę, ekrane rodoma atitinkama priežastis (pvz., išsikrovė akumuliatorius, nupjauta).

Akumuliatoriaus įkrovimas:
Įkraunant akumuliatorių rodomas tekstas „Akumuliatorius kraunamas“.

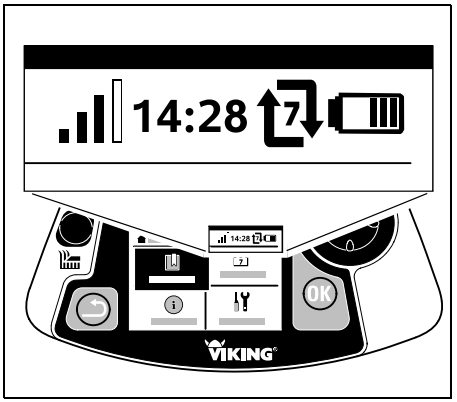
Pranešimas – visi modeliai:



Klaidos, sutrikimai ir rekomendacijos rodomos kartu su įspėjamuoju simboliu, data, laiku ir pranešimo kodu. Jei yra keli pranešimai, jie rodomi pakaitomis. (⇨ 24.)

Jei vejos pjovimo robotas paruoštas eksploatuoti, pakaitomis rodomas pranešimas ir būsenos informacija.

11.3 Informacijos sritis



Dešiniajame viršutiniame ekrano kampe rodoma tokia informacija:

1. Akumuliatoriaus įkrov. būklė arba įkrovimo veiksmas
2. Automatikos būsena
3. Paros laikas
4. Mob. radijo ryšio signalas (MI 632 C, MI 632 PC)

1. Įkrovimo būklė:
akumuliatoriaus simbolis rodo įkrovimo būklę.

Stulpelių nėra – akumuliatorius išsikrovė.
1–5 stulpeliai – akumuliatorius iš dalies įkrautas.
6 stulpeliai – akumuliatorius visiškai įkrautas.

Vykstant įkrovimo procesui, vietoj akumuliatoriaus simbolio rodomas **tinklo kištuko simbolis**.

2. Automatikos būsena:
Kai automatika įjungta, rodomas **automatikos simbolis**.

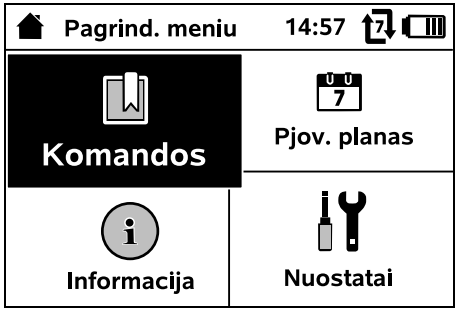
3. Paros laikas:
Esamas paros laikas rodomas 24 val. formatu.

4. Mob. radijo ryšio signalas:
Mobiliojo radijo ryšio (GPRS) **signalo stiprumas** rodomas 4 stulpeliais. Kuo daugiau stulpelių užpildyta, tuo geresnis ryšys.

Ryšio simbolis su mažąja raide „x“ nurodo, kad nėra ryšio su internetu.

Inicijuojant radijo ryšio modulį (tikrinant aparatinę įrangą ir programinę įrangą, pvz. , įjungus vejos pjovimo robotą), rodomas klaustukas.

11.4 Pagrindinis meniu



Pagrindinis meniu rodomas, kai

– būsenos rodmuo (⇨ 11.2) išjungiamas paspaudus OK mygtuką;
– antrajame meniu lygmenyje paspaudžiamas mygtukas „Atgal“.

1. Komandos (⇨ 11.5)
Blokuoti vejos pjovimo robotą iMow
Įjungti ir išjungti automatiką
Važiuoti į įkrovimo stotelę
Rankinis valdymas
Pradėti pjauti
Pradėti pjauti po tam tikro laiko
Praleisti kitą aktyvumo trukmę
Kraštų apipjovimas

2. Pjovimo planas (⇨ 11.6)
Dienos grafikas
Savaitės grafikas

3. Informacija (⇨ 11.9)
Pranešimai
Įvykiai
Vejos pjovimo roboto iMow būsena
Vejos būsena
Radijo ryšio modulio būsena (MI 632 C, MI 632 PC)

4. Nustatymai (⇨ 11.10)
Vejos pjovimo robotas iMow
Įrenginas
Saugumas
Apžiūra
Prekybos atstovų sritis

11.5 Komandos

Pageidaujamą komandą parinkite kryžiuko formos mygtuku ir vykdykite spustelėdami OK.

1. Blokuoti vejos pjovimo robotą iMow
2. Įjungti / išjungti automatiką
3. Važiuoti į įkrovimo stotelę
4. Rankinis valdymas
5. Pradėti pjauti
6. Pradėti pjauti po tam tikro laiko
7. Praleisti kitą aktyvumo trukmę
8. Kraštų apipjovimas

1. Blokuoti vejos pjovimo robotą iMow:
Aktyvinkite įrenginio blokavimą.
Norėdami atblokuoti, spauskite parodytą mygtukų kombinaciją. (⇨ 5.2)

2. Įjunkite automatiką / išjunkite:
Kai **automatika įjungta**, būsenos rodmenyje pasirodo tekstas „Automatika įjungta“, o šalia akumuliatoriaus simbolio meniu rodomas automatikos simbolis. Vejos pjovimo robotas pjaunamą plotą pjauna visiškai automatiškai.
Kai **automatika išjungta**, būsenos rodmenyje pasirodo tekstas „Automatika išjungta“, o pjovimo plane esančios aktyvumo trukmės yra neaktyvios (pilkos spalvos). Pjaunamas plotas nebus pjaunamas automatiškai. Pjovimo etapus galima įjungti komandomis „Pradėti pjauti“, „Pradėti pjauti po tam tikro laiko“.

MI 632 C, MI 632 PC:
Automatiką taip pat galima įjungti ir išjungti naudojant programą. Išjungus automatiką naudojant programą, vejos pjovimo robotas grįžta atgal į įkrovimo stotelę. (⇨ 10.)

3. Važiuoti į įkrovimo stotelę:
Vejos pjovimo robotas grįžta į įkrovimo stotelę ir įkrauna akumuliatorių. Kai automatika įjungta, atėjus kitai aktyvumo trukmei vejos pjovimo robotas pradeda pjauti pjaunamą plotą.

MI 632 C, MI 632 PC:
Naudojant programą taip pat galima nusiųsti vejos pjovimo robotą į įkrovimo stotelę. (⇨ 10.)

4. Rankinis valdymas:
Vejos pjovimas rankiniu būdu. Dėl saugumo pjovimo peilį galima įjungti tik tada, kai

paspaudžiamas ir laikomas OK mygtukas, o tada paspaudžiamas pjovimo mygtukas. Vairuojama kryžiuko formos mygtuku. (⇨ 15.6)

5. Pradėti pjauti:

Aktyvinus vejos pjovimo robotas automatiškai pradeda pjovimo etapą. Reikia nustatyti pjovimo etapo pabaigą.
Jei yra **pašalinis plotas**, paspaudus mygtuką OK reikia nustatyti, ar pjauti pašaliniame, ar pagrindiniame plote. (⇨ 11.14)
Standartinį pjovimo etapo trukmės nustatymą galima pakeisti įrenginio nustatyme „Pjovimo laikas“. (⇨ 11.11)

Pagrindiniame meniu (⇨ 11.4), komandą „Pradėti pjauti“ galima aktyvinti ir **pjovimo mygtuku**.
Kai įrenginiama išorinė įkrovimo stotelė su pereinamąja linija, prieš suaktyvindami komandą „Pradėti pjauti“ vejos pjovimo robotą pastatykite ant pjaunamo ploto.

MI 632 C, MI 632 PC:
Komandą „Pradėti pjauti“ galima suaktyvinti ir naudojant programą. (⇨ 10.)

6. Pradėti pjauti po tam tikro laiko:

Aktyvinus vejos pjovimo robotas automatiškai pradeda pjovimo etapą po tam tikro laiko. Reikia nustatyti pjovimo etapo pradžios ir pabaigos laiką.
Jei yra **pašalinis plotas**, paspaudus mygtuką OK reikia nustatyti, ar pjauti pašaliniame, ar pagrindiniame plote. (⇨ 11.14)
Standartinius pjovimo etapo trukmės nustatymus arba atidėjimus galima pakeisti įrenginio nustatymuose „Pjovimo laikas“ ir „Atidėjimas“. (⇨ 11.11)

Kai įrengiama išorinė įkrovimo stotelė su pereinamąja linija, prieš suaktyvindami komandą „Pradėti pjauti po tam tikro laiko“ vejos pjovimo robotą pastatykite ant pjaunamo ploto.

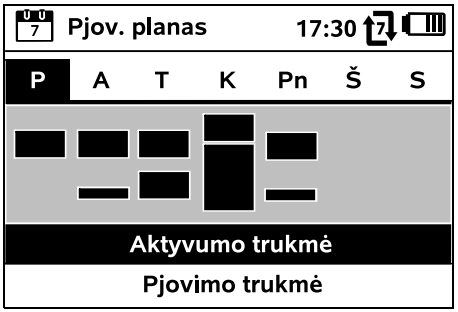
7. Praleisti kitą aktyvumo trukmę:

Šią komandą galima naudoti, jei vejos pjovimo robotas neturi veikti, kai pasiekiama tolesnė aktyvumo trukmė (pvz., sode vykstant vakarėliui). Patvirtinus nebus pjaunama pasiekus tolesnę aktyvumo trukmę. Taip išsaugota aktyvumo trukmė pjovimo plane pažymėta pilka spalva. Meniu „Dienos grafikas“ šią trukmę vėl galima atblokuoti. (⇨ 11.7)
Jei ši komanda parenkama keletą kartų iš eilės, tolesnė aktyvumo trukmė bus visada praleidžiama. Jei dabartinėje savaitėje neliko aktyvumo trukmių, pasirodo pranešimas „Kitą savaitę nebus pjaunama“.

8. Kraštų apipjovimas:

Aktyvinus vejos pjovimo robotas apipjauna pjaunamo ploto kraštą. Apvažiavęs ratą vejos pjovimo robotas grįžta į įkrovimo stotelę ir įkrauna akumuliatorių.

11.6 Pjovimo planas



Išsaugotas pjovimo planas

pagrindiniame meniu rodomas įjungus meniu „Pjovimo planas“. Ties atitinkama diena rodomi stačiakampiai žymi išsaugotas aktyvumo trukmes. Jei aktyvumo trukmės pažymėtos juodai, galima pjauti, o pilkais plotais pažymėtoms aktyvumo trukmėms pjovimo etapai nepriskirti, pvz., kai aktyvumo trukmė išjungta arba suaktyvinus komandą „Praleisti aktyvumo trukmę“. (⇨ 11.5)

Kai automatika išjungta, visas pjovimo planas yra neaktyvus ir visos aktyvumo trukmės pažymėtos pilka spalva.

Valdymo kryžmės mygtuką spaudžiant aukštyn arba žemyn, galima pasirinkti pomeniu **Aktyvumo trukmė** (⇨ 11.7) arba **Pjovimo trukmė** (⇨ 11.8) ir juos atidaryti spustelėjus mygtuką OK.

Jei reikia redaguoti **atskiros dienos** aktyvumo trukmes, šią dieną reikia pasirinkti valdymo kryžmės mygtuku (spausti kairėn arba dešinėn) ir atidaryti pomeniu **Aktyvumo trukmė**.

11.7 Aktyvumo trukmė

Pjauti galima, kai aktyvumo trukmė pažymėta **varnele**, pjovimo plane šios trukmės išskirtos juoda spalva.

Pjauti negalima, jei aktyvumo trukmė **nepažymėta varnele**, tokios aktyvumo trukmės pjovimo plane išskirtos pilka spalva.

Atkreipkite dėmesį į skyriuje „Pjovimo nurodymai – Aktyvumo trukmė“ pateiktus nurodymus. (⇨ 14.3)
Svarbu, kad įsijungus aktyvumo trukmei, arti pavojaus zonos nebūtų pašalinių asmenų.

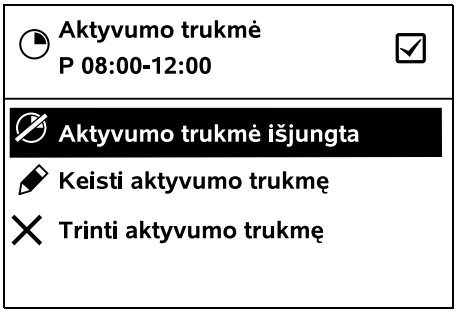
MI 632 C, MI 632 PC:
Aktyvumo trukmes taip pat galima redaguoti naudojant programą. (⇨ 10.)

Galima atskirai pasirinkti ir redaguoti išsaugotas aktyvumo trukmes.

Meniu punktą **„Nauja aktyvumo trukmė“** galima pildyti, kol bus išsaugotos mažiau nei 3 aktyvumo trukmės per vieną dieną. Papildomos aktyvumo trukmės laikas negali sutapti su kitomis aktyvumo trukmėmis.

Jei nenorite, kad vejos pjovimo robotas pjautų pasirinktą dieną, pasirinkite meniu punktą **Trinti aktyvumo trukmes**.

Aktyvumo trukmės redagavimas:



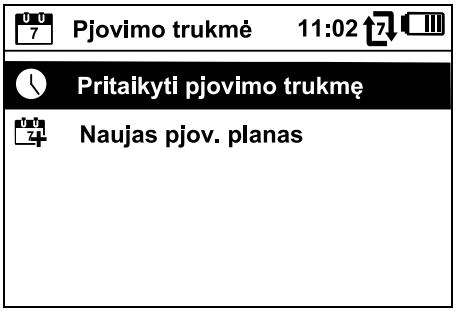
Nustačius **Aktyvumo trukmė išjungta** arba **Aktyvumo trukmė įjungta**, užblokuojama arba atblokuojama pasirinkta automatinio pjovimo aktyvumo trukmė.

Pasirinkus **Keisti aktyvumo trukmę**, galima pakeisti laikotarpį.

Jei pasirinktos aktyvumo trukmės nebereikia, pasirinkite meniu punktą **Trinti aktyvumo trukmę**.

Jei nepakanka laiko reikiamiems vejos pjovimo roboto naudojimo ir įkrovimo etapams, reikia pailginti arba papildyti aktyvumo trukmes ir sutrumpinti pjovimo trukmę. Parodomas atitinkamas ekrano pranešimas.

11.8 Pjovimo trukmė



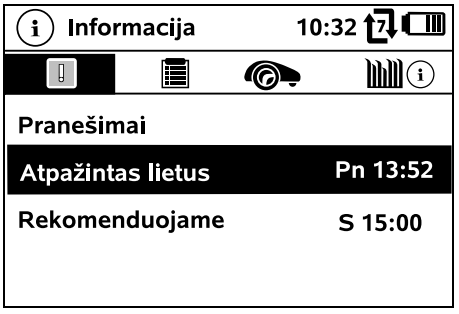
Savaitinį pjovimo laiką galima nustatyti meniu **Pritaikyti pjovimo trukmę**. Nustatyta reikšmė pritaikyta pagal pjaunamo ploto dydį. (⇨ 14.4)
Atkreipkite dėmesį į skyriuje „Užprogramuotų duomenų pritaikymas“ pateiktus nurodymus. (⇨ 15.3)

MI 632 C, MI 632 PC:
Pjovimo trukmę taip pat galima nustatyti naudojant programą. (⇨ 10.)

Komanda **Naujas pjov. planas** ištrina visas išsaugotas aktyvumo trukmes. Perjungiamas pagalbinės įrengimo programos žingsnis „Vejos pjovimo roboto programavimas“. (⇨ 9.10)

Jei naujų duomenų programavimas baigiamas prasidėjus aktyvumo trukmei, vejos pjovimo robotas automatiškai pradeda pjovimo etapą, kai patvirtinami atskiri dienų grafikai.

11.9 Informacija



1. Pranešimai:
Visų aktyvių klaidų, sutrikimų ir rekomendacijų sąrašas; rodomi kartu su jų atsiradimo laiku.
Jei eksploatuojama sklandžiai, rodomas tekstas „Nėra pranešimų“.
Išsami informacija apie pranešimą rodoma spustelėjus mygtuką OK. (⇨ 24.)

2. Įvykiai:
Paskutinių vejos pjovimo roboto atliktų veiksmų sąrašas.
Išsami informacija apie įvykį (papildomas tekstas, laikas ir kodas) rodoma spustelėjus mygtuką OK.

Jei kai kurie veiksmai atliekami labai dažnai, daugiau informacijos suteiks VIKING prekybos atstovas. Pranešimuose įrašomos normalaus darbo režimo klaidos.

3. iMow būsena:
Informacija apie vejos pjovimo robotą

- Įkrovimo būklė:
  Akumuliatoriaus įkrova procentais
- Likęs laikas:
  Šiai savaitei likusi pjovimo trukmė valandomis ir minutėmis
- Data ir paros laikas
- Pradžios laikas:
  Kito planuojamo pjovimo etapo pradžia
- Visų baigtų pjovimo etapų skaičius
- Pjovimo valandos:
  Visų baigtų pjovimo etapų trukmė valandomis
- Kelio ruožas:
  Visų nuvažiuotų atstumų suma metrais
- Serijos Nr.:
  Vejos pjovimo roboto serijos numeris yra specifikacijų lentelėje, esančioje skyriuje po valdymo pultu.
- Akumuliatorius:
  Akumuliatoriaus serijos numeris
- Programinė įranga:
  Įdiegta įrenginių programinė įranga

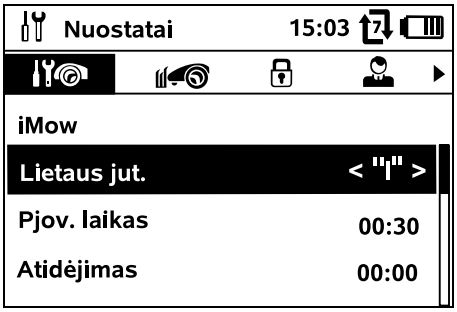
4. Vejos būsena:
Informacija apie vejos plotą

- Pjaunamas plotas kvadratiniais metrais:
  Vertė įvedama įrengiant pirmą kartą ir įrengiant iš naujo. (⇨ 9.4)
- Rato apvažiavimo laikas:
  Apvažiavimo aplink pjaunamą plotą trukmė minutėmis ir sekundėmis
- 1–4 pradžios taškai:
  Atitinkamo pradžios taško atstumas metrais iki įkrovimo stotelės, matuojant pagal laikrodžio rodyklę. (⇨ 11.14)
- Apimtis:
  Pjaunamo ploto apimtis metrais
- Kraštų apipjovimas:
  Kraštų apipjovimai per savaitę (⇨ 11.14)

5. Radijo ryšio modulio būsena (MI 632 C, MI 632 PC):
Informacija apie radijo ryšio modulį

- Palydovai:
  Pasiekiamų palydovų skaičius
- Padėtis:
  dabartinė vejos pjovimo roboto padėtis; esant pakankamam ryšiui su palydovais
- GPRS:
  radijo ryšio modulio signalo stiprumas; kuo daugiau pliuso ženklų (maks. „++++“) rodoma, tuo geresnis ryšys.
- Tinklas:
  Tinklo žymėjimas, sudarytas iš šalies kodo (MCC) ir operatoriaus kodo (MNC)
- Mob. radijo ryšio Nr.:
  Savininko mobiliojo telefono numeris; įvedamas programoje. (⇨ 10.)
- IMEI:
  Radijo ryšio modulio aparatinės įrangos numeris
- IMSI:
  Tarptautinio mobiliojo radijo ryšio dalyvio žymėjimas
- Sutartis galioja iki:
  Esamos M2M aptarnavimo sutarties galiojimo pabaiga
- PĮ:
  Radijo ryšio modulio programinės įrangos versija
- Serijos Nr.:
  Radijo ryšio modulio serijos numeris

11.10 Nuostatai



1. iMow:
Įrenginio nuostatų pritaikymas (⇨ 11.11)

2. Įrengimas:
Įrenginio pritaikymas ir išbandymas (⇨ 11.14)

3. Saugumas:
Saugumo nuostatų pritaikymas (⇨ 11.16)

4. Apžiūra:
Techninė priežiūra ir apžiūra (⇨ 11.17)

5. Pardavėjų sritis:
Meniu apsaugotas **pardavėjo kodu**. VIKING prekybos atstovas, naudodamas šį meniu, atlieka įvairius techninės priežiūros ir apžiūros darbus.

11.11 Vejos pjovimo roboto iMow nustatymai

1. Lietaus jutiklis:
Lietaus jutiklį galima nustatyti taip, kad pradėjus lyti pjovimas būtų nutrauktas arba nebūtų pradėtas.

- Nustatykite lietaus jutiklį (⇨ 11.12).

2. Pjovimo laikas:
Pjovimo etapo trukmės standartų nustatymas, suaktyvinus komandą „Pradėti pjauti“. (⇨ 11.5)

3. Atidėjimas:
Atidėjimo trukmės standartų nustatymas, suaktyvinus komandą „Pradėti pjauti po tam tikro laiko“. (⇨ 11.5)

4. Būsenos rodmuo:
Parenkama informacija, kuri turi būti rodoma būsenos rodmenyje. (⇨ 11.13)

- Būsenos rodmens nustatymas (⇨ 11.13).

5. Paros laikas:
Esamo paros laiko nustatymas. Nustatytas paros laikas turi atitikti tikrąjį paros laiką, kad vejos pjovimo robotas nepradėtų pjauti netinkamu laiku.

MI 632 C, MI 632 PC:
Paros laiką taip pat galima nustatyti naudojant programą. (⇨ 10.)

6. Data:
Esamos datos nustatymas. Nustatyta data turi atitikti tikrąją kalendorinę datą, kad vejos pjovimo robotas nepradėtų pjauti netinkamu laiku.

MI 632 C, MI 632 PC:
Datą taip pat galima nustatyti naudojant programą. (⇨ 10.)

7. Datos formatas:
Norimo datos formato nustatymas.

8. Vėžių poslinkis:
Vejos pjovimo robotas palei ribojimo vielą standartiškai juda 6 cm poslinkiu į vidų. Nustačius šią vertę užtikrinamas optimalus prijungimas prie įkrovimo stotelės. „iRuler“ taip pat sukonstruotas taip, kad vėžių poslinkis būtų 6 cm.

VIKING rekomenduoja nekeisti standartinio 6 cm nustatymo.

- Tik prireikus atidarykite parinkties langą spustelėdami OK ir nustatykite pageidaujamą reikšmę (nuo 3 cm iki 9 cm).

9. Kalba:
Norimos ekrano kalbos nustatymas. Standartiškai nustatoma kalba, kuri buvo parinkta įrengiant pirmą kartą.

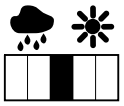
10. Kontrastas:
Jei reikia, galima nustatyti ekrano kontrastą.

11. En.taup. rež. (MI 632 C, MI 632 PC):
Esant **GPRS** (standartinis nustatymas) vejos pjovimo robotas visada sujungtas su internetu ir pasiekiamas naudojant programą. (⇨ 10.)
Esant **ECO** siekiant sumažinti energijos suvartojimą rimties atveju išjungiamas radijo ryšys, tada vejos pjovimo roboto negalima pasiekti naudojant programą. Programoje rodomi paskutiniai naudoti duomenys.

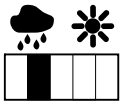
11.12 Lietaus jutiklio nustatymas

Norėdami nustatyti 5 pakopų jutiklį, kryžiuko formos mygtuką spauskite kairėn arba dešinėn. Esama reikšmė meniu „Nuostatai“ pateikiama brūkšniniame grafike. Lietaus jutiklio jautrumą galima nustatyti pagal vietos sąlygas ir pageidavimus. Todėl taip pat galima nustatyti, kiek vejos pjovimo robotas lauks, kol baigus lyti nudžius pjaunamas plotas.

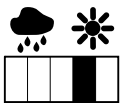
Nustačius **vidutinį jautrumą**, vejos pjovimo robotas parengiamas naudoti normaliomis lauko sąlygomis.



Stulpelį pastumkite **į kairę**, jei norite pjauti esant didelei drėgmei. Nustūmus stulpelį į kairę iki galo, vejos pjovimo robotas nesustoja pjauti net ir esant labai didelei lauko drėgmei, net ir lietaus lašams krintant ant jutiklio.



Stulpelį pastumkite **į dešinę**, jei norite pjauti, kai drėgmė nedidelė. Parinkus paskutinį dešinėje esantį stulpelį, vejos pjovimo robotas veiks tik tuomet, kai bus visiškai sausa.



11.13 Būsenos rodmens nustatymas

Norėdami konfigūruoti būsenos rodmenį, kairįjį arba dešinįjį rodmenį pasirinkite valdymo kryžmės mygtuku ir patvirtinkite paspausdami OK.

Įkrovimo būklė:
Rodomas akumuliatoriaus simbolis ir įkrovimo būklė procentais

Likęs laikas:
Šiai savaitei likusi pjovimo trukmė valandomis ir minutėmis

Paros laikas ir data:
Esama data ir esamas paros laikas

Pradžios laikas:
Kito planuojamo pjovimo etapo pradžia. Aktyvumo būsenos rodinyje tekstas rodomas „aktyvus“.

Pjovimo etapai:
Visų prieš tai atliktų pjovimo etapų skaičius

Pjovimo valandos:
Visų prieš tai atliktų pjovimo etapų trukmė

Kelio ruožas:
Visų nuvažiuotų kelio ruožų suma metrais

GPRS signalas (MI 632 C, MI 632 PC):
Mobiliojo radijo ryšio signalo stiprumas su tinklo žymėjimu. Mažoji raidė „x“ arba klaustukas nurodo, kad nėra vejos pjovimo roboto ryšio su internetu. (⇨ 11.3), (⇨ 11.9)

GPS signalas (MI 632 C, MI 632 PC):
Vejos pjovimo roboto GPS koordinatės. (⇨ 11.9)

11.14 Įrengimas

1. Koridorius
Įjungti ir išjungti grįžimą su poslinkiu. Įjungus koridorių, vejos pjovimo robotas juda palei ribojimo vielą prie išorinės įkrovimo stotelės.
Koridoriaus plotis: **30-70 cm**

Atstumas iki ribojimo vielos šio koridoriaus ribose parenkamas atsitiktinai.

Kad įrenginys grįžtų į išorinę įkrovimo stotelę, naudojamas atskirai parduodamas priedas (**AED 600**).
Daugiau informacijos suteiks VIKING prekybos atstovas.

Grįžimas su poslinkiu gali būti įjungtas tik tuomet, kai ribojimo viela siaurose vietose nutiesta daugiau nei 2 m atstumu.
Pjaunamame plote negalima įrengti pereinamųjų linijų.

2. Įrengimas iš naujo:
Vėl paleidžiama pagalbinė įrengimo programa, esamas pjovimo planas bus ištrintas. (⇨ 9.4)

3. Pradžios taškai:
Vejos pjovimo robotas pjovimo etapus pradeda iš įkrovimo stotelės (standartinis nustatymas) arba iš pradžios taško.

Reikia apibrėžti pradžios taškus:

– jei kai kurios ploto dalys nupjaunamos netinkamai ir į jas važiuojama tikslingai;

– jei tam tikrus plotus galima pasiekti tik vienu keliu. Šiose ploto dalyse reikia nurodyti mažiausiai vieną pradžios tašką.

MI 632 C, MI 632 PC:
Pradžios taškams galima priskirti **spindulį**. Tada vejos pjovimo robotas, pradėjęs pjauti atitinkamame pradžios taške, visada pirmiausia pjauna aplink pradžios tašką esantį plotą. Tik nupjovus šitą ploto dalį pradedamas pjauti likęs pjaunamas plotas.

- Pradžios taškų nustatymas (⇨ 11.15)

4. Krašto tikrinimas:
Bandomosios eigos, kurios metu bus patikrinta, ar viela nutiesta tinkamai, paleidimas.
Iškviečiamas tolesnis pagalbinės įrengimo programos žingsnis „Įrengimo tikrinimas“. (⇨ 9.9)

Norėdami patikrinti, ar blokuojamuose plotuose viela nutiesta tinkamai, vejos pjovimo robotą pastatykite pjaunamame plote priekiu į blokuojamą plotą ir paleiskite bandomąją eigą.

MI 632 C, MI 632 PC:
Robotui važiuojant palei kraštus, nustatoma vejos pjovimo roboto namų sritis. Išsaugota namų sritis prireikus praplečiama. (⇨ 14.5)

5. Kraštų apipjovimas:
Nustatykite kraštų apipjovimo dažnį.
Niekada – standartinis nuostatas.
Vieną kartą – kraštas pjaunamas vieną kartą per savaitę.
Du kartus – kraštas pjaunamas du kartus per savaitę.

6. Pašaliniai plotai:
Pašalinių plotų prijungimas.
Neaktyvus – standartinis nustatymas
Aktyvus – nustatymas, kai reikia nupjauti pašalinius plotus. Pjovimo plotą (pagrindinį / pašalinį plotą) reikia pasirinkti, kai naudojamos komandos „Pradėti pjauti“, „Pradėti pjauti po tam tikro laiko“. (⇨ 15.5)

11.15 Pradžios taškų nustatymas

Norėdami nustatyti:

- užprogramuokite pradinius taškus

arba

- pasirinkite pageidaujamą pradinį tašką ir nustatykite patys.

Programuojant pradinius taškus:
Nuspaudus mygtuką OK, vejos pjovimo robotas pradeda judėti palei ribojimo vielą ir programuojasi. Jei jis neįkrautas, pirmiausia važiuoja į įkrovimo stotelę. Visi pradiniai taškai ištrinami.

MI 632 C, MI 632 PC:
Važiavimo programuojant metu nustatoma vejos pjovimo roboto namų sritis. Išsaugota namų sritis prireikus praplečiama. (⇨ 14.5)

Vejos pjovimo robotui judant, paspaudus mygtuką OK, galima nustatyti daugiausia 4 pradinius taškus.
Programavimo proceso nutraukimas:
Rankiniu būdu – paspaudus mygtuką STOP.
Automatiškai – dėl kliūčių pjaunamo ploto krašte.

- Jei programavimas važiuojant buvo nutrauktas automatiškai, pakoreguokite ribojimo vielos padėtį ir pašalinkite kliūtis.
- Prieš tęsdami programuojamąjį važiavimą, patikrinkite vejos pjovimo roboto padėtį. Įrenginys turi stovėti ant ribojimo vielos arba pjaunamame plote, priekiu nukreiptas į ribojimo vielą.

Programavimo proceso užbaigimas:
Rankiniu būdu – nutraukus.
Automatiškai – įvažiavus į įkrovimo stotelę.
Nauji pradiniai taškai išsaugomi patvirtinus mygtuku OK.
Pradinio taško naudojimo dažnumas
Pradinio taško naudojimo dažnumas apibrėžia, kaip dažnai pjovimo etapas bus pradedamas iš vieno pradinio taško. Standartinis nustatymas yra nuo 2 iš 10 pjovimo etapų (2/10) iš kiekvieno pradinio taško.

- Jei reikia, užprogramavus galima pakeisti pradinio taško naudojimo dažnumą.
- Jei programavimo procesą baigėte anksčiau, pasirinkite vejos pjovimo roboto grąžinimo į įkrovimo stotelę komandą. (⇨ 11.5)
- **MI 632 C, MI 632 PC:**
  Aplink kiekvieną pradinį tašką galima užprogramuoti **spindulį** nuo 1 m iki 30 m. Standartiškai išsaugotiems pradiniams taškams nepriskirtas joks spindulys.

Pradiniai taškai, kuriems priskirtas spindulys:
Jei vejos pjovimas pradedamas atitinkamuose pradiniuose taškuose, vejos pjovimo robotas visada pirmiausia pjauna aplink pradžios tašką esantį plotą. Ir tik tada ima pjauti likusį pjovimo plotą.

1–4 pradinių taškų nustatymas ranka:
Nustatykite pradinių taškų nuotolį nuo įkrovimo stotelės ir apibrėžkite pradinių taškų naudojimo dažnumą.
Nuotolis atitinka atstumą metrais, nuvažiuotą nuo įkrovimo stotelės iki pradinio taško važiuojant pagal laikrodžio rodyklę.
Pradinio taško naudojimo dažnumas gali būti pasirinktas nuo 0 iš 10 (0/10) iki 10 iš 10 pjovimo etapų (10/10).
MI 632 C, MI 632 PC:
Aplink pradinį tašką galima nustatyti **spindulį** nuo 1 m iki 30 m.

Įkrovimo stotelė **apibrėžta** kaip **0 pradinis taškas** ir dažniausiai pjovimo etapai pradedami nuo jos.
Pradinio taško naudojimo dažnumas atitinka apskaičiuotą likusią 10 iš 10 išvažiavimų reikšmę.

11.16 Saugumas

1. Įrenginio blokuotė

2. Lygis

3. GPS apsauga (MI 632 C, MI 632 PC)

4. PIN kodo keitimas

5. Pradžios signalas

6. Įspėjamieji signalai

7. Meniu signalai

8. Mygtukų blokuotė

9. iMow ir įkrovimo stotelės sujungimas

1. Įrenginio blokuotė:

Įrenginio blokuotė aktyvinama spustelėjus OK. Pradėti eksploatuoti vejos pjovimo roboto nebegalima. Prieš atlikdami visus techninės priežiūros ir valymo darbus, prieš gabendami ir tikrindami, užblokuokite vejos pjovimo robotą. (⇨ 5.2)

- Norėdami pašalinti įrenginio blokuotę, spauskite parodytą mygtukų derinį (pjovimo mygtukas ir mygtukas OK).

2 lygis:

Galima nustatyti vieną iš 4 apsaugos lygmenų ir, atsižvelgiant į lygmenį, suaktyvinamos tam tikros blokuotės ir apsauginiai įtaisai.
Nėra:
Vejos pjovimo robotas neapsaugotas.
Žemas:
PIN kodo įvestis vejos pjovimo robotui ir įkrovimo stotelei prijungti bei įrenginio gamykliniams nustatymams grąžinti; laiko blokuotė aktyvi.
Vidutinis:
Kaip ir nustačius lygmenį „Žemas“, nustatymus galima keisti tik įvedus PIN kodą.
Aukštas:
Kaip ir nustačius lygmenį „Vidutinis“, papildomai aktyvinama PIN kodo užklausa ir apsauga nuo vagystės.

VIKING rekomenduoja nustatyti vieną iš apsaugos lygmenų – „žemas“, „vidutinis“ arba „aukštas“.

- Parinkite pageidaujamą lygmenį ir patvirtinkite spustelėdami OK, prireikus įveskite 4 simbolių PIN kodą.

Atkūrimo blokuotė:
PIN kodo užklausa prieš atkuriant įrenginio gamyklinius nustatymus.
Prijungimo blokuotė:
PIN kodo užklausa prieš prijungiant vejos pjovimo robotą ir įkrovimo stotelę.
Laiko blokuotė:
PIN kodo užklausa dėl nustatymų keitimo, jei ilgiau nei 1 mėnesį nebuvo įvestas PIN kodas.
Apsauga nuo reguliavimo:
PIN kodo užklausa, jei buvo pakeisti nustatymai.
Apsauga nuo vagystės:
Jei vejapjovė už rankenos pakelta ilgiau nei 10 sekundžių, parodoma PIN kodo užklausa. Jei PIN kodas neįvedamas per 1 minutę, pasigirsta pavojaus signalas ir išjungiama automatika.

3. GPS apsauga (MI 632 C, MI 632 PC):

Padėties stebėjimo įjungimas ir išjungimas. (⇨ 5.10)

VIKING rekomenduoja nuolat įjungti GPS apsaugą.
Prieš įjungdami įveskite savininko **mobiliojo telefono numerį** programoje (⇨ 10.) ir nustatykite vejos pjovimo roboto apsaugos lygmenį į „žemas“, „vidutinis“ arba „aukštas“.

4. PIN kodo keitimas:

Jei reikia, pakeiskite 4 simbolių PIN kodą.

Meniu „Keisti PIN kodą“ rodomas tik nustačius „žemą“, „aukštą“ arba „vidutinį“ apsaugos lygmenį.

- Pirmiausiai įveskite senąjį PIN kodą ir patvirtinkite mygtuku OK.
- Įveskite naująjį 4 simbolių PIN kodą ir patvirtinkite mygtuku OK.

VIKING rekomenduoja užsirašyti pakeistą PIN kodą.
Jei 5 kartus įvedamas neteisingas PIN kodas, reikia įvesti 4 simbolių **pagrindinį kodą**, be to, išjungiama automatika.
Kad VIKING prekybos atstovas galėtų sudaryti pagrindinį kodą, jam reikia perduoti 9 simbolių serijos numerį ir 4 simbolių datą, rodomą parinkties lange.

5. Pradžios signalas:

Prieš įsijungiant pjovimo peiliui girdimo garso signalo įjungimas ir išjungimas.

6. Įspėjamieji signalai:

Vejos pjovimo robotui atsitrenkus į kliūtį pasigirdusio garso signalo įjungimas ir išjungimas.

7. Meniu signalai:

Atidarius meniu arba parinktį patvirtinus mygtuku OK, girdimo spragsėjimo įjungimas ir išjungimas.

8. Mygtukų blokuotė:

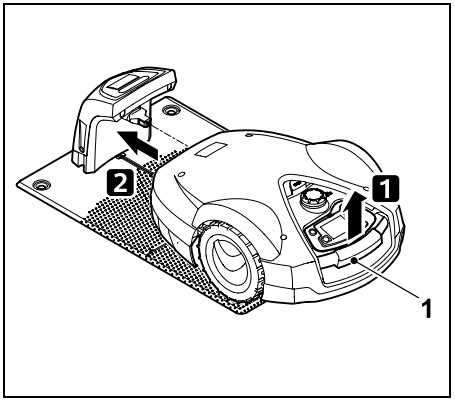
Jei įjungta mygtukų blokuotė, valdymo pulto mygtukais galima valdyti tik tada, kai pirma paspaudžiamas ir laikomas mygtukas **Atgal**, o vėliau paspaudžiamas

kryžiuko formos mygtukas **Į priekį**. Mygtukų blokuotė būna aktyvi 2 minutes nuo paskutinio mygtukų paspaudimo.

9. iMow ir įkrovimo stotelės sujungimas:

Atlikus pirmuosius eksploatavimo pradžios darbus, vejos pjovimo robotas veiks tik naudojant komplekte esančią įkrovimo stotelę.
Pakeitus įkrovimo stotelę, vejos pjovimo roboto elektroninės konstrukcinės dalis arba vejos pjovimo robotą pradedant eksploatuoti ant kito pjaunamo ploto, naudojant kitą įkrovimo stotelę, reikia sujungti vejos pjovimo robotą ir įkrovimo stotelę.

- Įrenkite įkrovimo stotelę ir prijunkite ribojimo vielą. (⇨ 9.5), (⇨ 9.7)



Vejos pjovimo robotą truputį kilstelėkite už rankenos pernešti (1) ir nustatykite varančiuosius ratus. Įrenginį atremkite ant priekinių ratų ir įstumkite į įkrovimo stotelę.

- Paspaudę mygtuką OK, įveskite PIN kodą, tada vejos pjovimo robotas ieškos laido signalo ir jį automatiškai išsaugos. Šis procesas truks keletą minučių. (⇨ 9.8)

Nustačius apsaugos lygmenį „Nėra“, PIN kodo įvesti nereikia.

11.17 Apžiūra

1. Peilių keitimas:
Įmontavę naują pjovimo peilį patvirtinkite mygtuku OK.

Jei peilis naudojamas ilgiau nei 200 valandų, parodomas pranešimas „Pakeisti pjovimo peilį“. (⇨ 16.4)

2. Vielos trūkio paieška:
Jei mirksi įkrovimo stotelės raudonas šviesos diodas, vadinasi, nutrūko ribojimo viela. (⇨ 13.1)
Paspaudus OK, aktyvinamas pagelbiklis trūkio vietai ieškoti.

- Vielos trūkio paieška (⇨ 16.7).

3. Nuostatų atkūrimas:
Paspaudus OK grąžinami vejos pjovimo roboto gamykliniai nuostatai, iš naujo paleidžiama pagalbinė įrengimo programa. (⇨ 9.4)

- Paspaudę mygtuką OK įveskite PIN kodą.

Nustačius apsaugos lygmenį „Nėra“, PIN kodo įvesti nereikia.

12. Ribojimo viela

Prieš tiesdami ribojimo vielą, o svarbiausia – prieš pirmąjį įrengimą, perskaitykite visą skyrių ir suplanuokite, kaip tiesite vielą.

Įrengdami pirmą kartą, naudokitės pagalbine įrengimo programa. (⇨ 9.)

Jei prireiks pagalbos, VIKING prekybos atstovas jums mielai padės paruošti pjaunamą plotą ir įrengti ribojimo vielą.

Prieš galutinai užfiksuodami ribojimo vielą, patikrinkite įrengimą. (⇨ 9.9) Paprastai nutiestos vielos parametrus būtina pritaikyti pereinamose linijose, siaurose vietose ar blokuojamuose plotuose.

Gali pasitaikyti nuokrypių:

– jei išnaudojamos vejos pjovimo roboto techninės galimybės, pvz., dėl labai ilgų pereinamųjų linijų ar nutiesus netoli metalinių daiktų arba per metalinius objektus, esančius po vejos plotu,

– jei pjaunamas plotas bus specialiai konstruktyviškai pakeistas, norint naudoti vejos pjovimo robotą.

Šioje naudojimo instrukcijoje nurodytas vielos atstumas pritaikytas ribojimo vielai, nutiestai ant vejos paviršiaus.

Ribojimo vielą galima įkasti į iki 10 cm gylį (pvz., naudojant tiesimo mašiną).

Užkasus vielą po žeme dažnai paveikiamas signalo priėmimas, ypač, jei virš ribojimo vielos paklojamos plytelės arba grindinio trinkelės. Tokiu atveju vejos pjovimo robotas išvažiuoja toliau į išorę palei ribojimo vielą, o dėl to reikia daugiau vietos pereinamosiose linijose, siaurose vietose ir apvažiuojant kraštus. Jei reikia, vielą tieskite atsižvelgdami į tai.

12.1 Ribojimo vielos tiesimo planavimas

Atkreipkite dėmesį į naudojimo instrukcijos pabaigoje esančius **įrengimo pavyzdžius**. (⇨ 27.) Tiesdami ribojimo vielą kartu įrenkite blokuojamus plotus, pereinamąsias linijas, pašalinius plotus, palikite ilgus vielos galus, kad vėliau nereikėtų koreguoti.

- Nustatykite **įkrovimo stotelės naudojimo** vietą (⇨ 9.5)
- Pašalinkite pjaunamame plote esančias **kliūtis** arba numatykite blokuojamus plotus. (⇨ 12.7)
- Visą pjaunamą plotą reikia aptverti ištisine ribojimo vielos kilpa. Didžiausias ilgis: **500 m**.
- **Pereinamosios linijos ir pašaliniai plotai**:
  Jei norite pjauti nustatę automatiką, visas pjaunamo ploto sritis sujunkite **pereinamosiomis linijomis**. (⇨ 12.9) Jei tam nepakanka vietos, reikia įrengti **pašalinius plotus**. (⇨ 12.8)
- Tiesdami ribojimo vielą, **atkreipkite dėmesį į** atstumą (⇨ 12.5):
  kai ant kliūčių galima važiuoti (pvz., takai): **0 cm**
  esant pereinamosioms linijoms: **27 cm**
  esant aukštoms kliūtims (pvz., sienos, medžiai): **27 cm**
  Mažiausias atstumas tarp vielų siaurose vietose: **54 cm**
  esant vandens plotams ir galimoms kritimo vietoms (kraštai, pakopos): **100 cm**
- **Kampai**:
  Tiesdami bandykite išvengti stataus kampo (mažesnio nei 90°)
- **Vielos rezervai**:
  Norėdami ateityje lengvai keisti ribojimo vielos ilgį, keliose vietose įrenkite vielos rezervus. (⇨ 12.13)

12.2 Pjaunamo ploto brėžinio paruošimas

1

Ruošiant vejos pjovimo robotą ir įrengiant įkrovimo stotelę, rekomenduojama parengti pjaunamo ploto brėžinį. Šios naudojimo instrukcijos pradžioje tam skirtas vienas puslapis. Vėliau šį brėžinį reikia atnaujinti atsižvelgiant į atliktus pakeitimus.

Brėžinio turinys:

- **pjaunamo ploto kontūras** su svarbiausiomis kliūtimis, ribomis ir galimais blokuojamais plotais, kuriuose vejos pjovimo robotas negali dirbti; (⇨ 27.)
- **įkrovimo stotelės** (⇨ 9.5) padėtis;
- **ribojimo vielos** padėtis;
  po tam tikro laiko ribojimo viela apauga žole, todėl jos nebesimato. Svarbiausia pažymėti viela aptvertas kliūtis; (⇨ 9.6)
- **vielos jungčių** padėtis.
  Po tam tikro laiko panaudotos ribojimo vielos nebesimato. Jos padėtį reikia pasižymėti, kad prireikus būtų galima pakeisti. (⇨ 12.14)

12.3 Ribojimo vielos tiesimas

Naudokite tik originalias fiksavimo vinis ir originalią ribojimo vielą.

Tiesimo kryptis pasirenkama pagal poreikį (pagal arba prieš laikrodžio rodyklę).

Fiksavimo vinių niekada netraukite paėmę už ribojimo vielos, visada naudokite tinkamą įrankį (pvz., kombinuotąsias reples).

Ribojimo vielą tieskite pagal brėžinį. (⇨ 12.2)

- Įrenkite įkrovimo stotelę. (⇨ 9.5)
- Ribojimo vielą nuo įkrovimo stotelės nutieskite aplink pjaunamą plotą ir aplink galimai esamas kliūtis (⇨ 12.7), tada pritvirtinkite prie dirvos fiksavimo vinimis. Atstumą patikrinkite naudodami „iRuler“. (⇨ 12.5) Atkreipkite dėmesį į skyriuje „Pirmasis įrengimas“ pateiktus nurodymus. (⇨ 9.6)
- Prijunkite ribojimo vielą. (⇨ 12.4)

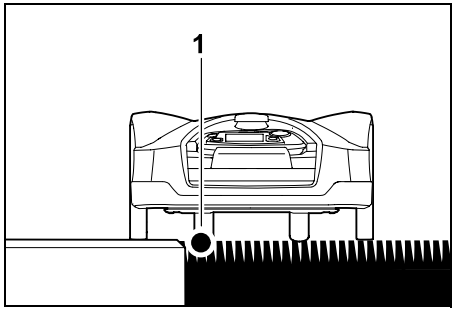
12.4 Ribojimo vielos prijungimas

- Ištraukite tinklo kištuką ir po to nuimkite įkrovimo stotelės dangtelį.

- Ribojimo vielą įstatykite į pagrindo plokštės kabelio tvirtinimo detales ir įverkite per lizdą, pritvirtinkite kištuką ir prijunkite prie įkrovimo stotelės. Atkreipkite dėmesį į skyriuje „Pirmasis įrengimas“ pateiktus nurodymus. (⇨ 9.7)
- Sumontuokite įkrovimo stotelės dangtelį ir po to prijunkite tinklo kištuką.

- Patikrinkite vielos signalą. (⇨ 13.1)
- Patikrinkite, kaip prijungta. (⇨ 15.7) Jei reikia, pakoreguokite ribojimo vielos padėtį įkrovimo stotelėje.

12.5 Atstumas tarp vielų – „iRuler“ naudojimas

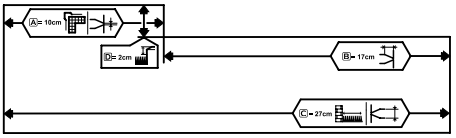


Palei kliūtis, ant kurių galima užvažiuoti, pavyzdžiui, terasos ir keliai, ribojimo vielą (1) galima nutiesti **nepaliekant atstumo** apvažiuoti. Tuomet vejos pjovimo robotas užpakaliniu ratu išvažiuoja už pjaunamo ploto. Didžiausias aukščio skirtumas tarp vejos ploto ir kliūties: 2 cm

Pjaudami vejos kraštą užtikrinkite, kad nebūtų pažeista ribojimo viela. Jei reikia, palikite nedidelį atstumą (2-3 cm) nuo ribojimo vielos iki vejos krašto.

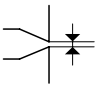
Atstumo tarp vielų matavimas naudojant „iRuler“:

Atstumui matuoti reikia naudoti „iRuler“, kad būtų galima ribojimo vielą nutiesti tinkamu atstumu iki vejos ploto krašto ir iki kliūčių.



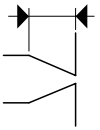
A – 10 cm

Atstumo didinimas nutiesiant ribojimo vielą aplink aukštos kliūties išorinį kampą. (⇨ 9.6)



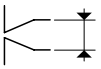
Atstumas tarp vielų pereinamosios linijos pradžioje ir pabaigoje, kai ribojimo viela nutiesta piltuvo forma. (⇨ 12.9)

B – 17 cm



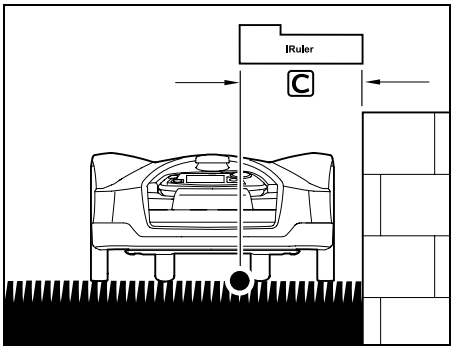
Atstumas tarp vielų pereinamosios linijos pradžioje ir pabaigoje, kai ribojimo viela nutiesta piltuvo forma. (⇨ 12.9)

C – 27 cm



Atstumas iki vielos pereinamosiose linijose. Pereinamoji linija naudojama keliems pjaunamiems plotams sujungti arba siauroms vietoms įveikti. (⇨ 12.9)

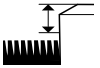
Atstumas nuo kliūties iki ribojimo vielos.



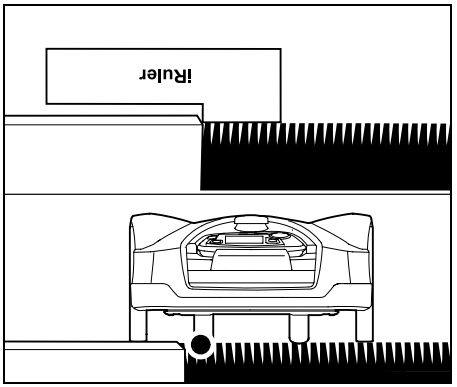
Vejos pjovimo robotas turi judėti pjaunamu plotu ir negali liesti kliūties.

Dvigubas atstumas C (54 cm, yra 2 „iRuler“ ilgių arba įrenginio pločių dydžio) – tai mažiausias atstumas tarp vielų siaurose vietose. (⇨ 12.6)

D – 2 cm

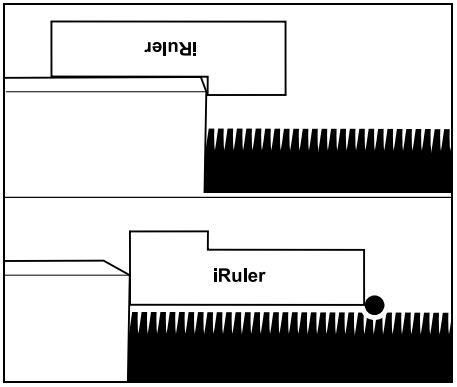


Aukščio prieš kliūtis matavimas. Vejos pjovimo robotas gali pervažiuoti tokias neaukštas kliūtis, kaip keliai, jei kertamos teritorijos lygis nėra per aukštas. „iRuler“ pakopa yra būtent tokio aukščio.



≤ 2 cm (pvz., pravažiuojami keliai, terasos):
ribojimo vielą tieskite nepalikdami atstumo iki kliūties.

Pjaudami vejos kraštą užtikrinkite, kad nebūtų pažeista ribojimo viela. Jei reikia, palikite nedidelį atstumą (2-3 cm) nuo ribojimo vielos iki vejos krašto.



> 2 cm:
Ribojimo vielą nutieskite C (27 cm) atstumu.

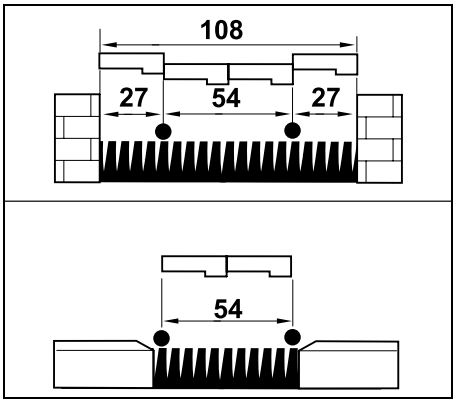
Prireikus nustatykite tokį **pjovimo aukštį**, kad vejos pjovimo roboto pjovimo įranga neatsitrenktų į kliūtis.
Jei nustatomas mažiausias pjovimo aukštis, vejos pjovimo robotas galės pervažiuoti tik žemesnio, nei nurodyta, lygio teritorijas.

12.6 Siauros vietos

Jei pjaunamame plote įrengta siaurų vietų, reikia išjungti grįžimo su poslinkiu (koridorius) režimą. (⇨ 11.14)

Vejos pjovimo robotas automatiškai važiuoja į siauras vietas, jei yra reikiamas atstumas tarp vielų. Siauresnes vejos ploto sritis reikia tinkamai atitverti ribojimo viela.

Jei du pjaunami plotai sujungti siaura, užvažiuojama sritimi, galima įrengti pereinamąją liniją. (⇨ 12.9)



Minimalus atstumas tarp vielų: **54 cm**
Tai atitinka 2 „iRuler“ ilgius arba įrenginio plotį.

Dėl to **siauroms vietoms** įrengti reikia tiek vietos, kiek nurodyta:

– tarp aukštų kliūčių (> 2 cm, pvz., sienos, gyvatvorės):
108 cm

– tarp takų ir kliūčių, ant kurių galima užvažiuoti (≤ 2 cm, pvz., keliai, terasos):
54 cm

12.7 Blokuojami plotai

Blokuojamus plotus reikia įrengti

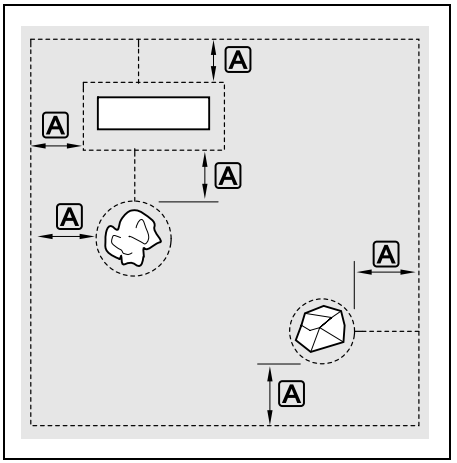
– aplink kliūtis, kurių vejos pjovimo robotui negalima liesti;

– aplink kliūtis, kurios nėra pakankamai stabilios;

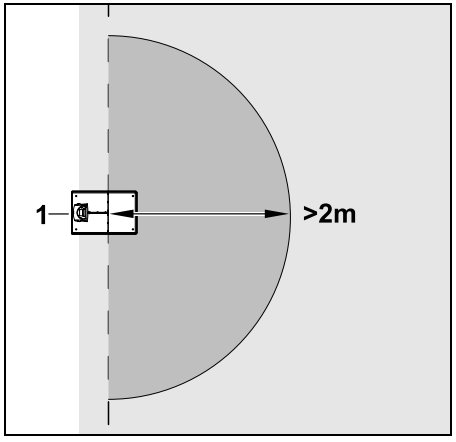
– aplink kliūtis, kurios yra per žemos. Mažiausiais aukštis: 10 cm

VIKING rekomenduoja

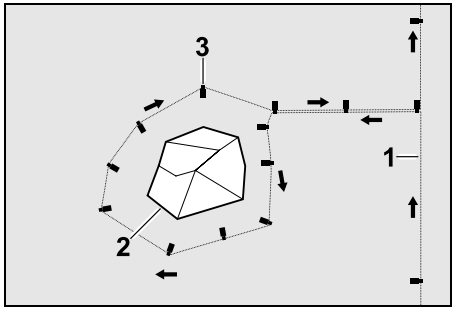
- šias kliūtis aptverti kaip blokuojamus plotus arba pašalinti,
- patikrinti blokuojamus plotus pirmą kartą įrengus arba atlikus vielos įrengimo pakeitimus, naudojant komandą „Tikrinti kraštą“. (⇨ 11.14)



Mažiausias atstumas A nuo blokuojamo ploto iki kraštinės linijos: **54 cm**
Šis nuotolis atitinka 2 „iRuler“ ilgius.

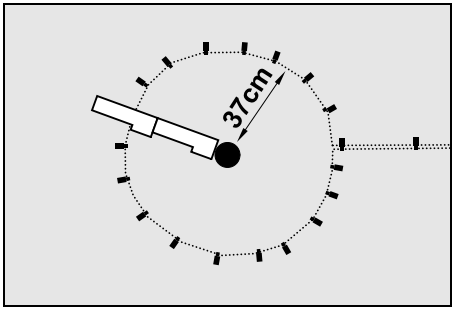


Kad nebūtų trukdoma prisijungti prie įkrovimo stotelės, mažiausiai **2 m** spinduliu aplink įkrovimo stotelę (1) negalima įrengti blokuojamų plotų.



Ribojimo vielą (1) nutieskite nuo ploto apvado iki kliūties, kliūtį (2) aptverkite tinkamu atstumu (naudokite „iRuler“) ir reikiamu fiksavimo vinių (3) skaičiumi pritvirtinkite prie dirvos. Po to ribojimo vielą vėl nutieskite iki vejos apvado.

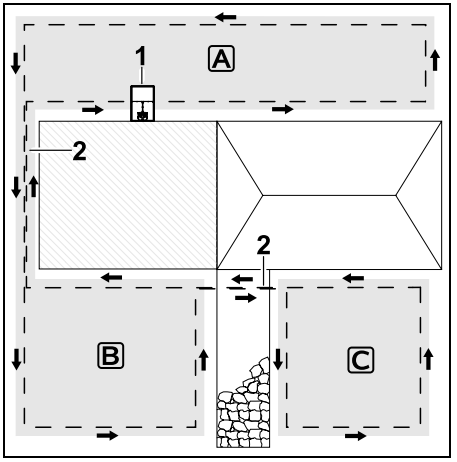
Ribojimo viela jungimo tarp kliūties ir ploto apvado atkarpoje turi būti nutiesta **lygiagrečiai** ir **negali susikryžiuoti**. (⇨ 12.10)



Esant labai mažoms kliūtims (pvz., pavieniam medžiui), ribojimo viela turi būti nutiesta, kaip parodyta („iRuler“ nurodytas atstumas A ir C), kad apvažiuodamas vejos pjovimo robotas neatsitrenktų į kliūtis.
Atstumas: **37 cm**

12.8 Pašaliniai plotai

Pašaliniai plotai yra pjaunamo ploto sritys, kurių vejos pjovimo robotas **negali apdirbti visiškai automatiškai**, nes į juos negali įvažiuoti. Taip viena ribojimo viela galima aptverti kelis atskirus pjaunamus plotus. Vejos pjovimo robotą reikia rankomis pernešti iš vieno pjaunamo ploto į kitą. Pjovimo etapas įjungiamas komandomis „Pradėti pjauti“ (⇨ 11.5) arba „Pradėti pjauti po tam tikro laiko“ (⇨ 11.5).



Įkrovimo stotelė (1) įrengiama pjaunamame plote A, kuris pagal pjovimo planą bus pjaunamas visiškai automatiškai.
Pašaliniai plotai B ir C jungiamosiomis atkarpomis (2) sujungti su pjaunamu plotu A. Visais atvejais ribojimo viela turi būti nutiesta ta pačia kryptimi – jungiamosiose atkarpose ribojimo vielos negali susikryžiuoti.

- Aktyvuokite pašalinius plotus meniu „Nustatymai – įrenginas“. (⇨ 11.14)

12.9 Pereinamosios linijos

Jei reikia pjauti kelis pjaunamus plotus (pvz., pjaunami plotai prieš namą ir už jo), galima įrengti jungiamąją pereinamąją liniją. Taip galima **automatiškai** nupjauti visus pjaunamus plotus.

Pereinamosiose linijose esanti veja pjaunama tik važiuojant pagal ribojimo vielą. Jei reikia, suaktyvinkite automatinį kraštų apipjovimą arba pereinamosios linijos sritį reguliariai pjaukite patys. (⇨ 11.5), (⇨ 11.14)

Nurodytas atstumas tarp vielų pritaikytas pagal ant vejos paviršiaus nutiestą ribojimo vielą.

Sąlygos

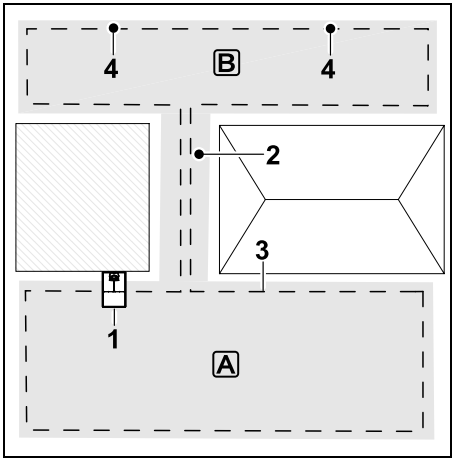
– **Mažiausias plotis** (reikalingas plotas):
tarp stacionarių kliūčių: 108 cm
tarp pravažiuojamų kelių: 27 cm

Atsižvelgiant į žemės paviršiaus savybes, ilgesnėms pereinamosioms linijoms reikia šiek tiek daugiau vietos. Ilgesnes pereinamąsias linijas reikia įrengti tarp kliūčių kuo arčiau centro.

– Pereinamosiomis linijomis galima važiuoti.

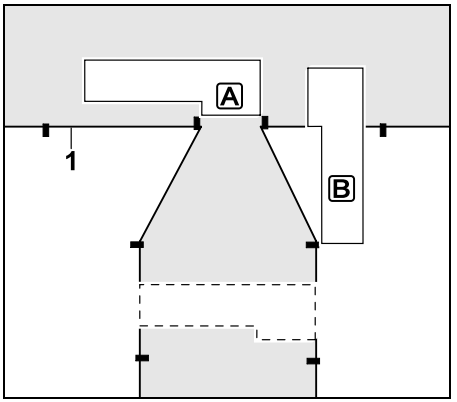
– Grįžimas su poslinkiu (koridorius) išjungtas. (⇨ 11.14)

– Antrojo pjaunamo ploto srityje apibrėžiamas bent 1 **pradinis taškas**. (⇨ 11.15)



Įkrovimo stotelė (1) įrengiama pjaunamame plote A. Pjaunamas plotas B pereinamąja linija (2) sujungtas su pjaunamu plotu A. Vejos pjovimo robotas gali nuolat važiuoti ribojimo viela (3). Norint apdirbti antrąjį pjaunamą plotą B reikia apibrėžti pradinius taškus (4). (⇨ 11.15)
Tuomet, atsižvelgiant į nuostatas (pradinio taško naudojimo dažnumą), atskiri pjovimo etapai bus pradedami šiuose pradiniuose taškuose.

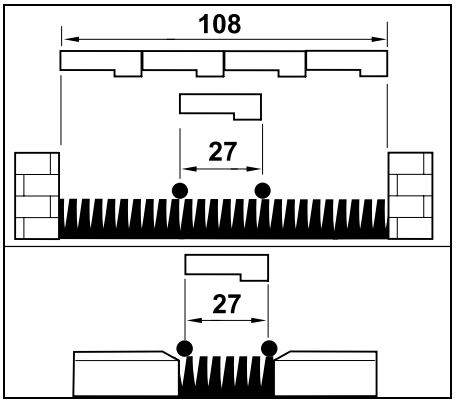
Siauros pereinamosios linijos pradžios ir galo įrengimas



Siauros pereinamosios linijos pradžioje ir gale reikia nutiesti ribojimo vielą (1) piltuvo forma taip, kaip pavaizduota paveikslėlyje (A ir B „iRuler“ nurodytu atstumu). Taip įrengdami išvengsite, kad vejos pjovimo robotas pjaudamas veją netyčia neįvažiuotų į siaurą pereinamąją liniją.

A – 10 cm
B – 17 cm

Pereinamosios linijos įrengimas:

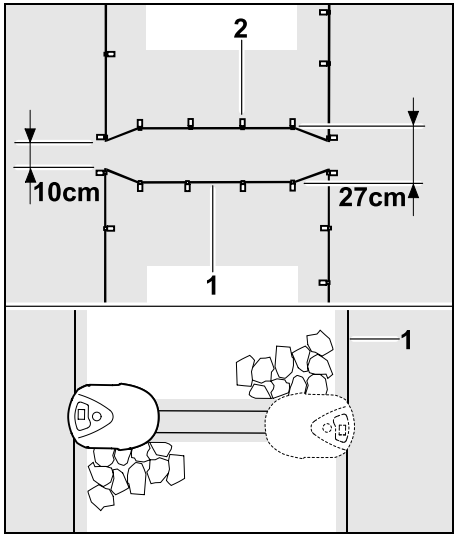


Atstumas iki vielos pereinamosiose linijose: **27 cm** („iRuler“ nurodytas atstumas C).

Dėl to atsiranda toks vietos poreikis:

– tarp aukštų kliūčių (> 2 cm, pvz., sienų):
108 cm,

– tarp takų ir kliūčių, ant kurių galima užvažiuoti (≤ 2 cm, pvz., kelių):
27 cm



Pereinamosiose linijose ribojimo viela (1) tiesiama lygiagrečiai, prie dirvos pritvirtinant pakankamu kiekiu fiksavimo vinių (2). Pereinamosios linijos pradžioje ir gale reikia įrengti piltuvo formos įvažiavimą ir išvažiavimą.

12.10 Jungiamųjų atkarpų įrengimas

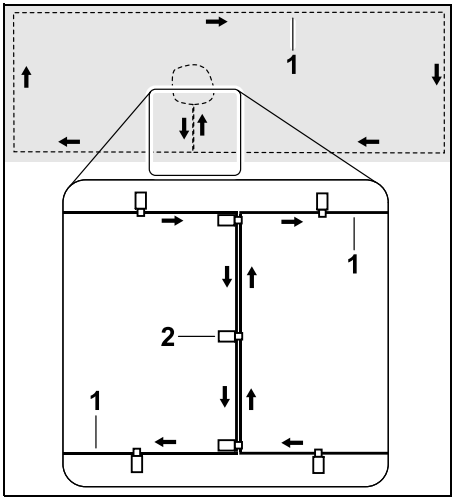
Vejos pjovimo robotas nepaiso ribojimo vielos signalo, jei vielos nutiestos labai arti viena kitos ir lygiagrečiai. Jungiamąsias atkarpas reikia įrengti, kai:

– būtina įrengti pašalinius plotus; (⇨ 12.8)

– bus blokuojamų plotų. (⇨ 12.7)

VIKING rekomenduoja suformuoti jungiamąsias atkarpas, kai atitinkami blokuojami plotai arba pašaliniai plotai aptveriami viela.

Jei norėsite įrengti vėliau, reikės perpjauti vielos kilpą ir jungiamąsias atkarpas sujungti pateikiamomis vielos jungtimis. (⇨ 12.14)

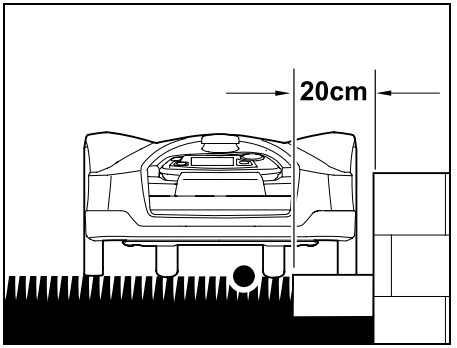


Jungiamosiose atkarpose ribojimo viela (1) tiesiama lygiagrečiai, vielos negali susikryžiuoti ir turi būti labai arti viena kitos. Jungiamąsias atkarpas tvirtindami prie dirvos naudokite reikiamą fiksavimo vinių (2) kiekį.

12.11 Tikslus kraštų pjovimas

Esant 6 cm vėžių poslinkiui palei aukštas kliūtis lieka iki 20 cm pločio nenupjautos žolės ruožas. Jei reikia, aplink aukštas kliūtis sudėkite akmeninius apvadus.

Mažiausias akmeninių apvadų plotis:



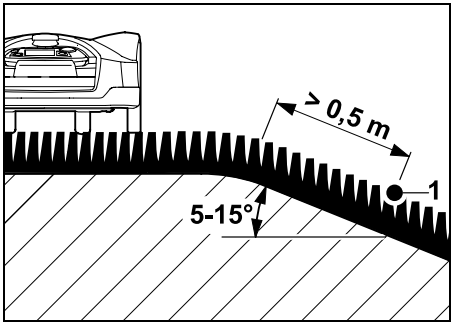
Ribojimo vielą tieskite palikdami tikslų atstumą iki kliūties (pvz., sienos) (27A cm, atstumas C „iRuler“). Kad vejos kraštai būtų visiškai nupjauti, palei sieną įrenkite akmeninius apvadus.
Mažiausias plotis: **20 cm**
Jei bus sudėti platesni akmeniniai apvadai, vejos kraštas bus sutvarkytas dar tiksliau.

Tiesdami ribojimo vielą palei išorinius kampus palikite didesnį atstumą iki apvadų akmenų. (⇨ 9.6)
Jei reikia, naudokite platesnius apvadų akmenis.

12.12 Nuožulnus pjaunamo ploto reljefas

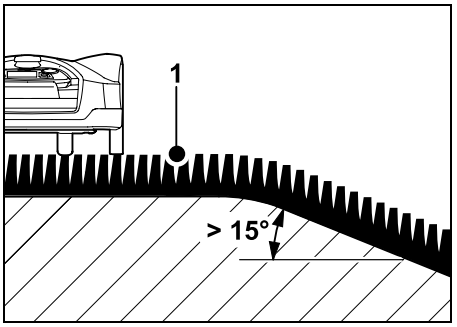
Kad robotas nuožulnią pjaunamo ploto sritį (nuokalnę iki 15°) galėtų pjauti automatiškai ir be trikdžių, reikia nuokalnėje mažiausiu atstumu iki jos krašto įrengti ribojimo vielą.

Nuožulnios sritys, kurių nuokalnė 5°-15°:



Jei pjaunamame plote yra nuožulnių sričių, kurių nuokalnė 5°-15°, ribojimo vielą galima, kaip pavaizduota, įrengti nuožulnioje vietoje už nuokalnės krašto. Kad vejos pjovimo robotas veiktų be trikdžių, turi būti išlaikytas mažiausias atstumas (0,5 m) nuo nuokalnės krašto ribojimo vielos.

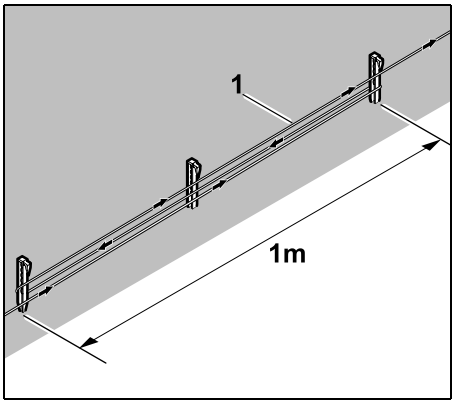
Nuožulnūs reljefo kraštai, kurių nuokalnė > 15°:



Jei pjaunamame plote yra nuožulni sritis, kurios nuokalnė > 15°, patariama ribojimo vielą (1), kaip pavaizduota, nutiesti lygioje vietoje aukščiau nuokalnės krašto. Nuokalnės kraštas ir nuokalnė pjaunami nebus.

12.13 Vielos rezervų įrengimas

Vienodais atstumais įrengus vielos rezervus yra lengviau atlikti reikiamus pakeitimus, pavyzdžiui, keisti įkrovimo stotelės vietą ar ribojimo vielos padėtį. Vielos rezervus rekomenduojama įrengti sunkiau pravažiuojamose vietose.

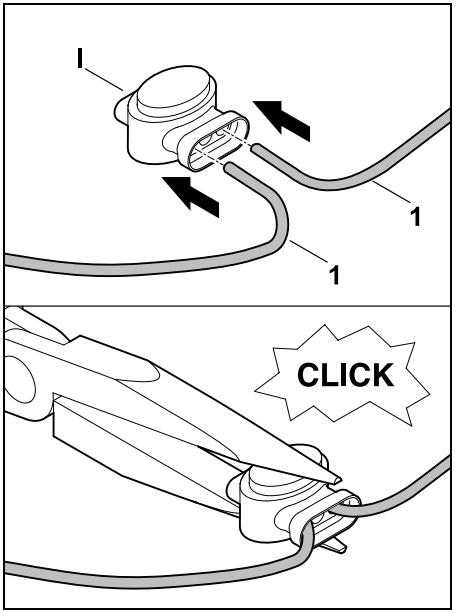


Ribojimo vielą (1), kurios ilgis apie 1 m, kaip pavaizduota, pritvirtinkite 2 fiksavimo vinimis. Vielos rezervą viduryje prie žemės pritvirtinkite kita fiksavimo vinimi.

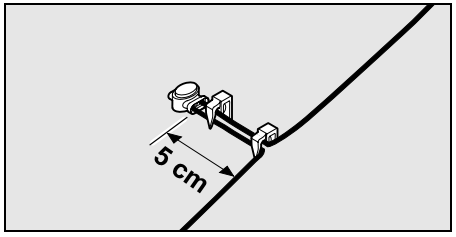
12.14 Vielos jungčių naudojimas

Ribojimo vielą pailginti arba sujungti laisvus vielos galus galima tik pateikiamomis, gelio pripildytomis vielos jungtimis. Jos saugo nuo greito nusidėvėjimo (pvz., vielos galų korozijos) ir užtikrina optimalų sujungimą.

Pjaunamo ploto brėžinyje pažymėkite vielos jungčių padėtį. (⇨ 12.2)



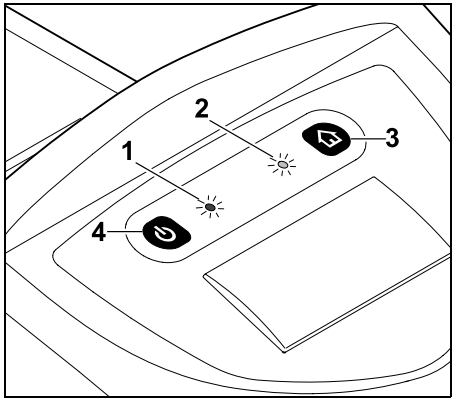
Laisvus, neizoliuotus vielos galus (1) iki galo įstumkite į vielos jungtį (I). Vielos jungtį suspauskite tinkamomis replėmis ir patikrinkite, ar tinkamai užsifiksavo.



Kad nebūtų tempiama, ribojimo vielą prie žemės pritvirtinkite fiksavimo vinimis, kaip parodyta.

13. Įkrovimo stotelė

13.1 Įkrovimo stotelės valdymo elementai



Raudonas (1) ir žalias (2) šviesos diodai informuoja apie įkrovimo stotelės ir vielos signalo būseną.
Pjovimo etapu mygtuku „Į pradžią“ (3) galima vejos pjovimo robotą grąžinti į įkrovimo stotelę.
Įjungimo ir išjungimo mygtuku (4) įjungiama ir išjungiama įkrovimo stotelė, o kartu ir vielos signalas.

● Šviečia raudonas šviesos diodas

✷ Mirksi raudonas šviesos diodas

○ Šviečia žalias šviesos diodas

✷ Mirksi žalias šviesos diodas

○ Šviesos diodas išjungtas

Aktyvumas	Raudona	Žalia
Budėjimo režimas	○	○
Vielos signal. OK	●	○
Įkrauti	○	○
Grąžinimas atgal	●	✷
Vielos trūkis	✷	○
Vielos trūkio paieš.	✷	○
Klaida	✷	✷

Mygtukas „Į pradžią“:
Pjovimo etapu paspaudus mygtuką „Į pradžią“, vykdoma komanda „Grąžinimas atgal“.
Vejos pjovimo robotas baigia pjauti, ieško ribojimo vielos ir grįžta į įkrovimo stotelę įkrauti akumuliatoriaus. Per šią aktyvumo trukmę kiti pjovimo etapai nevyksta.

„Grąžinimas atgal“ išlieka suaktyvintas, kol vejos pjovimo robotas bus prijungtas prie įkrovimo stotelės arba kol bus paspaustas mygtukas „Į pradžią“.

Įjungimo ir išjungimo mygtukas
Kai pjaunamas plotas apdirbamas automatiškai, nereikia spausti įjungimo ir išjungimo mygtuko. Vielos signalas įjungiamas ir išjungiamas visiškai automatiškai.

Jei vejos pjovimo robotas neprijungtas prie įkrovimo stotelės, įjungus įjungimo ir išjungimo mygtuką, aktyvinama įkrovimo stotelė. Vielos signalas veikia 48 valandas, jei vejos pjovimo robotas prieš tai nebuvo prijungtas prie įkrovimo stotelės.

Vielos signalas išjungiamas, kai veikiant įrenginiui 3 sekundes spaudžiamas mygtukas, vejos pjovimo robotas lieka stovėti pjaunamame plote. Vejos pjovimo roboto ekrane parodomas atitinkamas pranešimas.

14. Pjovimo nurodymai

14.1 Bendroji informacija

Vejos pjovimo robotas yra skirtas automatiškai pjauti veja apželdintus plotus. Nuolat pjaunant žolė būna trumpa. Rezultatas – daili ir tanki veja.

Jei vejos plotai prieš tai nebuvo pjaunami įprastomis vejapjovėmis, tinkamai nupjaunama tik po kelių pjovimo etapų. Taigi, jei žolė yra truputį aukštesnė, ji tinkamai nupjaunama tik po kelių pjovimo etapų.

Esant karštam ir sausam klimatui, vejos nereikėtų pjauti per trumpai, nes ją išdegins saulė ir ji taps nepatraukli.

Pjaudami aštriu peiliu, nupjausite gražiau nei atbukusiu, todėl peilį reguliariai keiskite.

14.2 Mulčiavimas

Vejos pjovimo robotas yra mulčiuojanti vejapjovė.

Mulčiuojant žolės stiebeliai nupjaunami ir susmulkinami pjovimo įrangos korpuse. Tada jie vėl išmetami ant nupjautos vejos, kur lieka gulėti ir pūti.

Susmulkinta nupjauta žolė perduoda dirvai organines maistingąsias medžiagas ir veikia kaip natūralios trąšos. Todėl gerokai sumažėja trąšų poreikis.

14.3 Aktyvumo trukmė

Veikiant aktyvumo trukmei, vejos pjovimo robotas bet kada gali išvažiuoti iš įkrovimo stotelės ir pjauti veją. Todėl esant aktyvioms šioms trukmėms aktyvinami **pjovimo etapai**, **įkrovimo etapai** ir **rimties trukmės**. Vejos pjovimo robotas reikiamus pjovimo ir įkrovimo etapus automatiškai paskirsto, atsižvelgdamas į nustatytus laikotarpius.

Įdiegiant aktyvumo trukmės automatiškai paskirstomos visai savaitei. Atsižvelgiama ir į turimą laiko atsargą, todėl užtikrinama optimali vejos priežiūra, net jei atskiri pjovimo etapai negali būti įvykdyti (pvz., dėl lietaus).

⚠ Įsijungus aktyvumo trukmei, pašaliniai asmenys negali būti arti pavojaus zonos. Aktyvumo trukmę reikia atitinkamai pritaikyti.
Taip pat atsižvelkite į komunalinių įstaigų nuostatus dėl vejos pjovimo robotų naudojimo bei į nuorodas skyriuje „Jūsų saugumui“ (⇨ 6.) ir meniu „Pjovimo planas“ pakeiskite aktyvumo trukmes. (⇨ 11.7)
Kompetentingoje įstaigoje turėtumėte pasiteirauti, kada dieną ir naktį galite naudoti įrenginį.

14.4 Pjovimo trukmė

Parenkant pjovimo trukmę nustatoma, kiek valandų per savaitę reikės pjauti veją. Pjovimo trukmę galima pailginti arba sutrumpinti savaitės nustatymuose (⇨ 11.8).

Pjovimo trukmė – tai laikas, kada vejos pjovimo robotas pjauna veją. Akumuliatoriaus įkrovimo laikas nepriskiriamas pjovimo trukmei.

Įrengiant pirmą kartą, vejos pjovimo robotas pjovimo trukmę automatiškai apskaičiuoja pagal nurodytą pjaunamo ploto dydį. Ši orientacinė reikšmė pritaikyta įprastai vejai ir sausoms oro sąlygoms.

Našumas:

100 m^2 vejos pjovimo robotui reikia vidutiniškai:

MI 632, MI 632 C:	70 min.
MI 632 P, MI 632 PC:	60 min.

14.5 Namų sritis (MI 632 C, MI 632 PC)

Dėl įmontuoto GPS imtuvo vejos pjovimo robotas aptinka savo buvimo vietą. Per kiekvieną bandomąją eigą, per kurią tikrinamas vielos nutiesimas (⇨ 9.9), ir užprogramuojant pradinius taškus (⇨ 11.15) vejos pjovimo robotas išsaugo vakariausio, ryčiausio, piečiausio ir šiauriausio taškų koordinates.

Šis plotas apibrėžtas kaip namų sritis, jame galima naudoti vejos pjovimo robotą. Per kiekvieną bandomąją eigą koordinatės atnaujinamos.

Jei įrenginys bus pašalintas iš namų srities ir suaktyvinta **GPS apsauga**, registruotam įrenginio savininkui bus pranešta SMS ir el. laišku, be to, vejos pjovimo roboto ekrane bus prašoma įvesti PIN kodą.

14.6 Rankinis pjovimas

Nejunkite pjovimo peilio aukštoje žolėje arba nustatę žemiausią pjovimo aukštį!

Neapkraukite vejos pjovimo roboto per stipriai, kad nesumažėtų pjovimo variklio sūkių skaičius. Sumažėjus variklio sūkių skaičiui arba vejos pjovimo robotui pradėjus važiuoti lėčiau, parinkite didesnį pjovimo aukštį.

15. Įrenginio naudojimo pradžia

15.1 Pasiruošimas

ℹ **Įrengiant pirmą kartą** galima naudotis pagalbine įrengimo programa. (⇨ 9.)

- Įrenkite įkrovimo stotelę (⇨ 9.5).

- Nutieskite ribojimo vielą (⇨ 9.6) ir ją prijunkite (⇨ 9.7).
- Nuo pjaunamo ploto surinkite pašalinius daiktus (pvz., žaislus, įrankius).
- Įkraukite akumuliatorių (⇨ 15.8).
- Nustatykite paros laiką ir datą (⇨ 11.11).
- Patikrinkite ir prireikus pritaikykite pjovimo planą, svarbiausiai įsitikinkite, kad įsijungus aktyvumo trukmei arti pavojaus zonos nėra pašalinių asmenų. (⇨ 11.6)

Prieš naudodami vejos pjovimo robotą, labai aukštą veją trumpai nupjaukite įprasta žoliapjove (pvz., po ilgesnės pertraukos).

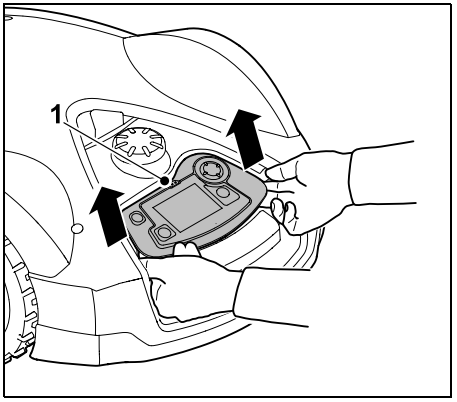
15.2 Valdymo pulto nuėmimas ir uždėjimas

Valdymo pultą galima nuimti nuo vejos pjovimo roboto, jei reikia pjauti mechaniškai arba, pvz., keisti užprogramuotus duomenis.

Vejos pjovimo robotas automatiniu režimu gali veikti tik uždėjus valdymo pultą.

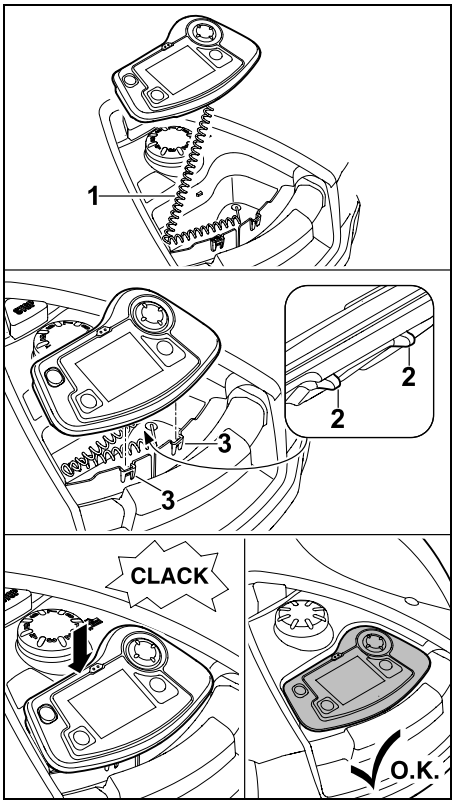
Valdymo pulto nuėmimas:

- Jei norite valdymo pultą nuimti, kai įrenginys eksploatuojamas, paspauskite mygtuką-STOP.



Valdymo pultą (1) suimkite už galinės srities, pakelkite nesmarkiai truktelėdami ir nuimkite nuo vejos pjovimo roboto. Valdymo pultas lieka prijungtas prie įrenginio spiraliniu laidu.

Valdymo pulto uždėjimas:



Spiralinį laidą (1) įdėkite į korpuso dėklą. Valdymo pultą truputį atlenkite atgal, fiksavimo noseles (2) įstatykite į korpuso angas (3), tada priekyje spustelėkite ir užfiksuokite valdymo pultą.

15.3 Užprogramuotų duomenų pritaikymas

Esamus užprogramuotus duomenis galite peržiūrėti **pjovimo plane** arba modelių MI 632 C, MI 632 PC atveju **VIKING iMow programoje**. (⇨ 11.6)

Įrengiant arba kuriant naują pjovimo planą, jo duomenys apskaičiuojami pagal pjaunamo ploto dydį.

Aktyvumo trukmę ir **pjovimo trukmę** galima keisti pagal poreikius, o būtini pjovimo etapai automatiškai paskirstomi atsižvelgiant į galimas aktyvumo trukmes. Jei reikia, per vieną aktyvumo trukmę atliekami keli pjovimo ir įkrovimo etapai. Pageidaujant pjaunamo ploto kraštas automatiškai pjaunamas reguliariai. (⇨ 11.14)

Vienai dienai galima parinkti daugiausiai tris skirtingas aktyvumo trukmes. (⇨ 11.6)

Reikia apibrėžti specialius pradinius taškus, jei vejos pjovimo robotas privalo važiuoti į tam tikras pjaunamo ploto sritis. (⇨ 11.15)

Tam tikromis aplinkybėmis (pvz., esant gražiam orui arba ilgiems laikotarpiams tarp pjovimų) visos aktyvumo trukmės optimaliai vejos priežiūrai neišnaudojamos.

Aktyvumo trukmės keitimas (⇨ 11.7)

– Papildomos aktyvumo trukmės kitiems pjovimo etapams.

– Laikotarpių pritaikymas, kad, pvz., nebūtų pjaunama ryte arba naktį.

– Atskirų aktyvumo trukmių praleidimas, nes pjaunamas plotas bus naudojamas, pvz., vykstant vakarėliui.

Pjovimo trukmės pailginimas (⇨ 11.8)

– Kai kurios sritys nupjaunamos nepakankamai, nes, pvz., pjaunamas plotas per daug kampuotas.

– Intensyvus žolės augimas augimo periodu.

– Labai tanki veja.

Pjovimo trukmės sutrumpinimas (⇨ 11.8)

– Lėtesnis žolės augimas dėl karščio, šalčio arba sausros.

Naujo pjovimo plano sudarymas (⇨ 11.8)

– Pakeistas pjaunamo ploto dydis.

Įrengimas iš naujo (⇨ 11.14)

– Nauja įkrovimo stotelės naudojimo vieta.

– Naudojimas pirmą kartą naujame pjaunamame plote.

15.4 Pjovimas įjungus automatiką

- Įjunkite automatiką:
  Kai automatika įjungta, ekrane šalia akumuliatoriaus simbolio rodomas automatikos simbolis. (⇨ 11.5)

- **Įjungti pjovimo etapus**:
  Pjovimo etapai automatiškai paskirstomi, atsižvelgiant į nustatytas aktyvumo trukmes. (⇨ 14.3)
- **Baigti pjovimo etapus**:
  Kai akumuliatorius išsikrauna, vejos pjovimo robotas automatiškai grįžta į įkrovimo stotelę. (⇨ 15.7)
  Mygtuku STOP galima bet kada ranka nutraukti atliekamą pjovimo etapą. (⇨ 5.1)
  Įkrovimo stotelės **mygtuku „Į pradžią“** taip pat galima bet kada iš karto nutraukti atliekamą pjovimo etapą. (⇨ 13.1)
  MI 632 C, MI 632 PC:
  Pjovimą taip pat galima nutraukti naudojant programą – nusiųsti vejos pjovimo robotą į įkrovimo stotelę. (⇨ 10.)

Pjaunami plotai, kuriuos vejos pjovimo robotas pasiekia **jungiamosiomis linijomis**, pjaunami tik tuomet, kai šiame plote apibrėžti pradiniai taškai.

15.5 Pjovimas, neatsižvelgiant į aktyvumo trukmę

- Aktyvinkite vejos pjovimo robotą, stovintį įkrovimo stotelėje. Kartu aktyvinsis ir įkrovimo stotelė.

Pjaunami plotai, naudojant įkrovimo stotelę:

- Jei pjaunamą plotą galima pasiekti tik **jungiamosiomis linijomis**, vejos pjovimo robotą į tą plotą reikia nunešti arba nuvežti.
- Pjovimas iš karto:
  Iškvieskite komandą **Pradėti pjauti** (⇨ 11.5) arba paspauskite **pjovimo mygtuką**.
  Pjovimo etapas pradedamas iš karto ir trunka iki nustatyto paros laiko.
- Pjovimas po tam tikro laiko:
  Iškvieskite komandą **Pradėti pjauti po tam tikro laiko**. (⇨ 11.5)
  Pjovimo etapas pradedamas parinktu pradžios laiku ir trunka iki parinkto pabaigos laiko.
- **MI 632 C, MI 632 PC:**
  Pradėti pjauti naudojant programą. (⇨ 10.)
  Pjovimo etapas pradedamas parinktu pradžios laiku ir trunka iki parinkto pabaigos laiko.

- Rankinis pjovimo nutraukimas:
  Mygtuku STOP galima bet kada nutraukti atliekamą pjovimo etapą. (⇨ 5.1)
  Įkrovimo stotelės **mygtuku „Į pradžią“** taip pat galima bet kada iš karto nutraukti atliekamą pjovimo etapą. (⇨ 13.1)
  MI 632 C, MI 632 PC:
  Pjovimą taip pat galima nutraukti naudojant programą – nusiųsti vejos pjovimo robotą į įkrovimo stotelę. (⇨ 10.)

Prireikus vejos pjovimo robotas retkarčiais įkrauna akumuliatorių ir tęsia pjovimo etapą iki parinkto pabaigos laiko.

Pašaliniai plotai:

- Vejos pjovimo robotą nuneškite arba nuvežkite į pašalinį plotą.
- Aktyvinkite pašalinį plotą. (⇨ 11.14)
- Pjovimas iš karto:
  Iškvieskite komandą **Pradėti pjauti** (⇨ 11.5) arba paspauskite **pjovimo mygtuką**.
  Pjovimo etapas pradedamas iš karto ir trunka iki nustatyto paros laiko.
- Pjovimas po tam tikro laiko:
  Iškvieskite komandą **Pradėti pjauti po tam tikro laiko**. (⇨ 11.5)
  Pjovimo etapas pradedamas parinktu pradžios laiku ir trunka iki parinkto pabaigos laiko.
- Pjovimo pabaiga:
  Kai ateina parinktas pabaigos laikas, vejos pjovimo robotas juda link ribojimo vielos ir sustoja. Kad įkrautumėte akumuliatorių, įstatykite įrenginį į įkrovimo stotelę ir patvirtinkite rodomą pranešimą. (⇨ 24.)
  Mygtuku STOP galima bet kada ranka nutraukti atliekamą pjovimo etapą. (⇨ 5.1)

Jei akumuliatorius išsikrauna prieš pasirinktą pabaigos laiką, pjovimas atitinkamai sutrumpėja.

15.6 Rankinis pjovimas

Nustačius rankinį pjovimą, impulsinis jutiklis ir kraštų ribotuvas yra neaktyvūs.

- Prireikus įkraukite akumuliatorių (⇨ 15.8).
- Nuimkite valdymo pultą (⇨ 15.2).
- Suaktyvinkite komandą **Rankinis valdymas** (⇨ 11.5).
- Vejos pjovimo roboto eigą valdykite ir vairuokite kryžiuko formos mygtuku.
  Vejos pjovimo robotas į priekį gali judėti 2 greičiais:
  lėtai, mygtuką spaudžiant silpnai,
  greitai, mygtuką spaudžiant stipriai.
- Prieš įjungdami pjovimo peilį, patraukite kojas nuo pjovimo įrangos saugiu atstumu ir visada eikite už vejos pjovimo roboto. (⇨ 4.2)
- Norėdami įjungti pjovimo peilį, dešinės rankos nykščiu paspauskite ir laikykite **mygtuką OK**, o tada kairės rankos nykščiu paspauskite **pjovimo mygtuką**. Pjovimo peilis sukasi tol, kol spaudžiamas pjovimo mygtukas.
- Pjaudami rankiniu būdu, kairės rankos nykščiu paspauskite ir laikykite pjovimo mygtuką, o dešinės rankos nykščiu paspauskite kryžiuko formos mygtuką.
- Norėdami išjungti pjovimo peilį, atleiskite pjovimo mygtuką.
- Baigę pjauti rankiniu būdu, įkraukite akumuliatorių. (⇨ 15.8)

15.7 Vejos pjovimo roboto prijungimas prie įkrovimo stotelės

Prijungimas prie įkrovimo stotelės automatiniu režimu:

Kai baigiasi aktyvumo trukmė arba išsikrauna akumuliatorius, vejos pjovimo robotas automatiškai grįžta į įkrovimo stotelę.

Priverstinis prijungimas prie įkrovimo stotelės:

- Jei reikia, uždėkite valdymo pultą (⇨ 15.2).
- Jei reikia, įjunkite įkrovimo stotelę (⇨ 13.1)
- Suaktyvinkite komandą **Važiuoti į įkrovimo stotelę**. (⇨ 11.5)
  Vykstant pjovimo etapui pasirinktinai galima paspausti įkrovimo stotelės **mygtuką „Į pradžią“**.

- **MI 632 C, MI 632 PC:**
  Naudodami programą nusiųskite vejos pjovimo robotą į įkrovimo stotelę. (⇨ 10.)
- Prijungus prie įkrovimo stotelės, negali šviesti nė vienas jos šviesos diodas. (⇨ 13.1)

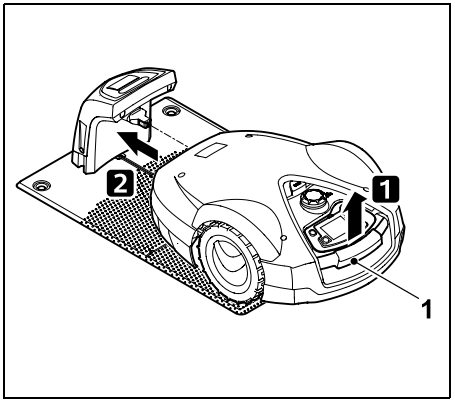
Prijungus prie įkrovimo stotelės, per šią aktyvumo trukmę kiti pjovimo etapai nebevyksta.

Prijungimas prie įkrovimo stotelės rankiniu būdu:

- Vejos pjovimo robotą su valdymo pultu nuvežkite į įkrovimo stotelę, nuimkite valdymo pultą (⇨ 15.2) ir suaktyvinkite komandą **Rankinis valdymas** (⇨ 11.5).

arba

- Vejos pjovimo robotą rankomis įstatykite į įkrovimo stotelę.



Vejos pjovimo robotą truputį kilstelėkite už gabenimo rankenos (1) ir nustatykite varančiuosius ratus. Įrenginį atremkite ant priekinių ratų ir įstumkite į įkrovimo stotelę.

- Uždėkite valdymo pultą (⇨ 15.2).
- Prijungus prie įkrovimo stotelės, negali šviesti nė vienas jos šviesos diodas. (⇨ 13.1)

15.8 Akumuliatoriaus įkrovimas

Akumuliatorių įkraukite tik įkrovimo stotelėje.
Niekada neišmontuokite akumuliatoriaus ir nebandykite įkrauti išoriniais įkrovikliais

Automatinis įkrovimas:

Pjaunant automatiškai įkraunama pasibaigus pjovimo etapui, kai vejos pjovimo robotas prijungiamas prie įkrovimo stotelės.

Prijungus prie įkrovimo stotelės, negali šviesti nė vienas įkrovimo stotelės šviesos diodas. (⇨ 13.1)

Įkrovimo proceso įjungimas rankomis:

- Po naudojimo **pašaliniame plote**, vejos pjovimo robotą pastatykite ant pjaunamo ploto ir prijunkite prie įkrovimo stotelės. (⇨ 15.7)
- **Nutrūkus pjovimo etapui,** vejos pjovimo robotą prijunkite prie įkrovimo stotelės. (⇨ 15.7)
- Jei reikia, vejos pjovimo roboto budėjimo režimą nutraukite bet kuriuo mygtuku.
  Įkrovimo procesas pradedamas automatiškai.

Įkrovimo procesas:

Vykstant įkrovimo procesui, **būsenos rodinyje** rodomas tekstas „Akumuliatorius kraunamas“.

Įjungus kitus meniu, vietoj akumuliatoriaus simbolio ekrano informacinėje zonoje rodomas tinklo kištuko simbolis.

Įkrovimo procesas trunka skirtingai ir automatiškai pritaikomas tolesniam naudojimo etapui.

Jei įkraunant atsiranda problemų, ekrane parodomas atitinkamas pranešimas. (⇨ 11.9)

Akumuliatorius pradedamas krauti, kai įtampa sumažėja iki tam tikros ribos.

Įkrovimo būklė:

Būsenos **rodinyje** perjungus atitinkamą rodmenį, galima matyti tuo metu esančią įkrovimo būklę. (⇨ 11.13)

Likusiuose meniu ekrano informacijos zonoje esantis **akumuliatoriaus simbolis** rodo įkrovimo būklę. (⇨ 11.3)

16. Techninė priežiūra

Pavojus susižeisti!
Prieš atlikdami visus įrenginio techninės priežiūros- arba valymo darbus, atidžiai perskaitykite skyrių „Jūsų saugumui“ (⇨ 6.), ypač atkreipdami dėmesį į poskyrį „Techninė priežiūra ir remontas“ (⇨ 6.9), ir tiksliai laikykitės visų saugos nurodymų.

Prieš atlikdami visus techninės priežiūros- arba valymo darbus, aktyvinkite įrenginio blokuotę. (⇨ 5.2)

Prieš pradėdami įkrovimo stotelės techninės priežiūros darbus, ištraukite tinklo kištuką.

Atlikdami bet kokius techninės priežiūros darbus, ypač darbus prie pjovimo peilio, mūvėkite pirštines.

16.1 Techninės priežiūros planas

Techninės priežiūros intervalai taip pat priklauso ir nuo darbo valandų. Meniu „Informacija“ galima iškviesti atitinkamą skaitiklį „Pjovimo valandos“. (⇨ 11.9)

Būtina tiksliai laikytis nurodytų techninės priežiūros intervalų.

Techninės priežiūros darbai dienomis, kuriomis nustatyta aktyvumo trukmė

- Apžiūrėdami patikrinkite bendrąją įrenginio ir įkrovimo stotelės būklę.
- Patikrinkite ekrano rodmenis – patikrinkite esamą paros laiką ir kito pjovimo pradžios laiką.
- Patikrinkite pjaunamą plotą ir, jei reikia, surinkite pašalinius ir kitus daiktus.
- Patikrinkite, ar akumuliatorius įkraunamas. (⇨ 15.8)

Kas savaitę atliekami techninės priežiūros darbai

- Išvalykite įrenginį. (⇨ 16.2)
- Apžiūrėdami patikrinkite, ar nepažeistas ir nenusidėvėjęs pjovimo peilis, peilio tvirtinimo detalė ir pjovimo įranga (ar nėra įrantų, įtrūkimų, lūžio vietų ir t. t.). (⇨ 16.3)

Kas 200 darbo valandų

- Pakeiskite pjovimo peilį. Ekrane pasirodo atitinkamas priminimas. (⇨ 16.4)

Kas metus atliekami techninės priežiūros darbai

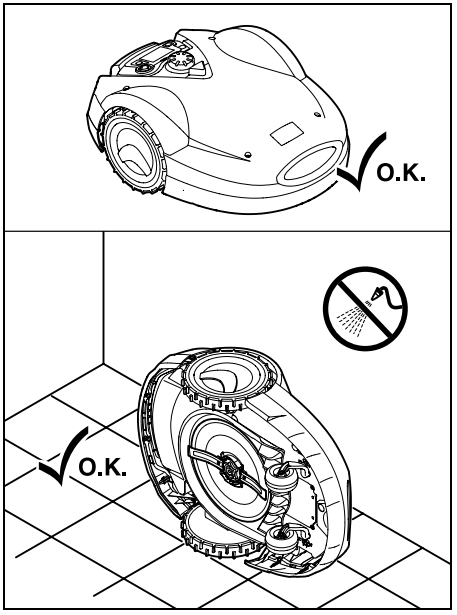
- VIKING rekomenduoja, kad kas metus žiemos mėnesiais atliekamus patikros darbus atliktų VIKING prekybos atstovas.
  Per šią patikrą atliekama akumuliatoriaus, elektroninės įrangos ir programinės įrangos techninė priežiūra.

Kad prekybos atstovas galėtų tinkamai atlikti visus techninės priežiūros darbus, nustatykite apsaugos lygmenį „Nėra“ arba prekybos atstovui pateikite naudojamą PIN kodą.

16.2 Įrenginio valymas

Kruopščiai prižiūrint jūsų įrenginys apsaugomas nuo gedimų ir pailginama jo eksploatacijos trukmė.

Valymo ir techninės priežiūros padėtis:



Norėdami nuvalyti **įrenginio viršų** (gaubtą, nuotolinį valdiklį), pastatykite įrenginį ant lygaus, tvirto ir horizontalaus pagrindo. Norėdami nuvalyti **įrenginio apačią** (pjovimo peilį, pjovimo įrangą), vejos pjovimo robotą padėkite ant kairiosios įrenginio pusės, kaip pavaizduota, ir atremkite į sieną.

- Nešvarumus valykite šepečiu arba šluoste. Švariai nuvalykite pjovimo peilį ir įkrovimo stotelę.
- Medine lazdele nuvalykite prie korpuso ir pjovimo įrangos prilipusius žolės likučius.

- Prireikus naudokite specialų valiklį (pvz., specialų STIHL valiklį).
- Reguliariai išmontuokite griebtuvinį diską ir pašalinkite žolės likučius. (⇨ 16.6)

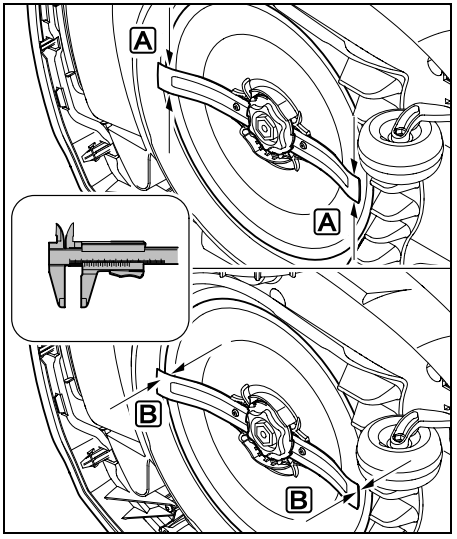
Esant drėgnam orui, griebtuvinį diską reikia valyti dažniau. Tarp griebtuvinio disko ir pjovimo įrangos korpuso susikaupę nešvarumai sukelia trintį ir taip sueikvojama daugiau energijos.

16.3 Pjovimo peilio susidėvėjimo ribų tikrinimas

Pavojus susižeisti!
Susidėvėjęs pjovimo peilis gali nulūžti ir sunkiai sužeisti. Būtina laikytis peilio techninės priežiūros nurodymų. Pjovimo peilių dėvėjimasis priklauso nuo jų naudojimo vietos ir trukmės. Jei įrenginį statote ant smėlėto paviršiaus arba dažnai naudojate sausomis sąlygomis, pjovimo peilių apkrova padidėja ir jie itin greitai susidėvi.

Pjovimo peilį reikia keisti bent kas 200 darbo valandų, o pagaląsti turi VIKING prekybos atstovas. (⇨ 16.5)

- Aktyvinkite įrenginio blokuotę. (⇨ 5.2)
- Vejos pjovimo robotą paverskite į šoną ir atremkite į stabilią sieną. Kruopščiai nuvalykite pjovimo įrangą ir pjovimo peilį. (⇨ 16.2)



Peilio plotį Ⓐ ir **peilio storį** Ⓑ patikrinkite ištraukiamu peilio kalibravimo prietaisu.

Ⓐ > 25 mm

Ⓑ > 1,3 mm

Peilis turi būti pakeistas, kai išmatuotos vertės pasiekiamos vienoje ar keliose vietose arba kai jos viršija leistinas ribas.

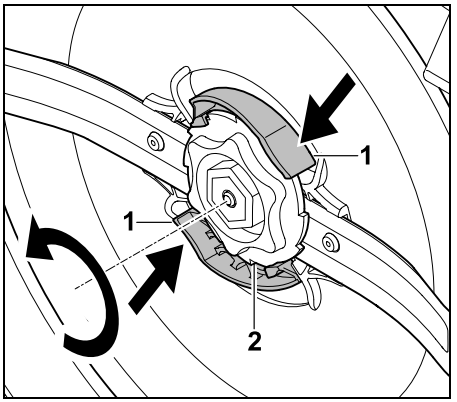
16.4 Pjovimo peilio išmontavimas ir įmontavimas

Pjovimo peilio naudojimo trukmė – 200 valandų. Prabėgus šiam laikui ekrane pasirodo atitinkamas pranešimas.

- Aktyvinkite įrenginio blokuotę (⇨ 5.2) ir užsimaukite pirštines.

- Vejos pjovimo robotą paverskite į šoną ir atremkite į stabilią sieną. Kruopščiai nuvalykite pjovimo įrangą ir pjovimo peilį. (⇨ 16.2)

Pjovimo peilio išmontavimas:



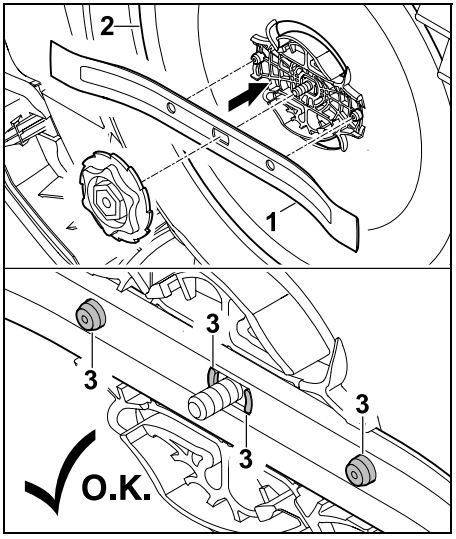
Abi griebtuvinio disko plokšteles (1) įspauskite viena ranka ir laikykite. Kita ranka išsukite fiksavimo veržlę (2). Pjovimo peilį išimkite kartu su fiksavimo veržle.

Pjovimo peilio įmontavimas:

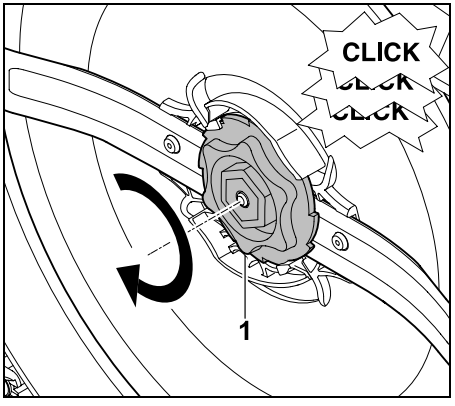
Pavojus susižeisti!
Prieš įmontuodami peilį patikrinkite, ar jis nepažeistas. Peilį reikia pakeisti, jei matomos įrantos ar įtrūkimai arba jei jis yra nusidėvėjęs. (⇨ 16.3)

Griebtuvinį diską ir **fiksavimo veržlę** reikia taip pat pakeisti, jei jie yra pažeisti (pvz., sulūžę, susidėvėję). Svarbu, kad fiksavimo veržlė stipriai užsifiksuotų griebtuviniame diske.

- Prieš pradėdami montuoti nuvalykite peilį, griebtuvinį diską ir fiksavimo veržlę.



Pjovimo peilį (1), kaip parodyta, uždėkite ant griebtuvinio disko (2). Stebėkite, kad fiksavimo noselės (3) pjovimo peilyje būtų tinkamoje padėtyje.



Fiksavimo veržlę (1) užsukite iki galo. Priveržiant daug kartų pasigirsta spragtelėjimas. Atsargiai pakratykite ir patikrinkite, ar pjovimo peilis stipriai pritvirtintas.

- Įmontavę naują pjovimo peilį, peilio keitimą patvirtinkite meniu „Techninė priežiūra“. (⇨ 11.17)

16.5 Pjovimo peilio galandimas

VIKING rekomenduoja atšipusį pjovimo peilį pakeisti nauju. Atbukusį pjovimo peilį reikėtų perduoti pagaląsti VIKING prekybos atstovui, nes jis turi reikalingų profesinių žinių ir specialių įrankių.

Įrenginys tinkamai veikia tik tuomet, kai pjovimo peilis yra tiksliai subalansuotas.

Netinkamai pagalandus peilį (pvz., disbalansas, netinkamas galandimo kampas) sklinda didesnis triukšmas, o įrenginys gali būti pažeistas.

16.6 Griebtuvinio disko išmontavimas ir įmontavimas

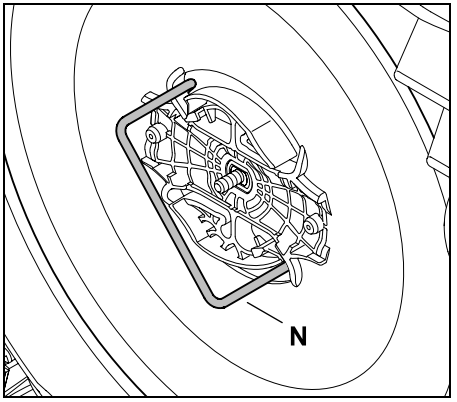
Norint išvalyti pjovimo įrangą griebtuvinį diską galima išmontuoti.

- Aktyvinkite įrenginio blokuotę (⇨ 5.2) ir užsimaukite pirštines.

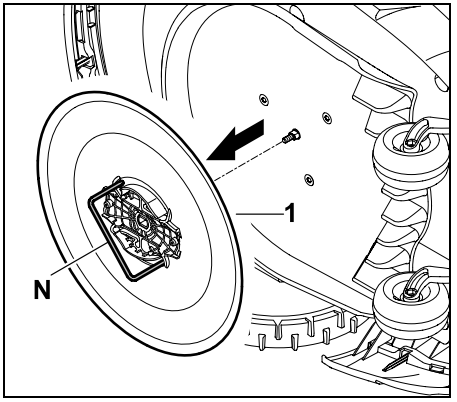
- Vejos pjovimo robotą paverskite į šoną ir atremkite į stabilią sieną. Kruopščiai nuvalykite pjovimo įrangą ir pjovimo peilį. (⇨ 16.2)

Griebtuvinio disko išmontavimas:

- Išmontuokite pjovimo peilius. (⇨ 16.4)

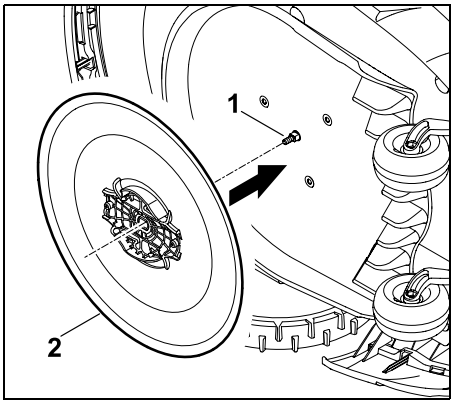


Įdėkite nuėmiklį (N) į griebtuvo diską, kaip parodyta, ir prieš laikrodžio rodyklę pasukite iki galo.



Viena ranka prilaikykite įrenginį. Nuimkite griebtuvinį diską (1), traukdami už nuėmiklio (N).

Griebtuvinio disko įmontavimas:



Kruopščiai nuvalykite griebtuvinio disko (2) peilių veleną (1) ir movą. Griebtuvinį diską užmaukite iki galo ant peilių veleno.

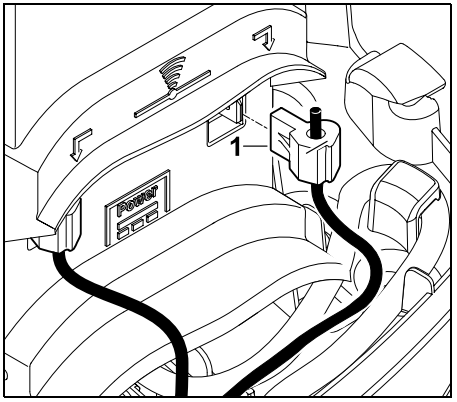
- Sumontuokite pjovimo peilį. (⇨ 16.4)

16.7 Laido trūkimo paieška

Nutrūkus laidui, mirksi įkrovimo stotelės raudonas šviesos diodas. (⇨ 13.1) Vejos pjovimo roboto ekrane rodomas atitinkamas pranešimas.

Jei atlikdami nurodytus veiksmus vielos trūkimo nerandate, susisiekite su VIKING prekybos atstovu.

Laido trūkimo paieška gali būti atliekama ir kai valdymo pultas nuimtas, ir kai uždėtas. Norint atlikti tikslią paiešką, valdymo pultas turėtų būti uždėtas.

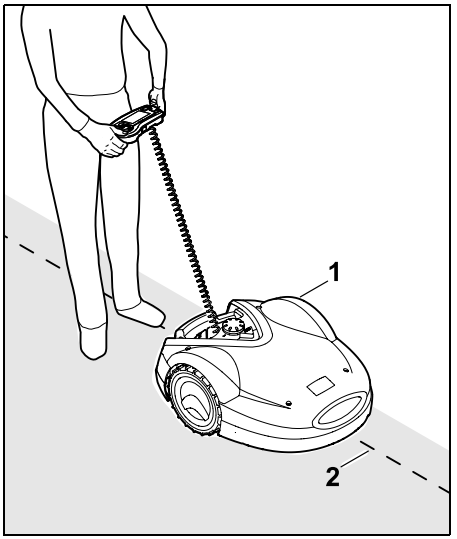


Nuimkite įkrovimo stotelės dangtelį ir ištraukite dešinįjį ribojimo vielos galą (1).

Toliau laido trūkimo paieška aprašyta pagal laikrodžio rodyklę, t. y. ribojimo viela, pradedant nuo įkrovimo stotelės, tikrinama laikrodžio rodyklės kryptimi. Jei reikia, paieška gali būti vykdoma ir prieš laikrodžio rodyklę, tuomet ištraukiamas kairysis ribojimo vielos galas.

- Paspauskite ir laikykite įkrovimo stotelės mygtuką **„Į pradžią“**. kartu dukart paspauskite **įjungimo ir išjungimo mygtuką**. Šviečia žalias šviesos diodas ir mirksi raudonas šviesos diodas. (⇨ 13.1)
- Jei reikia, nuimkite valdymo pultą. (⇨ 15.2)
- Meniu „Apžiūra“ pasirinkite įrašą „Laido trūkimo paieška“ ir patvirtinkite mygtuku OK. (⇨ 11.17)

Paieška nuėmus valdymo pultą:



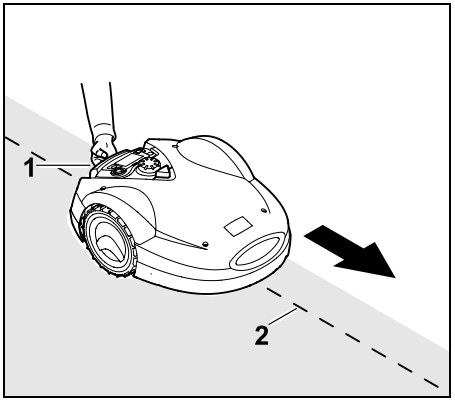
Nuo įkrovimo stotelės eikite pakui vejos pjovimo robotą (1) prie pjaunamo ploto krašto **pagal laikrodžio rodyklę**. Tam įrenginį valdykite kryžiuko formos mygtuku ir stebėkite, kad ribojimo viela (2) būtų po vielos jutikliais. Vielos jutikliai saugiai sumontuoti vejos pjovimo roboto priekinės srities kairėje ir dešinėje pusėse. Ieškant laido trūkimo ekrane rodomas **signalo intensyvumas**, vielos jutiklių padėtis virš ribojimo vielos yra optimali, kai reikšmė yra didžiausia.

Kai vielos jutikliai tinkamai priima vielos signalą, ekrane rodomas simbolis **Vielos signal. OK**.

Vielos trūkimo srityje sumažėja signalo intensyvumas ir ekrane rodomas simbolis **Vielos signalo tikrinimas**.

- Trūkimo vietą šuntuokite vielos jungtimi (⇨ 12.14), prireikus trūkimo vietoje iš naujo nutieskite ribojimo vielą.
- Paspauskite įkrovimo stotelės **įjungimo ir išjungimo mygtuką**. Jei laido trūkimas buvo tinkamai pašalintas, šviečia raudonas šviesos diodas. (⇨ 13.1)

Tiksli paieška uždėjus valdymo pultą:

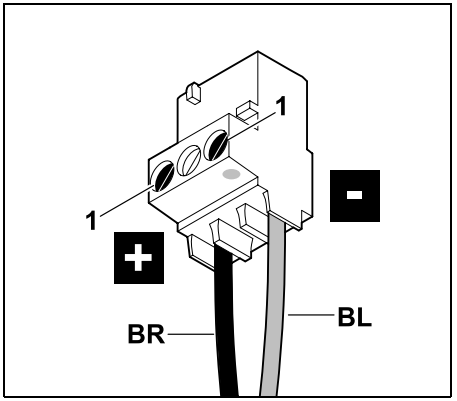


Vejos pjovimo robotą truputį kilstelėkite už rankenos pernešti (1) ir nustatykite varančiuosius ratus. Įrenginį atremkite ant priekinių ratų ir važiuokite pagal ribojimo vielą (2).
Toliau atliekami tokie pat veiksmai, kaip ir ieškant nuėmus valdymo pultą.

16.8 Tinklo kištukas

Maitinimo blokas yra su nusukamu kištuku.
Šį kištuką galima nuimti, kai maitinimo blokas įrengiamas pastato viduje ir reikia kišti maitinimo laidą per skylę sienoje.

Pavojus susižeisti!
Prieš pradėdami darbus prie maitinimo bloko, ištraukite maitinimo kištuką ir atjunkite maitinimo bloką nuo įkrovimo stotelės.
Atkreipkite dėmesį į saugos nuorodas, pateiktas skyriuje „Įspėjimas – pavojinga elektros srovė“. (⇨ 6.3)

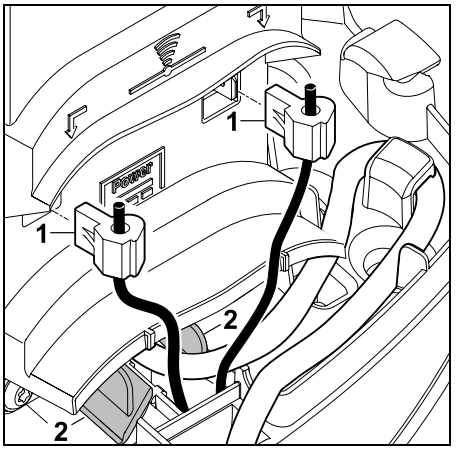


Prijunkite mėlyną laidą (M) ir rudą laidą (R) prie kištuko, kaip parodyta. Priveržkite varžtus (1).

16.9 Laikymas ir žiemos pertrauka

Jei vejos pjovimo roboto nenaudosite ilgesnį laiką (pvz., žiemą), atkreipkite dėmesį į šiuos punktus:

- Įkraukite akumuliatorių (⇨ 15.8)
- Išjunkite automatiką (⇨ 11.5)
- Nustatykite aukščiausią apsaugos lygmenį (apsaugą nuo vagystės) (⇨ 11.16)
- **MI 632 C, MI 632 PC:**
  Aktyvuoti en. taup. rež. ECO (⇨ 11.11)
- Suaktyvinkite įrenginio blokuotę (⇨ 5.2)
- Maitinimo bloko kištuką atjunkite nuo elektros tinklo
- Nuimkite įkrovimo stotelės dangtelį (⇨ 9.5)



Ištraukite ribojimo vielą (1) Atidarykite kabelių kanalo dangtelį (2) ir iš įkrovimo stotelės lizdo išimkite ribojimo vielą kartu su fiksuojamaisiais kištukais.

Nuo ribojimo vielos neišmontuokite fiksuojamųjų kištukų, nes jie skirti vienkartiniam naudojimui. Papildomų fiksuojamųjų kištukų galima įsigyti iš VIKING prekybos atstovo. (⇨ 17.)

Nepašalinkite ribojamos vielos iš pjaunamo ploto.

- Atjunkite įkrovimo stotelės maitinimo laidą.
- Uždėkite įkrovimo stotelės dangtelį (⇨ 9.5)
- Išmontuokite įkrovimo stotelę

- Ribojimo vielos laisvus galus (kištukus) apsaugokite nuo aplinkos poveikio, pvz., apvyniokite tinkama izoliacine juosta.
- Kruopščiai nuvalykite visas vejos pjovimo roboto ir įkrovimo stotelės išorines dalis
- Vejos pjovimo robotą su įkrovimo stotele ir maitinimo bloku standartinėje padėtyje laikykite sausoje, uždaroje ir nedulkėtoje patalpoje. Vejos pjovimo robotą prijunkite prie įkrovimo stotelės. Įsitikinkite, ar įrenginys yra vaikams nepasiekiamoje vietoje.
- Vejos pjovimo robotą laikykite tik saugios eksploatuoti būklės
- Visi varžtai turi būti tvirtai prisukti. Atnaujinkite nebeįskaitomas pavojaus ir įspėjamąsias nuorodas, pritvirtintas prie įrenginio, patikrinkite, ar ant viso įrenginio nėra susidėvėjimo požymių ir pažeidimų. Susidėvėjusias arba pažeistas dalis pakeiskite.
- Prieš nutraukdami eksploatavimą, pašalinkite galimus įrenginio gedimus.

Ant vejos pjovimo roboto ar įkrovimo stotelės niekada nedėkite ir nelaikykite daiktų.

Vejos pjovimo roboto eksploatacijos atnaujinimas ilgesnį laiką jo nenaudojus

- Pjaunamo ploto paruošimas Surinkite pašalinius daiktus ir labai aukštą vejį trumpai nupjaukite įprasta vejapjove.
- Įrenkite įkrovimo stotelę (⇨ 9.5) ir prijunkite ribojimo vielą. (⇨ 9.7)
- Įkraukite akumuliatorių (⇨ 15.8).
- Patikrinkite paros laiką ir datą, prireikus nustatykite (⇨ 11.11).
- Patikrinkite pjovimo planą ir prireikus pakeiskite. (⇨ 11.6)
- Įjunkite automatiką (⇨ 11.5).
- **MI 632 C, MI 632 PC:** Jei reikia, aktyvinkite en. taup. rež. GPRS (⇨ 11.11) ir įjunkite GPS apsaugą. (⇨ 11.16)

17. Įprastos atsarginės dalys

Pjovimo peilis:
6309 702 0102

Akumuliatorius AAI 130:
skirtas: MI 632, MI 632 C
6309 400 6510

Akumuliatorius AAI 200:
kam: MI 632 P, MI 632 PC
6309 400 6500

Fiksavimo vinys AFN 075:
6301 007 1010

Ribojimo viela ARB 151:
Ilgis: 150 m
Skersmuo: 2,3 mm
0000 400 8630

Ribojimo viela ARB 501:
Ilgis: 500 m
Skersmuo: 3,4 mm
0000 400 8625

Vielos jungtis ADV 010:
6909 007 1090

Fiksuojamasis kištukas AKS 010:
Kai vielos skersmuo: 2,3 mm
6909 007 1095

Fiksuojamasis kištukas AKS 011:
Kai vielos skersmuo: 3,4 mm
6909 007 1096

18. Priedai

Įrenginiui galima įsigyti kitų priedų. Daugiau informacijos jums suteiks VIKING prekybos atstovas, jos rasite internete (www.viking-garden.com) arba VIKING kataloge.

Saugumo sumetimais su įrenginiu galima naudoti tik VIKING patvirtintus priedus.

19. Dėvėjimosi mažinimas ir priemonės, padedančios išvengti gedimų

Svarbios gaminių grupės techninės ir kitokios priežiūros nuorodos

Vejos pjovimo robotas, akumuliatorinis

Bendrovė VIKING neatsako už materialinę ir asmeninę žalą, jei ji kilo dėl naudojimo instrukcijos nuorodų, susijusių su sauga, valdymu ir technine priežiūra, nesilaikymo ar neleistinų priedų arba atsarginių dalių naudojimo.

Būtinai laikykitės toliau pateiktų svarbių nuorodų, kad nesugadintumėte savo VIKING įrenginio ir jis nesusidėvėtų per greitai.

1. Susidėvinčios dalys

Kai kurios VIKING įrenginio dalys, net ir naudojamos pagal paskirtį, dyla. Tai įprasta, todėl, atsižvelgiant į naudojimo pobūdį ir trukmę, šios dalys turi būti laiku pakeistos.

Tokios dalys yra:

– pjovimo peilis;

– akumuliatorius.

2. Šioje naudojimo instrukcijoje pateiktų nuorodų laikymasis

VIKING įrenginys turi būti naudojamas, techniškai prižiūrimas ir saugomas taip, kaip aprašyta šioje naudojimo instrukcijoje. Už visus gedimus, atsiradusius nesilaikant saugumo nuorodų, priežiūros taisyklių ir techninių reikalavimų, atsako pats naudotojas.

Ypač tai galioja šiais atvejais:

– netinkamai naudojant akumuliatorių (įkraunant, laikant);
– naudojant netinkamą elektros jungtį (įtampą);
– kai atliekami įrenginio pakeitimai, kurių neaprobavo bendrovė VIKING;
– naudojant šiam įrenginiui neleistinus, nepritaikytus ar nekokybiškus įrankius ir priedus;
– kai gaminys naudojamas ne pagal paskirtį;
– naudojant gaminį sporto renginiuose arba varžybose;
– atsiradus gedimams, kai sugedus konstrukcinėms dalims gaminys tebenaudojamas.

3. Techninės priežiūros darbai

Visi darbai, nurodyti skyriuje „Techninė priežiūra“, turi būti atliekami reguliariai.

Jei naudotojas negali šių techninės priežiūros darbų atlikti pats, jis privalo kreiptis į prekybos atstovą.

VIKING rekomenduoja, kad techninės priežiūros ir remonto darbus atliktų tik VIKING prekybos atstovas.

VIKING prekybos atstovai reguliariai mokomi, jiems suteikiama reikalinga techninė informacija.

Neatlikus tokių darbų laiku, gali atsirasti gedimų, už kuriuos atsako pats įrenginio naudotojas.

Prie jų priskiriami ir tokie gedimai:

– įrenginio pažeidimai dėl nekruopštaus ar netinkamo valymo;
– korozija ir netiesioginiai gedimai dėl netinkamo laikymo;
– įrenginio gedimai, atsiradę dėl nekokybiškų atsarginių dalių naudojimo;
– gedimai dėl ne laiku atliktos ar neatidžios techninės priežiūros, gedimai dėl techninės priežiūros ir remonto darbų, atliktų ne prekybos atstovo dirbtuvėse.

20. Aplinkos apsauga

Pakuotės, įrenginys ir priedai pagaminti iš perdirbamų medžiagų, todėl juos reikia atitinkamai utilizuoti.

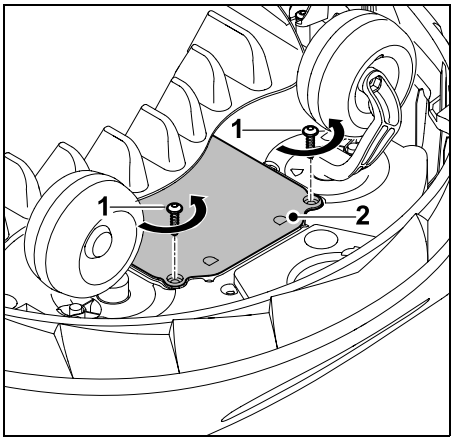
Jei medžiagos likučius utilizuosite atskirai ir laikydamiesi aplinkos apsaugos reikalavimų, juos bus galima perdirbti ir dar kartą panaudoti. Todėl, pasibaigus įprastam įrenginio naudojimo laikui, jį reikia pristatyti į vertingų medžiagų surinkimo punktą. Utilizuodami ypač atkreipkite dėmesį į skyriuje „Utilizavimas“ pateiktus duomenis. (⇨ 6.11)

Atliekas, pvz., akumuliatorius, visada tinkamai utilizuokite. Laikykitės vietos reikalavimų.

Ličio jonų akumuliatorių neutilizuokite kartu su buitinėmis atliekomis, tačiau atiduokite prekybos atstovui arba į kenksmingų medžiagų surinkimo punktą.

20.1 Akumuliatoriaus išmontavimas

- Suaktyvinkite įrenginio blokuotę. (⇨ 5.2)
- Nustatykite mažiausią pjovimo aukštį. (⇨ 9.3)
- Apverskite vejos pjovimo robotą.



Išsukite varžtus (1) ir nuimkite dangtį (2).

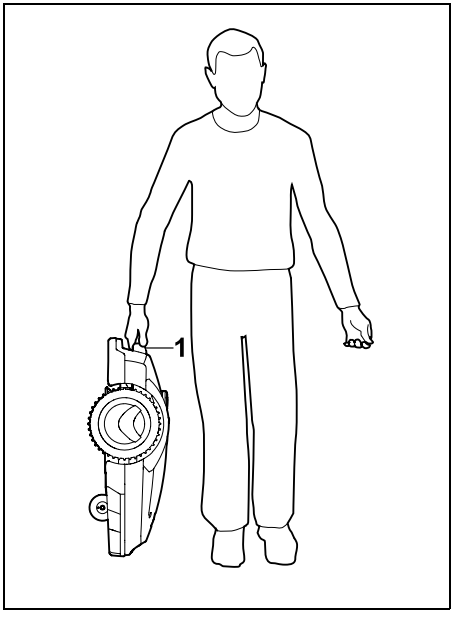
- Išimkite akumuliatorių iš akumuliatoriaus dėklo (⇨ 9.2), vėl uždėkite dangtį ir įsukite varžtus.

Pavojus susižeisti!
Stenkitės nepažeisti akumuliatoriaus.

21. Gabenimas

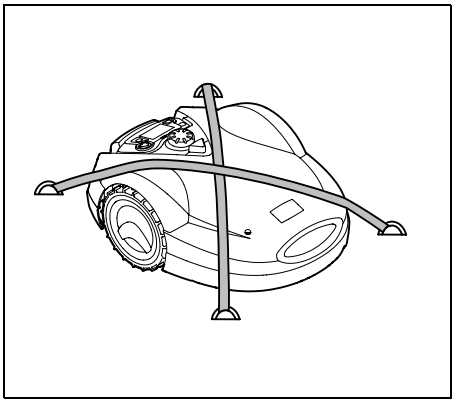
Pavojus susižeisti!
Prieš gabendami atidžiai perskaitykite skyrių „Jūsų saugumui“ (⇨ 6.), ypač poskyrį „Įrenginio gabenimas“ (⇨ 6.5), ir tiksliai laikykitės visų saugos nurodymų – visada suaktyvinkite įrenginio blokuotę. (⇨ 5.2)

21.1 Įrenginio kėlimas arba nešimas



Vejapjovę pakelkite už gabenimo rankenos (1) ir neškite. Stenkitės, kad nuo jūsų kūno, ypač kojų ir pėdų, iki pjovimo peilio visada liktų gana didelis atstumas.

21.2 Įrenginio tvirtinimas



Vejapjovę užfiksuokite ant krovimo platformos. Tam įrenginį, kaip pavaizduota, užfiksuokite tinkamomis tvirtinimo priemonėmis (diržais, lynais).

Kartu gabenamas įrenginio dalis (pvz., įkrovimo stotelę, smulkias dalis) taip pat užfiksuokite, kad jos nenuslystų.

22. Gamintojo CE atitikties deklaracija

Mes,

„VIKING GmbH“
Hans Peter Stihl–Straße 5
A 6336 Langkampfen/Kufstein,

pareiškiame, kad įrenginys

Vejapjovė, automatinė ir akumuliatorinė (MI)

Gamintojo ženklas:	**VIKING**
Tipas:	MI 632.0
	MI 632.0 P
	MI 632.0 C
	MI 632.0 PC
Gamintojo ženklas:	**VIKING**
Serijos numeris	6309

su
įkrovimo stotele

Gamintojo ženklas:	**VIKING**
Tipas:	ADO 600
Serijos numeris	6309

atitinka šias EB direktyvas:
2002/96/EC, ≤2016-04-19: 2004/108/EC, ≥2016-04-20: 2014/30/EU, 2006/42/EC, 2006/66/EC, 2011/65/EC

Modeliai MI 632.0 C, MI 632.0 PC papildomai atitinka toliau nurodytą EB direktyvą.
≤2016-06-12: 1999/5/EC, ≥2016-06-13: 2014/53/EU

Gaminiai sukonstruoti ir pagaminti remiantis šiomis normomis:
EN 60335-1, EN 50636-2-107

Techniniai dokumentai parengti ir saugomi:
Sven Zimmermann
VIKING GmbH

Pagaminimo metai ir serijos numeris nurodyti įrenginio specifikacijų lentelėje.

Langkampfenas,
2016-01-02 (MtMtMtMt-MnMn-DD)

VIKING GmbH

Sven Zimmermann

Valdymo skyriaus konstrukcija

23. Techniniai duomenys

MI 632.0, MI 632.0 P, MI 632.0 C, MI 632.0 PC:

Serijos Nr.	6309
Pjovimo sistema	Mulčiavimo-pjovimo įranga
Pjovimo įranga	Peilio laikiklis
Pjovimo plotis	28 cm
Pjovimo įrangos sūkių skaičius	3150 sūk./min.
Akumuliatoriaus tipas	Ličio jonų
Akumuliatoriaus įtampa U_{DC}	29 V
Pjovimo aukštis	20 - 60 mm
Apsaugos klasė	III
Apsaugos tipas	IPX1
Pagal direktyvą 2006/42/EC ir standartą EN 50636-2-107:	
Išmatuotas garso galios lygis L_{WA}	61,0 dB(A)
Nukrypimas K_{WA}	2,0 dB(A)
L_{WA} + K_{WA}	63 dB(A)
Garso slėgio lygis L_{pA}	50 dB(A)
Nukrypimas K_{pA}	2 dB(A)
Ilgis	73 cm
Plotis	54 cm
Aukštis	27 cm
MI 632.0, MI 632.0 C, MI 632.0 P:	
Svoris	13 kg
MI 632.0 PC:	
Svoris	14 kg

MI 632.0, MI 632.0 C:

Maks. pjaunamo ploto dydis	3000 m^2
Galia	120 W
Maitinimo blokas	HLG-120H
	2,9 A
Akumuliatoriaus pavadinimas	AAI 130
Akumuliatoriaus energija	130 Wh
Akumuliatoriaus talpa	4,5 Ah
Akumuliatoriaus svoris	1,10 kg

MI 632.0 P, MI 632.0 PC:

Maks. pjaunamo ploto dydis	4000 m^2
Galia	185 W
Maitinimo blokas	HLG-185H
	4,4 A
Akumuliatoriaus pavadinimas	AAI 200
Akumuliatoriaus energija	194 Wh
Akumuliatoriaus talpa	6,8 Ah
Akumuliatoriaus svoris	1,40 kg

Įkrovimo stotelė ADO 600:

Įtampa U_{DC}	42 V
Apsaugos klasė	III
Apsaugos tipas	IPX1
Svoris	3 kg

Maitinimo blokas:

Įtampa U_{AC}	100 - 240 V
Dažnis	50/60 Hz

Maitinimo blokas:

Įtampa U_{DC}	42 V
Apsaugos klasė	II
Apsaugos tipas	IP67

VIKING akumuliatorių gabenimas

VIKING akumuliatoriai atitinka UN žinyno ST/SG/AC.10/11/5 perž. III dalies 38.3 poskyryje nurodytas sąlygas.

Veždamas keliais, naudotojas gali VIKING akumuliatorius pristatyti į naudojimo vietą be specialių įsipareigojimų.

Gabenant oru arba jūros transportu, būtina laikytis šalyje galiojančių reikalavimų.

Papildomi transportavimo nurodymai, žr. www.viking-garden.com/safety-data-sheets

REACH:

REACH – tai EB reglamentas dėl cheminių medžiagų registracijos, įvertinimo, autorizacijos ir apribojimų. Informaciją apie REACH reglamento (EB) Nr. 1907/2006 vykdymą žr. ties www.stihl.com/reach.

24. Pranešimai

Pranešimai informuoja apie aktyvias klaidas, sutrikimus ir rekomendacijas. Jie rodomi dialogo lange ir paspaudus mygtuką OK gali būti įjungti meniu „Pranešimai“. (⇨ 11.9)

Rekomendacijos ir aktyvūs pranešimai rodomi ir būsenos rodmenyje. (⇨ 11.2)

Išsamioje informacijoje apie pranešimus galima rasti pranešimo kodą, atsiradimo laiką, svarbumo lygį ir atsiradimo dažnumą.

– **Rekomendacijoms** priskiriamas „žemas“ svarbumo lygis arba jos pažymimos kaip „Informacija“, būsenos rodmenyje pakaitomis rodomas svarbumo lygis ir tekstas „iMow parengtas naudoti“.
Vejos pjovimo robotą galima toliau eksploatuoti, toliau veikia automatinis režimas.

– **Sutrikimams** priskiriamas „vidutinis“ svarbumo lygis ir naudotojas turi atlikti tam tikrą veiksmą. Vejos pjovimo robotą galima pradėti eksploatuoti tik pašalinus triktį.

– Jei **klaidoms** priskirtas „aukščiausias“ svarbumo lygis, ekrane pasirodo tekstas „Susisiekti su prekybos atstovu“.
Vejos pjovimo robotą galima pradėti eksploatuoti tik tuomet, kai VIKING prekybos atstovas pašalina klaidas.

Jei pritaikius nurodytas priemones pranešimas vis tiek išlieka, reikia susisiekti su VIKING prekybos atstovu.

Nepateikiamas klaidų, kurias gali šalinti tik VIKING prekybos atstovas, sąrašas. Jei atsirastų viena iš klaidų, prekybos atstovui reikia nurodyti 4 simbolių klaidos kodą ir klaidos tekstą.

MI 632 C, MI 632 PC:
Pranešimai, kurie trukdo įprastinei eksploatacijai, rodomi ir programoje. (⇨ 10.)

Nusiuntus pranešimą, įsijungia vejos pjovimo roboto budėjimo režimas ir išjungiamas mobilusis radijo ryšys, kad būtų tausojamas akumuliatorius.

Pranešimas:
0001 – Prarasti duomenys
Jei norite atblokuoti, spauskite OK.

Galima priežastis
– Buvo atnaujinta įrenginio programinė įranga.
– Nutrūko įtampos tiekimas.
– Programinės arba aparatinės įrangos klaida.

Ką daryti?
– Paspaudus mygtuką OK, vejos pjovimo robotas toliau pjauna pagal iš anksto parinktus nuostatus – patikrinkite ir pakoreguokite nuostatus (datą, paros laiką, pjovimo planą).

Pranešimas
0100 – Akumuliat. išsikrovė
Įkraukite akumuliatorių.

Galima priežastis
– Per maža akumuliatoriaus įtampa.

Ką daryti?
– Vejos pjovimo robotą įstatykite į įkrovimo stotelę, kad būtų įkrautas akumuliatorius (⇨ 15.8).

Pranešimas
0180 – Žema temperatūra
Nepasiekta temperatūros sritis.

Galima priežastis
– Per žema vejos pjovimo roboto vidaus temperatūra.

Ką daryti?
– Pašildykite vejos pjovimo robotą.

Pranešimas
0181 – Aukšta temperatūra
Viršyta temperatūros sritis.

Galima priežastis
– Per aukšta vejos pjovimo roboto vidaus temperatūra.

Ką daryti?
– Palaukite, kol vejos pjovimo robotas atvės.

Pranešimas
0183 – Per aukšta temperatūra
žr. 0181 pranešimą

Pranešimas
0185 – Aukšta temperatūra
žr. 0181 pranešimą

Pranešimas
0186 – Žema temperatūra
žr. 0180 pranešimą

Pranešimas
0187 – Aukšta temperatūra
žr. 0181 pranešimą

Pranešimas
0302 – Pavaros variklio klaida
Viršyta temperatūros sritis.

Galima priežastis
– Per aukšta kairiojo pavaros variklio temperatūra.

Ką daryti?
– Palaukite, kol vejos pjovimo robotas atvės.

Pranešimas
0305 – Pavaros variklio klaida
Užstrigo kairysis ratas.

Galima priežastis
– Per didelė kairiojo varančiojo rato apkrova.

Ką daryti?
– Nuvalykite vejos pjovimo robotą (⇨ 16.2).
– Pašalinkite pjaunamame plote esančius nelygumus (urvus, įdubimus).

Pranešimas
0402 – Pavaros variklio klaida
Viršyta temperatūros sritis.

Galima priežastis
– Per aukšta temperatūra dešiniajame pavaros variklyje.

Ką daryti?
– Palaukite, kol vejos pjovimo robotas atvės.

Pranešimas
0405 – Pavaros variklio klaida
Užstrigo dešinysis ratas.

Galima priežastis
– Per didelė dešiniojo varančiojo rato apkrova.

Ką daryti?
– Nuvalykite vejos pjovimo robotą (⇨ 16.2).
– Pašalinkite pjaunamame plote esančius nelygumus (urvus, įdubimus).

Pranešimas
0502 – Pjovimo variklio klaida
Viršyta temperatūros sritis.

Galima priežastis
– Per aukšta pjovimo variklio temperatūra.

Ką daryti?
– Palaukite, kol vejos pjovimo robotas atvės.

Pranešimas
0505 – Pjov. varik. klaida
Užstrigo pjovimo peilis.

Galima priežastis
– Tarp griebtuvinio disko ir pjovimo įrangos korpuso pateko purvo.
– Nepavyksta įjungti pjovimo variklio.
– Pjovimo variklio perkrova.

Ką daryti?
– Nuvalykite pjovimo peilį ir pjovimo įrangą (⇨ 16.2).
Nuvalykite griebtuvinį diską (⇨ 16.6).
– Nustatykite didesnį pjovimo aukštį (⇨ 9.3).
– Pašalinkite pjaunamame plote esančius nelygumus (urvus, įdubimus).

Pranešimas
0701 – Akumuliatoriaus klaida
Nesiekiama temperatūros sritis.

Galima priežastis
– Per žema arba per aukšta akumuliatoriaus temperatūra.

Ką daryti?
– Pašildykite vejos pjovimo robotą arba palaukite, kol jis atvės, – atkreipkite dėmesį į leistiną akumuliatoriaus temperatūros sritį (⇨ 6.4).

Pranešimas
0703 – Akumuliat. išsikrovė
žr. 0100 pranešimą

Pranešimas
0704 – Akumuliat. išsikrovė
žr. 0100 pranešimą

Pranešimas
1000 – Pramušimas
Viršytas leistinas polinkis.

Galima priežastis
– Polinkio jutiklis užfiksavo pramušimą.

Ką daryti?
– Vejos pjovimo robotą pastatykite ant ratų, patikrinkite, ar jis nepažeistas ir patvirtinkite pranešimą paspausdami OK.

Pranešimas
1010 – iMow pakeltas
Jei norite atblokuoti, spauskite OK.

Galima priežastis
– Vejos pjovimo robotas buvo pakeltas už gaubto.

Ką daryti?
– Patikrinkite, ar gaubtas juda, ir patvirtinkite pranešimą paspausdami OK.

Pranešimas
1020 – Paspaustas STOP mygtukas
Jei norite atblokuoti, spauskite OK.

Galima priežastis
– Buvo paspaustas STOP mygtukas.

Ką daryti?
– Patvirtinkite pranešimą paspausdami OK.

Pranešimas
1030 – Gaubto klaida
Patikrinkite gaubtą.
Tada paspauskite OK.

Galima priežastis
– Gaubtas neatpažintas.

Ką daryti?
– Patikrinkite gaubtą (ar juda, ar stipriai pritvirtintas) ir patvirtinkite pranešimą paspausdami OK.

Pranešimas
1100 – Valdymo pultas
Valdymo pultas nuimtas važiuojant.

Galima priežastis
– Valdymo pultas nuimtas įrenginiui veikiant automatiniu režimu.

Ką daryti?
– Patvirtinkite pranešimą paspausdami OK – uždėjus valdymo pultą, vėl bus tęsiamas automatinis režimas.

Pranešimas
1120 – Gaubtas užblokuotas
Patikrinkite gaubtą.
Tada paspauskite OK.

Galima priežastis
– Atpažintas neišvengiamas susidūrimas.

Ką daryti?
– Patraukite vejos pjovimo robotą, jei reikia, pašalinkite kliūtį ir pakeiskite ribojimo vielos padėtį, po to patvirtinkite pranešimą paspausdami OK.
– Patikrinkite, ar gaubtas juda, ir patvirtinkite pranešimą paspausdami OK.

Pranešimas
1125 – Pašalinti kliūtį
Patikrinti nutiestą vielą

Galima priežastis
– Netiksliai nutiesta ribojimo viela.

Ką daryti?
– Patikrinkite, kaip nutiesta ribojimo viela, „iRuler“ patikrinkite atstumus. (⇨ 12.5)

Pranešimas
1130 – Užstrigo
Ištraukite iMow.
Tada paspauskite OK.

Galima priežastis
– Užstrigo vejos pjovimo robotas.
– Varantieji ratai persisuka.

Ką daryti?
– Patraukite vejos pjovimo robotą, pašalinkite pjaunamame plote esančius nelygumus ir pakeiskite ribojimo vielos padėtį, tada patvirtinkite pranešimą paspausdami OK.
– Nuvalykite varančiuosius ratus, išjunkite veikimo režimą, jei lyja lietus, o tada patvirtinkite pranešimą paspausdami OK (⇨ 11.12).

Pranešimas
1135 – už
iMow pjaunamo ploto ribų.

Galima priežastis
– Vejos pjovimo robotas yra už pjaunamo ploto.

Ką daryti?
– Vejos pjovimo robotą pastatykite ant pjaunamo ploto.

Pranešimas
1140 – Per status
Patikrinkite nutiestą vielą.

Galima priežastis
– Polinkio jutiklis užfiksavo didesnį nei 22° šlaitą.

Ką daryti?
– Pakeiskite ribojimo vielos padėtį, atitverkite statesnius nei 22° vejos plotus.

Pranešimas:
1160 – Paspausta rankena
Jei norite atblokuoti, spauskite OK.

Galima priežastis
– Vejos pjovimo robotas buvo pakeltas už gabenimo rankenos.

Ką daryti?
– Patvirtinkite pranešimą, paspausdami OK.

Pranešimas
1170 – nėra signalo
Patikrinkite vielos signalą.

Galima priežastis
– Eksploatuojant nebegaunamas vielos signalas.
– Vejos pjovimo robotas yra už pjaunamo ploto.
– Buvo pakeista įkrovimo stotelė arba elektros mazgai.

Ką daryti?
– Patikrinkite įkrovimo stotelės srovės tiekimą.
– Patikrinkite įkrovimo stotelės šviesos diodus. Eksploatuojant turi nuolat šviesti raudonas šviesos diodas (⇨ 13.1).
– Vejos pjovimo robotą pastatykite ant pjaunamo ploto.

– Sujunkite vejos pjovimo robotą su įkrovimo stotele (⇨ 11.16).

Pranešimas
1180 – iMow prijungti prie įkrovimo stotelės
Automat. prij. prie įkrovimo
= stotelės negalimas

Galima priežastis
– Įkrovimo stotelės nerasta.

Ką daryti?
– Patikrinkite įkrovimo stotelės šviesos diodus, jei reikia, įjunkite įkrovimo stotelę (⇨ 13.1).
– Patikrinkite, kaip prijungta (⇨ 15.7).

Pranešimas
1190 – Prijungimo prie įkrovimo stotelės klaida
Įkrovimo stotelė užimta.

Galima priežastis
– Prie įkrovimo stotelės prijungtas antrasis vejos pjovimo robotas.

Ką daryti?
– Vejos pjovimo robotą prijunkite, kai atsilaisvins įkrovimo stotelė.

Pranešimas
1200 – Pjovimo variklio klaida
žr. 0505 pranešimą

Pranešimas
1210 – Pavaros variklio klaida
Užstrigo ratas.

Galima priežastis
– Per didelė vieno varančiojo rato apkrova.

Ką daryti?
– Nuvalykite vejos pjovimo robotą (⇨ 16.2).
– Pašalinkite pjaunamame plote esančius nelygumus (urvus, įdubimus).

Pranešimas
1220 – Atpažintas lietus
Pjovimas nutrauktas.

Galima priežastis
– Pjovimo etapas nutrauktas arba nepradėtas dėl lietaus.

Ką daryti?
– Nereikia atlikti jokių veiksmų, jei reikia, nustatykite lietaus jutiklį (⇨ 11.12).

Pranešimas:
2000 – Signalo triktis
iMow prijungti prie įkrovimo stotelės.

Galima priežastis
– Klaidingas vielos signalas, reikia tiksliai suderinti.

Ką daryti?
– Vejos pjovimo robotą prijunkite prie įkrovimo stotelės, tada paspauskite OK.

Pranešimas
2010 – Pakeiskite pjovimo peilį
Pasiekta leistina naudojimo trukmė.

Galima priežastis
– Pjovimo peilis naudojamas ilgiau nei 200 valandų, todėl būtina pakeisti.

Ką daryti?
– Pakeiskite pjovimo peilį, tada peilio keitimą patvirtinkite meniu „Apžiūra“ (⇨ 16.4).

Pranešimas
2020 – Rekomendacija
Prek. atst. atliekama metinė tech. priež.

Galima priežastis
– Rekomenduojama įrenginio techninė priežiūra.

Ką daryti?
– Metinę techninę priežiūrą turi atlikti VIKING prekybos atstovas

Pranešimas
2030 – Akumuliatorius
Pasiekta leistina naudojimo trukmė.

Galima priežastis
– Reikia pakeisti akumuliatorių.

Ką daryti?
– Akumuliatorių turi pakeisti VIKING prekybos atstovas.

Pranešimas:
2032 – Akum. klaida įkraunant
žr. 0701 pranešimą

Pranešimas:
2040 – Akum. klaida paleidžiant pjovimo režimą
žr. 0701 pranešimą

Pranešimas
2050 – Pritaikyti pjovimo planą
Pratęsti aktyvumo trukmę

Galima priežastis
– Pailginta / ištrinta aktyvumo trukmė arba pailginta pjovimo trukmė – išsaugotos aktyvumo trukmės nepakanka reikiamiems pjovimo etapams.

Ką daryti?
– Pratęskite aktyvumo trukmę (⇨ 11.7) arba sutrumpinkite pjovimo trukmę (⇨ 11.8).

Pranešimas
2060 – Pjovimas baigtas
Jei norite atblokuoti, spauskite OK.

Galima priežastis
– Sėkmingai nupjauta pašaliniame plote

Ką daryti?
– Pastatykite vejos pjovimo robotą pjaunamame plote ir norėdami įkrauti akumuliatorių prijunkite prie įkrovimo stotelės (⇨ 15.7)

Pranešimas
2070 – GPS signalas
Nėra priėmimo pakraštyje

Galima priežastis
– Viso pjaunamo ploto krašto nepasiekia radijo bangos

Ką daryti?
– Vėl apvažiuokite kraštą (⇨ 11.14)
– Dėl išsamesnės diagnozės kreipkitės į VIKING prekybos atstovą

Pranešimas
2071 – GPS signalas
Nėra priėmimo 1 pradiniame taške

Galima priežastis
– 1 pradinio taško nepasiekia radijo bangos

Ką daryti?
– Pakeiskite 1 pradinio taško padėtį (⇨ 11.15)

Pranešimas
2072 – GPS signalas
Nėra priėmimo 2 pradiniame taške

Galima priežastis
– 2 pradinio taško nepasiekia radijo bangos

Ką daryti?
– Pakeiskite 2 pradinio taško padėtį (⇨ 11.15)

Pranešimas
2073 – GPS signalas
Nėra priėmimo 3 pradiniame taške

Galima priežastis
– 3 pradinio taško nepasiekia radijo bangos

Ką daryti?
– Pakeiskite 3 pradinio taško padėtį (⇨ 11.15)

Pranešimas
2074 – GPS signalas
Nėra priėmimo 4 pradiniame taške

Galima priežastis
– 4 pradinio taško nepasiekia radijo bangos

Ką daryti?
– Pakeiskite 4 pradinio taško padėtį (⇨ 11.15)

Pranešimas
2075 – GPS signalas
Nėra pageidaujamos zonos signalo

Galima priežastis
– Pageidaujamos zonos nepasiekia radijo bangos

Ką daryti?
– Iš naujo nustatykite pageidaujamą zoną (⇨ 10.)

Pranešimas
2076 – GPS signalas
Pageidaujama zona nerasta

Galima priežastis
– Apvažiuojant kraštą pageidaujama zona nebuvo rasta

Ką daryti?
– Iš naujo nustatykite pageidaujamą zoną. Atkreipkite dėmesį, kad pageidaujama zona ir ribojimo viela sutaptų (⇨ 10.)

Pranešimas
2077 – pageidaujama zona
Pageidaujama zona už namų srities

Galima priežastis
– Pageidaujama zona yra už išsaugotos namų srities.

Ką daryti?
– Iš naujo nustatykite pageidaujamą zoną (⇨ 10.)

Pranešimas
2080 – tinklas
Nėra GPRS signalo

Galima priežastis
– Negalimas GPRS ryšys, pjaunamo ploto nepasiekia radijo bangos

Ką daryti?
– Dėl išsamesnės diagnozės kreipkitės į VIKING prekybos atstovą

Pranešimas
2100 – GPS apsauga
Palikta namų sritis
Įrenginys užblokuotas

Galima priežastis
– Vejos pjovimo robotas pašalintas iš namų srities

Ką daryti?
– Grąžinkite vejos pjovimo robotą į namų sritį ir įveskite PIN kodą (⇨ 5.10)

Pranešimas
2110 – GPS apsauga
Nauja vieta
Būtinas įrengimas iš naujo

Galima priežastis
– Vejos pjovimo robotas pradėtas eksploatuoti kitame pjaunamame plote. Antros įkrovimo stotelės vielos signalas jau išsaugotas.

Ką daryti?
– Instaliuokite iš naujo (⇨ 11.14)

Pranešimas
2200 – SIM būsena
Pratęskite sutartį

Galima priežastis
– M2M paslaugų sutarties galiojimas greit baigsis

Ką daryti?
– Pratęskite sutartį – informacijos apie tai Jums suteiks VIKING prekybos atstovas

---

Pranešimas
4001 – Vidinė klaida
Nesiekiama temperatūros sritis.

Galima priežastis
– Per žema arba per aukšta akumuliatoriaus arba įrenginio vidaus temperatūra.

Ką daryti?
– Pašildykite vejos pjovimo robotą arba palaukite, kol jis atvės, – atkreipkite dėmesį į leistiną akumuliatoriaus temperatūros sritį (⇨ 6.4).

Pranešimas
4002 – Pramušimas
žr. 1000 pranešimą

Pranešimas
4003 – Pakeltas gaubtas
Patikrinkite gaubtą.
Tada paspauskite OK.

Galima priežastis
– Gaubtas buvo pakeltas.

Ką daryti?
– Patikrinkite gaubtą ir patvirtinkite pranešimą paspausdami OK.

Pranešimas
4004 – Vidinė klaida
Jei norite atblokuoti, spauskite OK.

Galima priežastis
– Programos eigos klaida.
– Veikiant automatinu režimu nutrūko srovės tiekimas.
– Vejos pjovimo robotas išvažiavo už pjaunamo ploto.

Ką daryti?
– Patvirtinkite pranešimą paspausdami OK.
– Patikrinkite įkrovimo stotelės srovės tiekimą. Eksploatuojant turi nuolat šviesti šviesos diodas, tada paspauskite mygtuką OK (⇨ 13.1).
– Vejos pjovimo robotą pastatykite ant pjaunamo ploto, tada paspauskite mygtuką OK.

Pranešimas
4005 – Vidinė klaida
žr. 4004 pranešimą

Pranešimas
4006 – Vidinė klaida
žr. 4004 pranešimą

Pranešimas
4008 – Vidinė klaida
žr. 4004 pranešimą

25. Gedimų paieška

🛠 Jei reikia, kreipkitės į prekybos atstovą. VIKING rekomenduoja kreiptis į VIKING prekybos atstovą.

Sutrikimas
Vejos pjovimo robotas veikia netinkamu laiku.

Galima priežastis
– Neteisingai nustatytas paros laikas ir data.
– Netinkamai nustatyta aktyvumo trukmė.
– Įrenginį įjungė pašaliniai asmenys.

Ką daryti?
– Nustatykite paros laiką ir datą (⇨ 11.11).
– Nustatykite aktyvumo trukmę (⇨ 11.6).
– Nustatykite „vidutinį“ arba „aukščiausią“ apsaugos lygmenį (⇨ 11.16).

Sutrikimas:
Vejos pjovimo robotas neveikia pagal nustatytą aktyvumo trukmę

Galima priežastis:
– Įkraunamas akumuliatorius
– Išjungta automatika
– Išjungta aktyvumo trukmė
– Atpažintas lietus
– Išnaudota savaitei skirta pjovimo trukmė, todėl šią savaitę pjauti nebereikia
– Aktyvus pranešimas
– Netinkamai uždėtas valdymo pultas
– Įkrovimo stotelė neprijungta prie srovės tiekimo tinklo
– Nėra elektros srovės

Ką daryti:
– Palaukite, kol bus įkrautas akumuliatorius (⇨ 15.8)
– Įjunkite automatiką (⇨ 11.5)
– Atblokuokite aktyvumo trukmę (⇨ 11.7)
– Nustatykite lietaus jutiklį (⇨ 11.12)
– Daugiau nereikia atlikti jokių veiksmų, pjovimo etapai automatiškai bus paskirstyti visai savaitei. Jei reikia, pjovimo etapą pradėkite komanda „Pjauti“ (⇨ 11.5)
– Pašalinkite rodomą sutrikimą ir patvirtinkite pranešimą paspausdami OK (⇨ 11.9)
– Uždėkite valdymo pultą (⇨ 15.2)
– Patikrinkite srovės tiekimą įkrovimo stotelei (⇨ 9.5)
– Patikrinkite maitinimą. Jei po periodinės patikros vejos pjovimo robotas vėl atpažįsta vielos signalą, toliau tęsiamas pjovimo procesas.
Todėl kartais gali užtukti keletą minučių, kol po elektros srovės dingimo automatiškai vėl bus pratęstas pjovimas. Kuo ilgiau nėra elektros, tuo ilgesnės pertraukos tarp atskirų periodinių patikrų.

Sutrikimas
Vejos pjovimo robotas nepjauna suaktyvinus komandas „Pradėti pjauti“ arba „Pradėti pjauti po tam tikro laiko“.

Galima priežastis
– Nepakankamai įkrautas akumuliatorius.
– Atpažintas lietus.
– Netinkamai uždėtas valdymo pultas.
– Aktyvus pranešimas.
– Paspaustas įkrovimo stotelės mygtukas „Į pradžią“, suaktyvintas grąžinimas atgal.

Ką daryti?
– Įkraukite akumuliatorių (⇨ 15.8).
– Nustatykite lietaus jutiklį (⇨ 11.12).
– Uždėkite valdymo pultą (⇨ 15.2).
– Pašalinkite rodomą sutrikimą ir patvirtinkite pranešimą paspausdami OK (⇨ 11.9).
– Norėdami išjungti grąžinimą atgal, paspauskite mygtuką „Į pradžią“ arba prijungę prie įkrovimo stotelės iš naujo įjunkite komandą.

Sutrikimas
Vejos pjovimo robotas neveikia ir ekrane nieko nerodoma.

Galima priežastis
– Įrenginys veikia budėjimo režimu
– Sugedo akumuliatorius.

Ką daryti?
– Paspauskite bet kurį mygtuką, kad vejos pjovimo robotas įsijungtų – pasirodo būsenos rodmuo (⇨ 11.2).
– Pakeiskite akumuliatorių (🛠).

Sutrikimas
Iš vejos pjovimo roboto sklinda triukšmas ir jis vibruoja.

Galima priežastis
– Pažeistas pjovimo peilis.
– Užteršta pjovimo įranga.

Ką daryti?
– Pakeiskite pjovimo peilį – nuo vejos ploto pašalinkite kliūtis (⇨ 16.4), (🛠).
– Išvalykite pjovimo įrangą (⇨ 16.2).

Sutrikimas
Netinkamas mulčiavimo arba pjovimo rezultatas.

Galima priežastis
– Nustatytas per didelis, palyginti su vejos aukščiu, pjovimo aukštis.
– Veja yra labai šlapia.
– Atšipęs arba susidėvėjęs pjovimo peilis.

– Nepakanka aktyvumo trukmės, pjovimo trukmė per trumpa.
– Netinkamai nustatytas pjaunamo ploto dydis.
– Pjaunamo plot veja labai aukšta.
– Ilgai lyja.

Ką daryti?
– Nustatykite pjovimo aukštį (⇨ 9.3).
– Nustatykite lietaus jutiklį (⇨ 11.12). Perkelkite aktyvumo trukmę (⇨ 11.7).
– Pakeiskite pjovimo peilį (⇨ 16.4), (🛠).
– Pratęskite arba nustatykite papildomą aktyvumo trukmę (⇨ 11.7). Pailginkite pjovimo trukmę (⇨ 11.8).
– Sudarykite naują pjovimo planą (⇨ 11.8).
– Kad veja būtų nupjauta tinkamai, atsižvelgiant į pjaunamo ploto dydį, vejos pjovimo robotas turi pjauti iki 2 savaičių.
– Užprogramuokite, kad pjautų lyjant (⇨ 11.12). Pratęskite aktyvumo trukmę (⇨ 11.7).

Sutrikimas
Ekrano rodmenys pateikiami kita kalba.

Galima priežastis
– Pakeistas kalbos nuostatas.

Ką daryti?
– Nustatykite kalbą (⇨ 11.11).

Sutrikimas
Pjaunamame plote atsiranda rudų (žemėtų) vietų.

Galima priežastis
– Palyginti su pjaunamu plotu, nustatyta per ilga pjovimo trukmė.
– Ribojimo viela nutiesta per mažu spinduliu.
– Netinkamai nustatytas pjaunamo ploto dydis.

Ką daryti?
– Sutrumpinkite pjovimo trukmę (⇨ 11.8).
– Pakoreguokite nutiestą pjovimo vielą (⇨ 9.6).
– Sudarykite naują pjovimo planą (⇨ 11.8).

Sutrikimas
Pjovimo etapai yra gerokai trumpesni nei įprasta.

Galima priežastis
– Žolė labai aukšta arba per drėgna.
– Įrenginys (pjovimo įranga, varantieji ratai) labai užteršti.
– Baigiasi akumuliatoriaus tarnavimo trukmė.

Ką daryti?
– Nustatykite pjovimo aukštį (⇨ 9.3). Nustatykite lietaus jutiklį (⇨ 11.12). Perkelkite aktyvumo trukmę (⇨ 11.7).
– Išvalykite įrenginį (⇨ 16.2)
– Pakeiskite akumuliatorių – atkreipkite dėmesį į ekrane rodomą atitinkamą rekomendaciją (🛠), (⇨ 11.9).

Sutrikimas
Vejos pjovimo robotas prijungtas prie įkrovimo stotelės, tačiau akumuliatorius neįkraunamas.

Galima priežastis
– Akumuliatoriaus įkrauti nereikia.
– Įkrovimo stotelė neprijungta prie srovės tiekimo tinklo.
– Netinkamai prijungta prie įkrovimo stotelės.
– Surūdiję įkrovimo kontaktai.

Ką daryti?
– Nereikia atlikti jokių veiksmų, nes akumuliatorius bus pradėtas krauti automatiškai, kai įtampa sumažės iki tam tikros ribos.
– Patikrinkite srovės tiekimą įkrovimo stotelei (⇨ 9.5).
– Vejos pjovimo robotą pastatykite ant pjaunamo ploto ir nusiųskite atgal į įkrovimo stotelę (⇨ 11.5), patikrinkite, ar jis tinkamai prijungiamas prie įkrovimo stotelės – prireikus pakoreguokite įkrovimo stotelės padėtį (⇨ 9.5).
– Pakeiskite įkrovimo kontaktus (🛠).

Sutrikimas
Neveikia prijungimo prie įkrovimo stotelės funkcija.

Galima priežastis
– Privažiavimo prie įkrovimo stotelės srityje yra nelygumų.
– Užteršti varantieji ratai arba pagrindo plokštė.
– Įkrovimo stotelės srityje netinkamai nutiesta ribojimo viela.
– Nesutrumpinti ribojimo vielos galai.

Ką daryti?
– Pašalinkite privažiavimo prie įkrovimo stotelės srityje esančius nelygumus (⇨ 9.5).
– Švariai nuvalykite varančiuosius ratus ir įkrovimo stotelės pagrindo plokštę (⇨ 16.2).
– Iš naujo nutieskite ribojimo vielą, atkreipkite dėmesį, kad ji būtų tinkamai nutiesta įkrovimo stotelės srityje (⇨ 9.6).
– Sutrumpinkite ribojimo vielą, kaip aprašyta, nepalikdami ilgų galų ir jų nevyniokite (⇨ 9.7).

Sutrikimas
Vejos pjovimo robotas pravažiuoja įkrovimo stotelę ir netinkamai prisijungia

Galima priežastis
– Vielos signalui trukdo aplinkos veiksniai.
– Įkrovimo stotelės srityje netinkamai nutiesta ribojimo viela.

Ką daryti?
– Iš naujo sujunkite vejos pjovimo robotą su įkrovimo stotele, užtikrinkite, kad robotas įkrovimo stotelėje stovėtų tiesiai (⇨ 11.16)
– Iš naujo nutieskite ribojimo vielą, užtikrinkite, kad ji būtų tinkamai nutiesta įkrovimo stotelės srityje (⇨ 9.6) Patikrinkite, ar įkrovimo stotelėje tinkamai sujungti ribojimo vielos galai (⇨ 9.7)

Sutrikimas
Vejos pjovimo robotas pervažiavo ribojimo vielą.

Galima priežastis
– Netinkamai nutiesta ribojimo viela, neatitinka atstumai.
– Per didelis pjaunamo ploto polinkis.
– Vejos pjovimo roboto veikimui turi įtakos trukdžių laukai.

Ką daryti?
– Patikrinkite, kaip nutiesta ribojimo viela (⇨ 11.14), „iRuler“ patikrinkite atstumus (⇨ 12.5).
– Patikrinkite, kaip nutiesta ribojimo viela, atitverkite zonas su aukštais šlaitais (⇨ 11.14).
– Susisiekite su VIKING prekybos atstovu (🛠).

Sutrikimas
Vejos pjovimo robotas dažnai užstringa.

Galima priežastis
– Per žemas pjovimo aukštis.
– Užteršti varantieji ratai.
– Pjaunamame plote yra įdubimų ir kliūčių.

Ką daryti?
– Padidinkite pjovimo aukštį (⇨ 9.3).
– Nuvalykite varančiuosius ratus (⇨ 16.2).
– Užverskite pjaunamame plote esančius urvus, blokuojamus plotus aplink kliūtis priskirkite atviroms šaknims, pašalinkite kliūtis (⇨ 9.6).

Sutrikimas:
Vejos pjovimo robotui atsitrenkus į kliūtį, neįsijungia impulsinis jutiklis

Galima priežastis:
– Žema kliūtis (žemesnė nei 10 cm)
– Kliūtis nepritvirtinta prie pagrindo, pvz., nukritę obuoliai ar teniso kamuoliukas

Ką daryti:
– Pašalinkite kliūtį arba atitverkite ją kaip blokuojamą plotą (⇨ 12.7)
– Pašalinkite kliūtį

Sutrikimas
Pjaunamo ploto krašte lieka vėžės.

Galima priežastis
– Vejos kraštas apipjaunamas per dažnai.
– Naudojami pradiniai taškai.
– Baigiasi akumuliatoriaus tarnavimo trukmė, todėl jis dažnai įkraunamas.

Ką daryti?
– Išjunkite kraštų apipjovimą arba nustatykite tik vieną apipjovimą per savaitę (⇨ 11.14).
– Tinkamuose pjaunamuose plotuose visus pjovimo etapus pradėkite iš įkrovimo stotelės (⇨ 11.15).
– Pakeiskite akumuliatorių – atkreipkite dėmesį į ekrane rodomą atitinkamą rekomendaciją (🛠), (⇨ 24.).

Sutrikimas
Pjaunamo ploto krašte nenupjaunama žolė.

Galima priežastis
– Išjunkite kraštų apipjovimą.
– Netiksliai nutiesta ribojimo viela.
– Pjovimo peilis nepasiekia žolės.

Ką daryti?
– Kraštą apipjaukite vieną arba du kartus per savaitę (⇨ 11.14).
– Patikrinkite, kaip nutiesta ribojimo viela (⇨ 11.14), „iRuler“ patikrinkite atstumus (⇨ 12.5).
– Nenupjautas sritis reguliariai nupjaukite tinkama žoliapjove.

Sutrikimas
Nėra vielos signalo.

Galima priežastis
– Išjungta įkrovimo stotelė – nešviečia nei vienas šviesos diodas.
– Įkrovimo stotelė neprijungta prie srovės tiekimo tinklo – nešviečia nei vienas šviesos diodas.
– Ribojimo viela neprijungta prie įkrovimo stotelės – mirksi raudonas šviesos diodas.
– Nutrūko ribojimo viela – mirksi raudonas šviesos diodas.

– Vejos pjovimo robotas nesujungtas su įkrovimo stotele.
– Sugedo elektroninė įranga.

Ką daryti?
– Įjunkite įkrovimo stotelę (⇨ 13.1).
– Patikrinkite srovės tiekimą įkrovimo stotelei (⇨ 9.5).
– Ribojimo vielą prijunkite prie įkrovimo stotelės (⇨ 9.7).
– Raskite vielos trūkio vietą (⇨ 16.7), tada ribojimo vielą prijunkite vielos jungtimis (⇨ 12.14).
– Sujunkite vejos pjovimo robotą su įkrovimo stotele (⇨ 11.16).
– Susisiekite su VIKING prekybos atstovu (🛠).

Trikdžiai:
Vejos pjovimo robotas negauna GPS signalo.

Galima priežastis
– Užmezgamas ryšys su palydovais
– Pasiekiami 3 arba mažiau palydovų
– Įrenginio nepasiekia radijo bangos

Ką daryti?
– Daugiau veiksmų nereikia, ryšio užmezgimas gali trukti kelias minutes
– Venkite užstojančių kliūčių (pvz., medžių, stoginių) arba jas pašalinkite.

Sutrikimas
Vejos pjovimo robotas negali užmegzti mobiliojo radijo ryšio

Galima priežastis
– Pjaunamo ploto nepasiekia radijo bangos
– Baigėsi M2M paslaugų sutarties galiojimas
– Nesuaktyvintas radijo ryšio modulis

Ką daryti?
– Pratęskite sutartį pas VIKING prekybos atstovą (🛠)
– Keipkitės į VIKING prekybos atstovą, kad suaktyvintų radijo ryšio modulį (🛠)

Sutrikimas:
Naudojant programą nepavyksta pasiekti vejos pjovimo roboto

Galima priežastis:
– Radijo ryšio modulis neaktyvus
– Įjungtas vejos pjovimo roboto budėjimo režimas
– Nėra ryšio su internetu
– Vejos pjovimo robotas priskirtas ne tam el. pašto adresui

Ką daryti:
– Radijo ryšio modulis išjungiamas važiuojant namų srityje ir įkraunant, paskui jis vėl aktyvinamas ir vejos plovimo robotas yra vėl pasiekiamas
– Suaktyvinkite vejos pjovimo robotą paspausdami mygtuką, nustatykite energijos taupymo režimą GPRS (⇨ 11.11)
– Prijunkite įrenginį, kuriame įdiegta programa, prie interneto
– Pataisykite el. pašto adresą (⇨ 10.)

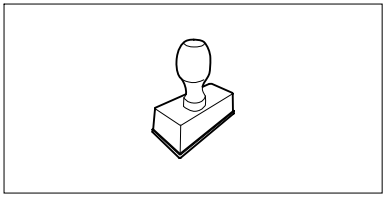
26. Techninės priežiūros planas

26.1 Perdavimo patvirtinimas

Modelis: _____

Serijos Nr.:

Data: ⌊__⌋ ⌊__⌋ ⌊____⌋



Kita techninė priežiūra

Data: ⌊__⌋ ⌊__⌋ ⌊____⌋

26.2 Techninės priežiūros patvirtinimas

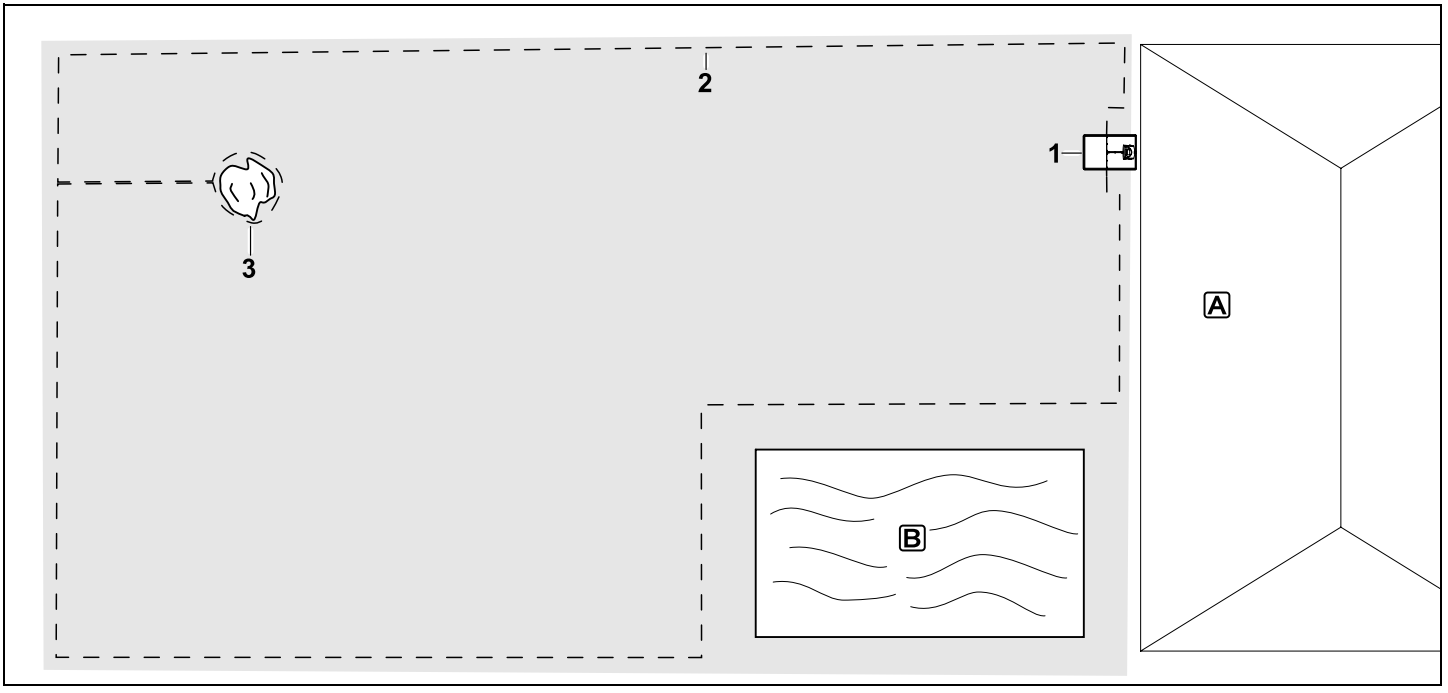
2

Atlikdami techninės priežiūros darbus, perduokite šią naudojimo instrukciją savo prekybos atstovui. Jis patvirtins atspausdintuose laukeliuose, kad buvo atlikti techninės priežiūros darbai.

Techninės priežiūros atlikimo data

Kitos techninės priežiūros data

27. Įrengimo pavyzdžiai



Stačiakampis pjaunamas plotas, kuriame yra vienas medis ir plaukimo baseinas

Įkrovimo stotelė:
Naudojimo vieta (1) – prie pat namo A

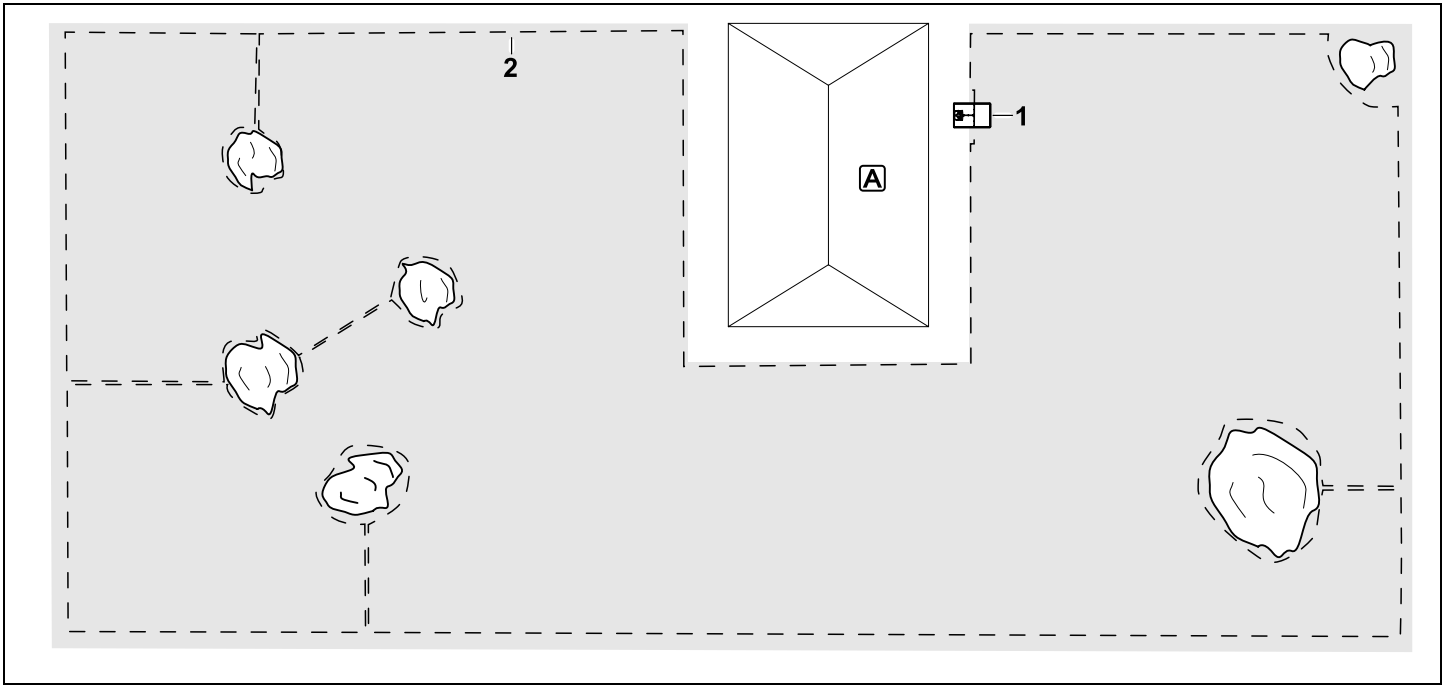
Blokuojamas plotas:
Įrengimas aplink atskirai augantį medį (3), pradedant nuo stačiu kampu kraštui įrengtos jungiamosios atkarpos.

Plaukimo baseinas:
Ribojimo vielos atstumas (2) iki baseino B: **100 cm**

Atstumas tarp vielų: (⇨ 12.5)
Atstumas iki kliūčių, ant kurių galima važiuoti, pvz., terasų ir kelių: **0 cm**
Atstumas iki aukštų kliūčių: **27 cm**
Atstumas iki medžio: **37 cm**
Atstumas iki vandens telkinio: **100 cm**

Programavimas:
Nustačius pjaunamo ploto dydį, daugiau pritaikyti nereikės.

Ypatumai:
Aplink plaukimo baseiną nenupjautas sritis reguliariai nupjaukite mechaniškai arba tinkama žoliapjove.



U formos pjaunamas plotas, kuriame yra keli pavieniai medžiai

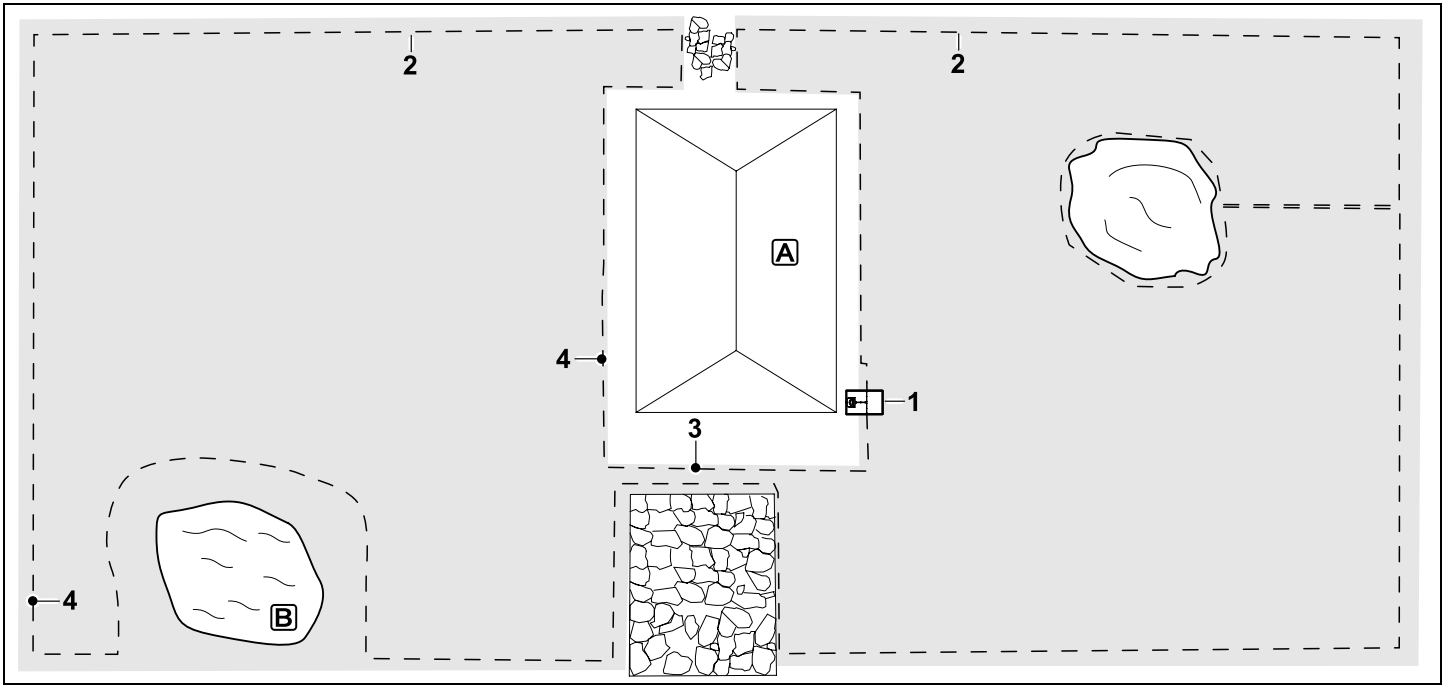
Įkrovimo stotelė:
Naudojimo vieta (1) – prie pat namo A

Blokuojami plotai:
Įrengimas aplink atskirai augančius medžius, pradedant nuo stačiu kampu kraštui (2) įrengtos jungiamosios atkarpos, 2 blokuojami plotai sujungti viena jungiamąja atkarpa.

Atstumas tarp vielų: (⇨ 12.5)
Atstumas iki kliūčių, ant kurių galima važiuoti, pvz., terasų ir kelių: **0 cm**
Atstumas iki medžių: **37 cm**
Atstumas iki aukštų kliūčių: **27 cm**

Programavimas:
Nustačius pjaunamo ploto dydį, daugiau pritaikyti nereikės.

Ypatumai:
Medis pjaunamo ploto kampe – sritį už aptverto medžio reguliariai nupjaukite tinkama žoliapjove arba palikite aukštos žolės pievą.



Į dvi dalis padalytas pjaunamas plotas, kuriame yra tvenkinys ir atskirai augantis medis

Įkrovimo stotelė:
Naudojimo vieta (1) – prie pat namo A

Blokuojamas plotas:
Įrengimas aplink atskirai augantį medį, pradedant nuo stačiu kampu kraštui įrengtos jungiamosios atkarpos.

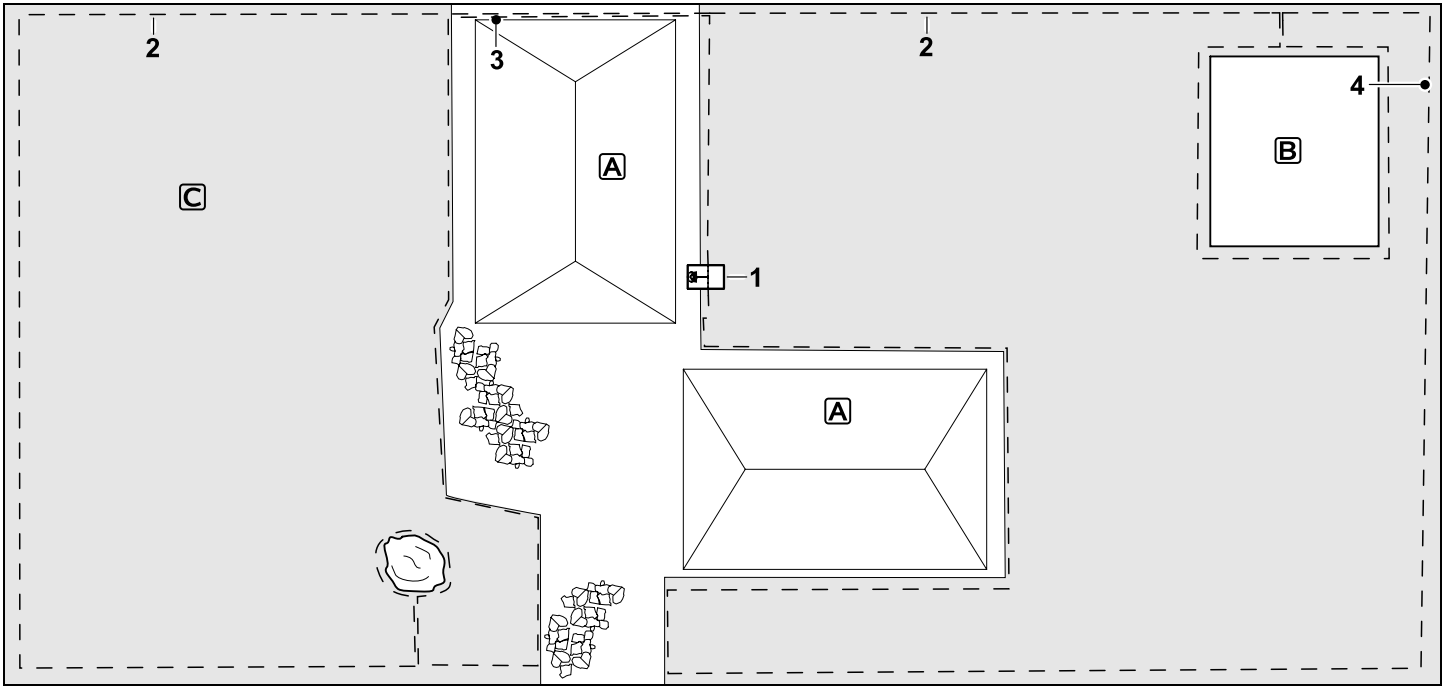
Tvenkinys
Ribojimo vielos atstumas (2) iki tvenkinio B: **100 cm**

Atstumas tarp vielų: (⇨ 12.5)
Atstumas iki kliūčių, ant kurių galima važiuoti, pvz., terasų ir kelių: **0 cm**
Atstumas iki aukštų kliūčių: **27 cm**
Atstumas aplink medį: **37 cm**
Atstumas iki vandens telkinio: **100 cm**

Siauros vietos:
Pereinamosios linijos įrengimas (3) (⇨ 12.9)
Atstumas tarp vielų: **27 cm**

Programavimas:
Nustatykite visą pjaunamo ploto dydį, užprogramuokite 2 pradinius taškus (4) (netoli įkrovimo stotelės ir kampe prie tvenkinio), pradinių taškų naudojimo dažnumą nustatykite atitinkamai kas 2 iš 10 išvažiavimų (⇨ 11.15)

Ypatumai:
Nenupjautas sritis, pvz., aplink tvenkinį, reguliariai nupjaukite mechaniškai arba tinkama žoliapjove.



Į dvi dalis padalytas pjaunamas plotas – vejos pjovimo robotas negali pats važiuoti iš vieno pjaunamo ploto į kitą.

Įkrovimo stotelė:
Naudojimo vieta (1) – šalia namų A

Blokuojami plotai:
Įrengimas aplink atskirai augantį medį ir aplink daržą B, pradedant nuo stačiu kampu kraštui įrengtos jungiamosios atkarpos.

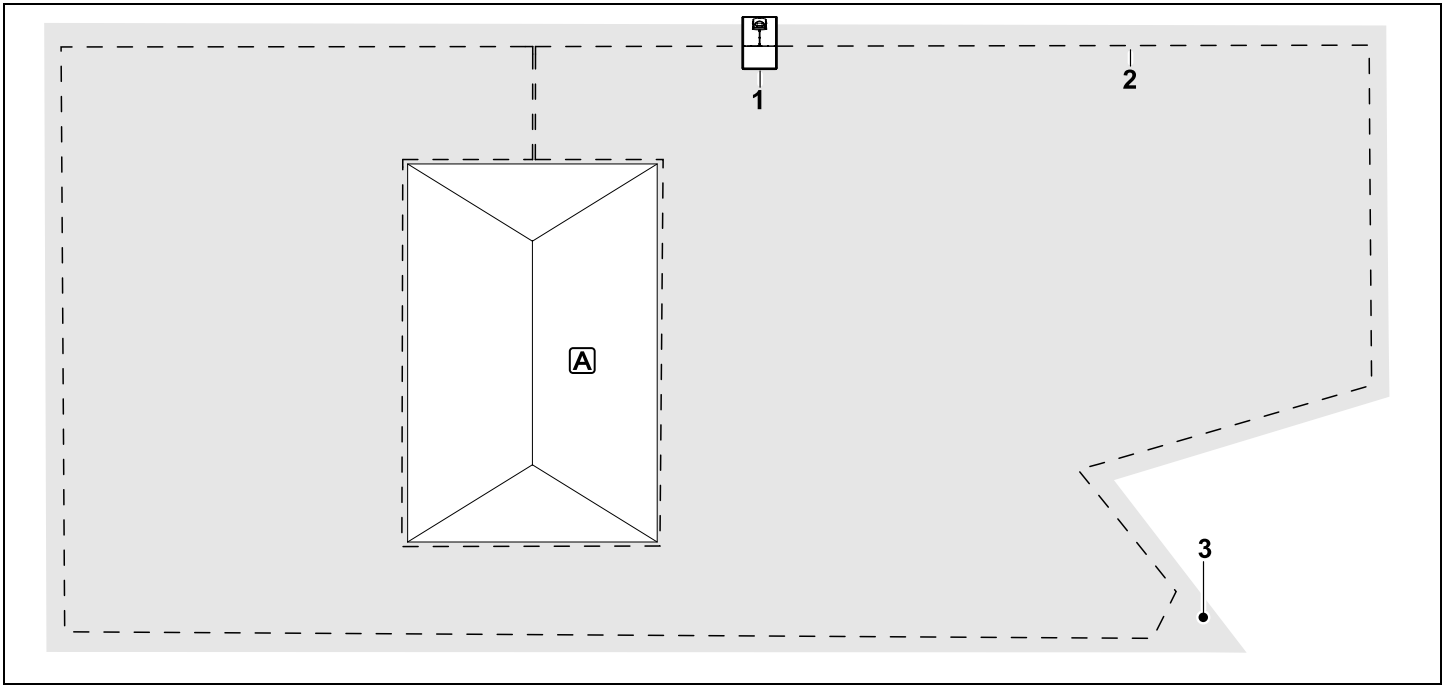
Atstumas tarp vielų: (⇨ 12.5)
Atstumas iki kliūčių, ant kurių galima važiuoti, pvz., terasų ir kelių: **0 cm**
Atstumas iki aukštų kliūčių: **27 cm**
Atstumas iki medžio: **37 cm**
Minimalus atstumas tarp vielų siaurose vietose už daržo: **54 cm**

Pašalinis plotas:
Pašalinio ploto C įrengimas, namo terasoje esančios jungiamosios atkarpos (3) įrengimas kabelių kanale.

Programavimas:
Nustatykite visą pjaunamo ploto dydį (be pašalinių plotų), užprogramuokite 1 pradinį tašką (4) siauroje vietoje, pradinių taškų naudojimo dažnumą nustatykite atitinkamai kas 2 iš 10 išvažiavimų (⇨ 11.15)

Ypatumai:
Vejos pjovimo robotą keletą kartų per savaitę nuneškite ant pašalinio ploto ir suaktyvinkite komandą „Pradėti pjauti“. (⇨ 15.5)
Atkreipkite dėmesį į našumą ploto vienetui. (⇨ 14.4)

Jei reikia, dviejuose atskiruose pjaunamuose plotuose įrenkite 2 įkrovimo stoteles.



Pjaunamas plotas aplink atskirą pastatą.

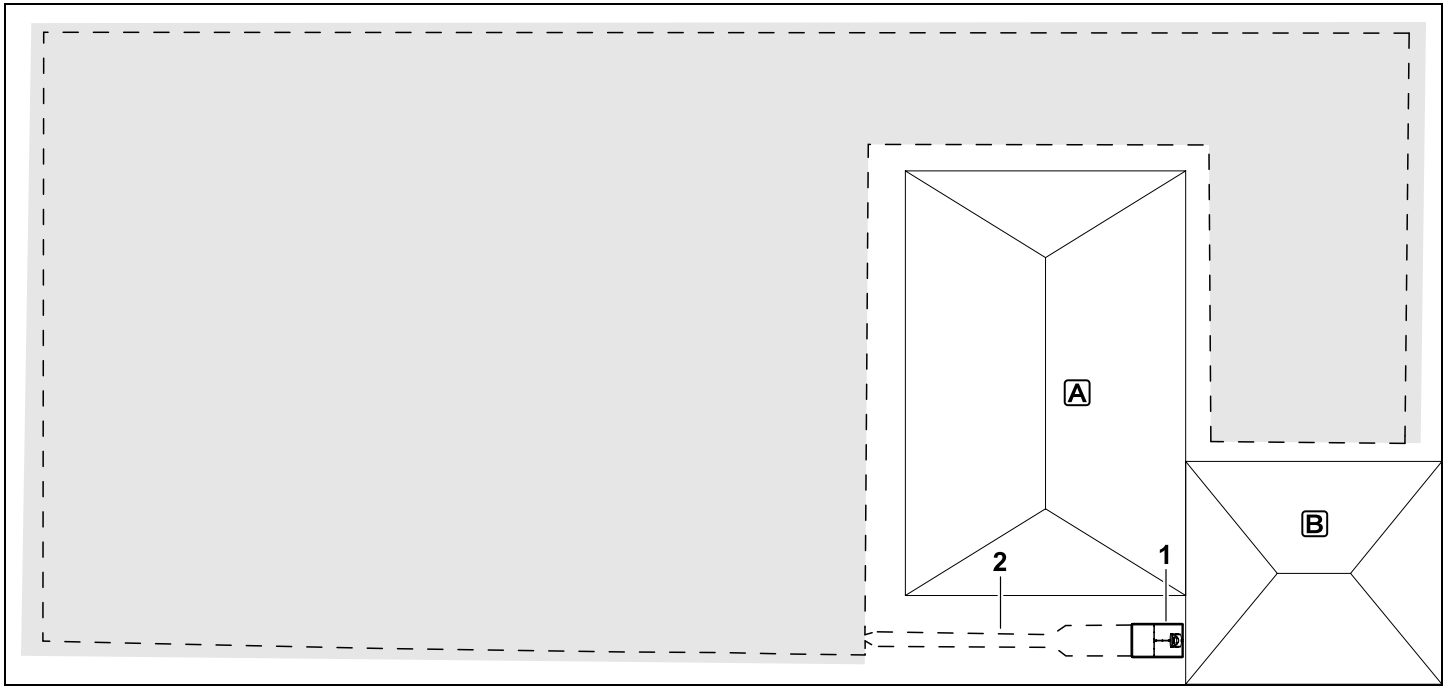
Įkrovimo stotelė:
Naudojimo vieta (1) – pjaunamo ploto krašte.
Namas A atitvertas kaip blokuojamas plotas, todėl įkrovimo stotelės negalima įrengti prie pat namo.
Tinklo kabelį nuo namo iki įkrovimo stotelės nutieskite tinkamu kabelių kanalu.

Blokuojamas plotas:
Įrengimas aplink namą, pradedant nuo stačiu kampu kraštui įrengtos jungiamosios atkarpos.

Atstumas tarp vielų: (⇨ 12.5)
Atstumas iki kliūčių, ant kurių galima važiuoti, pvz., terasų ir kelių: **0 cm**
Atstumas iki aukštų kliūčių, pvz., sienos ir tvoros krašto: **27 cm**

Programavimas:
Nustačius pjaunamo ploto dydį, daugiau pritaikyti nereikės.

Ypatumai:
Smailiuose kampuose (3) ribojimo vielą nutieskite taip, kaip parodyta, negali būti mažesnių nei 90° kampų. (⇨ 9.6)
Kampinę vejos sritį reguliariai nupjaukite tinkama žoliapjove.



Pjaunamas plotas aplink atskirą namą su išorine įkrovimo stotele (1)

Įkrovimo stotelė:
Stovėjimo vieta garaže B ir už namo A.

Atstumas tarp vielų: (⇨ 12.5)
Atstumas iki kliūčių, ant kurių galima važiuoti, pvz., terasų ir kelių: **0 cm**
Atstumas iki aukštų kliūčių: **27 cm**

Programavimas:
Nustačius pjaunamo ploto dydį, daugiau pritaikyti nereikės.

Ypatumai:
Pereinamosios linijos įrengimas (2) su piltuvo formos įvažiavimu (⇨ 12.9)
Atstumas tarp vielų: **27 cm**

Pereinamoji linija veda į išorinę maitinimo stotelę (1). Vienas metras prieš įkrovimo stotelę atstumas tarp vielų pereinamojoje linijoje praplatėja iki pagrindo plokštės pločio. (⇨ 9.5)
Atkreipkite dėmesį į vietos poreikį pereinamojoje linijoje ir šalia įkrovimo stotelės.

Уважаемые покупатели!

Большое спасибо за то, что Вы выбрали высококачественное изделие компании VIKING.

Это изделие было изготовлено по самым современным технологическим методам и в соответствии с мерами по обеспечению качества продукции, ведь наша цель считается достигнутой только в случае полного удовлетворения покупателя.

Если у Вас имеются вопросы по Вашему устройству, то обращайтесь, пожалуйста, к Вашему дилеру или непосредственно в нашу компанию.

Мы надеемся, что работа с устройством компании VIKING доставит Вам удовольствие

Dr. Peter Pretzsch

Директор

1. Содержание

О пользовании данной инструкцией по эксплуатации 251
Общие сведения 251
Варианты для различных стран 251
Указание по чтению инструкции по эксплуатации 251
Описание устройства 253
Робот-газонокосилка 253
Базовая станция 254
Пульт управления 255
Как следует работать с роботом-газонокосилкой 256
Принцип действия 256
Ручной режим кошения 257
Защитные устройства 257
Кнопка STOP 257
Блокировка устройства 257
Защитные компоненты 258
Управление обеими руками 258
Датчик на бампере 258
Защита от подъема 258
Датчик наклона 258
Подсветка дисплея 258
Защита от краж 258
Защита GPS 259
Техника безопасности 259
Общие сведения 259
Рабочая одежда и средства защиты 260
Предупреждение – опасность из-за электрического тока 261
Аккумулятор 261
Транспортировка устройства 262
Перед началом работы 262
Программирование 263
Во время работы 264
Техническое обслуживание и ремонтные работы 265
Хранение при длительных перерывах в работе 266
Утилизация 266
Описание символов 267
Комплект поставки 268
Первая установка 269
Указания по первой установке 269
Установка аккумулятора 269
Регулировка высоты скашивания 270
Установка языка, даты и текущего времени 270
Установка базовой станции 271
Прокладка ограничительного провода 275
Подсоединение ограничительного провода 277
Согласование робота-газонокосилки с базовой станцией 279
Проверка установки 281
Программирование робота-газонокосилки 282
Завершение первой установки 283
Первый процесс кошения после первой установки 284
Приложение VIKING iMow 284
Меню 285
Указания по управлению 285
Индикатор статуса 286
Информационный раздел 287
Главное меню 288
Команды 288
План кошения 290
Активное время 290

Напечатано на отбеленной бумаге без применения хлора. Бумагу можно утилизировать. Защитная упаковка не содержит галогенов.

Длительность кошения 291
Информация 291
Настройки 292
iMow – настройки устройства 292
Настройка датчика дождя 293
Настройка индикатора статуса 293
Установка 294
Установка исходных точек 295
Безопасность 295
Сервис 297
Ограничительный провод 297
Планирование прокладки ограничительного провода 298
Составление схемы скашиваемого участка 298
Прокладка ограничительного провода 299
Подсоединение ограничительного провода 299
Отступ для провода – использовать шаблон для измерения 299
Узкие места 301
Закрытые зоны 301
Дополнительные участки 302
Проходы 303
Создание соединительных участков 304
Точное кошение кромок 304
Уклон на скашиваемом участке 305
Установка запасов провода 305
Применение соединителей проводов 305
Базовая станция 306
Элементы управления базовой станции 306
Рекомендации по кошению 307
Общие сведения 307
Мульчирование 307
Активное время 307
Длительность кошения 307
Домашняя область (MI 632 C, MI 632 PC) 308
Ручной режим кошения 308
Введение устройства в работу 308
Подготовка 308
Снятие и установка пульта управления 308
Изменение программирования 309
Кошение в автоматическом режиме 310
Кошение независимо от периодов активного времени 310
Ручной режим кошения 311
Парковка робота-газонокосилки 311
Зарядка аккумулятора 312
Техническое обслуживание 312
График технического обслуживания 313
Очистка устройства 313
Проверка износа ножа косилки 314
Демонтаж и монтаж ножа косилки 314
Заточка ножа косилки 315
Демонтаж и монтаж ведомого диска 315
Поиск обрыва провода 316
Штекер блока питания 317
Хранение и зимний период 317
Стандартные запчасти 318
Принадлежности 318
Сведение к минимуму износа и предотвращение повреждений 319
Охрана окружающей среды 320
Демонтаж аккумулятора 320
Транспортировка 320
Подъем или перенос устройства 320
Крепление устройства 321
Декларация изготовителя о соответствии директивам ЕС 321
Технические данные 321
Сообщения 322
Поиск неисправностей 329
График сервисного обслуживания 333
Подтверждение передачи 333
Подтверждение сервисного обслуживания 333
Примеры настройки 334

2. О пользовании данной инструкцией по эксплуатации

2.1 Общие сведения

Данная инструкция по эксплуатации является **переводом оригинальной инструкции по эксплуатации** производителя в соответствии с директивой EG 2006/42/EC.

Компания VIKING постоянно работает над усовершенствованием ассортимента своей продукции, поэтому мы оставляем за собой право на изменения внешнего вида поставляемых изделий, технологии и оснащения.
Вследствие этого претензии в отношении технических данных или рисунков этой брошюры не принимаются.

Данная инструкция по эксплуатации защищена законодательством об авторском праве. Все авторские права сохраняются, в первую очередь на размножение, перевод, а также на переработку с использованием электронных систем.

2.2 Варианты для различных стран

Фирма VIKING поставляет устройства в зависимости от страны назначения с разными штекерами и переключателями.

На рисунках изображены устройства с евроштекерами, подключение к сети устройств с другими типами штекеров производится аналогичным путем.

2.3 Указание по чтению инструкции по эксплуатации

На рисунках и в текстах описывается определенная последовательность операций.

В данной инструкции по эксплуатации поясняются все пиктограммы, которые нанесены на устройстве.

Направление взгляда:

Направление взгляда, принятое в инструкции по эксплуатации при употреблении терминов «**слева**» и «**справа**»:
Пользователь стоит за устройством и смотрит вперед по направлению движения.

Ссылка на главу:

Для ссылок на соответствующие главы и подразделы с целью подробных объяснений используется стрелка. В следующем примере приведена ссылка на главу: (⇨ 2.1)

Обозначение разделов текста:

Описанные указания могут выглядеть, как в следующих примерах.

Операции, требующие вмешательства пользователя:

- Ослабить винт (1) с помощью отвертки, нажать рукоятку (2) ...

Общее перечисление:

– Применение изделия для спортивных мероприятий или конкурсов

Тексты с дополнительной значимостью:

Разделы текста с дополнительной значимостью помечены в инструкции по эксплуатации одним из приведенных далее символов для обращения на них особого внимания.

Опасность!
Предупреждает об опасности несчастных случаев и получения тяжелых травм для людей. Требуется соблюдать определенные правила поведения и воздерживаться от нарушений.

Предупреждение!
Опасность травматизма для людей. Соблюдение определенных правил поведения предотвращает возможные или вероятные травмы.

Осторожно!
Получения легких травм или нанесения материального ущерба можно избежать, соблюдая определенные правила поведения.

Указание
Информация для оптимального использования устройства и предотвращения возможных ошибок управления.

Тексты со ссылками на рисунки:

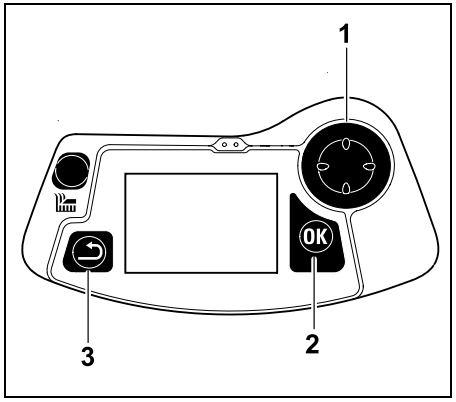
Некоторые рисунки, необходимые для использования устройства, находятся в самом начале инструкции по эксплуатации.

Символ фотоаппарата служит для связи рисунков на страницах с рисунками и соответствующей части текста в инструкции по эксплуатации.

Рисунки с разделами текста:

Операции со ссылкой на рисунок Вы найдете сразу после рисунка с соответствующим номером позиции.

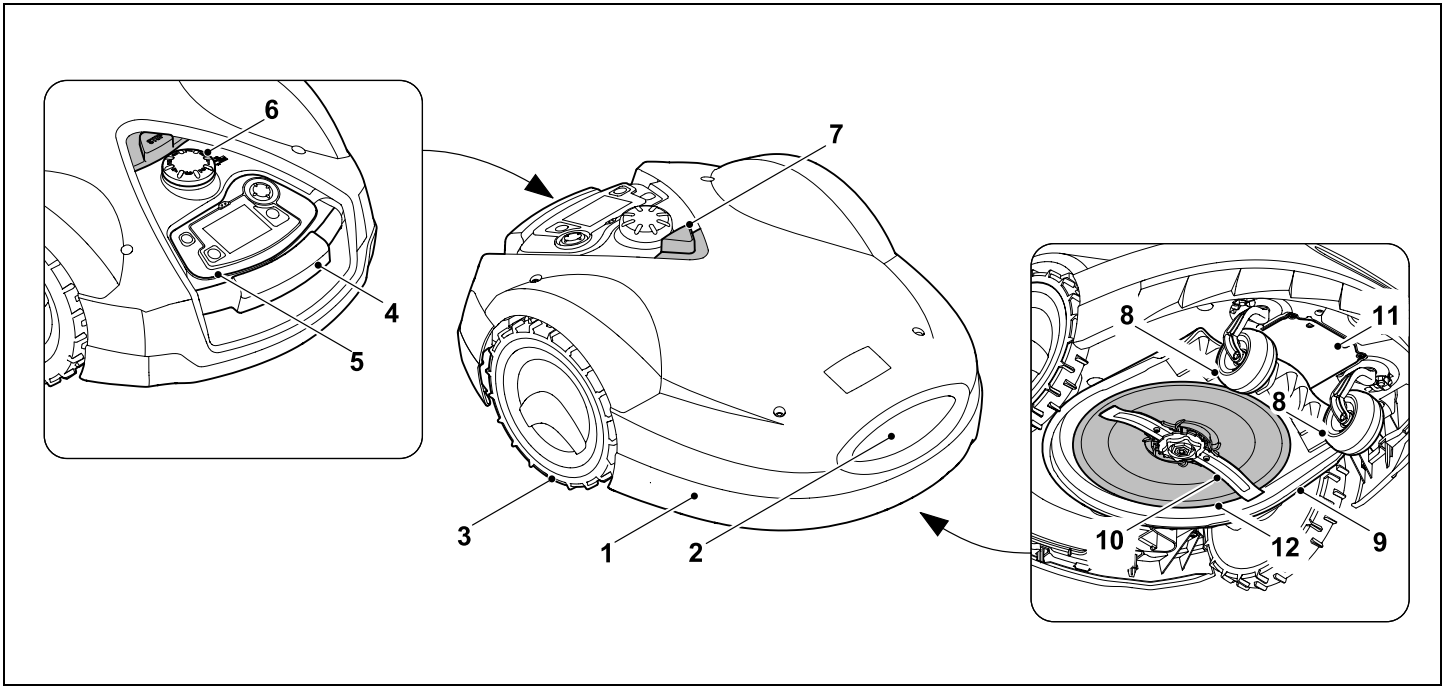
Пример:



Кнопка управления (1) служит для навигации в меню, настройки подтверждаются кнопкой OK (2) и меню открываются. Нажав кнопку Назад (3), можно в любой момент выйти из меню.

3. Описание устройства

3.1 Робот-газонокосилка



1 Подвижно установленный кожух (⇨ 5.5), (⇨ 5.6)

2 Зарядные контакты: Соединительные контакты с базовой станцией

3 Заднее колесо

4 Ручка для переноса (⇨ 5.6)

5 Съемный пульт управления (⇨ 3.3), (⇨ 15.2)

6 Поворотная ручка для регулировки высоты скашивания (⇨ 9.3)

7 Кнопка STOP (⇨ 5.1)

8 Переднее колесо

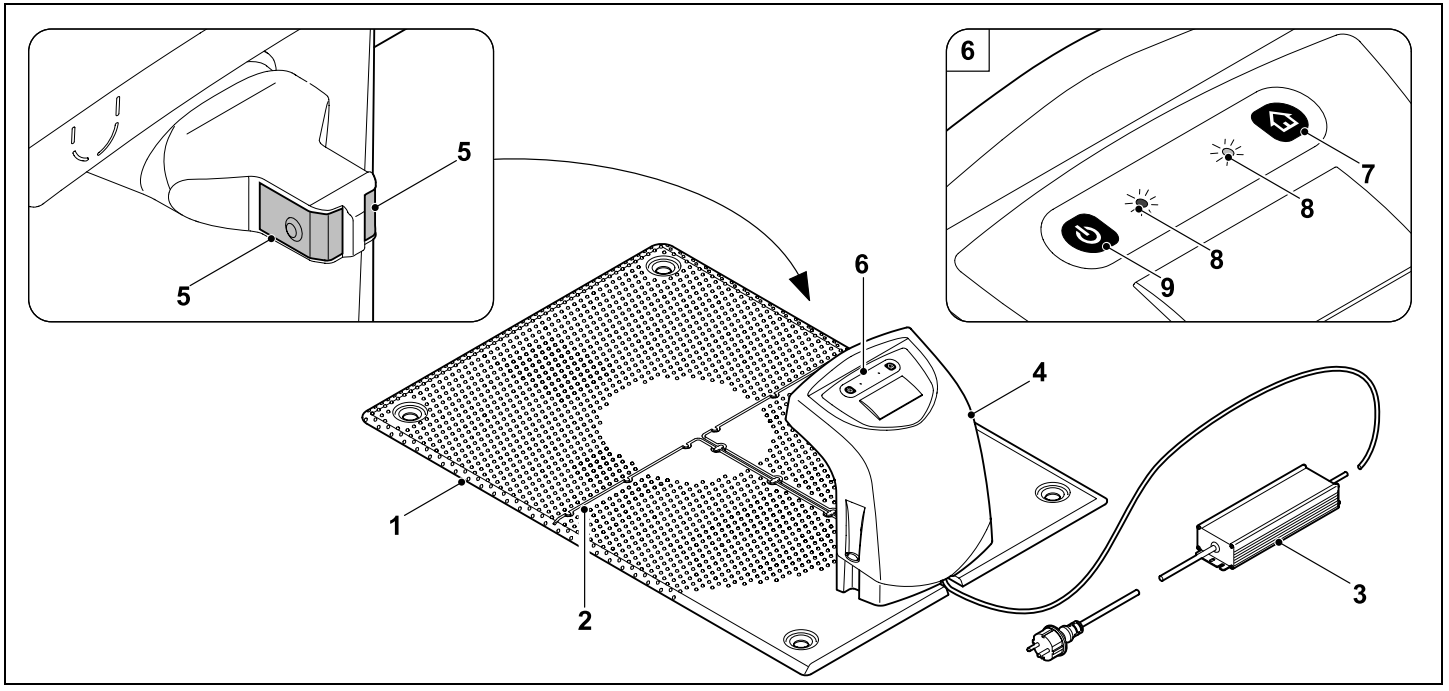
9 Косилочный механизм

10 Нож косилки с 2-сторонней заточкой (⇨ 16.3)

11 Отсек для аккумулятора

12 Ведомый диск

3.2 Базовая станция



1 Опорная пластина

2 Держатели ограничительного провода (⇨ 9.7)

3 Блок питания

4 Съемная крышка (⇨ 9.5)

5 Зарядные контакты: Соединительные контакты для робота-газонокосилки

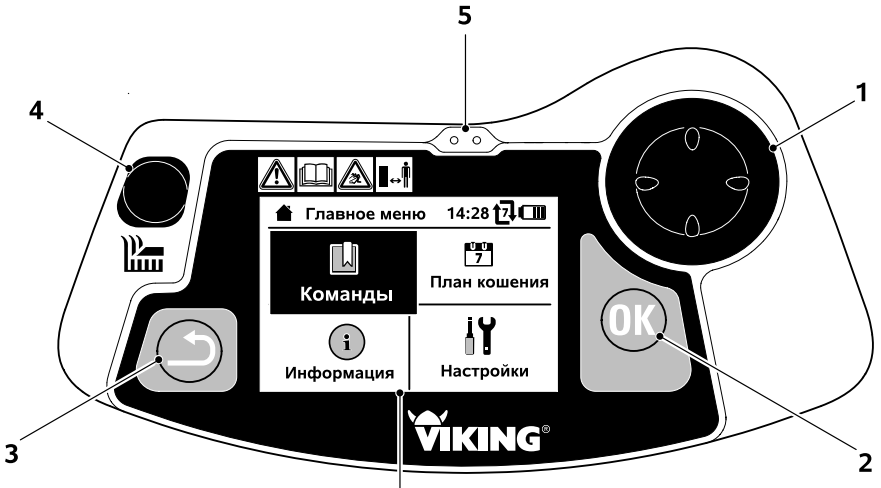
6 Панель управления с 2 кнопками и 2 светодиодами (⇨ 13.1)

7 Кнопка Home

8 Светодиодный индикатор

9 Кнопка Вкл./Выкл.

3.3 Пульт управления



1 Кнопка управления:
Управление роботом-газонокосилкой (⇨ 4.2)
Навигация в меню (⇨ 11.1)

2 Кнопка OK:
Ручной режим кошения (⇨ 4.2)
Навигация в меню (⇨ 11.1)

3 Кнопка Назад:
Навигация в меню (⇨ 11.1)

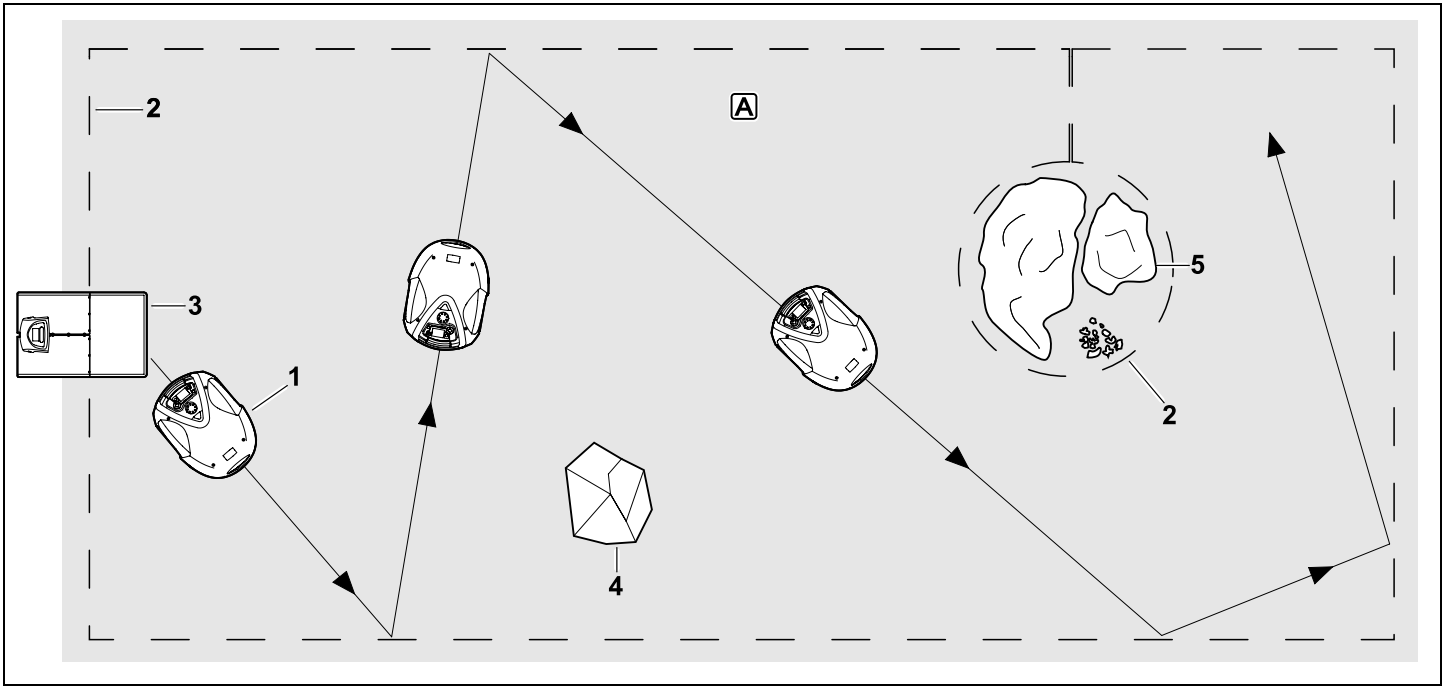
4 Кнопка кошения:
Ручной режим кошения (⇨ 4.2)
Кошение независимо от активного времени (⇨ 15.5)

5 Датчик дождя (⇨ 11.12)

6 Графический дисплей

4. Как следует работать с роботом-газонокосилкой

4.1 Принцип действия



Робот-газонокосилка (1) разработан для автоматической обработки газонных участков. Он скашивает площадь газона произвольными рядами.

Чтобы робот-газонокосилка распознавал границы скашиваемого участка A, вокруг участка необходимо проложить ограничительный провод (2). По проводу проходит сигнал, который генерируется базовой станцией (3).

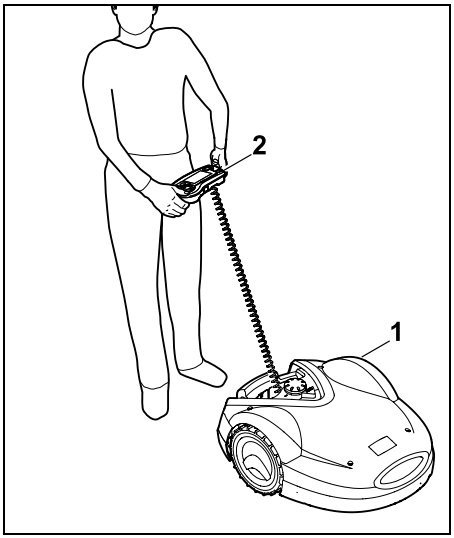
Препятствия (4) на скашиваемой площади четко распознаются роботом-газонокосилкой с помощью датчика препятствий. Зоны (5), в которые робот-газонокосилка не должен заезжать, и препятствия, которые он не должен задевать, необходимо отделить от остальной скашиваемой площади ограничительным проводом.

При включенном автоматическом режиме робот-газонокосилка **в период активного времени** (⇨ 14.3) автоматически покидает базовую станцию и скашивает траву на газоне. Для зарядки аккумулятора робот автоматически заезжает на базовую станцию. При этом количество и длительность кошений, а также процессов зарядки в период активного времени приводятся в соответствие полностью автоматически. Таким образом, гарантировано, что требуемая недельная продолжительность кошения всегда будет достигнута.

При выключенном автоматическом режиме и для процессов кошения **независимо от активного времени** можно активировать процесс кошения кнопкой или посредством команды «Запуск кошения» или «Запуск кошения с задержкой». (⇨ 11.5)

Робот-газонокосилка VIKING может надежно и без помех работать в непосредственной близости от других роботов-газонокосилок. Сигнал провода отвечает стандарту EGMF (Объединение европейских производителей садовой техники) в области электромагнитной эмиссии.

4.2 Ручной режим кошения



Роботом-газонокосилкой (1) можно скашивать газон также вручную, как и обычной газонокосилкой. Для этого следует вынуть пульт управления (2), выбрать в меню «Команды» опцию «Ручное управление», активировать нож косилки, а также привод движения и идти сзади за роботом-газонокосилкой. (⇨ 15.6)

Датчик столкновений и ограничение кромок во время ручного режима скашивания не активированы.

5. Защитные устройства

С целью безопасного обслуживания и защиты от неправильного пользования устройство оснащено многочисленными предохранительными устройствами.

Опасность получения травм!
Если у одного из предохранительных устройств обнаруживается дефект, то работа устройства запрещена. Следует обратиться в сервисную службу, компания VIKING рекомендует специализированный сервисный центр VIKING.

5.1 Кнопка STOP

При нажатии красной кнопки STOP на верхней поверхности робота-газонокосилки, его работа сразу же прекращается. В течение нескольких секунд нож косилки полностью останавливается, и на дисплее появляется сообщение «Нажата кнопка STOP». Пока сообщение активно робота-газонокосилку невозможно привести в действие, но он находится в состоянии готовности. (⇨ 24.)

При **включенном автоматическом режиме** после подтверждения сообщения нажатием OK появляется запрос, должен ли быть продолжен автоматический режим работы.
При ответе **Да** робот-газонокосилка обрабатывает скашиваемый участок в соответствии с планом кошения.
При ответе **Нет** робот-газонокосилка сразу же останавливается на скашиваемом участке и автоматический режим отключается. (⇨ 11.5)

Продолжительное нажатие кнопки STOP активирует дополнительно блокировку устройства. (⇨ 5.2)

5.2 Блокировка устройства

Перед всеми работами по техобслуживанию и очистке, перед транспортировкой, а также перед проверкой робот-газонокосилка должен быть заблокирован.
При активированной блокировке устройства привести робота-газонокосилку в действие невозможно.

Активирование блокировки устройства:

– нажать **кнопку STOP** и удерживать ее в нажатом положении,

– в меню **Команды**,

– в меню **Безопасность**.

Активирование блокировки устройства с помощью меню «Команды»:

- В меню «Команды» выбрать пункт «Заблокировать iMow» и подтвердить кнопкой OK. (⇨ 11.5)

Активирование блокировки устройства с помощью меню «Безопасность»:

- В меню «Настройки» открыть подменю «Безопасность». (⇨ 11.16)
- Выбрать пункт «Заблокировать iMow» и подтвердить кнопкой OK.

Отмена блокировки устройства:

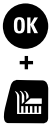
- В случае необходимости вывести устройство из режима ожидания можно, нажав любую кнопку.
- Разблокировать робота-газонокосилку с помощью показанной комбинации кнопок. Для этого следует нажать **кнопку кошения** и **кнопку OK** в изображенной последовательности.

5.3 Защитные компоненты

Робот-газонокосилка оснащен защитными компонентами, которые предотвращают непреднамеренный контакт с ножом косилки и срезанной травой.
К ним, прежде всего, относится кожух.

5.4 Управление обеими руками

Нож косилки при ручном режиме кошения можно включить только так: кнопку OK нажать большим пальцем правой руки и удерживать ее в нажатом положении, а затем большим пальцем левой руки нажать кнопку кошения. Если один раз активирование выполнено, то кнопка кошения должна оставаться нажатой, чтобы продолжать косьбу.



5.5 Датчик на бампере

Робот-газонокосилка оснащен подвижным кожухом, который служит также в качестве датчика на бампере. Устройство сразу же остановится, если в автоматическом режиме работы оно заденет неподвижное препятствие, которое имеет определенную минимальную высоту (10 см) и прочное основание. В этом случае устройство меняет направление движения и продолжает процесс кошения. При слишком частом срабатывании датчика на бампере дополнительно останавливается нож косилки.

Столкновение с препятствием происходит с определенным силовым воздействием. Такие легко повреждаемые или легкие предметы, как цветочные горшки, могут быть опрокинуты или повреждены.

VIKING рекомендует устранить препятствия или окружить их закрытыми зонами. (⇨ 12.7)

5.6 Защита от подъема

Если робота-газонокосилку поднимать за кожух или за ручку для переноса, то процесс кошения сразу прекращается. Нож косилки полностью останавливаются в течение нескольких секунд.

5.7 Датчик наклона

Если во время работы допущенный угол наклона превышается, то робот-газонокосилка сразу меняет направление движения. При опрокидывании привод колес и двигатель ножа отключаются.

5.8 Подсветка дисплея

Во время работы подсветка дисплея активирована. Благодаря подсветке робота-газонокосилку можно увидеть даже в темноте.

5.9 Защита от краж

При активированной защите от краж после подъема робота-газонокосилки с земли раздается звуковой сигнал тревоги, если в течение одной минуты не ввести PIN-код. (⇨ 11.16)

Робот-газонокосилка может работать только вместе с базовой станцией, имеющейся в комплекте поставки. Другую базовую станцию необходимо согласовывать с роботом-газонокосилкой. (⇨ 11.16)

Компания VIKING рекомендует устанавливать один из **уровней защиты** «Низк.», «Сред.» или «Высок.». Таким путем гарантируется, что посторонние лица не смогут привести в действие робота-газонокосилку с другой базовой станцией или не смогут изменить настройки, а также программирование.

5.10 Защита GPS

Модели **MI 632 C, MI 632 PC** оснащены GPS-приемником. При активированной защите GPS владельцу по SMS или электронной почте приходит уведомление, если устройство покидает домашнюю область. Кроме того, на дисплее появляется запрос на ввод PIN-кода. (⇨ 14.5)

Компания VIKING рекомендует всегда активировать защиту GPS. (⇨ 11.16)

6. Техника безопасности

6.1 Общие сведения

При работе с устройством необходимо обязательно соблюдать данные требования по технике безопасности.

Перед первым вводом в работу необходимо внимательно прочитать всю инструкцию по эксплуатации. Инструкцию по эксплуатации следует бережно сохранять для дальнейшего пользования.

Соблюдение этих мер предосторожности необходимо для обеспечения Вашей безопасности, однако их перечень не является полным. Применять устройство следует в соответствии с чувством здравого смысла и ответственности, не забывая при этом, что пользователь несет ответственность за несчастные случаи с другими лицами или за их собственность.

Термин «Использование» включает в себя все работы с роботом-газонокосилкой, базовой станцией и ограничительным проводом.

Термин «Пользователь» обозначает:

– Человека, который программирует робота-газонокосилку или вносит изменения в имеющуюся программу.

– Человека, который работает с роботом-газонокосилкой.

– Человека, который вводит устройство в эксплуатацию или активирует его.

– Человека, который выполняет монтаж/демонтаж ограничительного провода, базовой станции.

Использование **приложения VIKING iMow** также подпадает под термин «Использование», который приводится в настоящей «Инструкции по эксплуатации».

Пользоваться устройством разрешается только, находясь в хорошем физическом и психическом состоянии. Если у Вас имеются проблемы со здоровьем, то следует обратиться к врачу и выяснить, можно ли Вам работать с устройством. Запрещается работать с устройством после употребления алкогольных напитков, наркотиков или приема лекарств, которые могут оказать негативное влияние на реакции работающего.

Ознакомьтесь с элементами управления и особенностями применения устройства.

Использовать устройство разрешается только лицам, изучившим инструкцию по эксплуатации и имеющим навыки управления устройством. Перед первым вводом в работу пользователь должен позаботиться о получении квалифицированного и практичного инструктажа. Пользователь должен получить инструктаж у продавца или другого специалиста по вопросу безопасного обращения с устройством.

Во время этого инструктажа пользователь должен, прежде всего, понять, что при работе с устройством необходимы особая тщательность и концентрация.

Опасность для жизни вследствие удушья!
Опасность удушья для детей во время игр с упаковочным материалом. Упаковочный материал следует непременно хранить в недоступном для детей месте.

Устройство разрешается передавать или одалживать только тем пользователям, которые знакомы с данной моделью и умеют обращаться с устройством. Устройство необходимо передавать всегда с инструкцией по эксплуатации.

Строго запрещается пользоваться устройством детям и лицам с физическими, психическими или умственными недостатками, а также лицам, обладающими недостаточным опытом и знаниями, или лицам, которые не ознакомлены с необходимыми инструкциями.

Запрещается пользоваться устройством детям или подросткам, не достигшим 16 лет. Местные предписания могут определять минимальный возраст пользователя.

Из соображений безопасности запрещается любое изменение на устройстве, за исключением квалифицированной установки принадлежностей и навесного оборудования, допущенных компанией VIKING. Кроме того, изменения устройства приводят к лишению гарантийных прав. Сведения о допущенных принадлежностях и навесных устройствах Вы получите в специализированном центре VIKING.

В особенности запрещены изменения устройства с целью увеличения мощности или частоты вращения электродвигателей.

Запрещено производить какие-либо изменения устройства, которые ведут к увеличению уровня шума.

Из соображений безопасности запрещается вносить изменения или производить манипуляции в программном обеспечении устройства.

Особую осторожность следует проявлять при применении устройства в зонах зеленых насаждений, парках, на спортплощадках, на улицах и предприятиях лесного и сельского хозяйств.

Запрещается использование устройства для транспортировки предметов, животных или людей, в особенности детей.

Никогда не разрешайте людям, особенно детям, ехать на роботе-косилке или сидеть на ней.

Внимание – опасность несчастного случая!

Робот-газонокосилка предназначен для автоматической и ручной стрижки газонов. Иное применение запрещено, так как может привести к опасным последствиям или повреждению устройства.

Из-за опасности получения травм пользователем устройство запрещается применять для следующих работ (неполное перечисление):

– для подрезки веток, зеленых ограждений и кустов,

– для подрезки вьющихся растений,

– для ухода за растениями на крышах и в ящиках на балконах,

– для измельчения обрезков деревьев и кустарников,

– для очистки дорожек (всасыванием, продувкой),

– для выравнивания поверхности почвы, например, при наличии земляных холмиков, сделанных кротами.

6.2 Рабочая одежда и средства защиты

Одевайте прочную обувь с нескользкой подошвой и никогда не работайте босиком или, например, в сандалях,

– если робот-газонокосилка переезжает с места на место с помощью пульта управления.

– если Вы во время работы приближаетесь близко к роботу-газонокосилке,

– если стрижка газона выполняется вручную. (⇨ 4.2)

При установке, работах по техобслуживанию и других работах на устройстве и базовой станции следует носить подходящую рабочую одежду.

Нельзя одевать свободную одежду, которая может зацепиться за движущиеся узлы, также не разрешается носить украшения, галстуки и шарфы.

В особенности необходимо одевать длинные брюки,

– если Вы во время работы приближаетесь близко к роботу-газонокосилке,

– если стрижка газона выполняется вручную.

Во время работ по техническому обслуживанию и чистке устройства, а также при прокладке (и изъятию) провода и установке базовой станции необходимо всегда носить прочные перчатки.
Особое внимание защите рук уделять при любых работах с ножом косилки, а также вбивании фиксаторов провода и колышков для базовой станции.

При любых работах с устройством длинные волосы связать вместе и предохранить от распускания (платком, фуражкой и т. п.).

При вбивании фиксаторов и колышков для базовой станции надо носить подходящие защитные очки.

6.3 Предупреждение – опасность из-за электрического тока

Внимание!
Опасность поражения электрическим током!

Особенно важными для обеспечения электробезопасности являются исправный сетевой кабель и исправный сетевой штекер блока питания. Чтобы исключить возможность поражения электрическим током, запрещается использовать поврежденные кабели, соединители и штекеры, а также соединительные кабели, несоответствующие предписаниям.

Поэтому регулярно проверяйте соединительный кабель на отсутствие повреждений и износа (трещины на изоляции).

Следует использовать только оригинальный блок питания.

Запрещается использовать блок питания,

– если он поврежден или изношен,

– если провода повреждены или изношены. Особенно необходимо проверять сетевой соединительный кабель на повреждения и признаки старения.

Работы по техобслуживанию и ремонту сетевых кабелей и блока питания разрешается выполнять только специально обученному персоналу.

Опасность поражения электрическим током!
Запрещено подключать поврежденный кабель к сети и прикасаться к поврежденному кабелю, пока он не отсоединен от сети.

Запрещается изменять длину соединительных кабелей на блоке питания (например, делать короче). Запрещается удлинять кабель от блока питания до базовой станции.

Опасность поражения электрическим током!
Не разрешается использовать кабели, соединители и вилки, имеющие повреждения, или несоответствующие предписаниям соединительные кабели.

Всегда следить за тем, чтобы используемые сетевые кабели имели достаточную защиту.

Вилку соединительного кабеля надо вынимать из розетки, а не тянуть за соединительный кабель.

Устройство подключать только к блоку электропитания, который защищен автоматическим предохранительным выключателем, срабатывающим при появлении утечки тока (ток отключения макс. 30 мА). Более подробную информацию можно получить у электромонтажника.

Если блок питания подключается к сети за пределами одного здания, то данная розетка должна быть допущена к эксплуатации во внешней зоне. Более подробную информацию, касающуюся предписаний соответствующей страны, можно получить у электромонтажника.

Если устройство подключено к источнику питания, то необходимо следить за тем, чтобы не допустить его повреждений из-за возможных колебаний тока.

6.4 Аккумулятор

Следует использовать только оригинальный аккумулятор.

Аккумулятор предназначен только для робота-газонокосилки VIKING. Там он оптимально защищен и заряжается, если робот-газонокосилка находится на базовой станции. Запрещается использовать иное зарядное устройство. Использование неподходящего зарядного устройства может привести к опасности поражения электрическим током, перегреву или к вытеканию из аккумулятора едкой жидкости.

Запрещается вскрывать аккумулятор.

Не допускать падения аккумулятора.

Нельзя использовать поврежденный или неисправный аккумулятор.

Аккумулятор должен храниться в недоступном для детей месте.

Опасность взрыва!
Предохраняйте аккумулятор от прямых солнечных лучей, нагрева и огня, не бросайте его в огонь.

Аккумулятор можно использовать и хранить только при температуре от -10°C до +50°C.

Следует предохранять аккумулятор от дождя и влаги и не опускать в жидкость.

Не подвергать аккумулятор воздействию микроволн и высокого давления.

Не замыкать контакты аккумулятора металлическими предметами во избежание короткого замыкания. Короткое замыкание может вывести аккумулятор из строя.

Неиспользуемый аккумулятор следует держать подальше от металлических предметов (гвоздей, монет, украшений). Нельзя помещать аккумулятор в металлический контейнер – **опасность взрыва и пожара!**

При ненадлежащем использовании аккумулятора из него может вытечь жидкость – избегайте контакта с ней! Если жидкость все же попала на кожу, надо смыть ее водой. Если жидкость попала в глаза, обратитесь дополнительно за медицинской помощью. Вытекший из аккумулятора электролит может вызвать раздражение и химические ожоги кожи.

Не вставлять предметы в вентиляционные отверстия аккумулятора.

Дополнительные указания по технике безопасности см. www.viking-garden.com/safety-data-sheets

6.5 Транспортировка устройства

Перед каждой транспортировкой, особенно перед тем как поднять робота-газонокосилку, следует активировать блокировку устройства. (⇨ 5.2)

Перед транспортировкой дождаться, когда устройство остынет.

При подъеме и переносе не допускать прикосновений к ножу косилки. Поднимать робота-газонокосилку разрешается только за ручку для переноски, никогда не браться за устройство.

Учитывать вес устройства и при необходимости использовать для погрузки подходящие средства (подъемные приспособления).

Зафиксировать устройство и элементы устройства (например, базовую станцию) на погрузочной платформе при помощи подходящих средств крепления (ремней, тросов и т. д.) в точках крепления, описанных в данной инструкции по эксплуатации. (⇨ 21.)

При транспортировке устройства необходимо соблюдать местные законодательные предписания, в особенности по безопасности погрузки и транспортировке предметов на погрузочных платформах.

Предохраняйте аккумулятор от прямых солнечных лучей и никогда не оставляйте его в автомобиле.

Литий-ионные аккумуляторы требуют особенно тщательного обращения при транспортировке, важно при этом не допустить короткого замыкания. Аккумулятор следует транспортировать либо в неповрежденной оригинальной упаковке, либо установленным в робота-газонокосилку.

6.6 Перед началом работы

Следует удостовериться, что любое лицо, которое пользуется устройством, ознакомлено с инструкцией по эксплуатации.

Точно соблюдайте указания по установке базовой станции (⇨ 9.5) и ограничительного провода (⇨ 12.).

Ограничительный провод и сетевой кабель необходимо хорошо закреплять на почве, чтобы исключить возможность споткнуться. Следует избегать укладки ограничительного провода над бордюрами (например, тротуары, край брусчатки). При укладке на основаниях, в которые невозможно забить имеющиеся в поставке фиксаторы (например, брусчатка, тротуары), необходимо использовать кабель-канал.

Следует регулярно проверять надлежащую укладку ограничительного провода и сетевого кабеля.

Фиксаторы следует забивать всегда до конца, чтобы исключить опасность спотыкания.

Не устанавливайте базовую станцию на плохо просматриваемом месте, что может стать причиной спотыкания (например, за углами дома).

Базовую станцию следует по возможности устанавливать вне зоны досягаемости ползающих животных, например, муравьев или улиток. В частности, следует избегать муравейников и компостных куч.

Зоны, в которых невозможно безопасное перемещение робота-газонокосилки (например, из-за опасности падения), должны быть ограждены соответственно проложенным ограничительным проводом.
VIKING рекомендует применять робот-газонокосилку только на газонных участках и дорожках с твердым покрытием (например, мощенных тротуарной плиткой).

Робот-газонокосилка не распознает возможные места падения, как, например, кромки, выступы, бассейны или пруды. Если ограничительный провод укладывается вдоль потенциальных мест падения, то по причинам безопасности расстояние между ограничительным проводом и опасным местом должно быть более **1 м**.

Следует регулярно осматривать участок, на котором будет работать устройство и убирать все камни, палки, проволоку, кости и иные посторонние предметы, которые могли бы быть отброшены устройством.
После установки ограничительного провода с участка для скашивания убрать, прежде всего, все инструменты. Сломанные или поврежденные фиксаторы необходимо вытащить из почвы и утилизировать их.

Регулярно проверяйте участки, подлежащие стрижке, на наличие неровностей, при необходимости устраняйте их.

Нельзя пользоваться устройством, если защитные устройства повреждены или не установлены.

Запрещается удалять или перемыкать установленные на устройстве переключающие и предохранительные устройства.

Перед использованием устройства следует заменять изношенные и поврежденные детали. Поврежденные или неразборчивые наклейки на устройстве с предупреждениями и указаниями об имеющихся опасностях необходимо заменять. Новые наклейки и все другие запасные части имеются в специализированном сервисном центре VIKING.

Перед вводом в эксплуатацию следует проверить,

– является ли состояние устройства технически безопасным. Это означает безупречное состояние крышек и предохранительных устройств, которые должны находиться на своих местах.
– является ли состояние базовой станции технически безопасным. При этом все крышки должны быть установлены надлежащим образом и находиться в исправном состоянии.
– выполнено ли электроподключение блока питания к смонтированной согласно нормам розетке.
– безупречно ли состояние изоляции соединительного кабеля блока питания и самого сетевого штекера.
– отсутствуют ли повреждения или следы износа устройства в целом (корпуса, кожуха, крепежных элементов, ножа и его вала и т. д.).
– надлежащее ли состояние ножа и его крепления (фиксированное положение, повреждения, износ). (⇨ 16.3)
– все ли винты, гайки и другие крепежные элементы на месте и затянуты ли они. Перед вводом в эксплуатацию следует затянуть ослабленные винты и гайки (с соблюдением моментов затяжки).

Если нужно, выполнить все требуемые работы или обратиться к специализированному дилеру. VIKING рекомендует специализированных дилеров VIKING.

6.7 Программирование

Для устройств по уходу за садовыми участками с электродвигателем следует соблюдать муниципальные предписания по продолжительности работы и соответственно программировать активное время. (⇨ 14.3)

В особенности при программировании должно быть также учтено, чтобы во время кошения на обрабатываемой площади не было детей, посторонних лиц или животных.

Изменения в программировании с помощью **приложения VIKING iMow** в моделях **MI 632 C, MI 632 PC** могут вызвать неожиданные для окружающих людей действия. Поэтому о любых изменениях в плане кошения необходимо заранее предупреждать находящихся на участке людей.

Необходимо исключить одновременную работу робота-газонокосилки с оросительной системой, программирование выполнять соответствующим образом.

Убедитесь, что на роботе-газонокосилке установлены правильная дата и правильное текущее

время. При необходимости исправьте настройки. Неверные значения могут привести к непреднамеренному запуску устройства.

6.8 Во время работы

Запрещено присутствие посторонних лиц, особенно детей и животных в рабочей зоне.

Никогда не разрешайте детям во время работы приближаться к роботу-газонокосилке или играть с ним.

Запуск процесса кошения с помощью **приложения VIKING iMow** в моделях **MI 632 C, MI 632 PC** может стать неожиданным для окружающих людей. Поэтому перед возможным действием робота-газонокосилки необходимо заранее предупреждать находящихся на участке людей.

Робот-газонокосилка никогда не должен работать без надзора, если Вам известно, что поблизости находятся животные или люди, особенно дети.

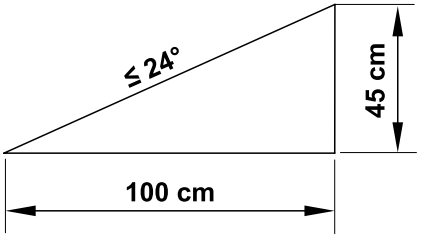
Внимание – опасность получения травм!
Ни в коем случае не класть руки или ноги на вращающиеся детали или под них. Запрещено прикасаться к вращающемуся ножу.

Перед началом грозы или опасности появления молний следует отсоединить блок питания от электросети. В такой ситуации приводить в действие робота-газонокосилку запрещается.

Запрещается опрокидывать и поднимать робота-газонокосилку с работающим электродвигателем.

Никогда не пытайтесь выполнять настройки на устройстве, пока хотя бы один из электродвигателей работает.

Из соображений безопасности запрещено использовать устройство на площадках с уклоном более 24° (45 %).
Опасность получения травм!
Уклон 24° соответствует вертикальному подъему 45 см на 100 см горизонтали.



Следить за инерционным движением режущего инструмента, которое длится несколько секунд до полной остановки.

Во время текущей работы следует нажать **кнопку STOP** (⇨ 5.1)

– перед тем как изменить или произвести настройки в меню,

– перед изменением программирования,

– перед тем как вынуть пульт управления.

Активируйте **блокировку устройства** (⇨ 5.2),

– перед подъемом и переноской устройства,

– перед транспортировкой устройства,

– перед тем, как ослабить крепления или снять заглушки,

– прежде чем выполнить работы на ноже косилки,

– перед проверкой или чисткой устройства,

– если был задет посторонний предмет или устройство демонстрирует чрезмерно высокий уровень вибрации. В этих случаях необходимо проверить устройство, в особенности режущий механизм (нож, вал, крепление ножа) на отсутствие повреждений и провести необходимый ремонт, прежде чем снова запустить устройство.

Опасность получения травм!

Наличие сильной вибрации, как правило, свидетельствует о неисправности.
Запрещается приводить робота-газонокосилку в действие, например, с поврежденным или погнутым валом ножа, а также с поврежденным или погнутым ножом косилки.
Если Вам не хватает нужных знаний, поручите требуемый ремонт специалисту – компания VIKING рекомендует обращаться в специализированный центр VIKING.

Перед тем, как оставить устройство, следует установить настройки безопасности таким образом, чтобы никто не смог запустить устройство. (⇨ 11.16)

Ручной режим кошения:

Запуск производить с осторожностью, соблюдая указания главы «Ручной режим кошения». (⇨ 15.6)

Следует работать только при дневном свете или хорошем искусственном освещении.

Не допускается механически фиксировать кнопки на устройстве – в особенности кнопку кошения.

Пользователь всегда должен быть позади устройства. Ноги должны всегда находиться на достаточном расстоянии от ножа.

При кошении газона нельзя бегать, чтобы не допустить травм из-за риска поскользнуться, падения и т. п.

Будьте особо осторожны, если Вы разворачиваете робота-газонокосилку или перемещаете его назад.

При наличии влажной грунтовой поверхности неустойчивое положение пользователя увеличивает опасность несчастного случая.
Следует работать, соблюдая особую осторожность, чтобы не подскользнуться. По возможности не пользоваться ручным режимом кошения при влажной грунтовой поверхности.

Всегда следите за тем, чтобы состояние склонов было хорошим, и не косите на слишком крутых склонах.

Двигаться следует поперек склона, никогда не косите вниз или вверх по склону и учитывайте, что необходимо всегда находиться выше робота-газонокосилки, чтобы при возможной потере контроля устройство на Вас не наехало.

Необходимо огибать невидимые объекты на луговине (брызгальные установки для газонов, забитые в почву сваи, водяные вентили, фундаменты, электрические кабели и т. п.). Наезд на такие посторонние объекты запрещен.

Запрещается преднамеренный наезд на препятствия. Во время ручного режима кошения датчик столкновений не активирован.

6.9 Техническое обслуживание и ремонтные работы

Перед началом работ по очистке, ремонту и техническому обслуживанию следует активировать блокировку устройства и поставить робота-газонокосилку на твердое ровное основание.

Перед любыми работами на базовой станции и на ограничительном проводе необходимо вынимать сетевой штекер блока питания.

Перед всеми работами по техобслуживанию дать роботу-газонокосилке остыть в течение около 5 минут.

Сетевой кабель разрешается ремонтировать или заменять только авторизированным профессиональным электрикам.

После всех работ и перед очередным пуском следует проверить программирование робота-газонокосилки и при необходимости произвести корректировку. Прежде всего, должны быть установлены дата и текущее время.

Очистка:

Все устройство необходимо регулярно очищать тщательным образом. (⇨ 16.2)

Никогда не направлять струи воды (особенно аппарата высокого давления) на узлы двигателя, уплотнения, а также на компоненты электрооборудования и опорные места. При несоблюдении вышесказанного, агрегат может получить повреждения и иметь дорогостоящий ремонт.
Запрещается очищать устройство струями воды (например, при помощи садового шланга).
Нельзя использовать агрессивные чистящие средства. Они могут повредить пластмассу и металл, что может вызвать нарушение безопасной эксплуатации устройства VIKING.

Работы по техническому обслуживанию:

Разрешается выполнять только те работы по техническому обслуживанию, которые описаны в данной инструкции по эксплуатации. Все другие работы должны производиться в специализированном центре.
Для получения необходимых сведений и оказания помощи обращайтесь **всегда** в специализированный центр.
Компания VIKING рекомендует выполнять работы по техническому обслуживанию и ремонт только в специализированном сервисном центре VIKING.
Специализированные сервисные центры VIKING регулярно предлагают курсы и предоставляют техническую информацию.

Следует использовать только инструменты, принадлежности или навесное оборудование, допущенные VIKING для данного устройства или технически аналогичные узлы. В ином

случае возможны несчастные случаи, приводящие к получению травм или повреждению устройства. При возникновении вопросов следует обращаться в специализированный центр.

Оригинальные инструменты, принадлежности и запчасти VIKING по своим свойствам оптимально соответствуют устройству и удовлетворяют требованиям пользователя. Оригинальные запасные части VIKING опознаются по номеру запасной части VIKING, по надписи VIKING и в случае необходимости по знаку запасных частей VIKING. На маленьких деталях знак может стоять также отдельно.

Наклейки с предупреждениями и указаниями следует всегда содержать в чистом и хорошо читабельном состоянии. Поврежденные или утерянные наклейки необходимо заменить новыми оригинальными, которые можно получить в специализированном центре VIKING. При замене узла или детали новым узлом или деталью, следить, чтобы новые части получили такие же наклейки, как и прежние узлы и детали.

При работе с режущим механизмом необходимо всегда носить прочные рабочие перчатки и соблюдать предельную осторожность.

Для того чтобы устройство работало надежно, следует затягивать все винты и гайки, в особенности винты и крепежные элементы режущего механизма, в соответствии с моментом затяжки.

Регулярно проверяйте все устройство – особенно перед установкой на хранение перед длительным перерывом в эксплуатации (например, в зимний период) – на отсутствие износа и повреждений. Из соображений безопасности необходимо сразу заменять изношенные или поврежденные детали, обеспечивая тем самым надежную работу устройства.

В случае снятия каких-либо деталей или защитных приспособлений во время проведения работ по техническому обслуживанию их необходимо немедленно снова установить на место в соответствии с предписаниями.

6.10 Хранение при длительных перерывах в работе

Перед установкой на хранение следует выставить самый высокий уровень защиты. (⇨ 11.16)
Дополнительно активировать блокировку устройства.

Необходимо исключить вероятность пользования устройства посторонними лицами (например, детьми).

Хранить устройство в состоянии готовности к эксплуатации.

Перед установкой на хранение (например, в зимний период) устройство следует тщательно очищать.

Перед тем как ставить устройство в закрытое помещение, следует дать возможность ему остыть в течение прибл. 5 минут.

Помещение для хранения должно быть сухим и теплым, а также закрываться на ключ.

Не допускается хранить устройство вблизи открытого огня или источника сильного нагрева (например, печки).

При длительных перерывах в работе (например, в зимний период) следует снять базовую станцию и хранить ее вместе с роботом-газонокосилкой. (⇨ 16.9)

6.11 Утилизация

Отходы могут причинять вред людям, животным и экологии, поэтому они должны быть утилизированы надлежащим образом.

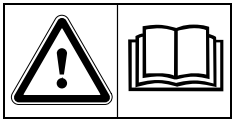
Обращайтесь в Ваш центр по утилизации или в иной специализированный центр, чтобы получить информацию о правильной утилизации отходов. Компания VIKING рекомендует обращаться в специализированный сервисный центр VIKING.

Следует обеспечить правильную утилизацию отслужившего устройства. Перед утилизацией устройство привести в непригодное состояние. Для предотвращения несчастных случаев в первую очередь надо удалить сетевой кабель блока питания и пульт управления робота-газонокосилки.

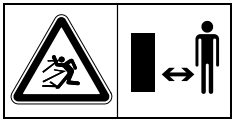
Опасность получения травм из-за ножа косилки!
Кроме того, никогда не оставляйте отслужившую газонокосилку без присмотра. Удостоверьтесь, что устройство и особенно нож косилки хранятся в недоступном для детей месте.

Аккумулятор необходимо утилизировать отдельно от устройства. Следует обеспечить, чтобы аккумуляторы утилизировались с соблюдением безопасности и экологичности.

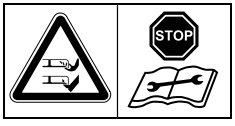
7. Описание символов



Внимание!
Перед первым применением необходимо прочитать инструкцию по эксплуатации.



Предупреждение!
Во время эксплуатации нужно находиться на безопасном расстоянии от устройства.
Запрещено присутствие посторонних лиц в рабочей зоне.

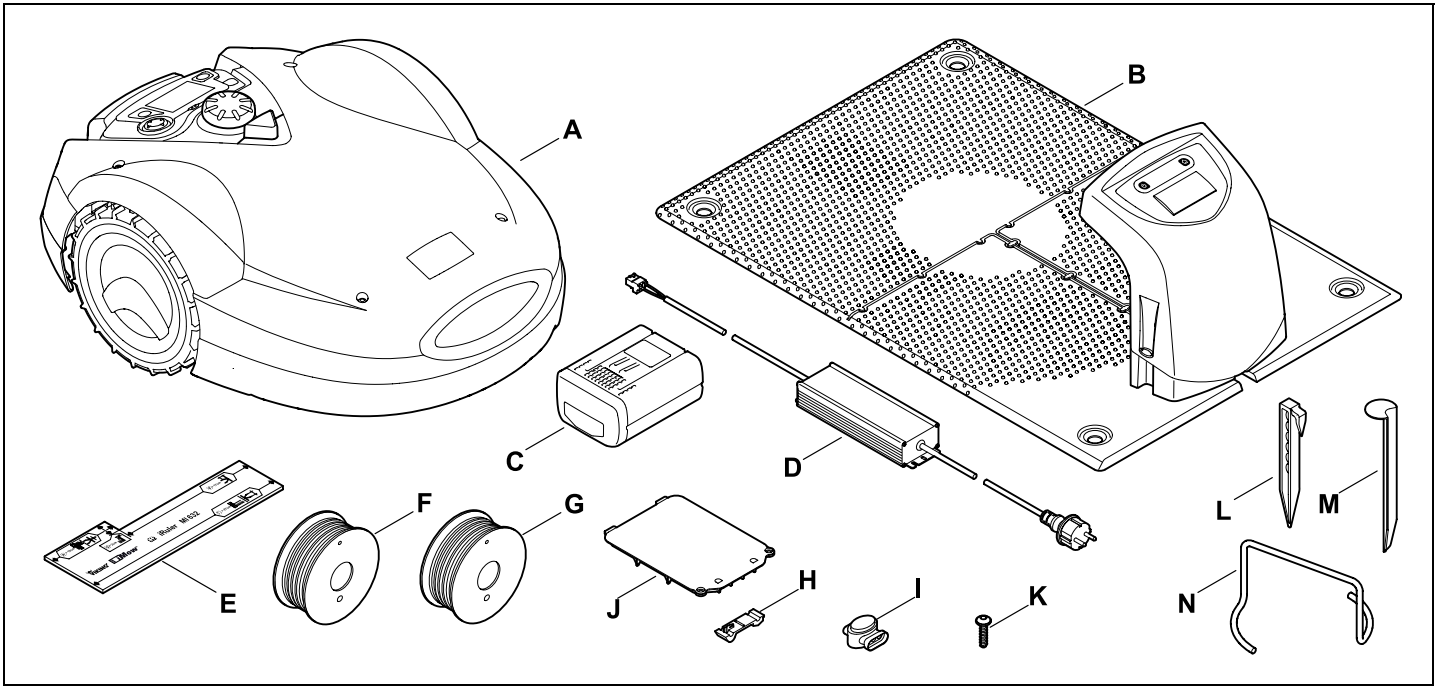


Предупреждение!
Перед тем как поднять устройство или проведением каких-либо работ с ним, его нужно отключить.

Предупреждение!
Не разрешается садиться или вставать на устройство.

Предупреждение!
Запрещено прикасаться к вращающемуся ножу.

8. Комплект поставки



Поз.	Наименование	Шт.
A	Робот-газонокосилка	1
B	Базовая станция	1
C	Аккумулятор	1
D	Блок питания	1
E	Шаблон для измерения	2
F	Ограничительный провод на катушке (150 м):	
	MI 632, MI 632 C	2
	MI 632 P, MI 632 PC	1
G	Ограничительный провод на катушке (200 м):	
	MI 632 P, MI 632 PC	1

Поз.	Наименование	Шт.
H	Зажимной штекер для ограничительного провода	2
I	Соединитель провода	3
J	Крышка отсека аккумулятора	1
K	Винт	2
L	Фиксатор для ограничительного провода:	
	MI 632, MI 632 C	300
	MI 632 P, MI 632 PC	375
M	Крепежный колышек для базовой станции	4

Поз.	Наименование	Шт.
N	Съемник для ведомого диска	1
–	Инструкция по эксплуатации	1

9. Первая установка

9.1 Указания по первой установке

Для установки робота-газонокосилки предназначен мастер установки. Данная программа помогает Вам в течение всего процесса первой установки:

- Установка языка, даты и текущего времени
- Установка базовой станции
- Укладка ограничительного провода
- Подсоединение ограничительного провода
- Согласование робота-газонокосилки с базовой станцией
- Проверка установки
- Программирование робота-газонокосилки
- Завершение первой установки

Робот-газонокосилка готов к работе только после полного завершения всех этапов мастера установки.

На веб-сайте www.viking-garden.com можно посмотреть **видеофильм по установке**.
Более подробные указания по установке робота-газонокосилки можно получить в специализированном центре VIKING.

Мастер установки повторно активируется после сброса настроек (сброса до заводских настроек). (⇨ 11.17)

Подготовительные мероприятия:

- Перед первой установкой подстричь газон обычной газонокосилкой (оптимальная высота травы 3 - 4 см).
- Если грунт твердый или сухой, слегка увлажнить скашиваемый участок, чтобы облегчить вбивание фиксаторов.
- **MI 632 C, MI 632 PC:**
  Специализированный центр VIKING должен активировать робота-газонокосилку и привязать его к адресу электронной почты владельца. (⇨ 10.)

При использовании меню следует соблюдать инструкции, приведенные в главе «Указания по управлению». (⇨ 11.1)

Кнопка управления позволяет выбирать опции, пункты меню или экранные клавиши.

Путем нажатия **кнопки OK** открывается подменю или подтверждается совершенный выбор.

С помощью **кнопки Назад** осуществляется выход из активного меню или возврат мастера установки к предыдущему этапу.

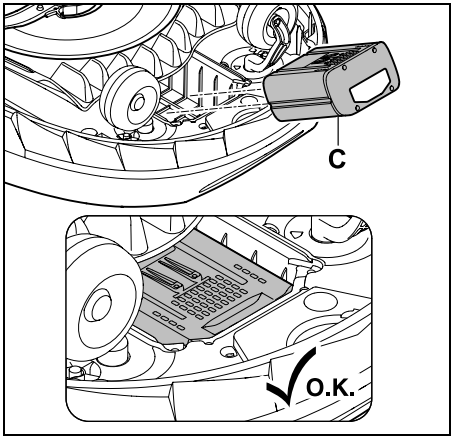
Если во время первой установки возникают ошибки или неисправности, то на дисплее появляется соответствующее сообщение. (⇨ 24.)

9.2 Установка аккумулятора

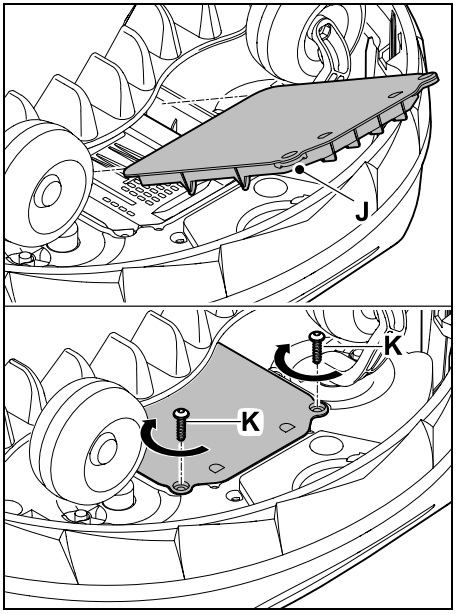
При обращении с литий-ионными аккумуляторами необходимо соблюдать особую осторожность. VIKING рекомендует выполнять установку аккумулятора у специализированного дилера VIKING. Неисправный аккумулятор разрешается заменять только специалисту специализированного дилера VIKING.

Аккумулятор устанавливается в робот-газонокосилку на всё время эксплуатации, извлекать его требуется лишь перед утилизацией устройства. (⇨ 20.1)

- Установить минимальную высоту скашивания (уровень 1). (⇨ 9.3)
- Положить робота-газонокосилку на подходящее основание колесами вверх.



Установить аккумулятор (C) и защелкнуть его, как показано на рисунке.



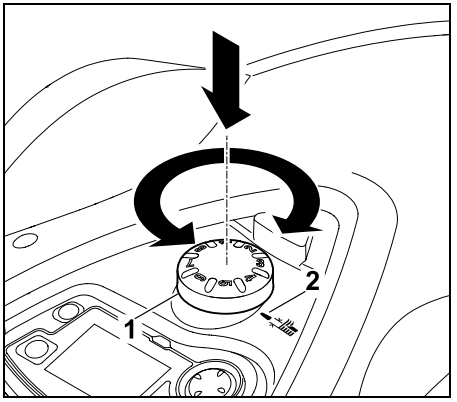
Установить крышку (J) и затянуть ее винтами (K). Соблюдать максимальный момент затяжки 1 - 2 Нм.

- Поставить робота-газонокосилку на колеса.

9.3 Регулировка высоты скашивания

Минимальная высота скашивания:
Уровень 1 (20 мм)

Максимальная высота скашивания:
Уровень 8 (60 мм)

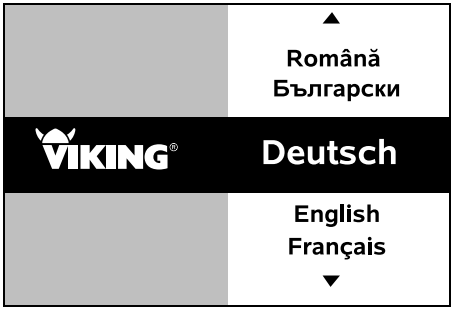


Нажать на поворотную ручку (1) и повернуть ее. Ручка снова зафиксируется, если отпустить ее. Маркировка (2) указывает на установленную высоту скашивания.

Поворотную ручку можно снимать с регулировочного элемента движением наверх. Такая конструкция обеспечивает безопасность и исключает возможность подъема и переноса устройства за поворотную ручку.

9.4 Установка языка, даты и текущего времени

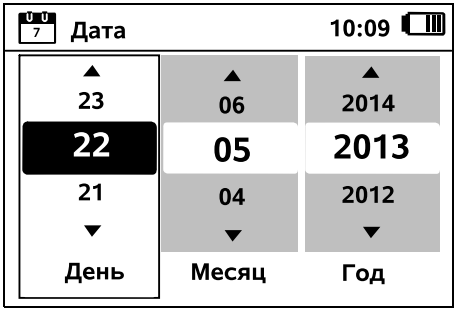
- Нажатие любой кнопки пульта управления активирует устройство и тем самым Мастера установки.



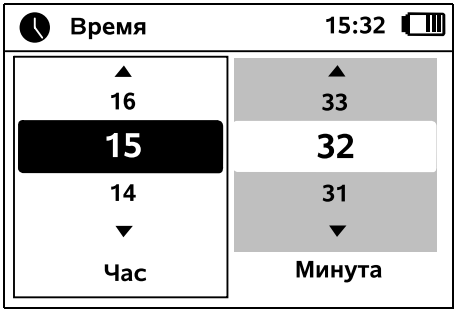
Выбрать желаемый язык дисплея и подтвердить кнопкой OK.

Подтвердить выбор языка кнопкой OK или выбрать «Изменить», после чего повторить выбор языка.

- При необходимости ввести 9-значный серийный номер робота-газонокосилки. Этот номер отпечатан на заводском шильдике (наклейка в отсеке под пультом управления).



Установить текущую дату с помощью крестовой кнопки управления и подтвердить кнопкой OK.

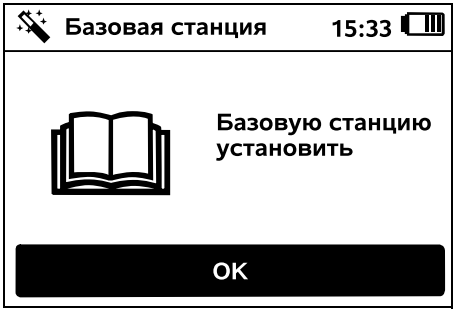


Установить текущее время с помощью крестовой кнопки управления и подтвердить кнопкой OK.

9.5 Установка базовой станции

Учитывать примеры установки, приведенные в данной «Инструкции по эксплуатации». (⇨ 27.)

На базовой станции можно установить солнцезащитный навес, который доступен в качестве принадлежности. За счет этого робот-газонокосилка будет лучше защищен от атмосферных воздействий.

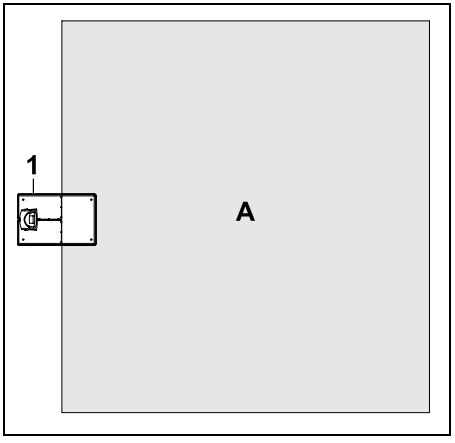


Базовую станцию следует устанавливать в месте, защищенном от воздействия прямых солнечных лучей. Прямые солнечные лучи могут вызвать нагрев устройства и увеличить время зарядки аккумулятора.
Базовая станция должна быть хорошо видна в месте установки, чтобы никто не спотыкался.

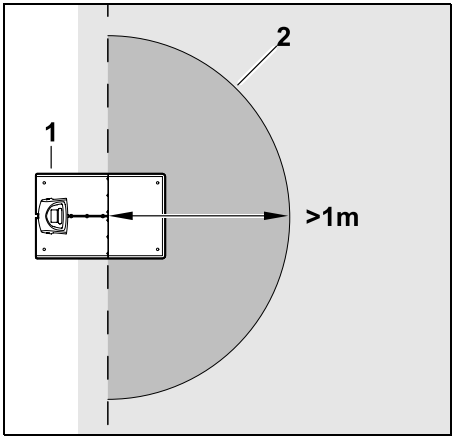
Для работы базовой станции требуется подключение к сети. Данное подключение должно находиться лишь на таком удалении от базовой станции, чтобы соответствующие питающие кабели могли быть подключены как к базовой станции, так и к сети – не вносить изменения в питающий кабель блока питания.

Возможно два варианта установки базовой станции (внутри и снаружи). При внутреннем варианте базовая станция находится в переделах скашиваемого участка. При внешнем варианте базовая станция находится за переделами скашиваемого участка.

Внутренняя базовая станция:

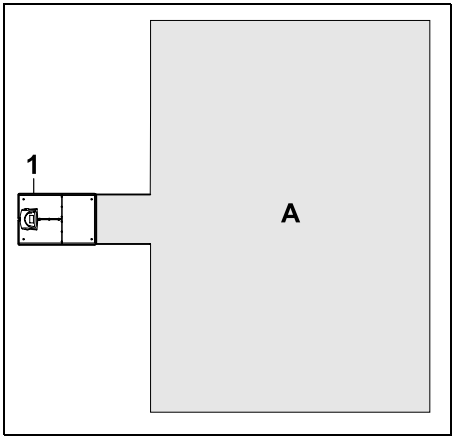


Базовая станция (1) находится в переделах скашиваемого участка (A) (серый участок).



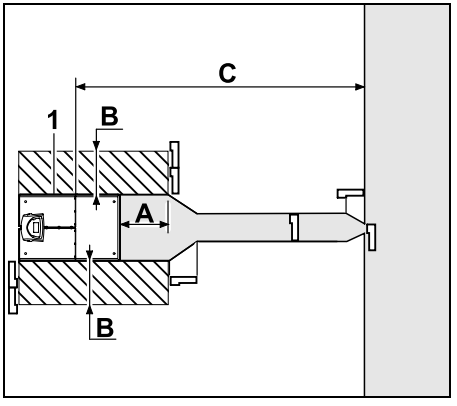
Перед базовой станцией (1) необходимо оставить ровную свободную площадку (2) с минимальным радиусом 1 м. Все неровности выровнять.

Внешняя базовая станция:



При внешнем варианте базовая станция (1) находится за пределами скашиваемого участка (A).

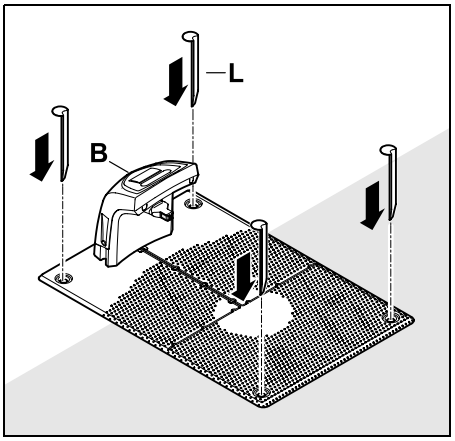
При наличии внешней базовой станции для возврата устройства на базу со смещением необходимо использовать специальную принадлежность, которая приобретается отдельно (**AED 600**). (⇨ 11.14)
Более подробную информацию можно получить у специализированного дилера VIKING.



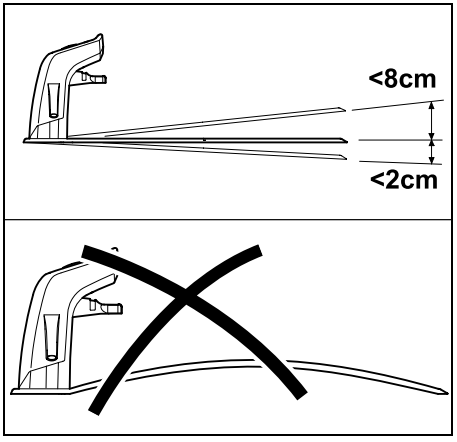
Для обеспечения нормального выезда из базовой станции и заезда на нее базовая станция (1) должна быть установлена, как показано на рисунке. Зоны вокруг базовой станции и за пределами ограничительного провода должны быть ровными и пригодными для перемещения устройства. Все неровности выровнять.

Минимальное расстояние до скашиваемого участка: **A** = 50 см
Ширина свободной площадки:
B = 44 см
Максимальное расстояние до скашиваемого участка: **C** = 12 м

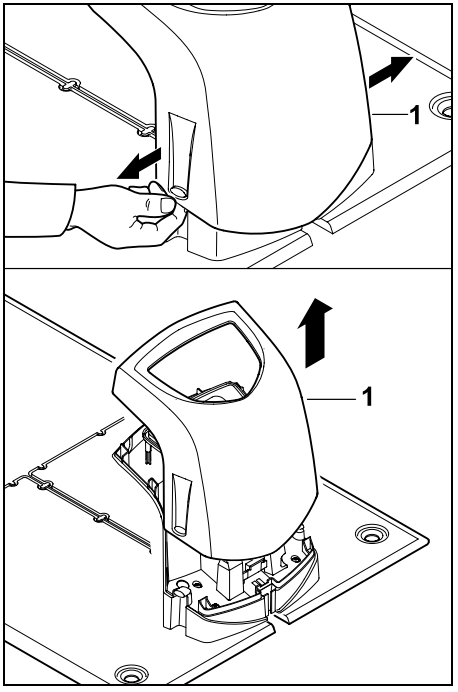
Закрепление базовой станции:



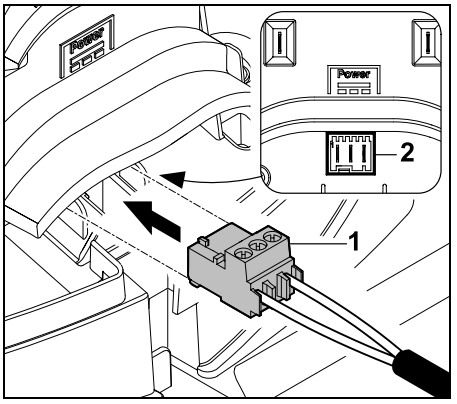
Зафиксировать базовую станцию (B) в нужном месте с помощью четырех колышков (L).



Основание в выбранном месте закрепления должно быть ровным. Допустимый наклон базовой станции составляет 2 см назад и 8 см вперед. Не допускать прогибания опорной пластины. Для полного прилегания опорной пластины к поверхности необходимо устранить под ней все неровности.



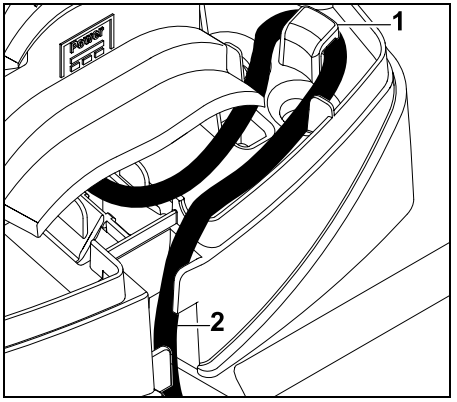
Слегка разжать бока крышки (1) слева и справа, как показано на рисунке, и снять крышку движением наверх.



Подсоединить разъем блока питания (1) к штекерному соединению (2) платы базовой станции.

POWER

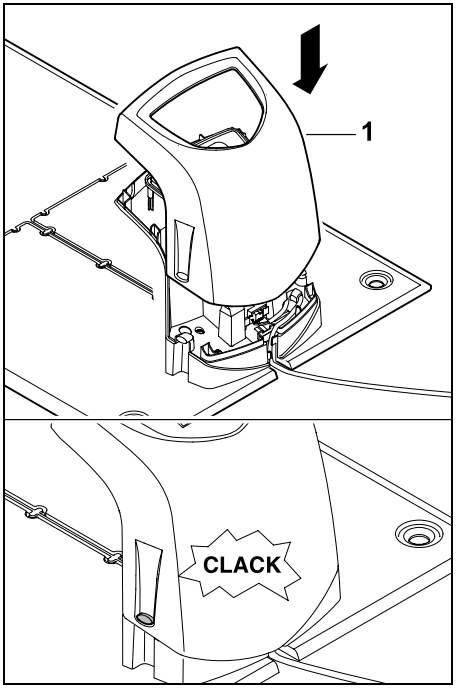
При необходимости разъем можно отвинтить (например, для прокладки силового кабеля сквозь отверстие в стене). При фиксации штекера на силовом кабеле соблюдать полярность. (⇨ 16.8)



Провести силовой кабель через зажим для разгрузки кабеля от натяжения (1), кабель-канал (2) и далее к блоку питания.

- Блок питания следует установить за пределами скашиваемого участка, защитив его от прямых солнечных лучей, влаги и сырости. При необходимости закрепить на стене.
- Все питающие кабели следует прокладывать за пределами скашиваемого участка, в частности, вне диапазона захвата ножа косилки, хорошо зафиксировать к грунту или спрятать в кабель-канале.
- Питающий кабель необходимо размотать вблизи базовой станции во избежание создания помех сигналу провода.

Надлежащая работа блока питания гарантируется только при **рабочей температуре** от **0° C** до **60° C**.

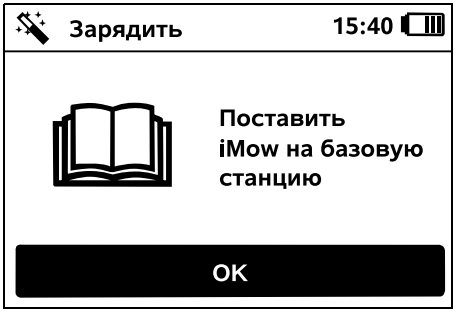


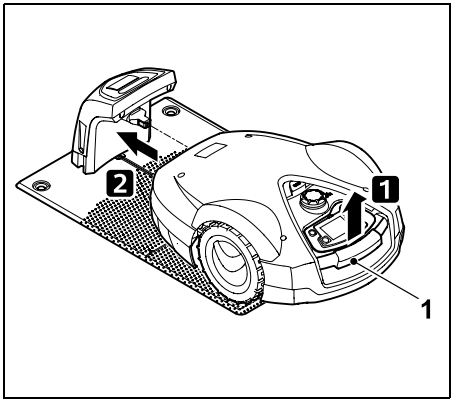
Установить крышку (1) на базовую станцию и защелкнуть ее, не пережимая кабели. Затем вставить сетевой штекер.

Красный светодиод на базовой станции мигает до тех пор, пока не подключен ограничительный провод. (⇨ 13.1)

- После завершения работ нажать на пульте управления кнопку OK.

Если установлена внешняя базовая станция, после завершения первой установки компания VIKING рекомендует задать как минимум одну исходную точку за пределами прохода, идущего к базовой станции. Частота запуска должна быть настроена таким образом, чтобы у базовой станции (исходная точка 0) начиналось 0 из 10 процессов кошения (0/10). (⇨ 11.15)





Приподнять робота-газонокосилку за ручку для переноса (1), чтобы разгрузить приводные колеса. Задвинуть устройство на передних колесах на базовую станцию.

После установки устройства на базовую станцию все светодиоды должны погаснуть. (⇨ 13.1)

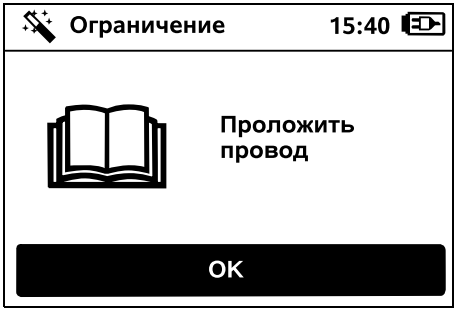
Затем на пульте управления нажать кнопку OK.

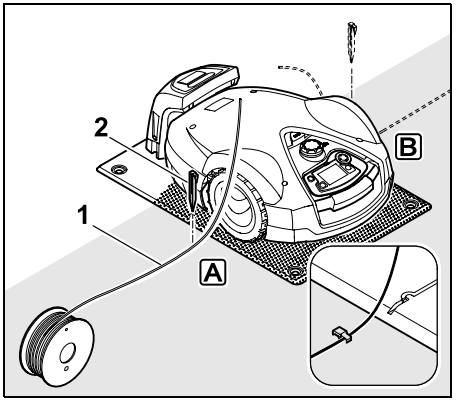
Если аккумулятор разряжен, то после установки устройства на базовую станцию в правом верхнем углу дисплея вместо символа аккумулятора появится символ сетевого штекера, и, пока прокладывается ограничительный провод, осуществляется зарядка аккумулятора. (⇨ 15.8)

9.6 Прокладка ограничительного провода

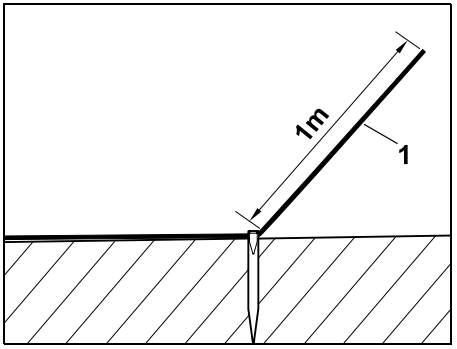
Перед прокладкой ограничительного провода прочитать и соблюдать всю главу «Ограничительный провод». (⇨ 12.)

Прежде всего нужно **распланировать** прокладку, соблюдать **отступы для провода**, учитывать при прокладке провода **закрытые зоны**, **остатки провода**, **соединительные отрезки**, **дополнительные участки** и **проходы**.



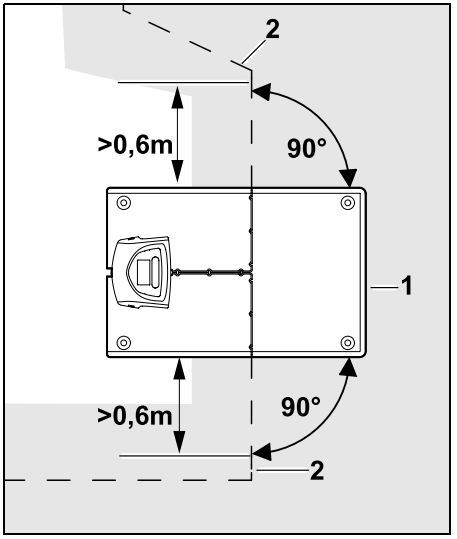


Ограничительный провод (1) закрепить фиксаторами (2) к грунту **слева** A или **справа** B рядом с опорной пластиной, непосредственно у выхода провода.



Оставить свободный конец провода (1) длиной прибл. 1 м.

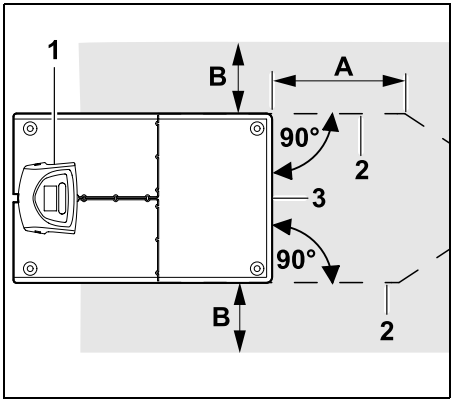
Внутренняя базовая станция:



Перед и после базовой станции (1) проложить ограничительный провод (2) по прямой **0,6 м** и под прямым углом к опорной пластине. Затем ограничительный провод проложить по кромке скашиваемого участка.

Если используется функция возврата устройства на базу со смещением (коридор), ограничительный провод необходимо проложить до и после базовой станции по прямой на расстоянии **1,5 м** под прямым углом к опорной пластине. (⇨ 11.14)

Внешняя базовая станция:

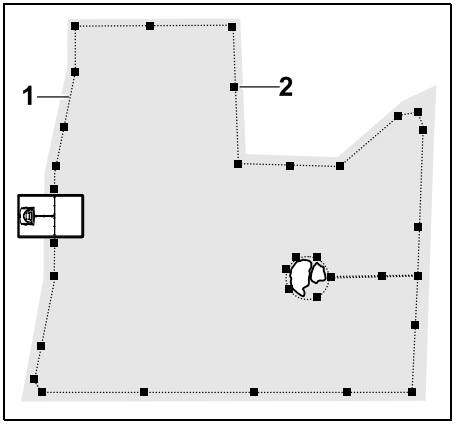


Перед и после базовой станции (1) проложить ограничительный провод (2) на расстоянии (A) под прямым углом к опорной пластине. В завершении выполнить проход. (⇨ 12.9)
С боков от опорной пластины должно оставаться свободное пространство (B) для маневрирования робота-газонокосилки.

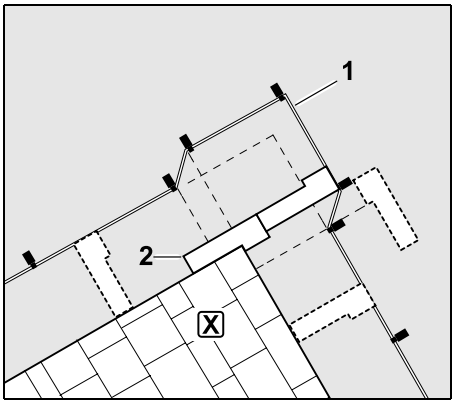
A = 50 см
B = 44 см

Более подробная информация по установке внешней базовой станции приведена в главе «Примеры установки». (⇨ 27.)

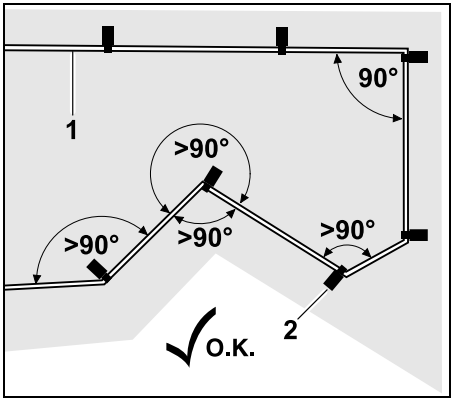
Затем ограничительный провод проложить по кромке скашиваемого участка.



Проложить ограничительный провод (1) вокруг скашиваемого участка и имеющихся препятствий (⇨ 12.7), закрепить к грунту фиксаторами (2). Проверять расстояния с помощью шаблона для измерения. (⇨ 12.5)

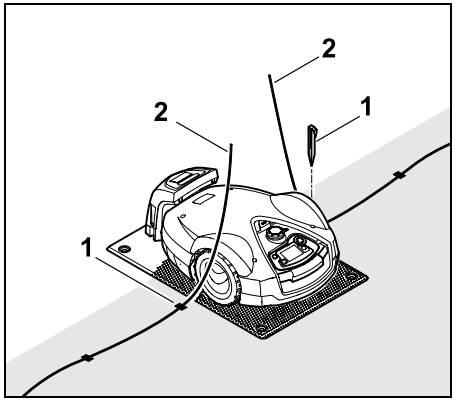


Вокруг высоких препятствий, например, угловых стыков стен или высоких клумб [A], необходимо предусмотреть в углах увеличенный отступ, чтобы робот-газонокосилка не задевал препятствие. Проложить ограничительный провод (1) с помощью шаблона для измерения (2), как показано на рисунке.



Не прокладывать провод под острым углом (меньше 90°). В острых углах газона ограничительный провод (1) закрепить фиксаторами (2) к грунту, как показано на рисунке.

- При необходимости удлинять ограничительный провод с помощью входящих в комплект поставки соединителей провода. (⇨ 12.14)
- При наличии нескольких взаимосвязанных скашиваемых площадей установить дополнительные участки (⇨ 12.8) или соединить скашиваемые площади проходами. (⇨ 12.9)

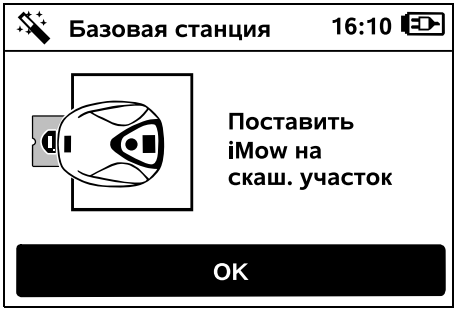


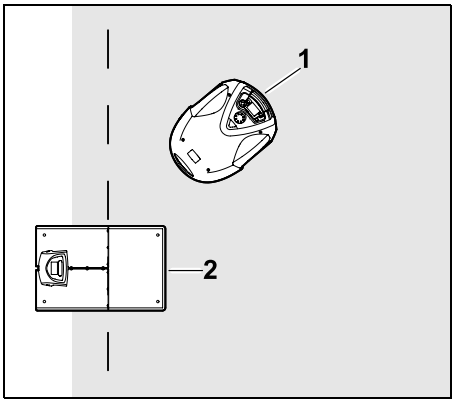
Последний фиксатор (1) снова вбить либо слева, либо справа рядом с опорной пластиной, непосредственно у выхода провода. Обрезать ограничительный провод (2), оставить свободные концы провода длиной прибл. 1 м.

- Проверить фиксацию ограничительного провода к грунту, как правило, одного фиксатора на метр длины достаточно. Ограничительный провод должен всегда лежать на поверхности газонного участка. Фиксаторы следует вбивать до упора.
- После завершения работ нажать на пульте управления кнопку OK.

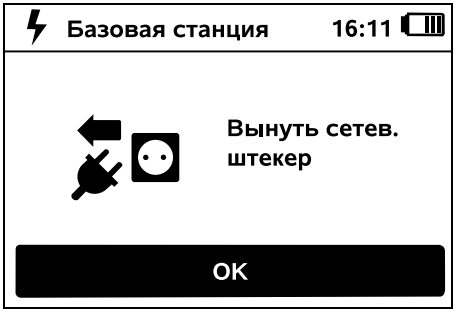
Если уровня заряда аккумулятора недостаточно для выполнения оставшихся этапов Мастера установки, появится соответствующее сообщение. В этом случае следует оставить робота-газонокосилку на базовой станции для зарядки аккумулятора.
Переход к следующему этапу Мастера установки нажатием кнопки OK возможен лишь по достижении необходимого напряжения аккумулятора.

9.7 Подсоединение ограничительного провода

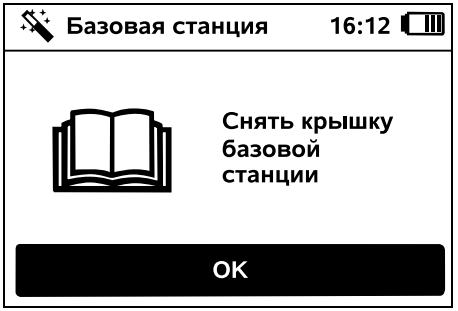




Поставить робот-газонокосилку (1) за базовой станцией (2) внутри скашиваемого участка, как показано на рисунке, затем нажать кнопку OK.

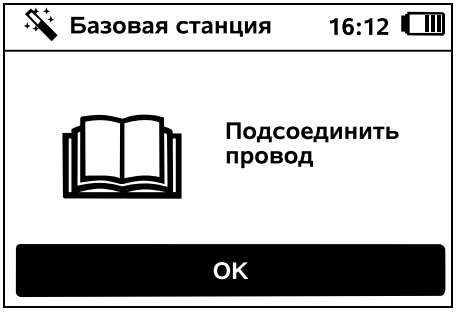


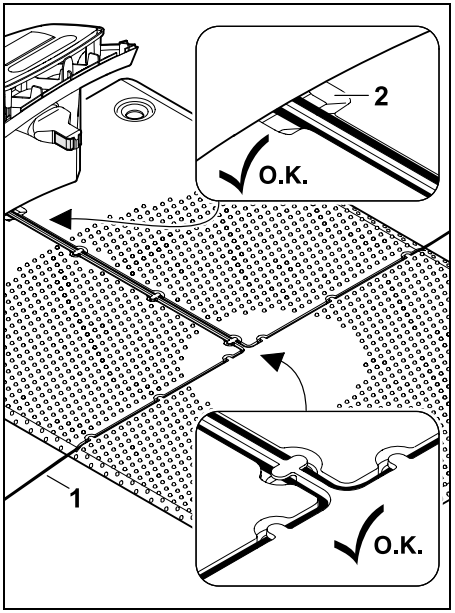
Отсоединить штекер блока питания от электросети, после этого нажать кнопку OK.



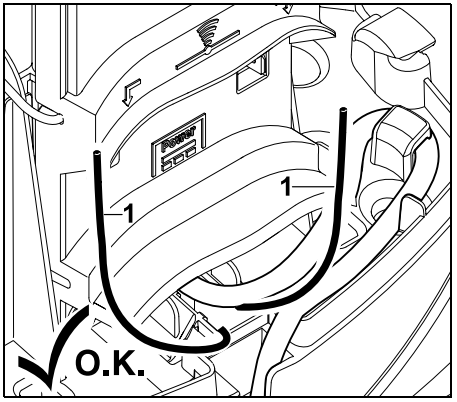
Снять крышку, как описано в разделе «Установка базовой станции». (⇨ 9.5)

Затем на пульте управления нажать кнопку OK.



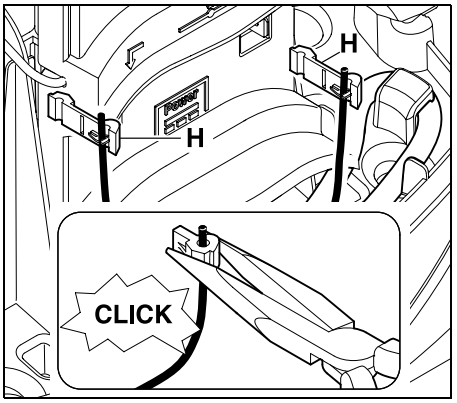


Вставить ограничительный провод (1) в держатели кабеля опорной пластины и завести в цоколь (2).



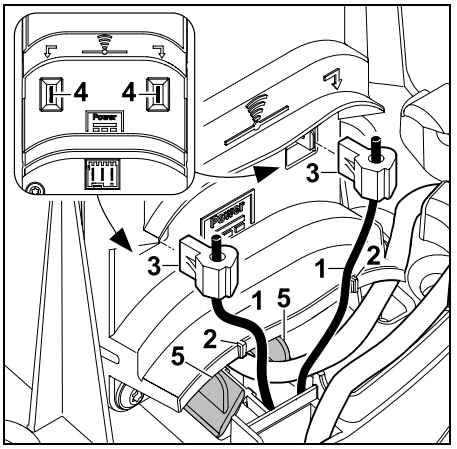
Укоротить концы ограничительного провода (1) примерно до 10 см свободной длины.

Точно соблюдать свободную длину и не сматывать выступающие концы провода. Слишком длинные концы могут помешать надлежащей эксплуатации робота-газонокосилки.



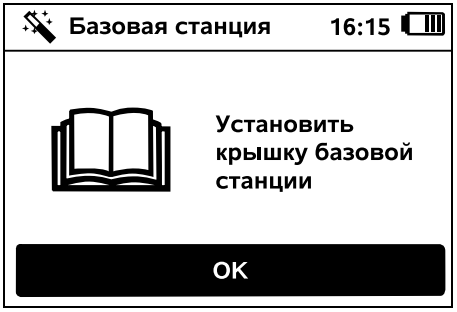
Обжать зажимные штекеры (H) на концах кабеля подходящим инструментом, при этом следить за их правильным защёлкиванием.

Зажимные штекеры предназначены для однократного использования, их повторное применение запрещается. Дополнительные зажимные штекеры можно приобрести у специализированного дилера VIKING. (⇨ 17.)



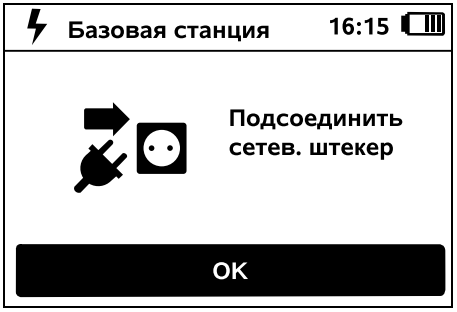
Расположить ограничительный провод (1) в пределах двух маркировок (2). Вставить штекеры (3) в оба штырька (4), как показано на рисунке. Следить за правильным подсоединением левого и правого концов ограничительного провода – не путать концы провода.
Закрыть крышки кабель-канала (5).

- После завершения работ нажать на пульте управления кнопку OK.

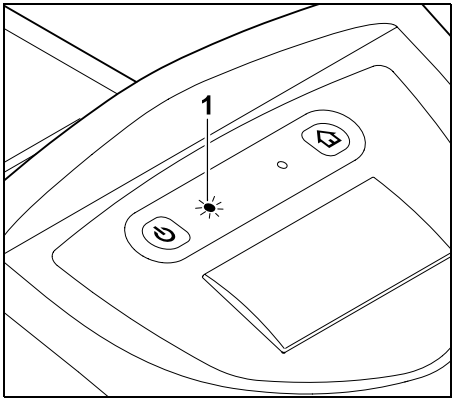


Установить крышку, как описано в разделе «Установка базовой станции». (⇨ 9.5)

Затем на пульте управления нажать кнопку OK. OK

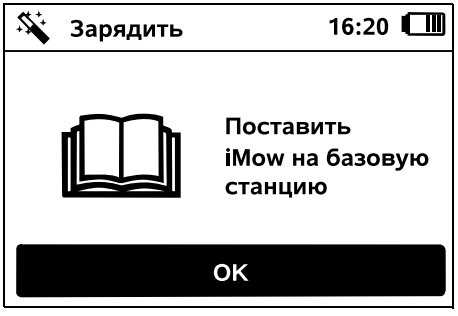


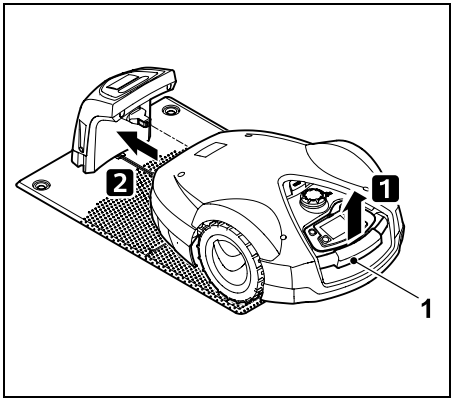
Подсоединить блок питания к электропитанию, после этого нажать кнопку OK. OK



Если ограничительный провод установлен правильно и базовая станция подключена к электросети, загорится красный светодиод (1).

Соблюдать указания, приведенные в главе «Элементы управления базовой станции», особенно в том случае, если светодиод горит не в соответствии с описанием. (⇨ 13.1)





Приподнять робота-газонокосилку за ручку для переноса (1) и разгрузить приводные колеса. Задвинуть устройство на передних колесах на базовую станцию.

После установки устройства на базовую станцию все светодиоды должны погаснуть. (⇨ 13.1)

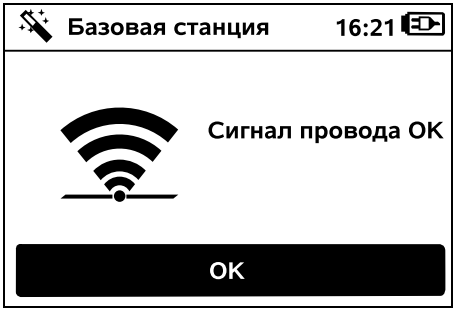
Затем на пульте управления нажать кнопку OK. OK

9.8 Согласование робота-газонокосилки с базовой станцией

Запуск робота-газонокосилки возможен только в том случае, если он правильно принимает сигнал провода от базовой станции. (⇨ 11.16)

Проверка сигнала провода может занять несколько минут. При нажатии красной кнопки STOP на верхней стороне устройства согласование прерывается, при этом осуществляется переход к предыдущему этапу Мастера установки.

Нормальный прием



Сигнал провода в порядке:
На дисплее появляется текст «Сигнал провода OK». Робот-газонокосилка и базовая станция согласованы надлежащим образом.

Нажатием кнопки OK следует продолжить первую установку.

MI 632 C, MI 632 PC:
После успешного согласования активируется режим питания «GPRS». (⇨ 11.11)

Прием с помехами

Робот-газонокосилка **не принимает сигнал провода**:
На дисплее появляется текст «Нет сигнала провода».

Робот-газонокосилка принимает **сигнал провода с помехами**:
На дисплее появляется текст «Пров.сигн.провода».

Робот-газонокосилка принимает **сигнал провода с обратной полярностью**:
На дисплее появляется текст «Подключения перепутаны или iMow за пределами».

Возможная причина:

- Временная помеха
- Робот-газонокосилка не на базовой станции
- При подключении ограничительного провода перепутана полярность
- Базовая станция выключена или не подключена к электропитанию
- Плохие штекерные соединения
- Смотанный сетевой кабель вблизи базовой станции
- Слишком длинные концы ограничительного провода
- Обрыв ограничительного провода
- Посторонние сигналы, например от мобильного телефона или от другой базовой станции
- Подземные силовые кабели, железобетон или создающие помехи металлические предметы в почве под базовой станцией
- максимальная длина ограничительного провода превышена(⇨ 12.1)

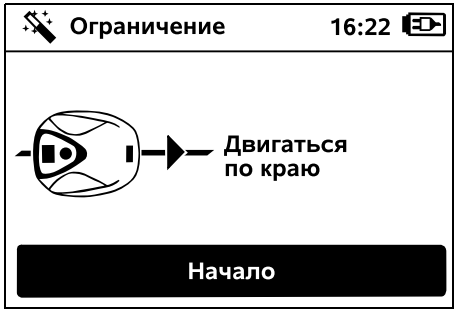
Устранение:

- Повторить согласование без дополнительных мер
- Установить робота-газонокосилку на базовую станцию (⇨ 15.7)
- Правильно подключить концы ограничительного провода (⇨ 9.7)
- Проверить подключение базовой станции к сети, размотать смотанный сетевой кабель вблизи базовой станции, не оставлять его в смотанном состоянии
- Проверить штекерные соединения ограничительного провода, укоротить слишком длинные его концы (⇨ 9.7)
- Проверить светодиодный индикатор на базовой станции (⇨ 13.1)
- Устранить обрыв провода
- Отключить мобильные телефоны или соседние базовые станции
- Изменить положение базовой станции или устранить источники помех под базовой станцией
- Использовать ограничительный провод большего поперечного сечения (специальная принадлежность)

После принятия соответствующих мер повторить согласование, нажав кнопку OK.

Если правильный прием сигнала провода невозможен, и описанные меры не помогают, обратиться к специализированному дилеру VIKING.

9.9 Проверка установки



Запуск теста осуществляется нажатием кнопки OK, при этом нож косилки не активируется.

MI 632 C, MI 632 PC:
В ходе теста определяется **домашняя область** робота-газонокосилки. (⇨ 14.5)

Во время движения по краю следует идти за роботом-газонокосилкой и следить за тем, чтобы

- робот-газонокосилка проезжал по кромке скашиваемого участка согласно плану,
- соблюдались отступы до препятствий и границ скашиваемого участка,
- правильно работали выезд и заезд на базовую станцию.

На дисплее отображается пройденное расстояние – это значение в метрах требуется для настройки **исходных точек** на кромке скашиваемого участка. (⇨ 11.15)

- В нужном месте следует считать и записать отображенное значение. После первой установки необходимо вручную задать исходную точку.

Движение по краю прерывается автоматически при препятствии или слишком крутом склоне, а также вручную нажатием кнопки STOP.

- Если проведение теста было прервано автоматически, следует откорректировать положение ограничительного провода или устранить препятствия.
- Перед продолжением движения по краю участка проверить положение робота-газонокосилки. Устройство должно стоять либо на ограничительном проводе, либо внутри скашиваемого участка, при этом его перед обращен к ограничительному проводу.

Продолжение после прерывания:

Продолжить объезд по краю после прерывания, нажав **Да**.

Если нажать **Нет**, объезд ограничительного провода завершается, и осуществляется переход к следующему этапу мастера установки.

VIKING рекомендует не прерывать тест. Возможные проблемы при движении по кромке скашиваемого участка или установке на базовую станцию могут быть не распознаны.

При необходимости тест после первой установки можно повторить. (⇨ 11.14)

Завершение теста:

При установке устройства на базовую станцию после прохождения полного круга осуществляется переход к следующему этапу Мастера установки.

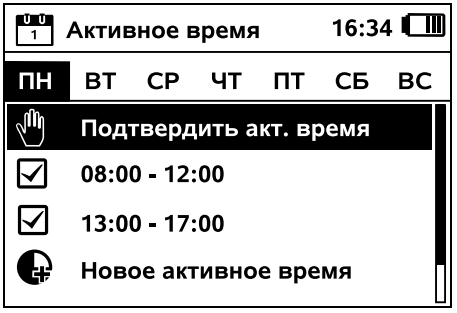
9.10 Программирование робота-газонокосилки

Ввести размер газонного участка и подтвердить кнопкой OK.

Установленные закрытые зоны или дополнительные участки в размерах скашиваемого участка не учитывать.

Идет расчет нового плана кошения. С помощью красной кнопки STOP сверху на устройстве можно прервать этот процесс.

Указание «Подтверждать каждый день по отдел. или изменить активное время» необходимо подтвердить нажатием кнопки OK.



Появляются периоды активного времени на понедельник, пункт меню **Подтвердить акт. время** активирован.

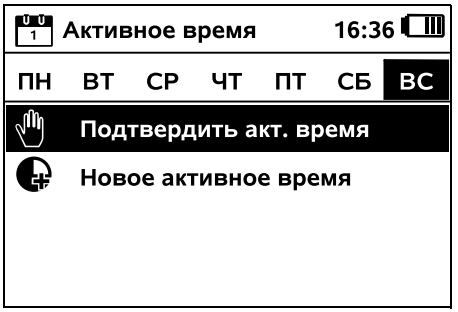
Все периоды активного времени подтверждаются кнопкой OK, отображается следующая программа на день.

При небольших скашиваемых участках для кошения задействуются не все дни недели. В этом случае периоды активного времени не отображаются, пункт меню «Удалить все акт. время» отсутствует. Дни без периодов активного времени также подтверждаются кнопкой OK.

Отображаемые **периоды активного времени** могут быть изменены. Для этого следует выбрать нужный интервал времени кнопкой управления и открыть, нажав OK. (⇨ 11.7)

Если требуются дополнительные периоды активного времени, следует выбрать пункт меню **Новое активное время** и открыть его, нажав OK. В окне выбора установить начало и конец нового периода активного времени и подтвердить кнопкой OK. В день возможно до трех периодов активного времени.

Если все отображаемые периоды активного времени должны быть удалены, следует выбрать пункт меню **Удалить все акт. время** и подтвердить кнопкой OK.



После подтверждения периодов активного времени на воскресенье отображается план кошения.

Нажатием на OK подтверждается отображаемый план кошения, после чего открывается последний этап Мастера установки.

Если требуются изменения, следует выбрать **Изменить** и по отдельности установить периоды активного времени.

В периоды активного времени нахождение посторонних лиц в опасной зоне запрещено. Необходимо соответствующим образом откорректировать периоды активного времени. Кроме того, учитывайте местные положения по использованию роботов-газонокосилок, а также указания, приведенные в главе «Техника безопасности» (⇨ 6.), и при необходимости изменяйте периоды активного времени сразу или после завершения первой установки в меню «План кошения». (⇨ 11.6)
Особенно необходимо отдельно выяснить в компетентном органе, в какое дневное и ночное время допускается работа устройства.

9.11 Завершение первой установки

Убрать все посторонние предметы (например, игрушки, инструменты) со скашиваемого участка.

Завершить первую установку, нажав кнопку OK.

После первой установки активирован уровень защиты «Нет». Компания VIKING рекомендует выбрать один из **уровней защиты** «Низк.», «Сред.» или «Высок.». Таким образом гарантируется, что посторонние лица не смогут изменить настройки, а робот-газонокосилка не сможет работать с другой базовой станцией. (⇨ 11.16)

MI 632 C, MI 632 PC:
Компания VIKING рекомендует дополнительно активировать защиту GPS. (⇨ 11.16)

MI 632 C, MI 632 PC:

Чтобы можно было воспользоваться всеми функциями робота-газонокосилки, на смартфоне или планшетном компьютере с имеющимся Интернет-соединением и встроенным GPS-приемником необходимо установить **приложение VIKING iMow**. (⇨ 10.)

Закрыть диалоговое окно, нажав кнопку OK.

9.12 Первый процесс кошения после первой установки

Если окончание первой установки совпадает с периодом активного времени, то робот-газонокосилка сразу начинает обработку скашиваемого участка.

Если окончание первой установки происходит вне активного времени, то процесс кошения можно начать, нажав кнопку OK. Если робот-газонокосилка не должен начинать кошение, то следует выбрать «Нет».

10. Приложение VIKING iMow

Модели **MI 632 C, MI 632 PC** оснащены функцией управления с помощью **приложения VIKING iMow**.
Приложение можно скачать в соответствующем магазине приложений для любой стандартной операционной системы.

Предписания, приведенные в главе «Техника безопасности», распространяются на всех пользователей **приложения VIKING iMow**. (⇨ 6.)

Активация:
Чтобы приложение и робот-газонокосилка могли обмениваться данными, устройство и адрес электронной почты владельца должны быть активированы специализированным центром VIKING. На адрес электронной почты приходят код и ссылка для активации.
Приложение VIKING iMow необходимо установить на смартфоне или планшетном компьютере с имеющимся Интернет-соединением и встроенным GPS-приемником. Получатель электронной почты автоматически становится администратором и основным пользователем приложения, у которого имеется доступ ко всем функциям.

Необходимо сохранить адрес электронной почты и пароль, чтобы после смены смартфона или планшетного компьютера можно было повторно установить **приложение VIKING iMow** (например, после утери мобильного устройства).

Обмен данными:
Передача данных с робота-газонокосилки в Интернет (сервис M2M) включена в стоимость покупки и бесплатна в течение 3 лет. Перед окончанием срока действия договора на дисплее и в приложении появится соответствующее напоминание, дополнительный договор можно заключить в специализированном центре VIKING.
Передача данных осуществляется в определенные промежутки времени, поэтому может занимать несколько минут.
При отправке данных из приложения в Интернет возможны дополнительные расходы на передачу данных согласно Вашему договору с оператором сотовой связи или Интернет-провайдером. Эти расходы Вы оплачиваете самостоятельно.

При отсутствии подключения к мобильной сети и приложения защита GPS работает без уведомлений по электронной почте и SMS.

Основные функции приложения:

- Просмотр и редактирование плана кошения
- Запуск кошения
- Включение и выключение автоматического режима
- Отправка робота-газонокосилки на базовую станцию
- Кошение в желаемой зоне: **Желаемая зона** – это зона на скашиваемом участке, которая задана с помощью смартфона или планшетного компьютера. С помощью GPS-приемника

мобильного устройства устанавливается центральная точка желаемой зоны, а также задается радиус вокруг этой координаты. Робот-газонокосилка перемещается вдоль ограничительного провода в желаемую зону и выполняет там кошение.

– Изменение даты и времени

⚠ Изменение плана кошения, запуск процесса кошения, включение и выключение автоматического режима, отправка робота-газонокосилки на базовую станцию и изменение даты и времени могут вызвать неожиданные для окружающих людей действия. Поэтому перед любыми действиями робота-газонокосилки необходимо всегда предупреждать находящихся на участке людей.

– Запрос информации об устройстве и местоположении робота-газонокосилки

– Присвоение имени роботу-газонокосилке

– Ввод номера мобильного телефона для SMS-рассылки

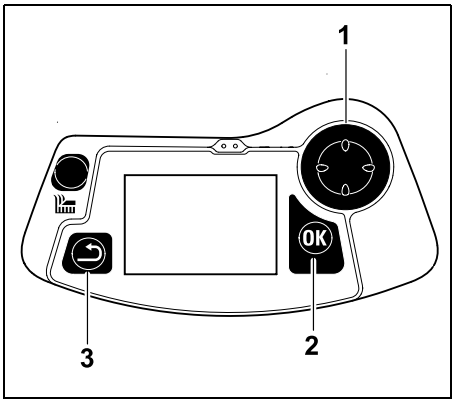
– Изменение адреса электронной почты и учетных данных для входа в приложение

– Добавление новых пользователей и создание гостевого доступа для временного использования приложения. Добавленные пользователи имеют лишь ограниченный доступ к функционалу.

11. Меню

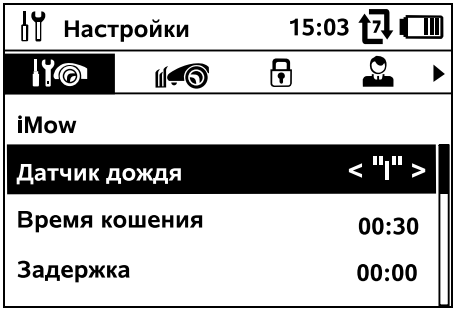
11.1 Указания по управлению

- При необходимости вынуть пульт управления. (⇨ 15.2)



Кнопка управления (1) служит для навигации в меню, настройки подтверждаются кнопкой OK (2) и меню открываются. Нажав кнопку Назад (3), можно в любой момент выйти из меню.

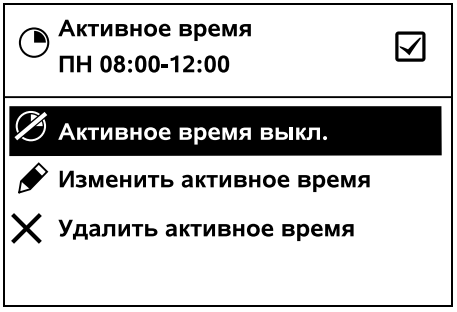
Главное меню состоит из 4 подменю, представленных в виде экранных клавиш. Выбранное подменю выделено черным цветом и открывается при нажатии кнопки OK.



На втором уровне меню отображаются соответствующие подменю с закладками.
Закладки выбираются нажатием кнопки управления влево или вправо, подменю - нажатием кнопки управления вниз или вверх.
Активные закладки или пункты меню выделены черным цветом.

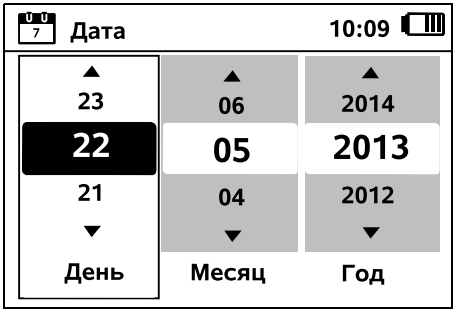
Указатель положения с правого края дисплея указывает на то, что есть еще и другие записи в данном разделе, перейти на которые можно при нажатии кнопки управления вниз или вверх.

Подменю открываются при нажатии кнопки OK.



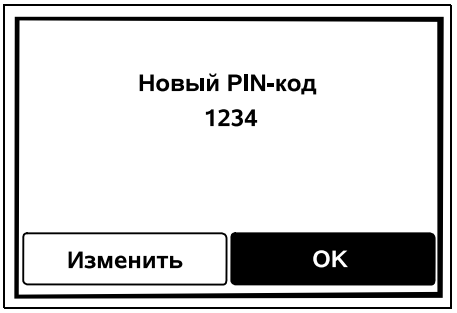
В подменю имеется список опций. Активные пункты в списке выделены черным цветом. При нажатии кнопки OK открывается окно выбора или диалоговое окно.

Окно выбора:



Установочные значения можно изменять нажатием кнопки управления. Актуальное значение выделено черным цветом. Подтверждение всех значений выполняется кнопкой OK.

Диалоговое окно:

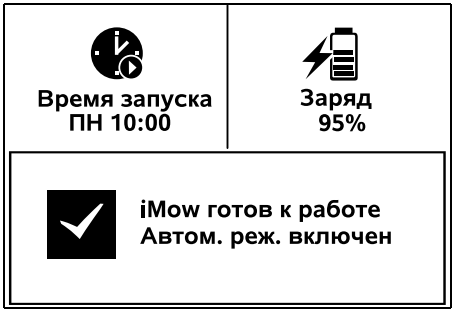


Если изменения должны быть сохранены или сообщения необходимо подтвердить, то на дисплее появляется диалоговое окно. Активная экранная клавиша выделена черным цветом.

При возможности выбора можно при нажатии кнопки управления влево или вправо активировать соответствующую экранную клавишу.

Выбранная опция подтверждается кнопкой OK и настройка переходит в меню на уровень выше.

11.2 Индикатор статуса

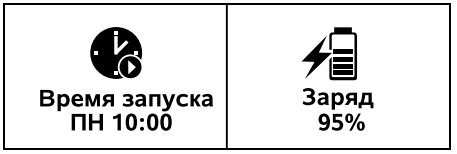


Индикатор статуса появляется,

– если режим ожидания робота-газонокосилки прерывается из-за нажатии любой кнопки,

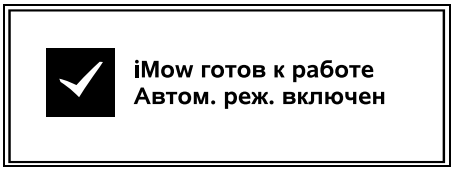
– если в главном меню нажимается кнопка «Назад»,

– когда устройство работает.



В верхней части индикатора имеется два конфигурируемых поля, в которых может отображаться различная информация о роботе-газонокосилке или процессах кошения. (⇨ 11.13)

Информация о статусе без выполняемых действий – MI 632, MI 632 P:



В нижней части индикатора отображается текст «iMow готов к работе» вместе с приведенным на рисунке символом и статусом автоматического режима. (⇨ 11.5)

Информация о статусе без выполняемых действий – MI 632 C, MI 632 PC:

MI 632 PC
iMow готов к работе
Автом. реж. включен
Защита GPS Вкл.

В нижней части индикатора отображаются имя робота-газонокосилки (⇨ 10.), текст «iMow готов к работе» вместе с приведенным на рисунке символом, статусом автоматического режима (⇨ 11.5) и информацией о защите GPS (⇨ 11.16).

Информация о статусе во время выполнения действий – все модели:

iMow скашивает газон

При выполнении **процесса кошения** на дисплее появляются текст «iMow скашивает газон» и соответствующий символ. Текстовая информация и символ изменяются в зависимости от выполняемого процесса.

Внимание
iMow запускается

Перед процессом кошения появляется текст «Внимание – iMow запускается» вместе с предупреждающим символом.

Мигающая подсветка дисплея и звуковой сигнал дополнительно указывают на предстоящий запуск двигателя косилки. И лишь через несколько секунд после того, как робот-газонокосилка начал движение, включается нож косилки.

Кошение по краям:
Пока робот-газонокосилка обрабатывает край скашиваемого участка, отображается текст «Край скашивается».

Перемещение на базовую станцию:
Если робот-газонокосилка возвращается на базовую станцию, на дисплее появляется соответствующая причина (например, «Аккум. разрядился», «Кошение завершено»).

Зарядка аккумулятора:
При зарядке аккумулятора появляется текст «Аккумулятор заряжается».

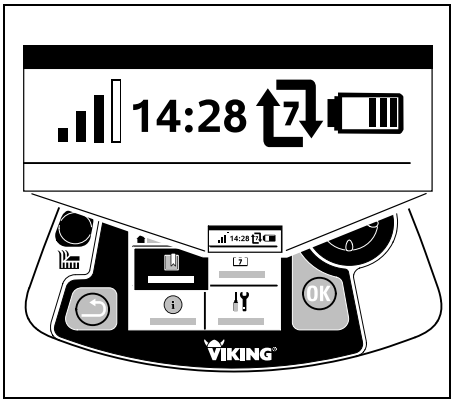
Отображение сообщений – все модели:

За пределами
Поставить iMow
на скаш. участок
1/1 14.11.2014 12:33 M1135

Ошибки, неисправности и рекомендации отображаются вместе с предупреждающим символом, датой, временем и кодом сообщения. Если активно несколько сообщений, то они появляются попеременно. (⇨ 24.)

Если робот-газонокосилка готов к работе, сообщение и информация о статусе сменяют друг друга.

11.3 Информационный раздел



В правом верхнем углу дисплея отображается следующая информация:

1. Уровень заряда аккумулятора или процесс зарядки
2. Статус автоматического режима
3. Время
4. Сигнал мобильной связи (MI 632 C, MI 632 PC)

1. Уровень заряда:
Символ аккумулятора служит для индикации уровня заряда.

Нет полос – аккумулятор разряжен
1-5 полос – аккумулятор частично разряжен
6 полос – аккумулятор полностью заряжен

Во время зарядки вместо символа аккумулятора появляется **символ сетевого штекера**.

2. Статус автоматического режима:
При включенном автоматическом режиме на дисплее отображается **символ автоматического режима**.

3. Время:
Текущее время отображается в 24-часовом формате.

4. Сигнал мобильной связи:
Уровень сигнала мобильной сети (GPRS) отображается в виде 4 полос. Чем больше закрашено полос, тем лучше прием сигнала.

Небольшой символ «x» над этими полосами означает отсутствие Интернет-соединения.

В ходе инициализации радиомодуля (проверки аппаратного и программного обеспечения, например, после включения робота-газонокосилки) появляется знак вопроса.

11.4 Главное меню

Главное меню появляется,

- если осуществляется выход из индикатора статуса (⇨ 11.2) нажатием кнопки OK,
- если во втором уровне меню нажимается кнопка «Назад».

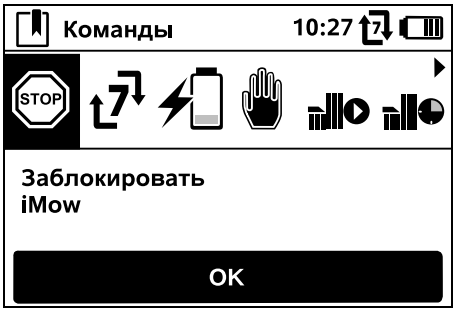
1. Команды (⇨ 11.5)
Заблокировать iMow
Автом. режим вкл. и выкл.
На базовую станцию
Ручное управление
Запуск кошения
Запуск кошения с задержкой
Пропустить следующее активное время
Кош. по краям

2. План кошения (⇨ 11.6)
Програм.на день
Програм.на нед.

3. Информация (⇨ 11.9)
Сообщения
События
Статус iMow
Статус газона
Статус радиомодуля (MI 632 C, MI 632 PC)

4. Настройки (⇨ 11.10)
iMow
Установка
Безопасность
Сервис
Область дилера

11.5 Команды



Выбрать нужную команду с помощью кнопки управления и активировать, нажав кнопку OK.

1. Заблокировать iMow
2. Автом. реж. вкл./Автом. реж. выкл.
3. На базовую станцию
4. Ручное управление
5. Запуск кошения
6. Запуск кошения с задержкой
7. Пропустить следующее активное время
8. Кош. по краям

1. Заблокировать iMow:
активировать **Блок. устр-ва**.
Для деблокировки нажать изображенную комбинацию кнопок. (⇨ 5.2)

2. Автом. реж. вкл./ Автом. реж. выкл.:
При **включенном автоматическом режиме** на индикаторе статуса появляется текст «Автом. реж. включен», рядом с символом аккумулятора в меню

отображается символ автоматического режима. Робот-газонокосилка обрабатывает скашиваемый участок полностью в автоматическом режиме. При **выключенном автоматическом режиме** на индикаторе статуса появляется текст «Автом. реж. выключен», периоды активного времени в плане кошения не активированы (серого цвета). Скашиваемый участок обрабатывается не в автоматическом режиме. Процессы кошения запускаются командами «Запуск кошения» и «Запуск кошения с задержкой».

MI 632 C, MI 632 PC:
Автоматический режим можно также включать/выключать с помощью приложения. После выключения автоматического режима с помощью приложения робот-газонокосилка возвращается на базовую станцию. (⇨ 10.)

3. На базовую станцию:

Робот-газонокосилка возвращается на базовую станцию и заряжает аккумулятор. При включенном автоматическом режиме робот-газонокосилка вновь обрабатывает скашиваемый участок в следующий возможный период активного времени.

MI 632 C, MI 632 PC:
Отправить робота-газонокосилку на базовую станцию можно также с помощью приложения. (⇨ 10.)

4. Ручное управление:

Газон скашивается вручную. Из соображений безопасности нож косилки включается только в том случае, если нажать кнопку OK и удерживать ее в нажатом положении, а затем также нажать кнопку кошения. Управление осуществляется с помощью кнопки управления. (⇨ 15.6)

5. Запуск кошения:

После активирования робот-газонокосилка автоматически запускает процесс кошения. Необходимо установить время окончания кошения.
Если установлен **дополнительный участок**, то после нажатия кнопки OK необходимо определить, где будет производиться кошение: на дополнительном или основном участке. (⇨ 11.14)
Стандартную установку длительности кошения можно изменить в настройках устройства в пункте «Время кошения». (⇨ 11.11)

В главном меню (⇨ 11.4) можно активировать команду «Запуск кошения» также нажатием **кнопки кошения**.

Если установлена внешняя базовая станция с проходом, перед активацией команды «Запуск кошения» робота-газонокосилку необходимо перенести на скашиваемую площадь.

MI 632 C, MI 632 PC:
Команда «Запуск кошения» может быть также активирована в приложении. (⇨ 10.)

6. Запуск кошения с задержкой:

После активирования робот-газонокосилка автоматически запускает процесс кошения, но с задержкой по времени. Необходимо установить время начала и окончания кошения.
Если установлен **дополнительный участок**, то после нажатия кнопки OK необходимо определить, где будет производиться кошение: на дополнительном или основном участке. (⇨ 11.14)
Стандартные установки для длительности кошения или задержки можно изменить в настройках устройства в пунктах «Время кошения» или «Задержка». (⇨ 11.11)

Если установлена внешняя базовая станция с проходом, перед активацией команды «Запуск кошения с задержкой» робота-газонокосилку необходимо перенести на скашиваемую площадь.

7. Пропустить следующее активное время:

Командой можно воспользоваться в том случае, если робот-газонокосилка не должен работать в следующий период активного времени (например, при проведении вечеринки в саду). После подтверждения в следующий период активного времени кошение не производится. Заблокированный таким способом период активного времени выделен в плане кошения серым цветом. Этот период можно снова использовать для кошения в меню «Програм.на день». (⇨ 11.7)
Если команда выполняется несколько раз подряд, то будет постоянно пропускаться последующий период активного времени. Если на текущей неделе не остается других периодов активного времени, появляется сообщение «Следующая неделя без кошения».

8. Кош. по краям:
После активирования робот-газонокосилка скашивает края обрабатываемого участка.
После прохождения круга он возвращается на базовую станцию и заряжает аккумулятор.

11.6 План кошения

Сохраненный план кошения открывается в главном меню в пункте «План кошения».
Прямоугольные участки под соответствующим днем означают сохраненные периоды активного времени. Кошение выполняется в периоды активного времени, выделенные черным цветом, серые участки означают периоды активного времени без процессов кошения: например, при отключенном активном времени или при команде «Пропустить активное время». (⇨ 11.5)

При выключенном автоматическом режиме весь план кошения деактивирован, а все периоды активного времени выделены серым цветом.

Если кнопку управления нажать наверх или вниз, то можно выбрать подменю **Активное время** (⇨ 11.7) или **Длит-ть кошения** (⇨ 11.8) и открыть нажатием кнопки OK.

Если периоды активного времени **отдельного дня** должны быть откорректированы, то этот день необходимо активировать кнопкой управления (влево или вправо) и открыть подменю **Активное время**.

11.7 Активное время

В периоды активного времени **с галочкой** кошение разрешено, такие периоды выделены в плане кошения черным цветом.

В периоды активного времени **без галочки** кошение не разрешено, они выделены в плане кошения серым цветом.

Соблюдать указания по кошению, приведенные в главе «Активное время». (⇨ 14.3)
В периоды активного времени присутствие посторонних лиц в опасной зоне запрещено.

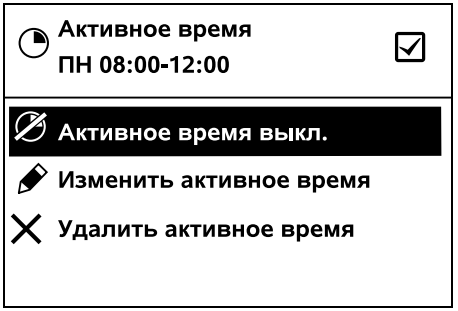
MI 632 C, MI 632 PC:
Редактирование периодов активного времени возможно также с помощью Приложения. (⇨ 10.)

Сохраненные периоды активного времени можно выбирать и редактировать по отдельности.

Пункт меню **Новое активное время** можно выбрать, если сохранено менее 3 периодов активного времени в день. Дополнительный период активного времени не должен пересекаться с другими периодами.

Если робот-газонокосилка не должен выполнять кошение в выбранный день, следует выбрать пункт меню **Удалить все акт. время**.

Редактирование периода активного времени:



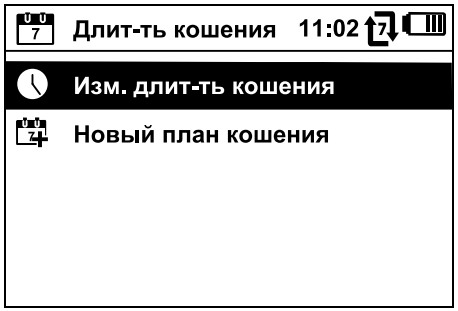
Функция **Активное время выкл.** или **Активное время вкл.** позволяет блокировать/разблокировать выбранный период активного времени для автоматического кошения.

Используя функцию **Изменить активное время**, можно изменять интервалы времени.

Если выбранный период активного времени больше не требуется, следует выбрать пункт меню **Удалить активное время**.

Если интервалов времени недостаточно для требуемых процессов кошений и зарядки, необходимо увеличить/дополнить периоды активного времени или сократить длительность кошения. На дисплее появляется соответствующее сообщение.

11.8 Длительность кошения



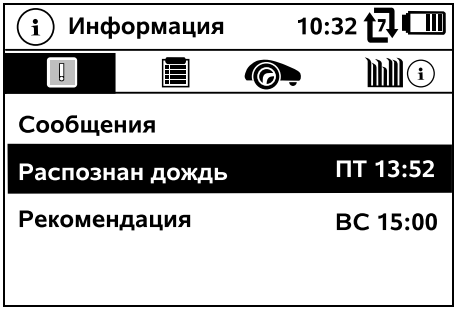
Время кошения на неделю можно установить в пункте **Изм. длит-ть кошения**. Установленное значение рассчитано в соответствии с размером скашиваемого участка. (⇨ 14.4)
Соблюдать указания, приведенные в главе «Изменение программирования». (⇨ 15.3)

MI 632 C, MI 632 PC:
Длительность кошения можно установить также с помощью приложения. (⇨ 10.)

Команда **Новый план кошения** удаляет все сохраненные периоды активного времени. Запускается этап Мастера установки «Программирование робота-газонокосилки». (⇨ 9.10)

Если окончание нового программирования совпадает с периодом активного времени, то робот-газонокосилка запускает автоматическое кошение после подтверждения отдельных программ дня.

11.9 Информация



1. Сообщения:
Список всех активных ошибок, неисправностей и рекомендаций с указанием времени их появления. При бесперебойной работе появляется текст «Нет сообщений».
Подробности сообщения появляются после нажатия кнопки OK. (⇨ 24.)

2. События:
Список последних действий робота-газонокосилки.
Подробности события (дополнительный текст, время и код) появляются после нажатия кнопки OK.

Если некоторые действия возникают непривычно часто, то необходимо обратиться в специализированный центр VIKING, где Вы получите подробную информацию. Ошибки в обычном режиме работы отображаются в сообщениях.

3. Статус iMow:
Информация о роботе-газонокосилке

- Заряд:
  уровень заряда в процентах
- Ост. время:
  оставшаяся длительность кошения на текущей неделе в часах и минутах
- Дата и время
- Время запуска:
  запуск следующего запланированного кошения
- Количество всех законченных кошений
- Часы кошения:
  длительность всех законченных кошений в часах
- Участок пути:
  общее пройденное расстояние в метрах
- Ser.-No.:
  серийный номер робота-газонокосилки указан на заводской табличке в отделении под пультом управления.
- Аккумулятор:
  серийный номер аккумулятора

– ПО:
установленное ПО устройства

4. Статус газона:
Информация о газонном участке

– Скаш. участок в кв. метрах:
значение вводится при первой установке или при переустановке. (⇨ 9.4)

– Время круга:
длительность прохождения круга вокруг скашиваемого участка в минутах и секундах

– Исходные точки 1 – 4:
расстояние соответствующей исходной точки от базовой станции в метрах, замеренное по часовой стрелке. (⇨ 11.14)

– Периметр:
периметр скашиваемого участка в метрах

– Кош. по краям:
частота кошения по краям в неделю (⇨ 11.14)

5. Статус радиомодуля (MI 632 C, MI 632 PC):
Информация о радиомодуле

– Спутники:
количество спутников в зоне досягаемости

– Положение:
текущее положение робота-газонокосилки; данная функция доступна при наличии должного соединения со спутниками

– GPRS:
уровень сигнала мобильной сети; чем больше плюсов (макс. ++++), тем лучше соединение.

– Сеть:
код сети, состоящий из кодов страны (MCC) и оператора (MNC)

– Номер мобил. связи:
номер мобильного телефона владельца; вводится в приложении (⇨ 10.)

– IMEI:
номер аппаратного обеспечения радиомодуля

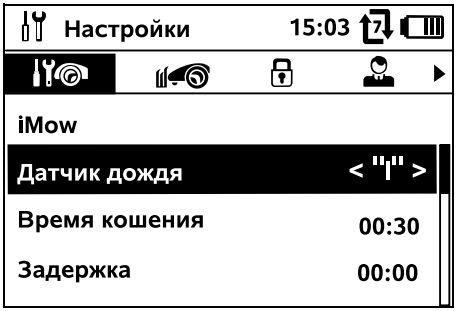
– IMSI:
международный идентификатор мобильного абонента

– Договор до:
срок окончания действующего сервисного договора M2M

– SW:
версия программного обеспечения радиомодуля

– Ser.-No.:
серийный номер радиомодуля

11.10 Настройки



1. iMow:
Изменение настроек устройства (⇨ 11.11)

2. Установка:
Изменение и тестирование установки (⇨ 11.14)

3. Безопасность:
Изменение установок безопасности (⇨ 11.16)

4. Сервис:
Техническое обслуживание и сервис (⇨ 11.17)

5. Область дилера:
Меню защищено с помощью **кода дилера**. С помощью этого меню специализированный центр VIKING предпринимает различные меры по техническому обслуживанию и сервису.

11.11 iMow – настройки устройства

1. Датчик дождя:
Датчик дождя может быть настроен так, что кошение во время дождя прерывается или не начинается.

- Настройка датчика дождя (⇨ 11.12)

2. Время кошения:
Установка стандартной длительности кошения после активирования команды «Запуск кошения». (⇨ 11.5)

3. Задержка:
Установка стандартной задержки после активирования команды «Запуск кошения с задержкой». (⇨ 11.5)

4. Инд. статуса:
Выбор информации, которая должна появляться на индикаторе статуса. (⇨ 11.13)

- Настройка индикатора статуса (⇨ 11.13)

5. Время:
Установка текущего времени. Чтобы исключить непреднамеренное кошение роботом-газонокосилкой, установленное время должно совпадать с текущим временем.

MI 632 C, MI 632 PC:
Время можно установить также с помощью приложения. (⇨ 10.)

6. Дата:
Установка текущей даты. Чтобы исключить непреднамеренное кошение роботом-газонокосилкой, установленная дата должна совпадать с фактической календарной датой.

MI 632 C, MI 632 PC:
Дату можно установить также с помощью приложения. (⇨ 10.)

7. Формат даты:
Установка нужного формата даты.

8. Смещен. колеи:
Робот-газонокосилка обычно перемещается вдоль уложенного ограничительного провода со смещением 6 см вовнутрь. Такое значение гарантирует оптимальную установку косилки на базовой станции. Шаблон для измерения также рассчитан на смещение колеи 6 см.

Компания VIKING рекомендует не изменять стандартную установку, равную 6 см.

- Лишь при необходимости можно открыть окно выбора с помощью OK и установить нужное значение (от 3 см до 9 см).

9. Язык:
Установка языка дисплея. По умолчанию установлен тот язык, который был выбран при первой установке.

10. Контрастность:
При необходимости можно настроить контрастность дисплея.

11. Реж.потр.энер (MI 632 C, MI 632 PC):
При выбранной функции **GPRS** (настройка по умолчанию) робот-газонокосилка имеет постоянное Интернет-соединение, что обеспечивает доступ через приложение. (⇨ 10.)
При выбранной функции **ECO** в целях экономии электроэнергии при перерывах в работе радиосвязь деактивируется, поэтому доступ к роботу-газонокосилке через приложение отсутствует. В приложении отображаются последние полученные данные.

11.12 Настройка датчика дождя

Для настройки 5-ступенчатого датчика нажать кнопку управления влево или вправо. Актуальное значение отображается в меню «Настройки» посредством штрихов.
Чувствительность датчика дождя можно отрегулировать в соответствии с местными условиями и по желанию. При желании можно установить продолжительность ожидания роботом-газонокосилкой просыхания скашиваемого участка после дождя.

При **средней чувствительности** робот-газонокосилка готов к работе при нормальных внешних условиях.

Переместить полосу дальше **влево** для кошения при более высокой влажности. При перемещении полоски до упора влево робот-газонокосилка работает даже при влажных условиях и не приостанавливает кошение, если на датчик попадают капли дождя.

Переместить полосу дальше **вправо** для кошения при более низкой влажности. При перемещении полоски до упора вправо робот-газонокосилка косит только при полностью сухом датчике дождя.

11.13 Настройка индикатора статуса

Для конфигурации индикатора статуса выбрать левую или правую индикацию с помощью кнопки управления и подтвердить кнопкой OK.

Заряд:
Индикация символа аккумулятора вместе с уровнем заряда в процентах

Ост. время:
Оставшаяся длительность кошения на текущей неделе в часах и минутах

Время и дата:
Актуальная дата и текущее время

Время запуска:
Запуск следующего запланированного кошения. При текущем периоде активного времени отображается текст «активирован».

Процессы кош.:
Количество всех завершенных ранее процессов кошения

Часы кошения:
Длительность всех завершенных ранее процессов кошения

Участок пути:
Общее пройденное расстояние

Прием GPRS
(MI 632 C, MI 632 PC):
Уровень сигнала мобильной сети с обозначением сети. Небольшой символ «x» или знак вопроса обозначает отсутствие соединения робота-газонокосилки с Интернетом. (⇨ 11.3), (⇨ 11.9)

Прием GPS
(MI 632 C, MI 632 PC):
GPS-координаты робота-газонокосилки. (⇨ 11.9)

11.14 Установка

1. Коридор:
Возврат на базу со смещ. включить/выключить.
При активированном коридоре робот-газонокосилка возвращается на базовую станцию вдоль ограничительного провода со смещением вовнутрь.
Ширина коридора: **30-70 см**

Расстояние до ограничительного провода внутри этого коридора устанавливается в случайном порядке.

При наличии внешней базовой станции для возврата устройства на базу со смещением необходимо использовать специальную принадлежность, которая приобретается отдельно (**AED 600**).
Более подробную информацию можно получить у специализированного дилера VIKING.

Возврат на базовую станцию со смещением можно активировать только в том случае, если в узких местах ограничительный провод был проложен на расстоянии более 2 метров. На скашиваемом участке установка проходов запрещена.

2. Переустановка:
Мастер установки перезагружается, текущий план кошения удаляется. (⇨ 9.4)

3. Исходные точки:
Робот-газонокосилка начинает кошение либо от базовой станции (настройка по умолчанию), либо от одной из исходных точек.

Исходные точки устанавливаются в том случае,

– если требуется перемещение в определенную зону участка, так как она обрабатывается в недостаточной мере,

– если доступ к зонам имеется только через один проход. Для таких зон участка необходимо устанавливать как минимум по одной исходной точке.

MI 632 C, MI 632 PC:
Исходным точкам может быть указан **радиус**. В таком случае робот-газонокосилка в начале кошения у соответствующей исходной точки всегда совершает кошение внутри круга исходной точки. И лишь после обработки данной зоны он переходит к скашиванию остального участка.

- Установка исходных точек (⇨ 11.15)

4. Проверить край:
Тестовый запуск для проверки правильности прокладки провода. Запускается этап Мастера установки «Проверка установки». (⇨ 9.9)

Для проверки правильности прокладки провода вокруг закрытых зон необходимо расположить робот-газонокосилку передом в направлении закрытой зоны на скашиваемом участке и запустить тест.

MI 632 C, MI 632 PC:
Во время объезда по краю определяется домашняя область робота-газонокосилки. Если надо, сохранённая домашняя область расширяется. (⇨ 14.5)

5. Кош. по краям:
Определение частоты кошения по кромке.
Никогда – установка по умолчанию
Один раз – край скашивается один раз в неделю.
Два раза – край скашивается два раза в неделю.

6. Дополн. участки:
Активирование дополнительных участков.
Не активиров. – установка по умолчанию

Активирован – устанавливается, если требуется кошение на дополнительных участках. При выборе команд «Запуск кошения» и «Запуск кошения с задержкой» необходимо выбрать скашиваемый участок (основной или дополнительный). (⇨ 15.5)

11.15 Установка исходных точек

Для установки следует либо

- запрограммировать исходные точки,

либо

- выбрать нужную исходную точку и установить ее вручную.

Запрограм. исх.точки:
После нажатия кнопки OK робот-газонокосилка запускает программный объезд вдоль ограничительного провода. Если робот-газонокосилка не на базовой станции, он сначала движется к ней. Все имеющиеся исходные точки удаляются.

MI 632 C, MI 632 PC:
Во время программного объезда определяется домашняя область робота-газонокосилки. Если надо, сохраненная домашняя область расширяется. (⇨ 14.5)

Во время объезда можно задать до 4 исходных точек, нажав кнопку OK.
Прерывание программного объезда:
Вручную – кнопкой STOP.
Автоматически – из-за препятствий на кромке скашиваемого участка.

- Если программный объезд был прерван автоматически, откорректировать положение ограничительного провода или устранить препятствия.
- Перед продолжением программного объезда проверить положение робота-газонокосилки. Устройство должно стоять либо на ограничительном проводе, либо внутри скашиваемого участка, при этом его перед обращен к ограничительному проводу.

Завершение программного процесса:
Вручную – после прерывания.
Автоматически – после установки устройства на базовую станцию.
Новые исходные точки сохраняются путем подтверждения кнопкой OK.
Частота запуска:
Частота запуска задает, как часто должно начинаться кошение в исходной точке. По умолчанию установлено 2 из 10 процессов кошения (2/10) в каждой исходной точке.

- Если надо, после программного процесса можно изменить частоту запуска.
- Если программный процесс был завершен преждевременно, то робот-газонокосилку с помощью соответствующей команды надо отправить на базовую станцию. (⇨ 11.5)
- **MI 632 C, MI 632 PC:**
  После программного процесса вокруг каждой исходной точки может быть установлен **радиус** от 1 м до 30 м. По умолчанию сохраненным исходным точкам радиус не присваивается.

Исходные точки с радиусом:
Если процесс кошения начинается в соответствующей исходной точке, робот-газонокосилка сначала обрабатывает участок внутри сегмента вокруг исходной точки. Лишь после этого он переходит к обработке остального скашиваемого участка.

Установка от 1 до 4 исходных точек:
Установить расстояние исходных точек от базовой станции и задать частоту запуска.
Расстояние соответствует расстоянию от базовой станции до исходной точки в метрах, замеренное по направлению часовой стрелки.
Частота запуска может быть в диапазоне от 0 из 10 (0/10) до 10 из 10 процессов кошения (10/10).
MI 632 C, MI 632 PC:
Вокруг исходной точки может быть установлен **радиус** от 1 м до 30 м.

Базовая станция определена как **исходная точка 0**, из которой по умолчанию начинается кошение. Частота запуска соответствует вычисленному остаточному значению 10 из 10 выездов.

11.16 Безопасность

1. Блок. устр-ва

2. Уровень

3. Защита GPS (MI 632 C, MI 632 PC)

4. Изменить PIN-код

5. Старт. сигнал

6. Звук. сигналы

7. Звуки меню

8. Блок. кнопок

9. Состык. iMow + база

1. Блок. устр-ва:

При нажатии кнопки OK активируется блокировка устройства, робот-газонокосилка больше не запускается.
Робота-газонокосилку необходимо блокировать перед любыми работами по техобслуживанию и очистке, перед транспортировкой, а также перед проверкой. (⇨ 5.2)

- Для отмены блокировки устройства нажать изображенную комбинацию кнопок (кнопку кошения и кнопку OK).

2. Уровень:

Можно установить 4 уровня защиты, в зависимости от уровня активируются определенные блокировки и защитные функции.
Нет:
Робот-газонокосилка не защищен.
Низк.:
Ввод PIN-кода для согласования робота-газонокосилки и базовой станции, а также для сброса настроек устройства до заводских; блокировка по времени активна.
Сред.:
По аналогии с уровнем «Низк.», но настройки можно изменять только после ввода PIN-кода.
Высок.:
По аналогии с уровнем «Сред.», но дополнительно к запросу PIN-кода активна защита от краж.

VIKING рекомендует устанавливать один из уровней защиты «Низк.», «Сред.» или «Высок.».

- Выбрать нужный уровень и подтвердить с помощью кнопки OK, при необходимости ввести 4-значный PIN-код.

Блок. сброса:
Запрос PIN-кода перед сбросом настроек устройства до заводских.
Блок. стыковки:
Запрос PIN-кода перед согласованием робота-газонокосилки и базовой станции.
Блок.по времени:
Запрос PIN-кода для изменения настройки, если PIN-код не вводился больше 1 месяца.
Защита настроек:
Запрос PIN-кода при изменении настроек.
Защ. от краж:
Если косилку держать поднятой за ручку более 10 секунд, то появляется запрос PIN-кода. Если в течение 1 минуты не ввести PIN-код, включается аварийный звуковой сигнал, при этом автоматический режим деактивируется.

3. Защита GPS (MI 632 C, MI 632 PC):

Включение и выключение контроля местоположения. (⇨ 5.10)

VIKING рекомендует держать защиту GPS постоянно включенной.
Перед включением ввести **номер мобильного телефона** владельца в Приложении (⇨ 10.) и установить один из уровней защиты робота-газонокосилки «Низк.», «Сред.» или «Высок.».

4. Изменить PIN-код:

При необходимости можно изменить 4-значный PIN-код.

Пункт меню «Изменить PIN-код» появляется только при уровнях защиты «Низк.», «Сред.» или «Высок.».

- Ввести сначала старый PIN-код и подтвердить кнопкой OK.
- Ввести новый 4-значный PIN-код и подтвердить кнопкой OK.

VIKING рекомендует записать измененный PIN-код.
Если PIN-код был введен неправильно 5 раз, то потребуется 4-значный **Главный код**, кроме того, автоматический режим выключается.
Для генерирования главного кода необходимо сообщить специализированному дилеру VIKING 9-значный серийный номер и 4-значную дату, которая отображается в окне выбора.

5. Старт. сигнал:

Включение и выключение звукового сигнала, который раздается перед включением ножа косилки.

6. Звук. сигналы:

Включение и выключение звукового сигнала, который раздается, если робот-газонокосилка наезжает на препятствие.

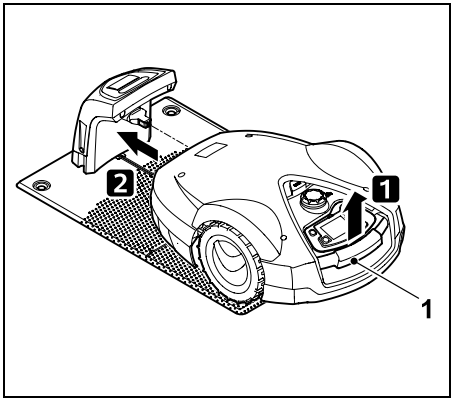
7. Звуки меню:

Включение и выключение "клика", который раздается при открытии меню или подтверждении кнопкой OK.

8. Блок. кнопок:
При включенной блокировке кнопками пульта управления можно пользоваться только в том случае, если вначале нажать кнопку **Назад** и удерживать ее, а затем нажать кнопку управления **Вперед**.
Блокировка кнопок активируется через 2 минуты после последнего нажатия какой-либо кнопки.

9. Состык. iMow + база:
После первого запуска робот-газонокосилка работает только вместе с базовой станцией, входящей в комплект поставки.
После замены базовой станции или электронных компонентов робота-газонокосилки, а также для запуска робота-газонокосилки на следующем скашиваемом участке с другой базовой станцией необходимо выполнить согласование робота-газонокосилки и базовой станции.

- Установить базовую станцию и подсоединить ограничительный провод. (⇨ 9.5), (⇨ 9.7)



Приподнять робота-газонокосилку за ручку для переноса (1) и разгрузить приводные колеса. Задвинуть устройство на передних колесах на базовую станцию.

- После нажатия кнопки OK ввести PIN-код, затем робот-газонокосилка ищет сигнал провода и автоматически сохраняет его. Процесс занимает несколько минут. (⇨ 9.8)

PIN-код при уровне защиты «Нет» не требуется.

11.17 Сервис

1. Замена ножа:
Установка нового ножа косилки подтверждается кнопкой OK.

Если нож находится в эксплуатации более 200 часов, появляется сообщение «Заменить нож косилки». (⇨ 16.4)

2. Искать обрыв провода:
Если на базовой станции мигает красный светодиод, то ограничительный провод оборван. (⇨ 13.1)
С помощью OK активируется мастер установки для поиска места обрыва.

- Искать обрыв провода (⇨ 16.7)

3. Сброс настроек:
При нажатии OK робот-газонокосилка возвращается к заводским установкам, мастер установки запускается заново. (⇨ 9.4)

- После нажатия кнопки OK вводится PIN-код.

PIN-код при уровне защиты «Нет» не требуется.

12. Ограничительный провод

Перед укладкой ограничительного провода, особенно перед первой его установкой, следует прочитать всю главу и точно спланировать укладку провода.

Выполнить первую настройку, используя мастер установки. (⇨ 9.)

Если Вам требуется поддержка, то в специализированном центре VIKING Вам с удовольствием окажут помощь при подготовке скашиваемого участка и установке ограничительного провода.

Перед окончательной фиксацией ограничительного провода проверить его прокладку. (⇨ 9.9) Подгонка проложенного провода требуется, как правило, в области проходов, в узких местах или закрытых зонах.

Подгонка может потребоваться,

– если технические возможности робота-газонокосилки ограничены, например, из-за очень узких проходов или прокладки провода рядом с металлическими предметами или по газонному участку, под которым имеется металл,

– если скашиваемый участок специально переделан под использование робота-газонокосилки.

Отступы от провода, указанные в данной «Инструкции по эксплуатации», приведены с учетом прокладки ограничительного провода на газонном участке.

Ограничительный провод можно также закапывать на глубину до 10 см (например, с помощью кабелеукладочной машины).

Однако закапывание провода в земле, как правило, влияет на прием сигнала, особенно в тех случаях, если ограничительный провод проходит под плитами или брусчаткой. При определенных обстоятельствах робот-газонокосилка движется с увеличенным смещением наружу вдоль ограничительного провода, что требует больше свободного пространства в проходах, узких местах, а также при движении по кромке. При необходимости откорректировать прокладку провода.

12.1 Планирование прокладки ограничительного провода

Учитывать **примеры установки**, приведенные в конце «Инструкции по эксплуатации». (⇨ 27.) Закрытые зоны, проходы, дополнительные участки и резервы провода в ходе прокладки ограничительного провода делать сразу, чтобы исключить последующую корректировку.

- Задать **местоположение базовой станции** (⇨ 9.5)
- Убрать **препятствия** на скашиваемом участке или предусмотреть закрытые зоны. (⇨ 12.7)
- Ограничительный провод должен прокладываться непрерывной ограничительной петлей вокруг всего скашиваемого участка. Максимальная длина: **500 м**.
- **Проходы и дополнительные участки**: Для кошения в автоматическом режиме все области скашиваемого участка необходимо соединить **проходами**. (⇨ 12.9) Если для этого не хватает места, то следует создать **дополнительные участки**. (⇨ 12.8)
- При прокладке ограничительного провода соблюдать следующие **отступы** (⇨ 12.5): при препятствиях, пригодных для передвижений (например, дорожки): **0 см** при проходах: **27 см** при высоких препятствиях (например, стены, деревья): **27 см** минимальный отступ в узких местах: **54 см** при водоёмах и потенциальных местах для опрокидывания (бордюры, обрывы): **100 см**
- **Углы**: Не прокладывать провод под острым углом (меньше 90°)
- **Резервы провода**: Чтобы в последующем легче было вносить изменения в прокладку ограничительного провода, лучше заранее сделать несколько резервов провода. (⇨ 12.13)

12.2 Составление схемы скашиваемого участка

1

При установке робота-газонокосилки и базовой станции рекомендуется составить схему скашиваемого участка. Для этого предусмотрена одна страница в начале данной инструкции по эксплуатации. Эту схему следует актуализировать в соответствии с появляющимися изменениями.

Содержание схемы:

– **Контур скашиваемого участка** с важными препятствиями, границы и возможные закрытые зоны, в которых не разрешается работать роботу-газонокосилке. (⇨ 27.)

– Расположение **базовой станции** (⇨ 9.5)

– Размещение **ограничительного провода**
За короткий срок ограничительный провод врастает в почву и его больше не видно. Особенно важно пометить укладку провода вокруг препятствий. (⇨ 9.6)

– Расположение **соединителей провода**
Через короткое время используемые соединители проводов более не видны. Их расположение следует записать, чтобы при необходимости была возможность заменить их. (⇨ 12.14)

12.3 Прокладка ограничительного провода

Использовать только оригинальные фиксаторы и оригинальный ограничительный провод.

По мере необходимости направление прокладки провода можно выбирать (по или против часовой стрелки).

Ни в коем случае не использовать провод для вытаскивания фиксаторов – для этого использовать только подходящий инструмент (например, пассатижи).

Нарисовать схему прокладки ограничительного провода. (⇨ 12.2)

- Установить базовую станцию. (⇨ 9.5)
- Ограничительный провод прокладывать начиная с базовой станции по периметру скашиваемого участка и вокруг имеющихся препятствий (⇨ 12.7) и закреплять к грунту фиксаторами. Проверять отступы с помощью шаблона для измерения. (⇨ 12.5)
Соблюдать указания, приведенные в главе «Первая установка». (⇨ 9.6)
- Подсоединить ограничительный провод. (⇨ 12.4)

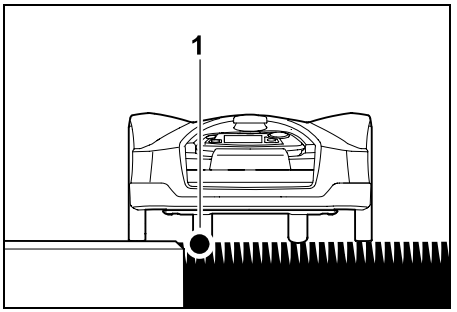
12.4 Подсоединение ограничительного провода

- Вынуть сетевой штекер и затем снять крышку базовой станции.

- Вложить ограничительный провод в кабелепроводы опорной пластины, вставить его в цоколь, установить разъем и подсоединить к базовой станции.
Соблюдать указания в главе «Первая установка». (⇨ 9.7)
- Установить крышку базовой станции и затем вставить сетевой штекер.

- Проверить сигнал провода. (⇨ 13.1)
- Проверить парковку. (⇨ 15.7)
При необходимости откорректировать положение ограничительного провода в зоне базовой станции.

12.5 Отступ для провода – использовать шаблон для измерения

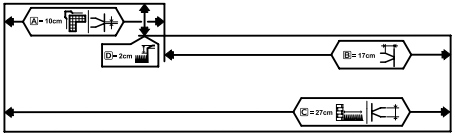


Вдоль препятствий, по которым возможно передвижение (например, террасы или дорожки), ограничительный провод (1) можно прокладывать **без соблюдения отступов**. Тогда робот-газонокосилка передвигается одним задним колесом за пределами скашиваемого участка. Максимальный перепад высот между газонным участком и препятствием: 2 см

При уходе за кромкой газона обращать внимание, чтобы ограничительный провод не был поврежден. При необходимости ограничительный провод следует прокладывать с некоторым отступом (2-3 см) от кромки газона.

Замер расстояний от провода с помощью шаблона для измерения:

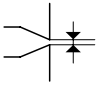
Чтобы ограничительный провод проложить с правильным отступом от кромки газона и препятствий, для замеров нужно использовать шаблон для измерения.



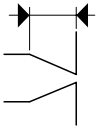
A – 10 см

Увеличение отступа при прокладке ограничительного провода вокруг внешнего угла высокого препятствия. (⇨ 9.6)

Отступ прокладки ограничительного провода в форме воронки в начале и конце прохода. (⇨ 12.9)

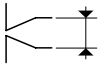


B – 17 см



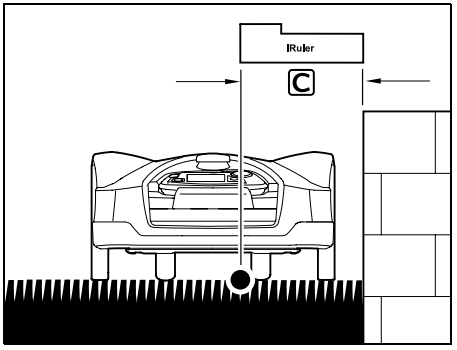
Отступ прокладки ограничительного провода в виде воронки в начале и конце прохода. (⇨ 12.9)

C – 27 см



Расстояние между проводами в проходах. Проход служит для соединения нескольких скашиваемых участков или для транзита через узкие места. (⇨ 12.9)

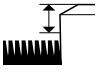
Отступ ограничительного провода от препятствия.



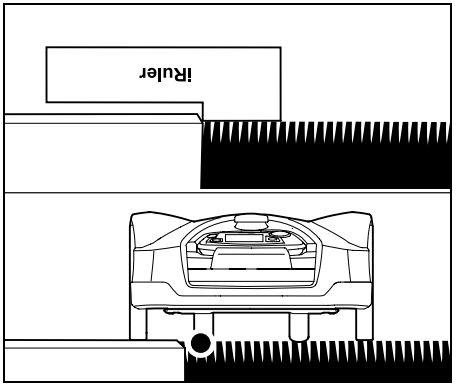
Робот-газонокосилка должен передвигаться только в пределах скашиваемого участка и не должен задевать препятствие.

Двойной отступ C (54 см, соответствует 2-кратной длине шаблона для измерения, т.е. ширине устройства) – это минимальное расстояние между проводами в узких местах. (⇨ 12.6)

D – 2 см

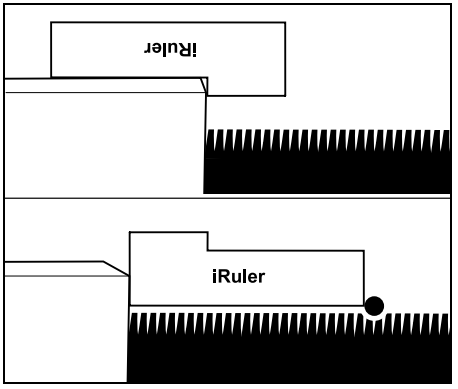


Измерить высоту препятствий. Робот-газонокосилка может преодолевать невысокие препятствия (например, дорожки), если преодолеваемый уровень не слишком большой. Ступенька шаблона для измерения точно соответствует этой высоте.



≤ 2 см (например дорожки, по которым возможно передвижение, террасы): Проложить ограничительный провод без соблюдения отступа до препятствия.

При уходе за кромкой газона обращать внимание, чтобы ограничительный провод не повредился. При необходимости ограничительный провод прокладывать с некоторым отступом (2-3 см) от кромки газона.



> 2 см:
Проложить ограничительный провод с отступом C (27 см).

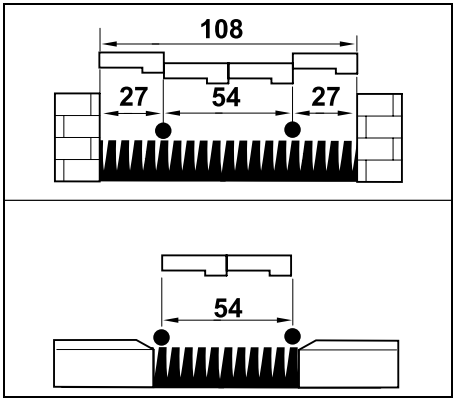
При необходимости установить такую **высоту скашивания**, чтобы робот-газонокосилка не задевал препятствия косилочным механизмом.
При установке минимальной высоты скашивания робот-газонокосилка может преодолевать лишь более низкие препятствия, чем указано.

12.6 Узкие места

Если на скашиваемом участке установлено узкое место, возврат устройства на базовую станцию со смещением (коридор) должен быть отключен. (⇨ 11.14)

Робот-газонокосилка проезжает все узкие места автоматически до тех пор, пока соблюдается минимальное расстояние между проводами. Более узкие зоны скашиваемого участка следует разграничить, соответствующим образом проложив ограничительный провод.

Если два скашиваемых участка соединены друг с другом узкой зоной, в которой возможно движение, то можно установить проход. (⇨ 12.9)



Минимальное расстояние между проводами: **54 см**
Это соответствует 2-кратной длине шаблона для измерения или ширине устройства.

В результате в **узких местах** требуется следующее пространство:

– между высокими препятствиями (> 2 см – например между стенами, ограждениями):
108 см

– между препятствиями, по которым можно передвигаться (≤ 2 см – например между дорожками, террасами):
54 см

12.7 Закрытые зоны

Установка закрытых зон

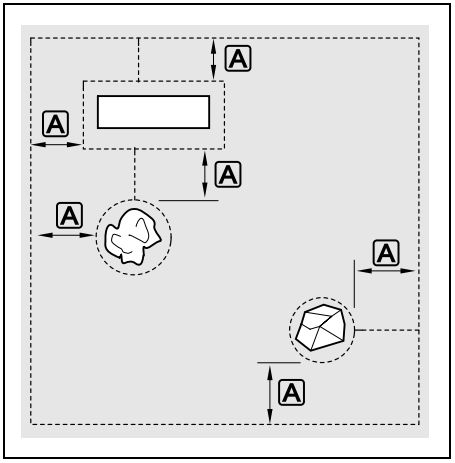
– вокруг препятствий, которые не должен задевать робот-газонокосилка,

– вокруг неустойчивых препятствий,

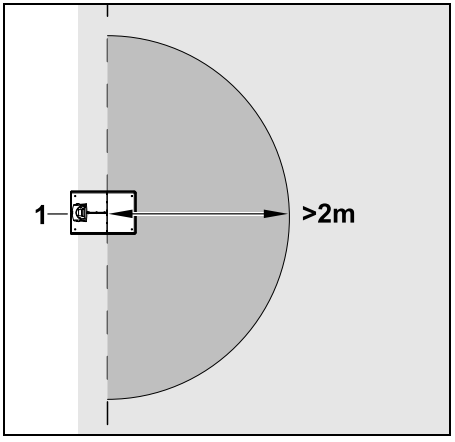
– вокруг слишком низких препятствий. Минимальная высота: 10 см

VIKING рекомендует

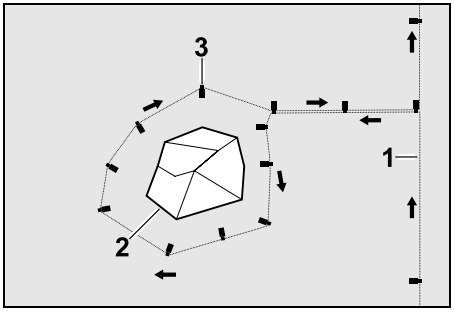
- либо окружать препятствия закрытыми зонами, либо устранять их.
- Закрытые зоны после первой установки или корректировки проложенного провода необходимо проверять с помощью команды «Проверить край». (⇨ 11.14)



Минимальный отступ A между закрытой зоной и контуром кошения:
54 см
Это расстояние соответствует 2-кратной длине шаблона для измерения.

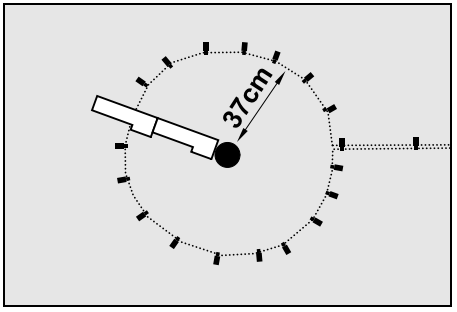


Чтобы не нарушать процесс заезда устройства на базовую станцию, в радиусе не менее **2 м** вокруг базовой станции (1) запрещена установка закрытых зон.



Ограничительный провод (1) проложить от кромки кошения к препятствию и затем вокруг него с нужным отступом (используя шаблон для измерения) (2) и закрепить к грунту достаточным количеством фиксаторов (3). Затем проложить ограничительный провод обратно к краю кошения.

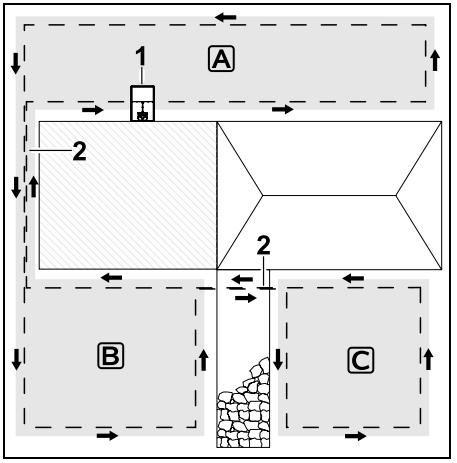
Между препятствием и краем кошения ограничительные провода следует прокладывать **параллельно** и **без перекрещиваний**, чтобы они образовывали соединительный участок. (⇨ 12.10)



Вокруг очень мелких препятствий (например, вокруг отдельно стоящего дерева) ограничительный провод следует прокладывать на указанном расстоянии (расстояния A и C по шаблону для измерения), чтобы при объезде робот-газонокосилка не столкнулся с препятствием.
Отступ: **37 см**

12.8 Дополнительные участки

Дополнительные участки – это зоны скашиваемого участка, которые робот-газонокосилка не может обрабатывать **полностью в автоматическом режиме**, так как эти зоны разделены между собой. Таким образом, несколько отдельных скашиваемых участков можно окружить по периметру одним ограничительным проводом. Робота-газонокосилку необходимо вручную переносить с одного скашиваемого участка на другой. Процесс кошения запускается командами «Запуск кошения» (⇨ 11.5) или «Запуск кошения с задержкой» (⇨ 11.5).



Базовая станция (1) устанавливается на скашиваемом участке A, который обрабатывается полностью в автоматическом режиме согласно плану кошения.
Дополнительные участки B и C соединены со скашиваемым участком A соединительными участками (2). На всех участках ограничительный провод должен укладываться в одном и том же направлении, на соединительных участках не допускается перекрещивание ограничительного провода.

- Активировать дополнительные участки в меню «Настройки – Установка». (⇨ 11.14)

12.9 Проходы

Если требуется кошение нескольких участков (например, скашиваемые участки перед домом и позади него), то для их соединения можно установить проход. Таким образом, все скашиваемые участки могут обрабатываться **автоматически**.

В проходах газон скашивается только при объезде ограничительного провода. При необходимости следует активировать автоматическое кошение по краям или регулярно скашивать зону прохода вручную. (⇨ 11.5), (⇨ 11.14)

Указанные отступы для провода приведены с учетом прокладки ограничительного провода на газонном участке.

Необходимые условия:

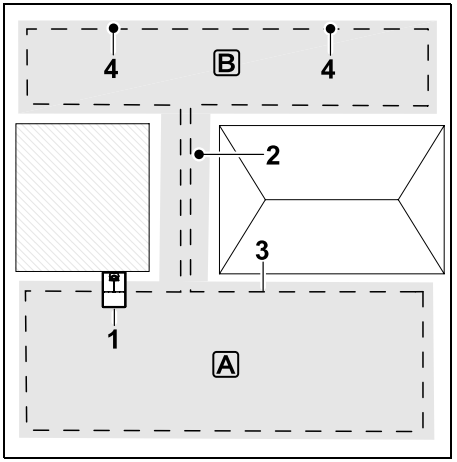
– **Минимальная ширина** (необходимое пространство): между двумя неподвижными препятствиями: 108 см
между пригодными для движения дорожками: 27 см.

В длинных проходах в зависимости от состояния грунта следует оставлять чуть больше свободного пространства. Длинные проходы следует по возможности устанавливать всегда посередине между препятствиями.

– По проходу можно свободно проезжать.

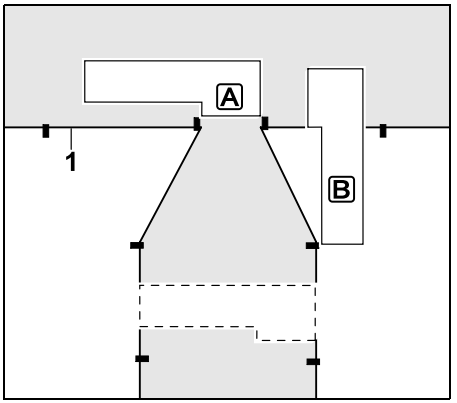
– Возврат устройства на базовую станцию со смещением (коридор) отключен. (⇨ 11.14)

– В зоне второго скашиваемого участка определена хотя бы 1 **исходная точка**. (⇨ 11.15)



Базовая станция (1) устанавливается внутри скашиваемого участка A. Скашиваемый участок B соединен со скашиваемым участком A проходом (2). Робот-газонокосилка может непрерывно передвигаться вдоль ограничительного провода (3). Для обработки скашиваемого участка B определить исходные точки (4). (⇨ 11.15)
Отдельные процессы кошения начинаются у исходных точек в зависимости от настройки (частота запуска).

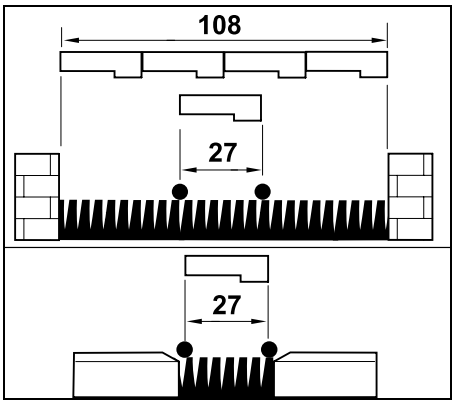
Начало и конец прохода:



В начале и конце прохода ограничительный провод (1) следует прокладывать в виде воронки, как показано на рисунке (расстояния A и B по шаблону для измерения). Такая установка исключает случайный заезд робота-газонокосилки в проход в процессе кошения.

A = 10 см
B = 17 см

Установка прохода:

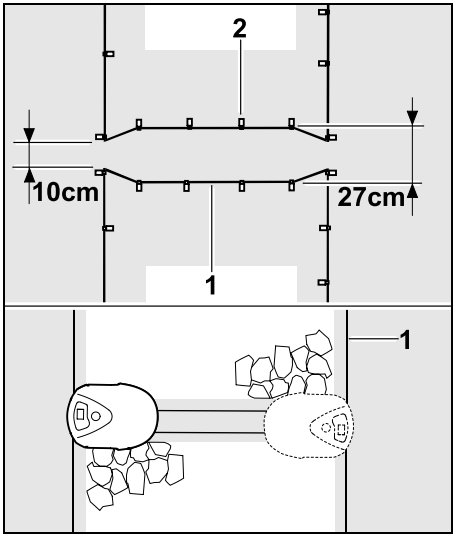


Расстояние между проводами в проходах: **27 см** (расстояние C по шаблону для измерения).

В результате требуется следующее свободное пространство:

– между высокими препятствиями (> 2 см – например между стенами): **108 см**,

– между пешеходными дорожками или препятствиями, по которым возможно передвижение (≤ 2 см – например между дорожками): **27 см**.



В проходах ограничительный провод (1) прокладывается параллельно и закрепляется достаточным количеством фиксаторов (2) к грунту. В начале и конце прохода необходимо установить въезд и выезд в виде воронки.

12.10 Создание соединительных участков

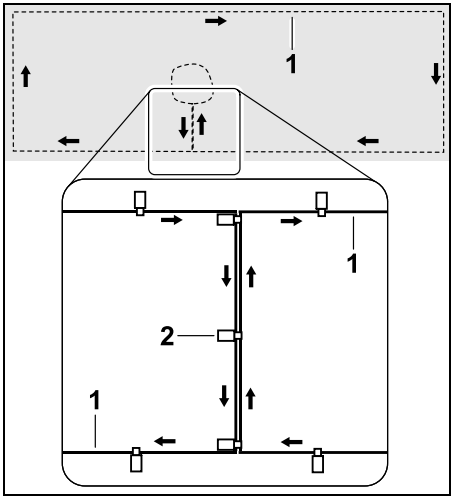
Робот-газонокосилка игнорирует сигнал ограничительного провода, если провода укладываются параллельно и близко друг к другу. Соединительные участки должны быть созданы,

– если должны быть установлены дополнительные зоны. (⇨ 12.8)

– если необходимы закрытые зоны. (⇨ 12.7)

Компания VIKING рекомендует прокладывать соединительные участки вместе с соответствующими закрытыми зонами или дополнительными зонами по ходу укладки провода.

При необходимости удлинить ограничительный провод, его необходимо разделить, добавить провод необходимой длины, а концы проводов скрепить с помощью соединителей провода, имеющихся в поставке. (⇨ 12.14)

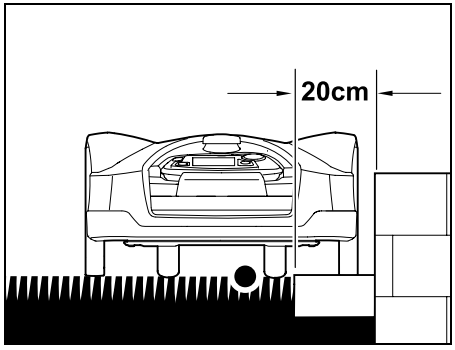


На соединительных участках ограничительный провод (1) укладывается параллельно, не разрешается перекрещивание проводов и близкое расположение их друг к другу. Соединительные участки следует закрепить на почве достаточным количеством фиксаторов (2).

12.11 Точное кошение кромок

При смещении колеи 6 см вдоль высоких препятствий образуется полоса шириной до 20 см с нескошенной травой. При необходимости вокруг высоких препятствий можно положить бордюрные камни.

Минимальная ширина бордюрных камней:



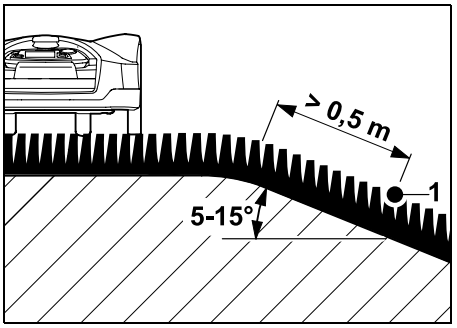
Проложить ограничительный провод с нужным отступом от препятствия (например, стены) (27 см, расстояние C по шаблону для измерения). Для обеспечения полного кошения кромки газона положить бордюрные камни вдоль стены.
Минимальная ширина: **20 см**
При установке более широких бордюрных камней увеличивается точность обработки кромки газона.

Проложить ограничительный провод во внешних углах на большем расстоянии от бордюрных камней. (⇨ 9.6)
При необходимости использовать более широкие бордюрные камни.

12.12 Уклон на скашиваемом участке

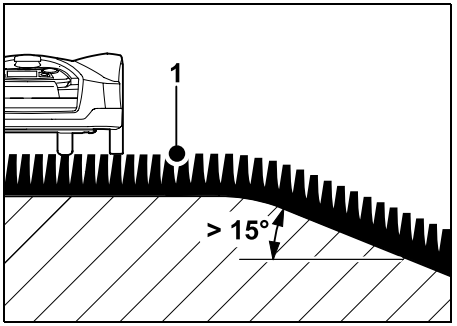
Чтобы робот-газонокосилка автоматически и без сбоев в работе осуществлял кошение на покатом скашиваемом участке (уклон до 15°), ограничительный провод должен быть проложен на скате с соблюдением минимального отступа от кромки участка.

Покатые участки с уклоном 5°-15°:



Если на скашиваемом участке имеется скат с уклоном 5°-15°, то ограничительный провод может быть проложен за кромкой покатого участка, как показано на рисунке. Для обеспечения исправной работы робота-газонокосилки должен быть соблюден минимальный отступ (0,5 м) до кромки участка от ограничительного провода.

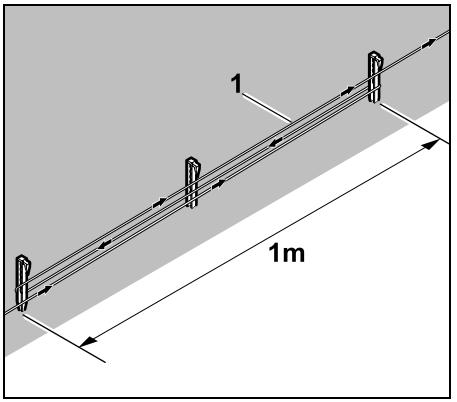
Покатая кромка участка с уклоном > 15°:



Если на скашиваемом участке имеется покатая кромка с уклоном > 15°, то ограничительный провод (1) рекомендуется прокладывать на ровной поверхности над кромкой участка, как показано на рисунке. При этом кошение кромки и покатого участка не осуществляется.

12.13 Установка запасов провода

Установленные на определенном расстоянии запасы провода облегчают последующее изменение положения базовой станции или расположения ограничительного провода.
Установка запасов провода особенно требуется вблизи сложных проходов.



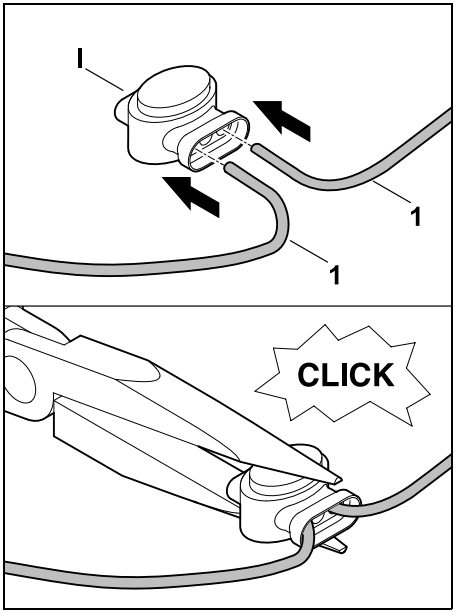
Уложить ограничительный провод (1) между 2-мя фиксаторами, расположенными на расстоянии прибл. 1 м, как показано на рисунке. Закрепить запас провода посередине на почве с помощью дополнительного фиксатора.

12.14 Применение соединителей проводов

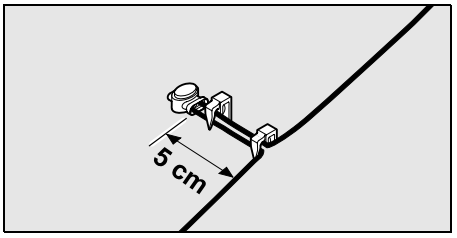
Для удлинения ограничительного провода или соединения свободных концов провода разрешается применять только заполненные гелем соединители проводов, входящие в

комплект поставки. Они предотвращают преждевременный износ (например, коррозию на концах провода) и гарантируют оптимальное соединение.

Отметить положение соединителей провода на схеме скашиваемого участка. (⇨ 12.2)



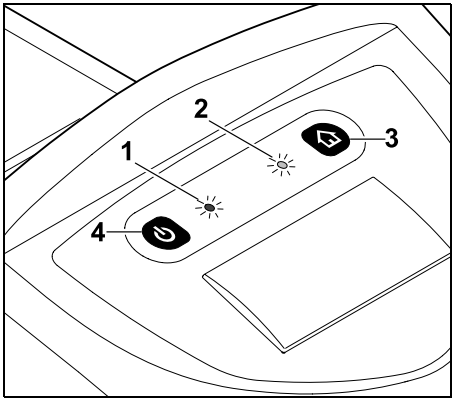
Свободные неизолированные концы провода (1) вставлять в соединитель провода (I) до упора. Сдавливать соединитель провода подходящим инструментом, при этом следить за правильным защелкиванием.



Для разгрузки ограничительного провода от натяжения зафиксировать его в земле двумя фиксаторами, как показано на рисунке.

13. Базовая станция

13.1 Элементы управления базовой станции



Красный светодиод (1) и зеленый светодиод (2) информируют о статусе базовой станции и сигнале провода. Во время кошения робот-газонокосилку можно вернуть на базовую станцию, нажав кнопку Home (3).

С помощью кнопки Вкл./Выкл. (4) можно включать и выключать базовую станцию и вместе с ней сигнал провода.

- ● Красный светодиод горит
- ✷ Красный светодиод мигает
- ◍ Зеленый светодиод горит
- ✷ Зеленый светодиод мигает
- ○ Светодиод выключен

Действие	**Красный**	**Зеленый**
Режим ожидания	○	○
Сигнал провода OK	●	○
Зарядка	○	○
Вызов базы	●	✷
Обрыв провода	✷	○
Поиск обрыва провода	✷	◍
Ошибка	✷	✷

Кнопка Home:
Во время кошения нажатие кнопки Home активирует команду «Вызов базы».
Робот-газонокосилка заканчивает кошение, находит ограничительный провод и возвращается на базовую станцию, чтобы зарядить аккумулятор. В текущий период активного времени кошение больше не производится.

Вызов базы остается активным до тех пор, пока робот-газонокосилка не вернется на базовую станцию или не будет повторно нажата Кнопка Home.

Кнопка Вкл./Выкл.:
Для автоматической обработки скашиваемого участка не требуется нажатие кнопки Вкл./Выкл. Включение или выключение сигнала провода осуществляется полностью автоматически.

Если робот-газонокосилка не находится на базовой станции, то при нажатии кнопки Вкл./Выкл. происходит активация базовой станции. Сигнал провода остается активным в течение 48 часов, если робот-газонокосилка не вернулся на базовую станцию ранее.

При текущей работе сигнал провода выключается после нажатия и удерживания кнопки в течение 3 секунд, тогда робот-газонокосилка остается стоять на скашиваемом участке. На дисплее робота-газонокосилки появляется соответствующее сообщение.

14. Рекомендации по кошению

14.1 Общие сведения

Робот-газонокосилка разработан для автоматической обработки газонных участков. При этом за счет последовательной обработки газона трава на нем всегда остается короткой. Результатом является красивый газон с густой травой.

Газонные участки, которые прежде не скашивались обычной газонокосилкой, выглядят аккуратно подстриженными лишь только после нескольких проходов. При более высокой траве качественное срезание травы на газоне обеспечивается лишь после нескольких проходов при кошении.

При жарком и сухом климате не следует слишком коротко подрезать траву, так как иначе газоны на солнце выгорают и приобретают непривлекательный вид.

Наиболее красивый вид постриженного газона достигается в результате использования острого ножа, поэтому нож необходимо регулярно заменять.

14.2 Мульчирование

Робот-газонокосилка является мульчирующей косилкой.

При мульчировании стебли травы сначала срезаются и затем измельчаются в корпусе косилочного механизма. После этого они попадают обратно на газон, где частицы травы остаются лежать и перегнивать.

Мелкоизмельченная трава возвращает газону органические питательные вещества, выполняя роль натурального удобрения. Потребность в удобрениях значительно уменьшается.

14.3 Активное время

В период активного времени роботу-газонокосилке разрешается покинуть базовую станцию и скашивать газон. В это время проходят **процессы кошения**, **зарядки** и **перерывы в работе**. Робот-газонокосилка распределяет необходимые процессы кошения и зарядки автоматически по имеющимся промежуткам времени.

При установке периоды активного времени автоматически распределяются на всю неделю. Учитываются резервы времени, таким образом, гарантирован оптимальный уход за газонами, даже в том случае, если отдельные процессы кошения не могут быть выполнены (например, из-за дождя).

Запрещено присутствие посторонних лиц в зоне кошения в периоды активного времени. Следует соответственно планировать активное время. Кроме того, учитывайте муниципальные предписания по использованию роботов-газонокосилок, а также указания в главе «Техника безопасности» (⇨ 6.) и при необходимости изменяйте периоды активного времени в меню «План кошения». (⇨ 11.7) Прежде всего, Вы должны узнать в ответственном ведомстве, в какое дневное и ночное время разрешается работать устройству.

14.4 Длительность кошения

Длительность кошения информирует, сколько часов в неделю должен скашиваться газон. Ее можно увеличить или сократить в настройках на неделю (⇨ 11.8).

Длительность кошения соответствует времени, в течение которого робот-газонокосилка косит газон. При этом время, в течение которого заряжается аккумулятор, не учитывается.

При первой установке робот-газонокосилка автоматически определяет длительность кошения, исходя из указанного размера скашиваемого участка. Это ориентировочное значение рассчитано на обычный газон в условиях сухой погоды.

Производительность:

Для обработки участка площадью 100 м^2 роботу-газонокосилке требуется:

MI 632, MI 632 C:	70 минут
MI 632 P, MI 632 PC:	60 минут

14.5 Домашняя область (MI 632 C, MI 632 PC)

Робот-газонокосилка определяет свое местоположение с помощью встроенного GPS-приемника. При каждом тесте для проверки правильной укладки провода (⇨ 9.9) и в ходе программирования исходных точек (⇨ 11.15) робот-газонокосилка запоминает координаты самой западной, восточной, южной и северной точек.

Данный участок определяется как домашняя область, в которой разрешено работать роботу-газонокосилке. Координаты обновляются в ходе каждого повторного теста.

Если робот-газонокосилка покидает домашнюю область, при активированной **защите GPS** зарегистрированному пользователю поступает соответствующее уведомление по SMS и электронной почте, кроме того, на дисплее робота-газонокосилки появляется запрос на ввод PIN-кода.

14.6 Ручной режим кошения

Не включать нож косилки в высокой траве или при самой низкой высоте срезания!

Робота-газонокосилку разрешается эксплуатировать только тогда, когда частота вращения двигателя косилки снижается незначительно. Если частота вращения уменьшается или робот-газонокосилка движется медленнее, то следует выбрать более высокий уровень высоты срезания.

15. Введение устройства в работу

15.1 Подготовка

Для **первой установки** предназначен мастер установки. (⇨ 9.)

- Установить базовую станцию (⇨ 9.5)
- Затем уложить ограничительный провод (⇨ 9.6) и подсоединить его (⇨ 9.7)
- Убрать посторонние предметы (например, игрушки, инструменты) со скашиваемого участка.
- Зарядить аккумулятор (⇨ 15.8)
- Настроить время и дату (⇨ 11.11)
- Проверить план кошения и при необходимости изменить. Прежде всего, следует убедиться, что в опасной зоне в периоды активного времени не будет посторонних лиц. (⇨ 11.6)

Перед использованием робота-газонокосилки очень высокую траву следует немного подстричь обычной газонокосилкой (например, после продолжительного перерыва).

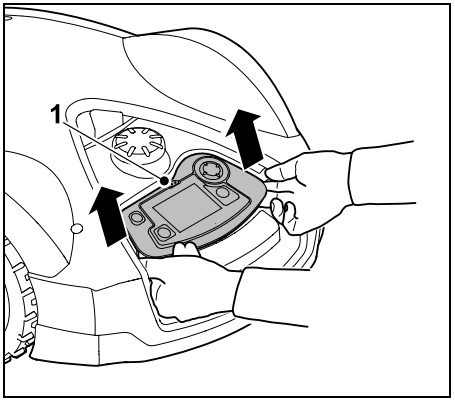
15.2 Снятие и установка пульта управления

При необходимости пульт управления можно вынимать из робота-газонокосилки, чтобы косить вручную или, например, изменять программирование.

Автоматический режим работы робота-газонокосилки возможен только с установленным пультом управления.

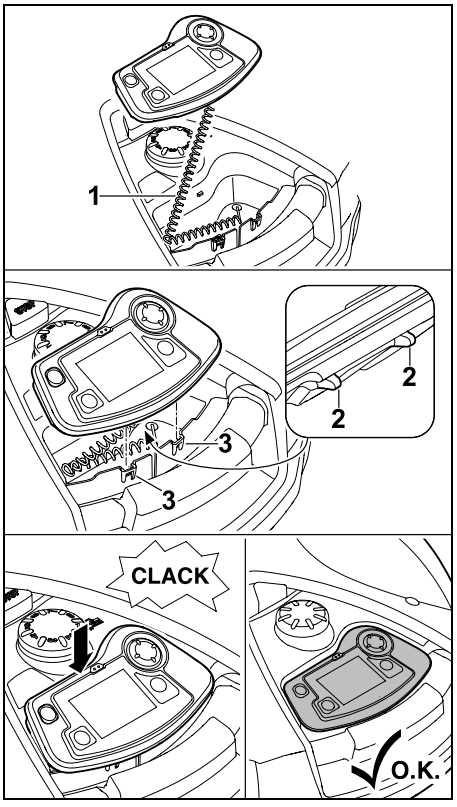
Снятие пульта управления:

- Перед тем как достать пульт управления во время кошения нужно нажать кнопку STOP.



Приподнять пульт управления (1) за заднюю часть и вынуть его из робота-газонокосилки. Он остается соединенным с устройством спиральным кабелем.

Установка пульта управления:



Убрать спиральный кабель (1) в отсек корпуса. Наклонить пульт управления слегка назад, вставить фиксирующие выступы (2) в выемки корпуса (3), затем надавить на пульт управления вперед и защелкнуть его.

15.3 Изменение программирования

Текущее программирование можно посмотреть в **Плане кошения** или в зависимости от модели MI 632 C, MI 632 PC в **приложении VIKING iMow**. (⇨ 11.6)

План кошения рассчитывается при установке или составлении нового плана кошения на основании размера скашиваемого участка.

Периоды **активного времени** и **длительность кошения** можно изменять индивидуально, а требуемые процессы кошения автоматически соотносятся с возможными периодами активного времени. При необходимости в период активного времени выполняется также несколько процессов: кошение и зарядка. По желанию кромка скашиваемого участка автоматически скашивается через определенные промежутки времени. (⇨ 11.14)

В течение дня возможны три различных периода активного времени. (⇨ 11.6)

Если робот-газонокосилка должен заезжать в определенные зоны скашиваемого участка, то следует установить специальные исходные точки. (⇨ 11.15)

При определенных обстоятельствах (например, при хорошей погоде или больших интервалах времени) для оптимального ухода за газоном используются не все периоды активного времени.

Изменение периодов **активного времени**: (⇨ 11.7)

– Дополнительные периоды активного времени для последующих процессов кошения
– Изменение интервалов времени, например, чтобы не осуществлять кошение утром или в ночное время.

– Отмена отдельных периодов активного времени, так как скашиваемый участок используется, например, для вечеринки.

Увеличение **длительности кошения**: (⇨ 11.8)

– Есть зоны, которые скашиваются в недостаточной мере, например, из-за очень ломаной формы скашиваемого участка.

– Интенсивный рост травы в период роста

– Особенно густая трава на газоне

Уменьшение **длительности кошения**: (⇨ 11.8)

– Замедленный рост травы из-за жары, холода или засухи

Составление **нового плана кошения**: (⇨ 11.8)

– Размер скашиваемого участка изменился.

Переустановка: (⇨ 11.14)

– Новое месторасположение базовой станции

– Первый запуск на новом скашиваемом участке

15.4 Кошение в автоматическом режиме

- Включение автоматического режима: При включенном автоматическом режиме на дисплее рядом с символом аккумулятора отображается символ автоматического режима. (⇨ 11.5)

- **Запуск** процессов кошения: Процессы кошения автоматически соотносятся с доступными периодами активного времени. (⇨ 14.3)
- **Завершение** процессов кошения: Если аккумулятор разряжен, то робот-газонокосилка автоматически возвращается на базовую станцию. (⇨ 15.7)
  Текущий процесс кошения может быть всегда прерван вручную с помощью **кнопки STOP**. (⇨ 5.1)
  Текущий процесс кошения можно также сразу завершить на базовой станции с помощью **кнопки Home**. (⇨ 13.1)
  MI 632 C, MI 632 PC:
  Кроме того, процесс кошения можно завершить с помощью приложения, отправив робота-газонокосилку на базовую станцию. (⇨ 10.)

На скашиваемых участках, на которые робот-газонокосилка попадает через **проход**, обработка выполняется только в том случае, если на этом участке определены исходные точки.

15.5 Кошение независимо от периодов активного времени

- Активировать робота-газонокосилку, находящегося на базовой станции. Тем самым также активируется базовая станция.

Скашиваемые участки с базовой станцией:

- Для обработки зоны скашиваемого участка, в которую можно попасть только через один **проход**, робота-газонокосилку необходимо принести или перевезти в эту зону.
- Немедленное кошение: Активировать команду **Запуск кошения** (⇨ 11.5) или нажать **кнопку кошения**.
  Кошение начинается немедленно и продолжается до установленного времени.
- Кошение с задержкой: Активировать команду **Запуск кошения с задержкой**. (⇨ 11.5)
  Кошение начинается в установленное время запуска и продолжается до окончания заданного времени.
- **MI 632 C, MI 632 PC:**
  Запуск кошения с помощью приложения. (⇨ 10.)
  Кошение начинается в установленное время запуска и продолжается до окончания заданного времени.
- Завершение кошения вручную: Текущий процесс кошения может быть всегда прерван с помощью **кнопки STOP**. (⇨ 5.1)
  Текущий процесс кошения можно также сразу завершить на базовой станции с помощью **кнопки Home**. (⇨ 13.1)
  MI 632 C, MI 632 PC:
  Кроме того, процесс кошения можно завершить с помощью приложения, отправив робота-газонокосилку на базовую станцию. (⇨ 10.)

При необходимости робот-газонокосилка подзаряжает аккумулятор и затем продолжает кошение до окончания заданного времени.

Дополнительные участки:

- Перенести или перевезти робота-газонокосилку на дополнительный участок.
- Активировать дополнительный участок. (⇨ 11.14)
- Немедленное кошение:
  Активировать команду **Запуск кошения** (⇨ 11.5) или нажать **кнопку кошения**.
  Кошение начинается немедленно и продолжается до установленного времени.
- Кошение с задержкой:
  Активировать команду **Запуск кошения с задержкой**. (⇨ 11.5)
  Кошение начинается в установленное время запуска и продолжается до окончания заданного времени.
- Завершение кошения:
  При наступлении заданного времени робот-газонокосилка доезжает до ограничительного провода и останавливается. Принести устройство на базовую станцию для зарядки аккумулятора и подтвердить отображенное сообщение. (⇨ 24.)
  Текущий процесс кошения может быть всегда прерван вручную с помощью **кнопки STOP**. (⇨ 5.1)

Если аккумулятор разрядился до истечения заданного времени, процесс кошения сокращается на соответствующий промежуток времени.

15.6 Ручной режим кошения

Датчик столкновений и ограничение кромок во время ручного режима скашивания не активированы.

- При необходимости зарядить аккумулятор (⇨ 15.8)
- Вынуть пульт управления (⇨ 15.2)
- Активировать команду **Ручное управление** (⇨ 11.5)
- Робот-газонокосилка двигается и управляется с помощью кнопки управления. Для переднего хода имеются 2 скорости:
  медленно – легким нажатием кнопки, **быстро** – сильным нажатием кнопки.
- Перед включением ножа косилки следить за достаточным расстоянием ног от косилочного механизма – всегда идти позади робота-газонокосилки. (⇨ 4.2)
- Для включения ножа косилки следует большим пальцем правой руки нажать **кнопку OK** и удерживать ее в нажатом положении, а затем большим пальцем левой руки нажать **кнопку кошения**. Пока нажата кнопка кошения, нож косилки работает.
- Во время ручного кошения следует удерживать большим пальцем левой руки кнопку кошения, а правой рукой приводить в действие кнопку управления.
- Для выключения ножа косилки отпустить кнопку кошения.
- После ручного кошения зарядить аккумулятор. (⇨ 15.8)

15.7 Парковка робота-газонокосилки

Парковка в автоматическом режиме:

Робот-газонокосилка автоматически заезжает на базовую станцию, если истекло активное время или разряжен аккумулятор.

Принудительная парковка:

- Если требуется установить пульт управления в косилку (⇨ 15.2)
- Если требуется включить базовую станцию (⇨ 13.1)
- Активировать команду **На базовую станцию**. (⇨ 11.5)
  Во время кошения можно также нажать **кнопку Home** на базовой станции.
- **MI 632 C, MI 632 PC:**
  В приложении отправить робота-газонокосилку на базовую станцию. (⇨ 10.)
- После установки на базовой станции все светодиоды должны погаснуть. (⇨ 13.1)

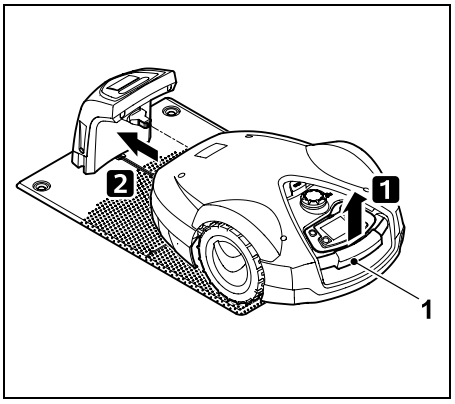
После парковки в текущий период активного времени кошение больше не производится.

Ручной режим парковки:

- С помощью пульта управления отправить робота-газонокосилку на базовую станцию – для этого извлечь пульт управления (⇨ 15.2) и активировать команду **Ручное управление** (⇨ 11.5).

или

- Вручную переместить робота-газонокосилку к базовой станции.



Приподнять робота-газонокосилку за ручку (1) и разгрузить приводные колеса. Переместить устройство на передних колесах на базовую станцию.

- Вставить пульт управления (⇨ 15.2)
- После установки на базовой станции все светодиоды должны погаснуть. (⇨ 13.1)

15.8 Зарядка аккумулятора

Аккумулятор следует заряжать только с помощью базовой станции.
Запрещается извлекать аккумулятор и заряжать его во внешнем зарядном устройстве.

Автоматическая зарядка:

При **кошении** зарядка выполняется автоматически в конце каждого кошения, если робот-газонокосилка встает на базовую станцию.

После установки на базовой станции все светодиоды должны погаснуть. (⇨ 13.1)

Ручной запуск процесса зарядки:

- После работы **на дополнительных участках** перенести и установить робота-газонокосилку на базовую станцию. (⇨ 15.7)
- После **прерывания кошения** установить робота-газонокосилку на базовую станцию. (⇨ 15.7)
- При необходимости вывести робота-газонокосилку из режима ожидания нажатием любой кнопки.
  Процесс зарядки запускается автоматически.

Процесс зарядки:

Во время зарядки в пункте **Инд. статуса** отображается текст «Аккумулятор заряжается».

Во всех остальных меню в информационном поле дисплея появляется символ сетевого штекера вместо символа аккумулятора.

Процесс зарядки может длиться разное время и автоматически приводится в соответствие со следующим кошением.

При проблемах с зарядкой на дисплее появляется соответствующее сообщение. (⇨ 11.9)

Зарядка производится автоматически лишь после падения напряжения в аккумуляторе ниже определенного значения.

Заряд:

На **индикаторе статуса** можно узнать уровень заряда, если выбрана соответствующая индикация. (⇨ 11.13)

Во всех остальных меню **символ аккумулятора** в информационном поле дисплея служит для индикации уровня заряда. (⇨ 11.3)

16. Техническое обслуживание

Опасность получения травм!
Перед всеми работами по техобслуживанию или очистке устройства необходимо внимательно прочитать главу «Техника безопасности» (⇨ 6.), в особенности раздел «Техобслуживание и ремонт» (⇨ 6.9), точно выполнять все приведенные там предписания по технике безопасности.

Перед всеми работами по техобслуживанию или очистке следует активировать блокировку устройства. (⇨ 5.2)

Перед началом работ по техобслуживанию на базовой станции вынуть сетевой штекер.

При всех работах по техобслуживанию одевать перчатки, в особенности при работах с ножом косилки.

16.1 График технического обслуживания

Интервалы технического обслуживания рассчитываются в зависимости от наработки устройства. Соответствующий счетчик «Часы кошения» можно вызвать в меню «Информация». (⇨ 11.9)

Следует точно соблюдать указанные интервалы технического обслуживания.

Работы по техническому обслуживанию в дни с активным временем:

- Произвести визуальную проверку общего состояния устройства и базовой станции.
- Проверить индикацию на дисплее – текущее время и запуск следующего кошения.
- Проверить скашиваемый участок, при необходимости убрать посторонние предметы с участка.
- Проверить зарядку аккумулятора. (⇨ 15.8)

Еженедельные работы по техническому обслуживанию:

- Очищать устройство. (⇨ 16.2)
- Проверять визуально отсутствие повреждений на ноже косилки, креплении ножа и косилочном механизме (насечки, трещин, изломы и т. п.), а также степень износа ножа. (⇨ 16.3)

Через каждые 200 часов:

- Заменить нож косилки. На дисплее появляется соответствующее напоминание. (⇨ 16.4)

Ежегодные работы по техобслуживанию:

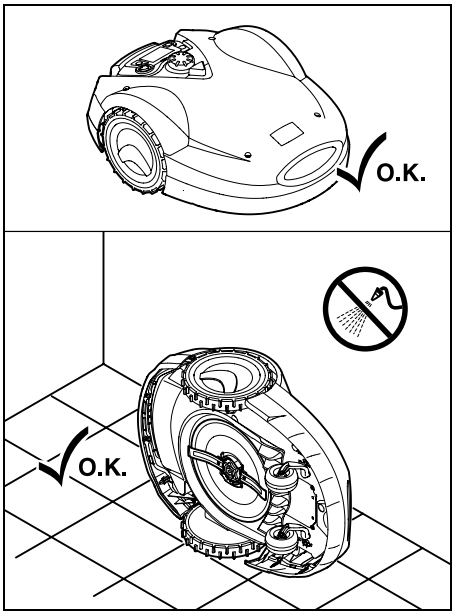
- Компания VIKING рекомендует выполнять ежегодную инспекцию в зимний период в специализированном центре VIKING. При этом особенное внимание при техобслуживании уделяется аккумулятору, электронным блокам и программному обеспечению.

(!) Чтобы специализированный центр мог выполнить все работы по техобслуживанию надлежащим образом, следует установить уровень защиты «Нет» или сообщить сотрудникам центра используемый PIN-код.

16.2 Очистка устройства

Хороший уход за устройством защищает его от повреждений и увеличивает срок службы.

Положение для очистки и технического обслуживания:



Для очистки **верхней поверхности устройства** (кожуха, пульта управления) устройство следует горизонтально поставить на ровном и твердом основании. Для очистки **нижней поверхности устройства** (ножа косилки, косилочного механизма) робота-газонокосилку поставить на левый бок и прислонить к стене, как показано на рисунке.

- Загрязнения удалять щеткой или тряпкой. В особенности чистить нож косилки и базовую станцию.
- Вначале убрать остатки травы в корпусе и косилочном механизме деревянной палочкой.
- При необходимости использовать специальный очиститель (например, специальный очиститель STIHL).

- Периодически снимать ведомый диск и удалять остатки травы. (⇨ 16.6)

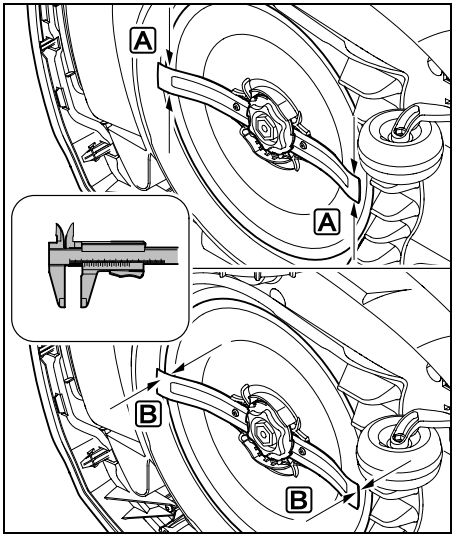
В сырую погоду ведомый диск нуждается в более частой очистке. Прилипшая грязь между ведомым диском и корпусом косилочного механизма создает трение и тем самым ведет к повышенному энергопотреблению.

16.3 Проверка износа ножа косилки

Опасность получения травм!
Изношенный нож косилки может сломаться и стать причиной получения серьезных травм. Поэтому необходимо соблюдать указания по обслуживанию ножа. Степень износа ножа косилки зависит от места и продолжительности его работы. При эксплуатации устройства на песчаной поверхности или при частой работе в условиях низкой влажности нагрузка на нож косилки повышается, и он изнашивается быстрее.

Нож косилки должен заменяться не реже, чем через каждые 200 часов работы, заточку ножа следует выполнять у специализированного дилера VIKING. (⇨ 16.5)

- Активировать блокировку устройства. (⇨ 5.2)
- Поставить робота-газонокосилку на бок и прислонить к стене в устойчивом положении. Тщательно очистить нож косилки, а также косилочный механизм. (⇨ 16.2)



Ширину ножа Ⓐ и **толщину ножа** Ⓑ следует проверять, применяя для этого штангенциркуль.

Ⓐ > 25 мм

Ⓑ > 1,3 мм

Нож нужно заменять, если измеренные значения в одном или нескольких местах достигли предельных значений.

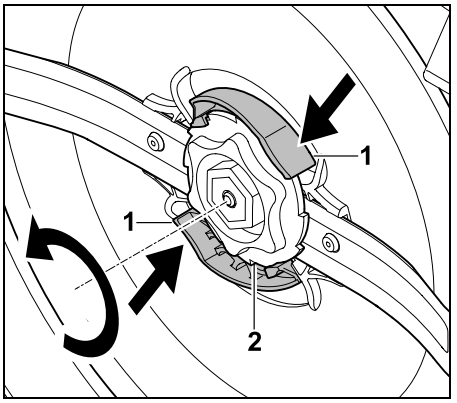
16.4 Демонтаж и монтаж ножа косилки

Нож косилки имеет расчётный срок службы 200 часов. По истечении этого срока на дисплее появляется соответствующее сообщение.

- Активировать блокировку устройства (⇨ 5.2) и надеть перчатки.

- Поставить робота-газонокосилку на бок и прислонить его к стене в устойчивом положении. Тщательно очистить нож косилки, а также косилочный механизм. (⇨ 16.2)

Демонтаж ножа косилки:



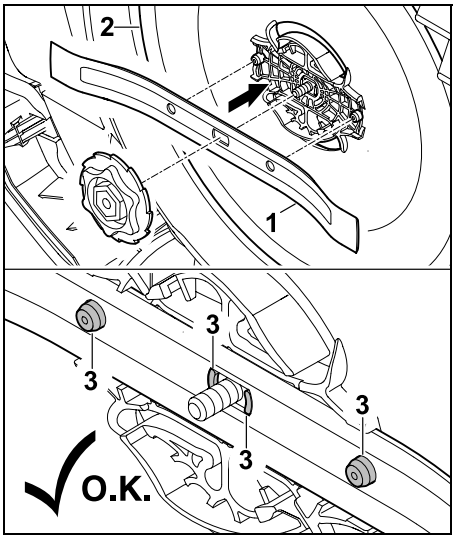
Вдавить оба язычка (1) на ведомом диске одной рукой и удерживать их в этом положении. Выкрутить фиксирующую гайку (2) другой рукой. Снять нож косилки вместе с фиксирующей гайкой.

Монтаж ножа косилки:

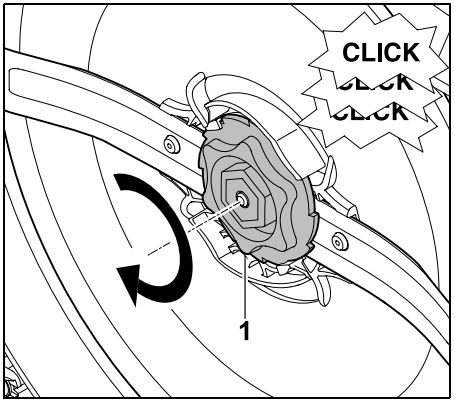
Опасность получения травм!
Перед монтажом проверить нож на наличие повреждений. Нож подлежит замене, если заметны деформации или трещины, а также если он изношен. (⇨ 16.3)

Ведомый диск и **фиксирующая гайка** должны также меняться, если они повреждены (например, сломаны, изношены). Особое внимание блокировке фиксирующей гайки в ведомом диске.

- Перед монтажом очистить нож, ведомый диск и фиксирующую гайку.



Установить нож косилки (1) на ведомый диск (2), как показано на рисунке. Следить за правильным положением позиционных выступов (3) ножа косилки.



Закрутить фиксирующую гайку (1) до упора. Во время затяжки слышны несколько щелчков. Проверить фиксированность положения ножа косилки с помощью осторожных колебаний.

- После монтажа нового ножа косилки подтвердить замену ножа в меню «Сервис». (⇨ 11.17)

16.5 Заточка ножа косилки

Компания VIKING рекомендует заменять затупленный нож на новый. Заточку ножа косилки следует производить в специализированном центре VIKING, его сотрудники владеют необходимыми техническими знаниями и имеют специальные инструменты.

Надлежащую эксплуатацию устройства можно обеспечить лишь с очень точно сбалансированным ножом косилки.

Неправильно заточенный нож (например, дисбаланс, неправильный угол заточки) увеличивает уровень шума и может привести к повреждению устройства.

16.6 Демонтаж и монтаж ведомого диска

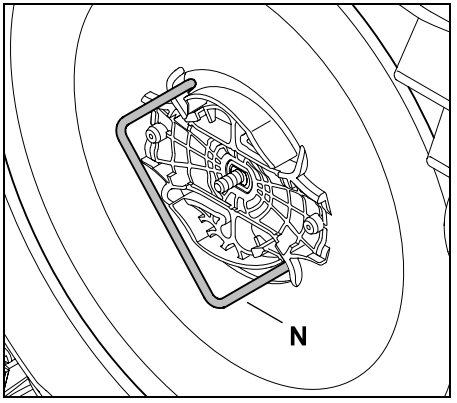
Для очистки косилочного механизма ведомый диск можно снять.

- Активировать блокировку устройства (⇨ 5.2) и надеть перчатки.

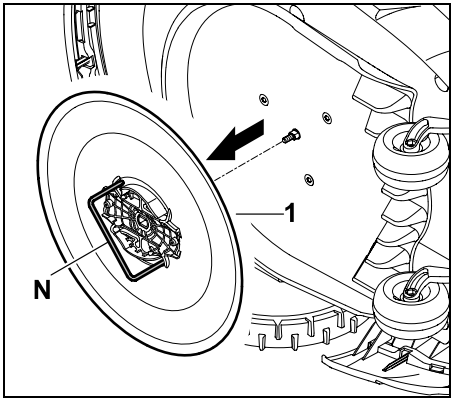
- Поставить робота-газонокосилку на бок и устойчиво прислонить к стене. Тщательно очистить нож косилки, а также косилочный механизм. (⇨ 16.2)

Демонтаж ведомого диска:

- Снять нож косилки. (⇨ 16.4)

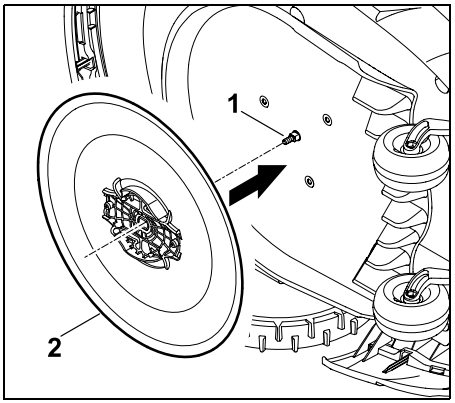


Вставить съемник (N) в ведомый диск, как показано на рисунке, и повернуть его до упора против часовой стрелки.



Поддерживать устройство одной рукой. Снять ведомый диск (1), потянув за съемник (N).

Монтаж ведомого диска:



Тщательно очистить ножевой вал (1) и крепежный элемент на ведомом диске (2). До упора надеть ведомый диск на ножевой вал.

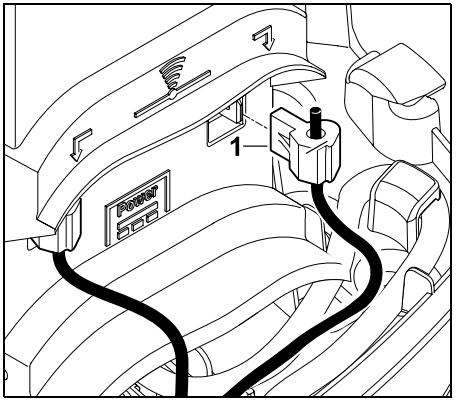
- Установить нож косилки. (⇨ 16.4)

16.7 Поиск обрыва провода

При обрыве провода на базовой станции мигает красный светодиод. (⇨ 13.1) На дисплее робота-газонокосилки появляется соответствующее сообщение.

Если обрыв провода невозможно найти в соответствии с описанием, следует обратиться к специализированному дилеру VIKING.

Поиск обрыва провода может осуществляться как при извлеченном, так и при вставленном пульте управления. Для точного поиска пульт управления должен быть вставлен в устройство.

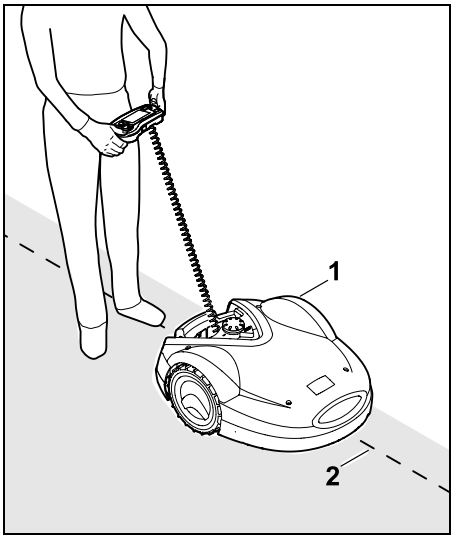


Снять крышку базовой станции и отсоединить правый конец ограничительного провода (1).

В дальнейшем поиск обрыва провода описан по часовой стрелке, то есть обход ограничительного провода начинается от базовой станции по часовой стрелке. При необходимости поиск может быть осуществлен также против часовой стрелки, однако в таком случае следует отсоединять левый конец ограничительного провода.

- На базовой станции нажать **кнопку Home** и, удерживая ее, одновременно нажать два раза **кнопку вкл./выкл.** Загорится зеленый светодиод, а красный замигает. (⇨ 13.1)
- При необходимости извлечь пульт управления. (⇨ 15.2)
- В меню «Сервис» выбрать пункт «Искать обрыв провода» и подтвердить кнопкой OK. (⇨ 11.17)

Поиск с извлеченным пультом управления:



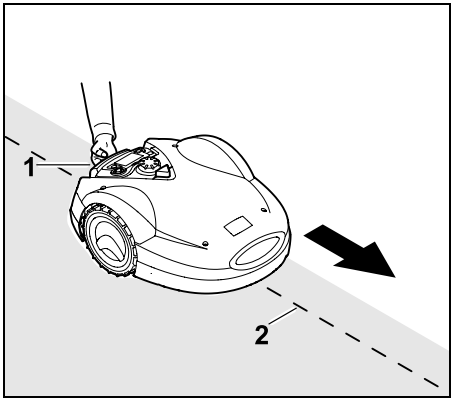
Следовать за роботом-газонокосилкой (1), идя от базовой станции вдоль кромки скашиваемого участка **по часовой стрелке**. Для этого управлять устройством с помощью пульта управления и следить за тем, чтобы ограничительный провод (2) проходил под датчиками провода. Датчики провода имеют защиту и установлены слева и справа в передней части робота-газонокосилки. При поиске обрыва провода на дисплее отображается **интенсивность сигнала**: если значение самое высокое, это значит, что датчики провода оптимально размещены над ограничительным проводом.

Если датчики провода правильно принимают сигнал провода, на дисплее отображается символ **Сигнал провода OK**.

В зоне обрыва провода интенсивность сигнала снижается, а на дисплее отображается символ **Пров.сигн.провода**.

- В месте обрыва следует соединить концы с помощью соединителя провода (⇨ 12.14), при необходимости проложить ограничительный провод заново.
- На базовой станции нажать **кнопку вкл./выкл.** Если устранение обрыва провода выполнено правильно, то загорится красный светодиод. (⇨ 13.1)

Точный поиск с установленным пультом управления:

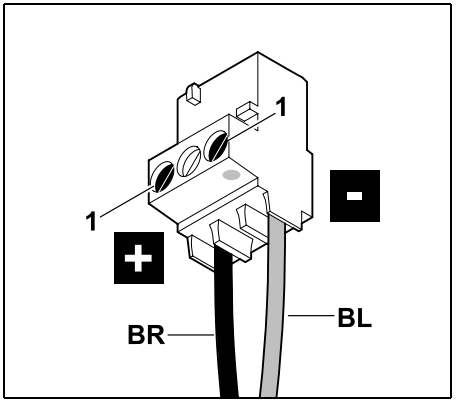


Приподнять робота-газонокосилку за ручку для переноса (1) и разгрузить приводные колеса. Идти с устройством, передвигаемым на передних колесах, вдоль ограничительного провода (2). Дальнейшая последовательность действий соответствует поиску с извлеченным пультом управления.

16.8 Штекер блока питания

Блок питания оснащен отвинчиваемым штекером.
Этот штекер можно снять на тот случай, если блок питания устанавливается внутри здания, что требует прокладки силового кабеля сквозь отверстие в стене.

Опасность получения травм!
Перед любыми работами с блоком питания необходимо извлекать сетевой штекер и отсоединять блок питания от базовой станции.
Необходимо соблюдать указания по технике безопасности, приведенные в главе «Предупреждение – опасности из-за электрического тока». (⇨ 6.3)

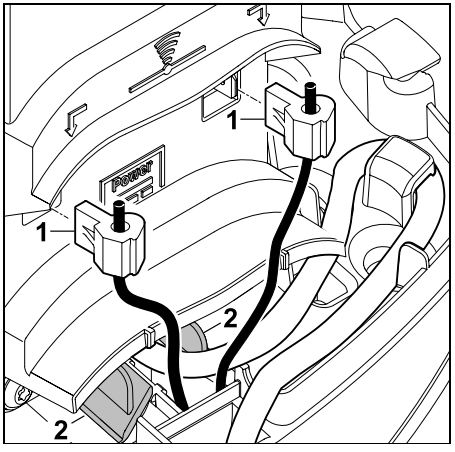


Установить в штекере синий кабель (BL) и коричневый кабель (BR), как показано на рисунке. Затянуть винты (1).

16.9 Хранение и зимний период

Перед длительным хранением робота-газонокосилки (например, в зимний период) следует выполнить следующее:

- Зарядить аккумулятор (⇨ 15.8)
- Выключить автоматический режим (⇨ 11.5)
- Активировать самый высокий уровень защиты (защита от краж) (⇨ 11.16)
- **MI 632 C, MI 632 PC:** Активировать режим питания ECO (⇨ 11.11)
- Активировать блокировку устройства (⇨ 5.2)
- Отсоединить блок питания от электросети
- Снять крышку базовой станции (⇨ 9.5)



Отсоединить ограничительный провод (1). Открыть крышки кабель-канала (2) и извлечь ограничительный провод вместе с зажимными штекерами из цоколя базовой станции.

Не снимать зажимные штекеры с ограничительного провода: они предназначены для однократного использования. Дополнительные зажимные штекеры можно приобрести у специализированного дилера VIKING. (⇨ 17.)

Не убирать ограничительный провод со скашиваемого участка.

- Отсоединить питающий кабель от базовой станции
- Установить крышку базовой станции (⇨ 9.5)
- Демонтировать базовую станцию
- Защитить свободные концы (штекеры) ограничительного провода от воздействий окружающей среды, например, замотав изолентой.
- Тщательно очистить все наружные части робота-газонокосилки и базовой станции
- Робот-газонокосилку вместе с базовой станцией и блоком питания следует хранить в обычном положении в сухом, закрытом и непыльном помещении. Установить робот-газонокосилку на базовую станцию. Убедиться в том, что устройство хранится в недоступном для детей месте.
- Робот-газонокосилку следует хранить в безопасном состоянии
- Все винты должны быть затянуты, а устаревшие предупреждения и сообщения об имеющихся опасностях актуализированы, также следует проверить все устройство на наличие износа и повреждений. Заменить изношенные или поврежденные детали.
- Имеющиеся неисправности устройства всегда следует устранять до его помещения на хранение.

Запрещено класть или хранить предметы на роботе-газонокосилке или базовой станции.

Повторный запуск робота-газонокосилки после длительного простоя:

- Подготовить скашиваемый участок: убрать все посторонние предметы с участка и при наличии высокой травы слегка подстричь обрабатываемый газон обычной газонокосилкой.
- Установить базовую станцию (⇨ 9.5) и подсоединить ограничительный провод. (⇨ 9.7)
- Зарядить аккумулятор (⇨ 15.8)
- Проверить и при необходимости установить текущее время и дату (⇨ 11.11)
- Проверить и при необходимости изменить план кошения. (⇨ 11.6)
- Включить автоматический режим (⇨ 11.5)
- **MI 632 C, MI 632 PC:**
  При необходимости активировать режим питания GPRS (⇨ 11.11) и включить защиту GPS. (⇨ 11.16)

17. Стандартные запчасти

Нож косилки:
6309 702 0102

Аккумулятор AAI 130:
для: MI 632, MI 632 C
6309 400 6510

Аккумулятор AAI 200:
для: MI 632 P, MI 632 PC
6309 400 6500

Фиксатор AFN 075:
6301 007 1010

Ограничительный провод ARB 151:
Длина: 150 м
Диаметр: 2,3 мм
0000 400 8630

Ограничительный провод ARB 501:
Длина: 500 м
Диаметр: 3,4 мм
0000 400 8625

Соединитель провода ADV 010:
6909 007 1090

Зажимной штекер AKS 010:
для провода диаметром: 2,3 мм
6909 007 1095

Зажимной штекер AKS 011:
для провода диаметром: 3,4 мм
6909 007 1096

18. Принадлежности

Для устройства имеются дополнительные принадлежности. Подробная информация предоставляется в специализированном сервисном

центре VIKING, в Интернете (www.viking-garden.com) или в каталоге VIKING.

Из соображений безопасности для работы с устройством разрешается использовать только принадлежности, допущенные компанией VIKING.

19. Сведение к минимуму износа и предотвращение повреждений

Важные указания по техническому обслуживанию и уходу для следующих групп изделий

Робот-газонокосилка, работающая от аккумулятора

Компания VIKING не несет никакой ответственности за получение травм и нанесение материального ущерба, которые произошли вследствие несоблюдения инструкции по эксплуатации, в особенности в отношении безопасности, управления и технического обслуживания, или в результате использования недопущенных навесных узлов или неоригинальных запчастей.

Для предотвращения возникновения повреждений или чрезмерного износа деталей Вашего устройства VIKING обязательно соблюдайте следующие важные указания:

1. Быстроизнашивающиеся компоненты

Некоторые детали устройства VIKING даже при использовании их по назначению подвергаются нормальному износу, и их необходимо своевременно заменять в зависимости от вида и продолжительности эксплуатации.

К ним относятся:

– нож косилки

– аккумулятор

2. Соблюдение предписаний данной инструкции по эксплуатации

Использование, техническое обслуживание и хранение устройства VIKING должны осуществляться точно так, как описано в данной инструкции по эксплуатации. Пользователь сам несет ответственность за все повреждения и ущерб, вызванные несоблюдением предписаний по технике безопасности, указаний по управлению устройством и техническому обслуживанию.

В связи с этим необходимо обратить внимание на:

– правильное обращение с аккумулятором (зарядка, хранение),

– правильное подключение к электрической сети (напряжение),

– не вносить изменения в конструкцию изделия, несогласованные с фирмой VIKING,

– не применять инструменты или комплектующие, которые не допущены или не пригодны для устройства, или являются низкокачественными,

– использовать изделия в соответствии с назначением,

– не примененять изделия во время спортивных мероприятий или соревнований,

– повреждения вследствие использования изделия с неисправными деталями.

3. Работы по техническому обслуживанию

Все работы, приведенные в разделе «Техническое обслуживание», должны выполняться регулярно.

Если эти работы пользователь не может производить самостоятельно, то необходимо обратиться в специализированный центр.

Компания VIKING рекомендует выполнять работы по техобслуживанию и ремонту только в специализированном центре VIKING.

Специализированные сервисные центры VIKING регулярно предлагают курсы и предоставляют техническую информацию.

В случае ущерба из-за повреждений вследствие невыполненных работ по техническому обслуживанию ответственность несет пользователь.

К таким повреждениям относятся:

– повреждения устройства вследствие некачественной или неправильной очистки,

– коррозийные повреждения и другие последствия неправильного хранения,

– повреждения устройства в результате применения некачественных запчастей,

– повреждения вследствие несвоевременности или недостаточности технического обслуживания, или работ по техническому обслуживанию и ремонту, которые производились неуполномоченными специалистами не в специализированных мастерских.

20. Охрана окружающей среды

Упаковка, устройство и принадлежности изготовлены из материалов, пригодных для вторичного использования.

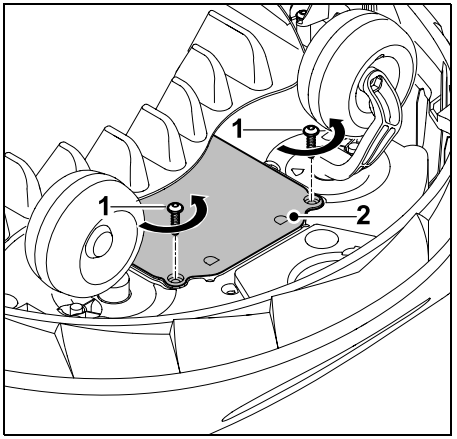
Раздельная утилизация остатков материалов, удовлетворяющая экологическим требованиям, способствует возможности многократного применения материалов. По этой причине после истечения предписанного срока службы устройство следует отправлять на пункт утилизации. При утилизации следует соблюдать данные в главе «Утилизация». (⇨ 6.11)

Такие отходы, как аккумуляторы, следует утилизировать надлежащим образом. Соблюдать местные предписания.

Не выбрасывайте литий-ионные аккумуляторы с бытовым мусором, а сдавайте их либо в специализированный центр, либо на пункт сбора вредных веществ коммунального хозяйства.

20.1 Демонтаж аккумулятора

- Активировать блокировку устройства. (⇨ 5.2)
- Установить минимальную высоту скашивания. (⇨ 9.3)
- Поставить робота-газонокосилку колесами вверх.



Выкрутить винты (1) и снять крышку (2).

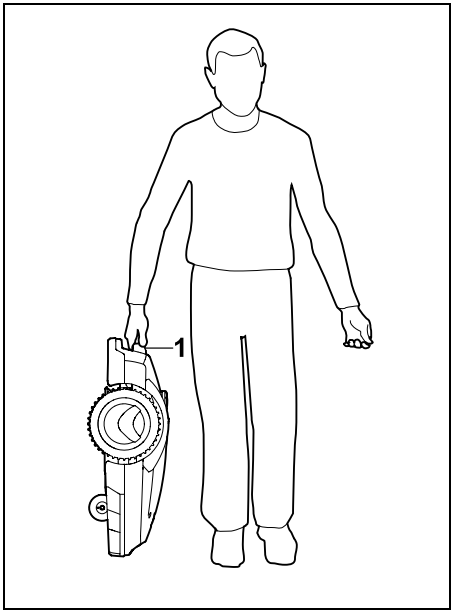
- Извлечь аккумулятор из отсека для аккумулятора (⇨ 9.2), снова установить крышку и закрутить винты.

Опасность получения травм!
Не допускать повреждения аккумулятора.

21. Транспортировка

Опасность получения травм!
Перед транспортировкой устройства необходимо внимательно прочитать главу «Техника безопасности» (⇨ 6.), в особенности раздел «Транспортировка устройства» (⇨ 6.5), точно выполнять все приведенные там предписания по технике безопасности – всегда активировать блокировку устройства. (⇨ 5.2)

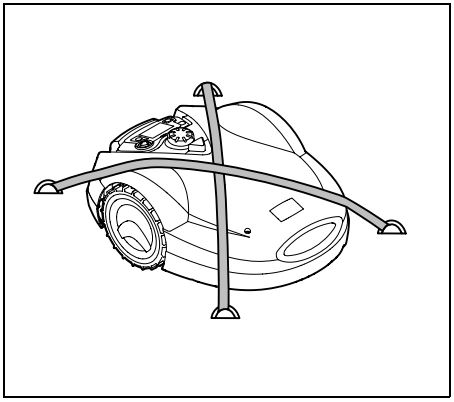
21.1 Подъем или перенос устройства



Газонокосилку следует поднимать и нести за ручку для переноски (1). Пользователь всегда должен

находиться на достаточном расстоянии от ножа косилки, особенно следить за положением ног и ступней ног.

21.2 Крепление устройства



Закрепить газонокосилку на погрузочной платформе. Для этого зафиксировать устройство с помощью подходящих средств крепления (ремней, тросов), как показано на рисунке.

Следует закреплять также транспортируемые узлы устройства (например, базовую станцию, небольшие узлы), чтобы исключить возможность соскальзывания.

22. Декларация изготовителя о соответствии директивам ЕС

Мы,

VIKING GmbH
Hans Peter Stihl-Straße 5
A 6336 Langkampfen/Kufstein

заявляем, что машина

Газонокосилка, работающая от аккумулятора в автоматическом режиме (MI)

Производитель:	**VIKING**
Тип:	MI 632.0
	MI 632.0 P
	MI 632.0 C
	MI 632.0 PC
Серийный номер	6309

с
базовой станцией

Производитель:	**VIKING**
Тип:	ADO 600
Серийный номер	6309

соответствует следующим директивам Европейского Сообщества (ЕС): 2002/96/EC, ≤2016-04-19: 2004/108/EC, ≥2016-04-20: 2014/30/EU, 2006/42/EC, 2006/66/EC, 2011/65/EC

Модели MI 632.0 C, MI 632.0 PC соответствуют также следующим директивам ЕС:
≤2016-06-12: 1999/5/EC, ≥2016-06-13: 2014/53/EU

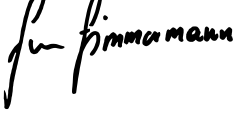
Изделия были разработаны в соответствии со следующими нормами: EN 60335-1, EN 50636-2-107

Составление и хранение технической документации:
Sven Zimmermann
VIKING GmbH

Год выпуска и серийный номер указаны на заводской табличке устройства.

Лангкампфен,
2016-01-02 (ГГГГ-ММ-ДД)

VIKING GmbH



Sven Zimmermann

Руководитель конструкторского отдела

Установленный срок службы

Полный установленный срок службы – до 20 лет. Установленный срок службы предполагает соответствующие и своевременные обслуживание и уход согласно руководству по эксплуатации.

23. Технические данные

MI 632.0, MI 632.0 P,
MI 632.0 C, MI 632.0 PC:

Серийный номер	6309
Режущая система	мульчирующий косилочный механизм
Режущий механизм	ножевая траверса
Ширина реза	28 см
Скорость вращения режущего механизма	3150 об/мин
Тип аккумулятора	литий-ионный
Напряжение аккумулятора $U_{пост. тока}$	29 В
Высота скашивания	20 - 60 мм
Класс защиты	III
Вид защиты	IPX1

MI 632.0, MI 632.0 P, MI 632.0 C, MI 632.0 PC:

В соотв. с директивой 2006/42/EC и стандартом EN 50636-2-107:

Измеренный уровень шума L_{WA}	61,0 dB(A)
Погрешность K_{WA}	2,0 dB(A)
L_{WA} + K_{WA}	63 dB(A)
Уровень звука L_{pA}	50 dB(A)
Погрешность K_{pA}	2 dB(A)
Длина	73 см
Ширина	54 см
Высота	27 см
MI 632.0, MI 632.0 C, MI 632.0 P:	
Вес	13 кг
MI 632.0 PC:	
Вес	14 кг

MI 632.0, MI 632.0 C:

Макс. размер скашиваемого участка	3000 м^2
Мощность	120 Вт
Блок питания	HLG-120H
	2,9 A
Обозначение аккумулятора	AAI 130
Энергия аккумулятора	130 Вт·ч
Емкость аккумулятора	4,5 А·ч
Вес аккумулятора	1,10 кг

MI 632.0 P, MI 632.0 PC:

Макс. размер скашиваемого участка	4000 м^2
Мощность	185 Вт

MI 632.0 P, MI 632.0 PC:

Блок питания	HLG-185H
	4,4 A
Обозначение аккумулятора	AAI 200
Энергия аккумулятора	194 Вт·ч
Емкость аккумулятора	6,8 А·ч
Вес аккумулятора	1,40 кг

Базовая станция ADO 600:

Напряжение $U_{пост. тока}$	42 В
Класс защиты	III
Вид защиты	IPX1
Вес	3 кг

Блок питания:

Напряжение $U_{перем. тока}$	100 - 240 В
Частота	50/60 Гц
Напряжение $U_{пост. тока}$	42 В
Класс защиты	II
Вид защиты	IP67

Транспортировка аккумуляторов VIKING:

Аккумуляторы VIKING удовлетворяют условиям, приведенным в руководстве ST/SG/AC.10/11/вып. 5 часть III, подраздел 38.3.

Пользователь при автомобильной перевозке может перевозить аккумуляторы VIKING к месту работы устройства без каких-либо ограничений.

При перевозках авиационным или морским транспортом необходимо соблюдать предписания, характерные для соответствующей страны.

Дополнительные указания по транспортировке см. www.viking-garden.com/safety-data-sheets

REACH:

REACH – это технический регламент ЕС, регулирующий производство и оборот химических веществ, включая их обязательную регистрацию. Информацию об исполнении предписания REACH (EG) № 1907/2006 см. на сайте www.stihl.com/reach

24. Сообщения

Сообщения информируют об актуальных ошибках, сбоях и рекомендациях. Они появляются в диалоговом окне, после нажатия кнопки OK их можно просмотреть в меню «Сообщения». (⇨ 11.9)

Рекомендации и актуальные сообщения появляются также на индикаторе статуса. (⇨ 11.2)

В подробностях сообщения можно вызвать код сообщения, время возникновения, приоритет и частоту возникновения.

– **Рекомендации** имеют приоритет «Низк.» или «Инфо», они видны на индикаторе статуса попеременно с текстом «iMow готов к работе».
Робот-газонокосилка может работать дальше, автоматический режим работы продолжается.

– **Сбои** имеют приоритет «Сред.» и требуют действия пользователя.
Робот-газонокосилка может снова работать только после устранения сбоя.

– При **ошибках** с приоритетом «Высок.» на дисплее появляется текст «Связаться со специализир. центром».
Робот-газонокосилка может работать только после устранения ошибки в специализированном центре VIKING.

Если сообщение остается активным, несмотря на предложенную помощь по устранению, то следует обратиться в специализированный центр VIKING.

Ошибки, которые могут быть устранены только в специализированном центре VIKING, в дальнейшем не перечисляются. Если подобные ошибки возникают, то специализированному центру требуется сообщить 4-значный код ошибки и текст для данной ошибки.

MI 632 C, MI 632 PC:
Сообщения, которые нарушают обычный режим работы, отправляются также в приложение. (⇨ 10.)

После отправки сообщения робот-газонокосилка переходит в режим ожидания и отключается от мобильной сети для экономии электроэнергии аккумулятора.

Сообщение:
0001 – Потеря данных
Для разблокировки нажать OK

Возможная причина:
– Выполнялось обновление программного обеспечения устройства
– Падение напряжения
– Ошибка программного или технического обеспечения

Устранение:
– После нажатия кнопки OK робот-газонокосилка работает с предварительно установленными настройками – проверить и откорректировать настройки (дату, время, план кошения)

Сообщение:
0100 – Аккум. разрядился
Зарядить аккумулятор

Возможная причина:
– Слишком низкое напряжение аккумулятора

Устранение:
– Для зарядки аккумулятора робота-газонокосилку поставить на базовую станцию (⇨ 15.8)

Сообщение:
0180 – Температура низкая
Ниже допустим. диапазона температур

Возможная причина:
– Температура робота-газонокосилки слишком низкая

Устранение:
– Поставить робота-газонокосилку в теплое место

Сообщение:
0181 – Температура высокая
Выше допустим. диапазона температур

Возможная причина:
– Температура газонокосилки слишком высокая

Устранение:
– Дать остыть роботу-газонокосилке

Сообщение:
0183 – Температура высокая
См. сообщение 0181

Сообщение:
0185 – Температура высокая
См. сообщение 0181

Сообщение:
0186 – Температура низкая
См. сообщение 0180

Сообщение:
0187 – Температура высокая
См. сообщение 0181

Сообщение:
0302 – Неиспр. прив. двиг.
Выше допустим. диапазона температур

Возможная причина:
– Температура в левом приводном двигателе слишком высокая

Устранение:
– Дать остыть роботу-газонокосилке

Сообщение:
0305 – Неиспр. прив. двиг.
Левое колесо застряло

Возможная причина:
– Перегрузка на левом приводном колесе

Устранение:
– Почистить робота-газонокосилку (⇨ 16.2)
– Устранить неровности, ямки на окашиваемом участке

Сообщение:
0402 – Неиспр. прив. двиг.
Выше допустим. диапазона температур

Возможная причина:
– Температура в правом приводном двигателе слишком высокая

Устранение:
– Дать остыть роботу-газонокосилке

Сообщение:
0405 – Неиспр. прив. двиг.
Правое колесо застряло

Возможная причина:
– Перегрузка на правом приводном колесе

Устранение:
– Очистить робота-газонокосилку (⇨ 16.2)
– Устранить неровности, ямки на скашиваемом участке

Сообщение:
0502 – Неиспр.двиг.кос.
Выше допустим. диапазона температур

Возможная причина:
– Температура двигателя косилки слишком высокая

Устранение:
– Дать двигателю остыть

Сообщение:
0505 – Неисправен двигатель косилки
Нож косилки заклинило

Возможная причина:
– Загрязнения между ведомым диском и корпусом косилочного механизма
– Не включается двигатель косилки
– Перегрузка двигателя косилки

Устранение:
– Очистить нож и косилочный механизм (⇨ 16.2)
  Очистить ведомый диск (⇨ 16.6)
– Установить большую скашивания кошения (⇨ 9.3)
– Устранить неровности (ямки, углубления) на скашиваемом участке

Сообщение:
0701 – Неиспр. аккум.
Выйти из допуст.диап. темп-р

Возможная причина:
– Температура в аккумуляторе слишком низкая или слишком высокая

Устранение:
– Поставить газонокосилку в теплое место или дать остыть – соблюдать допустимый диапазон температур аккумулятора (⇨ 6.4)

Сообщение:
0703 – Аккум. разрядился
См. сообщение 0100

Сообщение:
0704 – Аккум. разрядился
См. сообщение 0100

Сообщение:
1000 – Опрокинут.
Превышен допустимый наклон

Возможная причина:
– Датчик наклона определил опрокидывание

Устранение:
– Поставить робота-газонокосилку на колеса, проверить отсутствие повреждения и подтвердить сообщение кнопкой OK

Сообщение:
1010 – iMow поднят
Для разблокировки нажать OK

Возможная причина:
– Робот-газонокосилка был поднят за кожух

Устранение:
– Проверить подвижность кожуха и подтвердить сообщение кнопкой OK

Сообщение:
1020 – Нажата кнопка STOP
Для разблокировки нажать OK

Возможная причина:
– Была нажата кнопка STOP

Устранение:
– Подтвердить сообщение кнопкой OK

Сообщение:
1030 – Неисп. кожуха
Проверить кожух
Затем нажать OK

Возможная причина:
– Кожух не опознан

Устранение:
– Проверить кожух (подвижность, фиксированное положение) и подтвердить сообщение кнопкой OK

Сообщение:
1100 – Пульт управления
Пульт управления извлечен при движ.

Возможная причина:
– Пульт управления был извлечен во время автоматического режима работы

Устранение:
– Подтвердить сообщение кнопкой OK – после установки пульта управления автоматический режим работы опять продолжится

Сообщение:
1120 – Кожух заблокирован
Проверить кожух
Затем нажать OK

Возможная причина:
– Распознано непрерывное столкновение

Устранение:
– Освободить робота-газонокосилку, при необходимости убрать препятствие или изменить прохождение ограничительного провода – затем подтвердить сообщение кнопкой OK
– Проверить подвижность кожуха и подтвердить сообщение кнопкой OK

Сообщение:
1125 – Устранить препятствие
Пров. укладку пров.

Возможная причина:
– Ограничительный провод уложен неточно

Устранение:
– Проверить укладку ограничительного провода, контролировать расстояния шаблоном для измерения (⇨ 12.5)

Сообщение:
1130 – Заклинило
Освободить iMow
Затем нажать OK

Возможная причина:
– Робот-газонокосилка застрял
– Приводные колеса проворачиваются

Устранение:
– Освободить робота-газонокосилку, устранить неровности на скашиваемом участке или изменить прохождение ограничительного провода – затем подтвердить сообщение кнопкой OK
– Очистить приводные колеса, не допускать работу при дожде – затем подтвердить сообщение кнопкой OK (⇨ 11.12)

Сообщение:
1135 – За пределами
Поставить iMow на скаш. участок

Возможная причина:
– Робот-газонокосилка находится за пределами скашиваемого участка

Устранение:
– Перенести робот-газонокосилку на скашиваемый участок

Сообщение:
1140 – Сл. крутой
Пров. укладку пров.

Возможная причина:
– Датчик наклона определил угол наклона более 22°

Устранение:
– Изменить прохождение ограничительного провода, оградить участок газона с углом наклона более 22°

Сообщение:
1160 – Задейств-на ручка
Для разблокировки нажать OK

Возможная причина:
– Робот-газонокосилка был поднят за ручку для переноса

Устранение:
– Подтвердить сообщение кнопкой OK

Сообщение:
1170 – Нет сигнала
Пров.сигн.провод

Возможная причина:
– Сигнал провода перестал приниматься во время работы
– Робот-газонокосилка находится за пределами скашиваемого участка
– Заменены базовая станция или электронные компоненты

Устранение:
– Проверить электропитание базовой станции
– Проверить светодиод на базовой станции – во время работы красный светодиод должен непрерывно гореть (⇨ 13.1)
– Перенести робот-газонокосилку на скашиваемый участок

– Согласовать робот-газонокосилку с базовой станцией (⇨ 11.16)

Сообщение:
1180 – Отправ. iMow на базу
Автоматическая отправка на базу невозможна

Возможная причина:
– Базовая станция не найдена

Устранение:
– Проверить светодиод на базовой станции, при необходимости включить базовую станцию (⇨ 13.1)
– Проверить установку устройства на базовую станцию (⇨ 15.7)

Сообщение:
1190 – Ошибка баз. стан.
Базовая станция занята

Возможная причина:
– Базовая станция занята вторым роботом-газонокосилкой

Устранение:
– Установить робота-газонокосилку на станцию, когда она освободится

Сообщение:
1200 – Неиспр.двиг.кос.
См. сообщение 0505

Сообщение:
1210 – Неиспр. прив. двиг.
Колесо застряло

Возможная причина:
– Перегрузка на приводном колесе

Устранение:
– Очистить робота-газонокосилку (⇨ 16.2)
– Устранить неровности, ямки на скашиваемом участке

Сообщение:
1220 – Распознан дождь
Кошение прервано

Возможная причина:
– Кошение было прервано из-за дождя или не начато

Устранение:
– Действий не требуется, при необходимости отрегулировать датчик дождя (⇨ 11.12)

Сообщение:
2000 – Проблема с сигналом
Отправ. iMow на базу

Возможная причина:
– Сбой сигнала провода, необходима точная настройка

Устранение:
– Поставить робота-газонокосилку на базовую станцию – затем нажать OK

Сообщение:
2010 – Заменить нож косилки
Истек срок службы

Возможная причина:
– Нож косилки находится в эксплуатации более 200 часов, требуется замена

Устранение:
– Заменить нож косилки, затем подтвердить замену ножа в меню «Сервис» (⇨ 16.4)

Сообщение:
2020 – Рекомендация
Ежегодный сервис у дилера в серв. Центре

Возможная причина:
– Рекомендовано сервисное обслуживание устройства

Устранение:
– Обратиться в специализированный центр VIKING для проведения ежегодного сервисного обслуживания

Сообщение:
2030 – Аккумулятор
Истек срок службы

Возможная причина:
– Требуется замена аккумулятора

Устранение:
– Заменить аккумулятор в специализированном центре VIKING

Сообщение:
2032 – Неиспр. аккум. при зарядке
См. сообщение 0701

Сообщение:
2040 – Неиспр. аккум. при запуске кошения
См. сообщение 0701

Сообщение:
2050 – Коррект. план кош.
Увел. актив. время

Возможная причина:
– Периоды активного времени были сокращены/удалены или длительность кошения была увеличена – сохраненные периоды активного времени недостаточны для необходимых процессов кошения

Устранение:
– Увеличить периоды активного времени (⇨ 11.7) или уменьшить длительность кошения (⇨ 11.8)

Сообщение:
2060 – Кошение завершено
Для разблокировки нажать OK

Возможная причина:
– Кошение на дополнительном участке успешно завершено

Устранение:
– Перенести робота-газонокосилку на скашиваемый участок и установить на базовую станцию для зарядки аккумулятора (⇨ 15.7)

Сообщение:
2070 – Сигнал GPS
Нет приема на краю

Возможная причина:
– Вся кромка скашиваемого участка находится вне зоны приема

Устранение:
– Повторить объезд по краю (⇨ 11.14)
– Обратиться в специализированный центр VIKING для проведения полной диагностики

Сообщение:
2071 – Сигнал GPS
Нет приема в исход. точке 1

Возможная причина:
– Исходная точка 1 находится вне зоны приема

Устранение:
– Изменить положение исходной точки 1 (⇨ 11.15)

Сообщение:
2072 – Сигнал GPS
Нет приема в исход. точке 2

Возможная причина:
– Исходная точка 2 находится вне зоны приема

Устранение:
– Изменить положение исходной точки 2 (⇨ 11.15)

Сообщение:
2073 – Сигнал GPS
Нет приема в исход. точке 3

Возможная причина:
– Исходная точка 3 находится вне зоны приема

Устранение:
– Изменить положение исходной точки 3 (⇨ 11.15)

Сообщение:
2074 – Сигнал GPS
Нет приема в исход. точке 4

Возможная причина:
– Исходная точка 4 находится вне зоны приема

Устранение:
– Изменить положение исходной точки 4 (⇨ 11.15)

Сообщение:
2075 – Сигнал GPS
Нет приема в желаемой зоне

Возможная причина:
– Желаемая зона находится вне зоны приема

Устранение:
– Заново определить желаемую зону (⇨ 10.)

Сообщение:
2076 – Сигнал GPS
Желаемая зона не найдена

Возможная причина:
– При объезде по краю не удалось найти желаемую зону

Устранение:
– Заново определить желаемую зону. Следить за тем, чтобы желаемая зона и ограничительный провод не пересекались друг с другом (⇨ 10.)

Сообщение:
2077 – Желаемая зона
Желаемая зона вне домашней области

Возможная причина:
– Желаемая зона находится за пределами сохраненной домашней области

Устранение:
– Заново определить желаемую зону (⇨ 10.)

Сообщение:
2080 – Сеть
Нет GPRS-приема

Возможная причина:
– Нет GPRS-соединения, так как скашиваемый участок находится вне зоны приема

Устранение:
– Обратиться в специализированный центр VIKING для проведения полной диагностики

Сообщение:
2100 – Защита GPS
Зона базы покинута
Устройство блокировано

Возможная причина:
– Робот-газонокосилка покинул зону базы

Устранение:
– Вернуть робота-газонокосилку в зону базы и ввести PIN-код (⇨ 5.10)

Сообщение:
2110 – Защита GPS
Новое местоположение
Требуется переустановка

Возможная причина:
– Робот-газонокосилка был запущен на другом скашиваемом участке. Сигнал провода второй базовой станции уже сохранен.

Устранение:
– Выполнить переустановку (⇨ 11.14)

Сообщение:
2200 – SIM-статус
Продлить договор

Возможная причина:
– В скором времени истечет срок действия сервисного договора M2M

Устранение:
– В специализированном центре VIKING можно получить информацию о продлении договора

Сообщение:
4001 – Внутренняя ошибка
Выйти из допуст.диап. темп-р

Возможная причина:
– Температура аккумулятора или устройства слишком низкая или слишком высокая

Устранение:
– Поставить газонокосилку в теплое место или дать остыть – соблюдать допустимый диапазон температур аккумулятора (⇨ 6.4)

Сообщение:
4002 – Опрокинут.
См. сообщение 1000

Сообщение:
4003 – Кожух поднят
Проверить кожух
Затем нажать OK

Возможная причина:
– Был поднят кожух.

Устранение:
– Проверить кожух и подтвердить сообщение кнопкой OK.

Сообщение:
4004 – Внутренняя ошибка
Для разблокировки нажать OK

Возможная причина:
– Сбой в выполнении программы
– Прекращения подачи электропитания во время автоматического режима работы
– Робот-газонокосилка находится вне скашиваемого участка

Устранение:
– Подтвердить сообщение кнопкой OK
– Проверить подачу электропитания базовой станции – красный светодиод должен непрерывно светиться во время работы, затем нажать кнопку OK (⇨ 13.1)
– Робота-газонокосилку перенести на скашиваемый участок, затем нажать кнопку OK

Сообщение:
4005 – Внутренняя ошибка
См. сообщение 4004

Сообщение:
4006 – Внутренняя ошибка
См. сообщение 4004

Сообщение:
4008 – Внутренняя ошибка
См. сообщение 4004

25. Поиск неисправностей

🛠 При необходимости обращаться в специализированный центр, фирма VIKING рекомендует специализированный центр VIKING.

Нарушение:
Робот-газонокосилка работает не в то время

Возможная причина:
– Неправильно установлены текущее время и дата
– Активное время установлено неправильно
– Устройство было введено в работу посторонними лицами

Устранение:
– Отрегулировать текущее время и дату (⇨ 11.11)
– Отрегулировать активное время (⇨ 11.6)
– Выставить уровень защиты «Сред.» или «Высок.» (⇨ 11.16)

Неисправность:
Робот-газонокосилка не работает в период активного времени

Возможная причина:
– Аккумулятор заряжается
– Автоматический режим выключен
– Активное время деактивировано
– Распознан дождь
– Достигнута недельная длительность кошения, кошение на этой неделе больше не требуется
– Есть активное сообщение
– Пульт управления установлен неправильно
– Базовая станция не подключена к электросети
– Перебои в электроснабжении

Устранение:
– Полностью зарядить аккумулятор (⇨ 15.8)
– Включить автоматический режим (⇨ 11.5)
– Включить активное время (⇨ 11.7)
– Настроить датчик дождя (⇨ 11.12)
– Не требуется последующих действий, процессы кошения распределяются на неделю автоматически, при необходимости запустить кошение командой «Кошение» (⇨ 11.5)
– Устранить отображенную неисправность и подтвердить сообщение кнопкой OK (⇨ 11.9)
– Установить пульт управления (⇨ 15.2)
– Проверить электропитание базовой станции (⇨ 9.5)
– Проверить электропитание. Если после очередной проверки робот-газонокосилка снова распознает сигнал провода, он продолжит прерванный процесс кошения. Поэтому может пройти несколько минут, прежде чем после исчезновения напряжения будет автоматически продолжен режим кошения. Промежутки между отдельными регулярными проверками увеличиваются в зависимости от длительности перебоев в электроснабжении.

Неисправность:
Робот-газонокосилка не косит после вызова команд «Запуск кошения» или «Запуск кошения с задержкой»

Возможная причина:
– Недостаточная зарядка аккумулятора
– Распознан дождь
– Пульт управления установлен неправильно
– Сообщение активно
– На базовой станции была нажата кнопка Home – вызов базы активный

Устранение:
– Зарядить аккумулятор (⇨ 15.8)
– Настроить датчик дождя (⇨ 11.12)
– Установить пульт управления правильно (⇨ 15.2)
– Показанную неисправность устранить и подтвердить сообщение кнопкой OK (⇨ 11.9)
– Нажать кнопку Home для выключения вызова базы или выполнить снова команду после установки косилки на станции

Нарушение:
Робот-газонокосилка не работает, и на дисплее отсутствует индикация.

Возможная причина:
– Устройство в режиме ожидания
– Аккумулятор неисправен

Устранение:
– Для выхода из режима ожидания робота-газонокосилки нажать любую кнопку – появляется индикация статуса (⇨ 11.2)
– Заменить аккумулятор (🛠)

Нарушение:
Робот-газонокосилка издает шумы и вибрирует

Возможная причина:
– Нож косилки поврежден
– Косилочный механизм сильно загрязнен

Устранение:
– Заменить нож косилки – убрать препятствия с газонного участка (⇨ 16.4), (🛠)
– Очистить косилочный механизм (⇨ 16.2)

Нарушение:
Плохой результат мульчирования или кошения

Возможная причина:
– Высота травы на газоне слишком большая по отношению к высоте срезания
– Газон очень мокрый
– Нож косилки затуплен или изношен
– Периоды активного времени недостаточны, длительность кошения слишком короткая
– Размер скашиваемого участка установлен неправильно
– Скашиваемый участок с очень высокой травой
– Продолжительные перерывы из-за дождя

Устранение:
– Отрегулировать высоту срезания (⇨ 9.3)
– Настроить датчик дождя (⇨ 11.12)
Сместить активное время (⇨ 11.7)
– Заменить нож косилки (⇨ 16.4), (🛠)
– Увеличить или дополнить периоды активного времени (⇨ 11.7)
Увеличить длительность кошения (⇨ 11.8)
– Составить новый план кошения (⇨ 11.8)
– Для качественного результата кошения роботу-газонокосилке в зависимости от размера скашиваемой площади требуется времени до двух недель
– Разрешить косить во время дождя (⇨ 11.12)
Увеличить активное время (⇨ 11.7)

Нарушение:
Индикатор дисплея работает на иностранном языке

Возможная причина:
– Установка языка была изменена

Устранение:
– Установить язык (⇨ 11.11)

Нарушение:
На скашиваемом участке появляются коричневые (землистые) места

Возможная причина:
– Длительность кошения слишком большая по отношению к скашиваемому участку
– Ограничительный провод был уложен со слишком малым радиусом
– Размер скашиваемого участка установлен неправильно

Устранение:
– Уменьшить длительность кошения (⇨ 11.8)
– Откорректировать прохождение ограничительного провода (⇨ 9.6)
– Составить новый план кошения (⇨ 11.8)

Нарушение:
Процессы кошения значительно короче, чем обычно

Возможная причина:
– Трава очень высокая или слишком мокрая
– Устройство (косилочный механизм, приводные колеса) сильно загрязнены
– Аккумулятор на пределе своего срока службы

Устранение:
– Отрегулировать высоту срезания (⇨ 9.3)
Настроить датчик дождя (⇨ 11.12)
Сместить активное время (⇨ 11.7)
– Очистить устройство (⇨ 16.2)
– Заменить аккумулятор – учитывать соответствующую рекомендацию на дисплее (🛠), (⇨ 11.9)

Неисправность:
Робот-газонокосилка стоит на базе, но аккумулятор не заряжается

Возможная причина:
– Зарядка аккумулятора не требуется
– Базовая станция не подключена к электросети
– Установка косилки на базовой станции неправильная
– Зарядные контакты окислены

Устранение:
– Действий не требуется – зарядка аккумулятора производится автоматически после падения напряжения ниже определенного значения
– Проверить электропитание базовой станции (⇨ 9.5)

– Остановить робота-газонокосилку на скашиваемом участке и послать его назад к базовой станции (⇨ 11.5), при этом проверить надлежащую установку на станции – при необходимости изменить положение базовой станции (⇨ 9.5)
– Заменить зарядные контакты (🛠)

Нарушение:
iMow не встает на базу

Возможная причина:
– Неровности в области въезда у базовой станции
– Загрязненные приводные колеса или загрязненная опорная пластина
– Ограничительный провод неправильно уложен в зоне базовой станции
– Концы ограничительного провода не укорочены

Устранение:
– Устранить неровности в области въезда у базовой станции (⇨ 9.5)
– Очистить приводные колеса и опорную пластину базовой станции (⇨ 16.2)
– Ограничительный провод уложить заново – следить за правильным прохождением провода в зоне базовой станции (⇨ 9.6)
– Ограничительный провод укоротить в соответствии с описанием и уложить без запаса провода – выступающие концы не сматывать (⇨ 9.7)

Нарушение:
Робот-газонокосилка проезжает мимо базовой станции или устанавливается с перекосом

Возможная причина:
– Сигнал провода подвержен воздействиям окружающей среды
– Ограничительный провод неправильно проложен в зоне базовой станции

Устранение:
– Заново состыковать робота-газонокосилку и базовую станцию, при этом следить за тем, чтобы робот-газонокосилка ровно стоял на базовой станции (⇨ 11.16)
– Заново проложить ограничительный провод, при этом следить за правильным прохождением провода в зоне базовой станции (⇨ 9.6) Проверить надлежащее подключение концов ограничительного провода к базовой станции (⇨ 9.7)

Нарушение:
Робот-газонокосилка переехал ограничительный провод

Возможная причина:
– Ограничительный провод уложен неправильно, расстояния выбраны неправильно
– Слишком большой наклон скашиваемого участка
– Магнитные поля влияют на работу робота-газонокосилки

Устранение:
– Проверить укладку ограничительного провода (⇨ 11.14), контролировать расстояния шаблоном для измерения (⇨ 12.5)
– Проверить укладку ограничительного провода, заблокировать зоны с большим наклоном (⇨ 11.14)
– Обращайтесь в специализированный центр VIKING (🛠)

Нарушение:
Робот-газонокосилка часто застревает

Возможная причина:
– Высота срезания слишком низкая
– Приводные колеса загрязнены
– Углубления, препятствия на скашиваемом участке

Устранение:
– Увеличить высоту срезания (⇨ 9.3)
– Очистить приводные колеса (⇨ 16.2)
– На скашиваемом участке устранить углубления, установить закрытые зоны вокруг препятствий, убрать препятствия (⇨ 9.6)

Неисправность:
Датчик на бампере не срабатывает, когда робот-газонокосилка сталкивается с препятствием

Возможная причина:
– Низкое препятствие (менее 10 см в высоту)
– Препятствие не закреплено на основании: например, упавшие фрукты или теннисный мяч

Устранение:
– Убрать препятствие или выделить его в закрытую зону (⇨ 12.7)
– Устранить препятствие

Неисправность:
Колея на краю окашиваемого участка

Возможная причина:
– Слишком частое кошение по краям
– Исходные точки в пользовании
– Аккумулятор очень часто заряжается в конце своего срока службы

Устранение:
– Выключить кошение по краям или уменьшить до одного раза в неделю (⇨ 11.14)
– Все процессы кошения запускать у базовой станции на подходящих для скашивания участках (⇨ 11.15)
– Заменить аккумулятор – учитывать соответствующую рекомендацию на дисплее (🛠), (⇨ 24.)

Нарушение:
Нескошенная трава на краю скашиваемого участка

Возможная причина:
– Кошение по краям выключено
– Ограничительный провод уложен неточно
– Трава вне досягаемости ножа косилки

Устранение:
– Косить по краям один или два раза в неделю (⇨ 11.14)
– Проверить укладку ограничительного провода (⇨ 11.14), контролировать расстояния шаблоном для измерения (⇨ 12.5)
– Нескошенные зоны регулярно обрабатывать подходящим триммером для газонов

Неисправность:
Нет сигнала провода

Возможная причина:
– Базовая станция выключена – не светится никакой светодиод
– Базовая станция не подключена к электросети – не светится никакой светодиод
– Ограничительный провод не подключен к базовой станции – мигает красный светодиод
– Ограничительный провод оборван – мигает красный светодиод
– Робот-газонокосилка не согласован с базовой станцией
– Электронный блок неисправен

Устранение:
– Включить базовую станцию (⇨ 13.1)
– Проверить электропитание базовой станции (⇨ 9.5)
– Подсоединить ограничительный провод к базовой станции (⇨ 9.7)
– Найти обрыв провода (⇨ 16.7), затем отремонтировать ограничительный провод с помощью соединителей провода (⇨ 12.14)
– Согласовать робота-газонокосилку с базовой станцией (⇨ 11.16)
– Обратитесь в специализированный центр VIKING (🛠)

Неисправность:
Робот-газонокосилка не принимает сигнал GPS

Возможная причина:
– В данный момент устанавливается соединение со спутниками
– В зоне досягаемости 3 и менее спутника
– Устройство находится вне зоны приема

Устранение:
– Дополнительных действий не требуется, процесс установления соединения может занять несколько минут
– Обойти или убрать отражающие сигнал препятствия (например, деревья, козырьки)

Неисправность:
Робот-газонокосилка не может подключиться к мобильной сети

Возможная причина:
– Скашиваемый участок находится вне зоны приема
– Истек срок действия сервисного договора M2M
– Не активирован радиомодуль

Устранение:
– Продлить договор в специализированном центре VIKING (🛠)
– Обратиться в специализированный центр VIKING для активации радиомодуля (🛠)

Неисправность:
Не удается установить соединение между роботом-газонокосилкой и приложением

Возможная причина:
– Радиомодуль деактивирован
– Робот-газонокосилка находится в режиме ожидания
– Отсутствует Интернет-соединение

– Робот-газонокосилка привязан к неправильному адресу электронной почты

Устранение:
– Во время возврата устройства на базу или при его заезде на базовую станцию радиомодуль отключен, после чего он снова активируется, и восстанавливается доступ к роботу-газонокосилке.
– Активировать робота-газонокосилку, нажав любую кнопку, а также настроить режим питания «GPRS» (⇨ 11.11)
– Подключить устройство, на котором установлено Приложение, к Интернету
– Исправить адрес электронной почты (⇨ 10.)

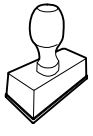
26. График сервисного обслуживания

26.1 Подтверждение передачи

Модель: _____

Серийный номер:

Дата: __.__.____



Следующий техосмотр

Дата: __.__.____

26.2 Подтверждение сервисного обслуживания

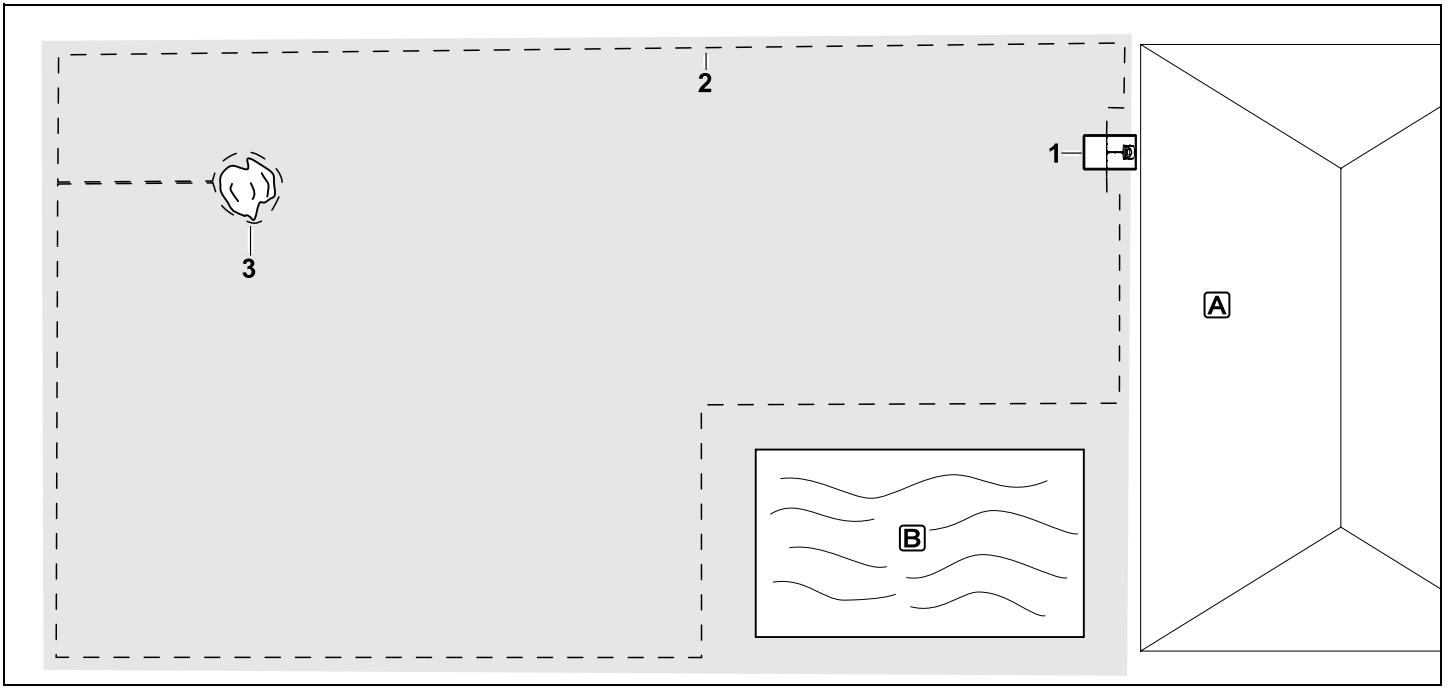
2

В случае выполнения работ по техобслуживанию передайте эту «Инструкцию по эксплуатации» в Ваш специализированный сервисный центр VIKING.
В центре в соответствующих полях поставят отметку о проведении работ по сервисному обслуживанию.

Сервисное обслуживание проведено

Дата следующего сервисного обслуживания

27. Примеры настройки



Прямоугольный скашиваемый участок с отдельно стоящим деревом и бассейном

Базовая станция:
Местоположение (1) прямо у дома A

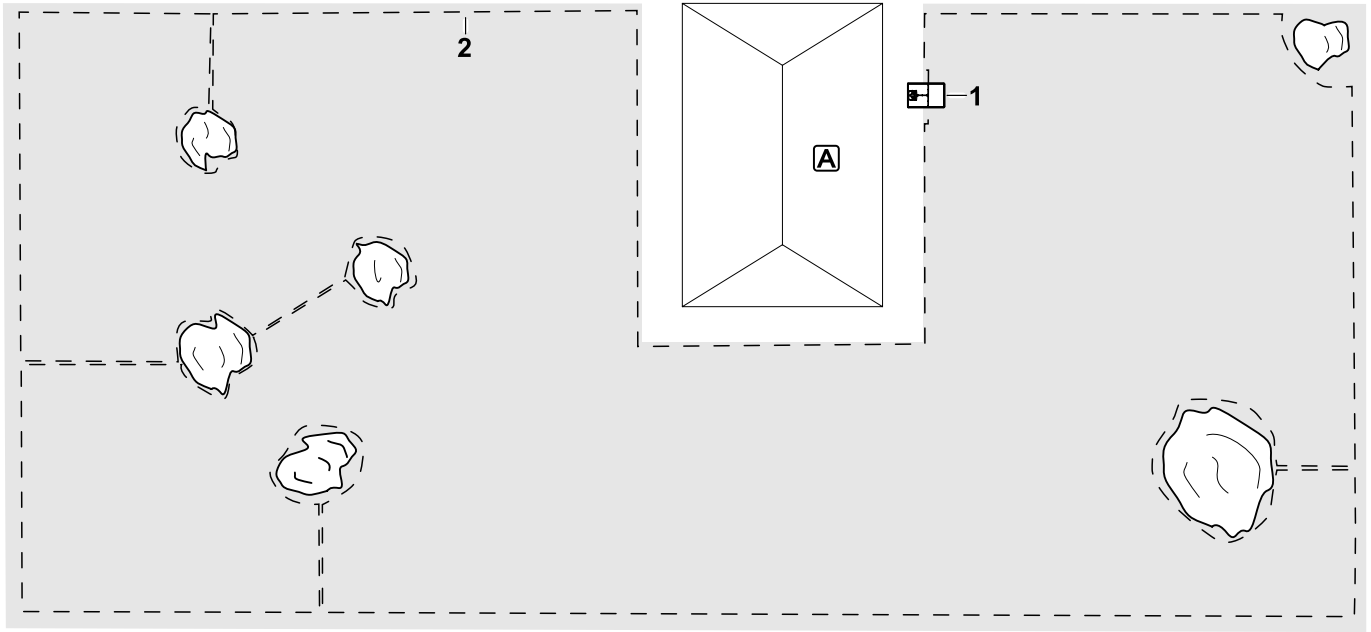
Закрытая зона:
Установка вокруг отдельно стоящего дерева (3), начиная от соединительного участка, установленного под прямым углом к краю.

Бассейн:
Расстояние между ограничительным проводом (2) и бассейном B: **100 см**

Отступы для провода: (⇨ 12.5)
Отступ до препятствий, по которым можно передвигаться, например террасы или дорожки: **0 см**
Отступ до высоких препятствий: **27 см**
Отступ до дерева: **37 см**
Отступ до водоёма: **100 см**

Программирование:
После определения размера скашиваемого участка никаких других согласований не требуется.

Особенности:
Нескошенные зоны вокруг бассейна следует регулярно косить вручную или обрабатывать подходящим триммером для газонов.



Скашиваемый участок U-образной формы с несколькими отдельно стоящими деревьями

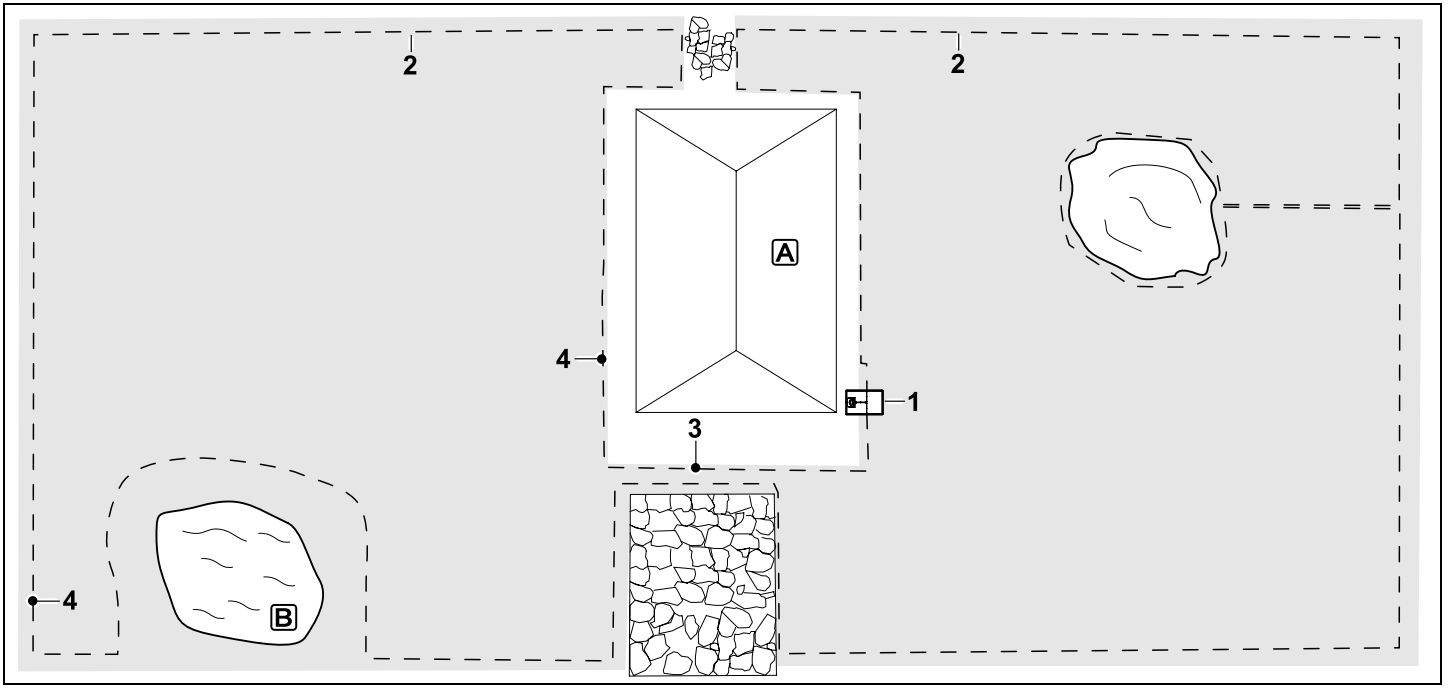
Базовая станция:
Местоположение (1) прямо у дома A

Закрытые зоны:
Установка вокруг отдельно стоящих деревьев, начиная от соединительных участков, установленных под прямым углом к краю (2), 2 закрытые зоны соединены одним соединительным участком.

Отступы для провода: (⇨ 12.5)
Отступ до препятствий, по которым можно передвигаться, например террасы или дорожки: **0 см**
Отступ до деревьев: **37 см**
Отступ до высоких препятствий: **27 см**

Программирование:
После определения размера скашиваемого участка никаких других согласований не требуется.

Особенности:
Дерево в углу скашиваемого участка: зону за отделенным деревом следует регулярно обрабатывать с помощью подходящего триммера для газонов или оставить в виде лужайки с высокой травой.



Скашиваемый участок, разделенный на две части, с прудом и отдельно стоящим деревом

Базовая станция:
Местоположение (1) прямо у дома A

Закрытая зона:
Установка вокруг отдельно стоящего дерева, начиная от соединительного участка, установленного под прямым углом к краю.

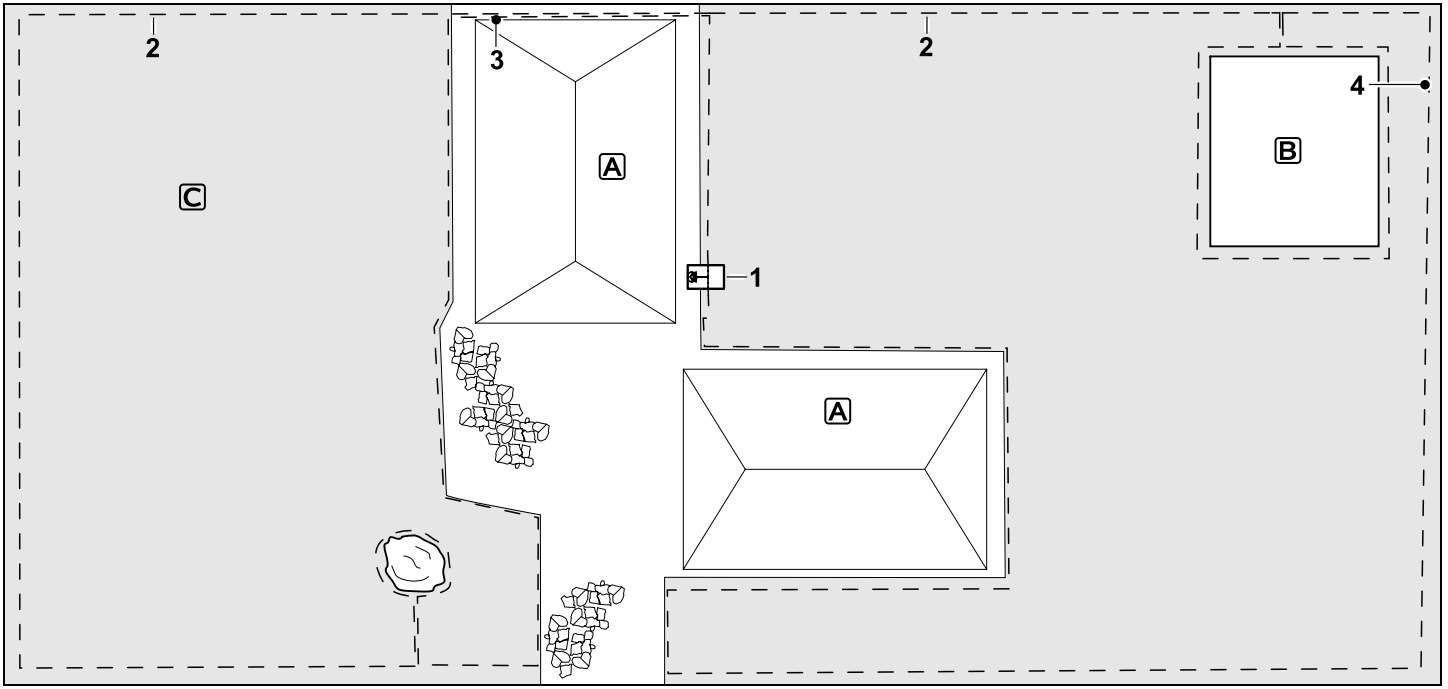
Пруд:
Расстояние между ограничительным проводом (2) и прудом B: **100 см**

Отступы для провода: (⇨ 12.5)
Отступ до препятствий, по которым можно передвигаться, например террасы или дорожки: **0 см**
Отступ до высоких препятствий: **27 см**
Отступ вокруг дерева: **37 см**
Отступ до водоёма: **100 см**

Узкое место:
Установка прохода (3) (⇨ 12.9)
Отступы для провода: **27 см**

Программирование:
Определить общий размер скашиваемого участка, запрограммировать 2 исходных точки (4) (вблизи базовой станции и в изломанной угловой зоне у пруда) – частота запуска соответственно 2 из 10 выездов (⇨ 11.15)

Особенности:
Нескошенные зоны, например вокруг пруда, следует регулярно косить вручную или обрабатывать подходящим триммером для газонов.



Если окашиваемый участок разделен на две части, то робот-газонокосилка не может самостоятельно переехать с одного скашиваемого участка на другой.

Базовая станция:
Местоположение (1) прямо рядом с домами A

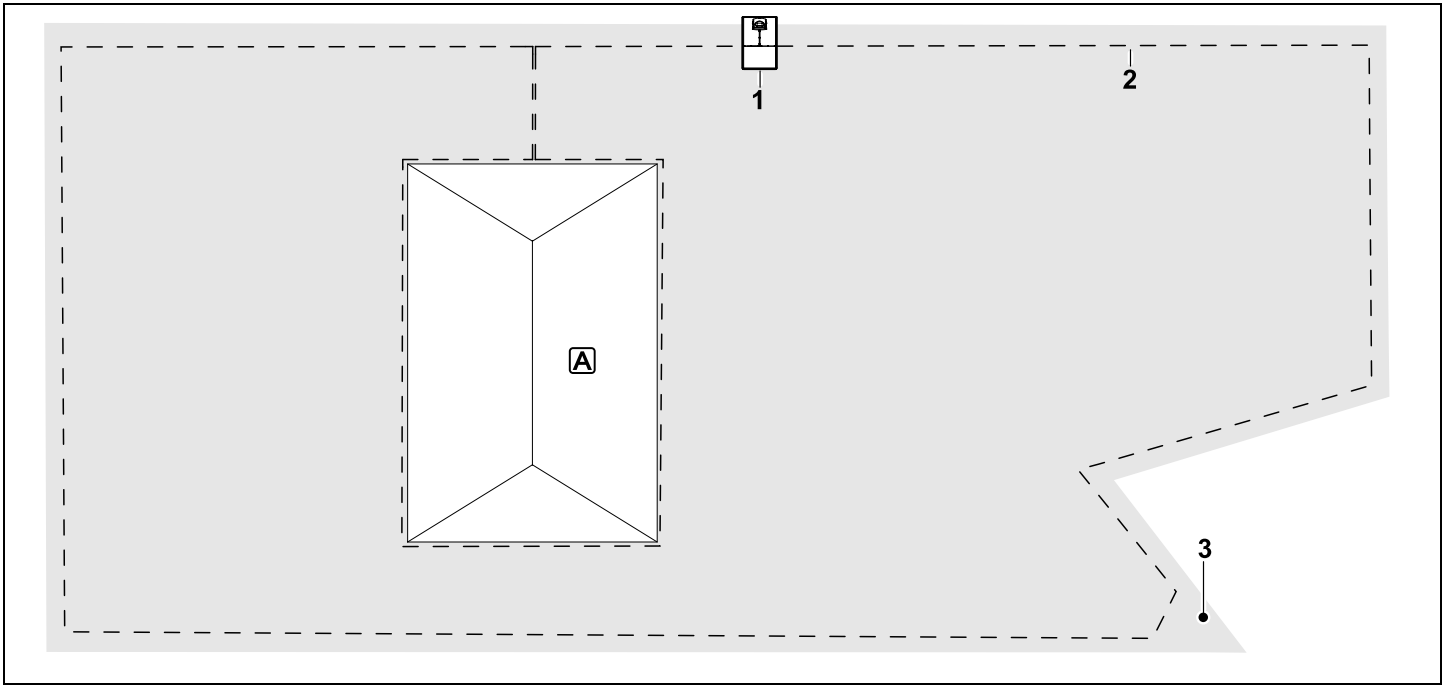
Закрытые зоны:
Установка вокруг отдельно стоящего дерева и вокруг огорода B, начиная от соединительного участка, установленного под прямым углом к краю.

Отступы для провода: (⇨ 12.5)
Отступ до препятствий, по которым можно передвигаться, например террасы или дорожки: **0 см**
Отступ до высоких препятствий: **27 см**
Отступ до дерева: **37 см**
Минимальный отступ провода в узких местах за огородом: **54 см**

Дополн. участок:
Установка дополнительного участка C, соединительный участок (3) по террасе, спрятанный в кабель-канале.

Программирование:
Определить размер скашиваемого участка (без дополнительного участка), запрограммировать 1 исходную точку (4) в узком месте – частота запуска 2 из 10 выездов (⇨ 11.15)

Особенности:
Несколько раз в неделю переносить робот-газонокосилку на дополнительный участок и активировать команду «Запуск кошения». (⇨ 15.5)
Учитывать объём работ. (⇨ 14.4)
При необходимости установить два отдельных скашиваемых участка с 2 базовыми станциями.



Скашиваемый участок вокруг отдельно стоящего здания.

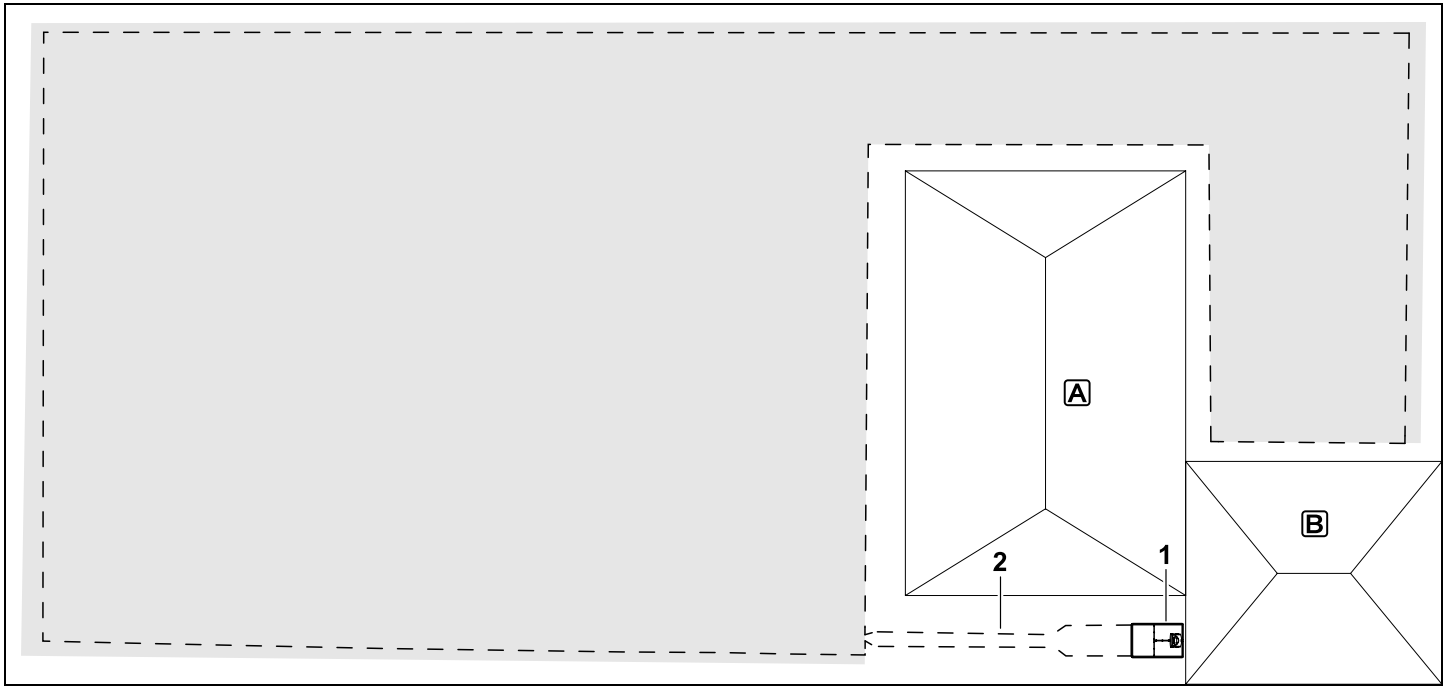
Базовая станция:
Местоположение (1) на кромке скашиваемого участка.
Дом A выделен в закрытую зону, поэтому базовую станцию невозможно установить в непосредственной близости от дома.
Проложить сетевой кабель от дома к базовой станции в подходящем кабель-канале.

Закрытая зона:
Установка вокруг дома, начиная от соединительного участка, установленного под прямым углом к краю.

Отступы для провода: (⇨ 12.5)
Отступ до препятствий, по которым можно передвигаться, например террасы или дорожки: **0 см**
Отступ до высоких препятствий, например стен или заборов по краю: **27 см**

Программирование:
После определения размера скашиваемого участка никаких других согласований не требуется.

Особенности:
В зоне заостренного угла газона (3) проложить ограничительный провод, как показано на рисунке, исключая при этом углы меньше 90°. (⇨ 9.6)
Зону в углу газона следует регулярно обрабатывать подходящим триммером для газонов.



Скашиваемый участок вокруг отдельно стоящего дома с внешней базовой станцией (1)

Базовая станция:
Местоположение прямо у гаража B и за домом A.

Отступы для провода: (⇨ 12.5)
Отступ до препятствий, по которым можно передвигаться, например террасы или дорожки: **0 см**
Отступ до высоких препятствий: **27 см**

Программирование:
После определения размера скашиваемого участка никаких других согласований не требуется.

Особенности:
Установка прохода (2) с заездом в виде воронки (⇨ 12.9)
Отступы для провода: **27 см**

Проход ведет к внешней базовой станции (1). За один метр до базовой станции увеличить отступ от провода в проходе до ширины основной плиты. (⇨ 9.5)
Учитывать необходимое пространство в проходе и рядом с базовой станцией.

Lugupeetud klient

Täname teid, et valisite VIKINGi kvaliteettoote.

See toode on valmistatud kaasaegseimate tootmismeetoditega ja kõiki kvaliteedinõudeid järgides, sest meie eesmärk on saavutatud alles siis, kui teie olete seadmega rahul.

Kui teil on seadme kohta küsimusi, pöörduge palun müügiesindusse või otse meie turustusfirmasse.

Rohkelt rõõmu VIKINGi seadme kasutamisel soovib teile

Dr. Peter Pretzsch

tegevjuht

1. Sisukord

Selles kasutusjuhendis **342**
Üldine teave 342
Regionaalsed variandid 342
Juhised selle kasutusjuhendi lugemiseks 342
Seadme kirjeldus **344**
Robotniiduk 344
Dokkimisjaam 345
Juhtkonsool 346
Robotniiduki tööpõhimõte **347**
Tööpõhimõte 347
Käsitsi niitmine 348
Turvaseadised **348**
Nupp STOP 348
Seadmelukk 348
Kaitsekatted 348
Kahe-käe-kasutus 349
Põrkeandur 349
Ülestõstmiskaitse 349
Kaldenurga andur 349
Ekraani valgustus 349
Vargusevastane kaitse 349
GPS-kaitse 349
Ohutusnõuded **349**
Üldine teave 349
Riietus ja varustus 350
Hoiatus – ohud elektrivoolu tõttu 351
Aku 351
Seadme transport 352
Enne kasutuselevõttu 352
Programmeerimine 353
Töö ajal 353
Hooldus ja remont 354
Hoiulepanek pikemate tööpauside korral 355
Jäätmekäitlus 355
Sümbolite kirjeldus **355**
Tarnekomplekt **356**
Esmakordne paigaldamine **357**
Esmakordse paigaldamise juhised 357
Aku paigaldamine 357
Niitmiskõrguse reguleerimine 358
Keele, kuupäeva, kellaaja seadistamine 358
Dokkimisjaama installimine 358
Piiramistraadi paigaldamine 362
Piiramistraadi ühendamine 363
Robotniiduki ja dokkimisjaama ühendamine 366
Paigalduse kontrollimine 367
Robotniiduki progammeerimine 367
Esmapaigaldamise lõpetamine 368
Esimene niitmine pärast esmakordset paigaldamist 369
VIKING iMow rakendus **369**
Menüü **370**
Käsitsemisjuhised 370
Olekunäidik 371
Teabeala 372
Peamenüü 373
Käsklused 373
Niiduplaan 374
Aktiivajad 374
Niitmise kestus 375
Teave 375
Seadistused 376
iMow – seadistused 376
Vihmaanduri seadistamine 377
Olekunäidiku seadistamine 377
Paigaldus 378

Trükitud kloorivabalt pleegitatud paberile. Paber on taaskasutatav. Kaaneümbris on halogeenivaba.

Käivituspunktide seadistamine 378
Ohutus 379
Teenindus 380
Piiramistraat 381
Piiramistraadi paigaldamise plaanimine 381
Niidupinna joonise koostamine 381
Piiramistraadi paigaldamine 382
Piiramistraadi ühendamine 382
Traadivahemikud – iRuleri kasutamine 382
Kitsad kohad 383
Tõkestatud alad 383
Lisapinnad 384
Läbikäigud 385
Ühendusradade paigaldamine 386
Äärte täpne niitmine 386
Langev maastik niidupinnal 387
Traadivarude paigaldamine 387
Traadi ühendusklemmi kasutamine 387
Dokkimisjaam 388
Dokkimisjaama juhtelemendid 388
Niitmisjuhised 389
Üldine teave 389
Multšimine 389
Aktiivajad 389
Niitmise kestus 389
Kodupiirkond (MI 632 C, MI 632 PC) 389
Käsitsi niitmine 389
Seadme käivitamine 390
Ettevalmistamine 390
Juhtkonsooli eemaldamine ja paigaldamine 390
Programmi muutmine 390
Automaatne niitmine 391
Aktiivaegadest sõltumatu niitmine 391
Käsitsi niitmine 392
Robotniiduki dokkimine 392
Aku laadimine 393
Hooldus 393
Hooldusplaan 393
Seadme puhastamine 393
Niitmistera kulumispiiride kontrollimine 394
Niitmistera eemaldamine ja paigaldamine 394
Niitmistera teritamine 395
Liugplaadi eemaldamine ja paigaldamine 395
Traadimurru otsing 396
Võrguadapteri pistik 397
Hoiulepanek ja talvepaus 397
Tavalised varuosad 398
Tarvikud 398
Kulumise minimeerimine ja kahjude vältimine 399
Keskkonnakaitse 399
Aku eemaldamine 399
Transport 400
Seadme tõstmine või kandmine 400
Seadme kinnitamine 400
Tootja CE-vastavusdeklaratsioon 400
Tehnilised andmed 401
Teated 402
Tõrkeotsing 407
Teenindusplaan 411
Üleandmise kinnitus 411
Teeninduse kinnitus 411
Paigaldusnäited 412

2. Selles kasutusjuhendis

2.1 Üldine teave

See kasutusjuhend on tootja **originaalkasutusjuhend** EÜ direktiivi 2006/42/EC mõistes.

Ettevõte VIKING arendab pidevalt oma tootevalikut; seepärast jätame endale õiguse muuta tarnekomplektide kuju, tehnikat ja varustust.
Sellest tulenevalt ei ole selle brošüüri andmete ja jooniste alusel õigust esitada nõudeid.

See kasutusjuhend on autoriõigusega kaitstud. Kõik õigused kaitstud, eelkõige paljundamise, tõlkimise ja elektroonilistes süsteemides töötlemise õigus.

2.2 Regionaalsed variandid

VIKING tarnib seadmeid olenevalt tarneriigist erinevate pistikute ja lülititega.

Piltidel on seadmed kujutatud europistikutega, teistsuguste pistikutega seadmete elektrivõrku ühendamine toimub sarnasel viisil.

2.3 Juhised selle kasutusjuhendi lugemiseks

Pildid ja tekstid kirjeldavad kindlaid käsitsusvõtteid.

Selles kasutusjuhendis selgitatakse kõiki seadmel paiknevaid piltsümboleid.

Vaatesuund

Vaatesuund „**vasaku**" ja „**parema**" kasutamisel kasutusjuhendis: kasutaja seisab seadme taga ja vaatab sõidusuunas ettepoole.

Viide peatükile

Lisaselgitusteks viitavad nooled vastavale peatükile ja alapeatükile. Siin on näide, kuidas viidatakse peatükile: (⇨ 2.1)

Tekstilõikude märgistamine

Kirjeldatud juhised võivad olla märgistatud nii, nagu on kujutatud alljärgnevates näidetes.

Käsitsusvõtted, mis nõuavad kasutaja sekkumist:

- keerake polt (1) kruvikeeraja abil välja, vajutage hooba (2) ...

Üldised loendid:

– toote kasutamine spordiüritustel või võistlustel

Eriti tähtsad tekstid

Eriti tähtsad tekstilõigud on tähistatud allpool kirjeldatud sümbolitega, et neid kasutusjuhendis eraldi esile tõsta.

Oht!
Õnnetuste ja raskete kehavigastuste oht inimestele. Nõutakse või keelatakse teatud kindlat käitumisviisi.

Hoiatus
Inimeste vigastamise oht! Teatud käitumine väldib võimalikke või tõenäolisi vigastusi.

Ettevaatust!
Kergeid vigastusi või materiaalset kahju saab teatud käitumisviisiga vältida.

Märkus
Teave seadme paremaks kasutamiseks ja võimalike käsitsusvigade vältimiseks.

Tekstid koos pildiviidetega

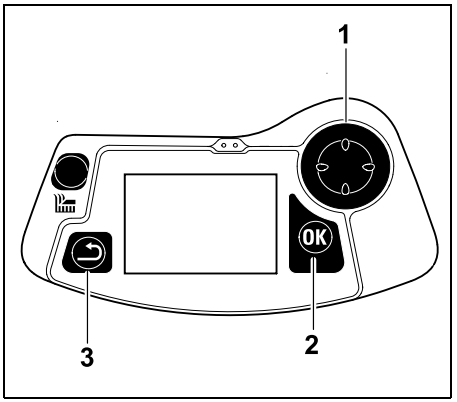
Osad seadme kasutamiseks vajalikud joonised asuvad kohe kasutusjuhendi alguses.

Kaamerasümbol seob pildilehekülgedel olevad pildid vastava tekstiosaga kasutusjuhendis.

Pildid koos tekstilõikudega

Käsitsusvõtted viitega konkreetsele pildile leiate kohe vastava numbriga joonise järelt.

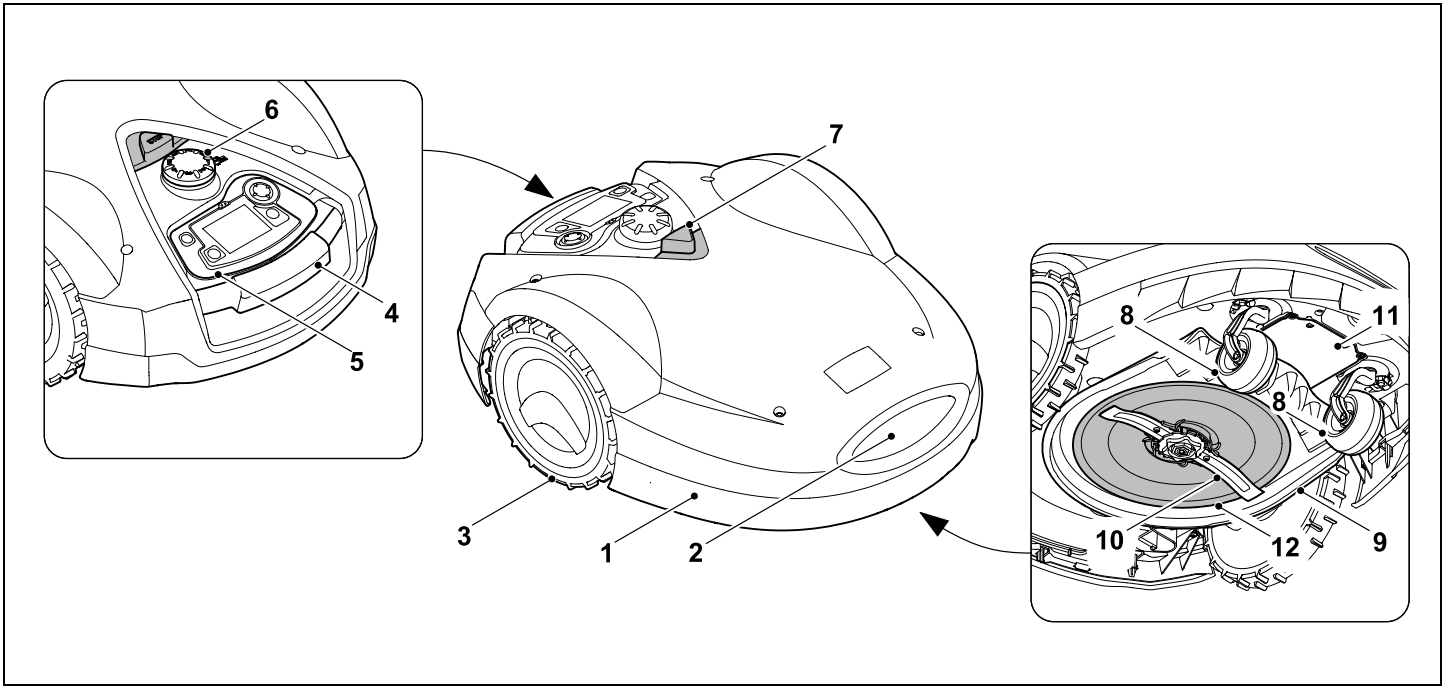
Näide



Rist-juhtraud (1) on mõeldud menüüdes navigeerimiseks, nupuga OK (2) saab seadistusi kinnitada ja menüüsid avada. Tagasiliikumise nupuga (3) saab menüüdest lahkuda.

3. Seadme kirjeldus

3.1 Robotniiduk



1 Liikuvalt toetuv põhikate (⇨ 5.5), (⇨ 5.6)

2 Laadimiskontaktid: ühenduskontaktid dokkimisjaamaga

3 Tagaratas

4 Kandesang (⇨ 5.6)

5 Eemaldatav juhtkonsool (⇨ 3.3), (⇨ 15.2)

6 Niitmiskõrguse reguleerimise pöördkäepide (⇨ 9.3)

7 Nupp STOP (⇨ 5.1)

8 Esiratas

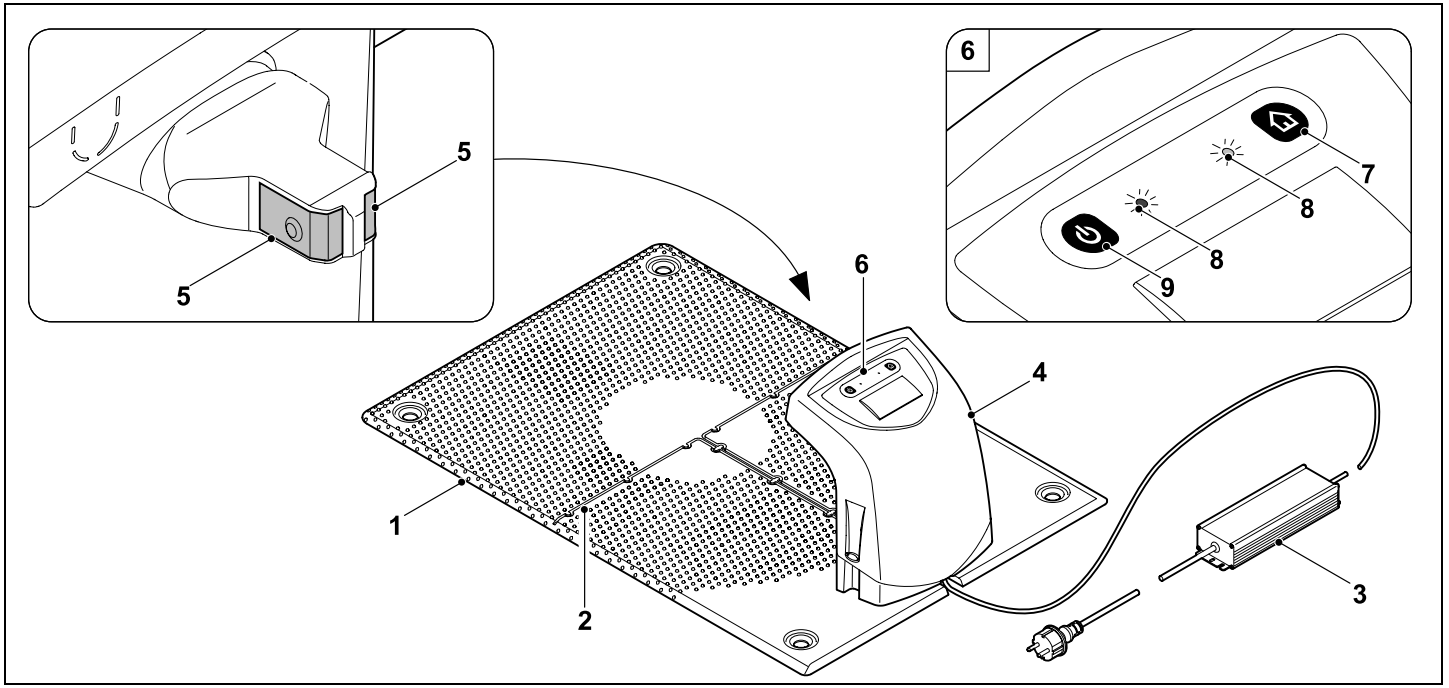
9 Niiduseade

10 Mõlemalt poolt teritatud niitmistera (⇨ 16.3)

11 Akukamber

12 Veoketas

3.2 Dokkimisjaam



1 Alusplaat

2 Kaablijuhikud piiramistraadi paigaldamiseks (⇨ 9.7)

3 Võrguadapter

4 Eemaldatav kate (⇨ 9.5)

5 Laadimiskontaktid: ühenduskontaktid robotniidukiga

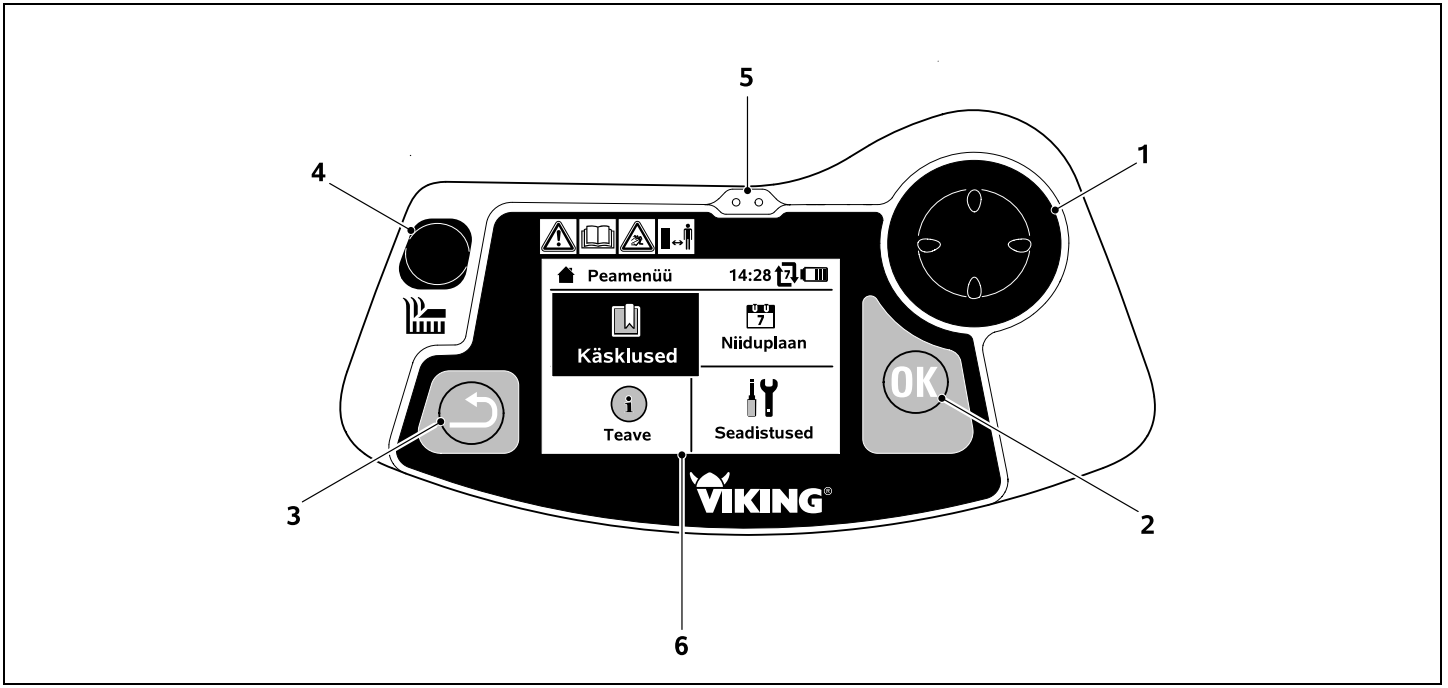
6 Juhtpaneel 2 nupu ja 2 LEDiga (⇨ 13.1)

7 Nupp Home

8 LED-näidik

9 Toitenupp

3.3 Juhtkonsool



1 rist-juhtraud:
robotniiduki juhtimine (⇨ 4.2)
menüüdes navigeerimine (⇨ 11.1)

2 nupp OK:
käsitsi niitmine (⇨ 4.2)
menüüdes navigeerimine (⇨ 11.1)

3 tagasiliikumise nupp:
menüüdes navigeerimine (⇨ 11.1)

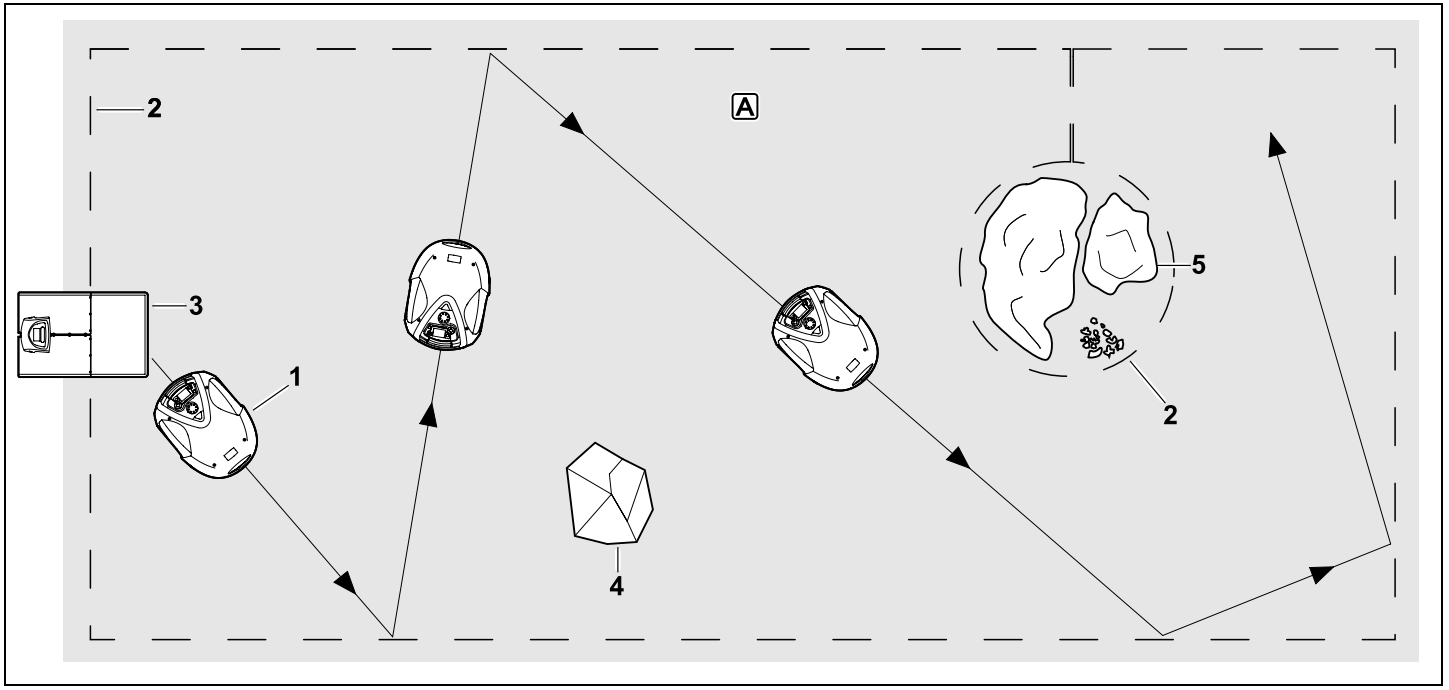
4 niitmisnupp:
käsitsi niitmine (⇨ 4.2)
aktiivaegadest sõltumatu
niitmine (⇨ 15.5)

5 vihmaandur (⇨ 11.12)

6 graafiline ekraan

4. Robotniiduki tööpõhimõte

4.1 Tööpõhimõte



Robotniiduk (1) on mõeldud murupindade automaatseks niitmiseks. Seade valib muru niitmisel juhusliku raja.

Selleks, et robotniiduk tunneks ära niidupinna A piirid, peab seda pinda ümbritsema piiramistraat (2). Seda traati läbib signaal, mida tekitab dokkimisjaam (3).

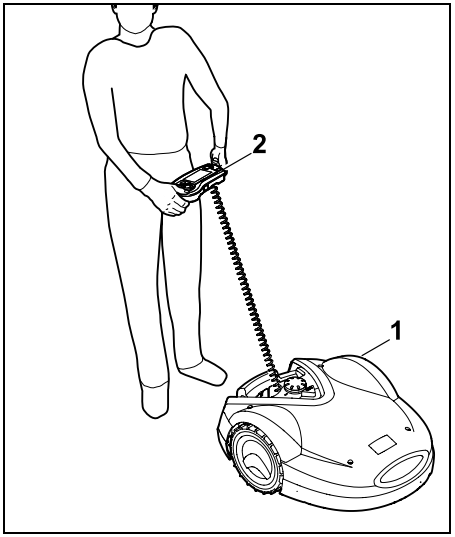
Põrkeanduri abil tuvastab robotniiduk niidupinnas leiduvad kõvad takistused (4). Alad (5), kuhu robotniiduk sõita ei tohi, ja takistused, mille vastu ta põrgata ei tohi, tuleb ülejäänud niidupinnast eraldada piiramistraadiga.

Sisselülitatud automaatika korral lahkub robotniiduk **aktiivaegadel** (⇨ 14.3) iseseisvalt dokkimisjaamast ja niidab muru. Aku laadimiseks sõidab robotniiduk iseseisvalt dokkimisjaama tagasi. Niitmis- ja laadimistoimingute arvu ning kestuse reguleerimine toimub aktiivaegadel täisautomaatselt. Nii on alati tagatud iganädalase niitmise kestuse saavutamine.

Väljalülitatud automaatika ja **aktiivaegadest sõltumatute** niitmiste korral saab niitmise aktiveerida niitmisnupu abil käsklusega „Niitmise käivitamine” või „Niitmise viitkäivitamine”. (⇨ 11.5)

VIKINGI robotniidukit võib kasutada julgelt ja häireteta teiste robotniidukite vahetus läheduses. Traadi signaal vastab elektromagnetkiirguse osas EGMF-i (Vereinigung der europäischen Gartengerätehersteller; Euroopa aiatööriistade tootjate ühendus) standardile.

4.2 Käsitsi niitmine



Robotniiduki (1) abil saab muru ka käsitsi niita, sarnaselt tavalise käsitsi juhitava muruniidukiga. Selleks eemaldage juhtkonsool (2), valige menüüst „Käsklused" valik „Käsijuhtimine", aktiveerige niitmistera ja veoajam ning kõndige robotniiduki taga. (⇨ 15.6)

Põrkeandur ja ääre piirang on käsitsi niitmise ajal inaktiivsed.

5. Turvaseadised

Seade on ohutuks tööks ja kaitseks asjatundmatu kasutamise vastu varustatud mitmete turvaseadistega.

Vigastusoht!
Kui ühel turvaseadistest esineb rike, siis ei tohi seadet kasutada. Pöörduge müügiesindusse, VIKING soovitab VIKINGi müügiesindust.

5.1 Nupp STOP

Robotniiduki peal oleva punase nupu STOP vajutamine peatab seadme töö kohe. Niitmistera peatub mõne sekundiga ja ekraanile ilmub teade „Nupp STOP vajutatud". Aktiivse teate korral ei saa robotniidukit kasutada ja see on turvalises seisundis. (⇨ 24.)

Sisselülitatud automaatika korral ilmub pärast teate kinnitamist nupuga OK päring automaatse režiimi jätkamise kohta.
Valiku **Jah** korral jätkab robotniiduk niidupinna niitmist vastavalt niiduplaanile. Vastuse **Ei** korral jääb robotniiduk niidupinnale seisma, automaatika lülitub välja. (⇨ 11.5)

Pikk vajutus nupule STOP aktiveerib lisaks seadmeluku. (⇨ 5.2)

5.2 Seadmelukk

Robotniiduk tuleb lukustada enne kõiki hooldus- ja puhastustöid, enne transporti ja samuti enne kontrollimist.
Aktiivse seadmelukuga robotniidukit ei saa kasutada.

Seadmeluku **aktiveerimine**:

– hoidke **nuppu STOP** pikalt all,

– menüüs **Käsklused**,

– menüüs **Ohutus**.

Seadmeluku aktiveerimine menüü „Käsklused" kaudu

- Valige menüüs „Käsklused" sissekanne „iMow blokeerimine" ja kinnitage nupuga OK. (⇨ 11.5)

Seadmeluku aktiveerimine menüü „Ohutus" kaudu

- Avage menüüs „Seadistused" alamenüü „Ohutus". (⇨ 11.16)
- Valige sissekanne „iMow blokeerimine" ja kinnitage nupuga OK.

Seadmeluku tühistamine

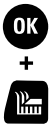
- Seadme äratamise vajaduse korral vajutage suvalist nuppu.
- Vabastage robotniiduki lukk kuvatud nupukombinatsiooniga. Vajutage selleks **niitmisnuppu** ja **nuppu OK** näidatud järjekorras.

5.3 Kaitsekatted

Robotniidukil on kaitsekatted, mis aitavad vältida juhuslikku kokkupuudet niitmistera ja väljapaisatava niidetud rohuga. Nendest eriti oluline on põhikate.

5.4 Kahe-käe-kasutus

Niitmistera saab käsitsi niitmisel ainult siis sisse lülitada, kui vajutada ja hoida parema pöidlaga all nuppu OK ja seejärel vajutada niitmisnuppu vasaku pöidlaga. Pärast aktiveerimist tuleb niitmise jätkamiseks ainult niitmisnuppu all hoida.



5.5 Põrkeandur

Robotniiduk on varustatud liigutatava põhikattega, mis toimib põrkeandurina. Seade jääb kohe seisma, kui see tabab automaatse töötamise ajal takistust, millel on kindel minimaalne kõrgus (10 cm) ja mis on maapinna küljes kinni. Seejärel kohandab seade sõidusuunda ja jätkab niitmist. Kui põrkeandurit liiga sageli aktiveeritakse, jääb lisaks seadmele seisma ka niitmistera.

Põrge vastu takistust toimub teatud jõuga. Õrnad takistused või kerged esemed, nt väikesed lillepotid, võivad seetõttu ümber kukkuda või kahjustusi saada.

VIKING soovitab takistused eemaldada või jätta need tõkestatud aladena välja. (⇨ 12.7)

5.6 Ülestõstmiskaitse

Kui robotniiduk põhikattest või kandesangast kinni hoides üles tõsta, katkeb niitmine kohe. Niitmistera seiskub mõne sekundiga.

5.7 Kaldenurga andur

Kui töö ajal ületatakse lubatud kaldenurka, muudab robotniiduk kohe sõidusuunda. Ümberkukkumise korral lülituvad veoajam ja niitmismootor välja.

5.8 Ekraani valgustus

Töö ajaks aktiveeritakse ekraani valgustus. Valguse tõttu on robotniidukit ka pimedas lihtne märgata.

5.9 Vargusevastane kaitse

Aktiveeritud vargusevastase kaitse korral kõlab pärast robotniiduki ülestõstmist alarm, kui ühe minuti jooksul ei sisestata PIN-koodi. (⇨ 11.16)

Robotniidukit saab kasutada ainult koos kaasasoleva dokkimisjaamaga. Teine dokkimisjaam tuleb esmalt robotniidukiga ühendada. (⇨ 11.16)

VIKING soovitab kasutada **ohutusastet** „Madal", „Keskmine" või „Kõrge". Nii ei saa volitamata isikud robotniidukit mingil juhul teiste dokkimisjaamadega kasutada ega muuta seadistusi või programmi.

5.10 GPS-kaitse

Mudelid **MI 632 C, MI 632 PC** on varustatud GPS-vastuvõtjaga. Aktiivse GPS-kaitse korral teavitatakse seadme omanikku tekstsõnumiga ja meiliga, kui seade eemaldatakse kodupiirkonnast. Lisaks ilmub ekraanile PIN-koodi päring. (⇨ 14.5)

VIKING soovitab GPS-kaitse alati aktiveerida. (⇨ 11.16)

6. Ohutusnõuded

6.1 Üldine teave

Seadmega töötamisel tuleb kindlasti järgida õnnetuse ennetamise eeskirju.

Enne esmast kasutuselevõttu tuleb kogu kasutusjuhend tähelepanelikult läbi lugeda. Hoidke kasutusjuhend hilisemaks kasutamiseks hoolikalt alles.

Need ettevaatusabinõud on teie turvalisuseks hädavajalikud, kuid see loend ei ole lõplik. Kasutage seadet arukalt ja vastutustundlikult ning mõelge sellele, et seadme kasutaja on vastutav teiste inimestega juhtuvate õnnetuste ja neile tekitatud varalise kahju eest.

Mõiste „Kasutamine" hõlmab kõiki robotniiduki, dokkimisjaama ja piiramistraadi juures tehtavaid töid.

„Kasutaja" all peetakse silmas:

– isikut, kes programmib robotniidukit ümber või muudab kehtivat programmi;
– isikut, kes teeb robotniiduki juures töid;
– isikut, kes võtab seadme kasutusele või aktiveerib selle;
– isikut, kes installib või eemaldab piiramistraadi või dokkimisjaama.

Ka **VIKING iMow rakenduse** kasutamine langeb selle kasutusjuhendi mõttes mõiste „kasutamine" alla.

Kasutage seadet vaid siis, kui olete välja puhanud ning heas füüsilises ja vaimses seisundis. Kui teie tervis pole korras, peaksite oma arstilt küsima, kas tohite seadmega töötada. Pärast alkoholi, narkootikumide või reaktsioonikiirust vähendavate ravimite tarvitamist ei tohi seadmega töötada.

Tutvuge seadme käsitsemise komponentide ja kasutamisega.

Seadet tohivad kasutada ainult isikud, kes on kasutusjuhendi läbi lugenud ja oskavad seadet kasutada. Enne esmast kasutuselevõttu peab kasutaja püüdma asjatundlikku ja praktilist juhendust hankida. Müüja või mõni teine asjatundja peab kasutajale selgitama, kuidas seadet ohutult kasutada.

Juhendamise ajal tuleb kasutajale selgitada, et seadmega töötamiseks on vaja olla äärmiselt hoolikas ja keskendunud.

Eluohtlik lämbumise tõttu!
Lapsed võivad pakendiga mängides lämbuda. Ärge lubage lapsi pakendi lähedusse.

Seadme tohib anda või laenata ainult isikutele, kes on saanud kasutamiseks vajalikud suunised või juba tunnevad seda mudelit ja selle kasutamist. Kasutusjuhend kuulub seadme juurde ja see tuleb alati koos seadmega edasi anda.

Mitte kunagi ei tohi lubada seadet kasutada lastel, piiratud kehaliste, sensoorsete või vaimsete võimetega või ebapiisavate kogemuste ja teadmistega isikutel, kes ei ole suunistega tuttavad.

Ärge mitte kunagi lubage seadet kasutada lastel või alla 16-aastastel noortel. Kohalikes määrustes võib olla kindlaks määratud kasutaja miinimumvanus.

Turvalisuse kaalutlustel on keelatud igasugune masina muutmine, erandiks on VIKINGi poolt lubatud tarvikute ja lisaseadmete nõuetekohane paigaldamine, lisaks tühistab selline muutmine garantii. Teavet lubatud tarvikute ja lisaseadmete kohta saate VIKINGi müügiesindusest.

Eriti on keelatud igasugune seadme muutmine, mis muudab elektrimootorite võimsust või pöörlemiskiirust.

Seadme juures ei tohi teha muudatusi, mille tagajärjel müratase suureneks.

Turvalisuse kaalutlustel ei tohi seadme tarkvara muuta ega sellega manipuleerida.

Seadme kasutamisel haljasaladel, parkides, spordiväljakutel, tänavate ääres ning põllu- ja metsamajanduslikes ettevõtetes tuleb olla eriti ettevaatlik.

Seadmega ei tohi transportida esemeid, loomi ega inimesi, eriti lapsi.

Ärge lubage inimestel, eriti aga lastel, mingil juhul robotniidukil sõita ega sellel istuda.

Tähelepanu – õnnetusoht!

Robotniiduk on mõeldud automaatseks muruhoolduseks ja käsitsi niitmiseks. Seadme kasutamine muul otstarbel on keelatud ja võib olla ohtlik või seadet kahjustada.

Kasutaja vigastusohu tõttu ei tohi seadet kasutada järgmisteks töödeks (loend pole täielik):

– põõsaste ja hekkide pügamiseks;
– ronitaimede kasvude lõikamiseks;
– muruhoolduseks katuseaedades ja rõdukastides;
– puu- ja hekilõikmete purustamiseks ja peenestamiseks;
– kõnniteede puhastamiseks (puhtaks imemiseks, puhumiseks);
– pinnakonaruste, nt mutimullahunnikute, tasandamiseks.

6.2 Riietus ja varustus

Kandke tugevaid ja libisemiskindlaid jalatseid ning ärge töötage mingil juhul paljajalu või nt sandaalides,

– kui robotniidukit liigutatakse juhtkonsooliga ühest kohast teise,
– kui lähenete töötavale robotniidukile,
– kui muru niidetakse käsitsi. (⇨ 4.2)

Kandke paigaldamisel, hooldustööde tegemisel ning kõikide muude seadme ja dokkimisjaama juures tehtavate tööde ajal sobivaid tööriideid.

Ärge kunagi kandke lahtiseid riideid, mis võivad masina liikuvate osade külge kinni jääda, samuti mitte ehteid, lipsu ega salli.

Kandke kindlasti pikki pükse,

– kui lähenete töötavale robotniidukile,
– kui niidate muru käsitsi.

Kandke nii hooldus- ja puhastustööde juures, traadi paigaldustöödel (traadi paigaldamine ja eemaldamine) kui ka dokkimisjaama kinnitamisel alati tugevaid töökindaid.
Kaitske käsi just kõigi tööde puhul niitmisteraga ja nii kinnitusvaiade kui ka dokkimisjaama vaiade maasse löömisel.

Siduge pikad juuksed kõigi seadme juures tehtavate tööde ajaks kokku ja katke kinni (pearätik, müts jne).

Kandke kinnitusvaiade ja dokkimisjaama vaiade sisselöömisel sobivaid kaitseprille.

6.3 Hoiatus – ohud elektrivoolu tõttu

Tähelepanu!
Elektrilöögi oht!

Eriti tähtsad on elektriohutuse seisukohalt terve võrgujuhe ja võrguadapteri terve võrgupistik. Kahjustatud juhtmeid, ühendusi ega pistikuid ning nõuetele mittevastavaid ühendusjuhtmeid ei tohi kasutada, et mitte seada end elektrilöögi ohtu.

Seetõttu kontrollige regulaarselt ühendusjuhet, et sel ei oleks kahjustuse ega vananemise (rabeduse) märke.

Kasutage ainult originaal-võrguadapterit.

Võrguadapterit ei tohi kasutada,

– kui see on kahjustunud või kulunud,
– kui juhtmed on kahjustunud või kulunud. Eriti oluline on kontrollida, et võrgujuhtmel poleks vigastusi ega vananemise märke.

Elektrijuhtmete ja võrguadapteri hooldus- ja parandustöid tohivad teha ainult erialase väljaõppega spetsialistid.

Elektrilöögi oht!
Ärge ühendage kahjustunud juhet vooluvõrku. Puutuge kahjustunud juhet alles pärast selle vooluvõrgust eemaldamist.

Võrguadapteri ühendusjuhtmeid ei tohi muuta (nt lühendada). Võrguadapteri ja dokkimisjaama vahelist kaablit ei tohi pikendada.

Elektrilöögi oht!
Kahjustatud juhtmeid, ühendusi ega pistikuid ning nõuetele mittevastavaid ühendusjuhtmeid ei tohi kasutada.

Jälgige, et kasutatavad võrguühendusjuhtmed oleks piisavalt kaitstud.

Eemaldage ühendusjuhe pistikust ja pistikupesast kinni hoides, mitte ühendusjuhtmest tõmmates.

Ühendage seade ainult sellisesse vooluvõrku, mis on kaitstud maksimaalselt 30 mA suuruse voolukõikumise kaitseseadisega. Lähemat teavet annab elektrik.

Kui võrguadapter ühendatakse vooluühendusega, mis asub väljaspool hoonet, peab vastav pistikupesa sobima välistingimustes kasutamiseks. Lisateavet riiklike eeskirjade kohta saate elektrikult.

Kui seade ühendatakse elektrigeneraatoriga, siis tuleb arvestada, et voolutugevuse kõikumine võib tekitada kahju.

6.4 Aku

Kasutage ainult originaalakut.

Aku on eranditult mõeldud püsivaks paigaldamiseks VIKINGi robotniidukisse. Seal on see optimaalselt kaitstud ja laadimine toimub siis, kui robotniiduk asub dokkimisjaamas. Teiste laadimisseadmete kasutamine on keelatud. Ebasobiva laadimisseadme kasutamise tagajärg võib olla elektrilöögi oht, ülekuumenemine või söövitava akuvedeliku lekkimine.

Ärge kunagi avage akut.

Ärge laske akul maha kukkuda.

Ärge kasutage rikkis või deformeerunud akut.

Hoidke akut lastele kättesaamatus kohas.

Plahvatusoht!
Kaitske akut otsese päikesekiirguse, kuumuse ja tule eest – ärge kunagi visake akut tulle.

Kasutage ja hoiustage akut ainult temperatuurivahemikus –10 °C kuni max +50 °C.

Kaitske akut vihma ja niiskuse eest – ärge kastke seda vedelikesse.

Aku ei tohi sattuda mikrolainete ega kõrge rõhu mõju alla.

Ärge kunagi ühendage (lühistage) aku kontakte metallesemetega. Lühis võib akut kahjustada.

Ärge hoidke kasutamata akut metallesemete läheduses (nt naelad, mündid, ehted). Ärge kasutage metallist transpordimahuteid – **plahvatus- ja tuleoht!**

Vale kasutamise korral võib vedelik akust välja tungida – vältige kokkupuudet! Juhusliku kokkupuute korral loputage külma veega maha. Akuvedeliku silma sattumise korral tuleb lisaks pöörduda ka arsti poole. Väljavoolav akuvedelik võib põhjustada nahaärritusi, põletusi ja söövitusi.

Ärge pange esemeid aku õhutuspiludesse.

Lisateavet ohutusjuhiste kohta vaadake siit: www.viking-garden.com/safety-data-sheets.

6.5 Seadme transport

Aktiveerige seadmelukk alati enne robotniiduki transporti, eriti enne ülestõstmist. (⇨ 5.2)

Laske seadmel enne transporti jahtuda.

Vältige tõstmisel ja kandmisel kokkupuudet niitmisteraga. Robotniidukit tohib tõsta ainult kandesangast, seadme alt kinnivõtmine on keelatud.

Arvestage seadme massiga ja kasutage vajaduse korral seadme pealelaadimisel sobivaid abivahendeid (tõsteseadmeid).

Kinnitage seade ja koos sellega transporditavad seadmeosad (nt dokkimisjaam) laadimispinnale piisavas mõõdus kinnitusvahenditega (rihmad, köied jne), kasutades selles kasutusjuhendis näidatud kinnituskohtasid. (⇨ 21.)

Seadme transportimisel järgige kohalikke eeskirju, eelkõige neid, mis puudutavad laadimisalustele paigutatud seadmete ja esemete transportimist.

Ärge jätke akut autosse ega kunagi otsese päikesekiirguse kätte.

Liitiumioonakusid tuleb transportimisel väga hoolikalt käsitseda, eriti aga tuleb vältida lühiseohtlikku olukorda. Transportige akut kahjustamata originaalpakendis või robotniidukis.

6.6 Enne kasutuselevõttu

Veenduge, et kõik seadet kasutavad isikud tunneksid kasutusjuhendit.

Järgige dokkimisjaama (⇨ 9.5) ja piiramistraadi (⇨ 12.) paigaldamisjuhiseid.

Komistamise vältimiseks peavad piiramistraat ja võrgujuhe olema korralikult maapinna külge kinnitatud. Vältige paigaldamist üle servade (nt kõnniteed, tänavakivide servad). Kasutage kaablikanalit, kui peate paigaldama pinnale, mille puhul ei saa kasutada kaasasolevaid kinnitusvaiasid (nt tänavakivid, kõnniteed).

Kontrollige regulaarselt, kas piiramistraat ja võrgujuhe on korralikult paigaldatud.

Lööge kinnitusvaiad alati täielikult sisse, et komistamist vältida.

Ärge paigaldage dokkimisjaama halva nähtavusega kohta, kus keegi võib selle otsa komistada (nt maja nurga taha).

Paigaldage dokkimisjaam võimalikult putukate, nagu sipelgate või tigude, liikumisalast eemale – kindlasti vältige sipelgapesade ja kompostihunnikute/-kastide lähedust.

Alad, kuhu robotniidukil ei ole ohutu sõita (nt ümberkukkumise oht), tuleb piiramistraadi sobiva paigaldamisega tõkestada.
VIKING soovitab kasutada robotniidukit ainult murul ja kattega teedel (nt sillutatud sisesõidud).

Robotniiduk ei tuvasta kukkumisohtlikke kohti, nagu servad, järsud langused, basseinid või tiigid. Kui piiramistraat paigaldatakse võimalike kukkumiskohtade juurde, tuleb ohutuspõhjustel jätta piiramistraadi ja ohtliku koha vahele vähemalt **1 m**.

Kontrollige regulaarselt maa-ala, kus seadet kasutatakse, ja eemaldage kõik kivid, kaikad, traadid, kondid ja kõik muud võõrkehad, mis võivad seadme alt üles paiskuda.
Eemaldage pärast piiramistraadi paigaldamist niidupinnalt kindlasti kõik tööriistad. Murdunud või kahjustatud kinnitusvaiad tuleb murukamarast välja tõmmata ja ära visata.

Kontrollige niidetavat pinda regulaarselt ebatasasuste suhtes ja kõrvaldage need.

Ärge kasutage kunagi kahjustatud või puuduvate kaitseseadistega seadet.

Seadmele paigaldatud lülitus- ja kaitseseadiseid ei tohi eemaldada ega mittetoimivaks muuta.

Enne seadme kasutamist tuleb kõik kulunud ja kahjustatud osad välja vahetada. Asendage loetamatuks muutunud või kahjustatud ohu- ja hoiatussildid seadmel uutega. Teie VIKINGi müügiesinduses on saadaval varukleebised ja kõik muud varuosad.

Enne kasutuselevõttu tuleb kontrollida:

– kas seade on töökorras (see tähendab, et kõik katted ja kaitseseadised asuvad oma kohal ja on laitmatus korras);
– kas dokkimisjaam on töökorras (sealjuures peavad kõik katted olema nõuete järgi paigaldatud ja laitmatus korras);
– kas võrguadapter on ühendatud nõuete järgi paigaldatud pistikupesaga;
– kas võrguadaptri ühenduskaabli ja võrgupistiku isolatsioon on laitmatus korras;

– et kogu seade (korpus, põhikate, kinnitused, niitmistera, teravõll jne) poleks kulunud ega muul moel kahjustatud;
– kas niitmistera ja terakinnitus on töökorras (kindlalt kinni, kahjustuseta, kulumata); (⇨ 16.3)
– kas kõik kruvid, mutrid ja muud kinnitusdetailid on olemas ja kinni keeratud. Logisevad kruvid ja mutrid tuleb enne seadme kasutuselevõttu kinni keerata (jälgige pöördemomente).

Kui vaja, siis tehke kõik tarvilikud tööd ära või pöörduge müügiesindusse. VIKING soovitab VIKINGI müügiesindust.

6.7 Programmeerimine

Järgige elektrimootoriga töötavate aiatööriistade kasutamisel kommunaaleeskirjades lubatud tööaegu ja programmeerige aktiivajad selle järgi. (⇨ 14.3)

Programmeerige kindlasti selliselt, et niitmise ajal ei viibiks niidetaval pinnal lapsi, pealtvaatajaid ega loomi.

Programmi muutmine **VIKING iMow rakendusega** võib mudelite **MI 632 C, MI 632 PC** puhul põhjustada tegevusi, millega teised inimesed ei oska arvestada. Teavitage seega alati kõiki teisi seotud inimesi niiduplaani muutmisest.

Robotniidukit ei tohi kasutada kastmissüsteemiga samal ajal, kohandage programmi sellele vastavalt.

Kontrollige, kas robotniidukis on seadistatud õige kuupäev ja kellaaeg. Muutke vajaduse korral seadistusi. Valede väärtuste korral võib robotniiduk ootamatult tööle hakata.

6.8 Töö ajal

Hoidke kõrvalised isikud, eriti aga lapsed ja loomad ohualast eemal.

Ärge lubage lastel mingil juhul läheneda töötavale robotniidukile või sellega mängida.

Niitmise alustamine **VIKING iMow rakendusega** mudelite **MI 632 C, MI 632 PC** puhul võib olla kõrvaliste inimeste jaoks ootamatu. Teavitage seepärast seotud inimesi alati robotniiduki võimalikust tegevusest.

Ärge laske robotniidukil mingil juhul järelevalveta töötada, kui teate, et läheduses on loomi või inimesi, eriti lapsi.

Tähelepanu – vigastusoht! Kunagi ärge pange käsi ega jalgu pöörlevate detailide juurde ega alla. Kunagi ärge puudutage pöörlevat tera.

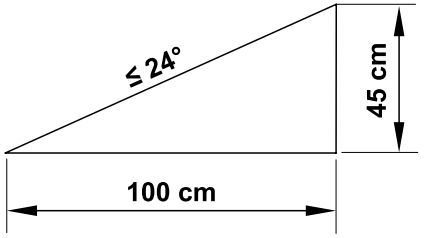
Lahutage enne äikest või pikselöögi ohu korral võrguadapter vooluvõrgust. Sel ajal ei tohi robotniidukit kasutada.

Töötava elektrimootoriga robotniidukit ei tohi mingil juhul kallutada ega üles tõsta.

Kunagi ärge üritage seadistada töötava elektrimootoriga seadet.

Turvalisuse kaalutlustel ei tohi seadet kasutada üle 24° (45%) tõusunurgaga kallakutel. **Vigastusoht!**

24° kaldenurk vastab vertikaalsele tõusule 45 cm 100 cm horisontaalse pikkuse kohta.



Arvestage sellega, et lõikeinstrument töötab pärast väljalülitamist täieliku seismajäämiseni veel mõned sekundid.

Vajutage töö ajal **nuppu STOP** (⇨ 5.1),

– enne kui hakkate menüüs seadistusi muutma,
– enne kui hakkate programmi muutma,
– enne kui eemaldate juhtkonsooli.

Aktiveerige **seadmelukk** (⇨ 5.2):

– enne seadme tõstmist või kandmist;
– enne seadme transportimist;
– enne kinnikiilunud osade vabastamist või ummistuste kõrvaldamist;
– enne niitmistera juures tehtavaid töid;
– enne seadme kontrollimist või puhastamist;
– kui robotniiduk on sattunud võõrkehale või vibreerib ebatavaliselt tugevalt. Kontrollige sellisel juhul, ega seade, eriti selle lõikeplokk (tera, teravõll, tera kinnitus) pole kahjustada saanud, ning tehke vajalikud remonditööd, enne kui seadme uuesti käivitate ja sellega tööle hakkate.

Vigastusoht!

Tugev vibreerimine viitab harilikult tõrkele.
Robotniidukit ei tohi mingil juhul kasutada, kui teravõll või niitmistera on kahjustatud või kõveraks paindunud.
Kui teil puuduvad vajalikud teadmised või abivahendid, laske remonditööd teha müügiesinduses – VIKING soovitab VIKINGi müügiesindust.

Muutke enne seadme juurest eemaldumist robotniiduki turvaseadistusi selliselt, et volitamata isikud ei saaks seda aktiveerida. (⇨ 11.16)

Käsitsi niitmine

Käivitage seade ettevaatlikult, järgides suuniseid peatükis „Käsitsi niitmine". (⇨ 15.6)

Töötage vaid päevavalges või hea tehisvalgustusega.

Seadme nuppusid – eriti aga niitmisnuppu – ei tohi mingil juhul mehaaniliselt fikseerida.

Kasutaja peab alati viibima seadme taga. Jälgige, et jalad asuksid terast alati piisaval kaugusel.

Libisemisest, komistamisest vms tuleneva vigastusohu vältimiseks ei tohi muruniitmisel mitte kunagi joosta.

Olge eriti ettevaatlik robotniiduki ümberpööramisel või sellega enda suunas tagurdamisel.

Märjal pinnal suureneb ebakindlama jalgealuse tõttu õnnetuste oht.
Töötage libisemise vältimiseks eriti ettevaatlikult. Võimalusel vältige käsitsi niitmist märjal pinnal.

Kallakutel töötades jälgige, et teil oleks kindel jalgealune, ja vältige niitmist liiga järskudel kallakutel.

Niitke kallakuga risti, mitte kunagi üles- ega allamäge, ja olge alati robotniidukist kõrgemal, et seade ei saaks teist kontrolli kaotamisel üle veereda.

Murukamaras olevatest objektidest (muruniisutusseadmed, postid, veekraanid, vundamendid, elektrikaablid jne) tuleb mööda sõita. Ärge kunagi sõitke üle selliste objektide.

Kunagi ärge sõitke tahtlikult vastu takistusi. Põrkeandur on käsitsi niitmise ajal inaktiivne.

6.9 Hooldus ja remont

Aktiveerige enne puhastus-, remondi- ja hooldustööde alustamist seadmelukk ja jätke robotniiduk seisma kindlal, tasasel pinnal.

Tõmmake enne kõiki dokkimisjaama ja piiramistraadi juures tehtavaid töid võrguadapteri pistik välja.

Laske robotniidukil enne kõiki hooldustöid u 5 minutit jahtuda.

Võrgujuhet võib parandada või välja vahetada eranditult ainult volitatud elektrik.

Kontrollige pärast seadme juures tehtavaid töid enne uuesti kasutuselevõtmist robotniiduki programmi ja muutke vajaduse korral. Kindlasti tuleb sisestada õige kuupäev ja kellaaeg.

Puhastamine

Kogu seadet tuleb regulaarsete ajavahemike järel hoolikalt puhastada. (⇨ 16.2)

Kunagi ärge suunake veejuga (eriti kõrgsurvepesuri oma) mootoridetailidele, tihenditele, elektrikomponentidele ja laagritele. Selle tagajärjeks võivad olla kahjustused või kulukas remont.
Seadet ei tohi puhastada voolava vee all (nt aiavoolikuga).
Ärge kasutage agressiivseid puhastusvahendeid. Sellised puhastusvahendid võivad kahjustada plast- ja metallosi ning vähendada VIKINGi seadme töökindlust.

Hooldustööd

Teha tohib vaid selles kasutusjuhendis kirjeldatud hooldustöid, kõik muud tööd laske teha müügiesinduses.
Kui teil puuduvad vajalikud teadmised ja abivahendid, pöörduge **alati** müügiesindusse.
VIKING soovitab lasta hooldustöid ja remonti teha ainult VIKINGi müügiesinduses.
VIKINGi müügiesinduste töötajaid koolitatakse regulaarselt ja nende käsutuses on tehniline teave.

Kasutage ainult tööriistu, tarvikuid ja lisaseadmeid, mida VIKING on selle seadme jaoks lubanud, või tehniliselt samaväärseid osi. Vastasel juhul võib tekkida inimeste vigastamise või seadme kahjustamise oht. Küsimuste korral pöörduge müügiesindusse.

VIKINGi originaaltööriistad, -tarvikud ja -varuosad on omadustelt optimaalselt seadme ning kasutaja nõudmistega kooskõlastatud. VIKINGi originaalvaruosi võib ära tunda VIKINGi varuosanumbri

järgi, kirjast VIKING ning vajadusel ka VIKINGi varuosamärgistusest. Väikestel detailidel võib olla ka ainult märgistus.

Hoidke hoiatuste ja juhistega kleepsud alati puhtad ja loetavad. Kahjustatud või kaduma läinud kleepsud tuleb asendada uute originaalsiltidega VIKINGi müügiesindusest. Kui mõni detail asendatakse uuega, jälgige, et uus osa saaks samasuguse kleepsu.

Lõiketerade juures teostage töid ainult paksude töökinnastega ja äärmiselt ettevaatlikult.

Et seade oleks turvaliselt töökorras, hoolitsege selle eest, et kõik poldid ja mutrid, eriti aga kõik lõikeinstrumendi poldid ja kinnituselemendid oleksid korralikult kinni.

Kontrollige kogu seadet regulaarselt, eriti aga seadme seismapanemisel enne pikemat tööpausi (talv), et ei esineks kulumist ja kahjustusi. Vahetage kulunud või kahjustatud osad ohutustehnilistel põhjustel kohe välja, et seade oleks alati ohutu ja töökorras.

Kui hooldustööde ajaks eemaldati detaile või kaitseseadiseid, siis tuleb need kohe nõuetekohaselt tagasi panna.

6.10 Hoiulepanek pikemate tööpauside korral

Valige enne hoiulepanekut kõrgeim ohutusaste. (⇨ 11.16)
Lisaks aktiveerige seadmelukk.

Tagage, et seade oleks kaitstud volitamata kasutuse eest (nt lapsed).

Hoidke seadet töökorras.

Seade tuleb enne hoiulepanekut (nt talvepausi) põhjalikult puhastada.

Laske seadmel u 5 minutit jahtuda, enne kui te selle kinnisesse ruumi paigutate.

Hoiukoht peab olema kuiv, külmumiskindel ja lukustatav.

Kunagi ärge hoidke seadet lahtise tule või muu kuumaallika (nt ahju) läheduses.

Eemaldage dokkimisjaam pikemate tööpauside ajaks (nt talvepausiks) ja hoidke seda koos robotniidukiga kindlas kohas. (⇨ 16.9)

6.11 Jäätmekäitlus

Jäätmed võivad inimesi, loomi ja keskkonda kahjustada ning seetõttu tuleb need korrektselt suunata jäätmekäitlusse.

Pöörduge oma jäätmekäitluskeskuse poole või oma müügiesindusse, et teada saada, kuidas jäätmeid nõuetekohaselt käidelda. VIKING soovitab VIKINGi müügiesindust.

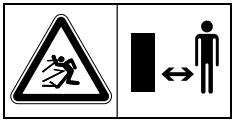
Tagage, et oma aja ära töötanud seade suunatakse nõuetekohaselt jäätmekäitlusse. Tehke seade enne jäätmekäitlusse andmist kasutuskõlbmatuks. Eemaldage õnnetuste vältimiseks kindlasti robotniiduki võrguadapter, aku ja juhtkonsool.

Vigastusoht niitmisteraga!
Ärge jätke kunagi ka oma aja äraelanud muruniidukit järelevalveta. Tagage, et masinat ja eriti niitmistera hoitakse lastele kättesaamatus kohas.

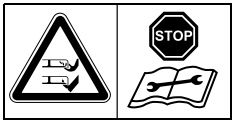
Aku tuleb seadmest eraldi jäätmekäitlusse anda. Tuleb tagada, et akud antakse jäätmekäitlusse keskkonda säästvalt.

7. Sümbolite kirjeldus

Hoiatus!
Enne kasutuselevõttu lugege kasutusjuhendit.



Hoiatus!
Ärge minge töötavale seadmele liiga lähedale.
Ärge lubage kõrvalisi isikuid ohualasse.

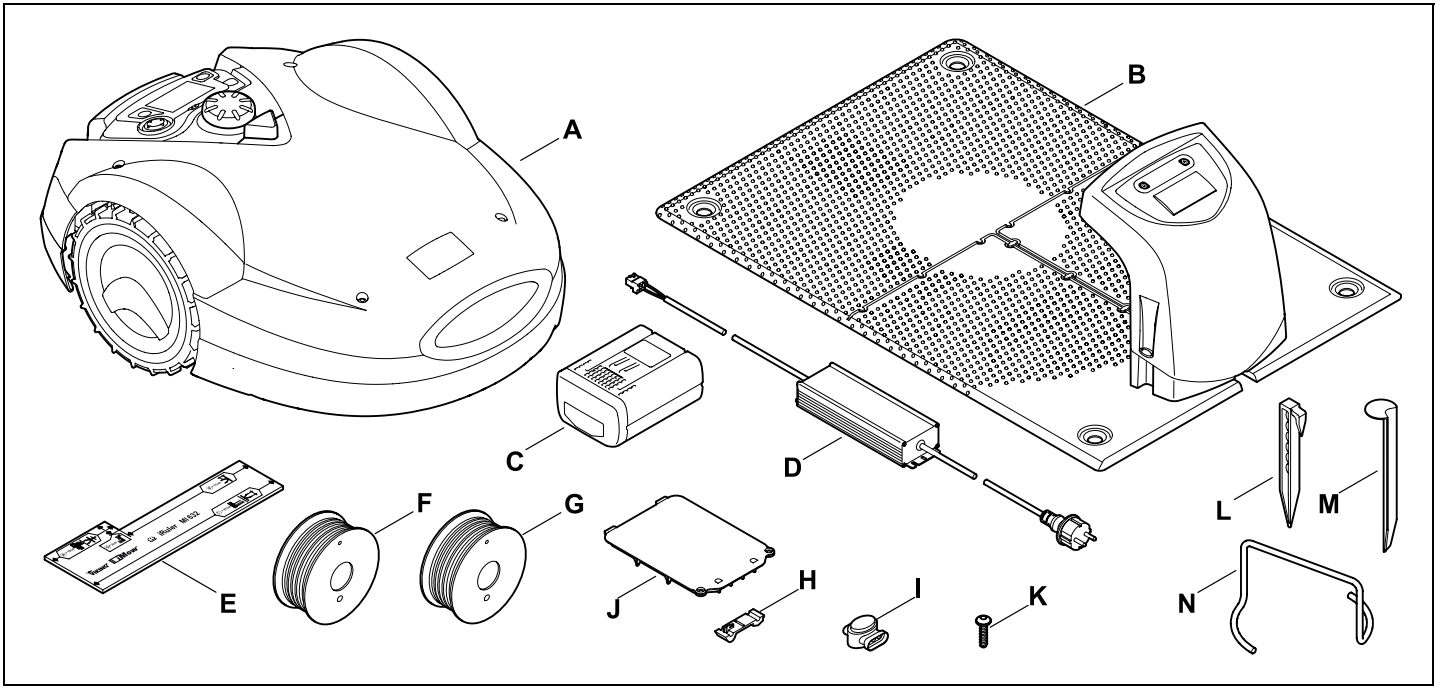


Hoiatus!
Blokeerige seade enne selle ülestõstmist või selle juures tööde tegemist.

Hoiatus!
Ärge istuge ega ronige seadme peale.

Hoiatus!
Ärge kunagi puudutage pöörlevat tera.

8. Tarnekomplekt



Sümb.	Nimetus	Tk
A	Robotniiduk	1
B	Dokkimisjaam	1
C	Aku	1
D	Võrguadapter	1
E	iRuler	2
F	Piiramistraat poolil (150 m):	
	MI 632, MI 632 C	2
	MI 632 P, MI 632 PC	1
G	Piiramistraat poolil (200 m):	
	MI 632 P, MI 632 PC	1
H	Piiramistraadi klemmpistik	2
I	Traadi ühendusklemm	3

Sümb.	Nimetus	Tk
J	Akukambri kate	1
K	Kruvi	2
L	Piiramistraadi kinnitusvai:	
	MI 632, MI 632 C	300
	MI 632 P, MI 632 PC	375
M	Dokkimisjaama vai	4
N	Liugplaadi tõmmits	1
–	Kasutusjuhend	1

9. Esmakordne paigaldamine

9.1 Esmakordse paigaldamise juhised

Robotniiduki paigaldamisel saab kasutada paigaldusabilist. See programm juhib teid läbi kogu esmakordse paigalduse:

- keele, kuupäeva ja kellaaja seadistamine,
- dokkimisjaama installimine,
- piiramistraadi paigaldamine,
- piiramistraadi ühendamine,
- robotniiduki ja dokkimisjaama ühendamine,
- paigalduse kontrollimine,
- robotniiduki programmeerimine,
- esmapaigaldamise lõpetamine.

Paigaldusabilise sammud tuleb täielikult läbida, alles siis saab robotniidukit kasutada.

Kodulehel www.viking-garden.com saate vaadata juhendavat **paigaldusvideot**.
Lisateavet robotniiduki paigalduse kohta saate VIKINGi müügiesindusest.

Paigaldusabiline aktiveeritakse pärast lähtestamist (tehaseseadistuste taastamist) uuesti. (⇨ 11.17)

Ettevalmistavad meetmed

- Niitke muru enne esmakordset paigaldamist tavalise muruniidukiga (muru optimaalne kõrgus 3 kuni 4 cm).
- Niisutage kõva ja kuiva pinna puhul niidupinda veidi, et kinnitusvaiasid oleks kergem sisse lüüa.
- **MI 632 C, MI 632 PC:**
  VIKINGi müügiesindaja peab robotniiduki aktiveerima ja siduma omaniku meiliaadressiga. (⇨ 10.)

Järgige menüüde kasutamisel juhiseid peatükis „Käsitsemisjuhised". (⇨ 11.1)

Rist-juhtrauaga saate valida suvandeid, menüüpunkte ja nuppe.

Nupuga **OK** avatakse alammenüü või kinnitatakse valik.

Nupuga **Tagasi** lahkutakse aktiivsest menüüst või liigutakse paigaldusabilises sammu võrra tagasi.

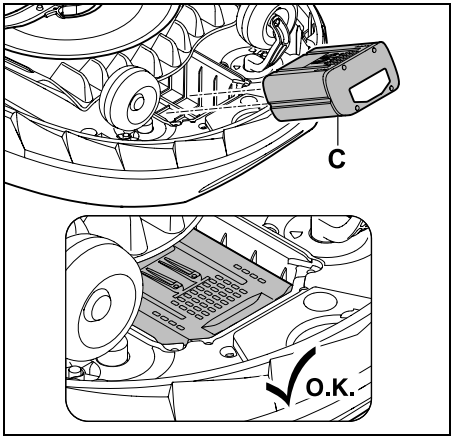
Kui esmakordsel paigaldamisel esineb mõni viga või rike, ilmub ekraanile vastav teade. (⇨ 24.)

9.2 Aku paigaldamine

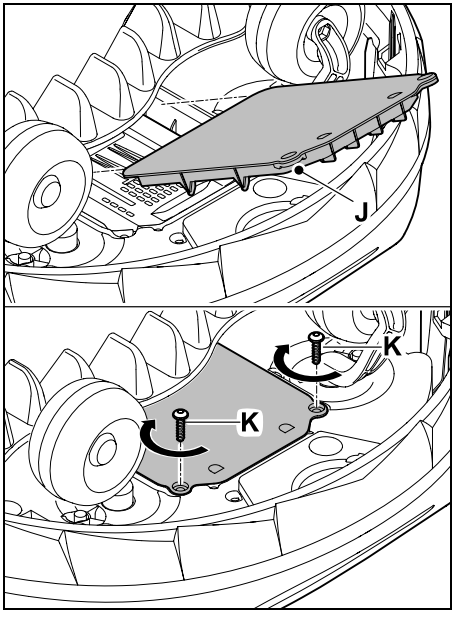
Liitiumioonakusid tuleb käsitseda eriti hoolikalt. VIKING soovitab lasta aku paigaldada VIKINGi müügiesinduses. Rikkis akut tohib vahetada ainult VIKINGi müügiesindus.

Aku jääb püsivalt robotniidukisse, eemaldamine on vajalik ainult seadme jäätmekäitlusesse suunamise korral. (⇨ 20.1)

- Valige madalaim niitmiskõrgus (aste 1). (⇨ 9.3)
- Asetage robotniiduk sobivale pinnale, alumine külg pealpool.



Paigaldage aku (C) joonise järgi ja laske kinnituda.



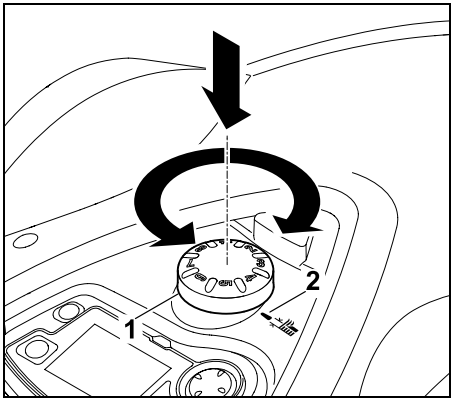
Paigaldage kate (J) ja keerake kruvid (K) kinni. Ärge ületage maksimaalset pöördemomenti 1 - 2 Nm.

- Tõstke robotniiduk ratastele.

9.3 Niitmiskõrguse reguleerimine

Vähim niitmiskõrgus:
1. aste (20 mm)

Suurim niitmiskõrgus:
8. aste (60 mm)

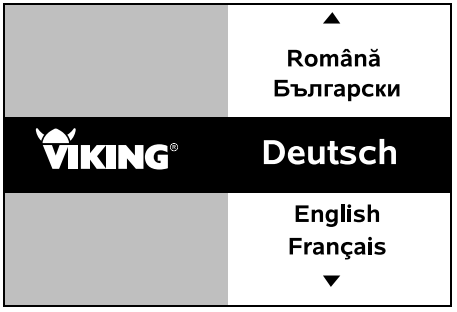


Vajutage ja keerake pöördnuppu (1). See lukustab lahtilaskmisel uuesti.
Märgistus (2) näitab seatud niitmiskõrgust.

Pöördnupu saab tõmmata üles, reguleerimisseadiselt lahti. Selline lahendus on mõeldud ohutuse tagamiseks, sest nii ei saa seadet pöördnupust üles tõsta ja kanda.

9.4 Keele, kuupäeva, kellaaja seadistamine

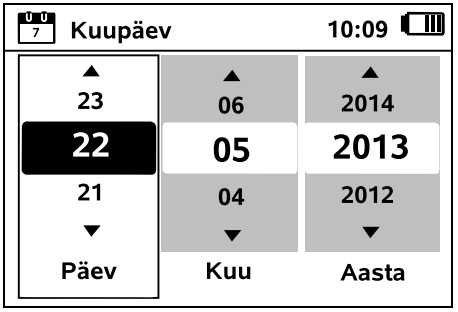
- Vajutage seadme ja paigaldusabilise aktiveerimiseks juhtkonsoolil mõnda suvalist nuppu.



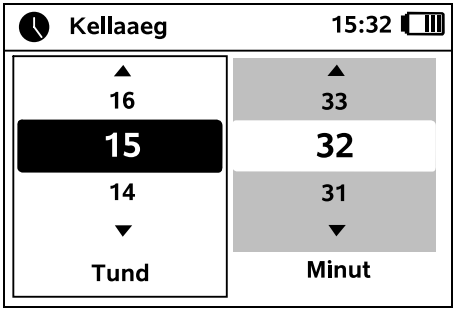
Valige ekraani soovitud keel ja kinnitage klahviga OK.

Kinnitage keelevalik klahviga OK või valige Muutmine ja valige keel uuesti.

- Kui on nõutav, siis sisestage robotniiduki 9-kohaline seerianumber. See number on trükitud tüübisildile (kleeps juhtkonsooli all asuvas hoidikus).



Seadistage rist-juhtrauaga tegelik kuupäev ja kinnitage klahviga OK.



Seadistage rist-juhtrauaga tegelik kellaaeg ja kinnitage klahviga OK.

9.5 Dokkimisjaama installimine

Järgige kasutusjuhendi installimisnäiteid. (⇨ 27.)

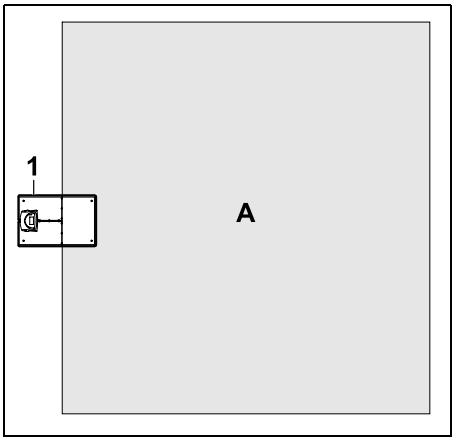
Dokkimisjaamale võib monteerida lisatarvikuna saadaoleva varikatuse. See kaitseb robotniidukit paremini ilmastikumõjude eest.

Installige dokkimisjaam kaitstud ja varjulisele platsile. Otsene päikesekiirgus võib põhjustada seadme kõrgenenud temperatuuri ja pikemaid aku laadimise aegu.
Dokkimisjaam peaks olema soovitud asukohas hästi märgatav, et selle otsa ei komistataks.

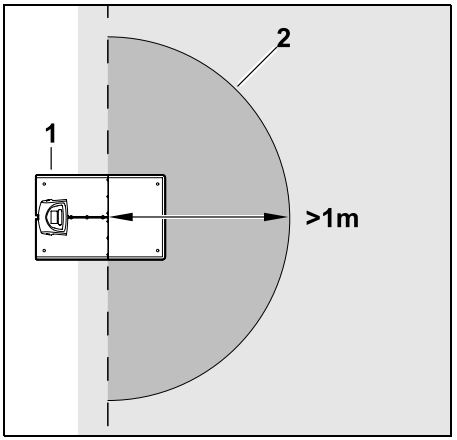
Dokkimisjaama tööks on vajalik võrguühendus. See tohib olla dokkimisjaamast vaid nii kaugel, et nii voolujuhe kui ka dokkimisjaam ulatuksid võrguühenduseni - ärge muutke vooluadapteri voolujuhet.

Dokkimisjaama saab installida kaht moodi (sisse ja välja). Sisse installimisel asub dokkimisjaam niidupinnal. Välja installimisel ei asu dokkimisjaam otse niidupinnal.

Sisene dokkimisjaam

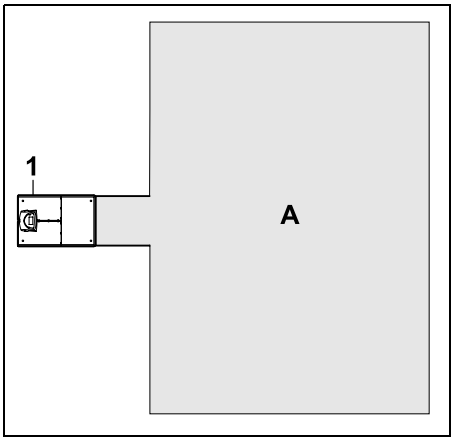


Dokkimisjaam (1) asub niidupinnal (A) (hall ala).



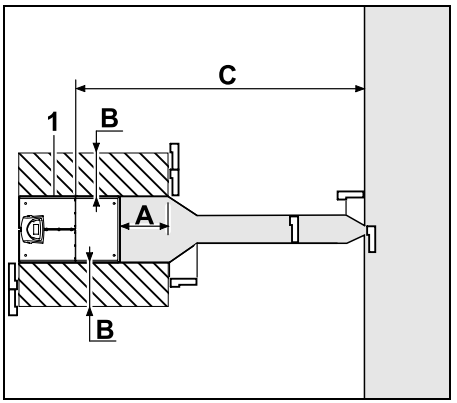
Dokkimisjaama (1) ees peab pind (2) olema vähemalt 1 m raadiuses tasane ja vaba. Künkad või süvendid tuleb kõrvaldada.

Väline dokkimisjaam



Väline dokkimisjaam (1) asub väljaspool niidupinda (A).

Välise dokkimisjaama korral tuleb nihutatud kojusõitmiseks kasutada eraldi saadaolevat lisatarvikut (**AED 600**). (⇨ 11.14)
Täpsemat teavet saate oma VIKINGI müügiesindusest.

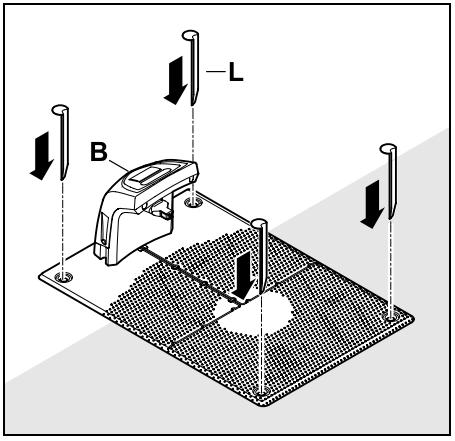


Selleks, et sisse- ja väljadokkimine töötaks korralikult, peab dokkimisjaam (1) olema paigaldatud nii, nagu on joonisel näidatud.

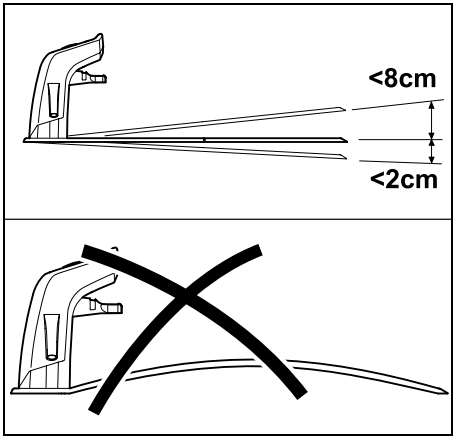
Alad dokkimisjaama ümber ja väljaspool piiramistraati peavad olema tasased ja vabalt sõidetavad. Künkad või süvendid tuleb kõrvaldada.

Miinimumkaugus niidupinnast: **A** = 50 cm
Vaba pinna laius: **B** = 44 cm
Maksimaalne kaugus niidupinnast:
C = 12 m

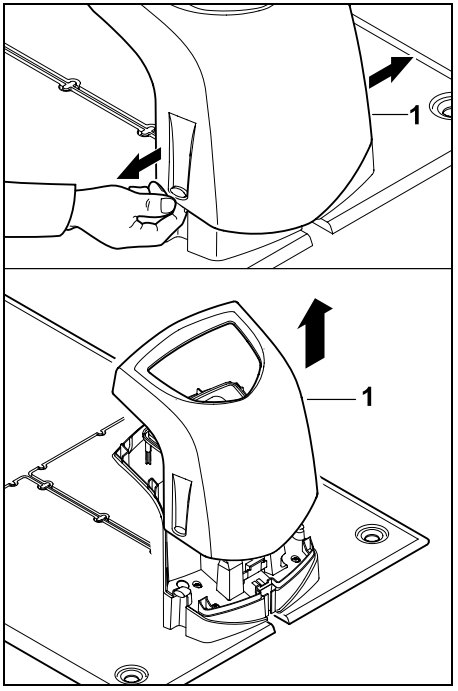
Dokkimisjaama kinnitamine



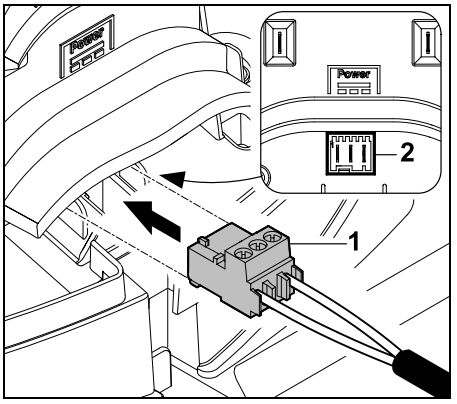
Kinnitage dokkimisjaam (B) soovitud kohas nelja vaiaga (L).



Soovitud asukoha pind peab olema horisontaalne. Dokkimisjaama kalle tohib olla max 2 cm tahapoole ja 8 cm ettepoole. Ärge painutage alusplaati kunagi. Ebatasasused tuleb alusplaadi alt kõrvaldada, et see saaks korralikult püsti seista.



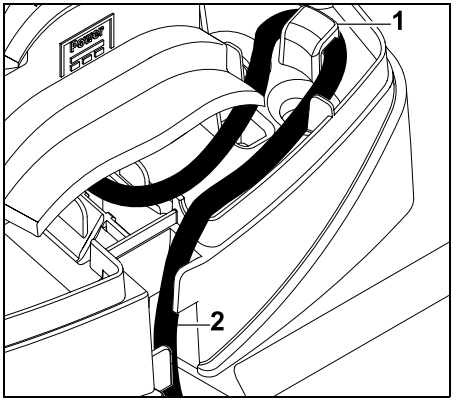
Tõmmake kate (1) kergelt vasakult ja paremalt poolt lahti ning võtke ülevalt maha (nagu joonisel näidatud).



Torgake võrguadapteri pistik (1) pistikühendusse (2) dokkimisjaama trükkplaadil.

POWER

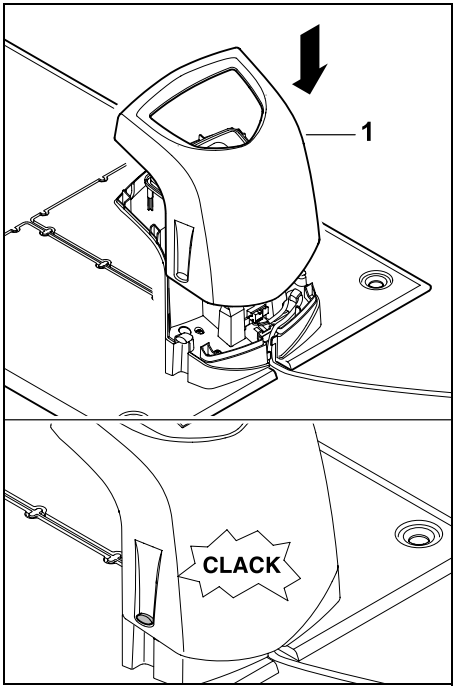
Kui vaja, võib pistiku kinni kruvida (nt siis, kui voolukaabel viiakse läbi puuraugu müüris).
Järgige pistiku kinnitamisel voolukaabli külge õiget polaarsust. (⇨ 16.8)



Viige voolukaabel läbi tõmbetõkise (1) nagu joonisel näidatud, läbi kaablikanali (2) ja edasi kuni võrguadaptrini.

- Paigaldage võrguadapter väljaspoole niidupinda (kaitstuna otsese päikesekiirguse, niiskuse ja märja eest) ning kui vaja, kinnitage seina külge.
- Kõik voolukaablid tuleb paigaldada väljaspoole niidupinda, eriti väljaspoole niitmistera tegevusulatust, ja maasse kinnitada või peita kaablikanali sisse.
- Dokkimisjaama läheduses tuleb voolukaabel lahti rullida, et vältida tõrkeid traadi signaalis.

Võrguadaptri nõuetekohane töötamine on tagatud ainult siis, kui **kasutustemperatuur** jääb **0 °C** ja **60 °C** vahele.

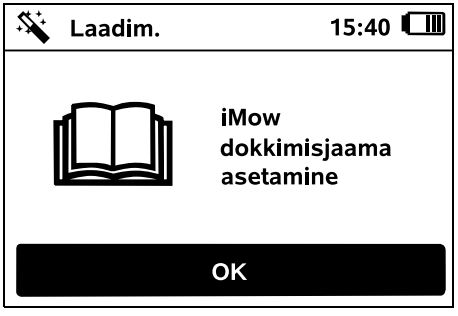


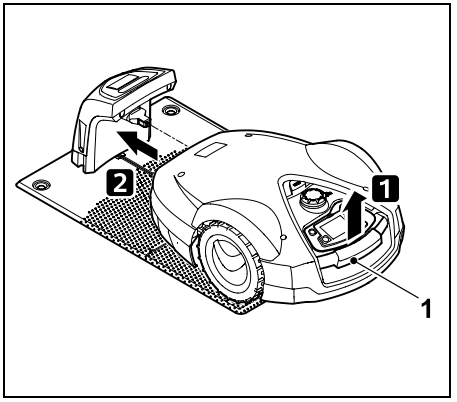
Asetage kate (1) dokkimisjaama kohale ja laske kinni klõpsatada – ärge jätke kaablit vahele. Seejärel ühendage võrgupistik.

Kui piiramistraat pole ühendatud, vilgub dokkimisjaamal punane LED. (⇨ 13.1)

- Vajutage pärast tööde lõpetamist juhtkonsoolil nuppu OK.

Välise dokkimisjaama installeerimisel soovitab VIKING pärast esmast installeerimist vähemalt ühe käivituspunkti kinnitada dokkimisjaama koridorist väljapoole. Käivitussagedus tuleks defineerida nii, et 10st niitmisest 0 (0/10) käivituksid dokkimisjaamast (käivituspunkt 0). (⇨ 11.15)





Tõstke robotniiduk kandesangast (1) veidi ülespoole, et veorattad vabastada. Lükake seade esiratastele toetades dokkimisjaama.

Pärast dokkimist ei tohi dokkimisjaamas ükski LED põleda. (⇨ 13.1)

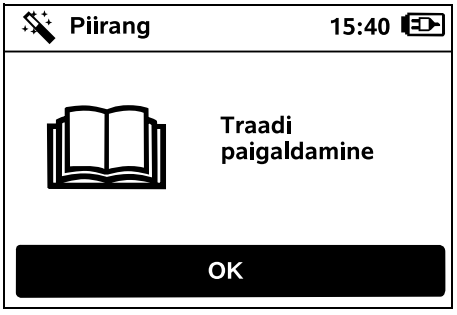
Seejärel vajutage juhtkonsoolil nuppu OK.

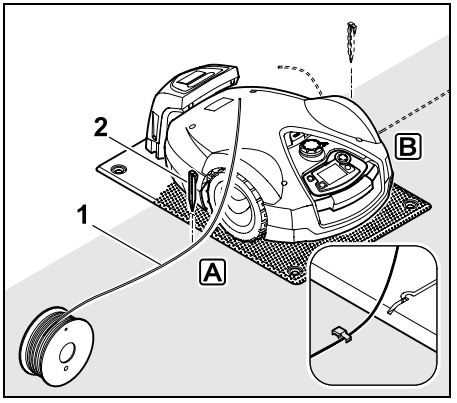
Kui aku on tühjaks saanud, ilmub pärast dokkimist ekraani üles paremasse nurka aku sümboli asemel võrgupistiku sümbol ja akut laetakse samal ajal kui piiramistraati paigaldatakse. (⇨ 15.8)

9.6 Piiramistraadi paigaldamine

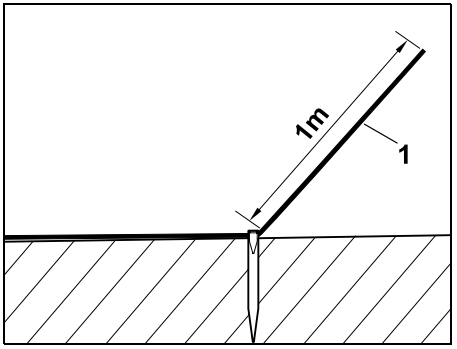
Enne traadi paigaldamist lugege läbi peatükk Piiramistraat ja järgige seda. (⇨ 12.)

Eriti mis puudutab paigaldamise **plaanimist**, **traadivahemike** järgimist, **tõkestatud alade**, **traadivarude**, **ühendusradade**, **lisapindade** ja **läbikäikude** arvestamist paigaldamise käigus.



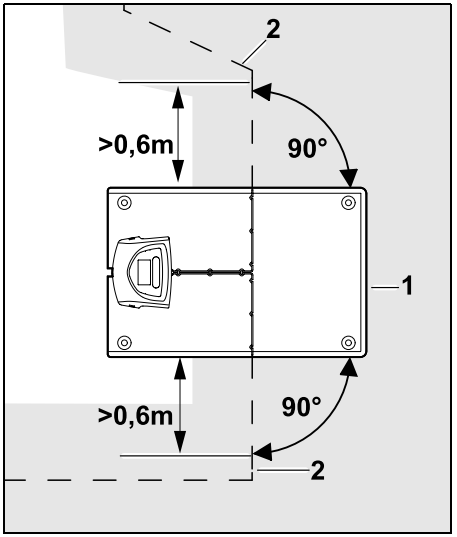


Kinnitage piiramistraat (1) **vasakule** A või **paremale** B poole alusplaati otse traadi väljumiskoha kõrvale maasse kinnitusvaiaga (2).



Jätke vaba traadiots (1) u 1 m pikkuselt nähtavale.

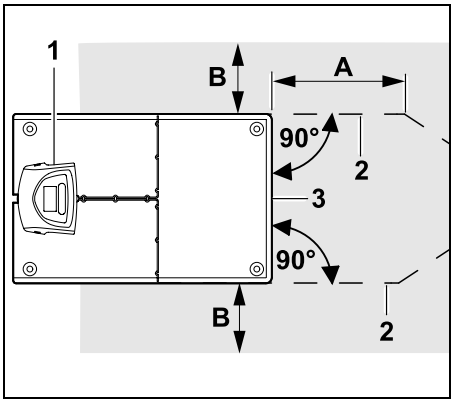
Sisene dokkimisjaam



Dokkimisjaama (1) ette ja taha paigaldage piiramistraat (2) **0,6 m** otse ja alusplaadi suhtes täisnurga all. Seejärel vedage piiramistraat mööda niidupinna äärt.

Kui kasutate kojusõitmise (koridori), paigaldage piiramistraat dokkimisjaamast vähemalt **1,5 m** jagu otse ja täisnurga all alusplaadi suhtes. (⇨ 11.14)

Väline dokkimisjaam

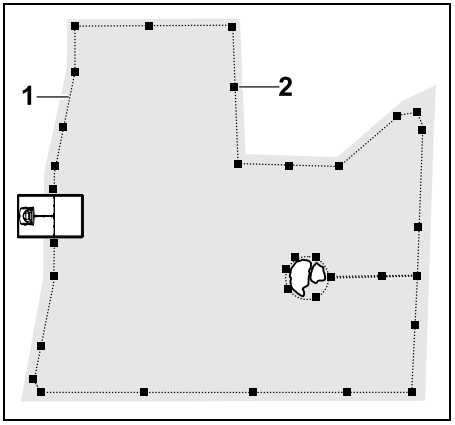


Dokkimisjaama (1) ette ja taha paigaldage piiramistraat (2) vahemikuga (A) alusplaadi suhtes täisnurga all. Lõpuks paigaldage läbikäik. (⇨ 12.9)
Alusplaadi külgedel peab vähemalt robotniiduki laiune vahemaa (B) vabalt sõidetav olema.

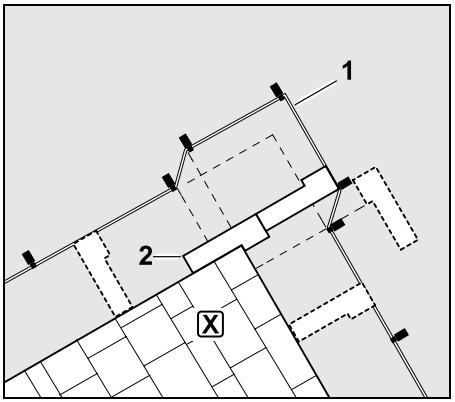
A = 50 cm
B = 44 cm

Lisateavet välise dokkimisjaama paigaldamise kohta leiate peatükist Paigaldusnäited. (⇨ 27.)

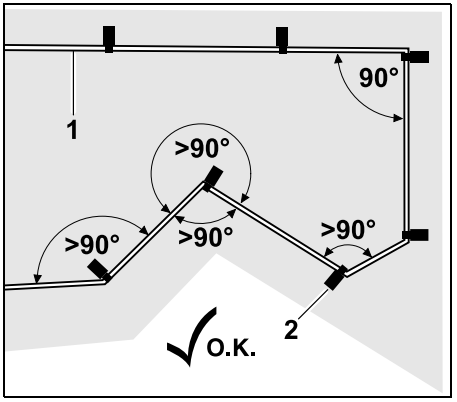
Seejärel vedage piiramistraat mööda niidupinna äärt.



Paigaldage piiramistraat (1) ümber niidupinna ja ettetulevate takistuste (⇨ 12.7) ning kinnitage kinnitusvaiadega (2) maasse. Kontrollige vahemikke iRuleriga. (⇨ 12.5)

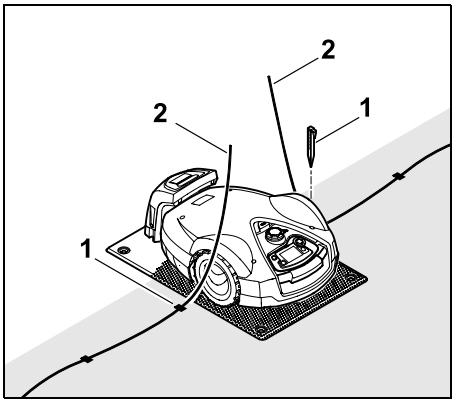


Kõrgete takistuse nt müürinurkade või kõrgete peenarde X ümber paigaldamisel peab nurkadesse jätma traadiga suurema vahemaa, et robotniiduk ei riivaks takistusi. Paigaldage piiramistraat (1) iRuleriga (2), nagu joonisel näidatud on.



Vältige teravnurkadena (alla 90°) paigaldamist. Teravate murunurkade korral kinnitage piiramistraat (1) kinnitusvaiadega (2) maasse, nagu joonisel näidatud on.

- Kui vaja, pikendage piiramistraati kaasasolevate traadi ühendusklemmidega. (⇨ 12.14)
- Mitme kokkukuuluva niidupinna korral paigaldage lisapinnad (⇨ 12.8) või ühendage niidupinna läbikäigud. (⇨ 12.9)

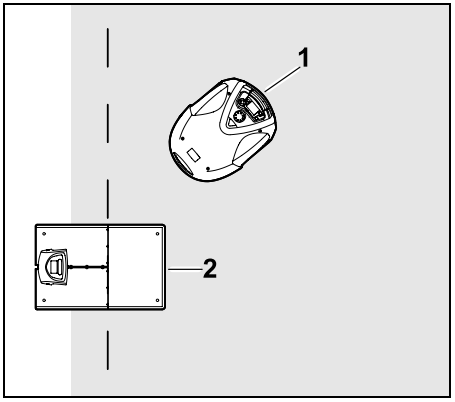


Kinnitage viimane kinnitusvai (1) taaskord vasakule või paremale poole alusplaati otse traadi väljumiskoha kõrvale. Lõigake piiramistraat (2) läbi, jätke u 1 m pikkused vabad traadiotsad.

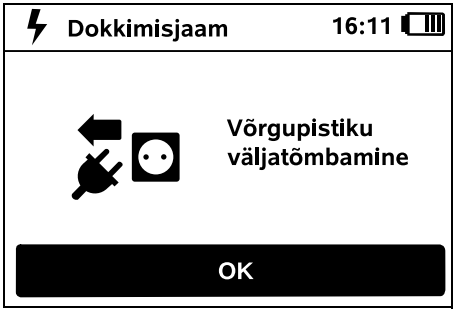
- Kontrollige piiramistraadi kinnitusi maasse, etalonina piisab ühest kinnitusvaiast meetri kohta. Piiramistraat peab alati asetsema muru peal. Lööge kinnitusvai üleni maasse.
- Vajutage pärast tööde lõpetamist juhtkonsoolil nuppu OK. OK

Kui aku on liiga tühi, et paigaldusabilise ülejäänud etappe töödelda, kuvatakse vastav teade. Sel juhul jätke robotniiduk dokkimisjaama ja laadige akut. Klahviga OK paigaldusabilise järgmisesse etappi liikumine on alles siis võimalik, kui aku on piisavalt laetud.

9.7 Piiramistraadi ühendamine



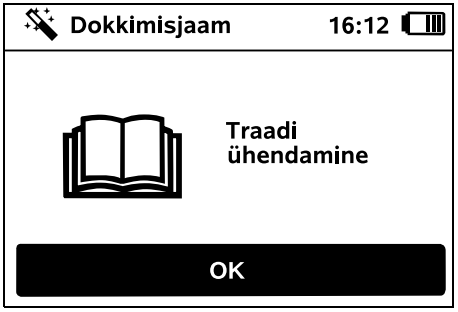
Asetage robotniiduk (1) dokkimisjaama (2) taha niidupinnale nagu joonisel näidatud, seejärel vajutage klahvi OK.

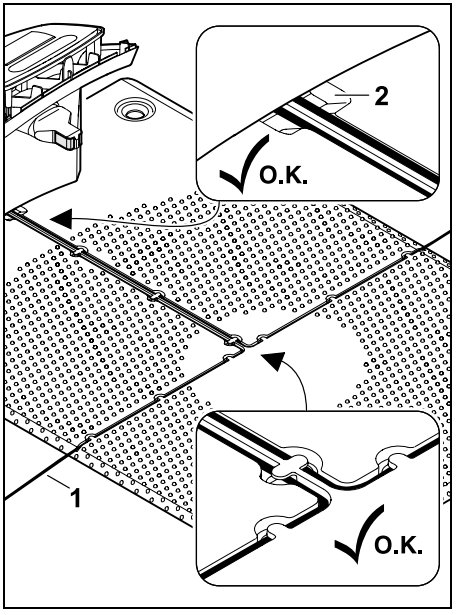


Eemaldage võrguadaptri pistik vooluvõrgust ja vajutage klahvi OK.

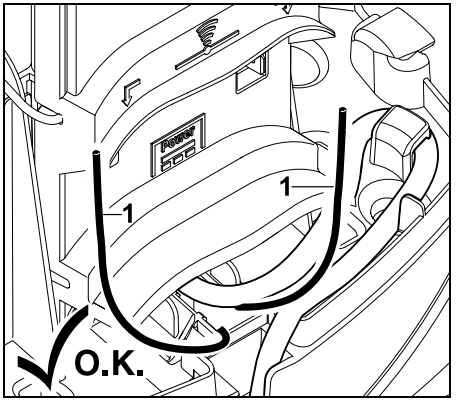
Eemaldage kate nagu kirjeldatud jaotises Dokkimisjaama installimine. (⇨ 9.5)

Seejärel vajutage juhtkonsoolil nuppu OK.



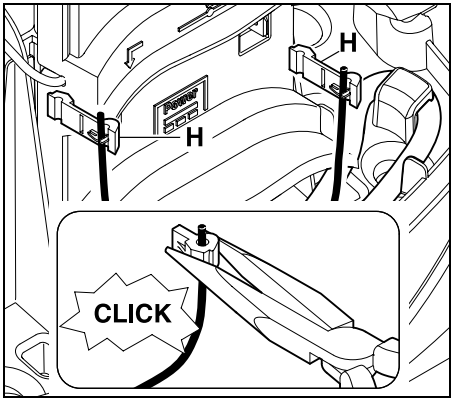


Vedage piiramistraat (1) alusplaadi kaablijuhikutesse ja keerake läbi sokli (2).



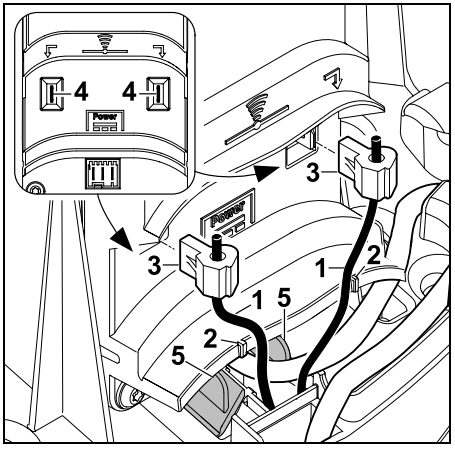
Lühendage piiramistraatide vabad otsad (1) u 10 cm-ni.

Jätke traadi vabad otsad just sellisesse pikkusesse ja ärge rullige neid poolile. Liiga pikad otsad võivad robotniiduki nõuetekohast tööd häirida.



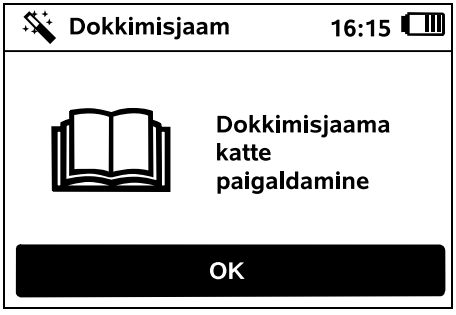
Vajutage klemmpistik (H) sobivate tangidega kaabliotste külge – laske korralikult kinni klõpsatada.

Klemmpistikud on mõeldud ühekordseks kasutamiseks ja pärast demonteerimist ei tohi neid uuesti kasutada.
Lisaklemmpistikuid saate VIKINGI müügiesindusest. (⇨ 17.)



Positsioneerige piiramistraat (1) mõlema märgistuse vahele (2). Torgake pistik (3) mõlemasse pistikuauku (4) nagu joonisel näidatud. Jälgige, et ühendaksite õigesti vasaku ja parema piiramistraadi otsa – ärge ajage traadiotsi segamini.
Sulgege kaablikanali (5) kate.

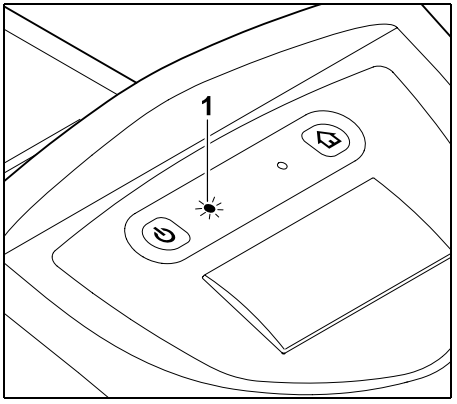
- Vajutage pärast tööde lõpetamist juhtkonsoolil nuppu OK.



Monteerige kate nagu kirjeldatud jaotises Dokkimisjaama installimine. (⇨ 9.5)

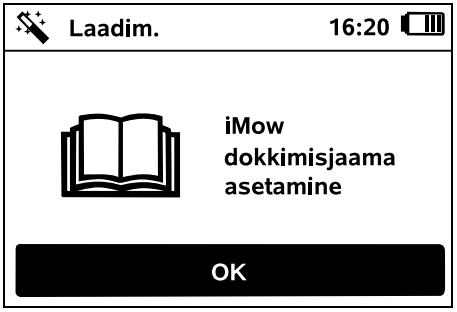
Seejärel vajutage juhtkonsoolil nuppu OK.

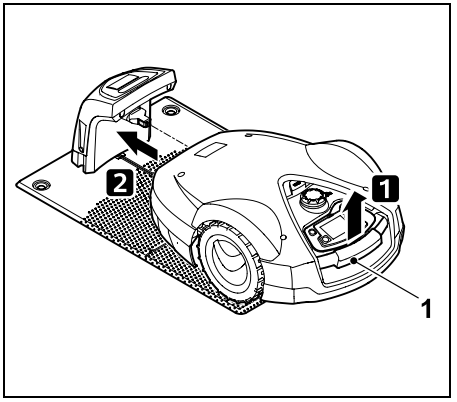
Torgake võrguadaptri pistik vooluvõrku ja vajutage klahvi OK.



Kui piiramistraat on korrektselt paigaldatud ja dokkimisjaam vooluvõrguga ühendatud, põleb punane LED (1).

Järgige teavet peatükis „Dokkimisjaama juhtelemendid”, eriti aga siis, kui LED ei põle nagu kirjeldatud. (⇨ 13.1)





Tõstke robotniiduk kandesangast (1) pisut üles ja vabastage veorattad koormusest. Lükake seade esiratastele toetades dokkimisjaama.

Pärast dokkimist ei tohi dokkimisjaamas ükski LED põleda. (⇨ 13.1)

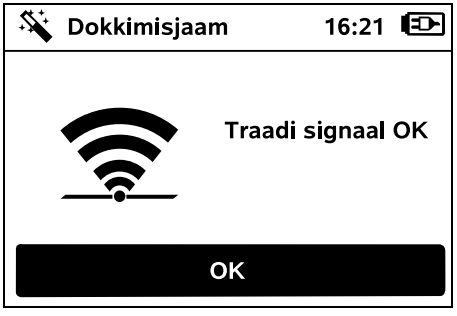
Seejärel vajutage juhtkonsoolil nuppu OK.

9.8 Robotniiduki ja dokkimisjaama ühendamine

Robotniiduki saab alles seejärel kasutusele võtta, kui see dokkimisjaama saadetud traadi signaali nõuete järgi vastu võtab. (⇨ 11.16)

Traadi signaali vastuvõtmine võib kesta mitu minutit. Vajutades punasele klahvile STOP seadme peal, katkestatakse ühendamine, ilmub paigaldusabilise eelmine etapp.

Normaalne vastuvõtt



Traadi signaal OK
Ekraanil kuvatakse tekst „Traadi sign. OK". Robotniiduk ja dokkimisjaam on nõuete järgi ühendatud.

Jätkake esmakordset installimist, vajutades klahvi OK.

MI 632 C, MI 632 PC:
Pärast õnnestunud ühendamist aktiveeritakse energiarežiim „GPRS". (⇨ 11.11)

Häiritud vastuvõtt

Robotniiduk ei võta **traadi signaali** vastu:
ekraanil kuvatakse tekst „Traadi signaali pole".

Robotniiduk võtab vastu **traadi häiritud signaali**:
ekraanil kuvatakse tekst „Traadi sign. kontrollimine".

Robotniiduk võtab vastu **traadi vale polaarsusega signaali**:
ekraanil kuvatakse tekst „Ühendused vahetuses või iMow väljaspool".

Võimalikud põhjused

- Ajutine tõrge
- Robotniiduk ei ole dokitud
- Piiramistraat on ühendatud vale polaarsusega (vastupidises suunas)
- Dokkimisjaam on välja lülitatud või ei ole vooluvõrku ühendatud
- Vigased pistikühendused
- Dokkimisjaama läheduses on kokkurullitud võrgukaabel
- Liiga pikad piiramistraadi otsad
- Piiramistraadi katkemine
- Võõrad signaalid, nt mobiiltelefoni või teise dokkimisjaama signaal
- Dokkimisjaama all on maa-alune elektrikaabel, raudbetoon või segavad metallid
- Piiramistraadi max pikkus on ületatud (⇨ 12.1)

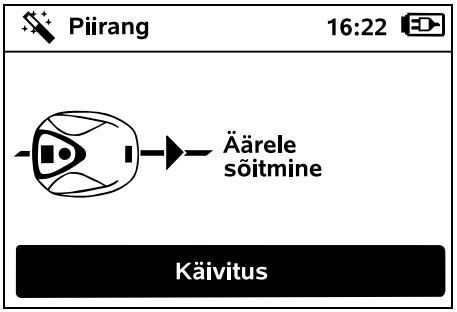
Abinõud

- Korrake ühendamist ilma edasiste abinõudeta
- Dokkige robotniiduk (⇨ 15.7)
- Ühendage piiramistraadi otsad õigesti (⇨ 9.7)
- Kontrollige dokkimisjaama vooluühendust, rullige võrgukaabel dokkimisjaama läheduses lahti, ärge asetage seda rullituna maha
- Kontrollige piiramistraadi pistikühendusi, lühendage liiga pikki piiramistraadi otsi (⇨ 9.7)
- Kontrollige dokkimisjaama LED-näidikut (⇨ 13.1)
- Parandage traadikatkestused
- Lülitage mobiiltelefonid ja läheduses asuvad dokkimisjaamad välja
- Muutke dokkimisjaama asendit või kõrvaldage selle alt häirete allikad
- Kasutage suurema ristlõikega piiramistraati (eraldi lisatarvik)

Pärast nimetatud abinõude rakendamist vajutage klahvi OK ja korrake ühendamist.

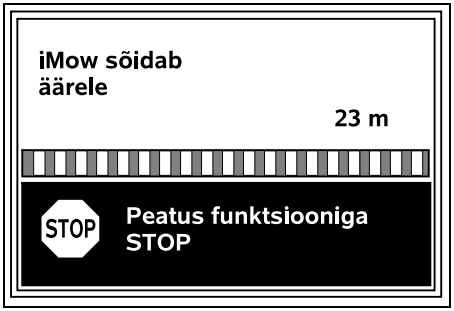
Kui traadi signaali ei võeta nõuete järgi vastu ja kirjeldatud meetodid ei too lahendust, kontakteeruge VIKINGI müügiesindusega.

9.9 Paigalduse kontrollimine



Käivitage prooviring, vajutades klahvi OK – niitmistera sealjuures ei aktiveerita.

MI 632 C, MI 632 PC: Proovikäitusega määratakse robotniiduki **kodupiirkond**. (⇨ 14.5)



Kui robotniiduk sõidab mööda äärt, käige sel järel ja vaadake:

– kas see sõidab mööda niidupinna äärt nagu soovitud;

– kas vahemaad takistusteni ja niidupinna piirideni klapivad;

– kas sisse- ja väljadokkimine töötab korralikult.

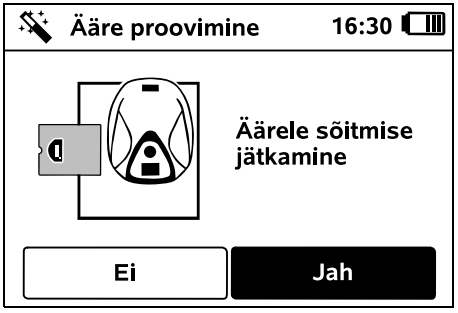
Ekraanil kuvatakse läbitud distants – meetrinäitu on vaja **käivituspunkti** seadistamiseks niidupinna äärest. (⇨ 11.15)

- Soovitud kohas vaadake näitu ja märkige see üles. Pärast esmakordset installimist seadistage käivituspunkt käsitsi.

Äärele sõit katkestatakse automaatselt takistuste või liiga suurte kallete otsa sõitmisel või käsitsi klahvi STOP vajutamisel.

- Kui prooviring katkestati automaatselt, korrigeerige piiramistraadi asendit või eemaldage takistused.
- Enne äärele sõitmise jätkamist kontrollige, kuidas robotniiduk asetseb. Seade peab seisma kas piiramistraadi peal või seespool niidupinda esiotsaga piiramistraadi suunas.

Jätkamine pärast katkestamist



Jätkake pärast katkestamist äärel sõitmist valikuga **Jah**.

Valiku **Ei** korral lõppeb piiramistraadil sõitmine ja avaneb paigaldusabilise järgmine samm.

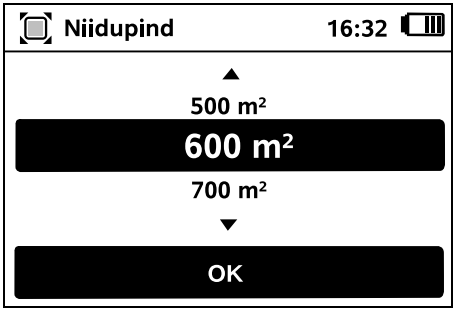
VIKING ei soovita prooviringi pooleli jätta. Muidu ei pruugi niidupinna ääres sõitmise või dokkimise võimalikke probleeme avastada.

Prooviringi võib vajaduse korral pärast esmakordset installimist uuesti korraldada. (⇨ 11.14)

Prooviringi lõpetamine

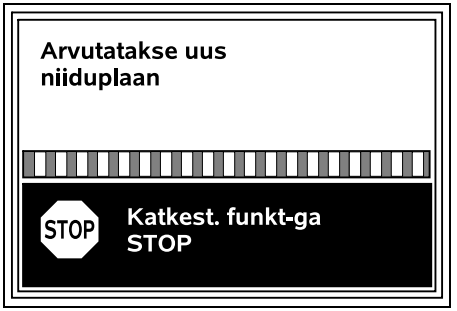
Pärast täisringi dokkimisel ilmub paigaldusabilise järgmine etapp.

9.10 Robotniiduki progammeerimine

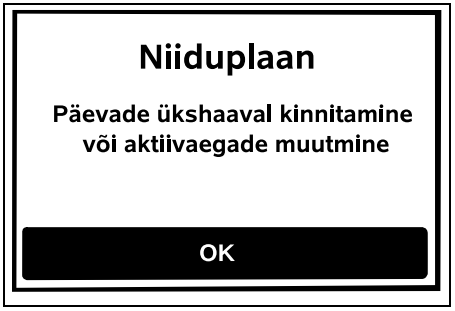


Sisestage murulapi suurus ja kinnitage klahviga OK.

Paigaldatud tõkestatud alasid ega lisapindu ei arvestata niidupinna suuruse hulka.



Arvutatakse uus niiduplaan.
Toimingu saab katkestada seadme peal oleva punase klahviga STOP.



Kinnitage nõuanne „Päevade ükshaaval kinnitamine või aktiivaegade muutmine” klahvi OK vajutamisega.

Kuvatakse esmaspäeva aktiivajad ja menüüpunkt **Aktiivaegade kinnitamine** on aktiveeritud.

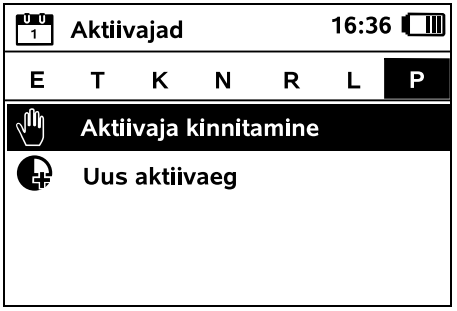
OK kinnitab kõik aktiivajad, kuvatakse järgmine päevaplaan.

Väikestel niidupindadel ei kasutata kõiki nädalapäevi niitmiseks. Sel juhul ei kuvata ühtki aktiivaega, menüüpunkt Kustuta kõik aktiivajad on välja jäetud. Ilma aktiivaegadeta päevad tuleb samamoodi klahviga OK kinnitada.

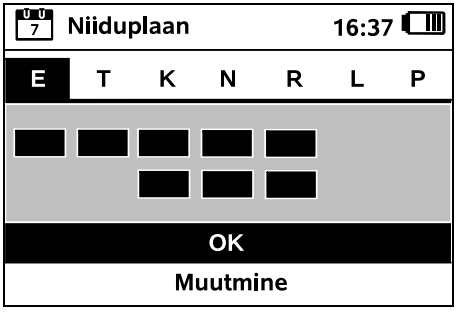
Kuvatavad **aktiivajad** on muudetavad. Selleks valige soovitud intervall rist-juhtnupuga ja avage nupuga OK. (⇨ 11.7)

Kui soovite lisada lisaaktiivaegu, valige menüüpunkt **Uus aktiivaeg** ja avage see klahviga OK.
Valikuaknas määrake uue aktiivaja algus ja lõpp ning kinnitage klahviga OK.
Võimalik on valida kuni kolm aktiivaega päevas.

Kui soovite kõik kuvatavad aktiivajad kustutada, valige menüüpunkt **Kustuta kõik aktiivajad** ja kinnitage OK-ga.



Pärast pühapäevaste aktiivaegade kinnitamist kuvatakse niiduplaan.



Vajutades klahvi OK, kinnitatakse kuvatav niiduplaan ja ilmub paigaldusabilise viimane etapp.

Kui soovite muudatusi teha, valige üksus **Muutmine** ja kohandage aktiivaegu ükshaaval.

Aktiivajal peavad kõrvalised isikud ohualalt eemale hoidma. Aktiivajad tuleb vastavalt kohandada. Arvestage lisaks nii robotniidukite kasutamist puudutavate kommunaaleeskirjadega kui ka nõuannetega peatükis „Teie turvalisuse huvides” (⇨ 6.) ja kui vaja, muutke aktiivaegu kohe või pärast esmakordset installimist menüüs Niiduplaan. (⇨ 11.6) Kindlasti peaksite vastutavast ametist küsima, millistel päeva- ja ööaegadel on lubatud seadet kasutada.

9.11 Esmapaigaldamise lõpetamine

Eemaldage niidupinnalt kõik võõrkehad (nt mänguasjad, tööriistad).

Vajutage esmapaigaldamise lõpetamiseks nuppu OK.

Pärast esmakordset paigaldamist aktiveerub ohutusaste „Pole”. VIKING soovitab valida **ohutusastme** „Madal”, „Keskmine” või „Kõrge”. Nii ei saa volitamata isikud seadistusi muuta ja robotniidukit ei saa kasutada teiste dokkimisjaamadega. (⇨ 11.16)

MI 632 C, MI 632 PC:
VIKING soovitab lisaks aktiveerida GPS-kaitse. (⇨ 11.16)

MI 632 C, MI 632 PC:

Selleks, et saaks kasutada kõiki robotniiduki funktsioone, installige **VIKING iMow rakendus** nutitelefoni või tahvelarvutisse, millel on olemas internetiühendus ja GPS-vastuvõtja, ning käivitage. (⇨ 10.)

Sulgege dialoogiaken nupuga OK. OK

9.12 Esimene niitmine pärast esmakordset paigaldamist

Kui esmakordse paigaldamise lõpetamine jääb aktiivaja piiresse, alustab robotniiduk kohe niidupinna niitmist.

Kui esmakordse paigaldamise lõpetamine jääb väljapoole aktiivaega, saab niitmise käivitada, kui vajutate nuppu OK. Valige „Ei”, kui te ei soovi, et robotniiduk niitma hakkaks. OK

10. VIKING iMow rakendus

Mudeleid **MI 632 C, MI 632 PC** saab kasutada **VIKING iMow rakendusega**. Rakendus on saadaval kõikide levinud operatsioonisüsteemide jaoks vastavates rakenduste poodides.

Eeskirjad peatükis „Ohutusnõuded” kehtivad eelkõige ka kõikidele **VIKING iMow rakenduse** kasutajatele. (⇨ 6.)

Aktiveerimine
Selleks, et rakendus ja robotniiduk saaksid andmeid vahetada, peab VIKINGi müügiesindus seadme omaniku e-posti aadressiga aktiveerima. E-posti aadressile saadetakse kood ja aktiveerimislink. **VIKING iMow rakendus** tuleb installida nutitelefoni või internetiühenduse ja GPS-vastuvõtjaga tahvelarvutisse. E-kirja adressaat määratakse rakenduse administraatoriks ja põhikasutajaks, tal on täielik juurdepääs kõikidele funktsioonidele.

Hoidke e-posti aadressi ja parooli turvalises kohas, et **VIKING iMow rakendust** saaks pärast nutitelefoni või tahvelarvuti vahetamist uuesti installida (nt pärast mobiilsideseadme kaotamist).

Andmeside
Ostuhind sisaldab võimalust saata 3 aasta jooksul robotniiduki andmeid internetti (M2M-teenus). Enne lepingu lõppemist kuvab rakendus ekraanil meeldetuletust, lepingut saate pikendada VIKINGi müügiesinduses.
Andmeid ei edastata pidevalt ja seega võib see mõne minuti aega võtta.
Kuna rakendus saadab andmeid internetti, võivad sellega kaasneda teie

mobiilsideteenuse operaatori või internetiühenduse pakkujaga kokkulepitud kulud, mille peate ise kandma.

Mobiilsideühenduse ja rakenduseta saab kasutada GPS-kaitset ilma e-posti- ja tekstisõnumiteavituseta.

Rakenduse **põhifunktsioonid**

– Niiduplaani kuvamine ja töötlemine.
– Niitmise käivitamine.
– Automaatika sisse- ja väljalülitamine.
– Robotniiduki saatmine dokkimisjaama.
– Soovitud tsoonis niitmine.
Soovitud tsoon on niidupinna ala, mis määratakse nutitelefoni või tahvelarvutiga. Mobiilsideseadme GPS-vastuvõtjaga määratakse soovitud tsooni keskpunkt ja seda koordinaati ümbritsev raadius. Robotniiduk sõidab piki piiramistraati soovitud tsooni ja niidab seal muru.
– Kuupäeva ja kellaaja muutmine.

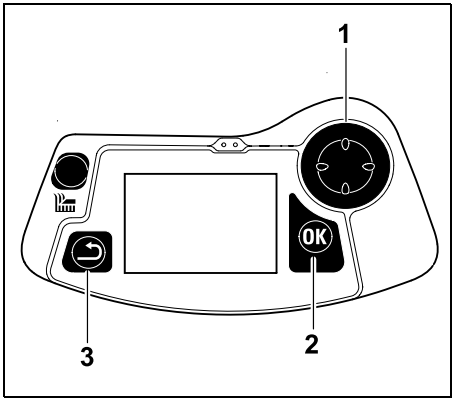
Niiduplaani muutmise, niitmise käivitamise, automaatika sisse- ja väljalülitamisega, robotniiduki kojusaatmisega ning kuupäeva ja kellaaja muutmisega võivad kaasneda tegevused, mida teised inimesed ei oska oodata. Teavitage seepärast seotud inimesi alati robotniiduki võimalikest tegevustest.

– Seadme teabe ja robotniiduki asukoha päring.
– Robotniidukile nime andmine.
– Mobiiltelefoninumbri määramine tekstisõnumi saatmiseks.
– E-posti aadressi ja rakenduse pääsuandmete muutmine.
– Kasutaja lisamine ja rakenduses külalisjuurdepääsu võimaldamine ajaliselt piiratud kasutamise jaoks. Lisa- ja külaliskasutajatel on piiratud juurdepääs nendele funktsioonidele.

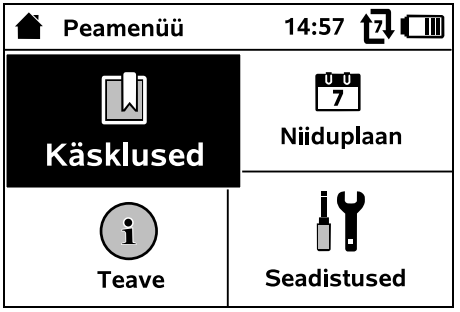
11. Menüü

11.1 Käsitsemisjuhised

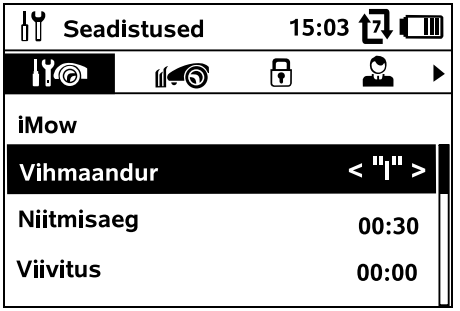
- Eemaldage vajaduse korral juhtkonsool. (⇨ 15.2)



Rist-juhtraud (1) on mõeldud menüüdes navigeerimiseks, nupuga OK (2) saab seadistusi kinnitada ja menüüsid avada. Tagasiliikumise nupuga (3) saab menüüdest lahkuda.



Peamenüü koosneb neljast alamenüüst, mida kujutatakse nuppudena. Valitud alamenüü on tähistatud musta värviga ja avatakse nupuga OK.



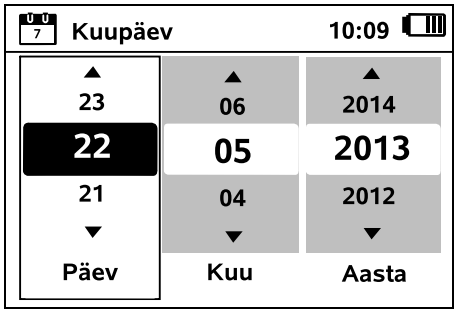
Menüü teisel tasandil kujutatakse alamenüüsid vahekaartidena. Vahekaartide valimiseks tuleb vajutada rist-juhtraual vasakule või paremale, alamenüüde valimiseks rist-juhtraual alla või üles.
Aktiivsed vahekaardid või menüüpunktid on tähistatud musta värviga.

Ekraani paremas servas olev kerimisriba näitab, et rist-juhtraual alla või üles vajutades saab kuvada lisapunkte.

Alamenüüde avamiseks tuleb vajutada nuppu OK.

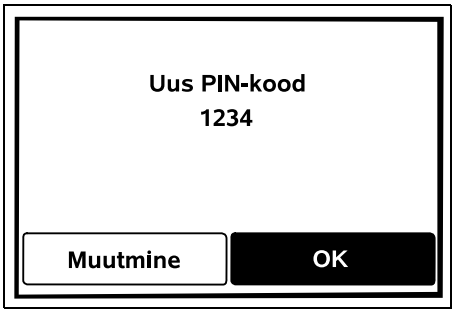
Alamenüüd sisaldavad valikute loendit. Aktiivsed loendi sissekanded on tähistatud musta värviga. Nupu OK vajutamisel avaneb valikute aken või dialoogiaken.

Valikute aken



Seadeväärtusi saab muuta rist-juhtraua vajutamisega. Kehtiv väärtus on tähistatud musta värviga. Nupu OK vajutamine kinnitab kõik väärtused.

Dialoogiaken

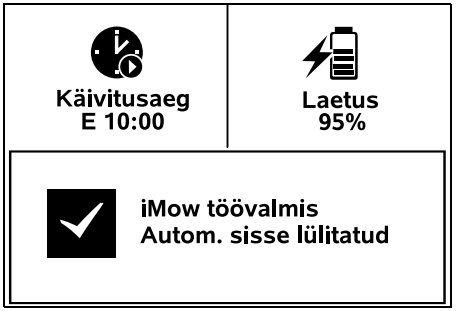


Muudatuste salvestamise või teadete kinnitamise vajaduse korral ilmub ekraanile dialoogiaken. Aktiivne nupp on tähistatud musta värviga.

Valikuvõimaluse korral saab rist-juhtraual vasakule või paremale vajutades aktiveerida vastava nupu.

Nupuga OK kinnitatakse valik ja avatakse kõrgema tasandi menüü.

11.2 Olekunäidik



Olekunäidik ilmub,

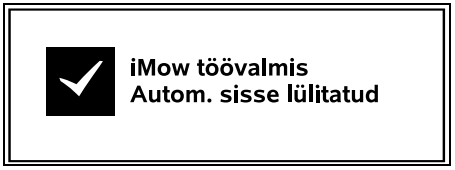
– kui robotniiduki ooterežiim katkestada nupuvajutusega;

– kui peamenüüs vajutatakse tagasiliikumise nuppu;

– töö ajal.

Näidiku ülaosas on kaks muudetavat välja, mida saab kasutada robotniiduki või niitmise teabe kuvamiseks. (⇨ 11.13)

Olekuteave ilma tegevuseta – MI 632, MI 632 P

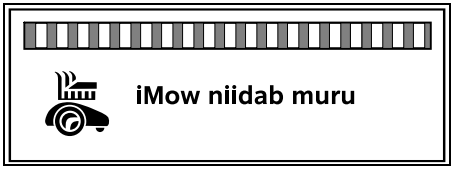


Näidiku alumises alas kuvatakse teksti „iMow töövalmis” koos näidatud sümboliga ja automaatika olekuga. (⇨ 11.5)

Olekuteave ilma tegevuseta – MI 632 C, MI 632 PC

Näidiku alumisel alal kuvatakse robotniiduki nimi (⇨ 10.) ja tekst „iMow töövalmis” koos näidatud sümboliga, automaatika olekuga (⇨ 11.5) ning GPS-kaitse teave (⇨ 11.16).

Olekuteave tegevuste ajal – kõik mudelid



Niitmise ajal kuvatakse ekraanil tekst „iMow niidab muru” ja vastav sümbol. Tekstiteave ja sümbol kohandatakse käimasoleva toiminguga sobivaks.

Enne niitmist kuvatakse tekst „Tähelepanu – iMow käivitub” ja hoiatussümbol.

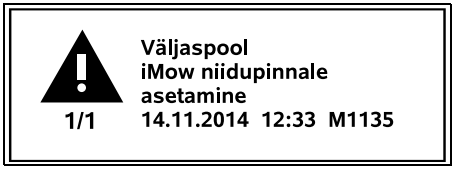
Lisaks viitavad vilkuv ekraanivalgustus ja helisignaal sellele, et niiduki mootor käivitub peagi. Niitmistera käivitatakse alles mõne sekundi möödudes, pärast seda, kui robotniiduk on hakanud liikuma.

Ääre niitmine
Ajal, mil robotniiduk niidab niidupinna äärt, kuvatakse tekst „Äärt niidetakse”.

Dokkimisjaama sõitmine
Kui robotniiduk sõidab tagasi dokkimisjaama, kuvab ekraan selle põhjuse (nt „Aku on tühi”, „Niitmine lõpetatud”).

Aku laadimine
Aku laadimisel kuvatakse tekst „Akut laetakse”.

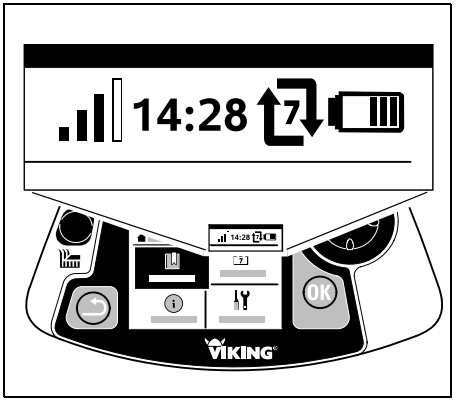
Teatenäit – kõik mudelid



Vigu, rikkeid või soovitusi kuvatakse koos hoiatussümboli, kuupäeva, kellaaja ja teatekoodiga. Mitme aktiivse teate korral kuvatakse neid vaheldumisi. (⇨ 24.)

Kui robotniiduk on tööks valmis, kuvatakse teateid ja olekuteavet vaheldumisi.

11.3 Teabeala



Ekraani ülemises paremas nurgas kuvatakse alljärgnevat teavet.

1. Aku laetus või laadimise kulg
2. Automaatika olek
3. Kellaaeg
4. Mobiilside signaal (MI 632 C, MI 632 PC)

1. Laetus
Akusümbol näitab laetust.

riba puudub – aku on tühi
1 kuni 5 riba – aku osaliselt tühi
6 riba – aku täielikult laetud

Laadimise ajal kuvatakse akusümboli asemel **võrgupistiku** sümbolit.

2. Automaatika olek
Sisselülitatud automaatika korral kuvatakse **automaatikasümbolit**.

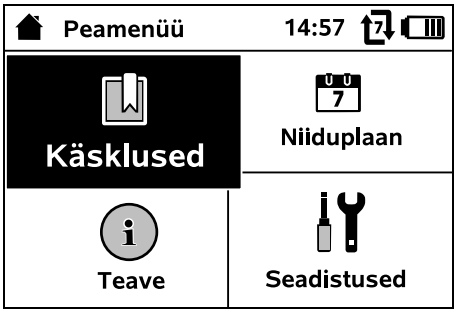
3. Kellaaeg
Hetke kellaaega kuvatakse 24 h vormingus.

4. Mobiilside signaal
Mobiilsideühenduse (GPRS) **signaalitugevust** tähistatakse nelja tulbaga. Mida rohkem täidetud tulpasid, seda parem on vastuvõtt.

Vastuvõtusümbol väikese märgiga x tähistab puuduvat internetiühendust.

Raadiosidemooduli lähtestamisel (riist- ja tarkvara kontrollimine – nt pärast robotniiduki sisselülitamist kuvatakse küsimärk.

11.4 Peamenüü



Peamenüü kuvatakse,

– kui lahkute nupu OK vajutamisega olekunäidikust (⇨ 11.2);

– kui vajutate teisel menüütasandil tagasiliikumise nuppu.

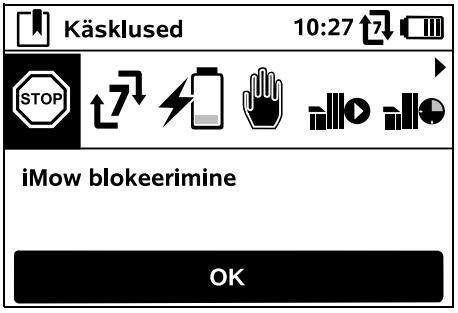
1. Käsklused (⇨ 11.5)
iMow blokeerimine
Automaatika sisse- ja väljalülitamine
Dokkimisjaama sõitmine
Käsijuhtimine
Niitmise käivitamine
Niitmise viitkäivitamine
Järgmise aktiivaja vahelejätmine
Ääre niitmine

2. Niiduplaan (⇨ 11.6)
Päevaplaan
Nädalaplaan

3. Teave (⇨ 11.9)
Teated
Sündmused
iMow olek
Muru olek
Raadiosidemooduli olek (MI 632 C, MI 632 PC)

4. Seadistused (⇨ 11.10)
iMow
Paigaldus
Ohutus
Teenindus
Edasimüüja ala

11.5 Käsklused



Valige soovitud käsklus rist-juhtrauaga ja käivitage nupuga OK.

1. iMow blokeerimine
2. Automaatika sisselülitamine/väljalülitamine
3. Dokkimisjaama sõitmine
4. Käsijuhtimine
5. Niitmise käivitamine
6. Niitmise viitkäivitamine
7. Järgmise aktiivaja vahelejätmine
8. Ääre niitmine

1. iMow blokeerimine
Seadmeluku aktiveerimine. Vajutage blokeeringu vabastamiseks kuvatud nupukombinatsiooni. (⇨ 5.2)

2. Automaatika sisselülitamine/ väljalülitamineSisselülitatud automaatika korral ilmub olekunäidikule tekst „Autom. sisse lülitatud”, aku sümboli kõrval kuvatakse menüüdes automaatikasümbol. Robotniiduk niidab niidupinda täisautomaatselt.
Väljalülitatud automaatika korral ilmub olekunäidikule tekst „Autom. välja lülitatud”, niiduplaani aktiivaegu kuvatakse inaktiivsetena (tähistatud halliga). Niidupinda ei niideta automaatselt. Niitmisi saab käivitada käsklustega „Niitmise käivitamine” või „Niitmise viitkäivitamine”.

MI 632 C, MI 632 PC:
automaatika saab ka rakendusega sisse ja välja lülitada. Pärast automaatika väljalülitamist rakendusega liigub robotniiduk dokkimisjaama tagasi. (⇨ 10.)

3. Dokkimisjaama sõitmine
Robotniiduk sõidab tagasi dokkimisjaama ja laeb akut. Sisselülitatud automaatika korral niidab robotniiduk järgmise aktiivaja saabumisel taas niidupinda.

MI 632 C, MI 632 PC:
robotniiduki saab ka rakendusega tagasi dokkimisjaama saata. (⇨ 10.)

4. Käsijuhtimine
Muru käsitsi niitmine. Ohutuse tagamiseks saab niitmistera ainult siis sisse lülitada, kui vajutada ja hoida nuppu OK parema pöidlaga all ja seejärel vajutada niitmisnuppu. Kasutage juhtimiseks rist-juhtrauda. (⇨ 15.6)

5. Niitmise käivitamine
Pärast aktiveerimist hakkab robotniiduk automaatselt niitma. Niitmise lõpp tuleb määrata.
Kui **lisapind** on paigaldatud, tuleb pärast nupu OK vajutamist määrata, kas niitmine peab algama lisapinnal või põhipinnal.

(⇨ 11.14)
Niitmise kestuse standardseadistust saab muuta seadme seadistustes valiku „Niitmisaeg all". (⇨ 11.11)

Peamenüüs (⇨ 11.4) saab käsu „Niitmise käivitamine" aktiveerida ka **niitmise nupu** vajutamisega.
Kui väline dokkimisalus installeeriti rajaga, tuleb robotniiduk enne käsu „Niitmise käivitamine" aktiveerimist niitmisalale viia.

MI 632 C, MI 632 PC:
„niitmise käivitamise" saab aktiveerida ka rakenduses. (⇨ 10.)

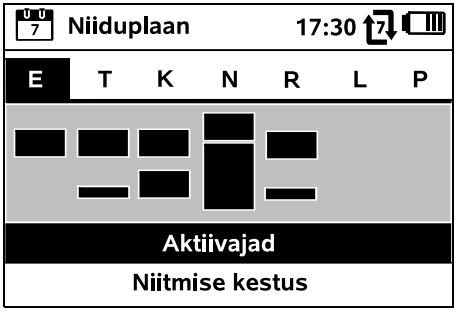
6. Niitmise viitkäivitamine
Pärast aktiveerimist hakkab robotniiduk automaatselt niitma, kuid alles pärast teatud aja möödumist. Määrata tuleb niitmise alguse ja lõpu aeg.
Kui **lisapind** on paigaldatud, tuleb pärast nupu OK vajutamist määrata, kas niitmine peab algama lisapinnal või põhipinnal. (⇨ 11.14)
Niitmise kestuse standardseadistust ja viivituse kestust saab muuta seadistustest valikute „Niitmisaeg" ja „Viivitus" all. (⇨ 11.11)

Kui väline dokkimisalus installeeriti rajaga, tuleb robotniiduk enne käsu „Niitmise viitkäivitamine" aktiveerimist niitmisalale viia.

7. Järgmise aktiivaja vahelejätmine
Seda käsklust saab kasutada, kui robotniiduk ei tohi töötada järgmisel aktiivajal (nt aiapeo toimumisel). Kinnitamise korral jääb järgmisel aktiivajal niitmine vahele. Selliselt tühistatud aktiivaeg on niiduplaanis tähistatud halli värviga. Menüüs „Päevaplaan" saab selle taas niitmiseks vabastada. (⇨ 11.7)
Käskluse kordamisel jäetakse alati järgmine aktiivaeg vahele. Kui käesoleval nädalal pole enam ühtegi aktiivaega, ilmub teade „Järgmisel nädalal ei niideta".

8. Ääre niitmine
Pärast aktiveerimist hakkab robotniiduk niitma niidupinna äärt. Pärast ühe ringi tegemist sõidab seade tagasi dokkimisjaama ja laeb akut.

11.6 Niiduplaan



Salvestatud niiduplaan on leitav peamenüü alammenüüst Niiduplaan. Nelinurksed pinnad iga päeva juures tähistavad salvestatud aktiivaegu. Musta värvi aktiivaegadel võib niita, hallid pinnad tähistavad ilma niitmisteta aktiivaegu, nt välja lülitatud aktiivajal või pärast käsklust Aktiivaja vahelejätmine. (⇨ 11.5)

Välja lülitatud automaatika korral on kogu niiduplaan inaktiivne, kõiki aktiivaegu näidatakse hallina.

Kui rist-juhtraual üles või alla vajutada, saab valida alammenüü **Aktiivajad** (⇨ 11.7) või **Niitmisaeg** (⇨ 11.8) ja selle klahviga OK avada.

Kui **üheainsa päeva** aktiivaegu muudetakse, siis peab selle päeva rist-juhtnupuga (vasakule või paremale vajutades) aktiveerima ja avama alammenüü **Aktiivajad**.

11.7 Aktiivajad

Aktiivaegadel, **mis on märgistatud linnukesega,** on niitmine lubatud, need on niiduplaanis mustaga märgitud.

Aktiivaegadel, **mis ei ole linnukesega märgistatud,** ei ole niitmine lubatud, need on niiduplaanis halliga märgitud.

Järgige nõuandeid peatükis „Niitmisjuhised - aktiivajad". (⇨ 14.3)
Aktiivajal peavad eriti just kõrvalised isikud ohualalt eemale hoidma.

MI 632 C, MI 632 PC:
Aktiivaegu saab muuta ka rakendusega. (⇨ 10.)

Salvestatud aktiivaegu saab ükshaaval valida ja seadistada.

Menüüpunkti **Uus aktiivaeg** saab valida seni, kui päevas on salvestatud vähem kui 3 aktiivaega. Lisaaktiivaeg ei tohi teiste aktiivaegadega kattuda.

Kui robotniiduk ei pea valitud päeval niitma, siis tuleb valida menüüpunkt **Kustuta kõik aktiivajad**.

Aktiivaegade seadistamine

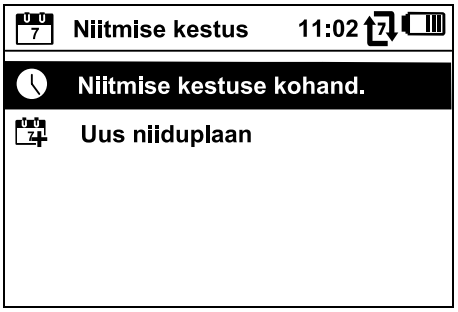
Valides üksuse **Aktiivaeg väljas** või **Aktiivaeg sees,** lukustatakse või avatakse valitud aktiivaeg automaatseks niitmiseks.

Valides üksuse **Aktiivaja muutmine**, saab ajavahemikku muuta.

Kui valitud aktiivaega enam vaja ei ole, siis tuleb valida menüüpunkt **Aktiivaja kustutamine**.

Kui ajavahemikest ei piisa vajalike niitmis- ja laadimistoimingute jaoks, tuleb aktiivaegu pikendada või täiendada või tuleb niitmise kestust vähendada. Kuvatakse vastav ekraaniteade.

11.8 Niitmise kestus



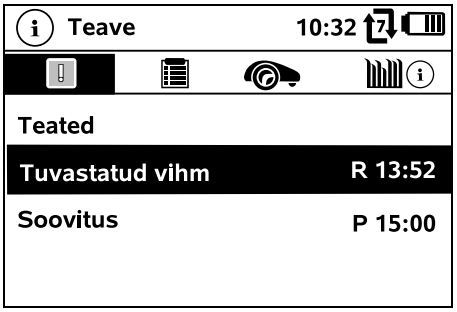
Iganädalase niitmisaja saab seadistada menüü **Niitmise kestuse kohand.** alt. Sisestatud väärtus sobitatakse niidupinna suurusega. (⇨ 14.4)
Järgige nõuandeid peatükis „Programmeerimise kohandamine“. (⇨ 15.3)

MI 632 C, MI 632 PC:
Niitmise kestust saab seada ka rakendusega. (⇨ 10.)

Käsklus **Uus niiduplaan** kustutab kõik salvestatud aktiivajad. Ilmub paigaldusabilise etapp Robotniiduki progammeerimine. (⇨ 9.10)

Kui ümberprogrammeerimise lõpetamine langeb aktiivajale, käivitab robotniiduk pärast üksikute päevaplaanide kinnitamist automaatselt niitmise.

11.9 Teave



1. Teated
Kõikide aktiivsete vigade, rikete ja soovituste loend; kuvamine koos esinemise ajaga.
Riketeta töö korral ilmub tekst „Teateid pole”.
Vajutage teate üksikasjade kuvamiseks nuppu OK. (⇨ 24.)

2. Sündmused
Robotniiduki viimaste tegevuste loend.
Vajutage sündmuse üksikasjade (lisatekst, aeg ja kood) kuvamiseks nuppu OK.

Kui mõned tegevused korduvad ebatavaliselt sageli, pöörduge täpsema teabe saamiseks VIKINGi müügiesindusse. Tavarežiimi vead dokumenteeritakse teadete all.

3. iMow olek
Robotniiduki teave.

– Laetus
  Aku laetus protsentides.
– Jääkaeg
  Käesoleva nädala ülejäänud niitmiste kestus tundides ja minutites.
– Kuupäev ja kellaaeg

– Käivitusaeg
Järgmise plaanitud niitmise algus.

– Kõikide lõpetatud niitmiste arv.

– Niitmistunnid
Kõikide lõpetatud niitmiste kestus tundides.

– Teekond
Kogu läbitud vahemaa meetrites.

– Seerianr
Robotniiduki seerianumber, leitav ka juhtkonsooli all asuva hoidiku tüübisildilt.

– Aku
Aku seerianumber.

– Tarkvara
Seadmesse installitud tarkvara.

4. Muru olek
Teave murupinna kohta

– Niidupind ruutmeetrites
Väärtus sisestatakse esmakordsel või uuel installimisel. (⇨ 9.4)

– Ringiaeg
Ümber niidupinna tehtava ringi kestus minutites ja sekundites.

– Käivituspunktid 1–4
Dokkimisjaama ja vastava käivituspunkti vaheline kaugus meetrites, mõõdetud päripäeva. (⇨ 11.14)

– Maht
Niidupinna ümbermõõt meetrites.

– Ääre niitmine
Ääre niitmise sagedus nädalas (⇨ 11.14).

5. Raadiosidemooduli olek (MI 632 C, MI 632 PC)
Raadiosidemooduli teave.

– Satelliidid
Tegevusulatuses olevate satelliitide arv.

– Asend
Robotniiduki praegune asend; saadaval piisava satelliitside olemasolu korral.

– GPRS
Mobiilsideühenduse signaali tugevus; mida rohkem plussmärke (max „++++”) on näha, seda tugevam on ühendus.

– Võrk
Võrgutuvastus, koosneb riigikoodist (MCC) ja teenusepakkuja koodist (MNC).

– Mobiilinumber
Omaniku mobiiltelefoninumber; sisestatakse rakendusse. (⇨ 10.)

– IMEI
Raadiosidemooduli riistvaranumber.

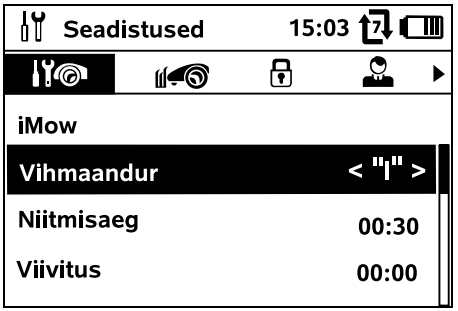
– IMSI
Rahvusvaheline mobiilside osalejanumber.

– Leping kuni
Kehtiva M2M-teeninduslepingu lõpukuupäev.

– SW
Raadiosidemooduli tarkvaraversioon.

– Seerianr
Raadiosidemooduli seerianumber.

11.10 Seadistused



1. iMow
Seadme seadistuste muutmine (⇨ 11.11).

2. Paigaldus
Paigalduse muutmine ja proovimine (⇨ 11.14).

3. Ohutus
Turvaseadistuste muutmine (⇨ 11.16).

4. Teenindus
Hooldus ja teenindus (⇨ 11.17).

5. Edasimüüja ala
Menüü on kaitstud **edasimüüja koodiga**. VIKINGi müügiesindus saab selle menüü abil teha erinevaid hooldus- ja teenindustoiminguid.

11.11 iMow – seadistused

1. Vihmaandur
Vihmaandurit saab seadistada selliselt, et vihma korral niitmine katkeb või ei alga.

- Vihmaanduri seadistamine. (⇨ 11.12)

2. Niitmisaeg
Käsule „Niitmise käivitamine” järgneva niitmise kestuse standardseadistuse määramine. (⇨ 11.5)

3. Viivitus
Käsule „Niitmise viitkäivitamine” järgneva viivituse standardseadistuse määramine. (⇨ 11.5)

4. Olekunäidik
Olekunäidikul kuvatava teabe valimine. (⇨ 11.13)

- Olekunäidiku seadistamine. (⇨ 11.13)

5. Kellaaeg
Õige kellaaja seadistamine. Seadistatud kellaaeg peab vastama tegelikule kellaajale, et vältida robotniiduki tahtmatut aktiveerumist.

MI 632 C, MI 632 PC: kellaaega saab seadistada ka rakendusega. (⇨ 10.)

6. Kuupäev
Õige kuupäeva seadistamine. Seadistatud kuupäev peab vastama tegelikule kalendripäevale, et vältida robotniiduki tahtmatut aktiveerumist.

MI 632 C, MI 632 PC: kuupäeva saab seadistada ka rakendusega. (⇨ 10.)

7. Kuup. vorming
Soovitud kuupäevavormingu seadistamine.

8. Eritelgsus
Standardina sõidab robotniiduk piki piiramistraati 6 cm nihkega sissepoole. See väärtus tagab optimaalse dokkimise. iRuler on samuti seatud 6 cm eritelgsuse peale.

VIKING soovitab standardseadistust 6 cm mitte muuta.

- Avage ainult vajaduse korral valikute aken nupuga OK ja muutke väärtust vastavalt soovile (3 cm kuni 9 cm).

9. Keel
Soovitud ekraanikeele seadistamine. Standardina on seadistatud keel, mis valiti esmakordsel paigaldamisel.

10. Kontrast
Ekraanikontrasti saab vajaduse korral muuta.

11. Energiarežiim (MI 632 C, MI 632 PC):
GPRSi (standardseadistus) kasutamise korral on robotniiduk alati internetiga ühendatud ja rakendusega ligipääsetav. (⇨ 10.)
ECO kasutamise korral lülitatakse energiakulu vähendamiseks puhkefaaside ajaks sideühendus välja, robotniidukile ei pääse sellisel juhul enam rakendusega ligi. Rakendus näitab viimati saadaolevaid andmeid.

11.12 Vihmaanduri seadistamine

Vajutage viieastmelise anduri seadistamiseks rist-juhtraual vasakule või paremale. Kehtivat väärtust kuvatakse menüüs „Seadistused” kriipsudega graafikuna.
Vihmaanduri tundlikkust saab reguleerida lähtuvalt kohalikest oludest ja soovidest. Eriti oluline on, et nii saab määrata, kui kaua peaks robotniiduk pärast vihma ootama niidupinna kuivamist.

Keskmise tundlikkuse korral sobib robotniiduk kasutamiseks tavalistes välistingimustes.

Nihutage riba **vasakule**, et niita suurema niiskuse korral. Kui seada graafik täiesti vasakule, niidab robotniiduk ka märja ilma korral ja ei katkesta niitmist, kui vihmatilgad tabavad andurit.

Nihutage riba **paremale**, et niita väiksema niiskuse korral. Täiesti paremal asetseva graafiku korral niidab robotniiduk ainult siis, kui vihmaandur on täiesti kuiv.

11.13 Olekunäidiku seadistamine

Olekunäidiku konfigureerimiseks valige rist-juhtrauaga vasak või parem näidik ja kinnitage klahviga OK.

Laetus
Aku sümboli näidik koos aku laetuse protsendiga.

Jääkaeg
Jooksva nädala allesjäänud niitmisaeg tundides ja minutites

Kellaaeg ja kuupäev
Tegelik kuupäev ja kellaaeg

Käivitusaeg
Järgmise plaanitud niitmise käivitus. Jooksval aktiivajal kuvatakse tekst „Aktiivne”.

Niitmised
Seniste niitmiste arv.

Niitmistunnid
Kõikide seniste niitmiste kestus.

Teekond
Kogu läbitud teekond

GPRS-vastuvõtt (MI 632 C, MI 632 PC):

Võrgutuvastusega mobiilsideühenduse signaali tugevus. Väike x või küsimärk tähendab, et robotniidukil puudub internetiühendus. (⇨ 11.3), (⇨ 11.9)

GPS-vastuvõtt (MI 632 C, MI 632 PC):

Robotniiduki GPS-koordinaadid. (⇨ 11.9)

11.14 Paigaldus

1. Koridor
Nihutatud kojusõitmise sisse- ja väljalülitamine.
Kui koridor on sisse lülitatud, sõidab robotniiduk piiramistraati mööda sissepoole koju dokkimisjaama.
Koridori laius: **30-70 cm**

Kaugus piiramistraadist valitakse selle koridori piires juhuslikult.

Välise dokkimisjaama korral tuleb nihutatud kojusõitmiseks kasutada eraldi saadaolevat lisatarvikut (**AED 600**).
Täpsemat teavet saate oma VIKINGI müügiesindusest.

Kojusõidu saab ainult siis sisse lülitada, kui piiramistraat on kitsastes kohtade paigaldatud enam kui 2 m vahemaaga. Niidupinnal ei tohi olla ühtegi läbikäiku.

2. Uus installimine

Paigaldusabiline käivitatakse uuesti, kehtiv niiduplaan kustutatakse. (⇨ 9.4)

3. Käivituspunktid

Robotniiduk alustab niitmisi kas dokkimisjaamast (standardseadistus) või käivituspunktist.

Käivituspunktid saab määrata:

– kui osaaladele tuleb konkreetselt sõita, kuna neid töödeldakse ebapiisavalt;

– kui aladeni võib jõuda ainult üle läbikäigu. Sellistel osaaladel tuleb määrata vähemalt üks käivituspunkt.

MI 632 C, MI 632 PC:
Käivituspunktidele saab määrata **raadiuse**. Kui niitmine algab vastavas käivituspunktis, niidab robotniiduk alati esmalt käivituspunkti ümber asuvat ringikujulist ala. Alles siis, kui seade on selle ala läbi töötanud, jätkub ülejäänud niidupinna niitmine.

- Käivituspunktide seadistamine (⇨ 11.15)

4. Ääre proovimine

Käivitage prooviring, et kontrollida traadi korrektset paigaldust.
Ilmub paigaldusabilise etapp Installimise kontrollimine. (⇨ 9.9)

Selleks et kontrollida traadi korrektset paigaldust tõkestatud aladel, asetage robotniiduk niidupinnale (esiotsaga tõkestatud ala suunas) ja käivitage prooviring.

MI 632 C, MI 632 PC:
Äärel sõitmise ajal määratakse robotniiduki kodupiirkond. Vajaduse korral laiendatakse juba salvestatud kodupiirkonda. (⇨ 14.5)

5. Ääre niitmine

Ääre niitmise sageduse määramine.
Mitte kunagi – standardseadistus
Üks kord – äärt niidetakse kord nädalas
Kaks korda – äärt niidetakse kaks korda nädalas

6. Lisapinnad

Lisapindade vabastamine.
Inaktiivne – standardseadistus
Aktiivne – seadistus juhuks, kui lisapindu tuleb niita Käskluste Niitmise käivitamine ja Niitmise viitkäivitamine korral tuleb valida niidupind (põhi-/lisapind). (⇨ 15.5)

11.15 Käivituspunktide seadistamine

Kas

- käivituspunkti sissetöötamine

või

- soovitud käivituspunkti valimine ja käsitsi määramine.

Käivitusp-de progr.

Pärast klahvile OK vajutamist alustab robotniiduk sissetöötamissõitu mööda piiramistraati. Kui seade ei ole dokitud, sõidab see enne dokkimisjaama. Kõik kehtivad käivituspunktid kustutatakse.

MI 632 C, MI 632 PC:
Programmeerimissõidu ajal määratakse robotniiduki kodupiirkond. Vajaduse korral laiendatakse juba salvestatud kodupiirkonda. (⇨ 14.5)

Sõidu ajal võib OK-klahvi vajutamisega määrata kuni 4 käivituspunkti.
Sissetöötamistoimingu katkestamine
Käsitsi – klahvile STOP vajutamisega.
Automaatselt – takistuste tõttu niidupinna ääres.

- Kui sissetöötamissõit katkestati automaatselt, korrigeerige piiramistraadi asendit või eemaldage takistused.
- Enne sissetöötamissõidu jätkamist kontrollige, kuidas robotniiduk asetseb. Seade peab seisma kas piiramistraadi peal või seespool niidupinda esiotsaga piiramistraadi suunas.

Sissetöötamistoimingu lõpetamine
Käsitsi – pärast katkestamist.
Automaatselt – pärast dokkimist.
Uued käivituspunktid salvestatakse pärast kinnitamist OK-ga.
Käivituse sagedus
Käivituse sagedusega määratakse, kui sageli niitmine ühest käivituspunktist peaks algama. Standardseadistus on 2–10 niitmist (2/10) iga käivituspunkti kohta.

- Kui vaja, saab käivituse sagedust pärast sissetöötamist muuta.
- Juhul kui sissetöötamistoiming katkestati enne selle lõppu, saatke robotniiduk käsklusega dokkimisjaama. (⇨ 11.5)
- **MI 632 C, MI 632 PC:**
  Iga käivituspunkti ümber saab pärast sissetöötamist määrata **raadiuse** alates 1 m kuni 30 m-ni. Salvestatud käivituspunktidele pole tavaliselt raadiust määratud.

Käivituspunktid raadiusega
Kui niitmistoiming algab vastavas käivituspunktis, niidab robotniiduk alati esmalt osaala käivituspunkti ümber asuval ringikujulisel alal. Alles seejärel töötleb see ülejäänud niidupinda.

Käivituspunktide 1 kuni 4 käsitsi seadistamine
Määrake käivituspunkti kaugus dokkimisjaamast ja käivitussagedus.
Kaugus vastab sõidurajale dokkimisjaamast meetrites (mõõdetuna kellaosuti liikumise suunas).
Käivitussagedus võib jääda vahemikku 0 niitmist 10-st (0/10) ja 10 niitmist 10-st (10/10).
MI 632 C, MI 632 PC:
Käivituspunkti ümber saab määrata **raadiuse** 1 m kuni 30 m-ni.

Dokkimisjaam on määratud kui **käivituspunkt 0**, reeglina algavad niitmised sealt. Käivitussagedus vastab arvutatud jääkväärtusele 10 väljasõitu 10-st.

11.16 Ohutus

1. Seadmelukk
2. Aste
3. GPS-kaitse (MI 632 C, MI 632 PC)
4. PIN-koodi muutmine
5. Startsignaal
6. Hoiatushelid
7. Menüühelid
8. Klahvilukk
9. iMow ja doki ühendamine

1. Seadmelukk
Klahviga OK aktiveeritakse seadmelukk, robotniidukit ei saa enam kasutada.

Robotniiduk tuleb enne kõiki hooldus- ja puhastustöid, transporti ja ülevaatust lukustada. (⇨ 5.2)

- Vajutage seadmeluku tühistamiseks kuvatud nupukombinatsiooni (niitmisnupp ja nupp OK).

2. Aste
Võimalik on valida 4 ohutusastme vahel, iga astme kohta kehtivad konkreetsed lukustamis- ja kaitseseadistused.
Puudub
Robotniiduk ei ole kaitstud.
Madal
Nii robotniiduki ja dokkimisjaama ühendamiseks kui ka seadme tehase seadistuste taastamiseks nõutakse PIN-koodi; ajablokeering on aktiivne.
Keskmine
Nagu astme Madal puhul, saab seadistusi muuta alles pärast PIN-koodi sisestamist.
Kõrge
Nagu aste Keskmine, peale selle on PIN-kood nõutav aktiveeritud vargusevastase kaitse jaoks.

VIKING soovitab valida ohutusastme Madal, Keskmine või Kõrge.

- Valige soovitud aste ja kinnitage klahviga OK, kui vaja, sisestage 4-kohaline PIN-kood.

Lähtestustõke
Enne seadme tehase seadistuste taastamist küsitakse PIN-koodi.
Ühendustõke
Robotniiduki ja dokkimisjaama ühendamisel küsitakse PIN-koodi.
Ajablokeering
Seadistuse muutmisel küsitakse PIN-koodi, kui seda ei ole rohkem kui kuu aega küsitud.

Seadistuskaitse
Seadistuste muutmisel küsitakse PIN-koodi.
Vargusevastane kaitse
Kui niidukit on üle 10 sekundi käepidemest üleval hoitud, küsitakse PIN-koodi. Kui seejärel 1 minuti jooksul PIN-koodi ei sisestada, käivitub alarm, peale selle lülitatakse ka automaatika välja.

3. GPS-kaitse
(MI 632 C, MI 632 PC):
Asendiseire sisse- või väljalülitamine. (⇨ 5.10)

VIKING soovitab GPS-kaitse alati sisse lülitada.
Sisestage enne sisselülitamist omaniku **mobiilinumber** rakendusse (⇨ 10.) ja valige robotniidukis ohutusaste „Madal", „Keskmine" või „Kõrge".

4. PIN-koodi muutmine
Kui vaja, saate 4-kohalist PIN-koodi muuta.

Menüüpunkti PIN-koodi muutmine kuvatakse ainult ohutusastmetel Madal, Keskmine või Kõrge.

- Sisestage kõigepealt vana PIN-kood ja kinnitage klahviga OK.
- Seejärel sisestage uus 4-kohaline PIN-kood ja kinnitage klahviga OK.

VIKING soovitab muudetud PIN-koodi üles kirjutada.
Juhul kui PIN-kood 5 korda valesti sisestati, on nõutav 4-kohaline **Põhi-PIN-kood**, lisaks lülitatakse automaatika välja.
Põhi-PIN-koodi loomiseks tuleb VIKINGI müügiesindusele teatada 9-kohaline seerianumber ja 4-kohaline kuupäev, mida näete valikuaknas.

5. Startsignaal
Enne niitmistera töölehakkamist kõlava akustilise signaali sisse- ja väljalülitamine.

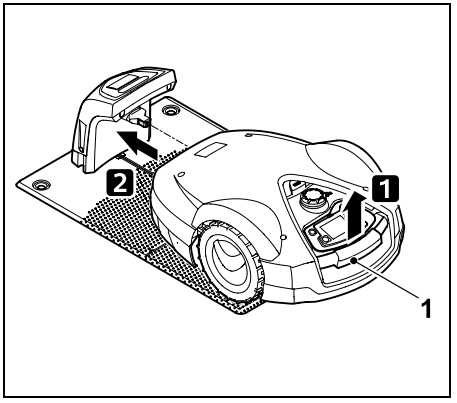
6. Hoiatushelid
Enne robotniiduki takistuse otsa põrkamist kõlava akustilise signaali sisse- ja väljalülitamine.

7. Menüühelid
Menüü avamisel või klahviga OK valiku kinnitamisel kõlava akustilise klõps-signaali sisse- ja väljalülitamine.

8. Klahvilukk
Aktiivse klahviluku korral saab juhtkonsooli nuppe ainult siis kasutada, kui esmalt hoida all **tagasiliikumise nuppu** ja seejärel vajutada rist-juhtrauda **ette**. Klahvilukk aktiveeritakse 2 minutit pärast klahvide viimast kasutamist.

9. iMow ja doki ühen.
Robotniiduk töötab pärast esmast kasutuselevõttu ainult koos kaasasoleva dokkimisjaamaga. Pärast dokkimisjaama või robotniiduki elektrooniliste detailide väljavahetamist või robotniiduki kasutuselevõtmisel uuel niidupinnal koos teise dokkimisjaamaga tuleb robotniiduk ja dokkimisjaam ühendada.

- Installige dokkimisjaam ja ühendage piiramistraat. (⇨ 9.5), (⇨ 9.7)



Tõstke robotniiduk kandesangast (1) pisut üles ja vabastage veorattad koormusest. Lükake seade esiratastele toetades dokkimisjaama.

- Pärast klahvi OK vajutamist sisestage PIN-kood, seejärel otsib robotniiduk traadi signaali ja salvestab selle automaatselt. Toiming kestab mitu minutit. (⇨ 9.8)

PIN-kood ei ole nõutav, kui ohutusaste on Puudub.

11.17 Teenindus

1. Teravahetus
Vajutage nuppu OK, et kinnitada uue niitmistera paigaldamist.

Kui tera on kasutatud üle 200 tunni, ilmub teade „Niitmistera vahetam.". (⇨ 16.4)

2. Traadimurru otsing
Kui dokkimisjaamas vilgub punane LED, on piiramistraat murdunud. (⇨ 13.1) Vajutage nuppu OK, et aktiveerida murdekoha otsimise abilist.

- Traadimurru otsing (⇨ 16.7).

3. Seadistuste lähtest.
Vajutage nuppu OK, et taastada robotniiduki tehaseseadistusi ja taaskäivitada paigaldusabilist. (⇨ 9.4)

- Sisestage pärast nupu OK vajutamist PIN-kood.

PIN-koodi ei küsita ohutusastme „Pole" korral.

12. Piiramistraat

Lugege **enne piiramistraadi paigaldamist**, eriti aga enne esmakordset paigaldamist kogu peatükk läbi ja planeerige traadi paigaldamist vastavalt.

Kasutage esmakordsel paigaldamisel paigaldusabilist. (⇨ 9.)

Kui te vajate abi, aitab VIKINGi müügiesindus meelsasti niidupinna ettevalmistamisel ja piiramistraadi paigaldamisel.

Kontrollige paigaldust enne piiramistraadi lõplikku kinnitamist. (⇨ 9.9) Traadi paigaldust tuleb tavaliselt muuta läbipääsude, kitsaskohtade või tõkestatud alade juures.

Hälbed on võimalikud,

– kui robotniiduki tehnilised võimalused pannakse maksimaalselt proovile, nt väga pikkade läbipääsudega või paigaldades metallist esemete lähedusse või üle murupinnas asuva metalli;
– kui niidupinna ülesehitust muudetakse spetsiaalselt robotniiduki kasutamiseks.

Kasutusjuhendis esitatud traadivahemikud on ette nähtud piiramistraadi paigaldamiseks murupinnale.

Piiramistraadi tohib kuni 10 cm sügavusele maasse kaevata (nt paigaldusmasinaga).

Maasse kaevamine mõjutab tavaliselt signaali vastuvõttu, eriti kui piiramistraat paigaldatakse plaatide või sillutisekivide alla. Robotniiduk sõidab võibolla veelgi enam mööda piiramistraati välja, mis nõuab nii läbikäikudes, kitsastes kohtades kui ka äärest ülesõitmisel rohkem ruumi. Kui vaja, kohandage traadi paigaldust.

12.1 Piiramistraadi paigaldamise plaanimine

Järgige paigaldusnäiteid kasutusjuhendi lõpus. (⇨ 27.) Arvestage piiramistraadi paigaldamise käigus tõkestatud alade, läbikäikude, lisapindade ja traadivarudega, et vältida hilisemat korrigeerimist.

- Leidke **dokkimisjaamale sobiv koht** (⇨ 9.5).
- Eemaldage niidupinnal olevad **takistused** või looge tõkestatud alad. (⇨ 12.7)
- Piiramistraat tuleb katkematu aasana ümber terve niidupinna paigaldada. Maksimaalne pikkus: **500 m**
- **Läbikäigud ja lisapinnad**
  Ühendage niidupinna kõikide alade automaatseks niitmiseks need **läbikäikudega.**. (⇨ 12.9)
  Kui selleks ei jätku ruumi, tuleb **lisapinnad** sisse ehitada. (⇨ 12.8)
- Arvestage piiramistraadi paigaldamisel **vahekaugustega** (⇨ 12.5):
  sõidetavate takistuste korral (nt teerajad): **0 cm**
  läbikäikude juures: **27 cm**
  kõrgete takistuste juures (nt müürid, puud): **27 cm**
  minimaalne traadivahemik kitsastes kohtades: **54 cm**
  veepindade ja potentsiaalset kukkumisohtu põhjustavate kohtade juures (ääred, astmed): **100 cm**
- **Nurgad**
  Vältige teravnurkadena (alla 90°) paigaldamist
- **Traadivarud**
  Selleks, et piiramistraadi paigaldust saaks hiljem kerge vaevaga muuta, tuleks paigaldada mitu traadivaru. (⇨ 12.13)

12.2 Niidupinna joonise koostamine

1

Robotniiduki ja dokkimisjaama paigaldamisel tuleks niidupinnast koostada joonis. Selle kasutusjuhendi alguses on selleks jäetud vaba lehekülg. Uuendage seda joonist hilisemate muudatuste korral.

Joonise sisu

– **Niidupinna kontuur** koos oluliste takistuste, piiride ja võimalike tõkestatud aladega, kus robotniiduk töötada ei tohi. (⇨ 27.)

– **Dokkimisjaama** (⇨ 9.5) asukoht.
– **Piiramistraadi** asukoht.
Piiramistraat kasvab peagi maapinna sisse ja pole enam nähtaval. Olge eriti hoolikas takistusi ümbritseva traadi paigutuse ülestähendamisel. (⇨ 9.6)
– **Traadi ühendusklemmi** asukoht.
Mõne aja pärast pole traadi ühendusklemmid enam nähtaval. Märkige nende asukoht, et neid saaks vajaduse korral välja vahetada. (⇨ 12.14)

12.3 Piiramistraadi paigaldamine

Kasutage ainult originaalkinnitusvaiasid ja -piiramistraati.

Paigaldamise suuna (päri- või vastupäeva) saab valida vajaduse järgi.

Ärge tõmmake kinnitusvaiasid mitte kunagi piiramistraadist hoides välja – kasutage alati sobivat tööriista (nt kombitange).

Määrake piiramistraadi asukoht joonisel. (⇨ 12.2)

- Dokkimisjaama installimine. (⇨ 9.5)
- Paigaldage piiramistraat dokkimisjaamast alates ümber niidupinna ja ettetulevate takistuste (⇨ 12.7) ning kinnitage kinnitusvaiadega maasse. Kontrollige vahemikke iRuleriga. (⇨ 12.5) Järgige nõuandeid peatükis Esmakordne installimine. (⇨ 9.6)
- Piiramistraadi ühendamine. (⇨ 12.4)

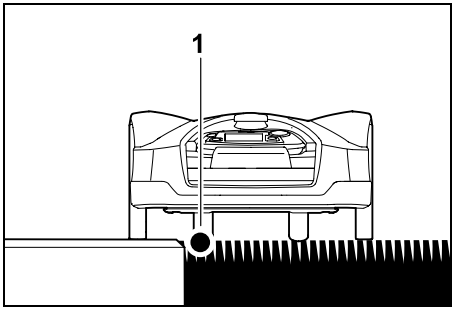
12.4 Piiramistraadi ühendamine

- Tõmmake võrgupistik välja ja eemaldage dokkimisjaama kate.

- Paigaldage piiramistraat alusplaadi kaablijuhikutesse, viige läbi pesa, kinnitage pistik ja ühendage dokkimisjaamaga.
Järgige juhiseid peatükis „Esmakordne paigaldamine”. (⇨ 9.7)
- Paigaldage dokkimisjaama kate ja ühendage seejärel võrgupistik.

- Kontrollige traadi signaali. (⇨ 13.1)
- Kontrollige dokkimist. (⇨ 15.7)
Muutke vajaduse korral dokkimisjaama juures piiramistraadi asukohta.

12.5 Traadivahemikud – iRuleri kasutamine

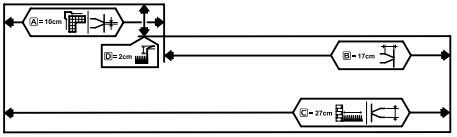


Mööda sõidetavaid takistusi, nt terrassid ja sõidetavad rajad, võib piiramistraadi paigaldada (1) **ilma vahemiketa**.
Robotniiduk sõidab sel juhul ühe tagumise rattaga väljapoole niidupinda.
Muruplatsi ja takistuse maksimaalne kõrguse erinevus: 2 cm

Jälgige muruääre hooldamisel, et piiramistraat ei saaks kahjustada. Kui vaja, siis paigaldage piiramistraat muruäärest veidi eemale (2-3 cm).

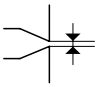
Traadivahemike mõõtmine iRuleriga

Selleks, et piiramistraat oleks õigel kaugusel murupinna äärest ja takistustest, tuleb mõõta vahekauguseid iRuleriga.

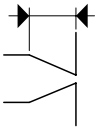


Ⓐ – 10 cm
Vahemaa suurendamine piiramistraadi paigaldamiseks kõrge takistuse välisnurga ümber. (⇨ 9.6)

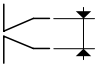
Traadivahemik piiramistraadi lehterjalt paigaldamiseks läbikäigu algusesse ja lõppu. (⇨ 12.9)



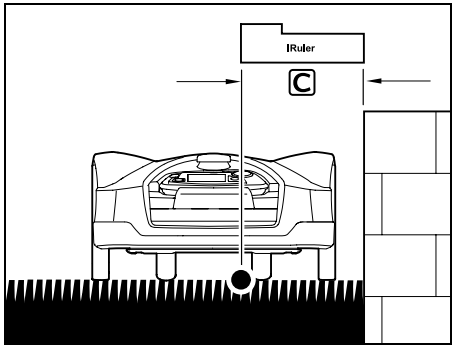
Ⓑ – 17 cm
Traadivahemik piiramistraadi lehterjalt paigaldamiseks läbikäigu algusesse ja lõppu. (⇨ 12.9)



Ⓒ – 27 cm
Traadivahemik läbikäikudes. Läbikäiku kasutatakse mitme niidupinna ühendamiseks või kitsaste kohtade sildamiseks. (⇨ 12.9)



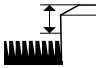
Kaugus takistuse ja piiramistraadi vahel.



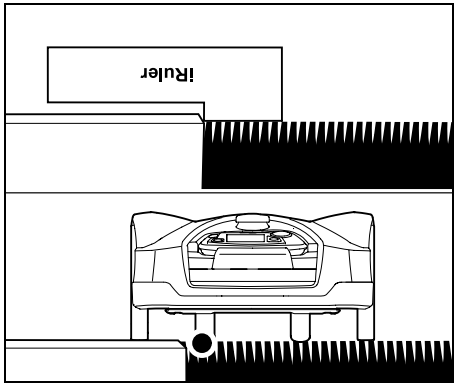
Robotniiduk peab sõitma täielikult niidupinna sees ja ei tohi takistust puudutada.

Kahekordne vahemaa C (54 cm, see vastab kahele iRuleri pikkusele või seadmelaiusele) on minimaalne traadivahemik kitsastes kohtades. (⇨ 12.6)

D – 2 cm

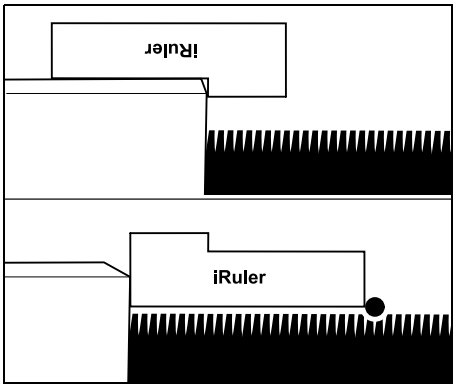


Takistuste kõrguse mõõtmine. Robotniiduk suudab sõita madalatel takistustel, nt teedel, kui ületatav maastikuerinevus ei ole väga kõrge. Aste iRuleris vastab täpselt sellele kõrgusele.



≤ 2 cm (nt sõidetavad teed, terrassid): Paigaldage piiramistraat takistuse ümber ilma vahemaata.

Jälgige muruääre hooldamisel, et piiramistraat ei saaks kahjustada. Kui vaja, siis paigaldage piiramistraat muruäärest veidi eemale (2-3 cm).



> 2 cm:
paigaldage piiramistraat vahemaaga C (27 cm).

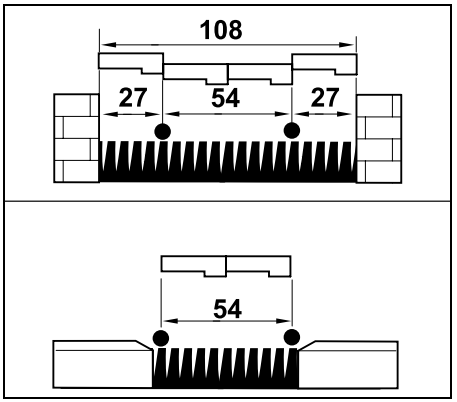
Seadke vajaduse korral **niitmiskõrgus** selliseks, et robotniiduki niiduseade ei puudutaks takistusi. Vähima niitmiskõrguse seadistamisel suudab robotniiduk seepärast ületada ainult määratust madalamaid maastikuerinevusi.

12.6 Kitsad kohad

Kui niidupinnal on kitsaid kohti, tuleb nihutatud kojuminek (koridor) välja lülitada. (⇨ 11.14)

Robotniiduk sõidab kõigile kitsastele kohtadele automaatselt, kui minimaalne traadivahemik on tagatud. Niidupinna kitsamad alad tuleb piiramistraadi sobiva paigaldamisega välja jätta.

Kui kaks niidupinda on sõidetava kitsa alaga ühendatud, võib paigaldada läbikäigu. (⇨ 12.9)



Minimaalne traadi vahemaa: **54 cm**
See vastab 2 iRuleri pikkusele ehk seadme laiusele.

Seetõttu on **kitsaste kohtade** jaoks vaja ruumi järgmiselt.

– Kõrgete takistuste vahel (> 2 cm, nt müürid, hekid):
  108 cm
– Sõidetavate takistuste vahel (≤ 2 cm – nt teed, terrassid):
  54 cm

12.7 Tõkestatud alad

Tõkestatud alad tuleb seadistada järgmiselt.

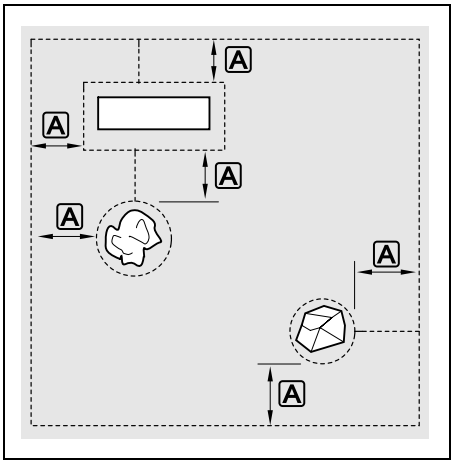
– Takistuste ümber, mida robotniiduk ei tohi puutuda.

– Takistuste ümber, mis ei ole piisavalt stabiilsed.

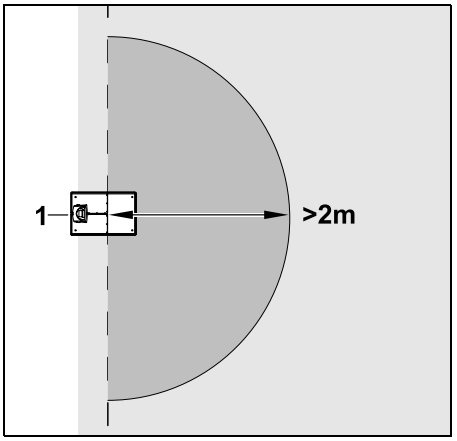
– Takistuste ümber, mis on liiga madalad. Minimaalne kõrgus: 10 cm

VIKING soovitab:

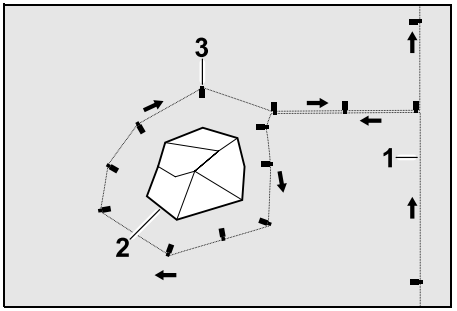
- kas takistused eemaldada või jätta need tõkestatud aladena välja;
- kontrollida tõkestatud alasid pärast esmakordset installimist või traadi paigalduse muutmist käsklusega „Ääre proovimine”. (⇨ 11.14)



Minimaalne vahemaa A tõkestatud alast kuni ääre piiramistraadini: **54 cm**
See vahemaa on 2 iRuleri pikkust.

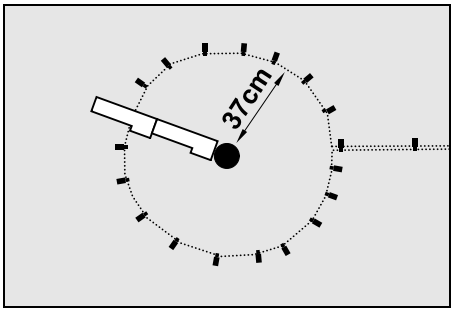


Selleks, et dokkimine toimuks häireteta, ei tohi vähemalt **2 m** raadiuses dokkimisjaamast (1) tõkestatud alasid olla.



Juhtige piiramistraat (1) äärest takistuseni, paigaldage õiges vahemikus (kasutage iRulerit) ümber takistuse (2) ja kinnitage piisava arvu kinnitusvaiadega (3) maasse. Seejärel juhtige piiramistraat tagasi ääreni.

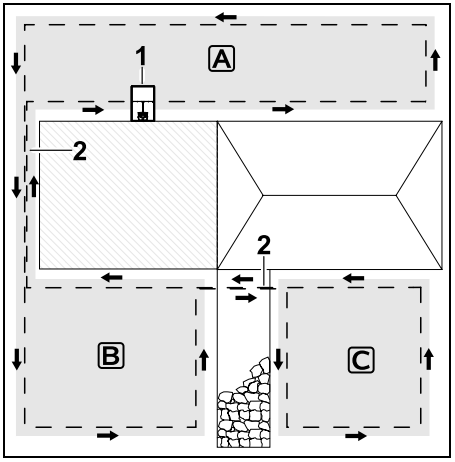
Takistusest ääreni tuleb piiramistraat **paigaldada paralleelselt** ja **ilma risti moodustamata** ühendusraja kaudu. (⇨ 12.10)



Väga väikeste takistuste ümber (nt ümber üksiku puu) tuleb piiramistraat paigaldada sellise vahemaaga nagu on näidatud joonisel (vahemaad A ja C iRuleril), nii et robotniiduk ei põrkaks ümber takistuse sõites selle vastu.
Vahemaa: **37 cm**

12.8 Lisapinnad

Lisapinnad on niidupinna alad, mida robotniiduk **ei saa täisautomaatselt** niita, kuna sinna ei ole võimalik sõita. Nii on võimalik kasutada üht piiramistraati mitme eraldatud niidupinna ümbritsemiseks. Robotniiduk tuleb käsitsi ühelt niidupinnalt teisele viia. Niitmine käivitatakse käsuga „Niitmise käivitamine” (⇨ 11.5) või „Niitmise viitkäivitamine” (⇨ 11.5).



Dokkimisjaam (1) paigaldatakse niidupinnale A, selle töötlemine toimub niiduplaani järgi ja täisautomaatselt. Lisapinnad B ja C on ühendatud ühendusradade (2) abil niidupinnaga A. Kõikide pindade puhul peab piiramistraat olema paigaldatud samas suunas, seejuures ei tohi ühendusradade piiramistraat ristuda.

- Aktiveerige lisapinnad menüüs „Seadistused – Paigaldus”. (⇨ 11.14)

12.9 Läbikäigud

Kui on tarvis niita mitut niidupinda (nt niidupinnad maja ees ja taga), võib paigaldada läbikäigu. Nii saab kõiki niidupindasid **automaatselt** niita.

Läbikäigus niidetakse muru ainult piiramistraadilt eemale sõites. Aktiveerige vajaduse korral ääre automaatne niitmine või niitke läbikäigu ala regulaarselt käsitsi. (⇨ 11.5), (⇨ 11.14)

Antud traadivahemikud on kohandatud piiramistraadi paigutusega murupinnal.

Eeldused

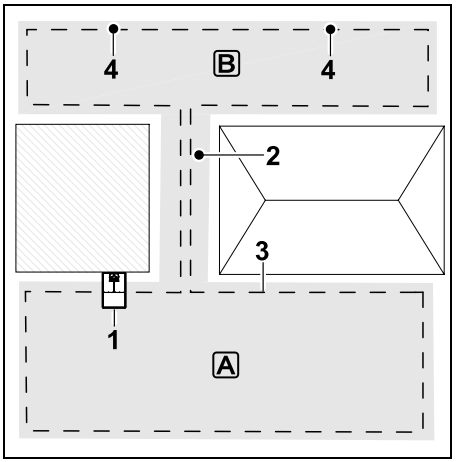
– **Minimaalne laius** (ruumivajadus): püsivate takistuste vahel: 108 cm sõidetavate teede vahel: 27 cm.

Pikemates läbikäikudes on olenevalt pinnase kvaliteedist vaja pisut rohkem ruumi. Pikemad vahekäigud tuleks takistuste vahel püüda alati võimalikult keskele sättida.

– Läbikäik on vabalt sõidetav.

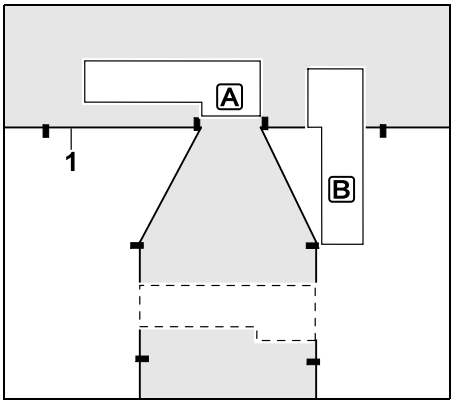
– Nihutatud kojusõitmine (koridor) on välja lülitatud. (⇨ 11.14)

– Teise niidupinna juures määratakse vähemalt üks **käivituspunkt**. (⇨ 11.15)



Dokkimisjaam (1) installitakse niidupinnale A. Niidupind B on ühendatud läbikäigu (2) kaudu niidupinnaga A. Robotniiduk saab piiramistraadist (3) täiesti üle sõita. Niidupinna B töötlemiseks tuleb määrata käivituspunktid (4). (⇨ 11.15) Üksikud niitmised käivitatakse siis olenevalt seadistustest (käivitamise sagedus) käivituspunktides.

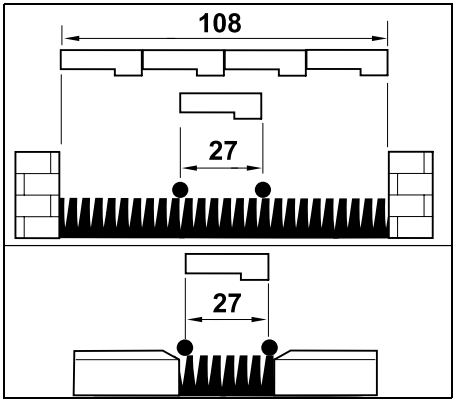
Läbikäigu algus ja lõpp



Läbikäigu alguses ja lõpus tuleb piiramistraat (1) paigaldada lehterjalt, nagu on joonisel näidatud (vahemikud A ja B iRuleril). Selle paigaldamisega välistatakse, et robotniiduk niitmise ajal tahtmatult läbikäiku sõidab.

A = 10 cm
B = 17 cm

Läbikäigu paigaldamine

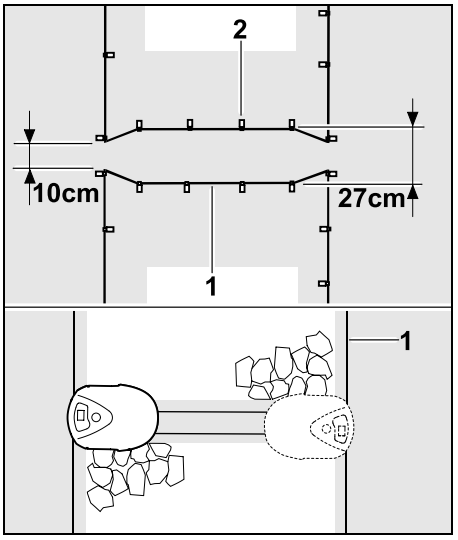


Traadi vahemaa läbikäikudes: **27 cm** (vahemaa C iRuleril).

Sellest tulenevalt on ruumivajadus järgmine.

– Kõrgete takistuste vahel (> 2 cm, nt müürid):
108 cm.

– Käiguradade ja sõidetavate takistuste vahel (≤ 2 cm, nt teed):
27 cm.



Läbikäikudes paigaldatakse piiramistraat (1) paralleelselt piisava hulga kinnitusvaiadega (2) maasse. Läbikäigu algusesse ja lõppu peaks olema paigaldatud lehterjas sisse- ja väljasõit.

12.10 Ühendusradade paigaldamine

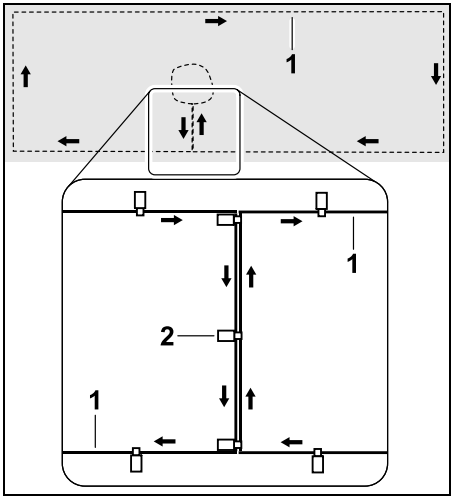
Robotniiduk eirab piiramistraadi signaali, kui traadid asetsevad lähestikku ja üksteise suhtes paralleelselt. Ühendusrajad tuleb paigaldada,

– lisapindade kasutamiseks, (⇨ 12.8)

– teatud alade tõkestamiseks. (⇨ 12.7)

VIKING soovitab paigaldada ühendusrajad koos vastavate tõkestatud aladega või lisapindadega traadi paigaldamise käigus.

Hilisemal paigaldamisel tuleb piiramistraat läbi lõigata ja kasutada ühendusradade ühendamiseks kaasasolevaid traadi ühendusklemme. (⇨ 12.14)

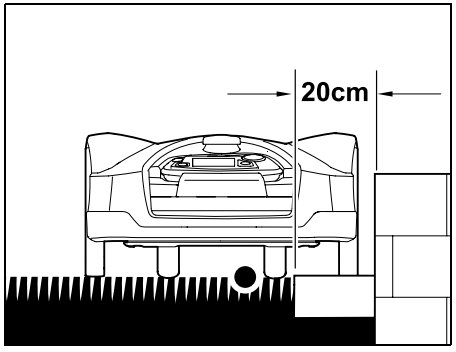


Ühendusradade jaoks paigaldatakse piiramistraat (1) paralleelselt, traadid ei tohi omavahel ristuda, kuid peavad asetsema lähestikku. Kinnitage ühendusrada piisava arvu kinnitusvaiadega (2) maapinna külge.

12.11 Äärte täpne niitmine

6 cm jäljevaru korral jääb kõrgete takistuste juurest muru niitmata kuni 20 cm laia triibuna. Kui vaja, võite paigaldada kõrgete takistuste ümber äärekivid.

Äärekivide minimaalne laius



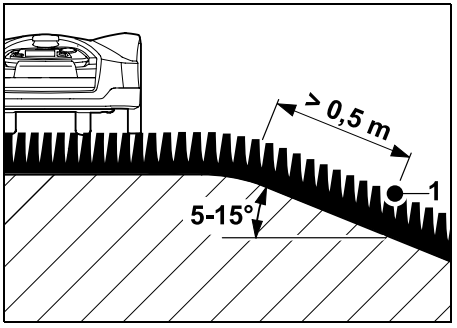
Paigaldage piiramistraat õige vahemaaga takistuseni (nt müür) (27 cm, vahemaa C iRuleril). Selleks, et muruäär täielikult niidetud saaks, paigaldage piki müüri äärekivid.
Minimaalne laius: **20 cm**
Kui kasutate laiemaid äärekivisid, töödeldakse muruäärt veelgi täpsemalt.

Jätke piiramistraadi ja äärekivide välisnurkade vahele suurem vahekaugus. (⇨ 9.6)
Kui vaja, kasutage laiemaid äärekivisid.

12.12 Langev maastik niidupinnal

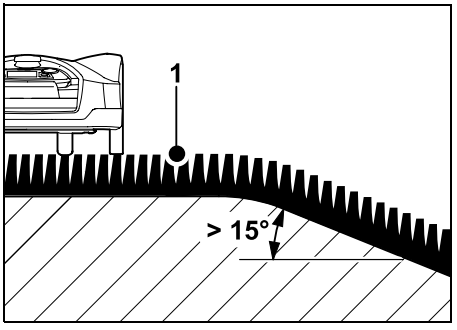
Selleks et robotniiduk niidupinnal langevat ala (kuni 15° kaldega) automaatselt ja ilma tõrgeteta niita saaks, tuleb piiramistraat paigaldada minimaalse vahemaaga kaldeääre suhtes.

Langevad alad kaldega 5°-15°



Kui niidupinnal on langev ala 5°-15°kaldega, siis võib paigaldada piiramistraadi langeva pinna kaldeääre taha, nagu on joonisel näidatud. Robotniiduki tõrgeteta tööks peab olema tagatud minimaalne vahemaa (0,5 m) kaldeäärest piiramistraadini.

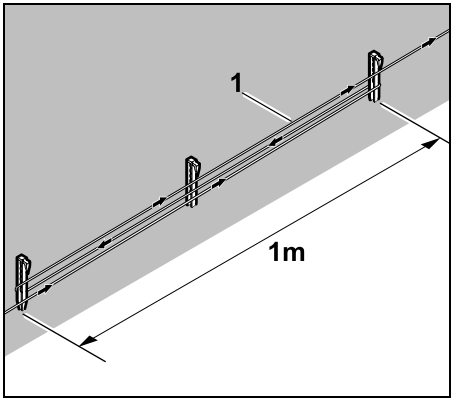
Langevad kaldeääred kaldega > 15°:



Kui niidupinnal on langev ala > 15°kaldega, siis on soovitatav paigaldada piiramistraat (1) tasasele pinnale kaldeääre kohale nagu joonisel näidatud. Kaldeäärt ega langevat ala ei niideta.

12.13 Traadivarude paigaldamine

Regulaarsete vahedega paigaldatud traadivarud muudavad korrektuuride tegemise kergemaks, nt dokkimisjaama asukoha või piiramistraadi paigutuse muutmise.
Traadivarud tuleks paigaldada eriti just raskemini läbitavate kohtade lähedusse.

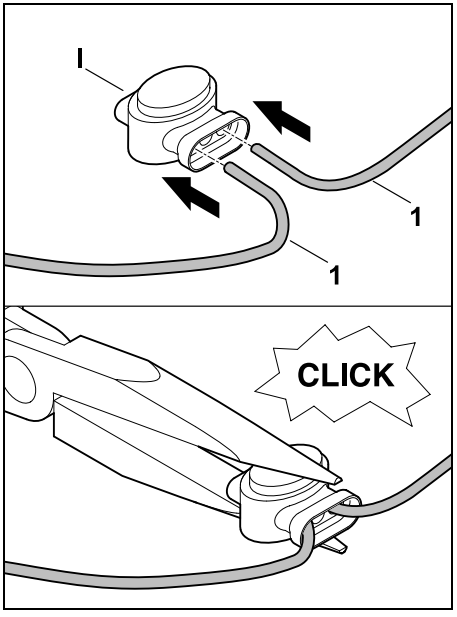


Paigaldage piiramistraat (1) umbes 1 m ulatuses kahe kinnitusvaia vahele. Kinnitage keskel olev traadivaru lisakinnitusvaiaga maapinna külge.

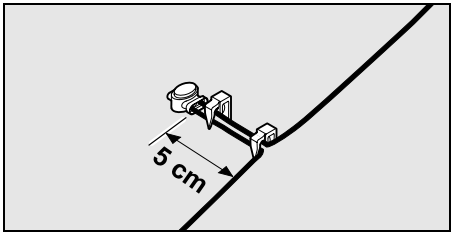
12.14 Traadi ühendusklemmi kasutamine

Piiramistraadi pikendamiseks või lahtiste traadiotste sidumiseks tohib kasutada eranditult ainult kaasasolevaid geeliga täidetud traadi ühendusklemme. Need takistavad enneaegset kulumist (nt traadiotste korrosiooni korral) ja garanteerivad optimaalse ühenduse.

Märkige traadi ühendusklemmide asend niidupinna joonisel. (⇨ 12.2)



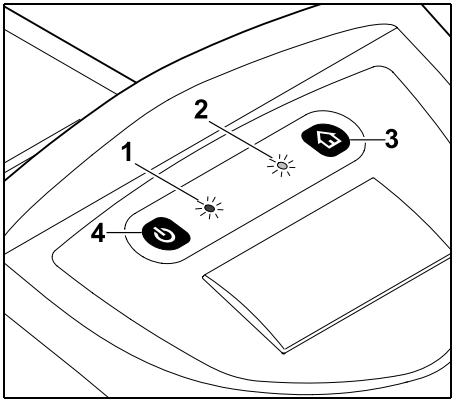
Torgake lahtised isoleerimata traadiotsad (1) traadi ühendusklemmi lõppu välja (I). Vajutage traadi ühendusklemm sobivate tangidega kokku, laske korralikult kinni klõpsatada.



Kinnitage piiramistraat kuni tõmbetõkiseni kahe kinnitusvaiaga maasse nagu joonisel näidatud.

13. Dokkimisjaam

13.1 Dokkimisjaama juhtelemendid



Dokkimisjaama ja traadisignaali oleku tähistamiseks kasutatakse üht punast LEDi (1) ja üht rohelist LEDi (2).
Nupuga Home (3) saab robotniiduki niitmise ajal tagasi dokkimisjaama kutsuda.
Toitenupuga (4) saab dokkimisjaama ja koos sellega ka traadi signaali sisse ja välja lülitada.

- ● punane LED põleb
- ✹ punane LED vilgub
- ◍ roheline LED põleb
- ✹ roheline LED vilgub
- ○ LED ei põle

Tegevus	Punane	Roheline
ooterežiim	○	○
traadi signaal OK	●	○
laadimine	○	○
kojukutsumine	●	✹
traadi murdumine	✹	○
traadimurru otsing	✹	◍
viga	✹	✹

Nupp Home
Kui vajutate niitmise ajal nuppu Home, aktiveerib see kojukutsumise.
Robotniiduk lõpetab aktiivse niitmise, otsib piiramistraadi üles ja naaseb aku laadimiseks dokkimisjaama. Käesoleva aktiivaja jooksul enam niitmist ei toimu.

Kojukutsumine on aktiivne, kuni robotniiduk on dokitud või kuni vajutate uuesti nuppu Home.

Toitenupp
Niidupinna automaatseks niitmiseks pole toitenupu vajutamine vajalik. Traadi signaali sisse- või väljalülitamine toimub täisautomaatselt.

Kui robotniiduk pole dokitud, aktiveerib toitenupu vajutamine dokkimisjaama. Traadi signaal on aktiivne 48 tundi, kui robotniiduk enne ei doki.

Aktiivse töö korral võib vajutada 3 sekundit, et traadi signaal lülituks välja ja robotniiduk jääks niidupinnal seisma. Robotniiduki ekraanile ilmub vastav teade.

14. Niitmisjuhised

14.1 Üldine teave

Robotniiduk on mõeldud murupindade automaatseks niitmiseks. Muru on seejuures pideva niitmise tõttu madal. Tulemuseks on ilus ja tihe muru.

Murupindadel, mida pole enne tavalise muruniidukiga niidetud, saavutatakse korralik tulemus alles pärast mitut niitmist. Eriti just pisut kõrgema muru korral tekib korralik lõiketulemus alles pärast paari niitmiskorda.

Kuuma ja kuiva kliima korral ei tohiks muru olla liiga madal, kuna vastasel korral kõrvetab päike muru ära ja see muutub inetuks.

Terava teraga on lõiketulemus ilusam kui nüri teraga, seetõttu tuleks seda regulaarselt vahetada.

14.2 Multšimine

Robotniiduk on multšniiduk.

Multšimisel jätkub pärast rohukõrte lõikamist nende peenestamine niiduseadme korpuses. Lõpuks langevad need murukamarale, jäävad sinna ja kõdunevad.

Peenestatud lõikejäätmed annavad murule tagasi orgaanilised toitained ja toimivad seega loodusliku väetisena. Vajadus lisaväetise järele väheneb oluliselt.

14.3 Aktiivajad

Aktiivaegadel võib robotniiduk iga hetk muru niitmiseks dokkimisjaamast lahkuda. Nendel aegadel toimuvad seega **niitmised**, **laadimised** ja **puhkepausid**. Robotniiduk jaotab vajalikud niitmis- ja laadimistoimingud automaatselt saadaoleva aja peale ära.

Paigaldamisel jaotatakse aktiivajad automaatselt kogu nädala peale. Seejuures arvestatakse varuajaga – nii on tagatud optimaalne muruhooldus ka siis, kui mõni niitmine jääb vahele (nt vihma tõttu).

⚠ Aktiivaegadel ei tohi kõrvalised isikud viibida ohualas. Valige aktiivajad seda arvesse võttes. Arvestage lisaks robotniidukite kasutamist puudutavate kommunaaleeskirjadega ja juhistega peatükis „Ohutusnõuded” (⇨ 6.) ning muutke aktiivaegu menüüs „Niiduplaan”. (⇨ 11.7) Kindlasti peaksite vastutavast ametist küsima, millistel päeva- ja ööaegadel on lubatud seadet kasutada.

14.4 Niitmise kestus

Niitmise kestus näitab, mitu tundi nädalas tuleks muru niita. Seda saab nädalaseadistuste (⇨ 11.8) all pikendada või lühendada.

Niitmise kestus tähistab aega, mille jooksul robotniiduk muru niidab. Aku laadimise aeg ei kuulu niitmise kestuse hulka.

Esmakordsel paigaldamisel arvutab robotniiduk niitmise kestuse automaatselt, lähtudes niidupinna antud suurusest. See orienteeriv väärtus lähtub tavalisest murust ja kuivast ilmast.

Niitmise ulatus

100 m^2 jaoks vajab robotniiduk keskmiselt:

MI 632, MI 632 C:	70 minutit
MI 632 P, MI 632 PC:	60 minutit

14.5 Kodupiirkond (MI 632 C, MI 632 PC)

Robotniiduk tuvastab oma asukoha integreeritud GPS-vastuvõtja abil. Iga kord, kui toimub traadipaigutuse kontrollimise proovikäitus (⇨ 9.9) ja käivituspunktide programmeerimine (⇨ 11.15), salvestab robotniiduk kõige lääne-, ida-, lõuna- ja põhjapoolsema punkti koordinaadid.

See pind on defineeritud kodupiirkonnana, siin tohib robotniidukit kasutada. Iga proovikäituse kordamise ajal uuendatakse koordinaate.

Kui robotniiduk eemaldatakse kodupiirkonnast, teavitatakse sellest registreeritud kasutajat aktiveeritud **GPS-kaitse** korral tekstisõnumi ja e-kirjaga, lisaks ilmub robotniiduki ekraanile PIN-koodi päring.

14.6 Käsitsi niitmine

Ärge lülitage niitmistera sisse kõrges rohus või kõige madalamal niitmiskõrgusel!

Robotniidukit võib koormata vaid nii tugevalt, et niitmismootori pöörlemiskiirus ei lange seejuures oluliselt. Kui pöörlemiskiirus langeb või kui robotniiduk sõidab aeglasemalt, valige suurem niitmiskõrgus.

15. Seadme käivitamine

15.1 Ettevalmistamine

Esmakordsel paigaldamisel saab kasutada paigaldusabilist. (⇨ 9.)

- Paigaldage dokkimisjaam (⇨ 9.5).
- Paigaldage piiramistraat (⇨ 9.6) ja ühendage (⇨ 9.7).
- Eemaldage niidupinnalt võõrkehad (nt mänguasjad, tööriistad).
- Laadige akut (⇨ 15.8).
- Seadistage kellaaega ja kuupäeva (⇨ 11.11).
- Kontrollige niiduplaani ja muutke vajaduse korral. Jälgige eriti hoolikalt, et kõrvalised isikud ei satuks aktiivaegadel ohualasse. (⇨ 11.6)

Niitke väga kõrge muru enne robotniiduki kasutamist tavalise muruniidukiga madalaks (nt pärast pikemat pausi).

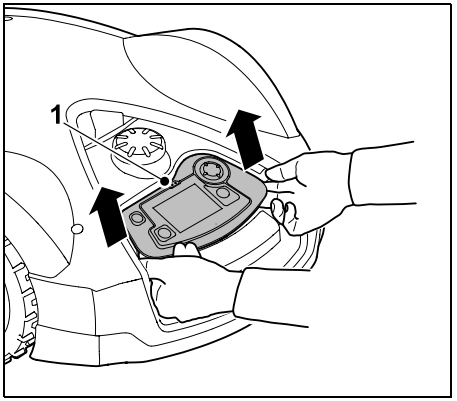
15.2 Juhtkonsooli eemaldamine ja paigaldamine

Juhtkonsooli saab vajaduse korral robotniidukist eemaldada, et käsitsi niita või nt programmi muuta.

Robotniiduk töötab automaatselt ainult siis, kui juhtkonsool on paigaldatud.

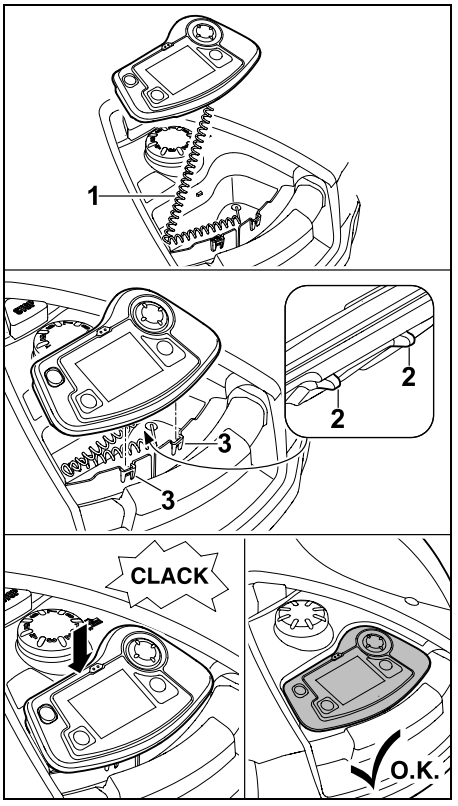
Juhtkonsooli eemaldamine

- Vajutage töö ajal enne juhtkonsooli eemaldamist nuppu STOP.



Tõstke juhtkonsool (1) tagant kerge tõmbega üles ja eemaldage robotniidukist. See jääb spiraaljuhtme kaudu seadmega ühendatuks.

Juhtkonsooli paigaldamine



Pange spiraaljuhe (1) hoiusahtlisse. Kallutage juhtkonsooli pisut taha, haakige kinnituskonksud (2) korpuse pesadesse (3) ning suruge juhtkonsool eest alla ja laske kinnituda.

15.3 Programmi muutmine

Kehtivat programmi saate näha valiku **Niiduplaan** alt või vanade mudelite puhul MI 632 C, MI 632 PC **VIKING iMow rakenduses**. (⇨ 11.6)

Niiduplaan arvutatakse esmakordsel paigaldamisel või uue niiduplaani koostamisel niidupinna suuruse järgi.

Aktiivaegu ja **niitmise kestust** saab muuta eraldi, vajalikud niitmised jaotatakse automaatselt võimalike aktiivaegade peale. Vajaduse korral toimub ühe aktiivaja käigus mitu niitmis- ja laadimistoimingut. Soovi korral niidetakse niidupinna äärt automaatselt regulaarsete ajavahemike järel. (⇨ 11.14)

Ühe päeva kohta saab määrata kuni kolm erinevat aktiivaega. (⇨ 11.6)

Kui robotniiduk peab sõitma niidupinna teatud aladele sihilikult, tuleb määrata vastavad käivituspunktid. (⇨ 11.15)

Teatud oludes (näiteks ilusa ilmaga või pikkade ajavahemike korral) ei kasutata optimaalse muruhoolduse tagamiseks kõiki aktiivaegu ära.

Aktiivaegade muutmine (⇨ 11.7)

– Lisaniitmiste jaoks lisatavad aktiivajad.

– Ajavahemiku kohandamine, et näiteks vältida niitmist hommikul või öösel.

– Üksikute aktiivaegade tühistamine, näiteks kui niidupinda kasutatakse peo jaoks.

Niitmise kestuse pikendamine (⇨ 11.8)

– On alasid, mida ei niideta piisavalt, nt kuna niidupind on väga paljude nurkadega.

– Kasvuperioodil kiirelt kasvav muru.

– Eriti tihe muru.

Niitmise kestuse lühendamine (⇨ 11.8)

– Kuuma, külma või kuivuse tõttu aeglasemalt kasvav muru.

Uue niiduplaani koostamine (⇨ 11.8)

– Niidupinna suurust on muudetud.

Uus installimine (⇨ 11.14)

– Dokkimisjaama uus asukoht.

– Esmakordne kasutuselevõtt uuel niidupinnal.

15.4 Automaatne niitmine

- Automaatika sisselülitamine
  Sisselülitatud automaatika korral ilmub ekraanil akusümboli kõrvale automaatikasümbol. (⇨ 11.5)

- Niitmiste **käivitamine**
  Niitmised käivituvad automaatselt, lähtudes seadistatud aktiivaegadest. (⇨ 14.3)
- Niitmiste **lõpetamine**
  Aku tühjenemisel sõidab robotniiduk automaatselt dokkimisjaama. (⇨ 15.7)
  Nupuga STOP saate aktiivse niitmise alati käsitsi lõpetada. (⇨ 5.1)
  Ka dokkimisjaama **nupp Home** lõpetab aktiivse niitmise kohe. (⇨ 13.1)
  MI 632 C, MI 632 PC:
  lisaks saab niitmise lõpetada ka rakendusega – saatke robotniiduk dokkimisjaama. (⇨ 10.)

Niidupindasid, kuhu robotniiduk pääseb **läbikäigu** kaudu, niidetakse ainult siis, kui sellise pinna jaoks on määratud käivituspunktid.

15.5 Aktiivaegadest sõltumatu niitmine

- Aktiveerige robotniiduk, kui see seisab dokkimisjaamas. Siis aktiveeritakse ka dokkimisjaam.

Dokkimisjaamaga niidupinnad

- Kui tahate niita niidupinda, kuhu pääseb ainult **läbikäigu** kaudu, kandke või sõidutage robotniiduk sinna.
- Viivituseta niitmine
  Aktiveerige käsklus **Niitmise käivitamine** (⇨ 11.5) või vajutage **niitmisnuppu**.
  Niitmine algab viivituseta ja kestab kuni määratud kellaajani.
- Viivitusega niitmine
  Aktiveerige käsklus **Niitmise viitkäivitamine**. (⇨ 11.5)
  Niitmine algab määratud algusajal ja kestab kuni määratud lõpuajani.
- **MI 632 C, MI 632 PC:**
  käivitage niitmine rakendusega. (⇨ 10.)
  Niitmine algab määratud algusajal ja kestab kuni määratud lõpuajani.
- Niitmise käsitsi lõpetamine
  Nupuga STOP saate aktiivse niitmise alati lõpetada. (⇨ 5.1)
  Ka dokkimisjaama **nupp Home** lõpetab aktiivse niitmise kohe. (⇨ 13.1)
  MI 632 C, MI 632 PC:
  lisaks saab niitmise lõpetada ka rakendusega – saatke robotniiduk dokkimisjaama. (⇨ 10.)

Vajaduse korral käib robotniiduk vahepeal akut laadimas ja jätkab seejärel niitmist kuni valitud lõpuajani.

Lisapinnad

- Kandke või sõidutage robotniiduk lisapinnale.
- Aktiveerige lisapind. (⇨ 11.14)

- Viivituseta niitmine
  Aktiveerige käsklus **Niitmise käivitamine** (⇨ 11.5) või vajutage **niitmisnuppu**.
  Niitmine algab viivituseta ja kestab kuni määratud kellaajani.
- Viivitusega niitmine
  Aktiveerige käsklus **Niitmise viitkäivitamine**. (⇨ 11.5)
  Niitmine algab määratud algusajal ja kestab kuni määratud lõpuajani.
- Niitmise lõpetamine
  Kui valitud lõpuaeg on käes, sõidab robotniiduk piiramistraadi juurde ja jääb seisma. Viige seade aku laadimiseks dokkimisjaama ja kinnitage teade. (⇨ 24.)
  Nupuga STOP saate aktiivse niitmise alati käsitsi lõpetada. (⇨ 5.1)

Kui aku saab enne määratud lõpuaega tühjaks, lühendatakse niitmist vastavalt.

15.6 Käsitsi niitmine

Põrkeandur ja ääre piirang on käsitsi niitmise ajal inaktiivsed.

- Laadige vajaduse korral akut (⇨ 15.8).
- Eemaldage juhtkonsool (⇨ 15.2).
- Aktiveerige käsklus **Käsijuhtimine** (⇨ 11.5).
- Liigutage ja juhtige robotniidukit rist-juhtrauaga. Edasisuunas saab valida kahe kiiruse vahel:
  aeglane (vajutage nuppu kergelt) või **kiire** (vajutage nuppu tugevalt).
- Kontrollige enne niitmistera sisselülitamist, kas jalad on niiduseadmest piisavalt kaugel, lisaks kõndige alati robotniiduki taga. (⇨ 4.2)
- Vajutage niitmistera sisselülitamiseks **nuppu OK** parema pöidlaga ja hoidke, seejärel vajutage vasaku pöidlaga **niitmisnuppu**.
  Niitmistera pöörleb seni, kuni niitmisnupp on alla vajutatud.
- Hoidke käsitsi niitmisel vasaku pöidlaga niitmisnuppu all ja kasutage parema käega rist-juhtrauda.
- Vabastage niitmisnupp, et niitmistera peatada.
- Laadige pärast käsitsi niitmist akut. (⇨ 15.8)

15.7 Robotniiduki dokkimine

Dokkimine automaatrežiimil

Robotniiduk sõidab automaatselt dokkimisjaama, kui aktiivaeg saab läbi või kui aku on tühjenemas.

Dokkimise sundimine

- Asetage vajaduse korral juhtkonsool sisse. (⇨ 15.2)
- Lülitage vajaduse korral dokkimisjaam sisse. (⇨ 13.1)
- Aktiveerige käsklus **Dokkimisjaama sõitmine**. (⇨ 11.5)
  Niitmise ajal võite selle asemel vajutada dokkimisjaamal **nuppu Home**.
- **MI 632 C, MI 632 PC:**
  saatke robot dokkimisjaama rakenduse abil. (⇨ 10.)
- Pärast dokkimist ei tohi dokkimisjaamas enam ükski LED põleda. (⇨ 13.1)

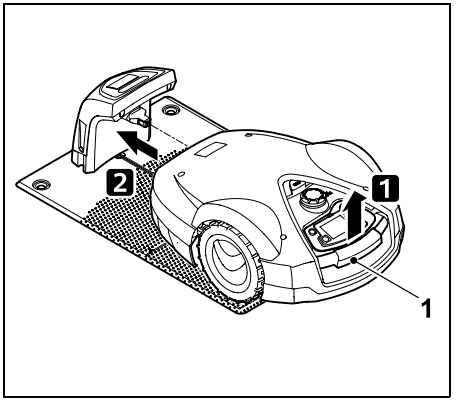
Käesoleva aktiivaja jooksul pärast dokkimist enam niitmist ei toimu.

Käsitsi dokkimine

- Juhtige robotniiduk juhtkonsooliga dokkimisjaama, selleks eemaldage juhtkonsool (⇨ 15.2) ja aktiveerige käsklus **Käsijuhtimine** (⇨ 11.5).

või

- Lükake robotniiduk käsitsi dokkimisjaama.



Tõstke robotniiduk kandesangast (1) pisut üles ja vabastage veorattad koormusest. Lükake esiratastele toetuv seade dokkimisjaama.

- Asetage juhtkonsool sisse. (⇨ 15.2)
- Pärast dokkimist ei tohi dokkimisjaamas enam ükski LED põleda. (⇨ 13.1)

15.8 Aku laadimine

Laadige akut ainult dokkimisjaamas.
Akut ei tohi mingil juhul eemaldada ja välise laadimisseadmega laadida.

Automaatne laadimine

Niitmisel laetakse akut automaatselt pärast niitmise lõpetamist, kui robotniiduk ühendub dokkimisjaamaga.

Pärast dokkimist ei tohi dokkimisjaamas ükski LED põleda. (⇨ 13.1)

Laadimise käsitsi käivitamine

- Viige robotniiduk pärast **lisapindadel** kasutamist niidupinnale ja dokkige. (⇨ 15.7)
- Dokkige robotniiduk pärast **niitmise katkemist**. (⇨ 15.7)
- Lõpetage vajaduse korral robotniiduki ooterežiim, vajutades mõnda nuppu. Laadimine käivitub automaatselt.

Laadimine

Laadimise ajal kuvatakse **olekunäidikul** tekst „Akut laetakse”.

Kõik teised menüüd kuvavad ekraani teabealal akusümboli asemel võrgupistiku sümboli.

Laadimise kestus on muutlik ja seda kohandatakse automaatselt vastavalt järgmise kasutuskorra ajale.

Laadimisprobleemide korral ilmub ekraanile vastav teade. (⇨ 11.9)

Aku laadimine toimub alles siis, kui pinge on teatud väärtusest madalam.

Laetus

Olekunäidikul näete kehtivat laetust, kui vastav näit on valitud. (⇨ 11.13)

Kõikides teistes menüüdes näitab **akusümbol** ekraani teabealas laetust. (⇨ 11.3)

16. Hooldus

Vigastusoht!
Enne kõiki seadmega seotud hooldus- või puhastustöid lugege läbi peatükk „Ohutusnõuded” (⇨ 6.), eriti aga alapeatükk „Hooldus ja remont” (⇨ 6.9), ning järgige täpselt kõiki nendes peatükkides toodud ohutusjuhiseid.

Aktiveerige seadmelukk enne kõiki hooldus- ja puhastustöid. (⇨ 5.2)

Tõmmake enne hooldustöid dokkimisjaama võrgupistik välja.

Kandke kõikide hooldustööde tegemise ajal kindaid, eriti niitmisteraga töötades.

16.1 Hooldusplaan

Hooldusvälbad sõltuvad muuhulgas töötundidest. Vastava loenduri „Niitmistunnid” saate avada menüüst „Teave”. (⇨ 11.9)

Pidage näidatud hooldusvälpadest täpselt kinni.

Hooldustööd aktiivaegadega päevadel

- Kontrollige seadme ja dokkimisjaama üldseisundit visuaalselt.
- Kontrollige ekraaninäitu ning õiget kellaaega ja järgmise niitmise algusaega.
- Kontrollige niidupinda ja eemaldage vajaduse korral võõrkehad jms.
- Kontrollige, kas aku laadimine toimib. (⇨ 15.8)

Iganädalased hooldustööd

- Puhastage seadet. (⇨ 16.2)
- Kontrollige visuaalselt niitmistera, tera kinnitust ja niiduseadet kahjustuste (täkked, mõrad, murtud kohad jne) ja kulunud kohtade suhtes. (⇨ 16.3)

Iga 200 tunni järel

- Vahetage niitmistera välja. Ekraanile ilmub vastav meeldetuletus. (⇨ 16.4)

Iga-aastased hooldustööd

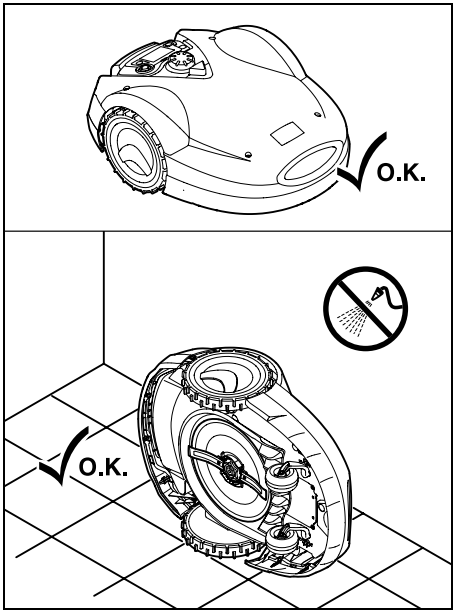
- VIKING soovitab lasta seadet kontrollida VIKINGi müügiesinduses kord aastas talvel.
  Seejuures hooldatakse akut, elektroonikat ja tarkvara.

Selleks, et müügiesindus saaks teha hooldustöid nõuetekohaselt, seadke seade ohutusastmele „Pole” või andke müügiesindusele PIN-kood.

16.2 Seadme puhastamine

Hoolikas käsitsemine kaitseb seadet kahjustuste eest ja pikendab selle kasutusiga.

Puhastus- ja hooldusasend



Asetage seade **seadme ülaosa** (põhikate, kaugjuhtimine) puhastamiseks tasasele, tugevale ja horisontaalsele pinnale. Kallutage robotniiduk **seadme alakülje** puhastamiseks (niitmistera, niiduseade) joonise järgi vasakule küljele ja toetage vastu seina.

- Eemaldage mustus harja või rätikuga. Puhastage eriti just niitmistera ja dokkimisjaama.
- Korpusesse ja niiduseadmesse kinni jäänud rohutükid lükake enne puupulgaga lahti.
- Kui vaja, kasutage eripuhastusvahendit (nt STIHLI oma).
- Võtke liugplaat regulaarsete vahemike tagant lahti ja eemaldage rohutükid. (⇨ 16.6)

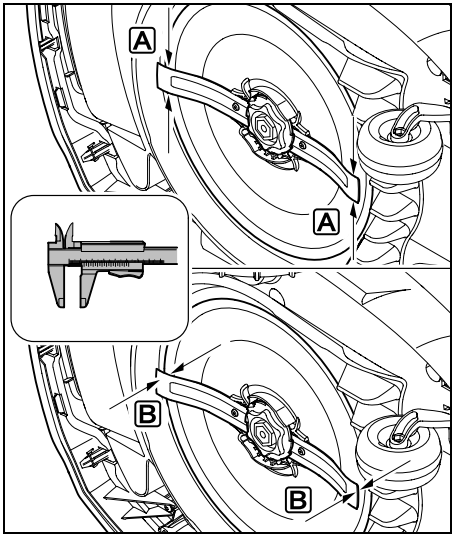
Märja ilmaga peab liugplaati sagedamini puhastama. Liugplaadi ja niiduseadme korpuse vahele kinni jäänud mustus põhjustab hõõrdumist ja põhjustab sellega suuremat energiakulu.

16.3 Niitmistera kulumispiiride kontrollimine

Vigastuse oht.
Kulunud niitmistera võib murduda ja põhjustada raskeid vigastusi. Seetõttu tuleb tera hooldusjuhtnöörides kinni pidada. Olenevalt kasutuskohast ja -ajast kulutatakse niitmisterasid erinevalt. Kui kasutate seadet liivasel pinnal või sageli kuivades tingimustes, koormatakse niitmistera tugevamini ja see kulub keskmisest kiiremini läbi.

Niitmistera tuleb vahetada vähemalt iga 200 töötunni möödumisel, teritama peab VIKINGi müügiesindus. (⇨ 16.5)

- Aktiveerige seadmelukk. (⇨ 5.2)
- Asetage robotniiduk küljele ja toetage see kindlalt vastu stabiilset seina. Puhastage niiduseadet ja niitmisterasid hoolikalt. (⇨ 16.2)



Kontrollige**tera laiust** Ⓐ ja **tugevust** Ⓑ nihkmõõdikuga.

Ⓐ > 25 mm

Ⓑ > 1,3 mm

Tera tuleb välja vahetada, kui mõõdetud väärtused saavutatakse ühes või enamas kohas või asuvad väljaspool lubatud piire.

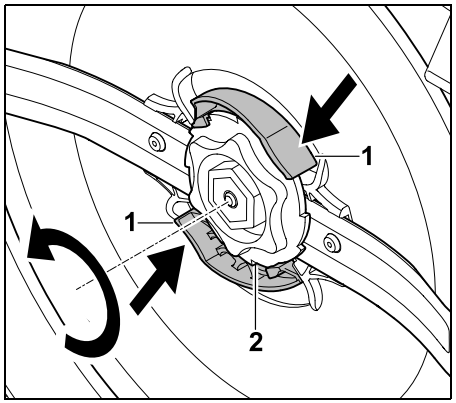
16.4 Niitmistera eemaldamine ja paigaldamine

Niitmistera tööiga on 200 tundi. Selle aja täitumisel kuvatakse ekraanil vastav teade.

- Aktiveerige seadmelukk (⇨ 5.2) ja pange kindad kätte.

- Asetage robotniiduk küljele ja toetage see kindlalt vastu stabiilset seina. Puhastage niiduseadet ja niitmisterasid hoolikalt. (⇨ 16.2)

Niitmistera eemaldamine



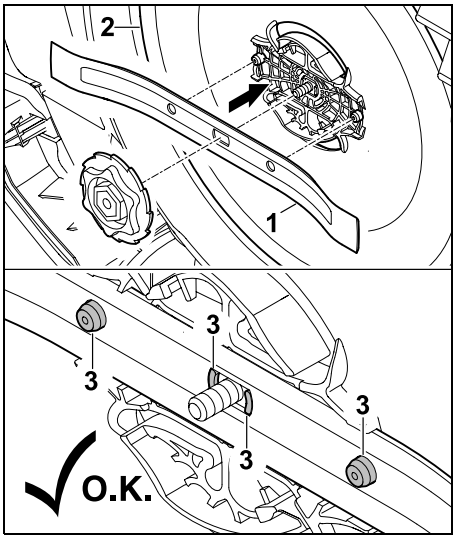
Vajutage mõlemad lapatsid (1) liugplaadil ühe käega alla ja hoidke. Keerake kinnitusmutter (2) teise käega välja. Eemaldage niitmistera koos kinnitusmutriga.

Niitmistera paigaldamine

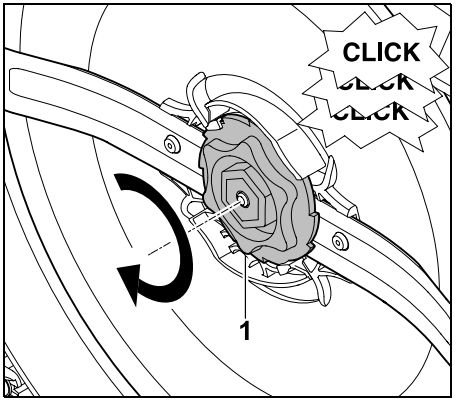
Vigastuse oht.
Kontrollige tera enne paigaldamist kahjustuste suhtes. Niitmistera tuleb välja vahetada, kui sellel on näha sälke või lõhesid või kui see on kulunud. (⇨ 16.3)

Liugplaat ja **kinnitusmutter** tuleb samuti välja vahetada, kui need on kahjustada saanud (nt murdunud, kulunud). Eriti just kinnitusmutter peab korralikult liugplaadi külge kinni klõpsatama.

- Puhastage tera, liugplaat ja kinnitusmutter enne monteerimist.



Paigaldage niitmistera (1) liugplaadile (2) nagu joonisel näidatud. Jälgige, et niitmistera kinnituskonksud (3) asetseksid õigesti.



Kruvige kinnitusmutter (1) lõpuni kinni. Kinnitamise ajal on kuulda mitut klõpsatust. Kontrollige niitmistera kindlat asetust ettevaatliku raputamisega.

- Pärast niitmistera paigaldamist kinnitage vahetus menüüs Teenindus. (⇨ 11.17)

16.5 Niitmistera teritamine

VIKING soovitab vahetada nüri niitmistera uue vastu. Nüri niitmistera peab teritama VIKINGi müügiesindus, kuna seal on olemas vajalikud oskusteadmised ja eritööriistad.

Seadme nõuetekohane töö on tagatud ainult väga täpselt tasakaalustatud niitmisteraga.

Valesti teritatud tera (nt tasakaaluta või vale nurga all teritatud) tõstab müra taset ja võib seadet kahjustada.

16.6 Liugplaadi eemaldamine ja paigaldamine

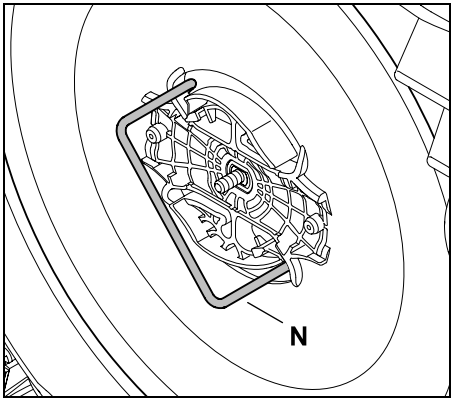
Niiduseadme puhastamiseks võib liugplaadi demonteerida.

- Aktiveerige seadmelukk (⇨ 5.2) ja pange kindad kätte.

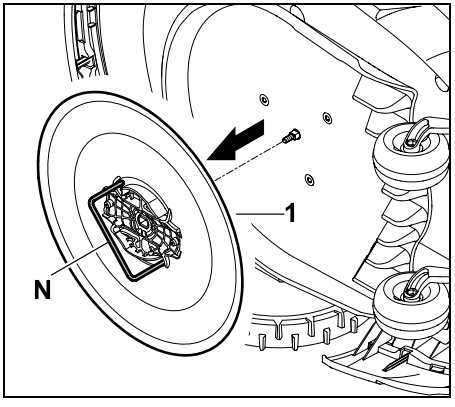
- Asetage robotniiduk küljele ja toetage see kindlalt vastu stabiilset seina. Puhastage niiduseadet ja niitmisterasid hoolikalt. (⇨ 16.2)

Liugplaadi eemaldamine

- Demonteerige niitmistera. (⇨ 16.4)

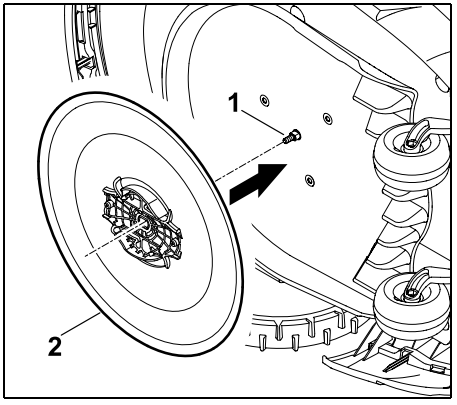


Lükake tõmmits (N) liugplaati nagu joonisel näidatud ja keerake vastupäeva kuni lõpuni välja.



Tõmmake seade ühe käega välja. Võtke liugplaat (1) tõmmitsat (N) tõmmates küljest lahti.

Liugplaadi paigaldamine



Puhastage teravõll (1) ja liugplaadi kinnitus (2) põhjalikult. Lükake liugplaat kuni lõpuni teravõllile.

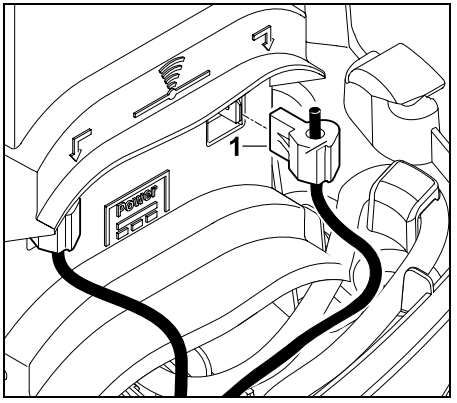
- Monteerige niitmistera. (⇨ 16.4)

16.7 Traadimurru otsing

Traadi murdumisel hakkab dokkimisjaama punane LED vilkuma. (⇨ 13.1) Robotniiduki ekraanil kuvatakse vastav teade.

Kui traadimurdu kirjelduse järgi ei leita, pöörduge VIKINGI müügiesinduse poole.

Traadimurdu võib otsida niihästi eemaldatud kui ka paigaldatud juhtkonsooliga. Täpse otsingu jaoks peab juhtkonsool paigaldatud olema.

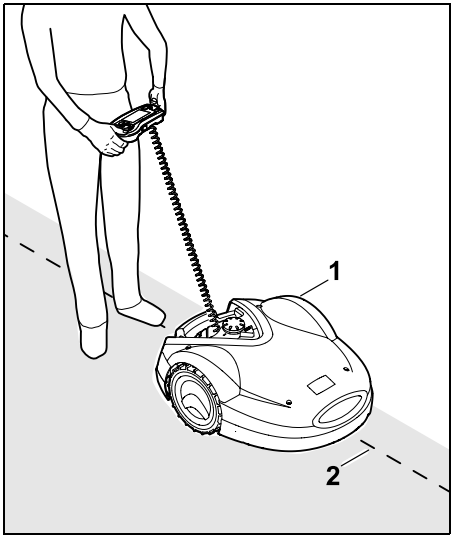


Eemaldage dokkimisjaama kate ja võtke piiramistraadi parem ots (1) lahti.

Järgmisena kirjeldatakse katkenud traadi otsingut päripäeva, s.t mööda piiramistraati sõidetakse alates dokkimisjaamast päripäeva. Kui vaja, võib otsingu korraldada ka vastupäeva, aga siis tuleb lahti võtta piiramistraadi vasak ots.

- Vajutage dokkimisjaamal **Home-klahvi** ja hoidke seda all, samal ajal vajutage kaks korda **toitenuppu**. Roheline LED põleb ja punane LED vilgub. (⇨ 13.1)
- Eemaldage vajaduse korral juhtkonsool. (⇨ 15.2)
- Valige menüüs Teenindus kirje „Traadimurru otsimine” ja kinnitage klahviga OK. (⇨ 11.17)

Otsimine eemaldatud juhtkonsooliga



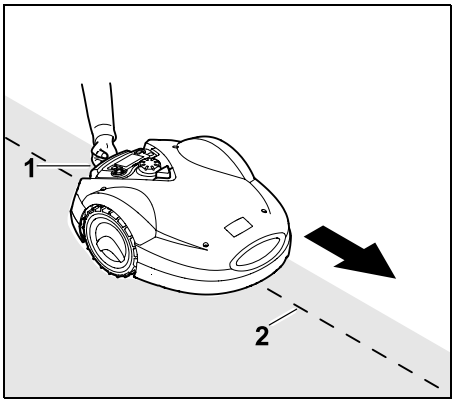
Alustage dokkimisjaamast ja liikuge robotniidukiga (1) mööda niidupinna äärt **päripäeva**. Juhtige seadet rist-juhtrauaga ja jälgige, et piiramistraat (2) asetseks traadiandurite all. Traadiandurid on paigaldatud kaitstult robotniiduki esiosasse vasakul ja paremal.
Ekraan kuvab traadimurru otsimisel **signaali tugevust**, traadiandurid asetsevad optimaalselt piiramistraadi kohal, kui väärtus on kõige kõrgem.

Kui traadi andurid võtavad traadi signaali korrektselt vastu, ilmub ekraanile sümbol **Traadi signaal OK**.

Traadi katkestuse kohas langeb signaali tugevus ja ekraanile ilmub sümbol **Traadi sign. kontrollimine**.

- Sillake murdekoht traadi ühendusklemmi abil (⇨ 12.14), paigaldage vajaduse korral murdekoha juures uus piiramistraat.
- Vajutage dokkimisjaama**toitenuppu**. Kui traadimurd on nõuetekohaselt parandatud, põleb punane LED. (⇨ 13.1)

Täppisotsing paigaldatud juhtkonsooliga

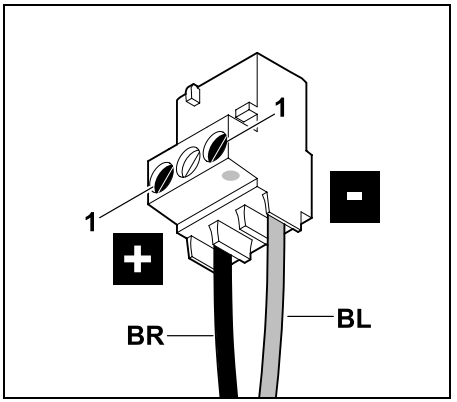


Tõstke robotniiduk kandesangast (1) pisut üles ja vabastage veorattad koormusest. Lükake seadet seda esiratastele toetades mööda piiramistraati (2).
Edasine tegutsemine on sama, nagu eemaldatud juhtkonsooliga otsimine.

16.8 Võrguadapteri pistik

Võrguadapteri pistikul on lahtikeeratav pistik.
Selle pistiku saab eemaldada, et võrguadapteri paigaldamisel hoone sisemusse saaks voolukaabli juhtida läbi müüriava.

Vigastusoht!
Tõmmake enne kõiki võrguadapteriga seotud töid võrgupistik välja ja lahutage võrguadapter dokkimisjaamast. Järgige ohutusjuhiseid peatükis „Hoiatus – ohud elektrivoolu tõttu". (⇨ 6.3)



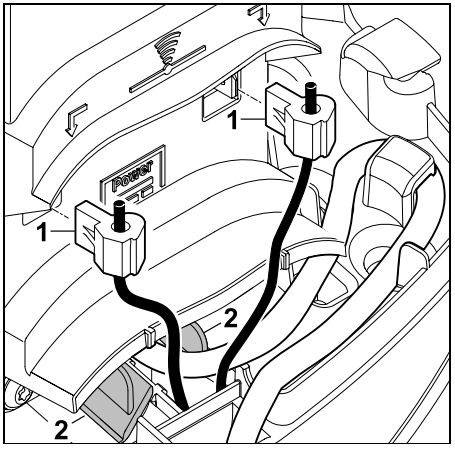
Ühendage sinine juhe (BL) ja pruun juhe (BR) pistikuga joonise järgi. Keerake kruvid (1) kinni.

16.9 Hoiulepanek ja talvepaus

Robotniiduki pikemaks ajaks seismapanemisel (nt talvepausil) tuleb arvestada järgmiste punktidega

- Laadige akut. (⇨ 15.8)
- Lülitage automaatika välja. (⇨ 11.5)
- Aktiveerige kõrgeim ohutusaste (vargusevastane kaitse). (⇨ 11.16)
- **MI 632 C, MI 632 PC:**
  Aktiveerige energiarežiim ECO. (⇨ 11.11)
- Aktiveerige seadmelukk. (⇨ 5.2)

- Lahutage vooluadaptri pistik vooluvõrgust
- Eemaldage dokkimisjaama kate. (⇨ 9.5)



Lahutage piiramistraat (1). Avage kaablikanali (2) katted ja eemaldage piiramistraat koos klemmpistikutega dokkimisjaama pesast.

Ärge eemaldage piiramistraadilt klemmpistikuid, need on mõeldud ühekordseks kasutamiseks. Lisaklemmpistikuid saate VIKINGI müügiesindusest. (⇨ 17.)

Ärge eemaldage piiramistraati niidupinnalt.

- Lahutage voolukaabel dokkimisjaamast
- Paigaldage dokkimisjaama kate. (⇨ 9.5)
- Eemaldage dokkimisjaam.
- Kaitske piiramistraadi vabasid otsasid (pistikut) ilmastikumõjude eest, nt kleepige sobiva isoleerteibiga kinni.
- Puhastage hoolikalt kõiki robotniiduki ja dokkimisjaama väliseid osasid.
- Hoidke robotniidukit koos dokkimisjaama ja võrguadaptriga kuivas suletud ja tolmuvabas ruumis normaalses asendis. Dokkige robotniiduk dokkimisjaama. Veenduge, et seadet hoitakse lastele kättesaamatus kohas.
- Hoiulepandav robotniiduk peab olema töökorras.
- Kõik kruvid peavad olema tugevalt kinni keeratud, vahetage seadmel loetamatud ohu- ja hoiatussildid välja, kontrollige kogu masinat, et ei esineks kulumisi või kahjustusi. Vahetage kulunud või kahjustatud osad välja.
- Eemaldage seadmel esineda võivad tõrked enne hoiulepanekut.

Robotniidukile ega dokkimisjaamale ei tohi mingil juhul esemeid asetada.

Robotniiduki taaskasutuselevõtt pärast pikemat seismist

- Valmistage niidupind ette. Eemaldage võõrkehad ja niitke väga kõrge muru tavalise muruniidukiga lühikeseks.
- Paigaldage dokkimisjaam (⇨ 9.5) ja ühendage piiramistraat. (⇨ 9.7)
- Laadige akut. (⇨ 15.8)
- Kontrollige kellaaega ja kuupäeva ning seadistage vajaduse korral (⇨ 11.11).
- Kontrollige niiduplaani ja muutke vajaduse korral. (⇨ 11.6)
- Lülitage automaatika sisse (⇨ 11.5).
- **MI 632 C, MI 632 PC:** aktiveerige vajaduse korral energiarežiimi GPRS (⇨ 11.11) ja lülitage GPS-kaitse sisse. (⇨ 11.16)

17. Tavalised varuosad

Niitmistera:
6309 702 0102

Aku AAI 130:
jaoks: MI 632, MI 632 C
6309 400 6510

Aku AAI 200:
jaoks: MI 632 P, MI 632 PC
6309 400 6500

Kinnitusvai AFN 075:
6301 007 1010

Piiramistraat ARB 151:
Pikkus: 150 m
Läbimõõt: 2,3 mm
0000 400 8630

Piiramistraat ARB 501:
Pikkus: 500 m
Läbimõõt: 3,4 mm
0000 400 8625

Traadi ühendusklemm ADV 010:
6909 007 1090

Ühendusklemm AKS 010:
Traadi läbimõõdule: 2,3 mm
6909 007 1095

Ühendusklemm AKS 011:
Traadi läbimõõdule: 3,4 mm
6909 007 1096

18. Tarvikud

Seadme jaoks on saadaval järgmisi tarvikuid.
Täiendavat teavet saate VIKINGi müügiesindusest, Internetist (www.viking-garden.com) või VIKINGi kataloogist.

Turvalisuse kaalutlustel tohib seadmega kasutada ainult VIKINGi poolt lubatud tarvikuid.

19. Kulumise minimeerimine ja kahjude vältimine

Olulised juhised tootegrupi tehniliseks korrashoiuks ja hoolduseks

Robotniiduk, akutoitega

VIKING välistab igasuguse vastutuse materiaalsete kahjude ja inimeste vigastuste eest, mis on tekkinud selles kasutusjuhendis toodud juhiste eiramise tõttu, eriti mis puudutab ohutust, kasutamist ja hooldust, või mis on tekkinud mittelubatud detailide või varuosade kasutamise tõttu.

Järgige palun kindlasti järgmisi olulisi juhiseid, et vältida oma VIKINGi seadmel kahjustusi ja liigset kulumist.

1. Kuluosad

Mõned VIKINGi seadmeosad kuluvad ka sihipärasel kasutamisel ning need tuleb vastavalt kasutamise viisile ja kestusele õigeaegselt välja vahetada.

Nende hulka kuuluvad muuhulgas:

– niitmistera,

– aku.

2. Selle kasutusjuhendi nõuetest kinnipidamine

VIKINGi seadet tuleb kasutada, hooldada ja hoiule panna hoolikalt, nagu on selles kasutusjuhendis kirjeldatud. Kõigi kahjude eest, mis tulenevad ohutus-, käsitsemis- ja hooldusjuhiste eiramisest, vastutab kasutaja ise.

See kehtib eriti:

– aku vale käsitsemise (laadimine, hoiustamine) korral;

– vale elektriühenduse (pinge) korral;

– tootemuudatuste korral, mida VIKINGi ei ole lubanud;

– kui kasutatakse instrumente või tarvikuid, mis ei ole seadme jaoks lubatud, sellele sobivad ega kvaliteetsed;

– toote mittesihipärase kasutamise korral;

– toote kasutamisel spordiüritustel või võistlustel;

– defektsete komponentidega toote edasikasutamisel tekkinud kahjude korral.

3. Hooldustööd

Kõiki peatükis „Hooldus” nimetatud töid tuleb teostada regulaarselt.

Kui kasutaja ise ei saa neid hooldustöid teostada, tuleb lasta need müügiesinduses teha.

VIKING soovitab lasta hooldus- ja remonttöid teha ainult VIKINGi müügiesinduses.

VIKINGi müügiesinduste töötajaid koolitatakse regulaarselt ja nende käsutuses on tehniline teave.

Kui need tööd jäetakse tegemata, võivad tekkida kahjustused, mille eest vastutab kasutaja.

Nende hulka kuuluvad muuhulgas:

– ebapiisavast või valest puhastamisest tulenevad seadmekahjustused;

– korrosiooni tõttu ja muud valest hoidmisest tekkinud kahjustused;

– seadmekahjustused madala kvaliteediga varuosade kasutamise tõttu;

– kahjustused hilinenud või ebapiisava hoolduse või hooldus- või remonditööde tõttu, mida ei tehtud müügiesinduse töökodades.

20. Keskkonnakaitse

Pakendid, seade ja tarvikud on valmistatud taaskasutatavatest materjalidest ning tuleb vastavalt jäätmekäitlusse suunata.

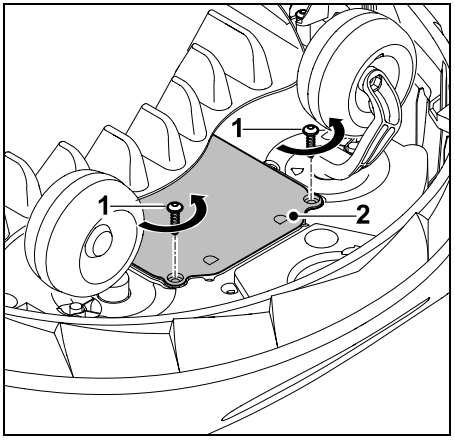
Materjalijääkide keskkonnateadlik käitlemine soodustab ressursside taaskasutamist. Sellepärast tuleb seade pärast tavapärase kasutusaja lõppu viia korduvkasutusega materjalide kogumiskohta. Järgige jäätmekäitlusse suunamisel peatükis „Jäätmekäitlus” toodud andmeid. (⇨ 6.11)

Jäätmed, nt akud, tuleb alati nõuetekohaselt jäätmekäitlusse anda. Järgige kohalikke eeskirju.

Liitiumioonakusid ei tohi visata olmejäätmete hulka, vaid tuleb viia müügiesindusse või ohtlike jäätmete kogumispunkti.

20.1 Aku eemaldamine

- Seadmeluku aktiveerimine. (⇨ 5.2)
- Valige vähim niitmiskõrgus. (⇨ 9.3)
- Asetage robotniiduk maha, alumine külg pealpool.



Keerake kruvid (1) välja ja eemaldage kate (2).

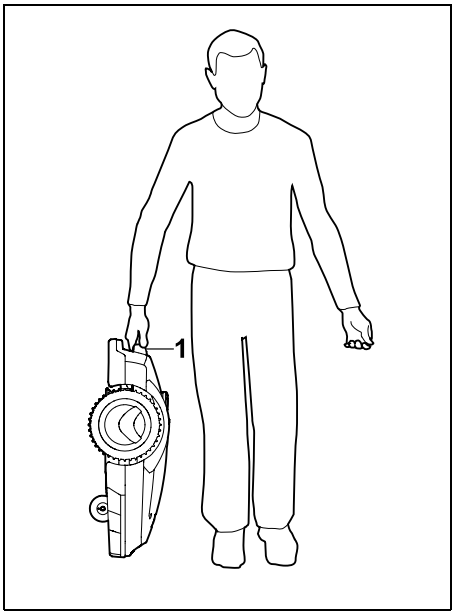
- Eemaldage aku akukambrist (⇨ 9.2), pange kate tagasi ja keerake kruvid sisse.

Vigastuse oht.
Vältige aku kahjustamist.

21. Transport

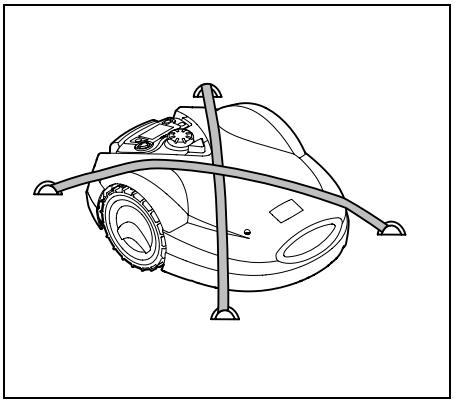
Vigastusoht!
Lugege enne transportimist läbi peatükk „Ohutusnõuded" (⇨ 6.), eriti aga alapeatükk „Seadme transport" (⇨ 6.5), ja järgige hoolikalt kõiki ohutusnõudeid. Aktiveerige alati seadmelukk! (⇨ 5.2)

21.1 Seadme tõstmine või kandmine



Tõstke muruniiduk kandesangast (1) hoides üles ja kandke. Jälgige alati, et niitmistera oleks teie kehast, eelkõige kätest ja jalgadest piisavalt kaugel.

21.2 Seadme kinnitamine



Kinnitage muruniiduk laadimisalusele. Selleks kinnitage seade joonise järgi sobivate kinnitusvahenditega (rihmad, trossid).

Kinnitage ka muud seadme osad (nt dokkimisjaam, väiksemad detailid) libisemise takistamiseks.

22. Tootja CE-vastavusdeklaratsioon

Meie,

VIKING GmbH
Hans Peter Stihl-Straße 5
A-6336 Langkampfen / Kufstein

kinnitame, et masin

muruniiduk, automaatne ja akutoitega (K)

kaubamärk:	**VIKING**
tüüp:	MI 632.0
	MI 632.0 P
	MI 632.0 C
	MI 632.0 PC
seerianumber:	6309

koos
dokkimisjaamaga

kaubamärk:	**VIKING**
tüüp:	ADO 600
seerianumber:	6309

vastab järgmistele EÜ direktiividele: 2002/96/EC, ≤2016-04-19: 2004/108/EC, ≥2016-04-20: 2014/30/EU, 2006/42/EC, 2006/66/EC, 2011/65/EC

Mudelid MI 632.0 C, MI 632.0 PC vastavad lisaks alljärgnevatele EÜ direktiividele:
≤2016-06-12: 1999/5/EC, ≥2016-06-13: 2014/53/EU

Tooted on välja töötatud kooskõlas järgmiste normidega:
EN 60335-1, EN 50636-2-107

Tehnilise dokumentatsiooni koostamine ja säilitamine.
Sven Zimmermann
VIKING GmbH

Valmistusaasta ja seerianumbri leiate seadme tüübisildilt.

Langkampfen,
2016-01-02 (AAAA-KK-PP)

VIKING GmbH

Sven Zimmermann

Konstruktsiooniosakonna juhataja

23. Tehnilised andmed

MI 632.0, MI 632.0 P, MI 632.0 C, MI 632.0 PC:

seerianumber	6309
lõikesüsteem	multšiv niiduseade
lõikeseadis	lõiketera
niitmislaius	28 cm
lõikeseadise pöörlemiskiirus	3150 p/min
aku tüüp	liitiumioon
aku pinge U_{DC}	29 V
niitmiskõrgus	20 - 60 mm
kaitseklass	III
kaitseaste	IPX1

Direktiivi 2006/42/EC ja standardi EN 50636-2-107 järgi:

mõõdetud müratase L_{WA}	61,0 dB(A)
ebastabiilsus K_{WA}	2,0 dB(A)
L_{WA} + K_{WA}	63 dB(A)
mürarõhutase L_{pA}	50 dB(A)
ebastabiilsus K_{pA}	2 dB(A)
pikkus	73 cm
laius	54 cm
kõrgus	27 cm

MI 632.0, MI 632.0 C, MI 632.0 P:

mass	13 kg

MI 632.0 PC:

mass	14 kg

MI 632.0, MI 632.0 C:

niidupinna maksimaalne suurus	3000 m^2
võimsus	120 W
võrguadapter	HLG-120H
	2,9 A
aku nimetus	AAI 130
aku energia	130 Wh
aku maht	4,5 Ah
aku mass	1,10 kg

MI 632.0 P, MI 632.0 PC:

niidupinna maksimaalne suurus	4000 m^2
võimsus	185 W
võrguadapter	HLG-185H
	4,4 A
aku nimetus	AAI 200
aku energia	194 Wh
aku maht	6,8 Ah
aku mass	1,40 kg

Dokkimisjaam ADO 600:

pinge U_{DC}	42 V
kaitseklass	III
kaitseaste	IPX1
mass	3 kg

Võrguadapter:

pinge U_{AC}	100 - 240 V
sagedus	50/60 Hz
pinge U_{DC}	42 V
kaitseklass	II
kaitseaste	IP67

VIKINGi akude transport

VIKINGi akud vastavad ÜRO käsiraamatu ST/SG/AC.10/11/Rev.5 osa III, alalõigu 38.3 järgi nimetatud eeldustele.

Kasutaja võib transportida VIKINGi akusid seadme kasutuskohta, kasutades selleks tänavaliiklust, ilma et oleks tarvis täita lisanõudeid.

Õhu- või meretranspordil tuleb järgida vastava riigi eeskirju.

Lisateavet transpordijuhiste kohta vaadake siit: www.viking-garden.com/safety-data-sheets.

REACH

REACH tähistab EÜ korraldust kemikaalide registreerimiseks, hindamiseks ja tooteloa saamiseks. Teavet REACHi korralduse (EÜ) nr 1907/2006 täitmiseks vt www.stihl.com/reach

24. Teated

Teated annavad teavet aktiivsete vigade, rikete ja soovituste kohta. Neid kuvatakse dialoogiaknas ja neid saab pärast nupu OK vajutamist avada menüü „Teated" kaudu. (⇨ 11.9)

Soovitused ja aktiivsed teated ilmuvad ka olekunäidikule. (⇨ 11.2)

Teate üksikasjade all näete teatekoodi, esinemise aega, prioriteetsust ja esinemissagedust.

– **Soovituste** prioriteetsus on „Madal" või „Teave", need vahetuvad olekunäidikul tekstiga „iMow töövalmis".
Robotniidukit saab jätkuvalt kasutada, automaatne töö ei katke.

– **Rikete** prioriteetsus on „Keskmine" ja kasutaja peab sekkuma.
Robotniiduki kasutamine saab jätkuda alles pärast rikke kõrvaldamist.

– Koos **vigadega**, mille prioriteetsus on „Kõrge", ilmub ekraanile tekst „Müügiesindusega kontakteerumine". Robotniiduki kasutamine saab jätkuda alles siis, kui VIKINGi müügiesindus on vea kõrvaldanud.

Kui teade jääb aktiivseks hoolimata soovitatud abinõust, kontakteeruge VIKINGi müügiesindusega.

Vigu, mida saab kõrvaldada ainult VIKINGi müügiesindus, pole alljärgnevalt loetletud. Edastage sellise vea esinemisel müügiesindusele neljakohaline veakood ja veatekst.

MI 632 C, MI 632 PC:
tavatööd mõjutavaid teateid kuvatakse ka rakenduses. (⇨ 10.)

Robotniiduk lülitub pärast teate saatmist ooterežiimi ja lülitab mobiilside välja, et säästa akut.

Teade
0001 – Andmekadu
Lubamiseks vajutage OK

Võimalik põhjus
– Uuendati seadme tarkvara.
– Pingekadu.
– Tark- või riistvara viga.

Abinõu
– Pärast nupu OK vajutamist töötab robotniiduk eelseadistatud seadistustega. Kontrollige seadistusi (kuupäev, kellaaeg, niiduplaan) ja muutke.

Teade
0100 – Aku on tühi
Aku laadimine

Võimalik põhjus
– Aku pinge on liiga madal.

Abinõu
– Seadke robotniiduk aku laadimiseks dokkimisjaama (⇨ 15.8).

Teade
0180 – Temperatuur madal
Temperatuurivahemik pole saavutatud

Võimalik põhjus
– Temperatuur on robotniiduki sisemuses liiga madal.

Abinõu
– Soojendage robotniidukit.

Teade
0181 – Temperatuur kõrge
Temperatuurivahemik ületatud

Võimalik põhjus
– Temperatuur on robotniiduki sisemuses liiga kõrge.

Abinõu
– Laske robotniidukil jahtuda.

Teade
0183 – Temperatuur kõrge
vt teadet 0181

Teade
0185 – Temperatuur kõrge
vt teadet 0181

Teade
0186 – Temperatuur madal
vt teadet 0180

Teade
0187 – Temperatuur kõrge
vt teadet 0181

Teade
0302 – Ajamimootori viga
Temperatuurivahemik ületatud

Võimalik põhjus
– Vasaku ajamimootori temperatuur on liiga kõrge.

Abinõu
– Laske robotniidukil jahtuda.

Teade
0305 – Ajamimootori viga
Vasak ratas kinni

Võimalik põhjus
– Vasaku veoratta ülekoormus.

Abinõu
– Puhastage robotniidukit (⇨ 16.2).
– Kõrvaldage niidupinna ebatasasused (augud, süvendid).

Teade
0402 – Ajamimootori viga
Temperatuurivahemik ületatud

Võimalik põhjus
– Parema ajamimootori temperatuur on liiga kõrge.

Abinõu
– Laske robotniidukil jahtuda.

Teade:
0405 – Ajamimootori viga
Parem ratas kinni

Võimalik põhjus
– Parema veoratta ülekoormus.

Abinõu
– Puhastage robotniidukit (⇨ 16.2).
– Kõrvaldage niidupinna ebatasasused (augud, süvendid).

Teade
0502 – Niitmismootori viga
Temperatuurivahemik ületatud

Võimalik põhjus
– Niitmismootori temperatuur on liiga kõrge.

Abinõu
– Laske robotniidukil jahtuda.

Teade
0505 – niitmismootori viga
Niitmistera on kinni

Võimalikud põhjused
– Mustus liugplaadi ja niiduseadme korpuse vahel
– Niitmismootorit ei saa sisse lülitada
– Niitmismootori ülekoormus

Abinõud
– Puhastage niitmistera ja niiduseade (⇨ 16.2)
  Puhastage liugplaat (⇨ 16.6)
– Suurendage niitmiskõrgust (⇨ 9.3)
– Kõrvaldage niidupinna ebatasasused (augud, süvendid)

Teade
0701 – Aku viga
Temperatuurivahemikust väljas

Võimalik põhjus
– Aku temperatuur on liiga madal või liiga kõrge.

Abinõu
– Laske robotniidukil soojeneda või jahtuda – jälgige aku lubatud temperatuurivahemikku (⇨ 6.4).

Teade
0703 – Aku on tühi
vt teadet 0100

Teade
0704 – Aku on tühi
vt teadet 0100

Teade
1000 – Ümberkukkumine
Lubatud kalle ületatud

Võimalik põhjus
– Kaldenurga andur tuvastas ümberkukkumise

Abinõu
– Seadke robotniiduk ratastele, kontrollige kahjustusi ja kinnitage teade nupuga OK.

Teade
1010 – iMow tõstetud
Lubamiseks vajutage OK

Võimalik põhjus
– Robotniiduk tõsteti põhikattest hoides üles.

Abinõu
– Kontrollige põhikatte liikuvust ja kinnitage teade nupuga OK.

Teade
1020 – Nupp STOP vajutatud
Lubamiseks vajutage OK

Võimalik põhjus
– Vajutati nuppu STOP.

Abinõu
– Kinnitage teade nupuga OK.

Teade
1030 – Põhikatte viga
Põhikatte kontrollimine
Seejärel vajutage OK

Võimalik põhjus
– Põhikatet ei tuvastatud.

Abinõu
– Kontrollige põhikatet (liikuvus, kinnitus) ja kinnitage teade nupuga OK.

Teade
1100 – Juhtkonsool
Juhtkonsool sõidu ajal eemaldatud

Võimalik põhjus
– Juhtkonsool eemaldati automaatrežiimi ajal.

Abinõu
– Kinnitage teade nupuga OK, pärast juhtkonsooli tagasipanemist jätkub automaatne töö.

Teade
1120 – Põhikate blokeeritud
Põhikatte kontrollimine
Seejärel vajutage OK

Võimalik põhjus
– Tuvastati püsiv kokkupõrge.

Abinõu
– Vabastage robotniiduk, kõrvaldage vajaduse korral takistus või muutke piiramistraadi paigutust, seejärel kinnitage teade nupuga OK.
– Kontrollige põhikatte liikuvust ja kinnitage teade nupuga OK.

Teade
1125 – Kõrvaldage takistus
Traadi paigald. kontr.

Võimalik põhjus
– Piiramistraat on ebatäpselt paigaldatud.

Abinõu
– Kontrollige piiramistraadi paigutust, kontrollige vahekaugusi iRuleriga (⇨ 12.5).

Teade
1130 – Kinni
Vabastage iMow
Seejärel vajutage OK

Võimalik põhjus
– Robotniiduk on kinni.
– Veorattad keerlevad tühjalt.

Abinõu
– Vabastage robotniiduk, kõrvaldage niidupinna ebatasasused või muutke piiramistraadi paigutust, seejärel kinnitage teade nupuga OK.
– Puhastage veorattad, vajaduse korral piirake vihmaga töötamist, seejärel kinnitage teade nupuga OK (⇨ 11.12).

Teade
1135 – Väljaspool
iMow niidupinnale asetamine

Võimalik põhjus
– Robotniiduk on väljaspool niidupinda.

Abinõu
– Viige robotniiduk niidupinnale.

Teade
1140 – Liiga järsk
Traadi paigald. kontr.

Võimalik põhjus
– Kaldenurga andur tuvastas kalde, mis on suurem kui 22°.

Abinõu
– Muutke piiramistraadi paigutust, piirake murupinnad, mille kaldenurk on üle 22°.

Teade
1160 – Käepide vajutatud
Lubamiseks vajutage OK

Võimalik põhjus
– Robotniiduk tõsteti kandesangast hoides üles.

Abinõu
– Kinnitage teade nupuga OK.

Teade
1170 – Signaali pole
Traadi sign. kontrollimine

Võimalik põhjus
– Töö ajal katkeb traadi signaali vastuvõtmine.
– Robotniiduk on väljaspool niidupinda.
– Dokkimisjaam või elektroonilised komponendid on välja vahetatud.

Abinõu
– Kontrollige dokkimisjaama toidet.

– Kontrollige dokkimisjaama LEDi – punane LED peab töö ajal pidevalt põlema (⇨ 13.1).
– Viige robotniiduk niidupinnale.
– Ühendage robotniiduk ja dokkimisjaam (⇨ 11.16).

Teade
1180 – iMow dokkimine
Automaatne dokkimine pole võimalik

Võimalik põhjus
– Dokkimisjaama ei leitud.

Abinõu
– Kontrollige dokkimisjaama LEDi, lülitage dokkimisjaam vajaduse korral sisse (⇨ 13.1).
– Kontrollige dokkimist (⇨ 15.7).

Teade
1190 – Dokkimisviga
Dokkimisjaam hõivatud

Võimalik põhjus
– Mõni teine robotniiduk hõivas dokkimisjaama.

Abinõu
– Dokkige robotniiduk, kui dokkimisjaam on vabanenud.

Teade
1200 – Niitmismootori viga
vt teadet 0505

Teade
1210 – Ajamimootori viga
Ratas kinni

Võimalik põhjus
– Ühe veoratta ülekoormus.

Abinõu
– Puhastage robotniidukit (⇨ 16.2).
– Kõrvaldage niidupinna ebatasasused (augud, süvendid).

Teade
1220 – Tuvastatud vihm
Niitmine katkes

Võimalik põhjus
– Niitmine katkestati vihma pärast või niitmisega ei alustatud.

Abinõu
– Sekkumine pole vajalik, seadistage soovi korral vihmaandurit (⇨ 11.12).

Teade
2000 – Signaaliprobleem
iMow dokkimine

Võimalik põhjus
– Traadi signaal on vigane, tuleb täpsemalt seadistada.

Abinõu
– Seadke robotniiduk dokkimisjaama ja vajutage seejärel nuppu OK.

Teade
2010 – Niitmistera vahetam.
Lubatud tööiga saavutatud

Võimalik põhjus
– Niitmistera on kasutatud üle 200 tunni, see tuleb välja vahetada.

Abinõu
– Vahetage niitmistera välja, seejärel kinnitage teravahetus menüüs „Teenindus” (⇨ 16.4).

Teade
2020 – Soovitus
Iga-aastane hooldus müügiesinduses

Võimalik põhjus
– Seadet soovitatakse hooldada.

Abinõu
– Laske VIKINGi müügiesinduses teha iga-aastane hooldus.

Teade
2030 – Aku
Lubatud tööiga saavutatud

Võimalik põhjus
– Aku tuleb välja vahetada.

Abinõu
– Laske VIKINGi müügiesindajal aku välja vahetada.

Teade
2032 – Aku viga laadimisel
vt teadet 0701

Teade
2040 – Aku viga niitmise alguses
vt teadet 0701

Teade
2050 – Niiduplaani kohand.
Aktiivaegade pikendam.

Võimalik põhjus
– Aktiivaegasid lühendati/kustutati või niitmise kestust pikendati – salvestatud aktiivaegadest ei piisa vajalike niitmiste jaoks.

Abinõu
– Pikendage aktiivaegasid (⇨ 11.7) või lühendage niitmise kestust (⇨ 11.8).

Teade
2060 – Niitmine lõpetatud
Lubamiseks vajutage OK

Võimalik põhjus
– Niitmine kõrvalalal lõpetati edukalt.

Abinõu
– Viige robotniiduk niidupinnale ja dokkige aku laadimiseks. (⇨ 15.7)

Teade
2070 – GPS-signaal
Äärel puudub vastuvõtt

Võimalik põhjus
– Kogu niidupinna äär asub väljaspool leviulatust.

Abinõu
– Korrake äärele sõitmist. (⇨ 11.14)
– Võtke põhjalikuks diagnostikaks ühendust VIKINGi müügiesindusega.

Teade
2071 – GPS-signaal
Puudub vastuvõtt käivituspunktis 1

Võimalik põhjus
– Käivituspunkt 1 asub väljaspool leviulatust.

Abinõu
– Muutke käivituspunkti 1 asukohta. (⇨ 11.15)

Teade
2072 – GPS-signaal
Puudub vastuvõtt käivituspunktis 2

Võimalik põhjus
– Käivituspunkt 2 asub väljaspool leviulatust.

Abinõu
– Muutke käivituspunkti 2 asukohta. (⇨ 11.15)

Teade
2073 – GPS-signaal
Puudub vastuvõtt käivituspunktis 3

Võimalik põhjus
– Käivituspunkt 3 asub väljaspool leviulatust.

Abinõu
– Muutke käivituspunkti 3 asukohta. (⇨ 11.15)

Teade
2074 – GPS-signaal
Puudub vastuvõtt käivituspunktis 4

Võimalik põhjus
– Käivituspunkt 4 asub väljaspool leviulatust.

Abinõu
– Muutke käivituspunkti 4 asukohta. (⇨ 11.15)

Teade
2075 – GPS-signaal
Puudub vastuvõtt soovitud tsoonis

Võimalik põhjus
– Soovitud tsoon asub väljaspool leviulatust.

Abinõu
– Määrake soovitud tsoon uuesti. (⇨ 10.)

Teade
2076 – GPS-signaal
Soovitud tsooni ei leitud

Võimalik põhjus
– Äärele sõitmisel ei leitud soovitud tsooni.

Abinõu
– Määrake soovitud tsoon uuesti. Jälgige seejuures, et soovitud tsoon ja piiramistraat kattuksid. (⇨ 10.)

Teade
2077 – Soovitud tsoon
Soovit. tsoon väljasp. Kodupiirkonda

Võimalik põhjus
– Soovitud tsoon asub väljaspool salvestatud kodupiirkonda.

Abinõu
– Määrake soovitud tsoon uuesti. (⇨ 10.)

Teade
2080 – Võrk
Puudub GPRS-vastuvõtt

Võimalik põhjus
– GPRS-ühendus ei ole võimalik, niitmisala asub väljaspool leviulatust.

Abinõu
– Võtke põhjalikuks diagnostikaks ühendust VIKINGi müügiesindusega.

Teade
2100 – GPS-kaitse
Kodupiirkonnast väljas
Seade blokeeritud

Võimalik põhjus
– Robotniiduk eemaldati kodupiirkonnast.

Abinõu
– Viige robotniiduk tagasi kodupiirkonda ja sisestage PIN-kood. (⇨ 5.10)

Teade
2110 – GPS-kaitse
Uus asukoht
Vajalik uus installim.

Võimalik põhjus
– Robotniiduk käivitati mõnel muul niidupinnal. Teise dokkimisjaama traadi signaal on juba salvestatud.

Abinõu
– Installige uuesti. (⇨ 11.14)

Teade
2200 – SIMi olek
Lepingu pikendamine

Võimalik põhjus
– M2M-teenindusleping aegub peagi.

Abinõu
– Pikendage lepingut – selle kohta saate teavet VIKINGi müügiesindusest.

Teade
4001 – Sisemine viga
Temperatuurivahemikust väljas

Võimalik põhjus
– Temperatuur akus või seadme sisemuses on liiga madal või liiga kõrge.

Abinõu
– Laske robotniidukil soojeneda või jahtuda – jälgige aku lubatud temperatuurivahemikku (⇨ 6.4).

Teade
4002 – Ümberkukkumine
vt teadet 1000

Teade
4003 – Põhikate tõstetud
Põhikatte kontrollimine
Seejärel vajutage OK

Võimalik põhjus
– Põhikate tõsteti üles.

Abinõu
– Kontrollige põhikatet ja kinnitage teade nupuga OK.

Teade
4004 – Sisemine viga
Lubamiseks vajutage OK

Võimalik põhjus
– Viga programmi töötlemisel.
– Voolukatkestus automaatrežiimi ajal.
– Robotniiduk asub väljaspool niidupinda.

Abinõu
– Kinnitage teade nupuga OK.
– Kontrollige dokkimisjaama toidet – punane LED peab töö ajal pidevalt põlema, seejärel vajutage nuppu OK (⇨ 13.1).
– Viige robotniiduk niidupinnale ja vajutage seejärel nuppu OK.

Teade
4005 – Sisemine viga
vt teadet 4004

Teade
4006 – Sisemine viga
vt teadet 4004

Teade
4008 – Sisemine viga
vt teadet 4004

25. Tõrkeotsing

🛠 Vajadusel pöörduge müügiesindusse, VIKING soovitab VIKINGi müügiesindust.

Rike
Robotniiduk töötab valel ajal.

Võimalik põhjus
– Kellaaeg ja kuupäev on valesti seadistatud.
– Aktiivajad on valesti seadistatud.
– Volitamata isik käivitas seadme.

Abinõu
– Seadistage kellaaega ja kuupäeva (⇨ 11.11).
– Seadistage aktiivaegu (⇨ 11.6).
– Valige ohutusaste „Keskmine” või „Kõrge” (⇨ 11.16).

Tõrge
Robotniiduk ei tööta aktiivajal.

Võimalikud põhjused
– Akut laetakse.
– Automaatika on välja lülitatud.
– Aktiivaeg on välja lülitatud.
– Tuvastatud vihm
– Iganädalane niitmise kestus on saavutatud, sel nädalal pole enam tarvis niita.
– Aktiivne teade
– Juhtkonsool ei asetse õigesti.
– Dokkimisjaam pole vooluvõrku ühendatud.
– Voolukatkestus.

Abinõud
– Laske akul täis laadida (⇨ 15.8).
– Lülitage automaatika sisse (⇨ 11.5).
– Aktiveerige aktiivaeg (⇨ 11.7).
– Seadistage vihmaandur (⇨ 11.12).
– Sekkumine pole vajalik, niitmised jaotatakse automaatselt nädala peale. Vajaduse korral võite niitmise käivitada käsuga „Niitmine" (⇨ 11.5).
– Kõrvaldage kuvatud tõrked ja kinnitage teade nupuga OK (⇨ 11.9).
– Juhtkonsooli sisseasetamine (⇨ 15.2).
– Kontrollige dokkimisjaama toidet (⇨ 9.5).
– Kontrollige vooluga varustatust. Kui robotniiduk tunneb pärast regulaarset kontrollimist traadi signaali ära, jätkab ta katkestatud niitmist.
Seetõttu võib kuluda mitu minutit enne, kui niitmine pärast voolukatkestust automaatselt jätkub. Mida kauem voolukatkestus kestab, seda pikemaks muutuvad vaheajad regulaarsete kontrollimiste vahel.

Rike
Robotniiduk ei niida pärast käskluste „Niitmise käivitamine" või „Niitmise viitkäivitamine" andmist.

Võimalik põhjus
– Aku pole piisavalt laetud.
– Tuvastatud vihm.
– Juhtkonsool ei asetse õigesti.
– Aktiivne teade.
– Dokkimisjaamal vajutati nuppu Home – kojukutsumine on aktiivne.

Abinõu
– Laadige akut (⇨ 15.8).
– Seadistage vihmaandurit (⇨ 11.12).
– Asetage juhtkonsool sisse (⇨ 15.2).
– Kõrvaldage kuvatud tõrked ja kinnitage teade nupuga OK (⇨ 11.9).
– Vajutage nuppu Home kojukutsumise tühistamiseks või korrake käsklust pärast dokkimist uuesti.

Rike
Robotniiduk ei tööta ja ekraan ei kuva midagi.

Võimalik põhjus
– Seade on ooterežiimil.
– Aku on defektne.

Abinõu
– Vajutage suvalist nuppu robotniiduki äratamiseks – aktiveerub olekunäidik (⇨ 11.2).
– Vahetage aku välja (🛠).

Rike
Robotniiduk tekitab müra ja vibreerib.

Võimalik põhjus
– Niitmistera on kulunud.
– Niiduseade on väga määrdunud.

Abinõu
– Vahetage niitmistera välja, eemaldage takistused murupinnalt (⇨ 16.4) (🛠).
– Puhastage niiduseadet (⇨ 16.2).

Rike
Halb multšimis- või niitmistulemus.

Võimalik põhjus
– Muru ja niitmiskõrguse suhe on vale.
– Muru on väga märg.
– Niitmistera on nüri või kulunud.
– Aktiivajad on ebapiisavad, niitmise kestus on liiga lühike.
– Niidupinna suurus on valesti seadistatud.
– Niidupinna muru on väga kõrge.
– Pikad vihmasajud.

Abinõu
– Reguleerige niitmiskõrgust (⇨ 9.3).
– Seadistage vihmaandurit (⇨ 11.12). Muutke aktiivaegu (⇨ 11.7).
– Vahetage niitmistera (⇨ 16.4) (🛠).
– Pikendage aktiivaegu või lisage neid (⇨ 11.7).
Pikendage niitmise kestust (⇨ 11.8).
– Koostage uus niiduplaan (⇨ 11.8).
– Puhta niitmistulemuse saavutamiseks vajab robotniiduk sõltuvalt niidupinna suurusest kuni kaks nädalat.
– Lubage vihmaga niita (⇨ 11.12). Pikendage aktiivaegu (⇨ 11.7).

Rike
Ekraaninäit on vales keeles.

Võimalik põhjus
– Keeleseadistust on muudetud.

Abinõu
– Valige sobiv keel (⇨ 11.11).

Rike
Niidupinnale tekivad pruunid (mullased) kohad.

Võimalik põhjus
– Niitmise kestus on liiga pikk võrreldes niidupinna suurusega.
– Piiramistraat paigaldati liiga kitsaste raadiustega.
– Niidupinna suurus on valesti seadistatud.

Abinõu
– Lühendage niitmise kestust (⇨ 11.8).
– Muutke piiramistraadi paigutust (⇨ 9.6).
– Koostage uus niiduplaan (⇨ 11.8).

Rike
Niitmised on tavapärasest oluliselt lühemad.

Võimalik põhjus
– Muru on väga kõrge või liiga märg.
– Seade (niiduseade, veorattad) on väga määrdunud.
– Aku tööiga on läbi saamas.

Abinõu
– Reguleerige niitmiskõrgust (⇨ 9.3). Seadistage vihmaandurit (⇨ 11.12). Muutke aktiivaegu (⇨ 11.7).
– Puhastage seadet (⇨ 16.2).
– Vahetage aku välja, tegutsege vastavalt ekraanile ilmuvale soovitusele (🛠), (⇨ 11.9).

Rike
Robotniiduk on dokitud, kuid akut ei laeta.

Võimalik põhjus
– Akut pole tarvis laadida.
– Dokkimisjaam pole ühendatud vooluvõrku.
– Dokkimine on puudulik.
– Laadimiskontaktid on korrodeerunud.

Abinõu
– Sekkumine pole vajalik, aku laadimine toimub alles siis, kui pinge on teatud väärtusest madalam.
– Kontrollige dokkimisjaama toidet (⇨ 9.5).
– Asetage robotniiduk niidupinnale ja saatke tagasi dokkimisjaama (⇨ 11.5), kontrollige seejuures, kas dokkimine õnnestub korralikult. Muutke vajaduse korral dokkimisjaama asendit (⇨ 9.5).
– Vahetage laadimiskontaktid välja (🛠).

Rike
Dokkimine ei õnnestu.

Võimalik põhjus
– Ebatasasused dokkimisjaama sisenemisalas.
– Määrdunud veorattad või määrdunud alusplaat.
– Piiramistraat on dokkimisjaama juures valesti paigaldatud.
– Piiramistraadi otsad pole lühendatud.

Abinõu
– Kõrvaldage sisenemisalas ebatasasused (⇨ 9.5).
– Puhastage veorattaid ja dokkimisjaama alusplaati (⇨ 16.2).
– Paigaldage piiramistraat uuesti, jälgige seejuures, et see asetseks dokkimisjaama juures õigesti (⇨ 9.6).
– Lühendage piiramistraati vastavalt kirjeldusele ja paigaldage traadivarudeta, ärge kerige üleulatuvaid otsi kokku (⇨ 9.7).

Tõrge
Robotniiduk sõidab dokkimisjaamast mööda või sellesse viltu sisse

Võimalikud põhjused
– Keskkonnaolud mõjutavad traadi signaali
– Piiramistraat on dokkimisjaama alas valesti paigaldatud

Abinõud
– Ühendage robotniiduk ja dokkimisjaam uuesti – jälgige, et robotniiduk seisaks ühendamise ajal dokkimisjaamas otse (⇨ 11.16)
– Paigaldage piiramistraat uuesti – jälgige, et see jookseks dokkimisjaama alas korrektselt (⇨ 9.6)
  Kontrollige piiramistraadi otste nõuetekohast ühendust dokkimisjaamas (⇨ 9.7)

Rike
Robotniiduk sõitis üle piiramistraadi.

Võimalik põhjus
– Piiramistraat on valesti paigaldatud, vahekaugused on valed.
– Niidupinna kalle on liiga suur.
– Robotniidukit mõjutavad häirivad signaalid.

Abinõu
– Kontrollige piiramistraadi paigutust (⇨ 11.14), kontrollige vahekauguseid iRuleriga (⇨ 12.5).
– Kontrollige piiramistraadi paigutust, tõkestage liiga suure kaldenurgaga alad (⇨ 11.14).
– Kontakteeruge VIKINGi müügiesindusega (🛠).

Rike
Robotniiduk jääb sageli kinni.

Võimalik põhjus
– Niitmiskõrgus on liiga madal.
– Veorattad on määrdunud.
– Niidupinnas on süvendeid või takistusi.

Abinõu
– Suurendage niitmiskõrgust (⇨ 9.3).
– Puhastage veorattad (⇨ 16.2).
– Täitke niidupinna augud, tõkestage ala takistuste, nt pinnapealsete puujuurte, ümber või eemaldage takistused (⇨ 9.6).

Tõrge
Põrkeandurit ei aktiveerita, kui robotniiduk satub takistusele

Võimalikud põhjused
– Madal takistus (alla 10 cm kõrge)
– Takistus ei ole maapinnaga kindlalt seotud, nt mahakukkunud puuviljad või tennisepall

Abinõud
– Eemaldage takistus või looge selle ümber tõkestatud ala (⇨ 12.7).
– Eemaldage takistus

Rike
Sõitmisjäljed niidupinna ääres.

Võimalik põhjus
– Äärt niidetakse liiga sageli.
– Kasutatakse käivituspunkte.
– Akut laetakse tööea lõpus väga tihti.

Abinõu
– Lülitage ääre niitmine välja või vähendage ühele korrale nädalas (⇨ 11.14).
– Alustage sobivate niidupindade korral kõiki niitmisi dokkimisjaamast (⇨ 11.15).
– Vahetage aku välja, tegutsege vastavalt ekraanile ilmuvale soovitusele (🛠), (⇨ 24.).

Rike
Niidupinna ääres on rohi niitmata.

Võimalik põhjus
– Ääre niitmine on välja lülitatud.
– Piiramistraat on ebatäpselt paigaldatud.
– Rohi asub väljaspool niitmistera ulatust.

Abinõu
– Niitke äärt üks kuni kaks korda nädalas (⇨ 11.14).
– Kontrollige piiramistraadi paigutust (⇨ 11.14), kontrollige vahekauguseid iRuleriga (⇨ 12.5).
– Niitke niitmata alasid regulaarselt käsitsi või kasutage sobivat trimmerit.

Rike
Traadi signaali pole.

Võimalik põhjus
– Dokkimisjaam on välja lülitatud, ükski LED ei põle.
– Dokkimisjaam pole ühendatud vooluvõrku, ükski LED ei põle.
– Piiramistraat pole ühendatud dokkimisjaamaga, punane LED vilgub.
– Piiramistraat on katkenud, punane LED vilgub.
– Robotniiduk ja dokkimisjaam pole ühendatud.
– Elektroonikarike.

Abinõu
– Lülitage dokkimisjaam sisse (⇨ 13.1).
– Kontrollige dokkimisjaama toidet (⇨ 9.5).
– Ühendage piiramistraat dokkimisjaamaga (⇨ 9.7).
– Otsige traadimurd üles (⇨ 16.7) ja parandage piiramistraat traadi ühendusklemmidega (⇨ 12.14).
– Ühendage robotniiduk ja dokkimisjaam (⇨ 11.16).
– Kontakteeruge VIKINGi müügiesindusega (🛠).

Rike
Robotniiduk ei võta GPS-signaali vastu.

Võimalik põhjus
– Satelliitidega ühenduse loomine on käimas.
– Tegevusulatuses on kolm või vähem satelliiti.
– Seade asub väljaspool leviulatust.

Abinõu
– Muud tegevused pole vajalikud, ühenduse loomine võib võtta mõne minuti.
– Vältige varjavaid takistusi (nt puud, varikatused) või eemaldage need.

Rike
Robotniiduk ei suuda luua mobiilsideühendust.

Võimalik põhjus
– Niidupind asub väljaspool leviulatust.
– M2M-teenindusleping on lõppenud.
– Raadiosidemoodul pole aktiveeritud.

Abinõu
– Pikendage lepingut VIKINGi müügiesinduses (🛠).
– Laske raadiosidemoodul VIKINGi müügiesinduses aktiveerida (🛠).

Tõrge
Rakendus ei saa robotniidukiga ühendust.

Võimalikud põhjused
– Raadiosidemoodul inaktiivne
– Robotniiduk on ooterežiimis

– Internetiühendus puudub
– Robotniiduk pole seotud õige e-posti aadressiga

Abinõud
– Raadiosidemoodul lülitatakse kojusõidu ja sissedokkimise ajal välja, seejärel aktiveeritakse ja robotniiduk on jälle kättesaadav
– Aktiveerige robotniiduk nupuvajutusega, valige energiarežiim „GPRS”. (⇨ 11.11)
– Ühendage internetiga seade, millesse rakendus on installitud
– Korrigeerige e-posti aadressi (⇨ 10.)

26. Teenindusplaan

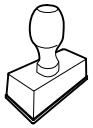
26.1 Üleandmise kinnitus

Mudel: _____

Seerianumber:

☐ ☐☐ ☐☐☐ ☐☐☐

Kuupäev: __.__.____



Järgmine teenindus

Kuupäev: __.__.____

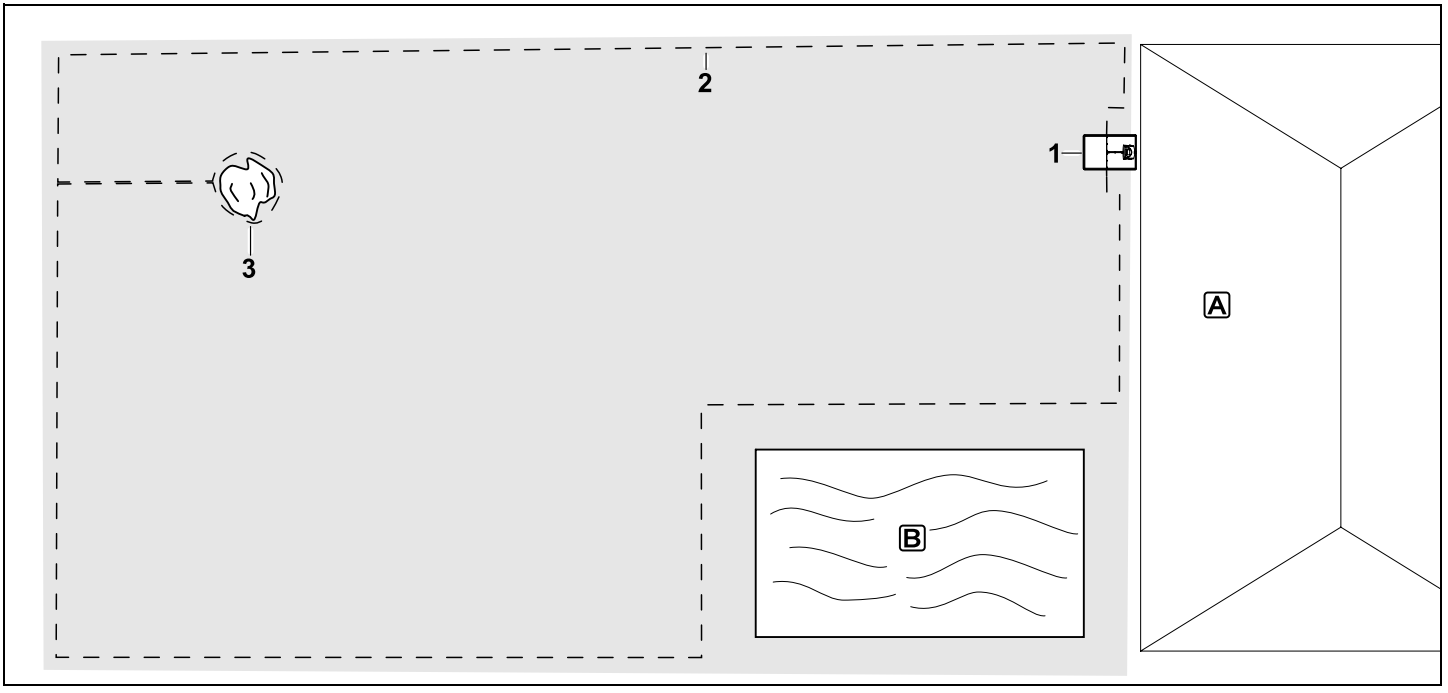
26.2 Teeninduse kinnitus

Andke hooldustööde korral see kasutusjuhend VIKINGi müügiesindusele.
Seal lisatakse vastavatesse ettenähtud kohtadesse kinnitus teenindustööde teostamise kohta.

Teeninduse teostamise kuupäev

Järgmise teeninduse kuupäev

27. Paigaldusnäited



Täisnurkne niidupind üksiku puu ja basseiniga

Dokkimisjaam
Asukoht (1) otse maja A juures.

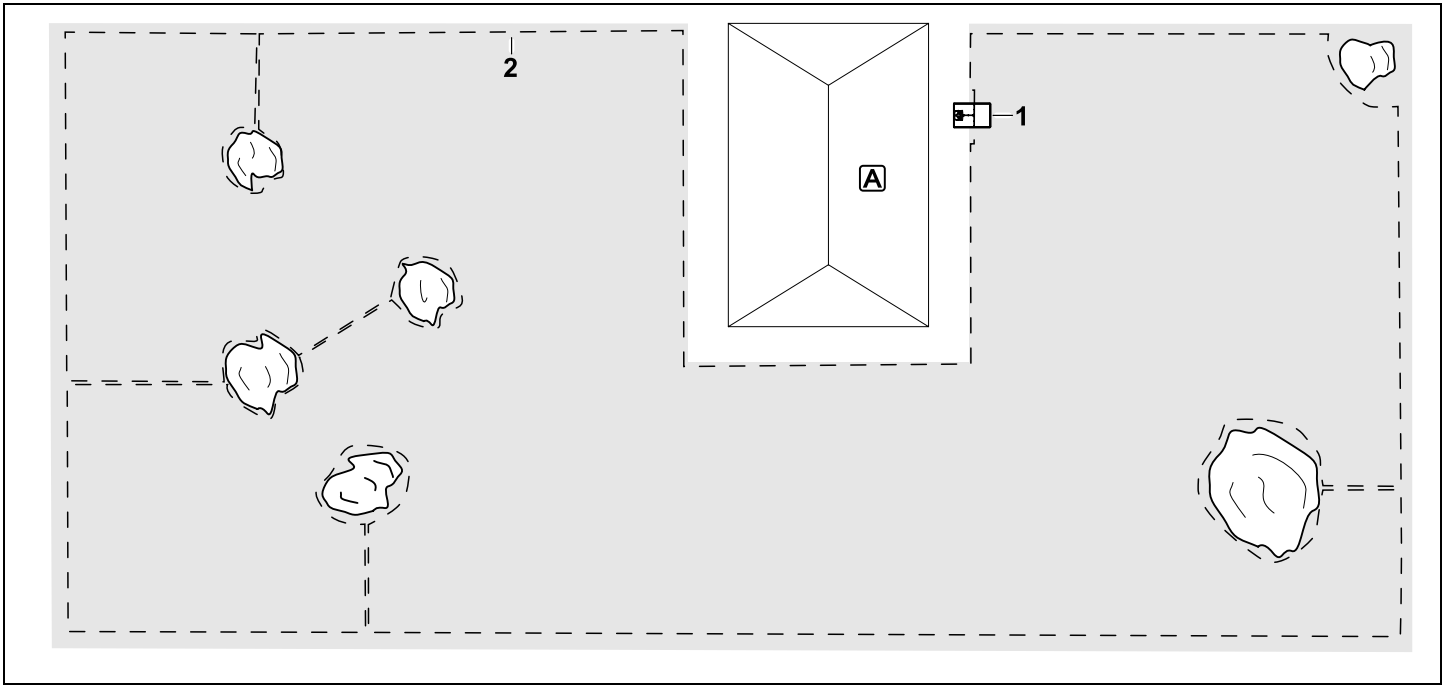
Tõkestatud ala
Paigaldamine ümber eraldiseisva puu (3) (alates täisnurgast kuni serva äärde rajatud ühendusrajani).

Bassein
Piiramistraadi (2) kaugus basseinist B: **100 cm**

Traadivahemikud (⇨ 12.5)
Vahemaa sõidetavate takistusteni, nagu terrassid ja teed: **0 cm**
Vahemik kõrgete takistusteni: **27 cm**
Vahemaa ümber puu: **37 cm**
Vahemaa veepiirini: **100 cm**

Programmeerimine
Pärast niidupinna suuruse kindlaksmääramist ei ole edasised kohandamised vajalikud.

Eripärad
Niitke niitmata alasid basseini ümber regulaarselt käsitsi või töödelge sobiva murutrimmeriga.



U-kujuline niidupind mitme eraldiseisva puuga

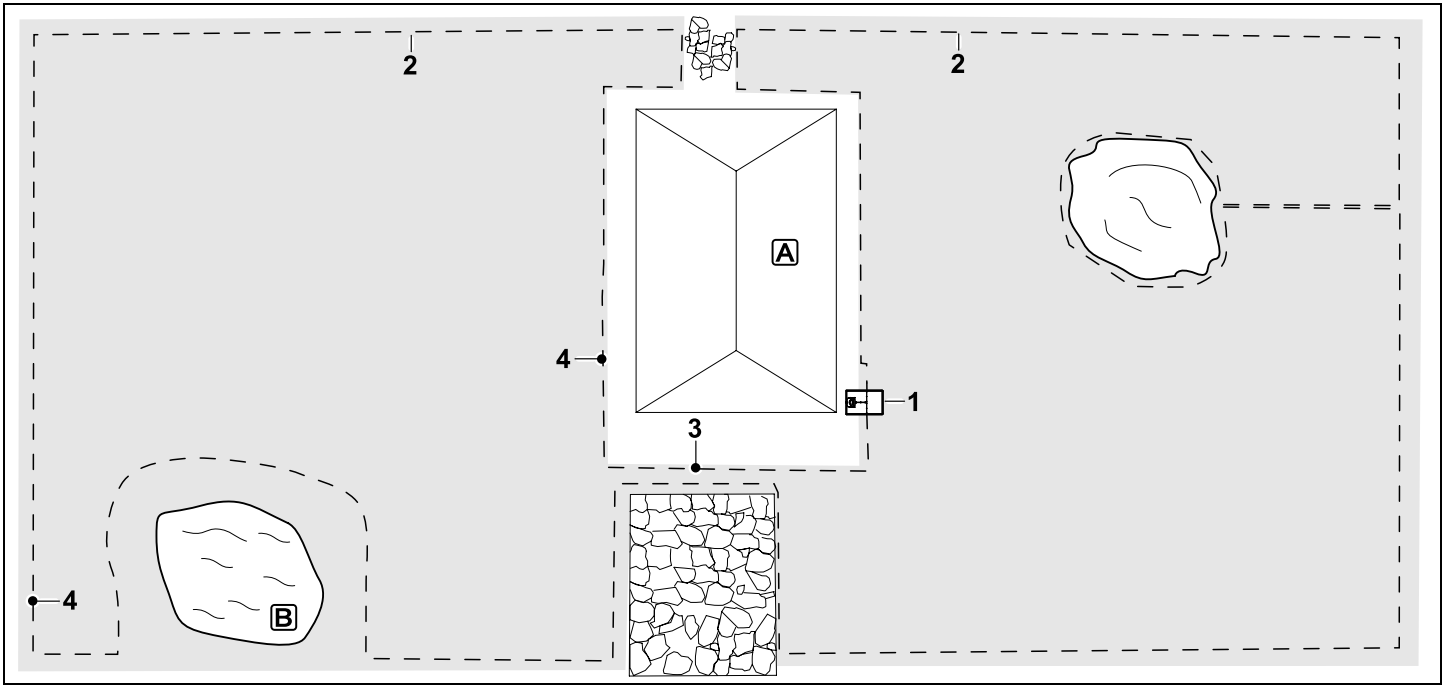
Dokkimisjaam
Asukoht (1) otse maja A juures.

Tõkestatud alad
Paigaldamine eraldiseisvate puude ümber (alustades täisnurgast kuni ääreni (2) paigaldatud ühendusradadeni), 2 tõkestatud ala on seotud ühendusrajaga.

Traadivahemikud (⇨ 12.5)
Vahemaa sõidetavate takistusteni, nagu terrassid ja teed: **0 cm**
Vahemaa puudeni: **37 cm**
Vahemik kõrgete takistusteni: **27 cm**

Progammeerimine
Pärast niidupinna suuruse kindlaksmääramist ei ole edasised kohandamised vajalikud.

Eripärad
Puu niidupinna nurgas – töödelge ala puu taga regulaarselt sobiva murutrimmeriga või laske sel kõrgrõhualana rohtu kasvada.



Kaheks jagatut niidupind tiigi ja eraldiseisva puuga

Dokkimisjaam
Asukoht (1) otse maja A juures.

Tõkestatud ala
Paigaldamine ümber eraldiseisva puu (alates paremast nurgast kuni serva äärde rajatud ühendusrajani).

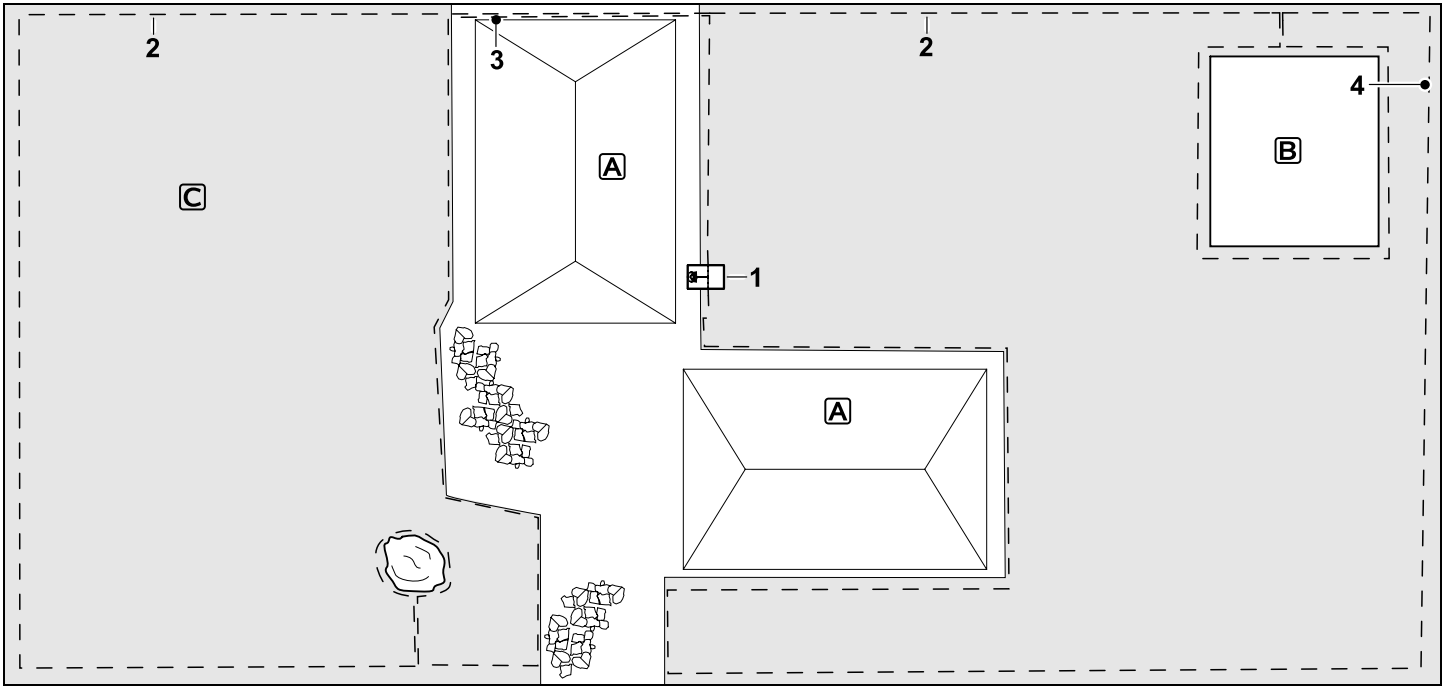
Tiik:
Piiramistraadi (2) kaugus tiigist B:
100 cm

Traadivahemikud (⇨ 12.5)
Vahemaa sõidetavate takistusteni, nagu terrassid ja teed: **0 cm**
Vahemik kõrgete takistusteni: **27 cm**
Vahemaa ümber puu: **37 cm**
Vahemaa veepiirini: **100 cm**

Kitsad kohad
Läbikäigu (3) (⇨ 12.9)paigaldamine
Traadivahemik: **27 cm**

Progammeerimine
Määrake niidupinna kogusuurus kindlaks, programmeerige 2 käivituspunkti (4) (dokkimisjaama ja tiigi nurga läheduses) – stardisagedus 2 kuni 10 väljasõitu.
(⇨ 11.15)

Eripärad
Niitmata alasid, nt tiigi ümber, niitke regulaarselt käsitsi või töödelge sobiva murutrimmeriga.



Kaheks jaotatud niidupinna puhul ei suuda robotniiduk sõita iseseisvalt ühelt niidupinnalt teisele.

Dokkimisjaam
Asukoht (1) otse majade A kõrval.

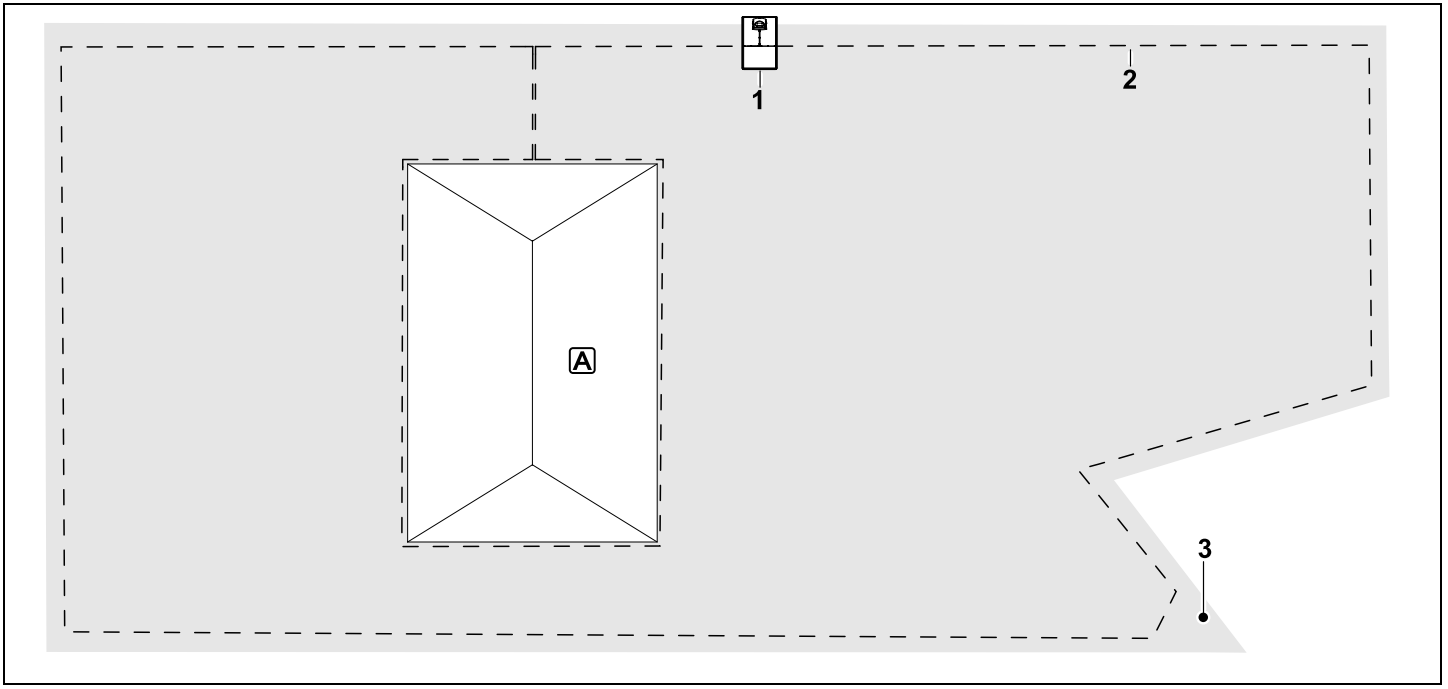
Tõkestatud alad
Paigaldage ümber eraldiseisva puu ja ümber köögiviljaaia B, lähtudes ääre suhtes täisnurga all paigaldatud ühendusrajast.

Traadivahemikud (⇨ 12.5)
Vahemaa sõidetavate takistusteni, nagu terrassid ja teed: **0 cm**
Vahemik kõrgete takistusteni: **27 cm**
Vahemaa ümber puu: **37 cm**
Minimaalne traadi vahemaa kitsastes kohtades köögiviljaaia taga: **54 cm**

Lisapind
Peitke lisapinna C paigaldamiseks ühendusrada (3) maja terrassil kaablikanalisse.

Progammeerimine
Tuvastage niidupinna suurus (ilma lisapinnata), programmeerige kitsaskohta üks käivituspunkt (4) – käivitussagedus 2 kuni 10 väljasõitu (⇨ 11.15)

Eripärad
Viige robotniiduk mitu korda nädalas lisapinnale ja aktiveerige käsklus „Niitmise käivitamine”. (⇨ 15.5)
Arvestage niitmise ulatusega. (⇨ 14.4)
Paigaldage vajaduse korral kaks eraldi niidupinda kahe dokkimisjaamaga.



Niidupind eraldiseisva hoone ümber

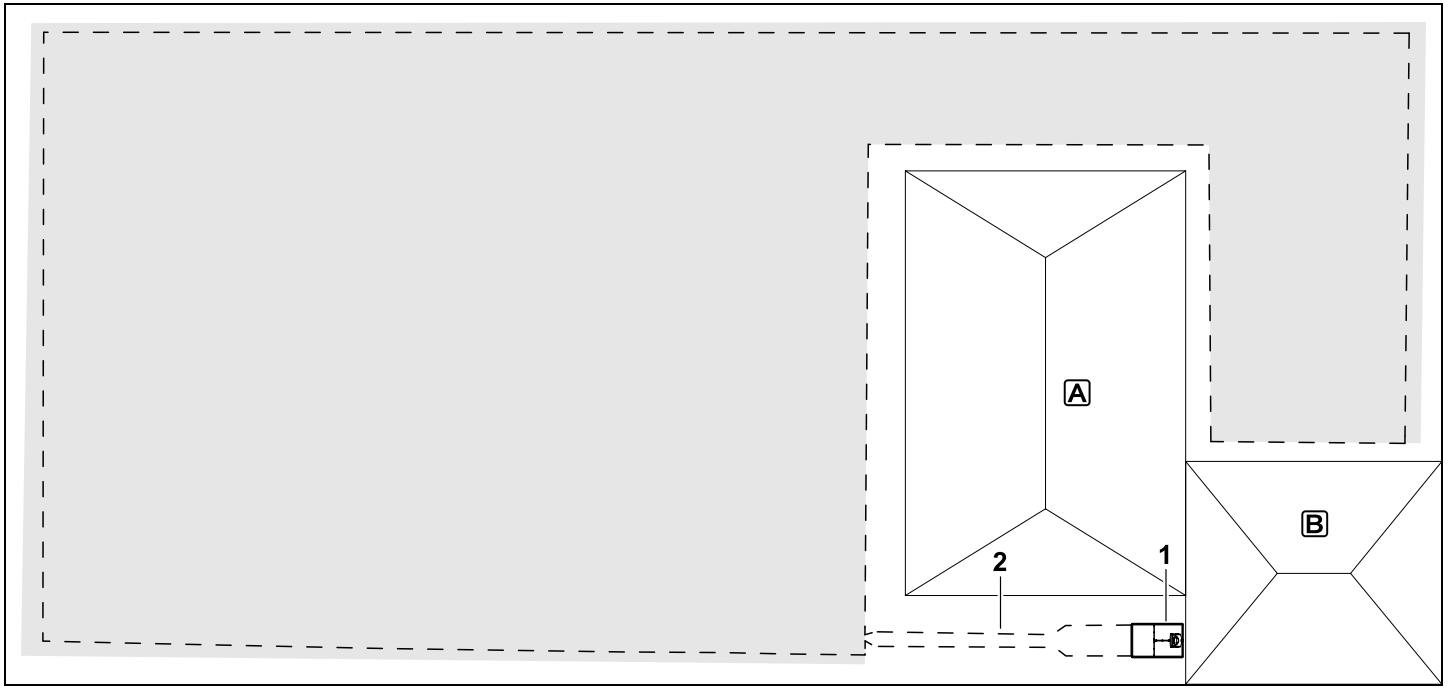
Dokkimisjaam
Asukoht (1) niidupinna ääres.
Maja A on tõkestatud alaga välja jäetud, dokkimisjaama ei saa seetõttu maja vahetusse lähedusse paigaldada.
Paigaldage võrgukaabel majast dokkimisjaama sobivas kaablikanalis.

Tõkestatud ala
Paigaldamine ümber maja alates täisnurgast, kuni ühendusraja ääreni.

Traadivahemikud (⇨ 12.5)
Vahemaa sõidetavate takistusteni, nagu terrassid ja teed: **0 cm**
Vahemaa kõrgete takistusteni, nt müürid ja äärel asuvad tarad: **27 cm**

Progammeerimine
Pärast niidupinna suuruse kindlaksmääramist ei ole edasised kohandamised vajalikud.

Eripärad
Teravate nurkadega murualal (3) paigaldage piiramistraat nagu joonisel näidatud, vältige väiksemaid nurki kui 90°. (⇨ 9.6)
Töödelge muruplatsi nurka regulaarselt sobiva murutrimmeriga.



Niidupind eraldiseisva hoone ümber koos välise dokkimisjaamaga (1)

Dokkimisjaam
Asukoht otse garaaži juures B ja maja A taga.

Traadivahemikud (⇨ 12.5)
Vahemaa sõidetavate takistusteni, nagu terrassid ja teed: **0 cm**
Vahemik kõrgete takistusteni: **27 cm**

Progammeerimine
Pärast niidupinna suuruse kindlaksmääramist ei ole edasised kohandamised vajalikud.

Eripärad
Läbikäigu (2) paigaldamine lehterja sissesõiduga (⇨ 12.9)
Traadivahemik: **27 cm**

Läbikäik viib välise dokkimisjaama (1) juurde. Meetri kaugusel dokkimisjaama ees laiendage piiramistraadi vahemaa läbikäigus plaadi laiuseni. (⇨ 9.5)
Jälgige ruumivajadust läbikäigus ja dokkimisjaama kõrval.

MI 632, MI 632 P
MI 632 C, MI 632 PC

0478 131 9731 B

B OST 2